

# Contrôleur numérique de vanne DVC2000 FIELDVUE™ de Fisher®

## Sommaire

Organigramme de l'interface locale .....	2
Utilisation de ce guide .....	4
Installation .....	5
Raccordements pneumatiques et électriques .....	15
Configuration et étalonnage de base .....	18
Spécifications .....	29
Classifications de zones dangereuses et instructions spéciales pour une utilisation et une installation en toute sécurité dans des zones dangereuses ...	32



W8861-2



Cliquer sur le code ou le  
numériser pour accéder à  
l'assistance sur site

### Remarque

Ce guide comporte des informations concernant l'installation, la connexion, la configuration et l'étalonnage de base avec l'interface opérateur locale.

Pour plus d'informations concernant la configuration et l'étalonnage à l'aide de l'interface de communication de terrain, la maintenance et le dépannage, ainsi que les pièces de rechange, consulter le [manuel d'instructions du contrôleur numérique de vanne \(D103176X012\)](#). Pour obtenir un exemplaire de ce manuel, cliquer sur le code ci-dessus ou le numériser pour contacter un [bureau commercial Emerson Process Management](#), ou consulter notre site web à l'adresse suivante : [www.FIELDVUE.com](http://www.FIELDVUE.com).



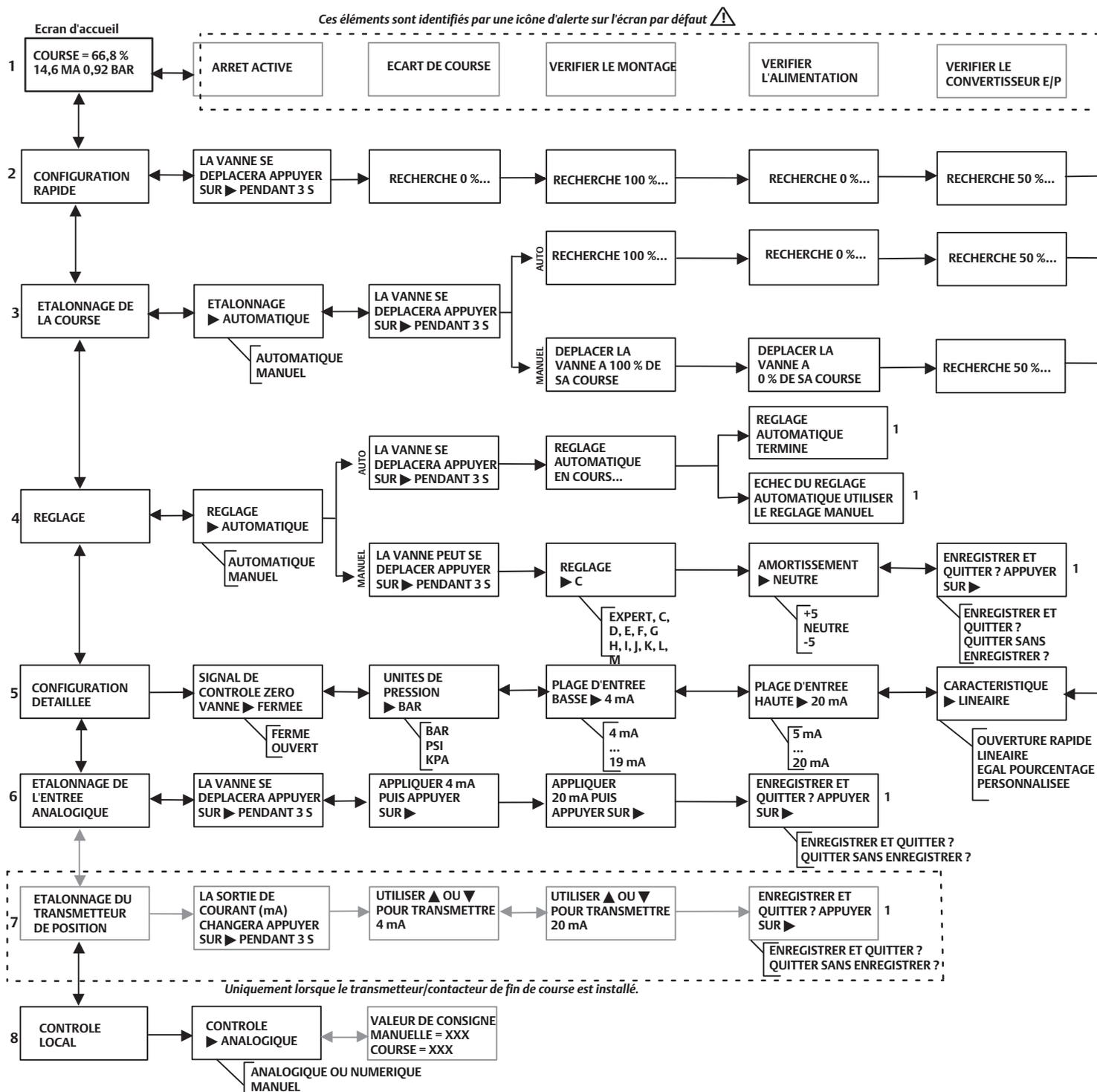
**HART**  
COMMUNICATION PROTOCOL

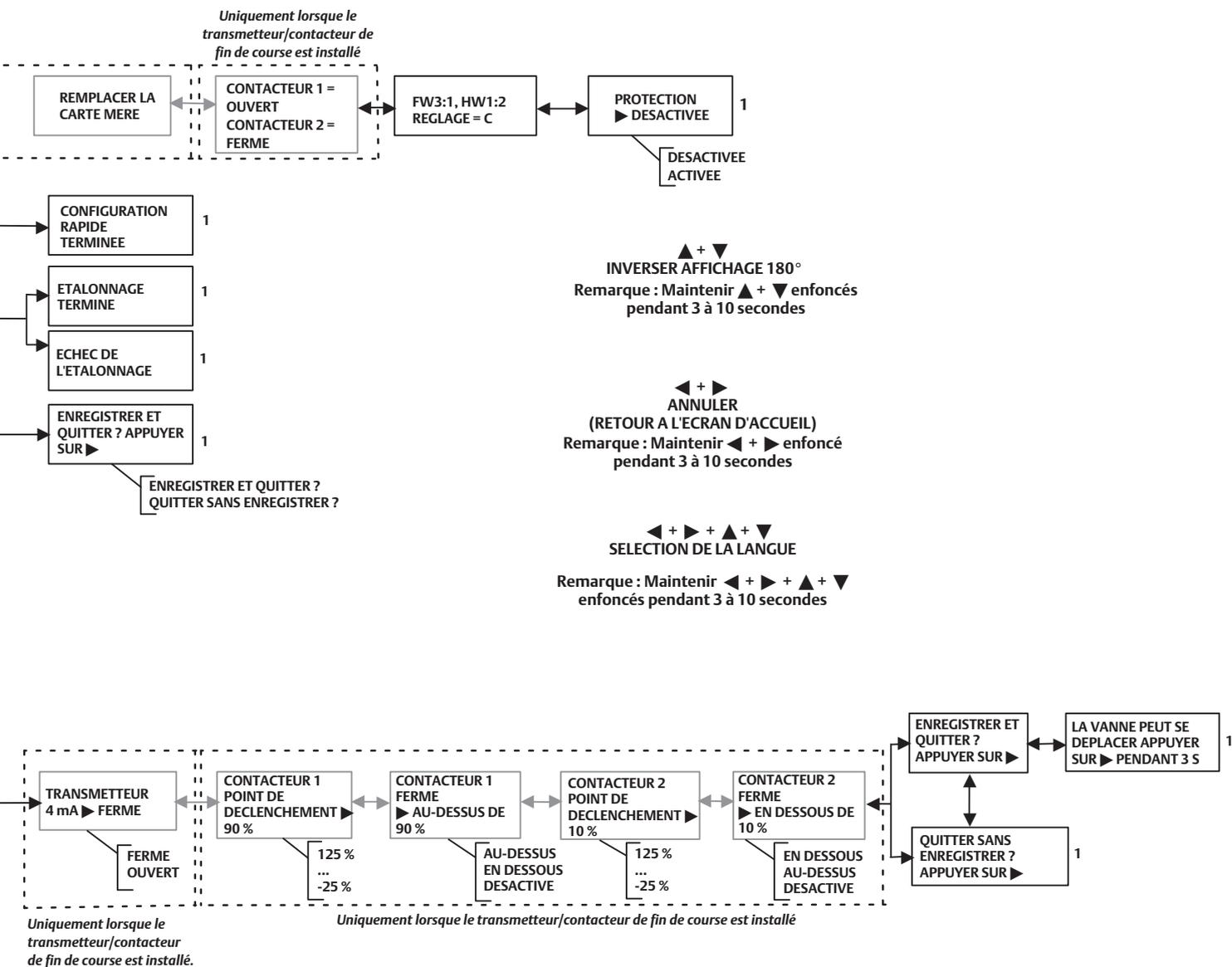


Cliquer sur le code ou le  
numériser pour accéder aux  
informations relatives aux  
bureaux commerciaux



# Organigramme de l'interface locale





LE CONTROLEUR NUMERIQUE DE VANNE DVC2000 FIELDVUE EST UN COMPOSANT CENTRAL DE L'INFRASTRUCTURE NUMERIQUE PLANTWEB™. LE CONTROLEUR NUMERIQUE DE VANNE ALIMENTE PLANTWEB EN CAPTURANT ET DELIVRANT DES DONNEES DE DIAGNOSTIC SUR LA VANNE. ASSOCIE AU LOGICIEL VALVELINK™, LE DVC2000 OFFRE UNE IMAGE PRECISE DES PERFORMANCES DE LA VANNE, NOTAMMENT EN CE QUI CONCERNE LA POSITION REELLE DE LA TIGE, LE SIGNAL D'ENTREE D'INSTRUMENT ET LA PRESSION PNEUMATIQUE EN DIRECTION DE L'ACTIONNEUR. A L'AIDE DE CES INFORMATIONS, LE CONTROLEUR NUMERIQUE DE VANNE REALISE UN DIAGNOSTIC DE LUI-MEME, MAIS EGALEMENT DE LA VANNE ET DE L'ACTIONNEUR SUR LESQUELS IL EST MONTE.

## Utilisation de ce guide

Ce guide explique comment installer, configurer et étalonner le contrôleur numérique de vanne au moyen de l'interface opérateur locale. L'interface consiste en un affichage à cristaux liquides, quatre boutons-poussoirs et un commutateur de configuration du transmetteur de position. Le DVC2000 est fourni avec l'un des trois modules linguistiques préinstallés, selon la version du micrologiciel et l'option de commande. Les options de modules linguistiques sont indiquées dans le tableau 1, à la page 19. Pour configurer la langue, suivre la procédure décrite dans la section Configuration de base. L'alimentation électrique minimale requise de l'instrument est de 8,5 V et 3,5 mA pour le fonctionnement de l'interface locale. Certaines procédures nécessitent une intensité pouvant atteindre 20 mA.

Il est également possible de configurer et d'étalonner l'instrument au moyen d'une interface de communication, d'un ordinateur personnel équipé du logiciel ValveLink ou AMS Suite : Intelligent Device Manager (Gestionnaire de dispositif intelligent). Pour des informations sur la manière d'utiliser ce logiciel avec un instrument FIELDVUE, se reporter à la documentation appropriée ou à l'aide en ligne.

Les personnes effectuant les procédures d'installation, d'exploitation ou de maintenance du contrôleur numérique de vanne DVC2000, doivent être parfaitement formées et qualifiées aux procédures d'installation, d'exploitation et de maintenance de vannes, d'actionneurs et d'accessoires. **Pour éviter les blessures et les dommages matériels, il est important de lire attentivement, d'assimiler et de suivre l'intégralité de ce guide de démarrage rapide, y compris les avertissements et les précautions.** Pour de plus amples informations sur la sécurité de l'utilisation dans le cadre d'une certification spécifique, se reporter à la section Classifications de zones dangereuses et instructions spéciales pour une utilisation et une installation en toute sécurité dans des zones dangereuses, à la page 32. Pour toute question relative à ces instructions, contacter un [bureau commercial Emerson Process Management](#) avant toute intervention.

## Installation

### Remarque

Le DVC2000 n'est pas conçu pour corriger une rotation significative de la tige sur les actionneurs à tige coulissante.

### **⚠ AVERTISSEMENT**

Eviter toute blessure ou tout dommage matériel résultant d'une fuite soudaine de fluide sous pression ou de mouvements incontrôlés de pièces. Avant de procéder au montage du contrôleur numérique de vanne DVC2000 :

- Toujours porter des vêtements, des gants, et des lunettes de protection lors de toute procédure d'installation.
- Ne pas retirer l'actionneur de la vanne tant que celle-ci est sous pression.
- Débrancher tous les conduits alimentant l'actionneur en pression d'air, électricité ou en signaux de commande. S'assurer que l'actionneur ne peut ouvrir ou fermer soudainement la vanne de régulation.
- Utiliser des vannes de dérivation ou arrêter complètement le procédé pour isoler la vanne de régulation de la pression du procédé. Evacuer le fluide sous pression des deux côtés de la vanne de régulation.
- Utiliser des méthodes de verrouillage pour être certain que les mesures ci-dessus restent effectives lors de l'intervention sur l'équipement.
- Consulter l'ingénieur des procédés ou l'ingénieur responsable de la sécurité pour prendre toutes les mesures supplémentaires pour se protéger contre le fluide du procédé.
- Purger la pression de charge de l'actionneur pneumatique et dissiper toute pré-compression du ressort de l'actionneur de sorte que ce dernier n'applique aucune force sur la tige de vanne, et ce pour permettre le retrait en toute sécurité du connecteur de tige.

### **⚠ AVERTISSEMENT**

Ce produit est prévu pour une gamme précise de spécifications d'application figurant dans le tableau des spécifications à la page 29. Toute configuration incorrecte d'un instrument de positionnement peut entraîner un dysfonctionnement du produit, des dommages matériels ou des blessures.

### Remarque

Pour de plus amples informations pour une utilisation et une installation en toute sécurité spécifiques aux certifications, se reporter aux Certifications pour zones dangereuses et aux Instructions spéciales pour une installation et une utilisation en toute sécurité dans les zones dangereuses, à la page 32.

## Montage de la vanne/de l'actionneur

Si le contrôleur numérique de vanne a été commandé en tant qu'élément d'un ensemble de vanne de régulation, celui-ci est monté sur l'actionneur et étalonné en usine. Si le contrôleur numérique de vanne a été acheté séparément, un kit de montage est nécessaire pour le monter sur l'actionneur. Les procédures suivantes constituent des directives générales à suivre lors du montage du contrôleur numérique de vanne. Se reporter aux instructions jointes au kit de montage pour des informations détaillées sur le montage du contrôleur numérique de vanne sur un modèle d'actionneur spécifique.

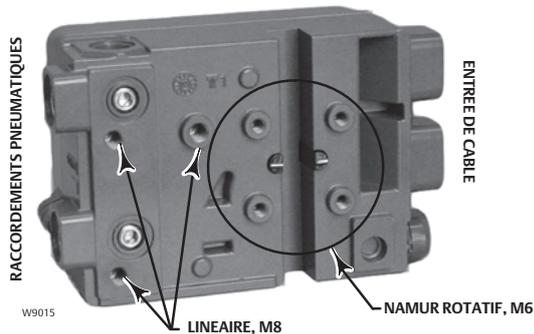
Le boîtier du DVC2000 est disponible en quatre configurations différentes, selon la méthode de montage de l'actionneur et le type de filetage de raccordement. La figure 1 illustre les configurations disponibles.

Figure 1. Variations de boîtier

**BOÎTIERS POUR ACTIONNEURS LINÉAIRES  
ET ROTATIFS ET 657 CALIBRE 30i - 70i**

**RACCORDEMENTS DISPONIBLES :**

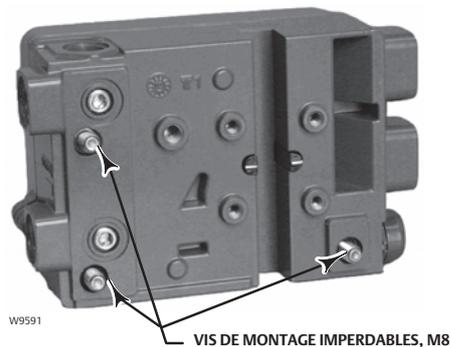
- ENTREE DE CABLE M20 ET RACCORDEMENT PNEUMATIQUE G1/4
- ENTREE DE CABLE 1/2 NPT ET RACCORDEMENT PNEUMATIQUE 1/4 NPT



**BOITIERS POUR ACTIONNEURS FISHER GX**

**RACCORDEMENTS DISPONIBLES :**

- ENTREE DE CABLE M20 ET RACCORDEMENT PNEUMATIQUE G1/4
- ENTREE DE CABLE 1/2 NPT ET RACCORDEMENT PNEUMATIQUE 1/4 NPT



Le système de contre-réaction du contrôleur numérique de vanne DVC2000 utilise un champ magnétique pour effectuer des mesures de position sans contact et sans liaison. Pour éviter tout mouvement accidentel de la tige lors du fonctionnement de l'instrument, éviter d'utiliser des outils magnétiques tels qu'un tournevis à pointe magnétique.

**ATTENTION**

Le matériau de l'aimant a été spécifiquement choisi pour assurer un champ magnétique stable à long terme. Comme avec n'importe quel aimant, faire preuve néanmoins de prudence lors de la manipulation de l'aimant. Un autre aimant très puissant situé à proximité (moins de 25 mm) peut causer des dommages irréversibles. Parmi les équipements potentiellement nuisibles, figurent notamment : les transformateurs, les moteurs à courant continu, les piles de barrettes aimantées.

**ATTENTION**

**Directives générales d'utilisation d'aimants très puissants avec des positionneurs**

L'utilisation d'aimants très puissants à proximité immédiate de tout positionneur traitant un procédé doit être évitée. Quel que soit le modèle du positionneur, des aimants très puissants peuvent affecter sa capacité à contrôler la vanne.

**Utilisation d'outils magnétiques avec le DVC2000**

- **Tournevis à embout magnétique** - Des tournevis à embout magnétique ne doivent pas être placés à proximité immédiate du DVC2000 ou de la barrette de contre-réaction magnétique (située à l'arrière de l'instrument) lors du traitement du procédé.
- **Aimants de maintien de calibrateurs** - Il s'agit de puissants aimants utilisés pour maintenir les calibrateurs de 4-20 mA. Normalement, ces calibrateurs ne sont pas utilisés lors de la régulation du procédé par l'instrument. Les aimants très puissants doivent être maintenus à au moins 15 cm (6 in.) du DVC2000.



**Remarque**

En règle générale, ne pas utiliser moins de 50 % la barrette aimantée pour mesurer la course totale. L'utilisation de la barrette sur une gamme réduite affecte les performances.

La course utile des barrettes aimantées linéaires est indiquée par des flèches moulées sur la pièce. Ceci implique que le capteur Hall (situé au dos du boîtier du DVC2000) doit rester dans ces limites sur la totalité de la course de la vanne. Voir la figure 2.

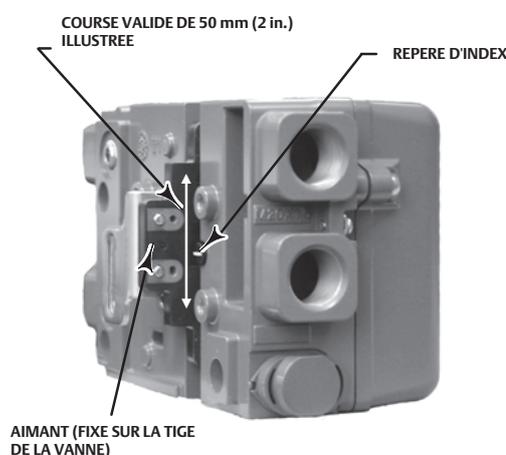
Les barrettes aimantées linéaires sont symétriques. N'importe quelle extrémité peut pointer vers le haut.

Le DVC2000 peut être monté sur différents actionneurs au moyen d'un éventail de supports et de kits. Toutefois, malgré des différences infimes au niveau des attaches, des supports et des dispositifs de liaison, les procédures de montage peuvent être classées comme suit :

- Actionneurs (linéaires) à tige coulissante et fermeture par manque d'air
- Actionneurs (linéaires) à tige coulissante et ouverture par manque d'air
- Actionneur Fisher GX à fermeture par manque d'air
- Actionneur en configuration d'ouverture par manque d'air 657 calibre 30i - 70i ou GX
- Actionneurs rotatifs avec course maximale de 90°

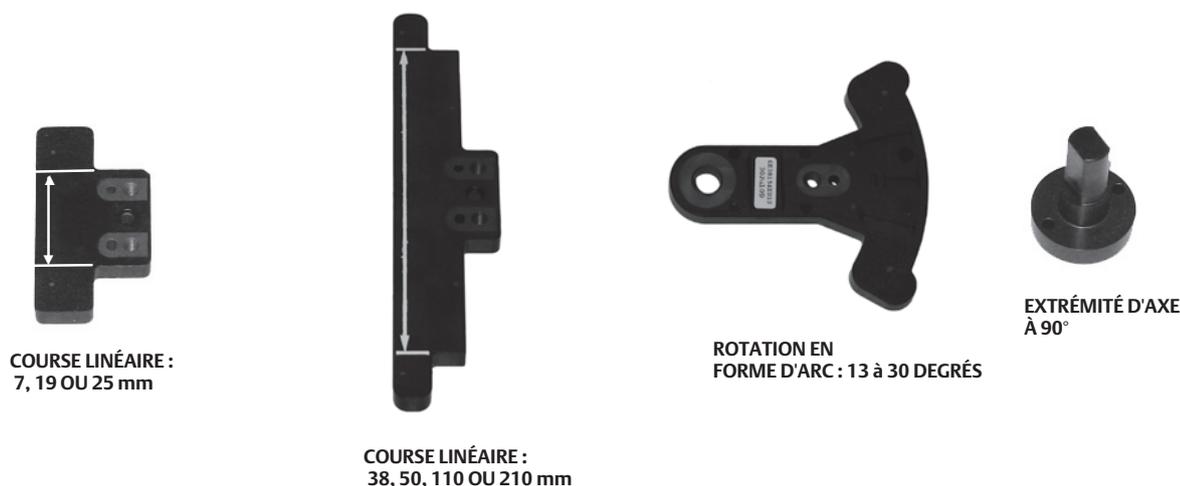
Voir la figure 3 pour les différentes courses d'aimants de contre-réaction.

Figure 2. Course



W8830

Figure 3. Aimants



## Actionneurs (linéaires) à tige coulissante

1. Isoler la vanne de régulation de la pression de ligne du procédé et dissiper la pression des deux côtés du corps de vanne. Fermer toutes les conduites de pression vers l'actionneur et dissiper entièrement la pression en provenance de celui-ci. Utiliser des méthodes de verrouillage pour être certain que les mesures ci-dessus restent effectives lors de l'intervention sur l'équipement.
2. Fixer le support de montage sur l'actionneur.
3. Fixer sans serrer les pièces de contre-réaction et l'aimant au connecteur de tige de la vanne. Ne pas serrer les attaches car un réglage plus précis doit être effectué.

### ATTENTION

**Ne pas installer de barrette aimantée plus courte que la course physique de l'actionneur. Ceci entraînerait une perte de contrôle consécutive au déplacement de la barrette aimantée en dehors de la plage du repère d'index situé dans la rainure du boîtier du DVC2000.**

4. A l'aide du gabarit d'alignement (fourni avec le kit de montage), placer la barrette de contre-réaction à l'intérieur de la rainure de maintien.
5. Aligner la barrette aimantée, comme suit :
  - Pour les actionneurs à fermeture par manque d'air (Fisher 667, par exemple), aligner verticalement la barrette aimantée de sorte que l'axe du gabarit d'alignement s'aligne au plus près de l'extrémité supérieure de la plage de course valide de la barrette de contre-réaction. Voir la figure 4.
  - Pour les actionneurs à ouverture par manque d'air (Fisher 657, par exemple), aligner verticalement la barrette aimantée de sorte que l'axe du gabarit d'alignement s'aligne au plus près de l'extrémité inférieure de la plage de course valide de la barrette de contre-réaction. Voir la figure 5.

Figure 4. Alignement de la barrette aimantée dans une configuration de fermeture par manque d'air

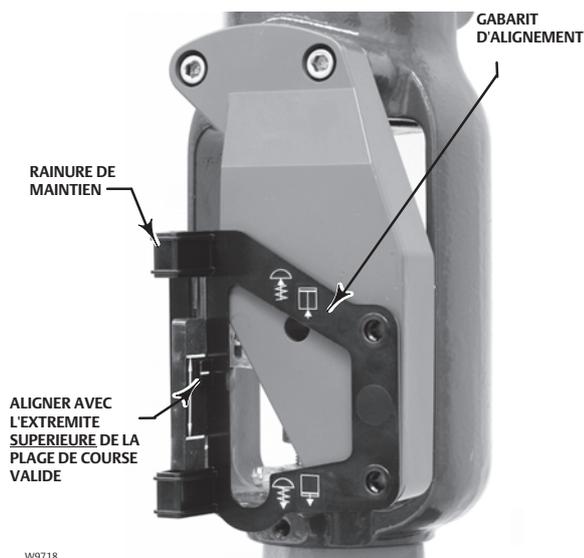
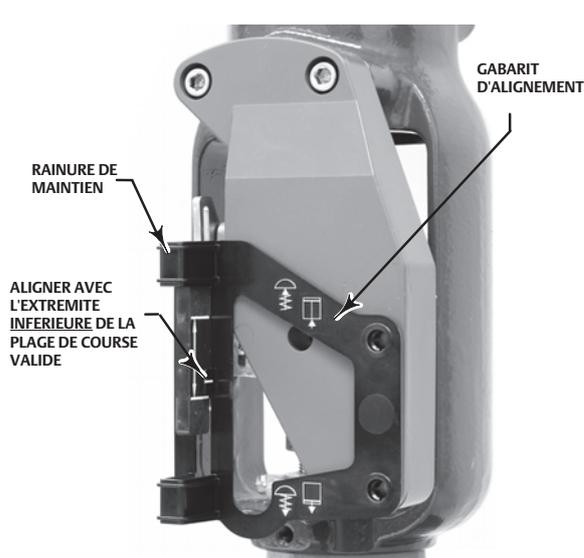


Figure 5. Alignement de la barrette aimantée en configuration d'ouverture par manque d'air



6. Serrer les attaches et retirer le gabarit d'alignement.

**Remarque**

À l'aide d'une clé hexagonale plate, serrer les vis de l'ensemble magnétique à un couple de 2,37 N•m pour les vis de 4 mm, et de 5,08 N•m pour les vis de 5 mm. Pour plus de sécurité, tout particulièrement en cas de vibrations, du frein-filet bleu (force moyenne) peut être appliqué sur les vis.

- 7. Monter le contrôleur numérique de vanne sur le support de montage à l'aide des vis de montage. Voir la figure 6.
- 8. Vérifier le jeu entre l'aimant et la rainure de contre-réaction du DVC2000. L'aimant doit être placé de sorte que le repère d'index de la rainure de contre-réaction du boîtier du DVC2000 soit compris dans la plage de fonctionnement valide de l'aimant sur toute la course. Voir la figure 2.
- 9. Installer une tuyauterie entre le boîtier de l'actionneur et le raccordement de sortie du positionneur pneumatique dont la flèche pointe à l'opposé de l'ouverture. Voir la figure 7.

Figure 6. Trous de montage des actionneurs linéaires

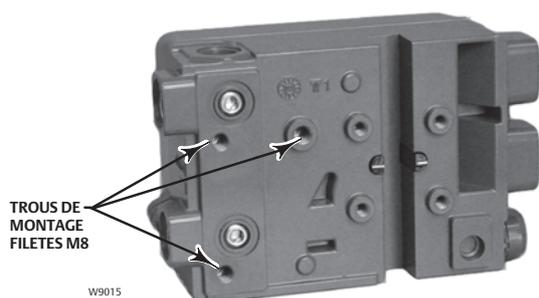
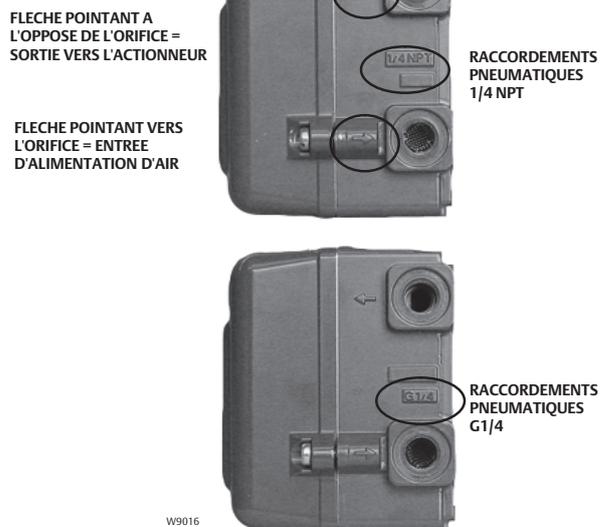


Figure 7. Variations de filetage pneumatique et d'entrée de câble



## Actionneurs Fisher intégrés

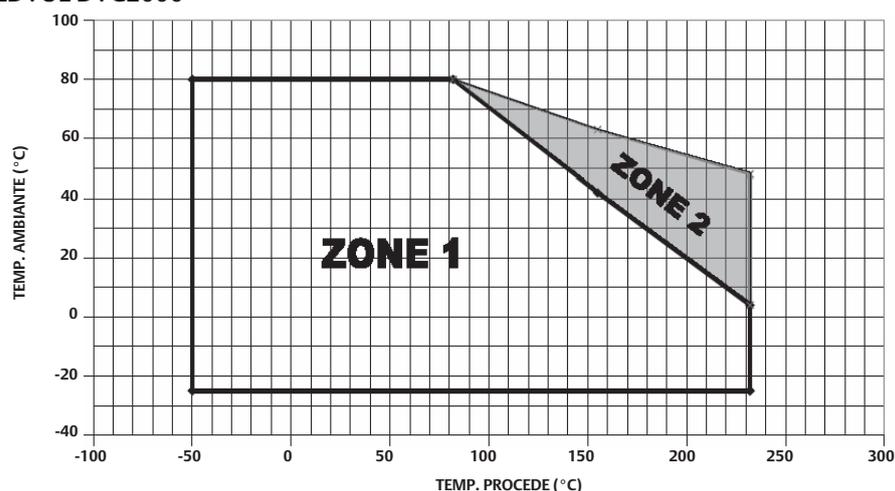
Le contrôleur numérique de vanne DVC2000 se monte directement sur les actionneurs 657 calibre 30i - 70i et GX, sans nécessiter de support de montage.

Cependant, dans les applications où la température du processus dépasse 80 °C, il peut être nécessaire d'appliquer un joint isolant entre l'arcade de l'actionneur GX et le DVC2000, comme illustré à la figure 8. La chaleur conduite depuis la ligne du procédé est transmise par le corps de vanne et l'actionneur jusqu'au DVC2000. La température observée au niveau du DVC2000 est fonction de la température ambiante ainsi que de la température du procédé. Les consignes relatives à l'installation d'un jeu de joints haute température se trouvent à la figure 9.

Figure 8. Montage sur un actionneur Fisher GX avec joint isolant et joint torique



Figure 9. Recommandations relatives à l'application de solutions pour procédé à haute température sur le Fisher GX et le FIELDVUE DVC2000



REMARQUES

ZONE 1 : LE MONTAGE DU CHAPEAU GX STANDARD ET DU DVC2000 STANDARD S'APPLIQUE.

ZONE 2 : NECESSITE UN CHAPEAU A EXTENSION GX OU UN JEU DE JOINTS HAUTE TEMPERATURE POUR DVC2000.

### Remarque

L'option de chapeau à extension GX est une autre manière de traiter l'influence de la température élevée du procédé sur le DVC2000. Toutefois, si le chapeau à extension est utilisé, le kit de montage haute température du DVC2000 *n'est pas* nécessaire.

Si le procédé et les températures ambiantes dépassent les limites indiquées par la zone 2, le kit de montage haute température du DVC2000 ne peut alors pas être utilisé. Si les températures dépassent la zone 2, utiliser *obligatoirement* un chapeau à extension ou un instrument monté sur un support.

1. Isoler la vanne de régulation de la pression de ligne du procédé et dissiper la pression des deux côtés du corps de vanne. Fermer toutes les conduites de pression vers l'actionneur et dissiper entièrement la pression en provenance de celui-ci. Utiliser des méthodes de verrouillage pour être certain que les mesures ci-dessus restent effectives lors de l'intervention sur l'équipement.
2. Pour l'actionneur GX, identifier le côté arcade pour monter le contrôleur numérique de vanne DVC2000 selon le mode d'ouverture de l'actionneur. Consulter [le manuel d'instructions du système de vanne de régulation et d'actionneur GX \(D103175X012\)](#).
3. Fixer sans serrer les pièces de contre-réaction et l'aimant au connecteur de tige de la vanne. Ne pas serrer les attaches car un réglage plus précis doit être effectué.

## ATTENTION

**Ne pas installer de barrette aimantée plus courte que la course physique de l'actionneur. Ceci entraînerait une perte de contrôle consécutive au déplacement de la barrette aimantée en dehors de la plage du repère d'index situé dans la rainure du boîtier du DVC2000.**

4. A l'aide du gabarit d'alignement (fourni avec le kit de montage), placer la barrette de contre-réaction à l'intérieur de la rainure de maintien.
5. Aligner la barrette aimantée, comme suit :
  - Pour les actionneurs GX à fermeture par manque d'air, aligner verticalement la barrette aimantée de sorte que l'axe du gabarit d'alignement s'aligne au plus près de l'extrémité supérieure de la plage de course valide de la barrette de contre-réaction. Voir la figure 10.
  - Pour les actionneurs à ouverture par manque d'air 657 calibre 30i -70i et GX, aligner verticalement la barrette aimantée de sorte que l'axe du gabarit d'alignement s'aligne au plus près de l'extrémité inférieure de la plage de course valide de la barrette de contre-réaction. Voir la figure 11.

Figure 10. Alignement de la barrette aimantée dans une configuration de fermeture par manque d'air

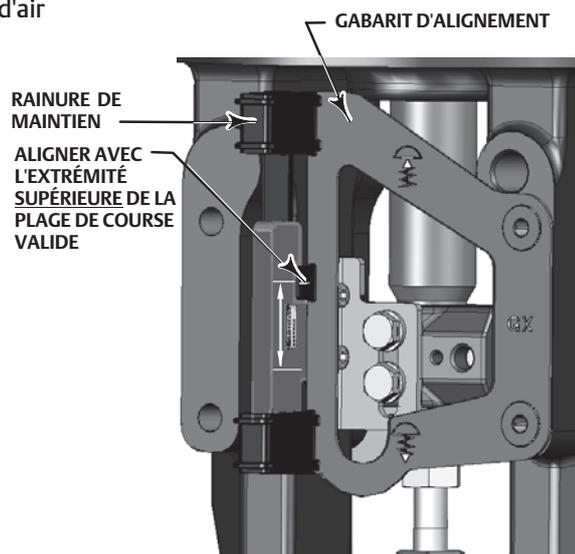
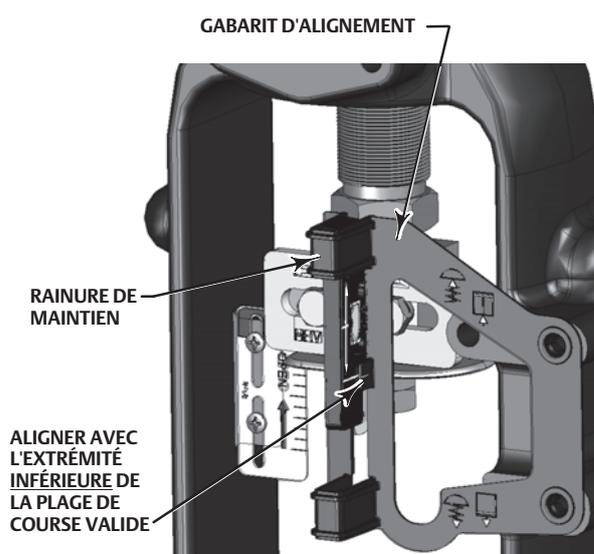


Figure 11. Alignement de la barrette aimantée en configuration d'ouverture par manque d'air



6. Serrer les attaches et retirer le gabarit d'alignement. Passer à l'étape 7 appropriée ci-dessous.

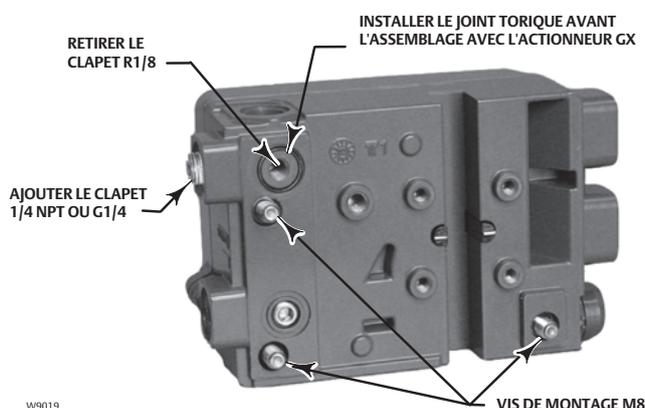
#### Remarque

À l'aide d'une clé hexagonale plate, serrer les vis de l'ensemble magnétique à un couple de 2,37 N•m pour les vis de 4 mm, et de 5,08 N•m pour les vis de 5 mm. Pour plus de sécurité, tout particulièrement en cas de vibrations, du frein-filet bleu (force moyenne) peut être appliqué sur les vis.

#### Actionneurs en configuration de fermeture par manque d'air (GX)

7. Retirer le clapet supérieur (R1/8) de l'arrière du boîtier du DVC2000. Cet orifice de sortie pneumatique du DVC2000 s'aligne avec l'orifice pneumatique intégré de l'actionneur GX. Voir la figure 12.

Figure 12. Modifications pour l'actionneur Fisher GX - Construction à fermeture par manque d'air uniquement



8. Installer le clapet (G1/4 ou 1/4 NPT, inclus dans le kit de montage) sur l'orifice pneumatique de sortie externe.

9. Retirer le couvercle du contrôleur numérique de vanne.

10. À l'aide d'une clé hexagonale de 6mm, fixer le contrôleur numérique de vanne à la plaque de montage de l'actionneur sur le côté doté de l'orifice pneumatique ouvert. Veiller à placer un joint torique entre la sortie pneumatique du contrôleur numérique de vanne et la plaque de montage de l'actionneur. Aucun tube pneumatique n'est nécessaire car les passages d'air sont internes à l'actionneur.

11. Vérifier le jeu entre l'aimant et la rainure de contre-réaction du DVC2000. L'aimant doit être placé de sorte que le repère d'index de la rainure de contre-réaction du boîtier du DVC2000 soit compris dans la plage de fonctionnement valide de l'aimant sur toute la course. Voir la figure 2.

12. Installer un évent dans l'orifice du boîtier de membrane supérieur.

Actionneur en configuration d'ouverture par manque d'air (657 calibre 30i - 70i ou GX)

- Retirer le couvercle du contrôleur numérique de vanne.
- Fixer le contrôleur numérique de vanne sur l'actionneur ou sur la plaque de montage de l'actionneur.

---

### Remarque

À l'aide d'une clé hexagonale de 6 mm, fixer le contrôleur numérique de vanne à la plaque de montage de l'actionneur GX.

À l'aide d'une clé polygonale ou à douilles de 13 mm, fixer un contrôleur numérique de vanne à la plaque de montage de l'actionneur 657 calibre 30i -70i.

---

### Remarque

Le joint torique et les clapets G1/4 ou 1/4 NPT (fournis dans le kit de montage GX) ne sont pas nécessaires pour cette construction de l'actionneur.

- Vérifier le jeu entre l'aimant et la rainure de contre-réaction du DVC2000. L'aimant doit être placé de sorte que le repère d'index sur les pièces polaires (au dos du boîtier du positionneur) se trouve sur la plage valide de l'aimant sur toute la course. Voir la figure 2.
- Installer une tuyauterie entre le boîtier de l'actionneur et le raccordement de sortie du positionneur pneumatique dont la flèche pointe à l'opposé de l'ouverture. Voir la figure 7.
- Installer un évent dans l'orifice de l'arcade ou du boîtier de membrane inférieur.

---

### Remarque

Pour la conversion in situ d'un actionneur GX à ouverture par manque d'air en fermeture par manque d'air (ou vice-versa), les clapets des passages pneumatiques figurant dans le boîtier du DVC2000 doivent être changés.

- Pour une conversion vers une configuration de type fermeture par manque d'air, retirer le clapet pneumatique R1/8 à l'arrière du boîtier DVC2000 et installer un joint torique. Boucher la sortie pneumatique externe avec un clapet d'1/4 NPT ou G1/4 (selon la version du boîtier). Voir la figure 12.

- Pour la conversion vers une configuration de type ouverture par manque d'air, retirer le clapet pneumatique externe (clapet 1/4 NPT ou G1/4 selon de la version du boîtier). Installer un clapet R1/8 à l'arrière du boîtier du DVC2000. Installer une tuyauterie entre le raccordement de sortie pneumatique du DVC2000 et l'orifice pneumatique en haut du boîtier de l'actionneur.

---

### Remarque

Pour des informations produit concernant le 657, consulter [le manuel d'instruction de l'actionneur à membrane 657 calibres 30/30i à 70/70i et 87 \(D100306X012\)](#).

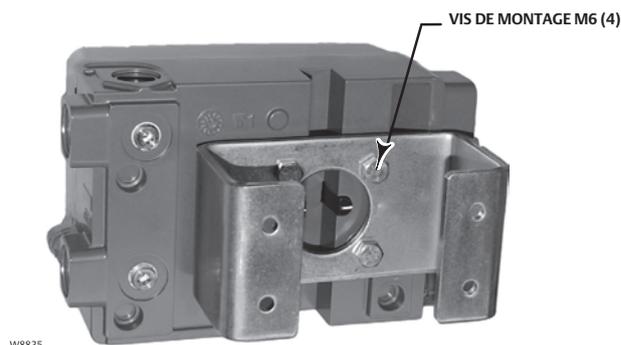
Consulter le [manuel d'instructions du système de vanne de régulation et d'actionneur GX](#) pour obtenir des informations produits relatives au GX.

---

## Actionneurs quart-de-tour (rotatifs)

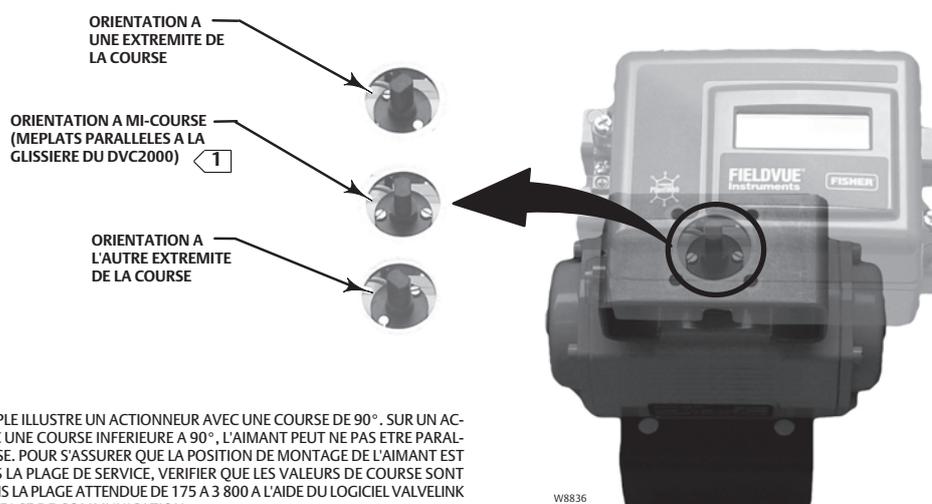
Le contrôleur numérique de vanne DVC2000 peut être monté sur n'importe quel actionneur rotatif quart-de-tour ou conforme aux directives NAMUR. Un support de montage et la visserie associée sont nécessaires. Voir la figure 13.

Figure 13. Pour les actionneurs rotatifs (avec support de montage type illustré)



1. Isoler la vanne de régulation de la pression de ligne du procédé et dissiper la pression des deux côtés du corps de vanne. Fermer toutes les conduites de pression vers l'actionneur et dissiper entièrement la pression en provenance de celui-ci. Utiliser des méthodes de verrouillage pour être certain que les mesures ci-dessus restent effectives lors de l'intervention sur l'équipement.
2. Fixer l'aimant à l'axe de l'actionneur. A mi-course, les méplats de l'aimant doivent être approximativement parallèles à la glissière présente à l'arrière du boîtier du DVC2000, comme illustré à la figure 14.
3. Installer le support de montage sur l'actionneur.
4. Fixer le contrôleur numérique de vanne sur le support de montage à l'aide des 4 vis de montage, comme illustré à la figure 13.
5. Vérifier le jeu entre l'aimant et la rainure de contre-réaction du positionneur.
6. Installer une tuyauterie entre le boîtier de l'actionneur et le raccordement de sortie du positionneur pneumatique dont la flèche pointe à l'opposé de l'ouverture. Voir la figure 7.

Figure 14. Orientation de l'aimant sur des actionneurs quart-de-tour



1 CET EXEMPLE ILLUSTRE UN ACTIONNEUR AVEC UNE COURSE DE 90°. SUR UN ACTIONNEUR AVEC UNE COURSE INFÉRIEURE A 90°, L'AIMANT PEUT NE PAS ÊTRE PARALLÈLE A MI-COURSE. POUR S'ASSURER QUE LA POSITION DE MONTAGE DE L'AIMANT EST COMPRISE DANS LA PLAGE DE SERVICE, VÉRIFIER QUE LES VALEURS DE COURSE SONT COMPRISES DANS LA PLAGE ATTENDUE DE 175 A 3 800 A L'AIDE DU LOGICIEL VALVELINK OU D'UNE INTERFACE DE COMMUNICATION.

## Raccordements pneumatiques et électriques

Les raccordements électriques et pneumatiques du contrôleur numérique de vanne sont disponibles en combinaisons suivantes :

- Alimentation et sortie de 1/4 NPT avec entrée de câble de 1/2 NPT
- Alimentation et sortie G1/4 avec entrée de câble M20

## Raccordements d'alimentation

### **▲ AVERTISSEMENT**

**Un procédé instable peut être à l'origine de dommages matériels ou de blessures graves si l'alimentation d'air de l'instrument n'est pas propre, sèche et exempte de graisse. Bien qu'une utilisation et un entretien régulier d'un filtre qui capte les particules d'un diamètre supérieur à 40 micromètres suffisent dans la plupart des applications, consulter un bureau commercial Emerson Process Management et vérifier les normes de qualité d'air d'alimentation des instruments du secteur avant toute utilisation en atmosphère corrosive ou en cas de doute quant à la quantité de filtration d'air ou la maintenance du filtre.**

La source de pression d'alimentation doit être de l'air propre et sec ou un gaz non corrosif répondant aux spécifications de la norme ISA 7.0.01 ou ISO 8573-1. Des particules de 40 micromètres au maximum dans le circuit pneumatique sont acceptables. Il est recommandé de procéder à une filtration supplémentaire pour réduire la taille des particules à 5 micromètres. La teneur en lubrifiant ne doit pas dépasser 1 ppm en poids (p/p) ou en volume (vol/vol). La condensation dans l'alimentation d'air doit être minimale.

Un filtre détenteur Fisher 67CFR, avec filtre de 5 micromètres standard ou équivalent, peut être utilisé pour filtrer et réguler l'air d'alimentation. S'il n'est pas nécessaire de réguler la pression, un filtre en ligne 10 micromètres peut être utilisé.

Raccorder la source d'alimentation adaptée la plus proche au raccordement dont la flèche pointe vers l'ouverture (voir la figure 7).

## Raccordements électriques

### **▲ AVERTISSEMENT**

**Sélectionner un câble et/ou des presse-étoupes d'une capacité adaptée à l'environnement d'utilisation (tel que zone dangereuse, indice de protection et température). Un incendie ou une explosion pouvant entraîner des blessures ou des dommages matériels peuvent survenir si un câblage ou presse-étoupe d'une capacité adaptée ne sont pas utilisés.**

**Les raccordements câblés doivent être conformes aux codes locaux, régionaux et nationaux pour toute certification pour utilisation en zone dangereuse. Le non-respect des codes locaux, régionaux et nationaux peut être à l'origine d'incendies ou d'explosions et provoquer des blessures ou des dommages matériels.**

**La vanne peut se déplacer dans une direction imprévisible lors de la mise sous tension du contrôleur numérique de vanne. Pour éviter les blessures ou dommages matériels causés par des pièces en mouvement, éloigner les mains, les outils et tout autre objet de l'ensemble vanne/actionneur lors de la mise sous tension de l'instrument.**

Le contrôleur numérique de vanne est normalement alimenté par une carte de sortie de système de commande. L'utilisation d'un câble blindé assure un fonctionnement correct dans des environnements bruyants sur le plan électrique. Calibre des fils : 2,08 mm<sup>2</sup> (14 AWG) maximum, 0,13 mm<sup>2</sup> (26 AWG) minimum.

Veiller à suivre les directives appropriées pour le circuit S.I. (sécurité intrinsèque) lors de la connexion du câble de terrain aux bornes de la boucle ainsi qu'aux bornes du contacteur de fin de course et du transmetteur.

Câbler le contrôleur numérique de vanne comme suit :

1. Retirer le couvercle principal de l'instrument.
2. Brancher le câblage de terrain dans le boîtier à bornes par l'entrée de câble. Le cas échéant, installer un câble conformément codes électriques locaux et nationaux régissant l'application.
3. Connecter le fil positif sortie de courant de la carte de sortie du système de contrôle à la borne +11. Connecter le fil négatif (ou de retour) sortie de courant de la carte de sortie du système de contrôle à la borne -12.
4. Deux bornes de terre sont disponibles pour la connexion d'un fil de masse de sécurité, de prise de terre, ou d'un conducteur de drainage. Ces bornes de terre sont électriquement identiques. Effectuer les raccordements à ces bornes en suivant les codes nationaux et locaux et en se conformant aux normes de l'usine.
5. Remettre le couvercle en place si l'interface locale n'est pas utilisée pour la configuration ou l'étalonnage.

## Cartes d'options

Les trois circuits en option (transmetteur, contacteur 1 et contacteur 2) contrôlent le courant provenant d'une source d'alimentation externe, de la même façon que l'utilisation d'un transmetteur bifilaire.

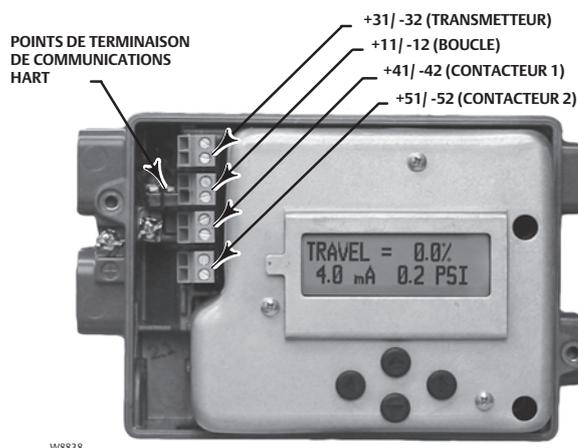
## Contacteurs de fin de course

Des bornes supplémentaires fournissent le point de connexion du câblage de terrain sur les unités équipées de contacteurs de fin de course intégrés. Les contacteurs de fin de course sont isolés les uns des autres ainsi que de la ligne de contre-réaction principale du contrôleur numérique de vanne. Si un seul contacteur doit être utilisé, il est nécessaire d'utiliser le canal 1. Bien qu'électriquement isolé conformément aux exigences de sécurité intrinsèque, le canal 2 dérive son alimentation du canal 1. Par conséquent, le canal 2 ne peut pas être utilisé seul.

Câbler les contacteurs de fin de course comme suit :

1. Retirer le couvercle principal de l'instrument.
2. Brancher le câblage de terrain dans le boîtier à bornes par l'entrée de câble. Le cas échéant, installer un câble conformément aux codes électriques locaux et nationaux régissant l'application.
3. Connecter le fil positif entrée du contacteur de la carte d'entrée du système de contrôle à la borne +41. Connecter le fil négatif entrée du contacteur de la carte d'entrée du système de contrôle à la borne -42. Voir la figure 15.

Figure 15. Bornes de boucle, de transmetteur et de contacteur de fin de course



4. Si un deuxième contacteur doit être utilisé, connecter le fil positif entrée du contacteur de la carte d'entrée du système de contrôle à la borne +51. Connecter le fil négatif entrée du contacteur de la carte d'entrée du système de contrôle à la borne -52.
5. Passer à la section Configuration de base pour configurer l'action du contacteur.
6. Remettre le couvercle en place si l'interface locale n'est pas utilisée pour la configuration ou l'étalonnage.

## Transmetteur de position

Des bornes supplémentaires fournissent le point de connexion du câblage de terrain sur les unités équipées d'un transmetteur de position de vanne intégré. Le circuit du transmetteur de position du DVC2000 dérive son alimentation de fonctionnement de l'entrée 4-20 mA du système de contrôle, de la même façon qu'un transmetteur bifilaire. En outre, la fonction transmetteur obtient des informations de position (par le biais d'un opto-isolateur) du contrôleur numérique de vanne. La boucle de contrôle de position de 4-20 mA doit donc être alimentée pour que le transmetteur de position puisse fournir un signal représentant la position de la vanne.

---

### Remarque

Lorsque les options sont utilisées, il est nécessaire d'utiliser une paire torsadée blindée dans une installation de sécurité intrinsèque. De plus, les fils individuels ne doivent pas être exposés au-delà de chaque borne pour éviter tout croisement de fils.

---

Câbler le transmetteur de position comme suit :

1. Retirer le couvercle principal de l'instrument.
2. Brancher le câblage de terrain dans le boîtier à bornes par l'entrée de câble. Le cas échéant, installer un câble conformément aux codes électriques locaux et nationaux régissant l'application.
3. Connecter le fil positif entrée de courant de la carte d'entrée du système de contrôle à la borne +31. Connecter le fil négatif entrée de courant de la carte d'entrée du système de contrôle à la borne -32. Voir la figure 15.
4. Remettre le couvercle en place si l'interface locale n'est pas utilisée pour la configuration ou l'étalonnage.

## Event

De par sa conception, l'instrument évacue l'air d'alimentation dans la zone située sous le couvercle. L'événement doit rester ouvert pour éviter l'accumulation de pression sous le couvercle et pour évacuer l'humidité pouvant s'accumuler dans le boîtier. La vanne de régulation doit être installée de manière à permettre à l'événement primaire d'assurer un drainage gravitationnel.

Si l'installation d'un événement déporté est nécessaire, la tuyauterie d'événement doit être aussi courte que possible et comporter un minimum de coudes et de courbures.

## Connexions de communication

Un appareil de communication HART, tel qu'une interface de communication ou un ordinateur personnel équipé du logiciel ValveLink communiquant par l'intermédiaire d'un modem HART, interface avec le contrôleur numérique de vanne DVC2000. Il est possible de se connecter à n'importe quel point de la boucle 4-20 mA. Alternativement, des points de terminaison pratiques se trouvent sur la carte de terminaison (figure 15). L'instrument doit être sous tension pour permettre les communications numériques.

## Configuration et étalonnage de base

L'interface opérateur locale est disponible sur tous les contrôleurs numériques de vanne DVC2000. L'interface consiste en un affichage à cristaux liquides, quatre boutons-poussoirs et un commutateur de configuration du transmetteur de position. Le DVC2000 est fourni avec l'un des trois modules linguistiques préinstallés, selon la version du micrologiciel et l'option de commande. Les options de modules linguistiques sont indiquées dans le tableau 1. Pour configurer la langue, suivre la procédure décrite dans la section Configuration de base. L'alimentation électrique minimale requise de l'instrument est de 8,5 V et 3,5 mA pour le fonctionnement de l'interface locale. Certaines procédures nécessitent une intensité pouvant atteindre 20 mA.

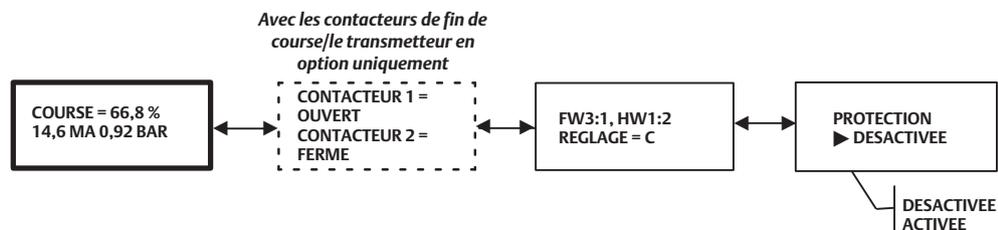
### ATTENTION

Lors de l'accès aux bornes ou aux boutons-poussoirs, une protection adéquate contre les décharges électrostatiques est nécessaire au risque d'entraîner l'ouverture/la fermeture de la vanne, résultant en une instabilité de l'ensemble vanne/actionneur.

## Informations d'état

Le premier écran (accueil) de l'indicateur LCD qui s'affiche après la mise sous tension de l'instrument contient des informations d'état de base. Sur un instrument étalonné et fonctionnant correctement, l'organigramme de la figure 16 indique les informations disponibles en appuyant sur la flèche vers la droite (►).

Figure 16. Ecran d'accueil de l'indicateur LCD



COURSE =##.# % - Course actuelle de la vanne exprimée en pourcentage de la course étalonnée.

##.# MA - Signal d'entrée actuel appliqué à l'instrument en mA.

##.## BAR - Sortie de pression actuelle vers l'actionneur dans les unités configurées (BAR, PSI ou MPA).

CONTACTEUR 1 - Etat actuel du contacteur de fin de course en option câblé aux bornes +41 et -42.

CONTACTEUR 2 - Etat actuel du contacteur de fin de course en option câblé aux bornes +51 et -52.

FW# - Version du micrologiciel utilisée dans l'appareil.

HW# - Version du matériel électronique installé. Le premier nombre (# : #) représente la carte mère, le deuxième nombre (# : #) représente l'électronique secondaire.

REGLAGE = X - Paramètres de réglage précis actuellement configurés dans l'appareil.

PROTECTION - Indique si l'interface locale est protégée ou non. Si la protection est activée (ON), l'instrument ne peut pas être configuré ou étalonné à l'aide des boutons-poussoirs locaux.

## Configuration de base

### **⚠ AVERTISSEMENT**

**Toute modification apportée à la configuration de l'instrument peut entraîner des changements au niveau de la pression de sortie ou de la course de la vanne. En fonction de l'application, ces modifications peuvent perturber la régulation du procédé, ce qui peut provoquer des blessures ou des dommages matériels.**

Lorsque le contrôleur numérique de vanne DVC2000 est commandé en tant qu'élément d'une vanne de régulation, il est monté sur la vanne en usine et configuré selon les spécifications indiquées lors de la commande. Lors du montage d'une vanne sur site, le contrôleur doit être configuré en fonction de la vanne et de l'actionneur.

Avant de commencer la configuration de base, s'assurer que l'instrument est monté correctement et reçoit une alimentation électrique et pneumatique.

## Sélection de la langue

Le DVC2000 est fourni avec l'un des trois modules linguistiques préinstallés, selon la version du micrologiciel et l'option de commande. Voir le tableau 1 pour les options de modules linguistiques.

Tableau 1. Options de modules linguistiques

Version du micrologiciel	1 ou 2	3	3
Module linguistique	Standard	Standard	En option
Anglais	X	X	X
Japonais	X	X	X
Chinois	X	X	X
Français	X	X	X
Allemand	X	X	X
Italien	X	X	X
Espagnol	X	X	X
Portugais		X	
Russe		X	
Polonais		X	
Tchèque		X	
Arabe			X

Le téléchargement des différents modules linguistiques sur le DVC2000 à l'aide d'un logiciel ValveLink n'est possible qu'avec la révision 3 ou supérieure du micrologiciel.

Pour accéder à l'écran de sélection de la langue sur interface locale du DVC2000, appuyer simultanément sur les quatre touches fléchées pendant trois (3) secondes.

Utiliser les flèches vers le HAUT ou vers le BAS (▲ ou ▼) pour sélectionner la langue appropriée. Appuyer sur la flèche vers la DROITE (►) pour confirmer la sélection.

## Configuration rapide

Lors de l'installation initiale du contrôleur numérique de vanne DVC2000 sur un actionneur, l'étalonnage et le réglage de l'instrument sont effectués automatiquement dans le cadre d'une procédure de configuration rapide. Le tableau 2 indique les valeurs préconfigurées en usine.

Tableau 2. Paramètres par défaut accessibles depuis l'interface locale

Paramètre de configuration	Paramètre par défaut
Signal de contrôle zéro	Ouvert <sup>(1)</sup>
Unités de pression	BAR ou PSIG
Plage d'entrée basse	4 mA
Plage d'entrée haute	20 mA
Caractéristique	Linéaire
Transmetteur (fonctionnalité en option)	4 mA = Vanne fermée
Point de déclenchement du contacteur 1 (fonctionnalité en option)	90 %
Contacteur 1 fermé (fonctionnalité en option)	Au-dessus de 90 %
Point de déclenchement du contacteur 2 (fonctionnalité en option)	10 %
Contacteur 2 fermé (fonctionnalité en option)	En dessous de 10 %

1. Si l'instrument est expédié monté sur un actionneur, cette valeur dépend de l'actionneur sur lequel l'instrument est monté.

### ⚠ AVERTISSEMENT

**Durant l'étalonnage, la vanne se déplace sur la totalité de sa course. Toute modification du réglage configuré peut aussi entraîner l'actionnement de l'ensemble vanne/actionneur. Pour éviter les blessures ou dommages matériels causés par des pièces en mouvement, éloigner les mains, les outils et tout autre objet de l'ensemble vanne/actionneur.**

#### Remarque

Si des contacteurs de fin de course en option sont utilisés, les circuits de contacteur doivent être sous tension en appliquant la procédure de configuration rapide. Le non-respect de cette consigne peut causer une orientation incorrecte des contacteurs.

Se reporter à la procédure de CONFIGURATION DÉTAILLÉE pour plus d'explications sur les paramètres.

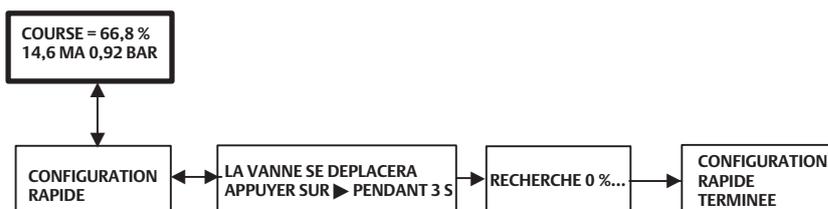
Pour accéder à la procédure de CONFIGURATION RAPIDE depuis l'écran d'accueil, appuyer sur la flèche VERS LE BAS (▼) puis sur la flèche VERS LA DROITE (►). Un avertissement signale que cette procédure entraîne l'ouverture/fermeture de la vanne. Une deuxième pression sur la flèche VERS LA DROITE (►) lance le processus d'étalonnage. Une pression sur la flèche VERS LA GAUCHE (◀) permet de revenir au menu principal.

Cette procédure permet d'étalonner automatiquement l'instrument et d'appliquer des paramètres de réglage spécifiquement adaptés à la taille de l'actionneur.

Pour annuler la procédure à tout moment, appuyer simultanément sur les flèches VERS LA DROITE (►) et VERS LA GAUCHE (◀) pendant 3 secondes.

Lorsque la procédure est achevée, appuyer sur la flèche VERS LA DROITE (►) pour revenir à l'écran d'état. Si le bouton VERS LA DROITE (►) n'est pas pressé dans un délai de 30 secondes, l'appareil revient automatiquement à l'écran d'état.

Figure 17. Configuration rapide



## Etalonnage de la course

### ⚠ AVERTISSEMENT

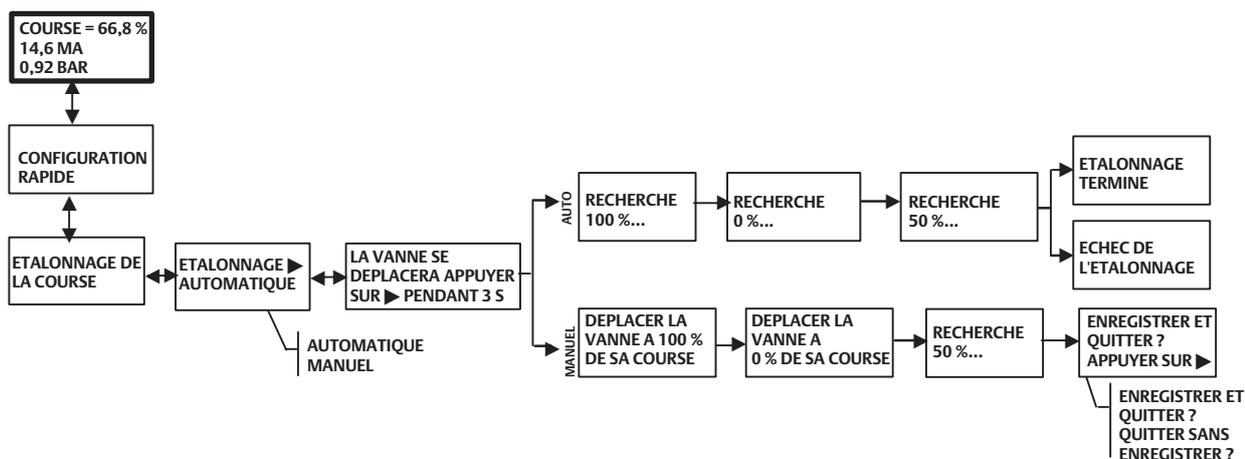
Durant l'étalonnage, la vanne se déplace sur la totalité de sa course. Pour éviter les blessures et les dommages matériels causés par le relâchement de pression ou de fluide procédé, isoler la vanne du procédé et équilibrer la pression des deux côtés de la vanne ou purger le fluide procédé.

#### Remarque

Si les contacteurs de fin de course en option sont utilisés, les circuits de contacteur doivent être sous tension en appliquant la procédure d'étalonnage automatique ou manuelle. Le non-respect de cette consigne peut causer une orientation incorrecte des contacteurs.

Pour étalonner manuellement ou automatiquement l'instrument sans modifier les valeurs de réglage, suivre la procédure d'ETALONNAGE DE LA COURSE. Pour accéder à cette procédure depuis l'écran d'accueil, appuyer deux fois sur la flèche VERS LE BAS (▼) puis une fois sur la flèche VERS LA DROITE (►). Suivre ensuite les invites, comme illustré dans la figure 18.

Figure 18. Etalonnage de la course



#### Remarque

Si la vanne est étalonée manuellement pour une course inférieure à celle permise par les butées de course physique, un réglage manuel (page 22) peut s'avérer nécessaire pour optimiser la réponse de la vanne.

L'étalonnage automatique fournit des informations d'état au fur et à mesure du déroulement de la procédure. L'étalonnage manuel nécessite d'abord de régler le courant d'entrée d'ouverture/fermeture de la vanne, puis d'appuyer sur la flèche VERS LA DROITE (►). Une fois l'étalonnage manuel terminé, il est possible de choisir d'enregistrer l'étalonnage ou de quitter la procédure sans l'enregistrer. Si l'utilisateur décide de quitter sans enregistrer, les dernières données d'étalonnage enregistrées seront restaurées.

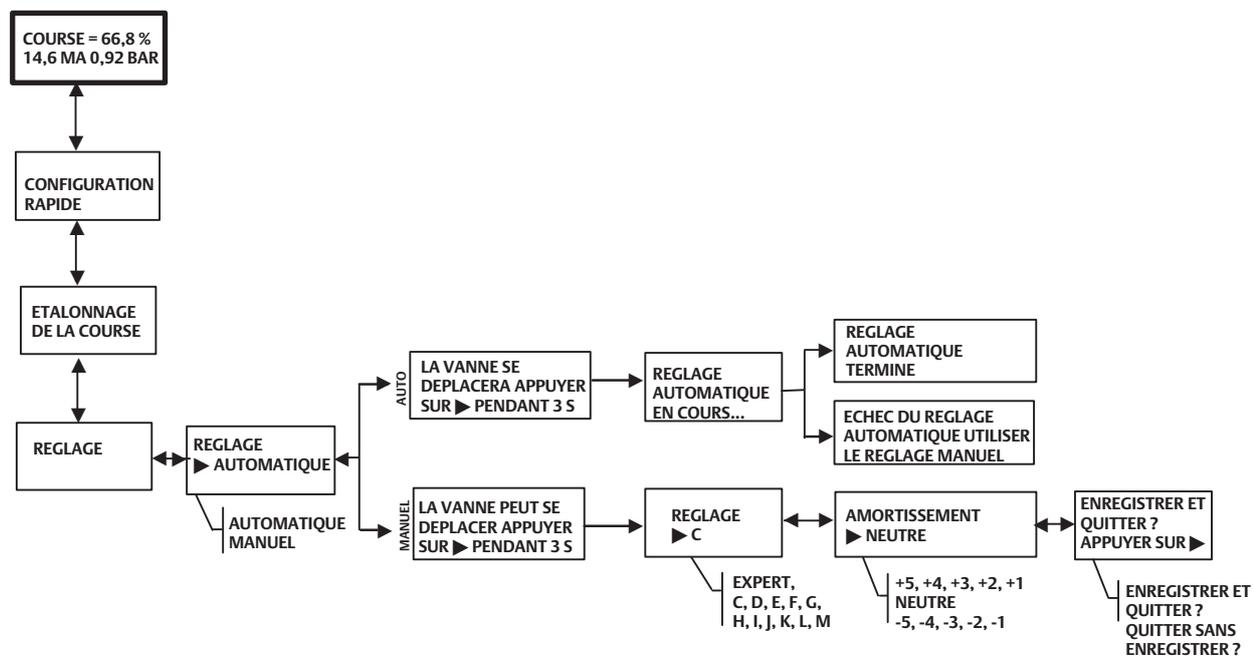
## Réglage

### ⚠ AVERTISSEMENT

Toute modification du réglage configuré peut entraîner l'actionnement de l'ensemble vanne/actionneur. Pour éviter les blessures ou dommages matériels causés par des pièces en mouvement, éloigner les mains, les outils et tout autre objet de l'ensemble vanne/actionneur.

Pour régler manuellement ou automatiquement l'instrument sans modifier les valeurs d'étalonnage, suivre la procédure de REGLAGE. Pour accéder à cette procédure depuis l'écran d'accueil, appuyer trois fois sur la flèche VERS LE BAS (▼) puis une fois sur la flèche VERS LA DROITE (►). Suivre les invites, comme illustré dans la figure 19 ci-dessous.

Figure 19. Réglage



Le réglage automatique fournit des informations d'état au fur et à mesure du déroulement de la procédure. Le réglage manuel nécessite de choisir un des onze jeux de réglages disponibles. Chaque jeu de réglages fournit des valeurs présélectionnées pour les paramètres de gain du contrôleur numérique de vanne. Le jeu de réglages C offre la réponse la plus lente et M la réponse la plus rapide. Le tableau 3 dresse la liste des valeurs de gain proportionnel, de gain de vitesse et de gain de contre-réaction de boucle mineure pour les jeux de réglages. Le réglage manuel n'est recommandé qu'en cas d'échec de la procédure réglage automatique.

Tableau 3. Valeurs de gain pour jeux de réglages présélectionnés

Jeux de réglages	Gain proportionnel	Gain de vitesse	Gain de contre-réaction de boucle mineure
C	5	2	55
D	6	2	55
E	7	2	55
F	8	2	52
G	9	2	49
H	10	2	46
I	11	2	44
J	12	1	41
K	14	1	38
L	16	1	35
M	18	1	35

Un point de départ type pour la plupart des petits actionneurs est C. Les flèches VERS LE HAUT (▲) et VERS LE BAS (▼) permettent d'appliquer immédiatement les valeurs. Il est possible ensuite de modifier le courant d'entrée pour observer la réponse. Une fois satisfait de la réponse, appuyer sur la flèche VERS LA DROITE (►) pour effectuer un réglage fin de l'instrument. Les flèches VERS LE HAUT (▲) et VERS LE BAS (▼) permettent d'ajuster l'amortissement pour le réglage fin du dépassement suite à une modification d'entrée.

Une fois le réglage manuel terminé, il est possible d'enregistrer les données de réglage ou de quitter la procédure sans les enregistrer. Si l'utilisateur décide de quitter sans enregistrer, les dernières données de réglage enregistrées seront restaurées.

## Configuration détaillée

Si les valeurs de configuration par défaut doivent être modifiées, utiliser la procédure de CONFIGURATION DETAILLEE. Voir la figure 20 pour l'organigramme indiquant la séquence des écrans. Pour accéder à cette procédure depuis l'écran d'accueil, appuyer quatre fois sur la flèche VERS LE BAS (▼). La flèche VERS LA DROITE (►) permet d'accéder aux éléments de configuration. A partir d'un élément de configuration particulier, utiliser les flèches VERS LE HAUT (▲) et VERS LE BAS (▼) pour sélectionner l'option appropriée.

Pour quitter cette procédure, appuyer sur la flèche VERS LA DROITE (►) et afficher les éléments de configuration restants jusqu'à l'écran quitter. Si l'utilisateur décide de quitter sans enregistrer, les dernières données de configuration enregistrées seront restaurées.

Une explication des éléments de configuration est fournie ci-dessous.

**Signal de contrôle du zéro** - Indique si la vanne est complètement OUVERTE ou complètement FERMEE lorsque l'entrée est de 0 %. En cas de doute quant à la manière de régler ce paramètre, déconnecter la source de courant vers l'instrument. La course de vanne qui en résulte est le signal de contrôle zéro. Cela correspond au réglage de la pression de sortie de valeur zéro.

**Unités de pression** - Définit les unités de pression en PSI, BAR ou KPA.

**Plage d'entrée basse** - Cela correspond à une course de 0 % si le signal de contrôle zéro est configuré comme fermé. Si le signal de contrôle zéro est configuré comme ouvert, cette valeur correspond à une course de 100 %.

**Plage d'entrée haute** - Cela correspond à une course de 100 % si le signal de contrôle zéro est configuré comme fermé. Si le signal de contrôle zéro est configuré comme ouvert, cette valeur correspond à une course de 0 %.

**Caractéristique** - Définit la relation entre la course souhaitée et la valeur de consigne. La valeur de consigne correspond à la valeur d'entrée de la fonction de caractérisation. Si le signal de contrôle zéro est fermé, alors une valeur de consigne de 0 % correspond à une entrée de 0 %. Si le signal de contrôle zéro est ouvert, alors une valeur de consigne de 0 % correspond à une entrée de 100 %. La course souhaitée correspond à la valeur de sortie de la fonction de caractérisation.

---

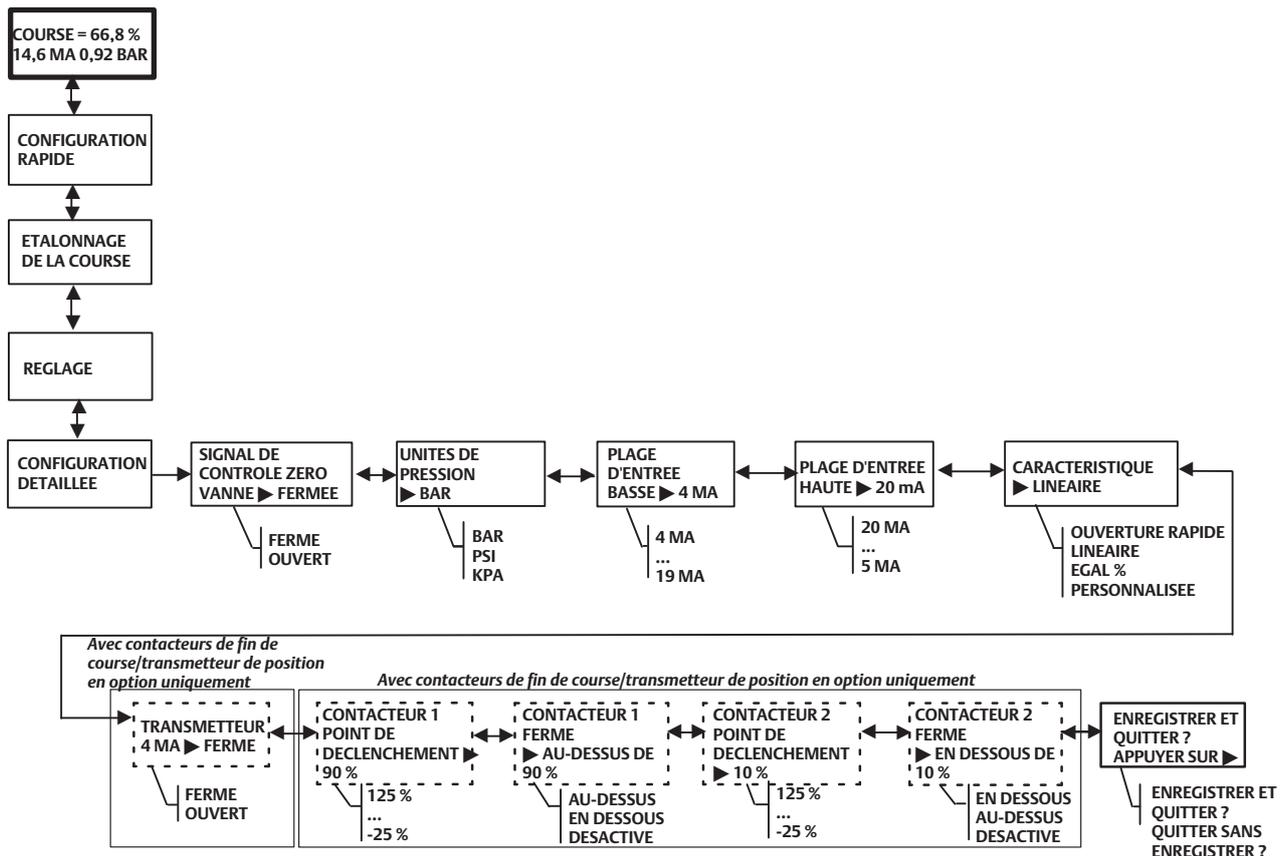
### Remarque

Des fonctions de seuil limite de course sont activées par défaut sur toutes les unités.

---

La caractéristique d'usine par défaut est LINEAIRE. Il est également possible d'utiliser une fonction OUVERTURE RAPIDE, EGAL % ou PERSONNALISEE. Cependant, la fonction personnalisée est initialement configurée comme étant linéaire, sauf utilisation d'un hôte de communication HART pour reconfigurer les valeurs personnalisées. Une configuration personnalisée peut être sélectionnée, mais la courbe ne peut pas être modifiée avec l'interface locale.

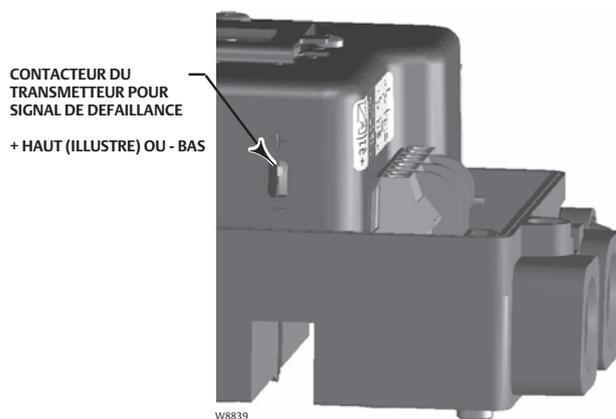
Figure 20. Organigramme de configuration détaillée



**Transmetteur** - Ceci permet de configurer la relation entre la course de la vanne et le signal de sortie du transmetteur de position. Si FERME est sélectionné, le transmetteur émet un signal de 4 mA lorsque la vanne est fermée. Si OUVERT est sélectionné, le transmetteur émet un signal de 4 mA lorsque la vanne est ouverte.

Un contacteur situé sur la carte d'options permet de sélectionner le signal de défaillance du transmetteur (haut + ou bas -). Le signal Haut + résulte en une sortie de courant > 22,5 mA à la défaillance du transmetteur. Le signal Bas - résulte en une sortie de courant < 3,6 mA. Se reporter à la figure 21 pour l'emplacement et la sélection du contacteur.

Figure 21. Contacteur du transmetteur



**Point de déclenchement du contacteur n° 1** - Définit le seuil du contacteur de fin de course câblé aux bornes +41 et -42 en pourcentage de la course étalonnée.

**Contacteur n° 1 fermé** - Configure l'action du contacteur de fin de course câblé aux bornes +41 et -42. Sélectionner AU-DESSUS pour configurer le contacteur de telle sorte qu'il se ferme lorsque la course est supérieure au point de déclenchement. Sélectionner EN DESSOUS pour configurer le contacteur de telle sorte qu'il se ferme lorsque la course est inférieure au point de déclenchement. Sélectionner DESACTIVÉ pour supprimer les icônes et les états affichés à l'écran.

**Point de déclenchement du contacteur n° 2** - Définit le seuil pour le contacteur de fin de course câblé aux bornes +51 et -52 en pourcentage de la course étalonnée.

**Contacteur n° 2 fermé** - Configure l'action du contacteur de fin de course câblé aux bornes +51 et -52. Sélectionner AU-DESSUS pour configurer le contacteur de telle sorte qu'il se ferme lorsque la course est supérieure au point de déclenchement. Sélectionner EN DESSOUS pour configurer le contacteur de telle sorte qu'il se ferme lorsque la course est inférieure au point de déclenchement. Sélectionner DESACTIVÉ pour supprimer les icônes et les états affichés à l'écran.

#### Remarque

Le contacteur n° 2 n'est opérationnel que si le contacteur n° 1 est également mis sous tension. Le contacteur n° 2 ne peut pas être utilisé seul.

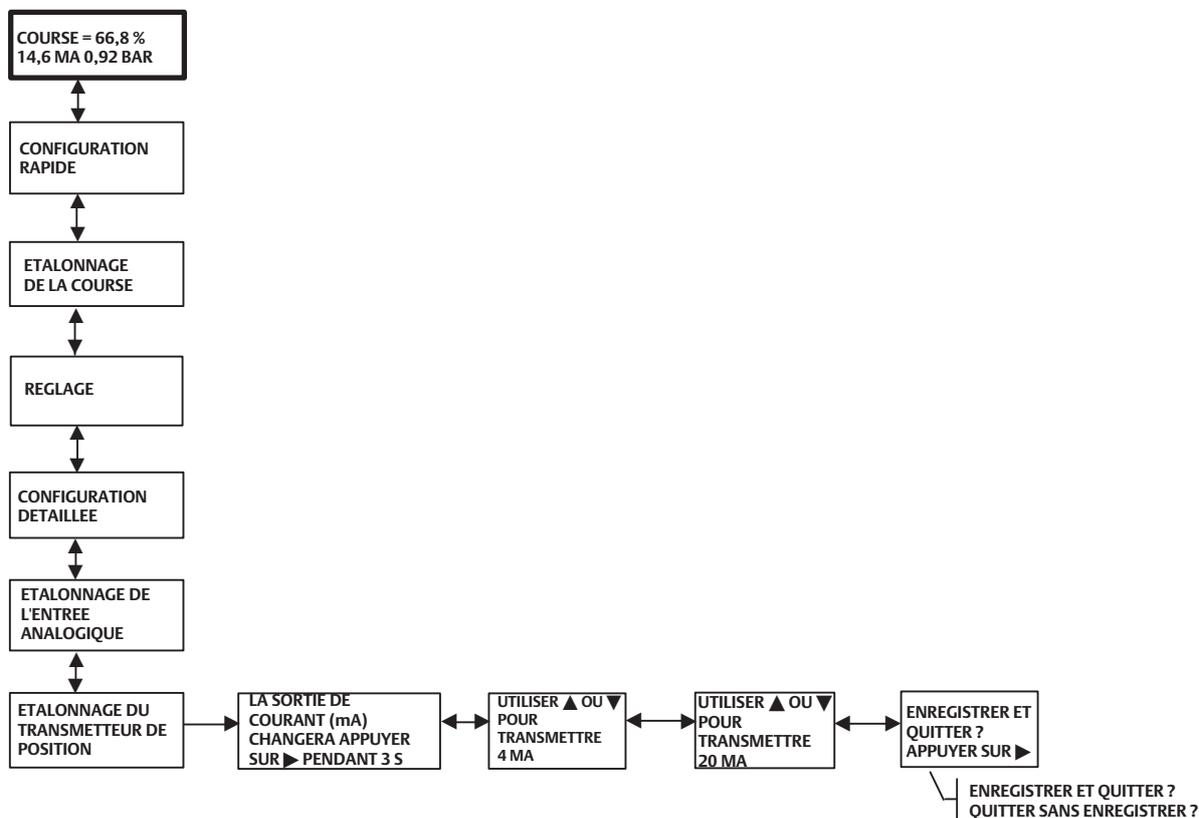
## Étalonnage du transmetteur de position

#### Remarque

Cette procédure n'entraîne pas le déplacement de la vanne de régulation. L'instrument simule une sortie à des fins d'étalonnage uniquement.

Cette procédure n'est applicable que sur les unités équipées d'un transmetteur de position en option. Le contrôleur numérique de vanne DVC2000 est expédié d'usine avec le transmetteur de position déjà étalonné. Il n'est normalement pas nécessaire d'effectuer cette procédure. Toutefois, si un réglage s'avère nécessaire, suivre la procédure ci-dessous et se reporter à la figure 22.

Figure 22. Etalonnage du transmetteur de position



Brancher un ampèremètre en série avec les bornes de sortie du transmetteur (+31 et -32) et une source d'alimentation électrique (comme le canal d'entrée analogique DCS). A partir de l'écran d'accueil, appuyer six fois sur la flèche VERS LE BAS (▼) puis appuyer sur la flèche VERS LA DROITE (►).

1. Utiliser les flèches VERS LE HAUT (▲) et VERS LE BAS (▼) pour faire varier le courant de sortie lu par l'ampèremètre. Lorsque la valeur 4 mA est affichée sur l'ampèremètre, appuyer sur la flèche VERS LA DROITE (►).
2. Utiliser de nouveau les flèches VERS LE HAUT (▲) et VERS LE BAS (▼) pour faire varier le courant de sortie lu par l'ampèremètre. Lorsque la valeur 20 mA est affichée sur l'ampèremètre, appuyer sur la flèche VERS LA DROITE (►).

Pour conserver cet étalonnage, sélectionner ENREGISTRER ET QUITTER. Si l'utilisateur décide de quitter sans enregistrer, les dernières données de configuration enregistrées seront restaurées.

## Contrôle local

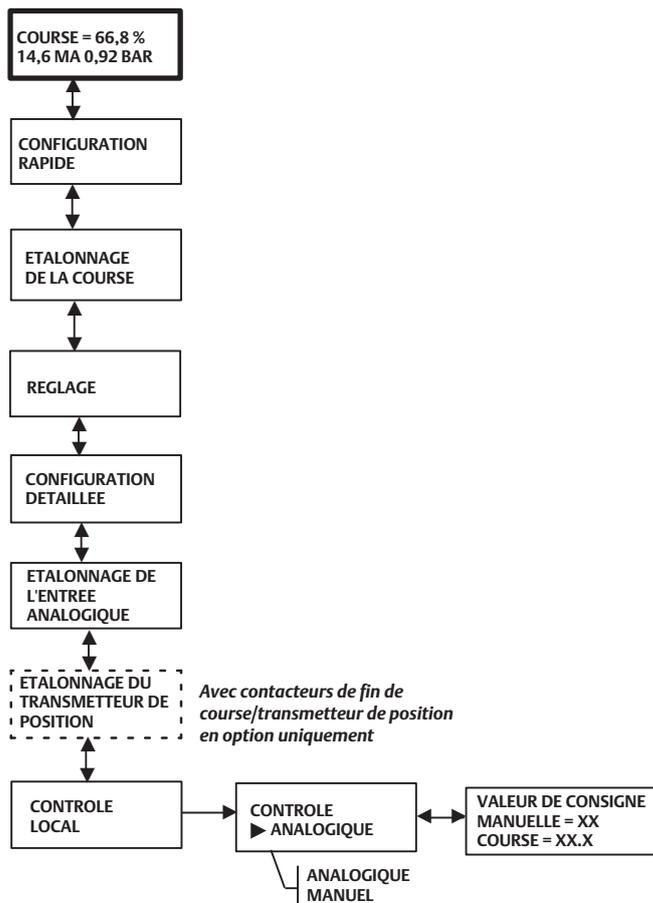
Cette procédure permet à l'utilisateur de contrôler manuellement la position de la vanne (voir figure 23). Pour accéder à cette procédure depuis l'écran d'accueil, appuyer sept fois sur la flèche VERS LE BAS (▼) puis appuyer sur la flèche VERS LA DROITE (►).

Si l'option ANALOGIQUE est sélectionnée, l'instrument retourne à l'écran d'accueil et le contrôleur numérique de vanne répond au courant de boucle. Si l'option MANUEL est sélectionnée, l'instrument retourne à l'écran indiquant la valeur de consigne de la course et la course réelle de la vanne. Les flèches VERS LE HAUT (▲) et VERS LE BAS (▼) permettent de modifier la valeur de consigne et ainsi de déplacer la vanne manuellement. Pour quitter le mode manuel, utiliser la flèche VERS LA GAUCHE (◀) pour retourner à la liste d'options. Sélectionner ANALOGIQUE.

**Remarque**

Lorsque l'instrument est remis en mode ANALOGIQUE, la vanne retourne à la position correspondant au signal d'entrée.

Figure 23. Contrôle local



## Messages, codes et détails de diagnostic

Le contrôleur numérique de vanne DVC2000 procède en permanence à un autodiagnostic pour détecter tout état anormal lorsqu'il est sous tension. Les messages suivants s'affichent sur l'interface utilisateur locale si une défaillance se produit (identifiée sur l'écran par défaut par le symbole d'alerte ).

**CONTACTEUR 1 ???**

**CONTACTEUR 2 ???** - Le symbole d'alerte associé au texte ci-dessus indique que le circuit du contacteur de fin de course 1 n'est pas alimenté, ou qu'au moins l'un des contacteurs est activé. Pour que l'un des contacteurs puisse fonctionner, le circuit du contacteur 1 doit être alimenté. Le contacteur 2 ne peut pas être utilisé seul. Pour supprimer le symbole d'alerte, appliquer une tension 5 à 30 Vcc sur le circuit du contacteur 1 ou désactiver les deux contacteurs depuis CONFIGURATION DETAILLEE.

Une fois le circuit du contacteur 1 correctement alimenté, les points d'interrogation (???) indiquent que le contacteur correspondant est désactivé.

**Arrêt Activé** - Cet écran s'affiche si le positionneur s'est arrêté et que l'actionneur n'est plus alimenté en air. Par conséquent, la vanne est dans sa position de sécurité intégrée. Une corruption du code du micrologiciel lors du démarrage est un exemple de la cause d'une telle erreur. Le réglage par défaut d'usine pour cette erreur est désactivé. Par conséquent, cette alerte ne sera activée qu'en la configurant activement avec un hôte de communication HART (par exemple, une interface de communication ou le logiciel ValveLink).

**Écart de course** - Ce message d'erreur indique qu'il y a une différence entre le signal d'entrée (après caractérisation) et la lecture de la course de l'actionneur provenant de l'élément de rétroaction de position. Le paramètre par défaut est 7 % pendant 5 secondes. Ces paramètres peuvent être configurés par l'intermédiaire d'un hôte de communication HART sur n'importe quel instrument de niveau HC ou supérieur. Les sources possibles de cette erreur sont une alimentation en air insuffisante ou un frottement excessif de la vanne.

**Remplacer la carte mère** - Un problème a été détecté au niveau de l'électronique. Cette erreur peut être due à des problèmes de matériel ou de logiciel. Si cette erreur est détectée, l'instrument est opérationnel, mais les performances sont dégradées.

**Vérifier le montage** - La lecture de rétroaction de position de la vanne est valide, mais s'inscrit en dehors de la plage de fonctionnement. Cette erreur peut être due au desserrage ou à la courbure des supports de montage ou à un mauvais alignement de la barrette aimantée. Cette erreur n'identifie pas de composants défectueux, mais plutôt une installation ou un alignement défectueux. Cette alerte est également appelée Défaillance du capteur de course.

**Vérifier l'alimentation** - La vanne n'est pas en mesure d'atteindre sa position cible en raison d'une pression d'alimentation insuffisante. Cette erreur survient la plupart du temps en conjonction avec l'erreur Ecart de course.

**Vérifier le convertisseur E/P** - Un problème relatif au convertisseur E/P a été détecté. Cette erreur est due à :

- Des problèmes d'électronique indiqués par la lecture d'un courant d'attaque hors plage
- Une pression d'alimentation faible indiquée par une alerte du signal de commande actif
- Une vanne bloquée résultant en l'enroulement de l'intégrateur.

**Appareil verrouillé par HART** - Un autre hôte HART (logiciel ValveLink, AMS Suite: Intelligent Device Manager ou l'interface de communication, par exemple) communique avec le DVC2000. Cela signifie généralement que l'instrument est hors service. Avec les appareils dotés de la version 3 ou supérieure du micrologiciel, il est possible d'effacer ce message en maintenant le bouton gauche enfoncé tout en redémarrant le DVC2000. Ceci remet l'instrument en service.

**Instruments FIELDVUE** - Ce message est affiché lorsqu'aucune langue n'est chargée sur le DVC2000. Ceci peut se produire pendant le téléchargement du micrologiciel.

**Pression = ???** - La lecture de pression de l'actionneur est supérieure à 125 % de la pression d'alimentation maximale configurée. Par exemple, si la plage de pression d'alimentation a été réglée à 35 psi et la pression d'alimentation réelle est de 45 psi, des ??? s'affichent lorsque le DVC2000 délivre une pression d'alimentation maximale à l'actionneur. Si l'utilisateur réduit la pression d'alimentation ou ferme la vanne (configuration à fermeture par manque d'air), des valeurs numériques apparaîtront finalement.

Ce paramètre de configuration peut être modifié par l'intermédiaire de l'interface de communication (1-1-2-2-3) ou du logiciel ValveLink (Configuration détaillée > Pression).

## Spécifications

### Configurations disponibles

- Montage intégré sur l'actionneur GX
- Applications à tige coulissante
- Applications à axe rotatif quart-de-tour

Le contrôleur numérique de vanne DVC2000 peut aussi être monté sur d'autres actionneurs conformes aux normes de montage CEI 60534-6-1, CEI 60534-6-2, VDI/VDE 3845 et NAMUR.

### Signal d'entrée

**Signal d'entrée analogique :** 4-20 mA cc, nominal ; plage fractionnée disponible.  
**Tension minimale :** La tension disponible aux bornes de l'instrument doit être de 8,5 V pour un contrôle analogique et 9,0 V pour une communication HART.  
**Tension maximale :** 30 V cc  
**Courant de contrôle minimal :** 4,0 mA (tout courant inférieur à 3,5 mA peut entraîner le redémarrage du microprocesseur)  
**Protection contre les surintensités :** Les circuits d'entrée limitent le courant pour éviter tout dommage interne.  
**Protection contre l'inversion de polarité :** L'inversion de courant de boucle ne cause pas de dommages.

### Signal de sortie

Signal pneumatique requis par l'actionneur, jusqu'à la pression d'alimentation totale  
**Etendue d'échelle minimale :** 0,5 bar (7 psig)  
**Etendue d'échelle maximale :** 7 bar (101 psig)  
**Mode d'action :** Directe à simple effet

### Pression d'alimentation<sup>(1)</sup>

**Recommandée :** Supérieure de 0,5 bar (7 psig) aux exigences maximales de l'actionneur  
**Maximum :** 7 bar (101 psig)

La source de pression d'alimentation doit être de l'air propre et sec ou un gaz non corrosif.

#### Selon la norme ISA 7.0.01

Des particules de 40 micromètres au maximum dans le circuit pneumatique sont acceptables. Il est recommandé de procéder à une filtration supplémentaire pour réduire la taille des particules à 5 micromètres. La teneur en lubrifiant ne doit pas dépasser 1 ppm en poids (p/p) ou en volume (vol/vol). La condensation dans l'alimentation en air doit être minimale.

Selon la norme ISO 8573-1

*Masse volumique maximale des particules :* Classe 7

*Teneur en lubrifiant :* Classe 3

*Point de rosée sous pression :* Classe 3 ou au moins 10 °C en dessous de la température ambiante la plus basse attendue

### Limites de température<sup>(1)</sup>

-40 à 85 °C (-40 à 185 °F). L'indicateur LCD peut ne pas être lisible à des températures inférieures à -20 °C (-4 °F).

### Consommation d'air<sup>(2)</sup>

**Pression d'alimentation**

à 1,5 bar (22 psig)<sup>(3)</sup>: 0,06 Nm<sup>3</sup>/h (2.3 scfh)

A 4 bar (58 psig)<sup>(4)</sup>: 0,12 Nm<sup>3</sup>/h (4.4 scfh)

### Capacité de débit d'air<sup>(2)</sup>

**Pression d'alimentation**

à 1,5 bar (22 psig)<sup>(3)</sup>: 4,48 Nm<sup>3</sup>/h (167 scfh)

A 4 bar (58 psig)<sup>(4)</sup>: 9,06 Nm<sup>3</sup>/h (338 scfh)

### Linéarité indépendante

±0,5 % de l'étendue du signal de sortie

### Compatibilité électromagnétique

Conforme à la norme EN 61326-1 : 2013

Immunité - Installations industrielles selon le tableau 2 de la norme EN 61326-1. Les performances sont indiquées dans le tableau 4 ci-dessous

Emissions - Classe A

Classe d'équipement ISM : Groupe 1, Classe A

Testé conformément aux normes NAMUR NE21

### Méthode de test de la résistance aux vibrations

Testé conformément à la norme ANSI/ISA-75.13.01, Section 5.3.5. Une recherche de fréquence de résonance est effectuée sur les trois axes. L'instrument est soumis au test d'endurance d'une demi-heure spécifié par la norme ISA pour chaque résonance majeure, ainsi qu'à deux millions de cycles supplémentaires.

### Impédance d'entrée

L'impédance d'entrée du circuit électronique actif du DVC2000 n'est pas purement résistive. Une impédance équivalente de 450 ohms peut être utilisée pour toute comparaison avec les caractéristiques de charge résistive. Cette valeur correspond à 9 V à 20 mA.

- suite -

## Spécifications (suite)

### Classification électrique

Zone dangereuse :

CSA - Sécurité intrinsèque et non incendiaire  
 FM - Sécurité intrinsèque et non incendiaire  
 ATEX - Sécurité intrinsèque  
 IECEx - Sécurité intrinsèque

Pour de plus amples informations, se reporter aux classifications de zones dangereuses et instructions spéciales pour une installation et une utilisation en toute sécurité dans les zones dangereuses, qui débutent à la page 32.

Boîtier électrique :

CSA - IP66, Type 4X  
 FM, ATEX, IECEx - IP66

### Autres homologations/certifications

CUTR - Customs Union Technical Regulations (Règlementation technique de l'Union douanière) (Russie, Kazakhstan, Biélorussie et Arménie)

INMETRO - National Institute of Metrology, Quality and Technology (Brésil)

KGS - Korea Gas Safety Corporation (Corée du Sud)

NEPSI - National Supervision and Inspection Centre for Explosion Protection and Safety of Instrumentation (Chine)

PESO CCOE - Petroleum and Explosives Safety Organisation - Chief Controller of Explosives (Inde)

Contactez un point de vente [bureau commercial Emerson Process Management](#) pour des informations spécifiques concernant les classifications/certifications.

### Raccordements

Standard

Pression d'alimentation et de sortie : G1/4 femelle  
 Électriques : M20 femelle

En option

Pression d'alimentation et de sortie : 1/4 NPT femelle  
 Électriques : 1/2 NPT femelle

### Matériaux de construction

Boîtier et couvercle : Alliage cuproaluminium à faible teneur en cuivre A03600

Elastomères : nitrile, fluorosilicone

### Course de tige

Minimum : 8 mm (0.3125 in.)  
 Maximum : 102 mm (4 in.)

### Rotation de l'arbre

Minimum : 45°  
 Maximum : 90°

### Montage

Conçu pour un montage direct de l'actionneur. Pour une résistance du boîtier aux intempéries, l'évent doit être positionné au point le plus bas de l'instrument.

### Poids

1,5 kg (3.3 lbs)

### Options

■ Ensemble filtre détenteur : 67CFR avec filtre

Modules linguistiques :

■ *Standard* : anglais, allemand, français, italien, espagnol, japonais, chinois, portugais, russe, polonais et tchèque  
 ■ *En option* : anglais, allemand, français, italien, espagnol, japonais, chinois et arabe

■ Événement déporté

■ Contacteurs de fin de course : Deux contacteurs isolés, configurables sur toute la course étalonnée  
*Tension d'alimentation* : 5-30 V cc

*État DÉSACTIVÉ* : 0,5 à 1,0 mA

*État ACTIVÉ* : 3,5 à 4,5 mA (au-dessus de 5 V)

*Incertitude nominale* : 2 % de l'étendue de course<sup>(5)</sup>

■ Transmetteur : Sortie 4-20 mA, isolée

*Tension d'alimentation* : 8 à 30 V cc

*Indication de défaillance* : dépassement de plage haute ou basse

*Incertitude nominale* : 1 % de l'étendue de course<sup>(5)</sup>

### Déclaration de RAU

Fisher Controls International LLC déclare que ce produit est conforme à l'article 3, paragraphe 3, de la Directive équipement sous pression (DESP) 97/23/CE. Il a été conçu et fabriqué conformément aux Sound Engineering Practice (SEP) (Règles de l'Art en Usage) et ne peut pas porter le marquage CE relatif à la DESP.

Cependant, le produit *peut* porter le marquage CE indiquant la conformité à *d'autres* directives européennes applicables.

1. Ne pas dépasser les limites de pression/température indiquées dans ce manuel et celles de toute norme ou de tout code applicable. Remarque : Les limites de températures varient selon la certification pour utilisation en zone dangereuse.

2. Nm<sup>3</sup>/h - mètres cubes normaux par heure à 0 °C et 1,01325 bar, valeur absolue. Scfh - pieds cubes standard par heure à 60 °F et 14,7 psia.

3. Relais basse pression : 0 à 3,4 bar (0 à 50 psig).

4. Relais haute pression : 3,5 à 7,0 bar (51 à 102 psig).

5. Valeurs typiques lors d'un étalonnage à la température.

Tableau 4. Synthèse des résultats CEM - Immunité

Port	Phénomène	Norme de base	Niveau de test	Critères de performances <sup>(1)</sup>
Boîtier	Décharge électrostatique (DES)	CEI 61000-4-2	Contact 6 kV Air 8 kV	B
	Champ électromagnétique rayonné	CEI 61000-4-3	80 à 1 000 MHz à 10 V/m avec 1 kHz AM à 80 % 1 400 à 2 000 MHz à 3 V/m avec 1 kHz AM à 80 % 2 000 à 2 700 MHz à 1 V/m avec 1 kHz AM à 80 %	A
	Champ magnétique de fréquence industrielle nominale	CEI 61000-4-8	30 A/m à 50 Hz, 60 s	A
Signal/contrôle E/S	Transitoires rapides en salves	CEI 61000-4-4	± 1 kV	A
	Ondes de choc	CEI 61000-4-5	± 1 kV (ligne à la masse uniquement, chacune)	B
	Radiofréquences transmises par conduction	CEI 61000-4-6	150 kHz à 80 MHz à 10 Vrms	A
Le critère de performance correspond à +/- 1 % de l'effet 1. A = Aucune dégradation durant l'essai. B = Dégradation temporaire durant l'essai, mais rétablissement automatique.				

## Classifications de zones dangereuses et instructions spéciales pour une utilisation et une installation en toute sécurité dans des zones dangereuses

Certaines plaques signalétiques peuvent porter plusieurs certifications, chacune d'elles pouvant impliquer des normes d'installation/de câblage et/ou des conditions d'utilisation en toute sécurité spécifiques. Ces instructions spéciales d'utilisation en toute sécurité s'ajoutent aux procédures d'installation standard et peuvent se substituer à ces dernières. Les instructions spéciales sont répertoriées par certification.

### Remarque

Ces informations complètent les marquages de la plaque signalétique apposée sur le produit.

Toujours se référer à la plaque signalétique pour identifier la certification appropriée. Contacter un [bureau commercial Emerson Process Management](#) pour obtenir des informations relatives à des homologations/certifications spécifiques non mentionnées dans ce document.

## ⚠ AVERTISSEMENT

**Le non-respect de ces conditions d'utilisation en toute sécurité peut entraîner des blessures ou des dommages matériels par incendie ou explosion, et une reclassification de la zone.**

### CSA

#### Sécurité intrinsèque, non incendiaire

Aucune condition spéciale pour une utilisation en toute sécurité.

Voir une plaque signalétique de certification DVC2000 CSA typique à la figure 24 et un schéma d'installation GE12444 à la figure 25.

Figure 24. Plaque signalétique CSA typique

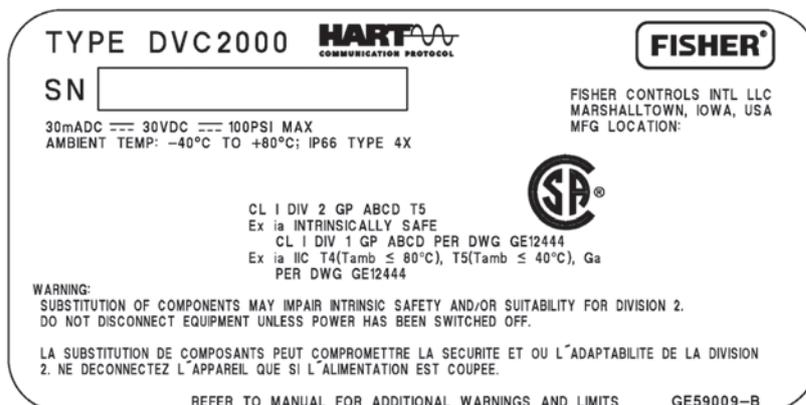


Figure 25. Schéma d'installation CSA GE12444

1 L'EQUIPEMENT DOIT ETRE INSTALLE CONFORMEMENT AU CODE ELECTRIQUE CANADIEN (CEC), PARTIE 1 :

2 LES BARRIERES DOIVENT ETRE CERTIFIEES CSA QUANT AUX PARAMETRES D'ENTITE ET INSTALLEES CONFORMEMENT AUX INSTRUCTIONS DE SECURITE INTRINSEQUE DU FABRICANT.

3 LE CONCEPT D'ENTITE PERMET D'ASSURER L'INTERCONNEXION D'APPAREILS DE SECURITE INTRINSEQUE AVEC LES APPAREILS ASSOCIES N'AYANT PAS ETE EXAMINES SPECIFICIQUEMENT POUR UNE TELLE COMBINAISON. LE CRITERE D'INTERCONNEXION EST LE SUIVANT : LA TENSION ( $V_{max}$ ) ET L'INTENSITE ( $I_{max}$ ) DE L'APPAREIL DE SECURITE INTRINSEQUE DOIVENT ETRE EGAUX OU SUPERIEURS A LA TENSION ( $V_{oc}$ ) ET A L'INTENSITE ( $I_{sc}$ ) DEFINIES PAR L'APPAREIL ASSOCIE. EN OUTRE LA SOMME DE LA CAPACITE MAXI NON PROTEGEE ( $C_i$ ) ET DE L'INDUCTANCE MAXI NON PROTEGEE ( $L_i$ ) DE CHAQUE APPAREIL DE SECURITE INTRINSEQUE, Y COMPRIS LE CABLAGE D'INTERCONNEXION, DOIT ETRE INFERIEURE A LA CAPACITE AUTORISEE ( $C_a$ ) ET A L'INDUCTANCE ( $L_a$ ) DEFINIES PAR L'APPAREIL ASSOCIE. SI CES CRITERES SONT REMPLIS, LA COMBINAISON EST RACCORDABLE.  
 FORMULES -  $V_{max} > V_{oc}$ ,  $I_{max} > I_{sc}$ ,  $C_i + C_{cable} < C_a$ ,  $L_i + L_{cable} < L_a$

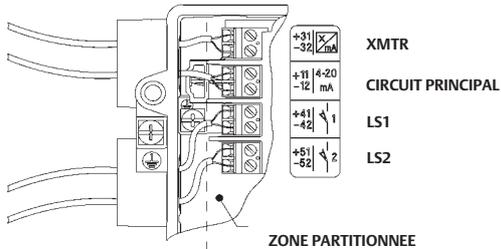
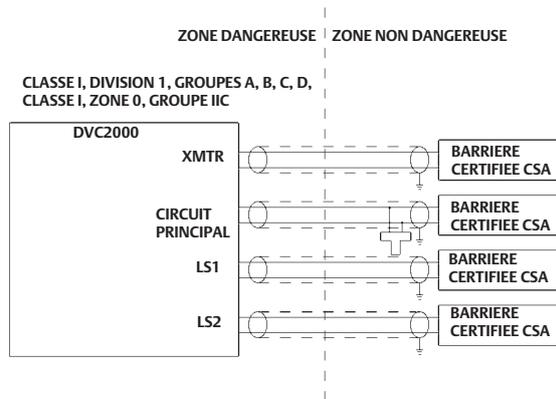
4 LES PARAMETRES D'ENTITE POUR CHAQUE CIRCUIT S.I. SONT LES SUIVANTS :

CIRCUIT	$V_{Max}$ (Ui)	$I_{MAX}$ (Ii)	$C_i$	$L_i$	$P_{MAX}$
XMTR	28 V cc	100 mA	5 nF	0 mH	1 W
PRINCIPAL	30 V cc	130 mA	10,5 nF	0,55 mH	1 W
LS1	16 V cc	76 mA	5 nF	0 mH	1 W
LS2	16 V cc	76 mA	5 nF	0 mH	1 W

5 LORSQUE PLUSIEURS CIRCUITS S.I. SONT UTILISES :

- CHAQUE CIRCUIT S.I. DOIT UTILISER UN CABLE BLINDE A PAIRE TORSADEE.
- LES CIRCUITS S.I. DOIVENT ENTRER DANS LE BOITIER PAR DES ENTRES DE CABLE COMME SPECIFIE DANS LE DETAIL 1.
- L'ISOLATION ET LE BLINDAGE DU CABLE DOIVENT S'ETENDRE JUSQU'A LA ZONE PARTITIONNEE (VOIR DETAIL 1).
- LES CIRCUITS XMTR, LS1 ET LS2 SONT EN OPTION.

6 SI UNE INTERFACE DE COMMUNICATION PORTABLE OU UN MULTIPLEXEUR EST UTILISE, LES PARAMETRES D'IDENTITE DE L'INSTRUMENT DOIVENT ETRE CERTIFIES CSA ET CE DERNIER INSTALLE CONFORMEMENT AU SCHEMA DE CONTROLE DU FABRICANT.



GE12444-c

DETAIL 1

**AVERTISSEMENT**

LE BOITIER DE L'APPAREIL CONTIENT DE L'ALUMINIUM QUI EST CONSIDERE COMME UNE SOURCE POTENTIELLE D'INFLAMMATION PAR IMPACT OU FRICTION. FAIRE PREUVE DE PRUDENCE LORS DE L'INSTALLATION ET DE L'UTILISATION POUR EVITER TOUT IMPACT OU TOUTE FRICTION.

## FM

Conditions d'utilisation spéciales

### Sécurité intrinsèque, non incendiaire

Le boîtier de l'appareil contient de l'aluminium, qui est considéré comme une source potentielle d'inflammation par impact ou friction. Faire preuve de prudence lors de l'installation et de l'utilisation pour éviter tout impact ou toute friction.

Voir une plaque signalétique de certification DVC2000 FM typique à la figure 26 et un schéma d'installation GE10683 à la figure 27.

Figure 26. Plaque signalétique FM typique

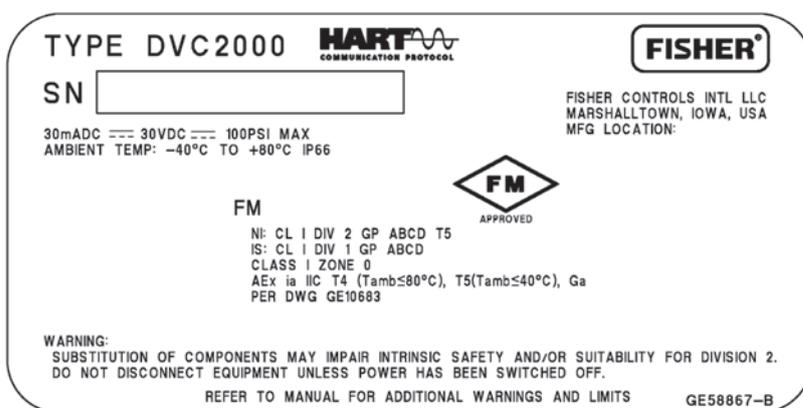


Figure 27. Schéma d'installation FM GE10683

1 L'INSTALLATION DOIT SATISFAIRE AUX NORMES DU CODE NATIONAL DE L'ELECTRICITE (CNE) ET ANSI/ISA RPRP12.6.

2 LES BARRIERES DOIVENT ETRE RACCORDEES SELON LES INSTRUCTIONS D'INSTALLATION DU FABRICANT.

3 LE CONCEPT D'ENTITE PERMET D'ASSURER L'INTERCONNEXION D'APPAREILS DE SECURITE INTRINSEQUE AVEC LES APPAREILS ASSOCIES N'AYANT PAS ETE EXAMINES SPECIFICIEMENT POUR UNE TELLE COMBINAISON. LE CRITERE D'INTERCONNEXION EST LE SUIVANT : LA TENSION ( $V_{max}$ ) ET L'INTENSITE ( $I_{max}$ ) DE L'APPAREIL DE SECURITE INTRINSEQUE DOIVENT ETRE EGAUX OU SUPERIEURS A LA TENSION ( $V_{oc}$ ) ET A L'INTENSITE ( $I_{sc}$ ) DEFINIES PAR L'APPAREIL ASSOCIE. EN OUTRE LA SOMME DE LA CAPACITE MAXI NON PROTEGEE ( $C_i$ ) ET DE L'INDUCTANCE MAXI NON PROTEGEE ( $L_i$ ) DE CHAQUE APPAREIL DE SECURITE INTRINSEQUE, Y COMPRIS LE CABLAGE D'INTERCONNEXION, DOIT ETRE INFERIEURE A LA CAPACITE AUTORISEE ( $C_a$ ) ET A L'INDUCTANCE ( $L_a$ ) DEFINIES PAR L'APPAREIL ASSOCIE. SI CES CRITERES SONT REMPLIS, LA COMBINAISON EST RACCORDABLE.

FORMULES -  $V_{max} > V_{oc}$ , ou  $V_t$ ,  $C_i + C_{cable} < C_a$ ,  $P_i > P_o$ , ou  $P_t$   
 $I_{max} > I_{sc}$ , ou  $I_t$ ,  $L_i + L_{cable} < L_a$

4 LES PARAMETRES D'ENTITE POUR CHAQUE CIRCUIT S.I. SONT LES SUIVANTS :

CIRCUIT	$V_{Max}$ (Ui)	$I_{MAX}$ (Ii)	$C_i$	$L_i$	$P_{MAX}$
XMTR	28 V cc	100 mA	5 nF	0 mH	1 W
PRINCIPAL	30 V cc	130 mA	10,5 nF	0,55 mH	1 W
LS1	16 V cc	76 mA	5 nF	0 mH	1 W
LS2	16 V cc	76 mA	5 nF	0 mH	1 W

5 LORSQUE PLUSIEURS CIRCUITS S.I. SONT UTILISES :

- CHAQUE CIRCUIT S.I. DOIT UTILISER UN CABLE BLINDE A PAIRE TORSADEE.
- LES CIRCUITS S.I. DOIVENT ENTRER DANS LE BOITIER PAR DES ENTREES DE CABLE COMME SPECIFIE DANS LE DETAIL 1.
- L'ISOLATION ET LE BLINDAGE DU CABLE DOIVENT S'ETENDRE JUSQU'A LA ZONE PARTITIONNEE (VOIR DETAIL 1).
- LES CIRCUITS XMTR, LS1 ET LS2 SONT EN OPTION.

6 LES APPLICATIONS DE CLASSE I, DIVISION 2 DOIVENT ETRE INSTALLEES CONFORMEMENT AUX SPECIFICATIONS DE L'ARTICLE 501-4(B) DU CNE. L'EQUIPEMENT ET LE CABLAGE SUR SITE SONT NON INCENDIAIRES S'ILS SONT CONNECTES A DES BARRIERES APPROUVEES AVEC PARAMETRES D'ENTITE.

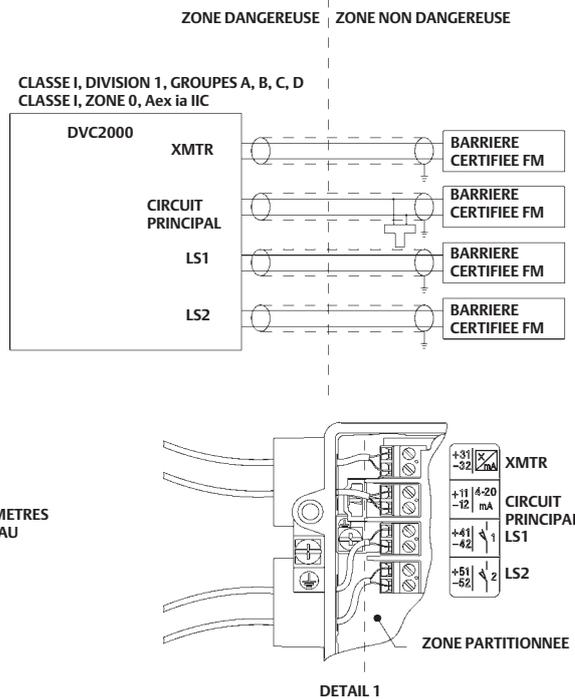
7 LA TENSION MAXIMALE EN ZONE SURE NE DOIT PAS EXCEDER 250 V EFFICACES.

8 LA RESISTANCE ENTRE LA MASSE DE LA BARRIERE ET LA MISE A LA TERRE DOIT ETRE INFERIEURE A UN OHM.

9 SI UNE INTERFACE DE COMMUNICATION PORTABLE OU UN MULTIPLEXEUR EST UTILISE, LES PARAMETRES D'ENTITE DE L'INSTRUMENT DOIVENT ETRE CERTIFIES FM ET CE DERNIER INSTALLE CONFORMEMENT AU SCHEMA DE CONTROLE DU FABRICANT.

**AVERTISSEMENT**

LE BOITIER DE L'APPAREIL CONTIENT DE L'ALUMINIUM QUI EST CONSIDERE COMME UNE SOURCE POTENTIELLE D'INFLAMMATION PAR IMPACT OU FRICTION. FAIRE PREUVE DE PRUDENCE LORS DE L'INSTALLATION ET DE L'UTILISATION POUR EVITER TOUT IMPACT OU TOUTE FRICTION.



## ATEX

Conditions spéciales pour une utilisation en toute sécurité

### Sécurité intrinsèque

L'équipement est de type sécurité intrinsèque. Il peut être installé en zone dangereuse.

Les borniers ne peuvent être connectés qu'à des équipements de sécurité intrinsèque certifiés et ces combinaisons doivent être compatibles avec les règles de sécurité intrinsèque.

L'équipement doit être raccordé conformément aux instructions d'installation du fabricant indiquées au schéma GE14685 (figure 29).

L'équipement ne doit pas être soumis à des impacts mécaniques ou des frictions.

Classification de température :

T4 à  $T_a \leq 80 \text{ }^\circ\text{C}$

T5 à  $T_a \leq 40 \text{ }^\circ\text{C}$

Voir une plaque signalétique de certification DVC2000 ATEX typique à la figure 28.

Figure 28. Plaque signalétique typique ATEX

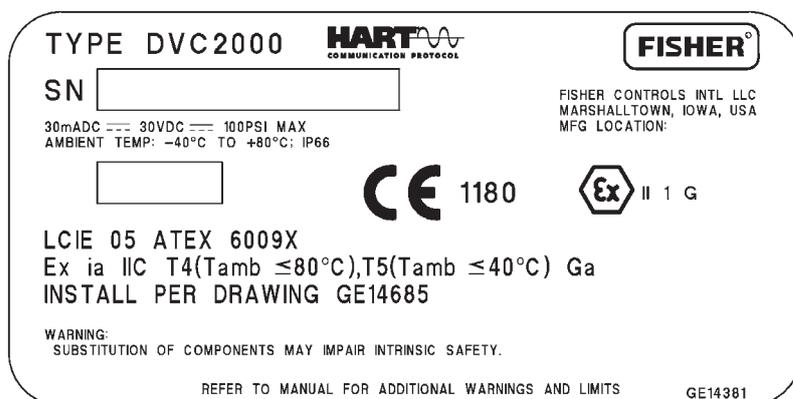


Figure 29. Schéma d'installation ATEX GE14685

1 L'INSTALLATION DOIT SATISFAIRE AUX NORMES NATIONALES DE CABLAGE EN VIGUEUR DANS LE PAYS CONCERNE.

2 LES BARRIERES DOIVENT ETRE RACCORDEES SELON LES INSTRUCTIONS D'INSTALLATION DU FABRICANT.

3 L'APPAREIL DE SECURITE INTRINSEQUE PEUT ETRE CONNECTE A UN APPAREIL ASSOCIE N'AYANT PAS ETE EXAMINE SPECIFIQUEMENT POUR UNE TELLE COMBINAISON. LE CRITERE D'INTERCONNEXION EST LE SUIVANT : LA TENSION (Ui) ET L'INTENSITE (Ii) DE L'APPAREIL DE SECURITE INTRINSEQUE DOIVENT ETRE EGaux OU SUPERIEURS A LA TENSION (Uo) ET A L'INTENSITE (Io) DEFINIES PAR L'APPAREIL ASSOCIE. EN OUTRE LA SOMME DE LA CAPACITE MAXI NON PROTEGEE (Ci) ET DE L'INDUCTANCE MAXI NON PROTEGEE (Li), DE CHAQUE APPAREIL DE SECURITE INTRINSEQUE, Y COMPRIS LE CABLAGE D'INTERCONNEXION, DOIT ETRE INFERIEURE A LA CAPACITE AUTORISEE (Co) ET A L'INDUCTANCE (Lo) DEFINIES PAR L'APPAREIL ASSOCIE. SI CES CRITERES SONT REMPLIS, LA COMBINAISON EST RACCORDEABLE.

FORMULES  
 $U_i > U_o$   
 $I_i > I_o$   
 $C_i + C_{cable} < C_o$   
 $L_i + L_{cable} < L_o$   
 $P_i > P_o$

4 LES PARAMETRES D'ENTITE POUR CHAQUE CIRCUIT S.I. SONT LES SUIVANTS :

CIRCUIT	VMax (Ui)	IMAX (Ii)	Ci	Li	PMAX
XMTR	28 V cc	100 mA	5 nF	0 mH	1 W
PRINCIPAL	30 V cc	130 mA	10,5 nF	0,55 mH	1 W
LS1	16 V cc	76 mA	5 nF	0 mH	1 W
LS2	16 V cc	76 mA	5 nF	0 mH	1 W

5 LORSQUE PLUSIEURS CIRCUITS S.I. SONT UTILISES :

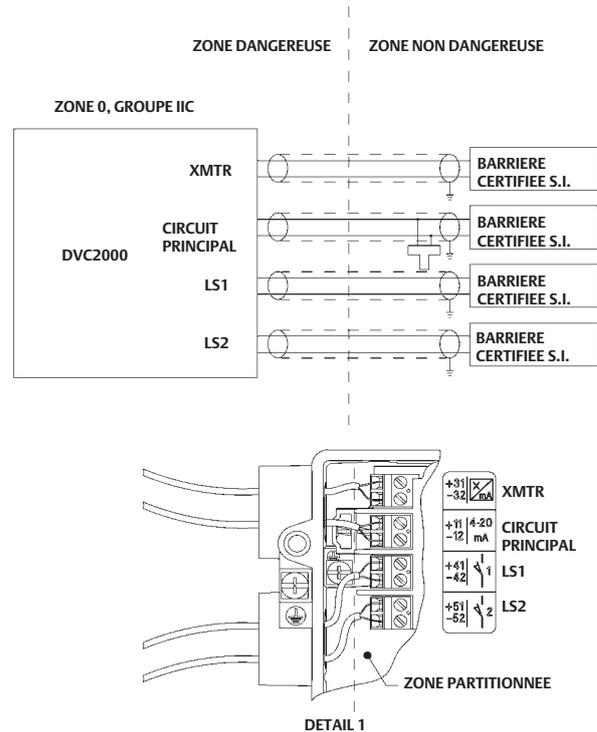
- CHAQUE CIRCUIT S.I. DOIT UTILISER UN CABLE BLINDE A PAIRE TORSADE.
- LES CIRCUITS S.I. DOIVENT ENTRER DANS LE BOITIER PAR DES ENTREES DE CABLE COMME SPECIFIE DANS LE DETAIL 1.
- L'ISOLATION ET LE BLINDAGE DU CABLE DOIVENT S'ETENDRE JUSQU'A LA ZONE PARTITIONNEE (VOIR DETAIL 1).
- LES CIRCUITS XMTR, LS1 ET LS2 SONT EN OPTION.

6 LA RESISTANCE ENTRE LA MASSE DE LA BARRIERE ET LA MISE A LA TERRE DOIT ETRE INFERIEURE A UN OHM.

7 SI UNE INTERFACE DE COMMUNICATION PORTABLE OU UN MULTIPLEXEUR EST UTILISE, LES PARAMETRES D'ENTITE DE L'INSTRUMENT DOIVENT ETRE CERTIFIES ET CE DERNIER INSTALLE CONFORMEMENT AU SCHEMA DE CONTROLE DU FABRICANT.

## AVERTISSEMENT

LE BOITIER DE L'APPAREIL CONTIENT DE L'ALUMINIUM QUI EST CONSIDERE COMME UNE SOURCE POTENTIELLE D'INFLAMMATION PAR IMPACT OU FRICTION. FAIRE PREUVE DE PRUDENCE LORS DE L'INSTALLATION ET DE L'UTILISATION POUR EVITER TOUT IMPACT OU TOUTE FRICTION.



## IECEX

### Conditions de certification

#### Sécurité intrinsèque

Cet équipement doit être raccordé conformément aux instructions d'installation du fabricant (schéma GE14581, figure 31) relatives aux barrières de sécurité intrinsèque qui satisfont aux paramètres suivants pour chaque ensemble de bornes.

Circuit principal 4-20 mA :  $U_i = 30\text{ V}$ ,  $I_i = 130\text{ mA}$ ,  $P_i = 1\text{ W}$ ,  $L_i = 0,55\text{ mH}$ ,  $C_i = 10,5\text{ nF}$

Circuit XMTR :  $U_i = 28\text{ V}$ ,  $I_i = 100\text{ mA}$ ,  $P_i = 1\text{ W}$ ,  $L_i = 0\text{ mH}$ ,  $C_i = 5\text{ nF}$

Contacteur de fin de course 1 (LS1) :  $U_i = 16\text{ V}$ ,  $I_i = 76\text{ mA}$ ,  $P_i = 1\text{ W}$ ,  $L_i = 0\text{ mH}$ ,  $C_i = 5\text{ nF}$

Contacteur de fin de course 2 (LS2) :  $U_i = 16\text{ V}$ ,  $I_i = 76\text{ mA}$ ,  $P_i = 1\text{ W}$ ,  $L_i = 0\text{ mH}$ ,  $C_i = 5\text{ nF}$

Voir une plaque signalétique de certification DVC2000 IECEX typique à la figure 30.

Figure 30. Plaque signalétique typique IECEX

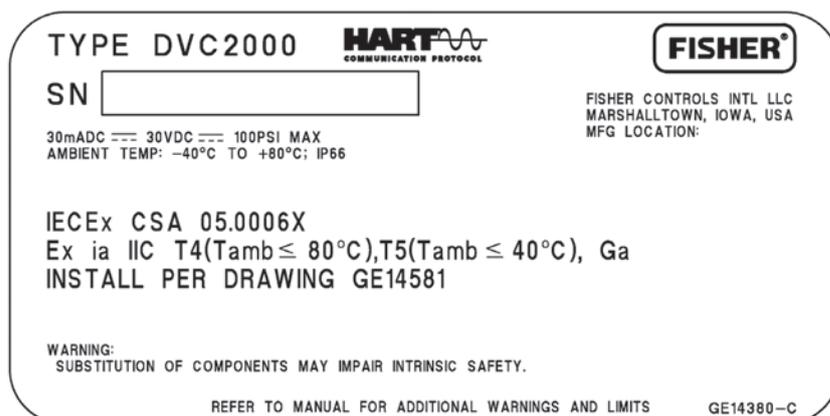


Figure 31. Schéma d'installation IECEx GE14581

1 L'INSTALLATION DOIT SATISFAIRE AUX NORMES NATIONALES DE CABLAGE EN VIGUEUR DANS LE PAYS CONCERNE.

2 LES BARRIERES DOIVENT ETRE RACCORDEES SELON LES INSTRUCTIONS D'INSTALLATION DU FABRICANT.

3 L'APPAREIL DE SECURITE INTRINSEQUE PEUT ETRE CONNECTE A UN APPAREIL ASSOCIE N'AYANT PAS ETE EXAMINE SPECIFIQUEMENT POUR UNE TELLE COMBINAISON. LE CRITERE D'INTERCONNEXION EST LE SUIVANT : LA TENSION (Ui) ET L'INTENSITE (Ii) DE L'APPAREIL DE SECURITE INTRINSEQUE DOIVENT ETRE EGaux OU SUPERIEURS A LA TENSION (Uo) ET A L'INTENSITE (Io) DEFINIES PAR L'APPAREIL ASSOCIE. EN OUTRE LA SOMME DE LA CAPACITE MAXI NON PROTEGEE (Ci) ET DE L'INDUCTANCE MAXI NON PROTEGEE (Li), DE CHAQUE APPAREIL DE SECURITE INTRINSEQUE, Y COMPRIS LE CABLAGE D'INTERCONNEXION, DOIT ETRE INFERIEURE A LA CAPACITE AUTORISEE (Co) ET A L'INDUCTANCE (Lo) DEFINIES PAR L'APPAREIL ASSOCIE. SI CES CRITERES SONT REMPLIS, LA COMBINAISON EST RACCORDABLE.

FORMULES  $U_i > U_o$   
 $I_i > I_o$   
 $C_i + C_{cable} < C_o$   
 $L_i + L_{cable} < L_o$   
 $P_i > P_o$

4 LES PARAMETRES D'ENTITE POUR CHAQUE CIRCUIT S.I. SONT LES SUIVANTS :

CIRCUIT	VMax (Ui)	IMAX (Ii)	Ci	Li	PMAX
XMTR	28 V cc	100 mA	5 nF	0 mH	1 W
PRINCIPAL	30 V cc	130 mA	10,5 nF	0,55 mH	1 W
LS1	16 V cc	76 mA	5 nF	0 mH	1 W
LS2	16 V cc	76 mA	5 nF	0 mH	1 W

5 LORSQUE PLUSIEURS CIRCUITS S.I. SONT UTILISES :

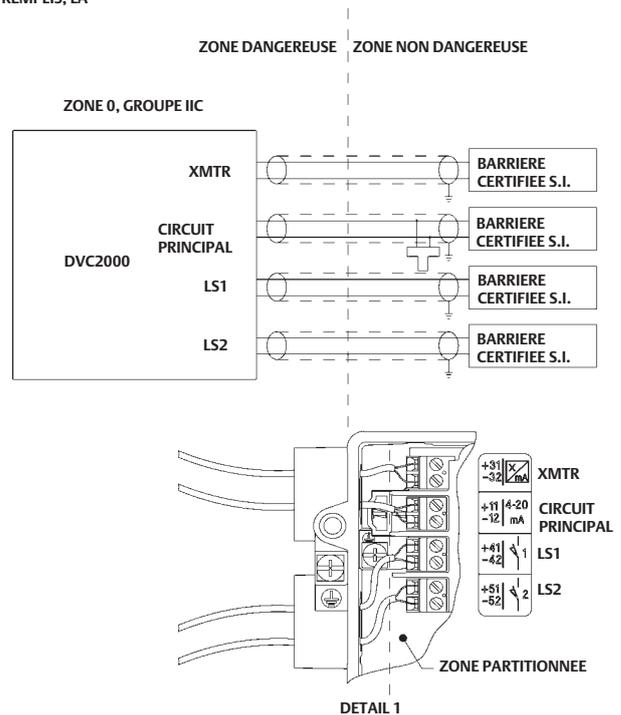
- CHAQUE CIRCUIT S.I. DOIT UTILISER UN CABLE BLINDE A PAIRE TORSADE.
- LES CIRCUITS S.I. DOIVENT ENTRER DANS LE BOITIER PAR DES ENTREES DE CABLE COMME SPECIFIE DANS LE DETAIL 1.
- L'ISOLATION ET LE BLINDAGE DU CABLE DOIVENT S'ETENDRE JUSQU'A LA ZONE PARTITIONNEE (VOIR DETAIL 1).
- LES CIRCUITS XMTR, LS1 ET LS2 SONT EN OPTION.

6 LA RESISTANCE ENTRE LA MASSE DE LA BARRIERE ET LA MISE A LA TERRE DOIT ETRE INFERIEURE A UN OHM.

7 SI UNE INTERFACE DE COMMUNICATION PORTABLE OU UN MULTIPLEXEUR EST UTILISE, LES PARAMETRES D'ENTITE DE L'INSTRUMENT DOIVENT ETRE CERTIFIES ET CE DERNIER INSTALLE CONFORMEMENT AU SCHEMA DE CONTROLE DU FABRICANT.

**AVERTISSEMENT**

LE BOITIER DE L'APPAREIL CONTIENT DE L'ALUMINIUM QUI EST CONSIDERE COMME UNE SOURCE POTENTIELLE D'INFLAMMATION PAR IMPACT OU FRICTION. FAIRE PREUVE DE PRUDENCE LORS DE L'INSTALLATION ET DE L'UTILISATION POUR EVITER TOUT IMPACT OU TOUTE FRICTION.





Ni Emerson, ni Emerson Process Management, ni aucune de leurs entités affiliées n'assument quelque responsabilité que ce soit quant au choix, à l'utilisation ou à la maintenance d'un quelconque produit. La responsabilité du choix, de l'utilisation et de la maintenance d'un produit incombe à l'acquéreur et à l'utilisateur final.

Fisher, FIELDVUE, PlantWeb et ValveLink sont des marques appartenant à une société de l'unité commerciale d'Emerson Process Management d'Emerson Electric Co. Emerson Process Management, Emerson et le logo Emerson sont des marques de commerce et des marques de service d'Emerson Electric Co. HART est une marque déposée qui appartient à FieldComm Group. Toutes les autres marques sont la propriété de leurs détenteurs respectifs.

Le contenu de cette publication n'est présenté qu'à titre informatif et bien que les efforts aient été faits pour s'assurer de la véracité des informations offertes, celles-ci ne sauraient être considérées comme une ou des garanties, tacites ou expresses, des produits ou services décrits par les présentes, ni une ou des garanties quant à l'utilisation ou à l'applicabilité desdits produits et services. Toutes les ventes sont régies par nos conditions générales, disponibles sur demande. Nous nous réservons le droit de modifier ou d'améliorer la conception ou les spécifications desdits produits à tout moment et sans préavis.

Emerson Process Management  
Marshalltown, Iowa 50158 USA  
Sorocaba, 18087 Brazil  
Chatham, Kent ME4 4QZ UK  
Dubai, United Arab Emirates  
Singapore 128461 Singapore

[www.Fisher.com](http://www.Fisher.com)

