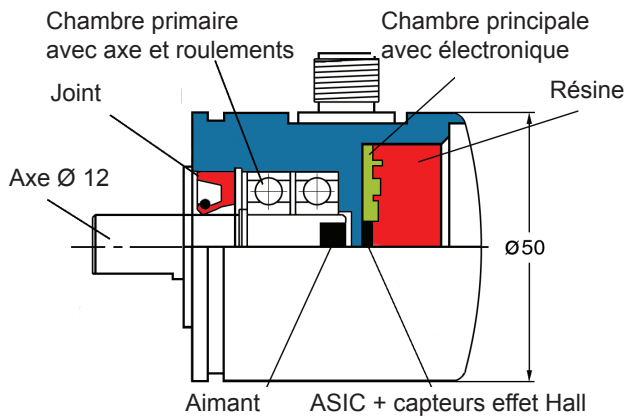


# Codeurs à lecture électromagnétique

## Modèles TBX 50 □ MONOTOUR

Document n° TBX 11294 IF

Date: 07.02.2014



### Descriptif

Boîtier robuste (paroi d'épaisseur 5 mm) en aluminium ou inox - Axe et roulements en acier inoxydable - Roulements avec joint à lèvres - Rotor avec axe et aimant permanent monté sur roulements dans la chambre primaire - Electronique composée d'un ASIC avec capteurs effet HALL et interface de transmission intégrés - Electronique montée dans chambre principale close - En option la chambre principale peut être noyée dans la résine pour un degré de protection IP 69K (pour le boîtier) - Raccordement électrique sur connecteur ou câble (extrémités des câbles ouvertes).

- Exécution compacte pour équipements d'automatismes, plus particulièrement pour environnements difficiles, utilisation dans milieux humides ou immergés, ainsi que l'alimentaire
- Interfaces digitales et analogiques
- Très bonne tenue aux vibrations et aux chocs grâce à la conception mécanique robuste et la possibilité de noyer l'électronique dans une résine
- Boîtier : aluminium (AlMgSi1) ou inox (1.4305 / 1.4404)
- Conception à deux chambres séparant le rotor de l'électronique
- Résolution : 4096 pas / 360° (12 Bit binaire ou 13 Bit en option)
- Indice de protection : IP66 ou IP 69K (option)
- Température de fonctionnement : -40°C...+85°C
- Options : TBN/S avec CANopen Safety
  - Systèmes redondants SIL2 (IEC61508)
  - bride synchro (manchon arbre creux)

### Interfaces électriques

- **Modèle TBA 50** **analogique** (page 3)
- **Modèle TBB 50** **liaison série bidirectionnelle BiSS** (page 5)
- **Modèle TBE 50** **liaison série SSI** (page 7)
- **Modèle TBI 50** **incrémental** (page 10)
- **Modèle TBN 50** **CANopen** (page 12)
- **Modèle TBN/S3** **CANopen safety** (document n° TBN 11709; manuel d'utilisation n° TBN 11749)

- Les plans de raccordement sont livrés avec les appareils.

**Dimensions, matériaux et accessoires : page 15**

## Codeur à lecture électromagnétique **TBX 50**

### Caractéristiques techniques communes à tous les modèles

#### Caractéristiques techniques communes à tous les modèles

##### Caractéristiques électriques communes à tous les modèles

|                                |                                                          |
|--------------------------------|----------------------------------------------------------|
| ■ Système de lecture           | ASIC avec capteurs à effet Hall                          |
| ■ Précision                    | 0,25 %, en option : $\pm 0,1$ % (basée sur 360°)         |
| □ pour les modèles analogiques | $\pm 0,3$ %, en option : $\pm 0,15$ % (basée sur 360°)   |
| ■ Répétabilité                 | $\pm 0,02$ % (basée sur 360°)                            |
| ■ Dérive thermique typique     | 0,1 % (basée sur 360°) sur toute la plage de température |
| □ pour les modèles analogiques | typique: 0,01 % / K                                      |
| ■ Normes CEM                   |                                                          |
| □ Emission d'interférences     | EN 61000-6-4                                             |
| □ Résistance aux interférences | EN 61000-6-2                                             |

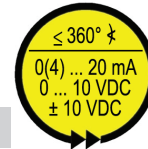
##### Caractéristiques mécaniques communes à tous les modèles

|                               |                                                                               |
|-------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------|
| ■ Vitesse de rotation         | 1.000 min <sup>-1</sup> max.<br>(en option jusqu'à 10.000 min <sup>-1</sup> ) |
| ■ Accélération                | 10 <sup>5</sup> rad/s <sup>2</sup> max.                                       |
| ■ Moment d'inertie du rotor   | 20 gcm <sup>2</sup>                                                           |
| ■ Couple de frottement        | $\leq 8$ Ncm (pour vitesse de rotation = 500 min <sup>-1</sup> )              |
| ■ Couple de démarrage         | $\leq 4$ Ncm                                                                  |
| ■ Charge admissible sur l'axe | 250 N axiale<br>250 N radiale                                                 |
| ■ Durée de vie du roulement   | 10 <sup>9</sup> rotations                                                     |
| ■ Poids                       | environ 0,350 kg                                                              |

##### Environnement

|                                       |                                                              |
|---------------------------------------|--------------------------------------------------------------|
| ■ Température de fonctionnement       | - 40 °C à + 85 °C                                            |
| ■ Température de stockage             | - 20 °C à + 60 °C (limitée par l'emballage)                  |
| ■ Résistance                          |                                                              |
| □ aux chocs                           | 500 m/s <sup>2</sup> ; 11 ms<br>DIN EN 60068-2-27            |
| □ aux vibrations                      | 10 Hz ... 2000 Hz ; 500 m/s <sup>2</sup><br>DIN EN 60068-2-6 |
| ■ Indice de protection (DIN EN 60529) |                                                              |
| TBX 50                                | IP 66<br>IP 69K pour le boîtier (option)                     |

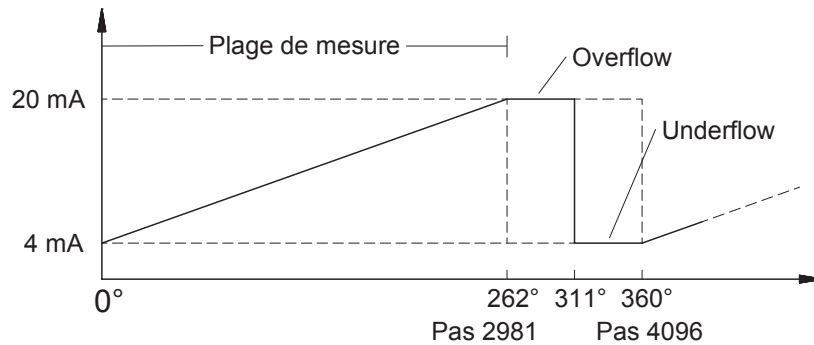
# Codeur à lecture électromagnétique **TBA 50** Signaux de sortie 0...20 mA, 0...10 VDC ou $\pm 10$ VDC



## Caractéristiques techniques

Afin de permettre la mesure analogique de grandeurs physiques comme des angles, des déplacements angulaires et des positions, le codeur électromagnétique est pourvu d'un convertisseur D/A 12-Bit (pour une plage de mesure de 360°) pour la transmission de signaux de sortie allant 0(4)...20 mA, 0...10 Volt ou  $\pm 10$  VDC. La plage de mesure est calibrée en standard pour un angle de 360°. Elle peut également être calibrée en usine pour toute autre plage de mesure souhaitée. Pour les plages de mesure autre que 360°, le codeur délivre symétriquement une valeur overflow / underflow (voir exemple ci-dessous).

Courbe caractéristique servant d'exemple : plage de mesure 262°



## Caractéristiques électriques

- Résolution sur 360° 12 Bit
- Plage de mesure standard 360° (90° ou 180° en option - autres plages sur demande)
- Plage de mesure (programmable) 360° via la fonction Teach in la plage de mesure peut être modifiée par le client (Version 100)
- Signaux de sortie
  - A : 0 à 20 mA
  - B : 4 à 20 mA
  - C : 0 à 10 VDC
  - D :  $\pm 10$  VDC
- Evolution du signal CW (CCW en option)
- Entrée preset En option
- Tension d'alimentation 20 à 28 VDC (sorties A,B,C)
- ± 13 à ± 16 VDC (sortie D)
- Consommation 50 mA typ. / 60 mA max.
- Linéarité ± 0,25 %, ± 0,1 % en option
- Répétabilité ± 0,02 %
- Dérive en température < 0,01 % / ° K / typ.

## Signal de sortie courant

- Précision
 

|                   |               |
|-------------------|---------------|
| Valeur min. 0 mA  | 0 mA ± 50 µA  |
| 4 mA              | 4 mA ± 50 µA  |
| Valeur max. 20 mA | 20 mA ± 50 µA |
- Résistance de charge 0... 500 Ω ( $U_B = 20 \dots 28$  VDC)

## Signal de sortie tension

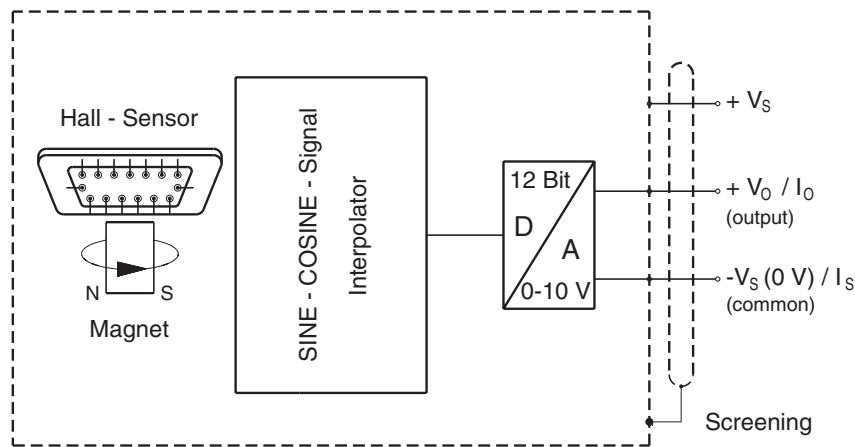
- Précision
 

|                  |                                     |
|------------------|-------------------------------------|
| Valeur min. 0 V  | 0 V + 0,1 V pour un signal 0 - 10 V |
| 0 V              | ± 25 mV pour un signal ± 10 V       |
| Valeur max. 10 V | 10 V ± 25 mV                        |
| ± 10 V           | ± 10 V ± 50 mV                      |
- Courant de sortie max. 5 mA (anti court-circuit)  
pour charge > 2 kΩ

# Codeur à lecture électromagnétique **TBA 50** Signaux de sortie 0-20 mA, 4-20 mA, 0-10 VDC ou $\pm 10$ VDC

## Caractéristiques techniques

### Schéma de principe



### Remarque pour la fonction Teach in (programmable)

Pour des applications nécessitant les **modifications du point zéro**, de la **valeur finale**, de l'**évolution du code** ou un **réglage de la valeur Preset**, il est possible de munir le TBA - tout comme le TRA50 (voir le document N° TRX 11820) d'entrées multifonctions.

Le numéro de la version est pour tous les signaux de sortie "100".

L'ajout d'entrées multifonction rend nécessaire un connecteur M12, 8 pôles, c'est à dire deux conducteurs supplémentaires (fils) à la sortie du câble.

## Numéro d'article

|            |           |          |          |          |            |          |          |          |           |
|------------|-----------|----------|----------|----------|------------|----------|----------|----------|-----------|
| <b>TBA</b> | <b>50</b> | <b>-</b> | <b>S</b> | <b>A</b> | <b>360</b> | <b>W</b> | <b>S</b> | <b>A</b> | <b>01</b> |
|------------|-----------|----------|----------|----------|------------|----------|----------|----------|-----------|

Variantes électriques et/ou mécaniques\*

01 Standard

100 Version programmable (Teach in)

Signaux de sortie :

A 0 - 20 mA

B 4 - 20 mA

C 0 - 10 VCD

D  $\pm 10$  VCD

Raccordements électriques :

S Connecteur M12x1\*\*

K Câble 1m\*\*

Evolution du signal :

W CW

C CCW (option)

Plage de mesure :

360 360° max.

Matériau boîtier :

A Aluminium\*\*

S Inox\*\*

Forme de la bride :

S Bride synchro

Forme :

50 Diamètre du boîtier : 50 mm

Modèle :

**TBA Sortie analogique**

\* Les exécutions de base, selon notre document, portent la référence 01. Les autres variantes ont des références et des documentations spécifiques.

\*\* Boîtier aluminium avec connecteur M12x1 (8 pôles), boîtier inox avec câble de 1m et connecteur Sub-D sans boîtier (pour tests d'usine).

# Codeur à lecture électromagnétique **TBB 50** - interface BiSS Liaison série bidirectionnelle -12 Bit / 360°

# BiSS

## Caractéristiques techniques

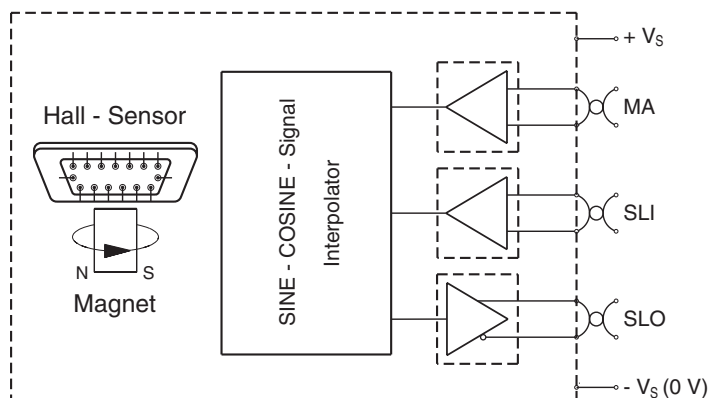
### Descriptif

L'interface *BiSS* est une liaison série bidirectionnelle permettant une fréquence de transmission maximale de 10 MBit/s. Le protocole *SSI* (jusqu'à 4 MHz max.) est à disposition, ainsi que la transmission des données du codeur selon le mode *BiSS* (jusqu'à 10 MBit/s max.). En plus des données du capteur, sont transmis des bits d'erreur comme les bits CRC. Les paramètres de transmissions, ainsi que les valeurs exigées peuvent être conditionnés dans le mode registre de *BiSS* (voir interface bidirectionnelle). Cette programmation est réalisée en usine. L'acquisition des données est réalisée de façon synchrone pour tous les participants du bus. Jusqu'à 8 participants peuvent être configurés sur le réseau (adressage automatique).

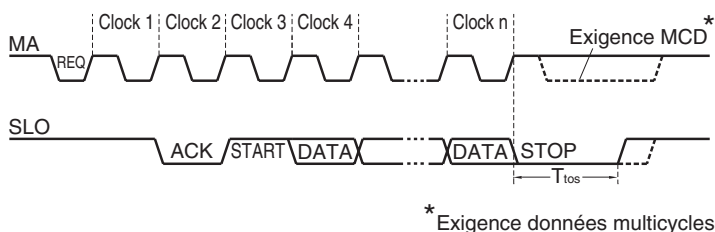
### Caractéristiques électriques

- Tension d'alimentation + 11 VDC à + 28 VDC
- Consommation 50 mA typ. / 80 mA max.
- Résolution (standard) 4096 pas / 360° - (12 Bit) - (13 Bit en option)
- Code de transmission binaire
- Evolution du code CW (option : CCW)
- Sortie / Entrée Sortie données différentielle / Entrée données selon RS 422/485
- Vitesse de transmission 10 MHz max.

### Schéma de principe



### Diagramme de temps *BiSS*



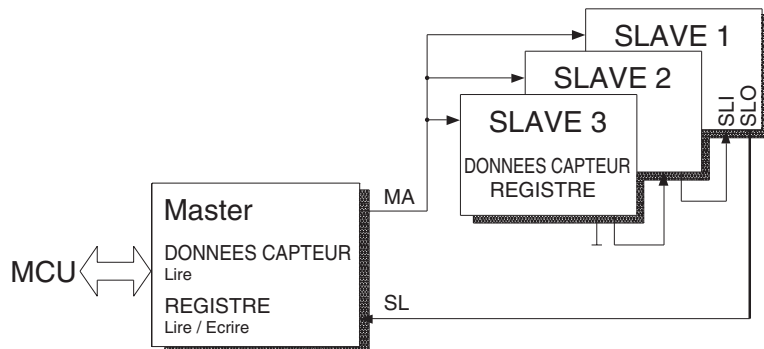
### Format de transmission *BiSS*

| Res    | Mode | Error   | CRC | T1 | T2  | T3    | T4 ... T16 | T17 | T18 | T19 | T20 | T21 | T22 | T23 | T24  | T25  | T26 ... T29 | T30 | Txx |
|--------|------|---------|-----|----|-----|-------|------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|------|------|-------------|-----|-----|
| 12 bit | BiSS | x       | x   | 1  | Ack | Start | S11 ... S0 | E1  | E0  | C4  | C3  | C2  | C1  | C0  | MCD  | Stop |             |     |     |
|        |      |         |     |    |     |       |            |     |     |     |     |     |     |     | P .. |      |             |     |     |
|        |      | Example |     | 1  | 0   | 1     |            |     |     |     |     |     |     |     | 0    | 0    |             |     | ... |

**Codeur à lecture électromagnétique **TBB 50****  
**Liaison série bidirectionnelle -12 Bit / 360°**

**Caractéristiques techniques**

**Raccordement sériel des participants**



Format des données **BiSS** disponible sur [www.biss-interface.de](http://www.biss-interface.de)

**Numéro d'article**

|            |           |          |          |          |             |          |          |          |           |
|------------|-----------|----------|----------|----------|-------------|----------|----------|----------|-----------|
| <b>TBB</b> | <b>50</b> | <b>-</b> | <b>S</b> | <b>A</b> | <b>4096</b> | <b>R</b> | <b>S</b> | <b>B</b> | <b>01</b> |
|------------|-----------|----------|----------|----------|-------------|----------|----------|----------|-----------|

Variantes électriques et/ou mécaniques\* :

01 Standard

Interface :

B **BiSS**

Raccordements électriques :

K Câble 1m\*\*

S Connecteur M12x1\*\*

Code :

R Binaire

Résolution :

4096 Pas / 360°

Matériau boîtier :

S Inox\*\*

A Aluminium\*\*

Forme de la bride :

S Bride synchro

Forme :

50 Diamètre du boîtier : 50 mm

Modèle :

**TBB Interface **BiSS****

\* Les exécutions de base, selon notre fiche technique, ont la référence 01. Les autres variantes ont des références et documentations spécifiques.

\*\* La version boîtier aluminium est pourvue d'un connecteur M12x1 (8 broches) et la version boîtier inox est pourvue d'un câble de 1 m avec un connecteur Sub-D sans boîtier (pour les tests usine).

# Codeur à lecture électromagnétique TBE 50

## Liaison série synchrone -12 Bit / 360°



### Caractéristiques techniques

#### Descriptif

Les bits de données de position du codeur sont transmis sériellement à l'électronique de traitement de façon synchrone grâce à un signal d'horloge.

Avantages : un nombre limité de fils et une haute immunité aux bruits (voir descriptif SSI 10630).

#### Caractéristiques électriques

|                                                      |                                   |
|------------------------------------------------------|-----------------------------------|
| ■ Tension d'alimentation                             | + 11 VDC à + 28 VDC               |
| ■ Consommation                                       | 50 mA typ. / 80 mA max.           |
| ■ Résolution (standard)<br>(13 Bit en développement) | 4096 pas / 360°                   |
| ■ Code de transmission                               | binaire (Gray en option)          |
| ■ Evolution du code                                  | CW (option : CCW)                 |
| ■ Sortie série SSI<br>(RS 422)                       | transmission différentielle       |
| ■ Entrée horloge SSI<br>via optocoupleur (RS 422)    | entrée des données différentielle |
| ■ Temps monoflop                                     | 16 ±10 µs (standard)              |
| ■ Vitesse de transmission                            | max. 1 MHz                        |

#### Vitesse de transmission maximale

- La vitesse de transmission des données est limitée par :
  - Fréquence horloge : max. 1 MHz (jusqu'à env. 40 m)
  - Délai de réponse de l'électronique (entre env. 40 m et 150 m)

$$t_{GV} = t_C + 2t_K + t_E$$

$t_{GV}$  : temps de réponse global,  $t_C$  : temps de réponse de l'électronique du codeur (pour le modèle TBE ≤ 300 ns),

$t_K$  : délai lié au câble (en fonction de la longueur et du type de câble par exemple : 6,5 ns/m)

$t_E$  : délai de l'électronique de réception (par exemple 150 ns)

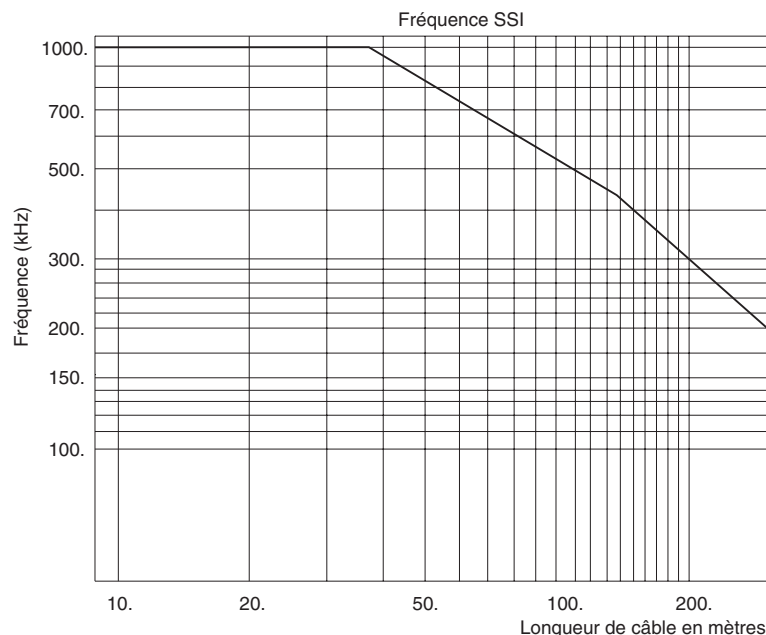
Avec un écart de sécurité de 50 ns entre le temps du cycle  $t_T$  et le temps de réponse global  $t_{GV}$ , il en résulte :

$$t_T = 500 \text{ ns} + 2t_K$$

- Selon les spécifications RS 422 (à partir de 150 m)

Les valeurs mentionnées permettent de déterminer la courbe ci-après.

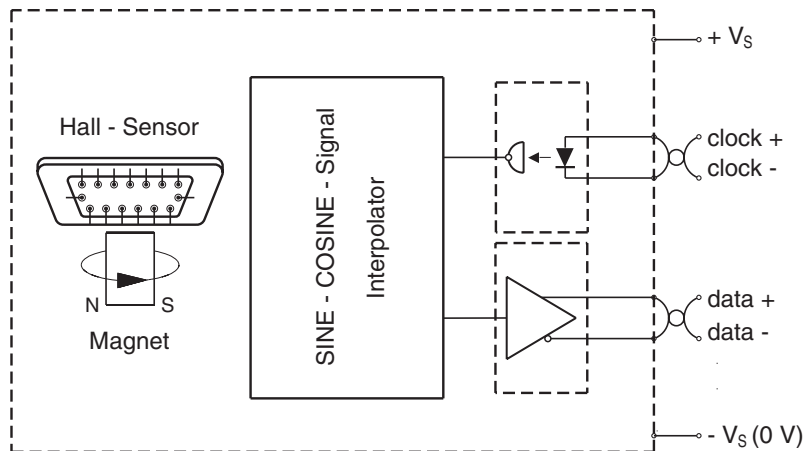
Diagramme : Longueur du câble en m pour f (fréquence)



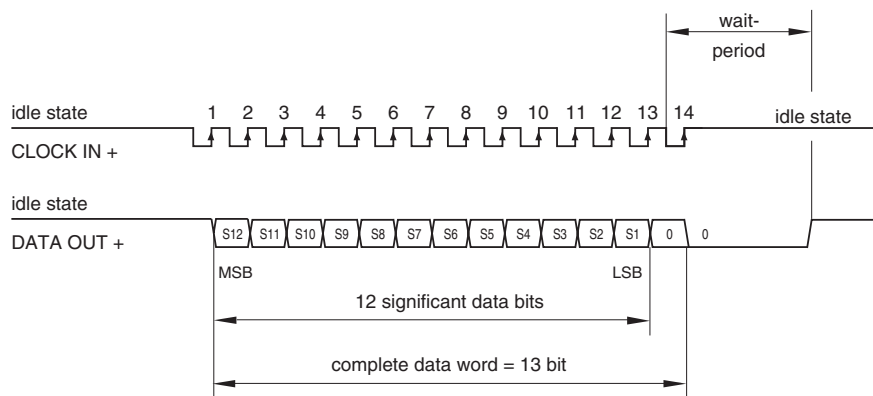
**Codeur à lecture électromagnétique TBE 50**  
**Liaison série synchrone -12 Bit / 360°**

**Caractéristiques techniques**

**Schéma de principe**



**Profil interface SSI- 13 Bit / Binaire**



**Codeur à lecture électromagnétique TBE 50**  
**Liaison série synchrone -12 Bit / 360°**

Numéro d'article

|            |           |          |          |          |             |          |          |          |           |
|------------|-----------|----------|----------|----------|-------------|----------|----------|----------|-----------|
| <b>TBE</b> | <b>50</b> | <b>-</b> | <b>S</b> | <b>S</b> | <b>4096</b> | <b>R</b> | <b>K</b> | <b>E</b> | <b>01</b> |
|------------|-----------|----------|----------|----------|-------------|----------|----------|----------|-----------|

Variantes électriques et/ou mécaniques\* :

01 Standard

Interface :

E SS/

Raccordements électriques :

K Câble 1m\*\*

S Connecteur M12x1\*\*

Code :

R Binaire

G Gray (option)

Résolution :

4096 Pas / 360°

Matériau boîtier :

S Inox\*\*

A Aluminium\*\*

Forme de la bride :

S Bride synchro

Forme :

50 Diamètre du boîtier : 50 mm

Modèle :

TBE Interface SS/

\* Les exécutions de base, selon notre fiche technique, ont la référence 01. Les autres variantes ont des références et documentations spécifiques.

\*\* La version boîtier aluminium est pourvue d'un connecteur M12x1 (8 broches) et la version boîtier inox est pourvue d'un câble de 1 m avec un connecteur Sub-D sans boîtier (pour les tests usine)..

# Codeur à lecture électromagnétique **TBI 50** Signal incrémental 1024 Imp / U



## Caractéristiques techniques

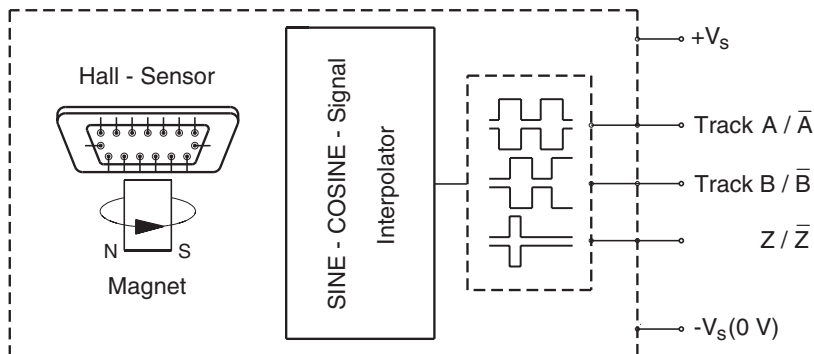
### Caractéristiques électriques

- Résolution (standard) 1024 impulsions / tour
- Sorties Voies A, B et Référence avec compléments carrés
- Forme des signaux carrés

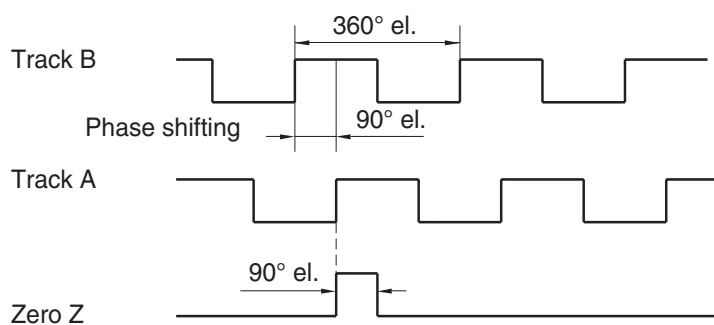
### ■ Autres résolutions en option

|   |    |    |     |     |             |
|---|----|----|-----|-----|-------------|
| 1 | 10 | 32 | 80  | 200 | 500         |
| 2 | 16 | 40 | 100 | 250 | 512         |
| 4 | 20 | 50 | 125 | 256 | <b>1024</b> |
| 8 | 25 | 64 | 128 | 400 | 2048        |

### Schéma de principe



### Signal de sortie pour sens CW (vue sur l'axe)



# Codeur à lecture électromagnétique **TBI 50** Signal incrémental 1024 Imp / U

## Caractéristiques techniques

### Définition des signaux

| Type de signal               | D                       | T*              | U             |
|------------------------------|-------------------------|-----------------|---------------|
| Tension d'alimentation $U_B$ | 11 bis 28 VDC           | 5 VDC $\pm$ 5 % | 11 bis 28 VDC |
| Consommation signal $I_A$    | 20 mA                   | 20 mA           | 5 mA          |
| Signal : niveau haut         | $U_B - 3$ VDC           | > 2,8 VDC       | > 2,8 VDC     |
| Signal : niveau bas          | < 5 VDC                 | < 0,5 VDC       | < 0,5 VDC     |
| Fréquence max.               | max. 250 kHz            |                 |               |
| Rapport de lecture           | 1:1 $\pm$ 30 %          |                 |               |
| Déphasage                    | 90° $\pm$ 30°           |                 |               |
| Longueur impulsion référence | 90° (autre sur demande) |                 |               |
| Sens                         | CW (standard)           |                 |               |

\* compatible RS 422

## Numéro d'article

|            |           |          |          |          |             |          |          |           |
|------------|-----------|----------|----------|----------|-------------|----------|----------|-----------|
| <b>TBI</b> | <b>50</b> | <b>-</b> | <b>S</b> | <b>S</b> | <b>1024</b> | <b>K</b> | <b>D</b> | <b>01</b> |
|------------|-----------|----------|----------|----------|-------------|----------|----------|-----------|

Variantes électriques et/ou mécaniques\*

01 Standard

Signal de sortie (nominal) :

D  $U_B = 24$  V et  $U_A = 24$  V

T  $U_B = 5$  V et  $U_A = 5$  V

U  $U_B = 24$  V et  $U_A = 5$  V

Raccordements électriques :

K Câble 1m\*\*

S S = Connecteur M12x1\*\*

Impulsions :

1024 Impulsions / tours

Matériau du boîtier :

S Inox\*\*

A Aluminium\*\*

Type de bride :

S Bride synchro

Forme :

50 Diamètre du boîtier : 50 mm

Modèle

**TBI Sortie incrémentale**

\* Les exécutions de base, selon notre fiche technique, ont la référence 01. Les autres variantes ont des références et documentations spécifiques.

\*\* La version boîtier aluminium est pourvue d'un connecteur M12x1 (8 broches) et la version boîtier inox est pourvue d'un câble de 1 m avec un connecteur Sub-D sans boîtier (pour les tests usine).

# Codeur à lecture électromagnétique **TBN 50** CANopen Interface - 12 Bit / 360°



## Caractéristiques techniques

### Caractéristiques électriques

Selon CANopen Application Layer and Communication Profile, CiA Draft Standard 301, Version 4.1 et "Device Profile for Encoders CiA Draft Standard Proposal 406 Version 3.0" et CANopen Layer setting Services and Protocol (LSS), CiA DSP 305

|                                 |                                            |
|---------------------------------|--------------------------------------------|
| ■ Tension d'alimentation        | + 11 VCD à + 28 VCD                        |
| ■ Consommation                  | 50 mA typ. / 80 mA max.                    |
| ■ Résolution                    | 4096 pas / 360°* (13 Bit en développement) |
| ■ Code de transmission          | binaire                                    |
| ■ Evolution du code             | CW / CCW                                   |
| ■ Valeur de référence           | 0 - (résolution totale-1)                  |
| ■ Interface CAN                 | selon ISO/DIS 11898                        |
| ■ Adressage                     | via SDO / LSS                              |
| ■ Résistances de terminaison    | à réaliser séparément                      |
| ■ Longueur de transmission max. | 200 m                                      |

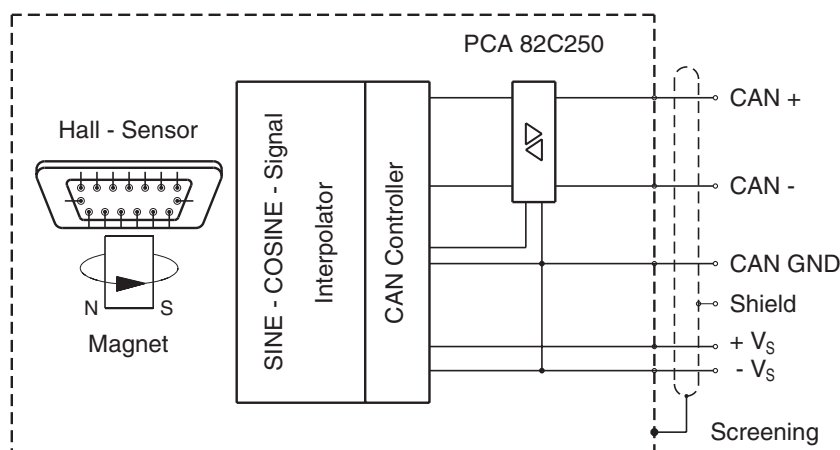
\* Pas de séparation galvanique entre l'alimentation et le bus de terrain (voir également CiA DS301).

### Caractéristiques CANopen

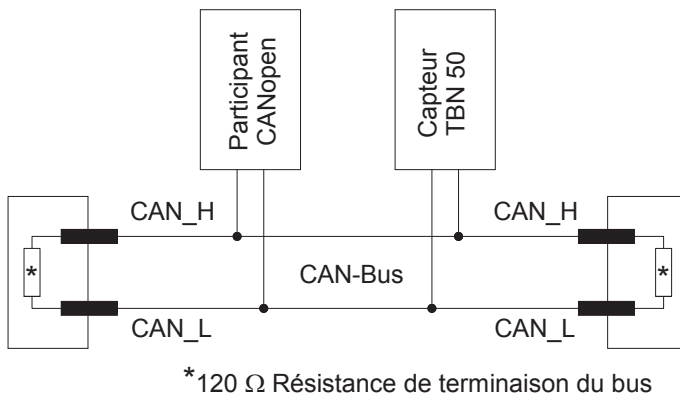
|                          |                              |
|--------------------------|------------------------------|
| ■ NMT Master:            | no                           |
| ■ NMT-Slave:             | yes                          |
| ■ Maximum Boot up:       | no                           |
| ■ Minimum Boot up:       | yes                          |
| ■ COB ID Distribution:   | Default, SDO                 |
| ■ Node ID Distribution:  | via Index 2000 oder LSS      |
| ■ No of PDOs:            | 2 Tx                         |
| ■ PDO-Modes:             | sync, async, cyclic, acyclic |
| ■ Variables PDO-Mapping: | no                           |
| ■ Emergency Message:     | yes                          |
| ■ Heartbeat:             | yes                          |
| ■ No. of SDOs:           | 1 Rx / 1 Tx                  |
| ■ Device Profile:        | CiA DSP 406 Version 3.0      |

Se référer au manuel d'utilisation TBN 11308 pour un descriptif détaillé du profil.

### Schéma de principe

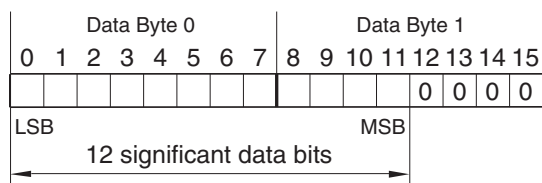


## Raccordement au bus selon ISO / DIS 11898



## Format des données CANopen

**PDO 1**



- **CANopen Safety ( certifié SIL2 zertifiziert )** : le modèle TBN/S3 est décrit dans le document n° TBN 11709 et dans le manuel d'utilisation TBN 11748.

**Codeur à lecture électromagnétique TBN 50**  
**CANopen Interface - 12 Bit / 360°**
**Numéro d'article**

|            |           |          |          |          |             |          |           |          |          |           |
|------------|-----------|----------|----------|----------|-------------|----------|-----------|----------|----------|-----------|
| <b>TBN</b> | <b>50</b> | <b>-</b> | <b>S</b> | <b>A</b> | <b>4096</b> | <b>R</b> | <b>C2</b> | <b>S</b> | <b>N</b> | <b>01</b> |
|------------|-----------|----------|----------|----------|-------------|----------|-----------|----------|----------|-----------|

Variantes électriques et/ou mécaniques\* :

01 Standard

Interface :

N CANopen

Raccordements électriques :

S Connecteur M12x1\*\*

K Câble 1m\*\*

Profil :

C2 CANopen selon CiA DS 406 Revision 3.0

Code :

R Binaire

Résolution :

4096 Pas / 360°

Matériau du boîtier :

S Inox\*\*

A Aluminium\*\*

Type de bride :

S Bride synchro

Forme :

50 Diamètre du boîtier : 50 mm

**TBN Interface CANopen**

\* Les exécutions de base, selon notre fiche technique, ont la référence 01. Les autres variantes ont des références et documentations spécifiques.

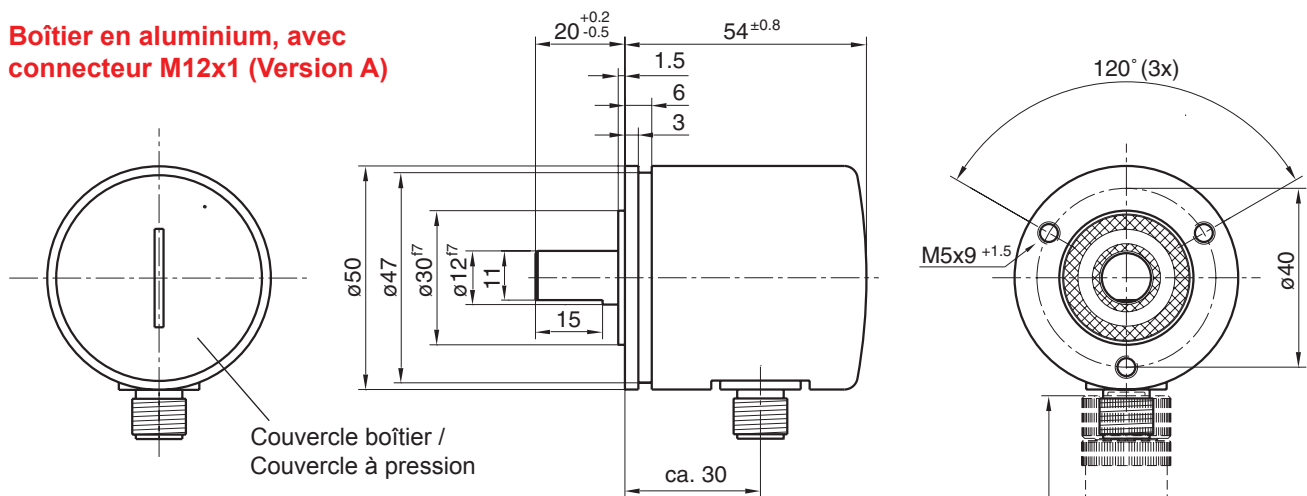
\*\* La version boîtier aluminium est pourvue d'un connecteur M12x1 (8 broches) et la version boîtier inox est pourvue d'un câble de 1 m avec un connecteur Sub-D sans boîtier (pour les tests usine).

# Codeur à lecture électromagnétique **TBX 50**

## Plan de montage

### Dimensions en mm

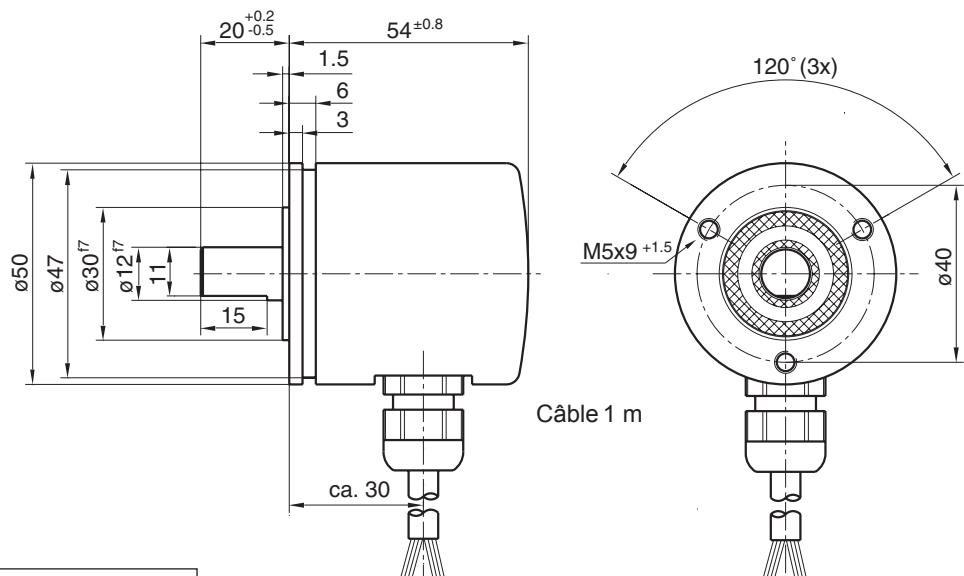
#### Boîtier en aluminium, avec connecteur M12x1 (Version A)



#### Matériaux utilisés

|                      |                       |
|----------------------|-----------------------|
| Boîtier inox         | 1.4305                |
| Axe inox             | 1.4305                |
| Couvercle du boîtier | Polyamide / Aluminium |
| Presse-étoupe        | 1.4305                |
| Joints toriques      | NBR                   |
| Joint à lèvres       | NBR                   |

#### Boîtier en inox avec sortie câble par presse-étoupe (Version S)



#### Matériaux

|                      |                 |
|----------------------|-----------------|
| Boîtier inox         | 1.4305 / 1.4404 |
| Axe inox             | 1.4305          |
| Couvercle du boîtier | Polyamid        |
| Presse-étoupe        | 1.4305          |
| Joints toriques      | NBR             |
| Joint à lèvres       | NBR             |

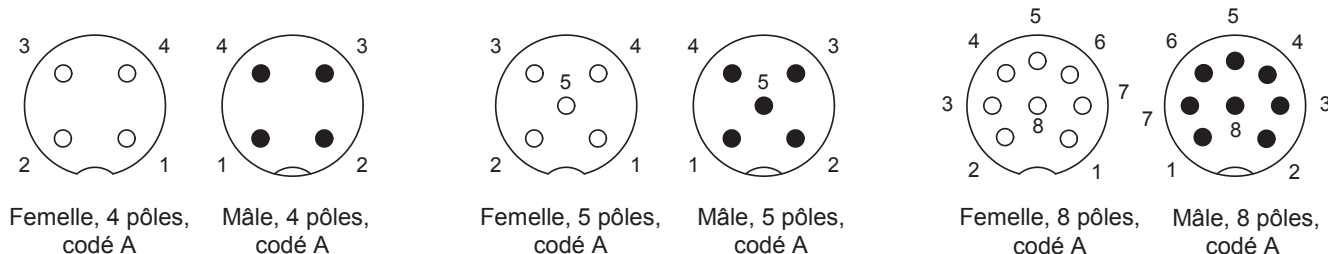
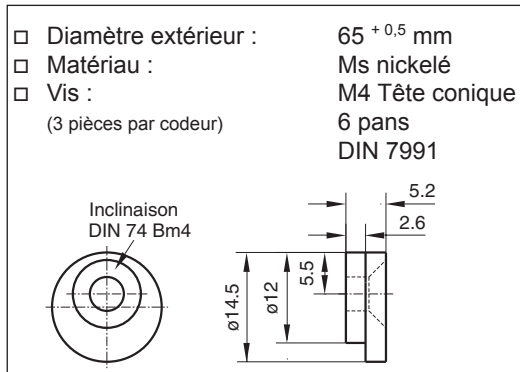
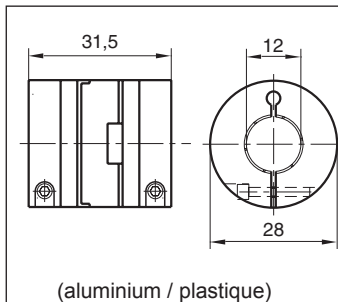
**Accessoires**
**Contre-connecteurs droits série M12x1 (à commander séparément)**

| Modèle | Nombre de broches | Matériau du boîtier |                  | K Ø (mm) |
|--------|-------------------|---------------------|------------------|----------|
|        |                   | Plastique 1)        | Métal 2)         |          |
| TBE 50 | 8                 | STK 8GS 53          | STK 8GS 54       | 6 - 8    |
| TBB 50 | 8                 | STK 8GS 53          | STK 8GS 54       | 6 - 8    |
| TBI 50 | 8                 | STK 8GS 53          | STK 8GS 54       | 6 - 8    |
| TBN 50 | 8                 | STK 8GS 53          | STK 8GS 54       | 6 - 8    |
|        | (5) 3)            | (STK 5GS 55)        | (STK 5GS 56)     | (4 - 6)  |
| TBA 50 | 4                 | STK 4GS 59          | STK 4GS 60       | 4 - 6    |
|        | 4                 | STK 4WS 61          | Connecteur coudé | 4 - 6    |
|        | 8                 | STK 8GS 53          | STK 8GS 54       | 6 - 8    |

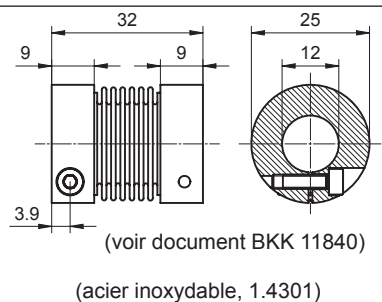
1) Blindage sur pin

2) Blindage au boîtier

3) option

**Vues sur contacts contre-connecteurs M12 x1**

**Griffes de serrage de la série KL 66-2**

**Accouplement Oldham 416/12**


(aluminium / plastique)

**Accouplement à soufflet BKK 32/12**


(acier inoxydable, 1.4301)

Côté entraînement, les accouplements sont également livrables pour des axes de diamètre différents.