

[POWER COMMANDER V]

2009 HARLEY DAVIDSON XR 1200

Manual de instrucciones



LISTA DE COMPONENTES

- 1 Power Commander
- 1 Cable USB
- 1 CD- ROM
- 1 Manual de instrucciones
- 2 Adhesivos Power Commander
- 2 Adhesivos Dynojet
- 2 Cintas Velcro
- 1 Gamuza con alcohol
- 2 Eliminadores O2

**¡EL CONTACTO DEBE ESTAR
APAGADO ANTES DE INICIAR LA
INSTALACIÓN!**

TAMBIÉN PUEDE DESCARGAR EL SOFTWARE
Y LOS ÚLTIMOS MAPAS
ACTUALIZADOS DEL POWER COMMANDER
DESDE NUESTRO SITIO WEB:
www.powercommander.com

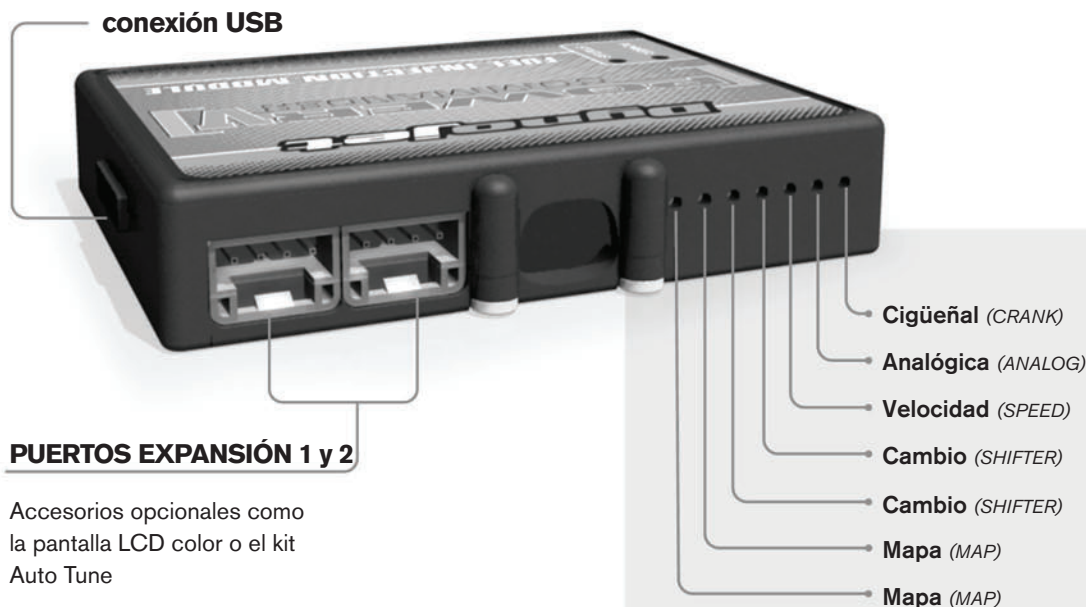
**POR FAVOR, LEA ATENTAMENTE TODAS LAS INSTRUCCIONES
ANTES DE COMENZAR LA INSTALACIÓN**

Dynojet

2191 Mendenhall Drive North Las Vegas, NV 89081 (800) 992-4993 www.powercommander.com

POWER COMMANDER V

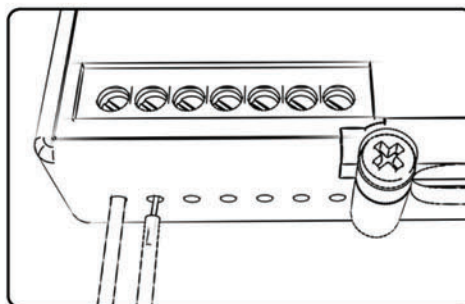
GUÍA DE LA ENTRADA DE ACCESORIOS



Conexiones de los cables:

Para conectar los cables al PCV, primeramente extraiga la tapa de goma de la parte posterior de la unidad y suelte los tornillos correspondientes a cada entrada. Utilice unas pinzas pela-cables del calibre 22-24 (AWG) para pelar los cables unos 10mm desde el extremo. Introduzca el cable en el orificio correspondiente del PVC hasta que ya no pueda más y seguidamente vuelva a colocar el tornillo. Vuelva a colocar la tapa de goma.

NOTA: Le resultará más fácil introducir los cables si los estaña mediante soldadura.



ENTRADAS DE ACCESORIOS

Map -

El PCV es capaz de cargar dos mapas básicos diferentes. Podrá intercambiar al instante estos dos mapas si conecta un interruptor en las entradas de mapa (MAP) Puede utilizar cualquier interruptor del tipo abierto/cerrado. La polaridad de los cables no importa. Si utiliza el kit Auto Tune, una posición cargará un mapa básico y la otra le permitirá activar el modo "aprendizaje". Cuando el interruptor esté en la posición "CERRADO", se activará el Autotune.

Shifter -

Estas entradas son para utilizar el cambio rápido de Dynojet. Conecte los cables del cambio rápido Dynojet a las entradas SHIFTER. La polaridad de los cables no importa.

Speed -

Si su aplicación incorpora un sensor de velocidad, podrá desviar la señal del sensor a través de un cable de derivación que se conectará a esta entrada. Ello le permitirá calcular la posición de marcha en el software del centro de control. Una vez establecida la posición de la marcha, podrá modificar su mapa en función de la marcha entrada, así como establecer los tiempos de corte del encendido según la marcha, cuando use el cambio rápido.

Analog -

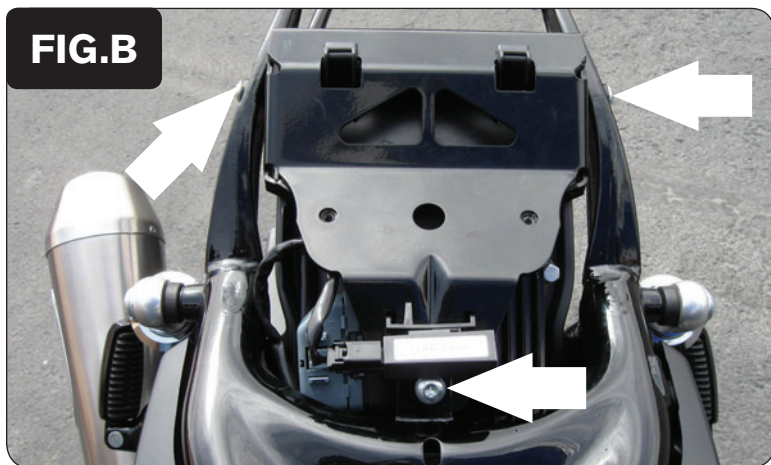
Esta entrada es para una señal de 0-5 voltios, como la temperatura del motor, presión de admisión, etc. Una vez establecida esta entrada, podrá modificar la curva de la gasolina en el software del centro de control, según la entrada.

Crank -

NO realice ninguna conexión en este puerto sin haber recibido instrucciones concretas por parte de Dynojet. Se utiliza para transmitir los datos de posición del cigüeñal de un módulo a otro.

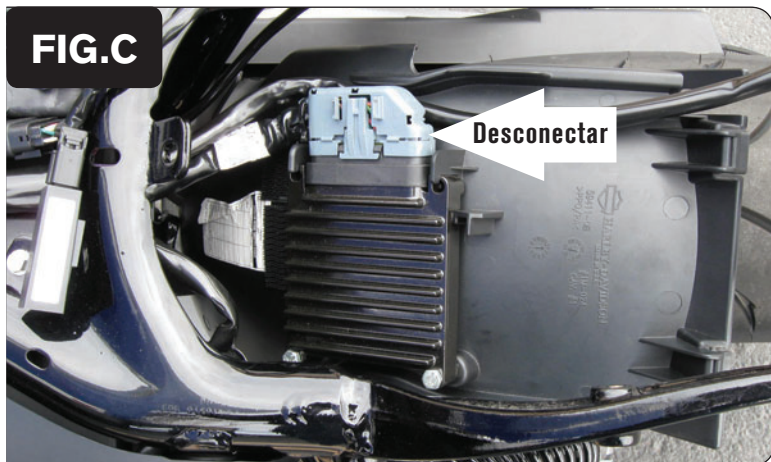


1. Desmontar los asientos.
2. Desmontar la sección de cola soltando los 5 tornillos (Fig. A).

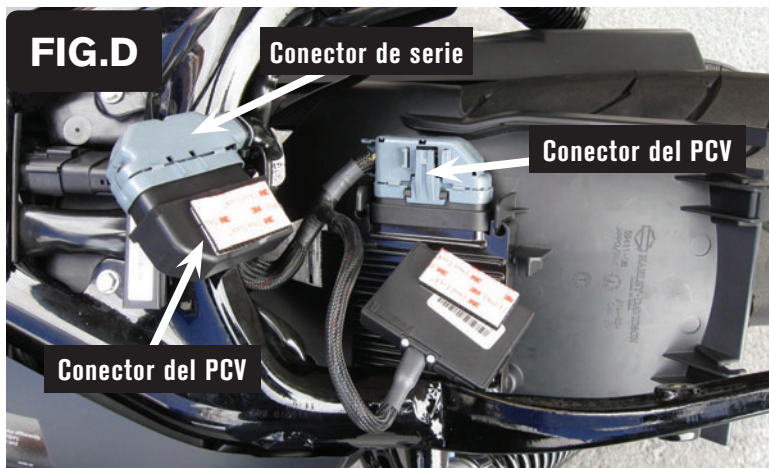


3. Desmontar el soporte que sujeta la bandeja del ECM al chasis soltando los 3 tornillos que se muestran en la Fig. B. Hay un cuarto tornillo al fondo de la bandeja de plástico, frente al neumático trasero.

Sacar la bandeja de plástico y el soporte.

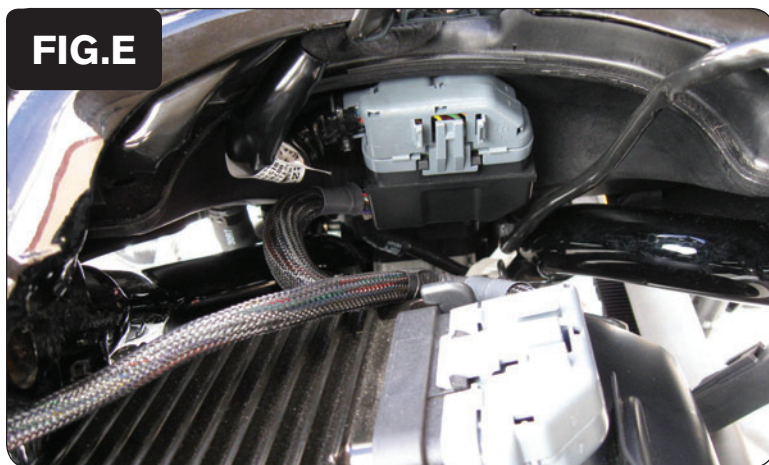


4. Desconectar el mazo de cables de serie del ECM (Fig. C).



5. Conectar el PCV en línea con el mazo de cables de serie y el ECM (Fig. D).
6. Colocar un trozo de cinta velcro en la parte trasera de la conexión del mazo de cables del PCV/mazo de cables de serie y otro trozo de cinta velcro en la parte trasera del módulo PCV.

Limpiar previamente todas las superficies de contacto con la gamuza con alcohol.



7. Asegurar la conexión de los mazos de cable de serie y PCV como se muestra en la Fig. E.



8. Colocar y sujetar el módulo PCV en la bandeja de plástico, justo delante del ECM (Fig. F).
9. Volver a colocar la bandeja de plástico en el soporte y montar el soporte.

Para poder realizar futuras modificaciones en el PCV con más facilidad, conectar el cable USB al módulo PCV y hacer pasar el otro extremo del cable hasta un lugar de fácil acceso.



10. Localizar el conector del sensor de O2 delantero y desconectarlo (Fig. G).

Este conector se encuentra a la izquierda del filtro de aceite.

11. Conectar uno de los eliminadores de O2 de Dynojet al mazo de cables de serie.

El sensor O2 de serie ya no se necesita más y se puede extraer de la moto en caso deseado. Si se utiliza el kit Auto Tune, desmontar el sensor O2 de serie y colocar el sensor O2 de Dynojet en el escape.

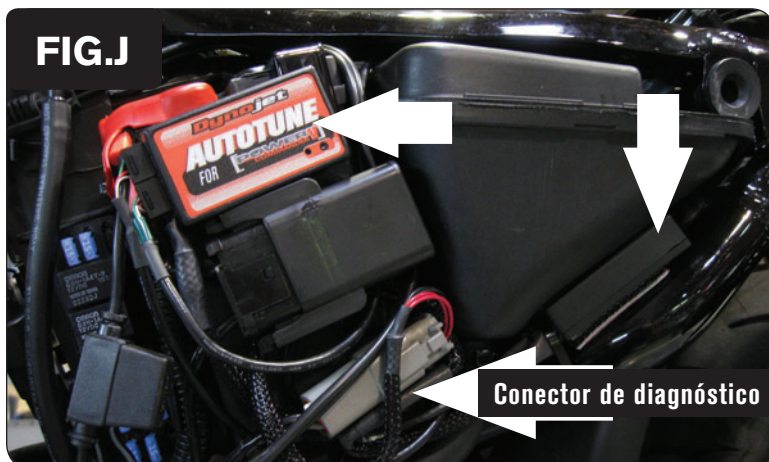


12. Localizar el conector del sensor O2 trasero y desconectarlo (Fig. G).

Este conector está delante del depósito de aceite.

13. Conectar un eliminador de O2 de Dynojet al mazo de cables de serie.

El sensor O2 de serie ya no se necesita más y se puede extraer de la moto en caso deseado. Si se utiliza el kit Auto Tune, desmontar el sensor O2 de serie y colocar el sensor O2 de Dynojet en el escape.

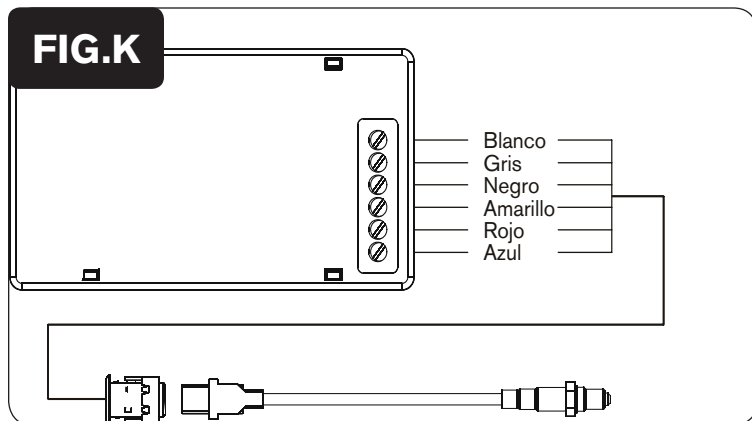


Para montar el kit Autotune (ref.:#AT-100), seguir las instrucciones que se indican seguidamente:

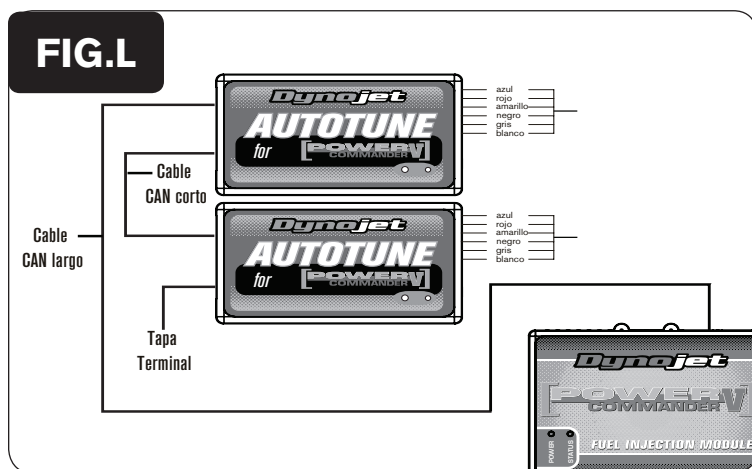
1. Desmontar la cubierta lateral izquierda.
2. Colocar y sujetar los módulos AutoTune con la cinta de velcro, como se muestra en la Fig. J.

Comprobar que el velcro no tapa la referencia de la unidad que figura en la parte trasera (AT#1 o AT#2) Los módulos están codificados para los cilindros delantero y trasero.

3. Sacar el protector de goma del conector de diagnóstico. Conectar el cable del kit AutoTune al conector de diagnóstico de serie (Fig. J).



4. Conectar el mazo de cables más largo al sensor O2 delantero. Guiar el mazo de cables a lo largo del tubo descendente delantero y del tubo principal del chasis hasta el módulo Autotune AT#1. Conectar el mazo de cables al módulo como se indica en la Fig. K. El mazo de cables se puede cortar a la medida deseada.
5. Repetir el paso 4 para el cilindro trasero. Conectar el mazo de cables al Módulo Autotune AT#2. El mazo de cables se puede cortar a la medida deseada.



6. Utilizar el cable CAN corto para conectar un módulo Autotune a otro. No importa los puertos de conexión que se usen.
7. Usar el cable CAN largo para conectar uno de los módulos Autotune al PCV. No importa qué puertos de conexión se utilicen.
8. Colocar el Terminal del CAN en el puerto abierto del módulo Autotune.
Se trata del conector de plástico NEGRO incluido en el kit.
9. Sujetar los mazos de cables en su ubicación de manera que no entren en contacto con el escape.
10. Volver a montar la cubierta lateral.

Para activar la unidad, con el software del PCV ir a: Herramientas del Power Commander – Configurar – Auto Tune

Entrar en www.powercommander.com para conseguir actualizaciones de mapas y software.