



## MODELOS ADVANCED M

### ADVERTENCIA

#### INSTALACIÓN INCORRECTA

- Consulte los requisitos de las agencias de seguridad de Estados Unidos y/o Europa cuando diseñe un lazo de regulación de la máquina, una interfaz o cualquier elemento de control que afecte a la seguridad.
- Siga estrictamente todas las instrucciones de instalación.

**El incumplimiento de estas instrucciones puede causar lesiones graves o incluso la muerte.**



Certificación  
pendiente

## REQUISITOS DE CUMPLIMIENTO OBLIGADO EN LA INSTALACIÓN Y UTILIZACIÓN DE LAS BARRERAS DE SEGURIDAD HONEYWELL

### PELIGRO

EL INCUMPLIMIENTO DE ESTAS INSTRUCCIONES PUEDE CAUSAR LESIONES GRAVES O INCLUSO LA MUERTE.

### ADVERTENCIA

EL INCUMPLIMIENTO DE ESTAS INSTRUCCIONES PUEDE CAUSAR LESIONES GRAVES O INCLUSO LA MUERTE.

#### **Las máquinas que utilizan embragues de revolución total no pueden detenerse a mitad de recorrido**

NO utilice barreras de seguridad Honeywell en máquinas que utilicen embragues de revolución total, ya que éstas no pueden detenerse a mitad de recorrido.

Utilice barreras de seguridad Honeywell en máquinas que puedan detenerse en cualquier punto del recorrido o ciclo.

#### **Instalación incorrecta de la barrera de seguridad Honeywell**

- Instale las barreras de seguridad Honeywell según este manual de instalación y los reglamentos de seguridad locales aplicables (OSHA, ANSI, estándares europeos).
- Permita la entrada al área protegida mediante la interrupción del campo de detección o la activación solamente de otros dispositivos de protección.

#### **Funcionamiento incorrecto del sistema**

- Cumpla los requisitos de seguridad locales cuando diseñe el enlace de control de la máquina, la interfaz y todos los elementos de control que afecten a la seguridad.
- Instale dos contactos de relé de seguridad independientes en el circuito de control de detención de la máquina controlado por la barrera de seguridad de Honeywell.
- Asegúrese de que los dos relés independientes del circuito de detención estén conectados mecánicamente para detectar con fiabilidad un contacto soldado.
- Utilice uno de los módulos de relés Honeywell recomendados para que los contactos del circuito de control de parada de la máquina sean seguros y fiables.

#### **Reacción incorrecta de la máquina**

- Asegúrese de que el control de la máquina pueda detener la máquina en cualquier punto del ciclo.
- Asegúrese de que una pérdida de potencia NO dañe la función de detención de la máquina.
- La cancelación de la señal de detención de la barrera de seguridad no debe rearmar los componentes móviles. El rearmado debe activarse solamente mediante un control diseñado para tal propósito.

#### **Peligro de descarga eléctrica**

- Apague la unidad y desconecte la alimentación de la barrera de seguridad y de la máquina a la cual está conectada antes de realizar cualquier conexión de cables. Asegúrese también de desconectar la alimentación del control y el motor de la máquina.
- Verifique que la instalación se realice por personal cualificado.

#### **Instalación incorrecta**

Siga estrictamente todas las instrucciones para la conexión eléctrica.

#### **Mantenimiento incorrecto**

Siga estrictamente todas las instrucciones para el mantenimiento y la solución de problemas.

#### **Pruebas y controles**

Realice siempre las pruebas y los controles listados en el manual de instalación después de cualquier modificación de la instalación.

# ÍNDICE DE MATERIAS

<b>1. Uso de este documento</b> .....	<b>p. 3</b>
1.1. Alcance del documento .....	p. 3
1.2. Grupo de destino.....	p. 3
1.3. Información relevante .....	p. 3
1.4. Abreviaturas.....	p. 3
1.5. Reglamento y normas.....	p. 3
1.5.1. Homologaciones .....	p. 3
1.5.2. Cumplimiento de directivas europeas .....	p. 3
1.5.3. Cumplimiento de estándares europeos.....	p. 4
1.5.4. Cumplimiento de reglamentos de Estados Unidos .....	p. 4
1.5.5. Protección adicional .....	p. 4
1.6. Ámbito del manual de instalación y referencias de las piezas .....	p. 5
<b>2. Descripción y funcionamiento</b> .....	<b>p.6</b>
2.1. Sincronización .....	p. 6
2.2. Resolución .....	p. 6
2.3. Altura de protección .....	p. 6
2.4. Alcance de detección .....	p. 6
<b>3. Consideraciones para el montaje</b> .....	<b>p. 7</b>
3.1. Alineación óptica e interferencia mutua .....	p. 7
3.2. Cómo calcular la distancia de seguridad.....	p. 7
3.2.1. Distancias de seguridad según estándar ISO 13855 (EN 999) ...	p. 7
3.2.2. Distancias de seguridad según requisitos de las normas ANSI de Estados Unidos (ANSI/RIA R15.06) .....	p. 8
3.3. Cómo calcular la distancia mínima según las superficies reflectoras .....	p. 10
3.4. Montaje vertical .....	p. 10
3.5. Montaje en línea .....	p. 11
3.6. Montaje paralelo.....	p. 12
3.7. Montaje en diagonal o ángulo recto.....	p. 12
3.8. Protección perimétrica.....	p. 13
<b>4. Potencia del dispositivo</b> .....	<b>p. 13</b>
<b>5. Contactos de parada de la máquina</b> .....	<b>p. 13</b>
<b>6. Conexión al circuito de control de la máquina</b> .....	<b>p. 14</b>
<b>7. Rearranque automático o manual</b> .....	<b>p. 14</b>
<b>8. Control de dispositivos externos</b> .....	<b>p. 15</b>
<b>9. Función de anulación</b> .....	<b>p. 16</b>
9.1. Descripción general .....	p. 16
9.2. Entradas de anulación.....	p. 16
<b>10. Pruebas y controles</b> .....	<b>p. 18</b>
10.1. Prueba de funcionamiento .....	p. 18
10.2. Lista de tareas de la puesta en servicio.....	p. 18
<b>11. Limpieza</b> .....	<b>p. 18</b>
<b>ANEXO</b>	
A. Tabla de especificaciones .....	p. 20
B. Dimensiones y materiales .....	p. 21
C. Peso, alturas de protección y tiempos de respuesta .....	p. 22
D. Montaje mecánico .....	p. 23
E. Diagramas de cableado .....	p. 24
F. Indicadores y solución de problemas .....	p. 25
G. Observaciones sobre la aplicación.....	p. 26
H. Declaración de conformidad CE .....	p. 33
<b>Puntos de ventas</b> .....	<b>p. 35</b>

## 1. USO DE ESTE DOCUMENTO

### 1.1 Alcance del documento

Gracias por adquirir este producto de seguridad Honeywell. Este manual contiene información sobre la descripción, funcionamiento, instalación, conexiones eléctricas, mantenimiento y solución de problemas relacionados con el producto adquirido. Este manual de instalación no proporciona instrucciones sobre el funcionamiento de la máquina en la que se instala el producto de seguridad Honeywell. La información sobre el funcionamiento de la máquina puede encontrarse en las instrucciones de funcionamiento del fabricante de la misma.

### 1.2 Grupo de destino

La instalación y utilización de este producto deben realizarse por personal cualificado completamente familiarizado con todas las instrucciones contenidas en este manual y con todos los reglamentos sobre seguridad que se apliquen, incluidos los que se describen a continuación.

### 1.3 Información relevante

Las notificaciones importantes sobre peligros, advertencias, precauciones y avisos se destacan en este manual de la siguiente manera:

 PELIGRO	 ADVERTENCIA	PRECAUCIÓN	AVISO
<i>Un símbolo de PELIGRO indica una situación de peligro inminente que, de no evitarse, puede causar lesiones graves o incluso la muerte.</i>	<i>Un símbolo de ADVERTENCIA indica una situación potencialmente peligrosa que, de no evitarse, podría causar lesiones graves o incluso la muerte.</i>	<i>Un símbolo de PRECAUCIÓN indica una situación potencialmente peligrosa que, de no evitarse, puede ocasionar daños materiales.</i>	<i>Un símbolo de AVISO indica información importante que debe recordarse y ayuda en la realización del trabajo.</i>

### 1.4 Abreviaturas

DCSS Dispositivos de conmutación de señal de salida (salidas de seguridad de la barrera)

AUTO Rearranque automático

RES Rearranque manual

Selec RES Seleccionar rearranque automático o manual

CDE Control de dispositivos externos

DCF Dispositivo de conmutación final

### 1.5 Reglamento y normas

#### 1.5.1 Homologaciones

Homologaciones	Descripción
CE	El empaquetado, la documentación y los productos llevan la marca CE. La declaración de conformidad CE se encuentra al final de este manual.
cCSAus	La Canadian Standard Association (CSA), asociación de normas canadiense, ha sido acreditada como NRTL (Nationally Recognised Testing Laboratory, laboratorio de pruebas reconocido nacionalmente) por la OSHA (Occupational Safety and Health Administration, administración de salud y seguridad en el trabajo) de Estados Unidos. La CSA puede realizar pruebas de acuerdo con los estándares canadienses y UL, y expide un certificado único, válido tanto en Canadá como en Estados Unidos.

#### 1.5.2 Cumplimiento de directivas europeas

Directivas	Número
Directiva de máquinas	98/37/EC
Directiva de baja tensión	2006/95/CE
Directiva de compatibilidad electromagnética	2004/108/CE

El certificado de examen de tipo CE, expedido en Francia por el «Institut National de la Recherche et de la Sécurité (INRS)», garantiza la conformidad del producto con los requisitos de la Directiva de maquinaria 98/37/EC. Para lograr el certificado de examen de tipo EC, laboratorios externos llevan a cabo pruebas adicionales para garantizar la conformidad del producto con respecto a las directivas 2006/95/EC sobre baja tensión y 2004/108/EC.

Una declaración de conformidad EC se encuentra al final de este manual.

### 1.5.3 Cumplimiento de estándares europeos

Este producto cumple con los siguientes estándares europeos:

Estándar	Título
EN 292	Seguridad en máquinas: Conceptos básicos, principios generales para el diseño
EN 60204-1	Seguridad en máquinas: Equipo eléctrico de máquinas
EN 954-1	Seguridad en máquinas: Partes relacionadas con la seguridad de sistemas de control
IEC/EN 61496-1	Seguridad en máquinas: Equipos de protección electrosensitivos: parte 1: Requisitos generales y pruebas
IEC/EN 61496-2	Seguridad en máquinas: Equipos de protección electrosensitivos: parte 2: Dispositivos de protección optoelectrónicos activos
EN 61508	Seguridad funcional de los sistemas eléctricos/electrónicos/seguridad electrónica programable. Sistemas relacionados

### 1.5.4 Cumplimiento de reglamentos de Estados Unidos

Reglamento estadounidense	Título
OSHA 29 CFR 1910.212	Requisitos generales para (la protección de) todas las máquinas
OSHA 29 CFR 1910.217	(Protección de) Prensas mecánicas

### 1.5.5 Protección adicional

En algunas aplicaciones, puede ser necesaria una protección adicional para mantener el nivel de protección que ofrece la barrera de seguridad. Pueden utilizarse protectores rígidos o dispositivos de seguridad adicionales que obliguen al operario a pasar por el campo de detección para entrar en la zona de peligro, o a detenerse en el área de detección dentro de la zona de peligro.

La instalación de los protectores rígidos debe ser permanente, clavándose o soldándose. Si los protectores rígidos se sitúan automáticamente, debe verificarse su ubicación. Los operarios no deben poder neutralizar los detectores asociados a estos protectores rígidos. Los protectores rígidos han de cumplir los siguientes reglamentos locales y estándares.

## 1.6 Ámbito del manual de instalación y referencias de las piezas

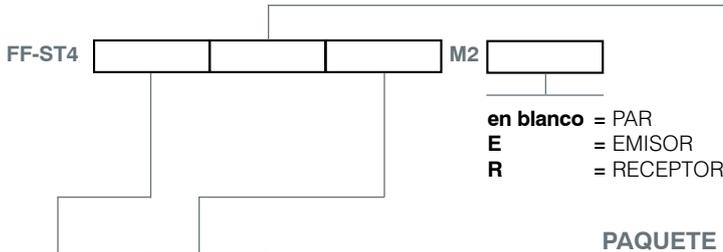
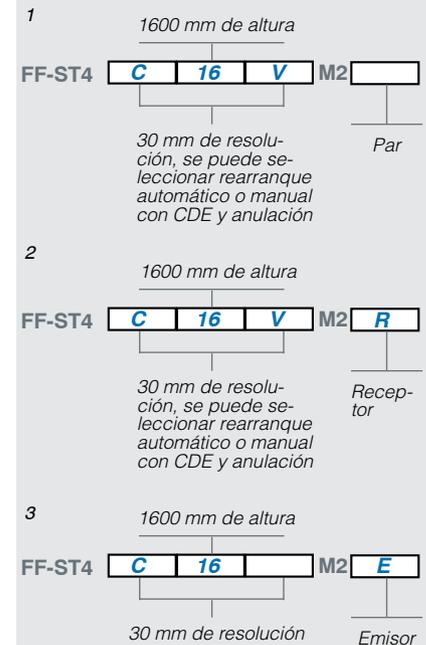
Este manual de instalación abarca los siguientes modelos FF-ST4:

### ALTURA DE PROTECCIÓN

Códigos	Altura (mm)
02	200
03	300
04	400
05	500
06	600
07	700
08	800
09	900*
10	1000
11	1100*
12	1200
13	1300*
14	1400
15	1500*
16	1600*
18	1800*

(\*): sólo disponible para modelos FF-ST4C

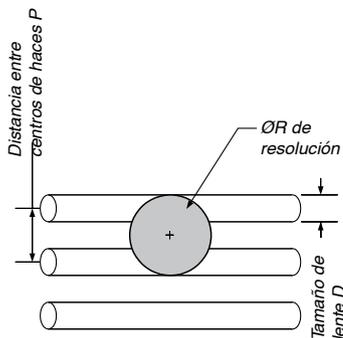
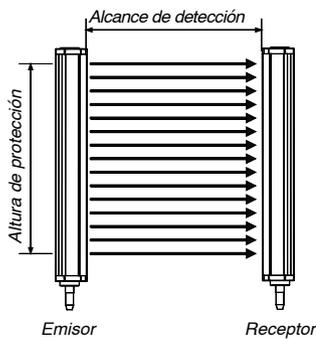
### Ejemplos:



Emisor Receptor y Código del par	Receptor y Código del par	Resolución	Paquete de función	Altura de protección
A	S	4	AUTO y ANULACIÓN	02 a 14
B	S	18	AUTO y ANULACIÓN	02 a 14
C	S	30	AUTO y ANULACIÓN	02 a 18
A	W	26 <sup>(1)</sup>	AUTO y ANULACIÓN	02 a 14
B	W	30 <sup>(1)</sup>	AUTO y ANULACIÓN	02 a 14
C	W	54 <sup>(1)</sup>	AUTO y ANULACIÓN	02 a 18
A	A1	38 <sup>(1)</sup>	AUTO y ANULACIÓN	02 a 14
B	A1	42 <sup>(1)</sup>	AUTO y ANULACIÓN	02 a 14
C	A1	80 <sup>(1)</sup>	AUTO y ANULACIÓN	02 a 18
A	T	14	RES/CDE y ANULACIÓN	02 a 14
B	T	18	RES/CDE y ANULACIÓN	02 a 14
C	T	30	RES/CDE y ANULACIÓN	02 a 18
A	X	26 <sup>(1)</sup>	RES/CDE y ANULACIÓN	02 a 14
B	X	30 <sup>(1)</sup>	RES/CDE y ANULACIÓN	02 a 14
C	X	54 <sup>(1)</sup>	RES/CDE y ANULACIÓN	02 a 18
A	B1	38 <sup>(1)</sup>	RES/CDE y ANULACIÓN	02 a 14
B	B1	42 <sup>(1)</sup>	RES/CDE y ANULACIÓN	02 a 14
C	B1	80 <sup>(1)</sup>	RES/CDE y ANULACIÓN	02 a 18
A	U	14	AUTO/CDE y ANULACIÓN	02 a 14
B	U	18	AUTO/CDE y ANULACIÓN	02 a 14
C	U	30	AUTO/CDE y ANULACIÓN	02 a 18
A	Y	26 <sup>(1)</sup>	AUTO/CDE y ANULACIÓN	02 a 14
B	Y	30 <sup>(1)</sup>	AUTO/CDE y ANULACIÓN	02 a 14
C	Y	54 <sup>(1)</sup>	AUTO/CDE y ANULACIÓN	02 a 18
A	C1	38 <sup>(1)</sup>	AUTO/CDE y ANULACIÓN	02 a 14
B	C1	42 <sup>(1)</sup>	AUTO/CDE y ANULACIÓN	02 a 14
C	C1	80 <sup>(1)</sup>	AUTO/CDE y ANULACIÓN	02 a 18
A	V	14	Selec RES/CDE y ANULACIÓN	02 a 14
B	V	18	Selec RES/CDE y ANULACIÓN	02 a 14
C	V	30	Selec RES/CDE y ANULACIÓN	02 a 18
A	Z	26 <sup>(1)</sup>	Selec RES/CDE y ANULACIÓN	02 a 14
B	Z	30 <sup>(1)</sup>	Selec RES/CDE y ANULACIÓN	02 a 14
C	Z	54 <sup>(1)</sup>	Selec RES/CDE y ANULACIÓN	02 a 18
A	D1	38 <sup>(1)</sup>	Selec RES/CDE y ANULACIÓN	02 a 14
B	D1	42 <sup>(1)</sup>	Selec RES/CDE y ANULACIÓN	02 a 14
C	D1	80 <sup>(1)</sup>	Selec RES/CDE y ANULACIÓN	02 a 18

(1) véase la definición de resolución en el capítulo "Descripción y funcionamiento"

Diagrama de funcionamiento de FF-ST



## 2. DESCRIPCIÓN Y FUNCIONAMIENTO

La serie FF-ST son barreras de seguridad de barrido. Los emisores transmiten luz infrarroja modulada que es detectada por fotorreceptores del receptor. El número de haces de luz depende de la altura de protección y de la resolución de la barrera de seguridad.

Las barreras de seguridad de la serie FF-ST generan una señal de parada si se interrumpe el campo de detección. Se impide que siga funcionando hasta que se despeje el campo de detección. La barrera de seguridad de la serie FF-ST se controla a sí misma de manera continua para detectar fallos, alineación incorrecta o acumulaciones de polvo en sus componentes. Si la alineación incorrecta o acumulaciones de polvo son demasiado grandes o si falla un componente, se genera una señal de detención. Se impide el funcionamiento hasta que la situación se corrija.

### 2.1. Sincronización

El emisor y el receptor están sincronizados ópticamente. La sincronización es un haz efectivo que el emisor transmite al receptor. No es necesaria una conexión eléctrica entre el emisor y el receptor, lo cual simplifica la instalación y el mantenimiento.

### 2.2. Resolución

La resolución de las barreras de seguridad de la serie FF-ST (algunas veces llamada sensibilidad hacia un objeto mínimo) es el tamaño mínimo de un objeto que puede interrumpir al menos un haz de luz cuando entra en el campo de detección. Se detectará cualquier entrada en el campo de detección de dimensiones iguales o mayores a este tamaño mínimo. La distancia de detección o la acumulación de polvo no afectan a la resolución. Dos factores determinan la resolución de la barrera: la distancia entre centros de haces y el diámetro de la lente. El diámetro de lente es el ancho menor que bloquea un solo haz de luz. La combinación del diámetro del haz y de la distancia entre centros de haces da a FF-ST la resolución indicada en el capítulo "Ámbito del manual de instalación y referencias de las piezas".

#### AVISO

**En algunos modelos de la FF-ST, no se detectan objetos de tamaño menor a los siguientes valores en el campo de detección de la barrera de seguridad:**

Números de modelo	Resolución	Tamaño del objeto no detectado
FF-ST4A ... W, X, Y, Z	26 mm	Inferior a 10 mm
FF-ST4B ... W, X, Y, Z	30 mm	Inferior a 6 mm
FF-ST4C ... W, X, Y, Z	54 mm	Inferior a 18 mm
FF-ST4A ... A1, B1, C1, D1	38 mm	Inferior a 22 mm
FF-ST4B ... A1, B1, C1, D1	42 mm	Inferior a 18 mm
FF-ST4C ... A1, B1, C1, D1	80 mm	Inferior a 42 mm

### 2.3. Altura de protección

La altura de protección es la altura a la que se detecta la barra de pruebas. Los haces superior e inferior se sitúan como muestra el esquema de dimensiones del anexo.

### 2.4. Alcance de detección

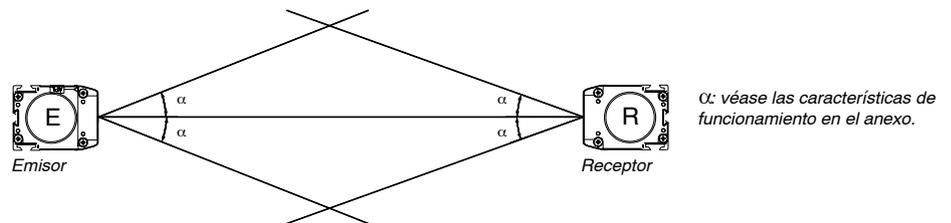
El alcance de detección es la distancia mínima y la distancia máxima permitidas entre el emisor y el receptor (véase las características de funcionamiento en el anexo).

## 3. CONSIDERACIONES PARA EL MONTAJE

### 3.1. Alineación óptica e interferencia mutua

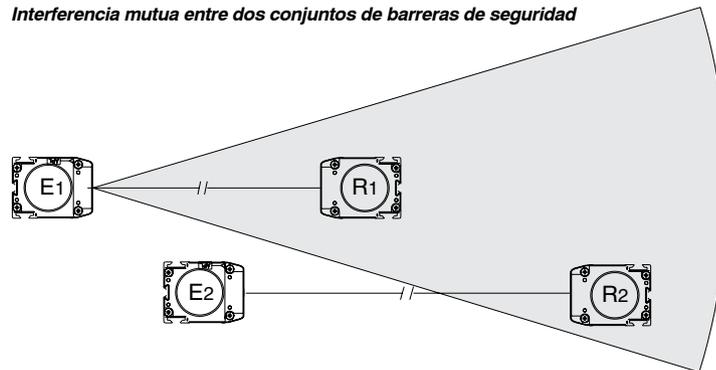
Una alineación óptica adecuada de las barreras de seguridad asegura un funcionamiento óptimo. Las unidades emisora y receptora deben montarse en paralelo, a la misma altura y sin desplazamiento angular. Se consigue una alineación correcta cuando el indicador LED del receptor está apagado. Véase la figura siguiente para una alineación correcta.

#### Alineación óptica del emisor y receptor



La barrera de seguridad se basa en una transmisión de infrarrojos entre una unidad emisora y una unidad receptora. Es un requisito de seguridad del estándar IEC/EN 61496-2 que si un receptor R2 recibe dos señales transmitidas por dos emisores diferentes E1 y E2, el receptor R2 debe pasar al estado de alarma. Esto ocurre si el receptor R2 se encuentra dentro del ángulo de apertura de haces y dentro del alcance de detección del segundo emisor E1. El indicador LED rojo del receptor parpadea y el indicador LED rojo de la salida DCSS del receptor se enciende cuando se produce una situación de diálogo transversal.

#### Interferencia mutua entre dos conjuntos de barreras de seguridad



#### AVISO

#### Interferencia mutua

La recepción de dos emisiones de infrarrojos mantiene la barrera de seguridad bloqueada. Para volver al modo normal de funcionamiento, apague la barrera y elimine las interferencias invirtiendo la orientación de las emisiones del sistema o utilizando pantallas opacas. A continuación, vuelva a encender la barrera.

### 3.2 Cómo calcular la distancia de seguridad

La distancia de seguridad es la distancia mínima entre el campo de detección y la zona de peligro. Esta distancia asegura que no se pueda alcanzar la zona de peligro hasta que la máquina no se haya detenido.

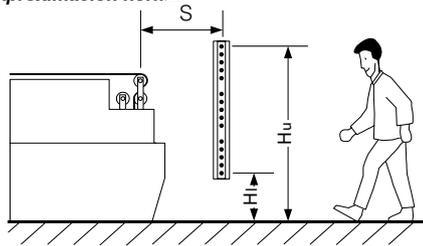
#### 3.2.1 Distancias de seguridad según estándar ISO 13855 (EN 999)

En Europa, la distancia de seguridad se calcula mediante la siguiente fórmula:

$$S = K (t_1 + t_2) + C$$

Donde:

- **S** = es la distancia de seguridad (en mm) desde el campo de detección de la barrera de seguridad hasta la zona de peligro
- **K** = es la velocidad (en mm/seg.) de movimiento dentro de la zona de peligro
- **t<sub>1</sub>** = es el tiempo de respuesta (en seg.) de la barrera de seguridad.
- **t<sub>2</sub>** = es el tiempo de detención (en seg.) del equipo protegido por la barrera de seguridad incluidos los componentes interconectados tales como todas las partes mecánicas, electromecánicas y electrónicas como relés, solenoides y frenos.
- **C** = es una distancia de seguridad adicional (en mm).

**Dirección de aproximación****Resolución  $R \leq 40$  mm****Resolución  $R > 40$  mm****Aproximación normal**

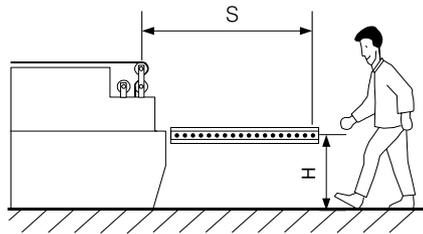
$$S \geq 2000(t_1+t_2) + 8(R-14) \text{ con } S \geq 100$$

Si  $S \geq 500$ , utilice:

$$S \geq 1600(t_1+t_2) + 8(R-14) \text{ con } S \geq 500$$

$$S \geq 1600(t_1+t_2) + 850$$

con  $H_u \geq 900$  y  $H_i \leq 300$

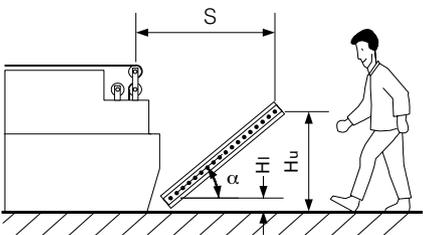
**Aproximación paralela**

$$S \geq 1600(t_1+t_2) + (1200-0.4H) \text{ con } H \leq 875 \text{ o}$$

$$S \geq 1600(t_1+t_2) + 850 \text{ con } 875 < H \leq 1000$$

y  $H \geq 15$  (R-50)

Si  $H > 300$ , puede que se requiera protección adicional para detectar movimientos por la parte inferior.

**Aproximación oblicua**

Si la barrera de seguridad se instala de manera que el ángulo de aproximación al área de detección esté comprendido entre  $\pm 5^\circ$  del diseño de su aproximación (normal o paralela), no se considera área de detección de aproximación oblicua.

Si  $\alpha \geq 30^\circ$ , utilice entonces la fórmula de aproximación normal, con  $H_u \geq 900$  mm y  $H_i \leq 300$  mm

Si  $\alpha \leq 30^\circ$ , utilice entonces la fórmula de aproximación normal, con  $H_u \leq 1000$  mm y  $H_i \geq 15$  (R-50).

**⚠ ADVERTENCIA****Instalación inadecuada para el lugar de trabajo**

Para evitar que el personal acceda a la zona de peligro, instale una protección rígida o un montaje en ángulo recto si la distancia entre la zona de peligro y el haz más cercano es mayor de 70 mm/2,8 pulg.

**El incumplimiento de estas instrucciones puede causar lesiones graves o incluso la muerte.**

**3.2.2. Distancias de seguridad según requisitos de las normas ANSI de Estados Unidos (ANSI/RIA R15.06)**

En Estados Unidos, la distancia de seguridad se calcula mediante la siguiente fórmula:

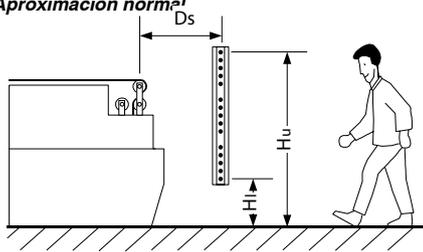
$$D_s \geq K(T_s+T_c+T_r) + D_{pf}$$

Donde:

- **$D_s$**  = es la distancia de seguridad mínima desde el campo de detección de la barrera de seguridad hasta la zona de peligro (en pulgadas)
- **$K$**  = es la velocidad de aproximación del movimiento hacia la zona de peligro (en pulgadas por segundo)
- **$T_s$**  = es el tiempo de parada de la máquina en el peor de los casos (en segundos)
- **$T_c$**  = es el tiempo de respuesta del control de la máquina en el peor de los casos (en segundos)
- **$T_r$**  = es el tiempo de respuesta de los dispositivos de seguridad, la barrera de seguridad y su interfaz:  
el tiempo de respuesta incluye las salidas de relé mecánicas (en segundos)
- **$D_{pf}$**  = Factor de profundidad de penetración (en pulgadas).

## Dirección de aproximación

### Aproximación normal



### Resolución R < 2,5 pulg.

$D_s \geq 63 (T_s + T_c + T_r) + 3,4$  (R-0,275)  
con  $D_s \geq 7,5$ ,  $H_i \leq 12$  y  $H_u \geq 48$   
(propio para alcance pasante)

o  
 $D_s \geq 63 (T_s + T_c + T_r) + 48$   
con  $H_i \leq 12$  y  $36 \leq H_u < 48$   
(propio para alcance por encima)

Si  $H_i > 12$ , puede requerirse protección adicional para detectar personas por la parte inferior.

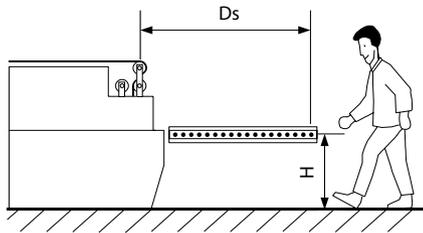
### Resolución R $\geq$ 2,5 pulg.

$D_s \geq 63 (T_s + T_c + T_r) + 36$   
con  $H_i \leq 12$  y  $H_u \geq 48$   
(propio para alcance pasante)

o  
 $D_s \geq 63 (T_s + T_c + T_r) + 48$   
con  $H_i \leq 12$  y  $36 \leq H_u < 48$   
(propio para alcance por encima)

Si  $H_i > 12$ , puede requerirse protección adicional para detectar personas por la parte inferior.

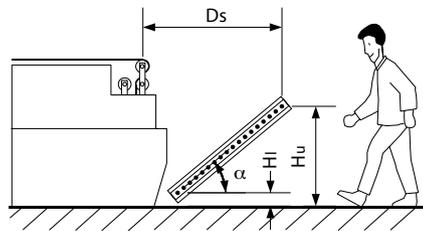
### Aproximación paralela



$D_s \geq 63 (T_s + T_c + T_r) + 48$  con  $15 (R-2) \leq H \leq 39$

Si H es mayor que 12 pulgadas, puede requerirse protección adicional para detectar movimientos por la parte inferior.

### Aproximación oblicua



Si  $\alpha \geq 30^\circ$ , utilice la fórmula de la aproximación normal.

Si  $\alpha \leq 30^\circ$ , utilice la fórmula de la aproximación paralela.

### 3.3. Cómo calcular la distancia mínima según las superficies reflectoras

#### ⚠ ADVERTENCIA

#### Superficies reflectoras

- Para evitar dos trayectorias ópticas hacia el receptor, instale la barrera de seguridad de manera que no existan superficies reflectoras entre los ángulos de los haces del emisor y el receptor.
- Calcule la distancia reflectora mínima utilizando la siguiente fórmula:

$D = 131 \text{ mm}$ , para distancias de detección entre 0 y 3 m

$D = L \times \tan 2,5^\circ$ , para distancias de detección mayores de 3 m

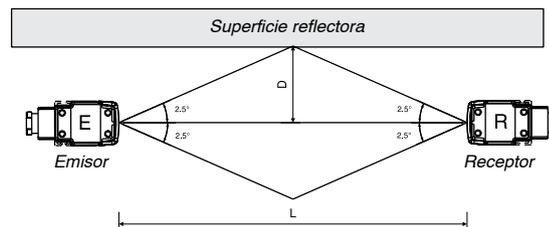
Donde:

$D$  = Distancia mínima hasta la superficie reflectora

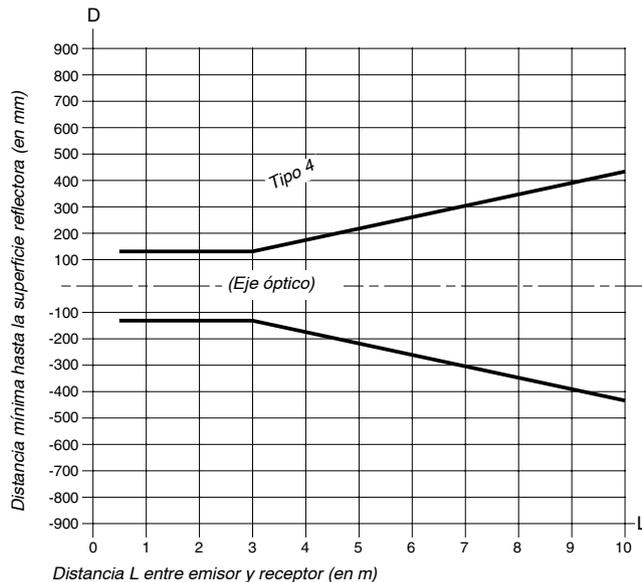
$L$  = Alcance de detección instalado

**El incumplimiento de estas instrucciones puede causar lesiones graves o incluso la muerte.**

#### Distancia desde las superficies reflectoras



#### Distancia desde las superficies reflectoras



#### ⚠ ADVERTENCIA

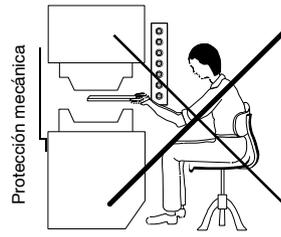
### 3.4. Montaje vertical

#### Instalación incorrecta de la barrera de seguridad

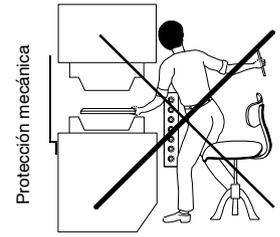
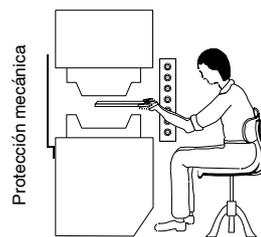
- Monte las barreras de seguridad de manera que cualquier entrada en el área protegida interrumpa el campo de detección de la barrera de seguridad o active otros dispositivos de protección.
- Instale protectores mecánicos o barreras adicionales para evitar que los operarios alcancen rodeando, por debajo o por encima del campo de detección.
- Para la protección en el lugar de trabajo, las barreras de seguridad y todos los protectores mecánicos deben instalarse de manera que detecten o eviten que los operarios permanezcan entre la barrera de seguridad y la zona de peligro.

**El incumplimiento de estas instrucciones puede causar lesiones graves o incluso la muerte.**

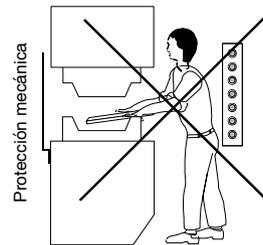
## Protección en el lugar de trabajo



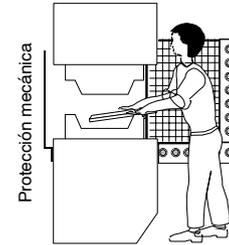
*El operario entra en la zona de peligro por debajo de la barrera de seguridad*



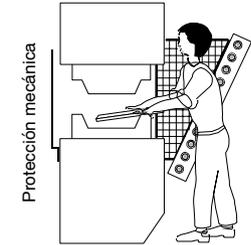
*El operario entra en la zona de peligro por encima de la barrera de seguridad*



*Operario no detectado entre la barrera de seguridad y el área de peligro*



*El montaje en ángulo recto de dos barreras de seguridad permite la detección de presencia dentro del área de peligro*



*La barrera de seguridad montada en una posición oblicua permite la detección de presencia dentro del área de peligro*

## 3.5. Montaje en línea

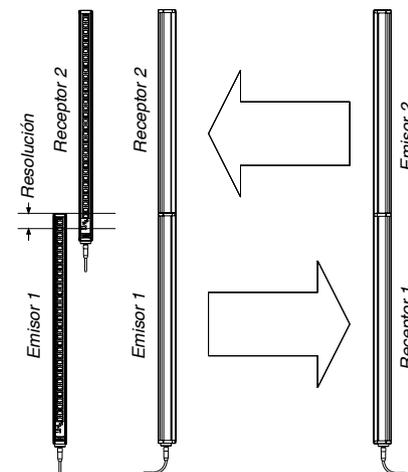
### AVISO

#### Interferencia mutua

Cuando dos unidades emisoras/receptoras se montan juntas para obtener una altura de protección mayor, las unidades emisoras y receptoras deben montarse en una posición de transmisión inversa para evitar la interferencia mutua. La recepción de dos emisiones de infrarrojos mantiene la barrera de seguridad bloqueada. Para volver al funcionamiento normal, apague y vuelva a encender la barrera de seguridad.

Las unidades pueden montarse con las carcasas solapadas para mantener la resolución a lo largo de toda la altura protegida.

#### Montaje en línea



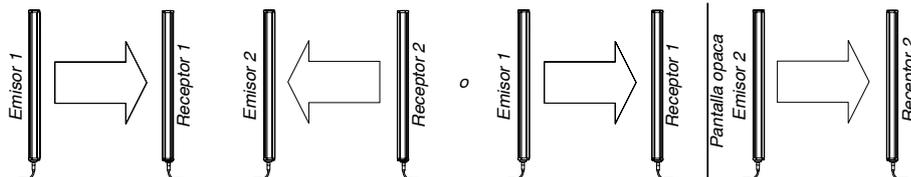
## 3.6. Montaje paralelo

### AVISO

#### Interferencia mutua

Quando se instalan dos o más barreras de seguridad en máquinas adyacentes, se puede producir una interferencia óptica si dos unidades están dentro del campo visual. La interferencia mutua entre barreras de seguridad puede eliminarse invirtiendo la orientación de los sistemas emisores o utilizando pantallas opacas. La recepción de dos emisiones de infrarrojos mantiene la barrera de seguridad bloqueada. Para volver al funcionamiento normal, apague y vuelva a encender la barrera de seguridad.

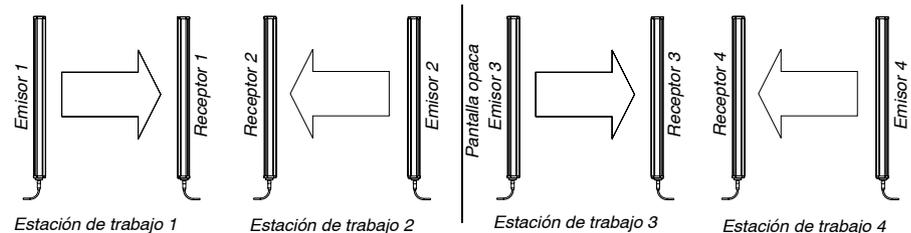
#### Instalación en paralelo de dos barreras de seguridad



Eliminación de interferencias mutuas invirtiendo la orientación de emisión de los sistemas.

Eliminación de interferencias mutuas utilizando una pantalla opaca.

#### Instalación en paralelo de más de dos barreras de seguridad



Si se invierten los haces de dos barreras de seguridad adyacentes, no habrá interferencias entre ellas. Si más de dos barreras de seguridad se instalan en paralelo, algunas de ellas pueden interferirse entre sí. En el ejemplo anterior, los receptores 2 y 3 pueden recibir una señal desde los emisores 4 y 1, respectivamente. Se puede utilizar una pantalla opaca entre el emisor 2 y el emisor 3 para resolver este problema de interferencia mutua.

## 3.7. Montaje en diagonal o ángulo recto

Para la protección del lugar de trabajo, las barreras de seguridad y cualquier protección rígida deben instalarse de manera que ninguna persona pueda permanecer entre la barrera y la zona de peligro sin ser detectada. La instalación puede requerir protección rígida adicional, un montaje horizontal o diagonal de la barrera de seguridad o barreras de seguridad adicionales montadas en ángulo recto entre sí.

### ADVERTENCIA

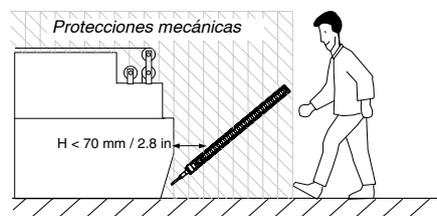
#### Instalación incorrecta para el lugar de trabajo

Para evitar que el personal acceda a la zona de peligro, instale una protección rígida o un montaje en ángulo recto si la distancia entre la zona de peligro y el haz más cercano es mayor de 70 mm/2,8 pulg.

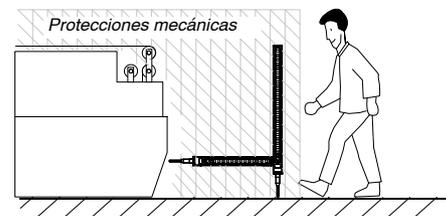
**El incumplimiento de estas instrucciones puede causar lesiones graves o incluso la muerte.**

Se puede utilizar una disposición de montaje en ángulo recto si la resolución modificada en la unión es aceptable para la agencia normativa local. Las unidades emisoras y receptoras deben montarse con orientaciones opuestas para evitar la interferencia mutua.

#### Montaje en diagonal



#### Montaje en ángulo recto



## 3.8. Protección perimétrica

### ⚠ ADVERTENCIA

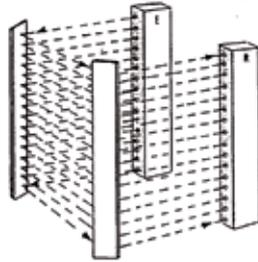
#### Protección perimétrica incorrecta para resoluciones mayores de 40 mm

- Diseñe un circuito de control que requiera un rearmado manual antes de que la máquina vuelva a funcionar.
- Sitúe el rearmado manual de manera que permita al operario una vista clara de la zona de peligro.
- El operario NO debe poder acceder al rearmado manual desde el interior de la zona de peligro.
- Diseñe un circuito de control que evite que el controlador programable lógico anule el rearmado manual.

**El incumplimiento de estas instrucciones puede causar lesiones graves o incluso la muerte.**

#### Protección perimétrica

(utilice la barrera de seguridad FF-ST con espejos deflectores)



### AVISO

#### Longitud de perímetro

La longitud de perímetro máxima que se puede alcanzar depende del número de espejos deflectores utilizados y del factor atenuante de éstos sobre el área de detección.

## 4. POTENCIA DEL DISPOSITIVO

Las barreras de seguridad de la serie FF-ST funcionan con 24 Vcc  $\pm 20\%$  y están protegidas contra polaridad inversa.

### PRECAUCIÓN

#### Protección por fusibles externos

Las entradas de alimentación de la barrera de seguridad están protegidas contra alteraciones en la red mediante componentes eléctricos y fusibles internos. No obstante, se recomienda el uso de fusibles externos de protección (fusible lento, de 2,5 A).

#### Rango de fuente de alimentación

- Es **ABSOLUTAMENTE** necesario respetar la tensión de alimentación especificada (24 Vcc  $\pm 20\%$ ).
- Las fuentes de alimentación no reguladas ni estabilizadas no filtran las subidas de tensión de la red, que pueden dañar los componentes internos de la barrera de seguridad. La garantía estándar no cubre su consecuente devolución y reparación.
- Utilice una fuente de alimentación regulada y estabilizada. La fuente de alimentación FF-SXZPWR050 de Honeywell puede utilizarse para alimentar de 2 a 4 barreras de seguridad dependiendo de las cargas conectadas a sus salidas de seguridad estáticas (estado sólido).

**El incumplimiento de estas instrucciones puede causar daños en el producto.**

### AVISO

#### Rango de fuente de alimentación

Hacer funcionar la unidad con una tensión de alimentación menor que la especificada puede provocar un funcionamiento incorrecto e irregular de las salidas.

Se proporciona información sobre cableado en el anexo.

## 5. CONTACTOS DE PARADA DE LA MÁQUINA

### AVISO

#### Protección contra cortes en la alimentación

Las salidas de seguridad estáticas (estado sólido) de la barrera FF-ST resisten un corte en la alimentación de 10 ms.

La utilización de la fuente de alimentación de CA a CC FF-SXZPWR050 opcional mejora la resistencia a los cortes en la alimentación de hasta 20 ms.

**AVISO****Conexión de las salidas estáticas (estado sólido) de la FF-ST a la fuente de alimentación**

- La barrera de seguridad FF-ST detecta la conexión de sus salidas estáticas (estado sólido) a la fuente de alimentación.
- Si las salidas estáticas (estado sólido) están conectadas temporalmente a una tensión de +24 Vcc, la barrera de seguridad permanecerá bloqueada y las salidas abiertas. El funcionamiento normal se logra desconectando y conectando el suministro eléctrico una vez subsanado el fallo.
- Si las salidas estáticas (estado sólido) están conectadas temporalmente a 0 Vcc, las salidas permanecen abiertas, incluso después de desconectarlas. El funcionamiento normal se logra desconectando y conectando el suministro eléctrico una vez subsanado el fallo.

**Utilización incorrecta de la barrera de seguridad FF-ST**

El control transversal de las salidas estáticas (estado sólido) de la FF-ST se basa en un principio de autocontrol que garantiza la detección de un cortocircuito en la salida y la detección de un cortocircuito entre las salidas (detección de fallo transversal). Los módulos de relé de seguridad compatibles se diseñan, ante todo, para conectarse a las salidas de seguridad estáticas (estado sólido) de Honeywell. No se garantiza la compatibilidad con otro módulo de relé para paradas de emergencia.

**Protección de los contactos de parada de la máquina**

- Se recomienda conectar varistores de 31 Vcc en paralelo con bobinas de relé del DCF.
- El uso de circuitos RC a través de las cargas impide el funcionamiento de la barrera de seguridad.

**⚠ ADVERTENCIA****Instalación incorrecta de la protección**

- Nunca instale varistores a través de la salida de seguridad estática (estado sólido) de la barrera de seguridad.
- Instale siempre varistores a través de las bobinas de los relés de seguridad externos.

**El incumplimiento de estas instrucciones puede causar lesiones graves o incluso la muerte.**

## 6. CONEXIÓN AL CIRCUITO DE CONTROL DE LA MÁQUINA

La capacidad de conmutación de la salida estática (estado sólido) (350 mA / 24 Vcc) combinada con el número de salidas disponibles mostradas por el equipo (2 salidas normalmente abiertas) significa que el equipo puede conectarse a los dos relés externos con contactos guiados K1 y K2 (generalmente denominados "dispositivos finales de conmutación", DFC). Estos DFC deben controlarse regularmente.

**⚠ ADVERTENCIA****Rendimiento incorrecto de los relés de seguridad externos**

Utilice dos relés de seguridad del circuito de parada independientes, K1 y K2, conectados mecánicamente (como el relé Telemecanique CA3-KN31BD), y la entrada CDE de la barrera de seguridad FF-ST para detectar con fiabilidad los contactos soldados.

**Utilización incorrecta de la barrera de seguridad FF-ST**

La impedancia de carga permitida por las salidas de seguridad estáticas (estado sólido) de la FF-ST debe ser 70  $\Omega$  como mínimo y 5 k $\Omega$  como máximo. La tensión de conexión debe ser mayor de 5 V para cargas resistivas o mayor de 7 V para cargas inductivas.

**El incumplimiento de estas instrucciones puede causar lesiones graves o incluso la muerte.**

**AVISO****Tiempo de reanque de la barrera de seguridad**

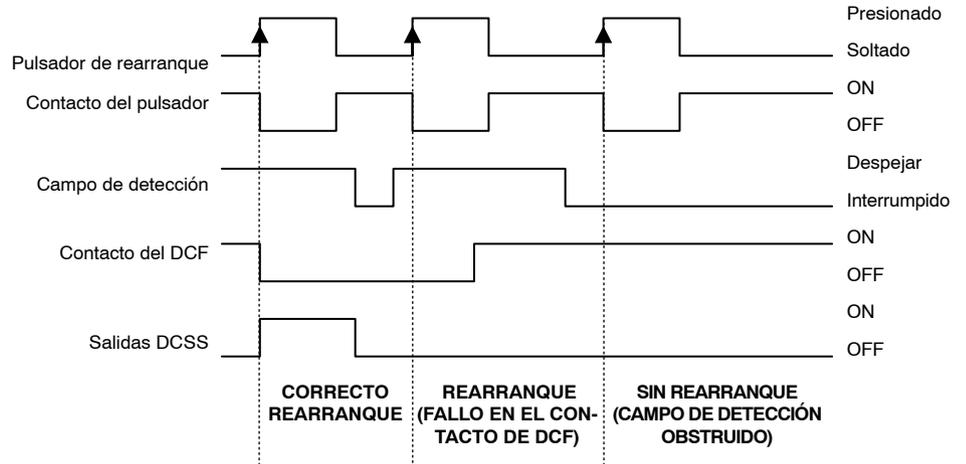
La barrera de seguridad tarda 80 ms para reactivarse después de cada lanzamiento de haces (150 ms en el modo manual).

Se proporciona información sobre cableado en el anexo.

## 7. REARRANQUE AUTOMÁTICO O MANUAL

Dependiendo del modelo, la FF-ST puede funcionar en modo de reanque automático o manual. En modo automático, las salidas vuelven a la posición de ENCENDIDO (ON) después de una interrupción en el campo de protección, tan pronto como se despeje nuevamente el campo. En modo de reanque manual, las salidas de la FF-SYB no vuelven a la posición de ENCENDIDO (ON) hasta que se presiona y libera el pulsador de reanque manual. El pulsador debe ser un interruptor de tipo normalmente cerrado. El reanque manual no hace volver a las salidas DCSS a la posición de ENCENDIDO (ON) en caso de bloqueo de la barrera de seguridad (fallo interno, interferencia de luz, etc.), o si se interrumpe el campo de protección o si hay un fallo del dispositivo de conmutación final.

**Diagrama del tiempo de re arranque manual**



**⚠ ADVERTENCIA**

**Instalación de re arranque incorrecta**

- Sitúe el re arranque manual de manera que permita al operario tener una vista clara de la zona de peligro.
- El operario **NO** debe poder realizar el re arranque manual desde dentro de la zona de peligro
- Diseñe un circuito de control que evite que el controlador programable lógico anule el re arranque manual.

**El incumplimiento de estas instrucciones puede causar lesiones graves o incluso la muerte.**

El modo de re arranque se suministra preconfigurado o se selecciona mediante cableado.

Para averiguar en qué modo, automático o manual, opera su producto, consulte el capítulo “Ámbito del manual de instalación y referencias de las piezas”.

Se proporciona información sobre cableado en el anexo.

## 8. CONTROL DE DISPOSITIVOS EXTERNOS (CDE)

La mayoría de los modelos FF-ST incorporan una entrada CDE que permite a los usuarios comprobar el estado correcto de los dispositivos de conmutación final (relés, contactores, etc.). La entrada CDE comprueba si los dispositivos externos (relés o contactores) realmente cambian de estado cuando se activa el dispositivo de protección. Si la FF-ST no detecta un cambio de estado correcto, las salidas DCSS no vuelven a la posición de ENCENDIDO (ON).

Después de cada intrusión en el campo de protección, la FF-ST comprueba que el bucle de la entrada CDE está cerrado antes de que las salidas vuelvan a la posición de ENCENDIDO (ON). Si la FF-ST funciona en modo de re arranque automático, vuelve a ponerse en marcha inmediatamente después de que se cierre el bucle CDE. Si la FF-ST funciona en modo de re arranque manual, vuelve a ponerse en marcha cuando el pulsador de re arranque se presiona y el bucle CDE está cerrado. Si el bucle CDE permanece abierto (lo cual indica un fallo en el funcionamiento del dispositivo externo), la FF-ST mantiene sus salidas abiertas y no re arranca.

El control CDE se logra conectando los contactos normalmente cerrados de los dispositivos externos a la entrada CDE/re arranque. Si la barrera de seguridad no detecta la tensión correcta después de una interrupción del campo de protección, significa que uno de los elementos de contacto es defectuoso y el CDE impide el re arranque de la barrera de seguridad.

Para averiguar si su producto incorpora la entrada CDE, consulte el capítulo “Ámbito del manual de instalación y referencias de las piezas”.

Se proporciona información sobre cableado en el anexo.

## 9. FUNCIÓN DE ANULACIÓN

### 9.1. Descripción general

La función de anulación permite la inhibición de la barrera de seguridad durante ciertas etapas del funcionamiento; las salidas DCSS permanecen activas. Esta función es particularmente útil cuando hay objetos que deben pasar a través del campo de protección de la FF-ST en determinadas condiciones.

Por ejemplo, en una máquina alimentada automáticamente por una cinta transportadora, se deben transportar piezas a través del campo de detección de la barrera de seguridad hacia el área de peligro sin causar la parada inmediata de la máquina. De manera similar, se puede permitir la carga y descarga manual de una máquina mientras la herramienta de la máquina vuelve a su posición inicial.

Si el equipo de protección no se anula, cualquier intrusión de un objeto o una persona dentro del campo de detección de la FF-ST para inmediatamente la máquina.

#### ⚠ ADVERTENCIA

##### **Funcionamiento de prensas mecánicas en sentido contrario**

- *La función de anulación Honeywell debe utilizarse sólo durante la etapa no peligrosa del ciclo de las prensas mecánicas, es decir, durante el fin de la etapa de apertura, cuando la prensa se mueve hacia delante (el cigüeñal gira en el sentido de las agujas del reloj).*
- *Si es previsible que la prensa funcione en sentido contrario o que la dirección de rotación del cigüeñal de la prensa cambie, incluso accidentalmente, NO instale el sistema de anulación Honeywell en la prensa.*
- *El producto Honeywell provisto de la función de anulación NO reconoce la dirección de rotación del cigüeñal (en el mismo sentido o en sentido contrario a las agujas del reloj). Si la anulación se instala para funcionar durante el movimiento ascendente, cuando la prensa se mueve hacia delante (en el sentido de las agujas del reloj), la anulación no debe producirse durante el movimiento descendente, cuando la prensa funciona en sentido contrario (en el sentido contrario a las agujas del reloj). La anulación se permite SOLAMENTE durante el movimiento ascendente (etapa de apertura de matriz del ciclo).*

**El incumplimiento de estas instrucciones puede causar lesiones graves o incluso la muerte.**

#### AVISO

##### **Seguridad de paletizadoras y despaletizadoras según la norma europea 425-4**

*En caso de bloqueo de la entrada o salida de la cinta transportadora (por ejemplo, se detecta un palé parado en el campo de detección de la barrera de seguridad), la función de anulación no puede activarse y la máquina se para.*

*Un control manual, que funciona sólo si lo requiere la cinta transportadora, permite retirar el bloqueo.*

*La máquina reanudará sólo mediante una acción voluntaria una vez que se hayan restablecido las condiciones de seguridad.*

### 9.2. Entradas de anulación

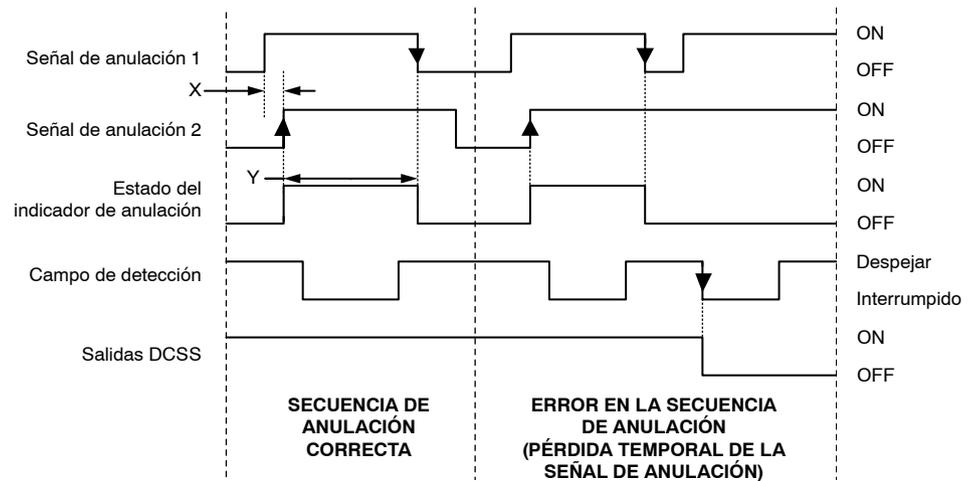
La FF-ST está equipada con dos entradas de anulación. Se utiliza un mínimo de dos sensores para generar las secuencias de anulación. Estos dos sensores pueden ser sensores ultrasónicos, controles fotoeléctricos, finales de carrera o sensores de proximidad inductivos.

Estas 2 entradas aceptan tipos de sensores con relés o estáticos (estado sólido). Los sensores con salidas estáticas (estado sólido) pueden ser del tipo PNP o NPN (reconocimiento automático). También aceptan sensores de 2 conductores. Los contactos deben estar abiertos cuando no se detecta ningún objeto. Una secuencia de anulación se inicia con el cierre sucesivo de ambas salidas de sensores de anulación y se interrumpe cuando se libera el primer sensor. El funcionamiento correcto de los sensores se controla en cada secuencia de anulación y cualquier fallo de éstos detiene la anulación.

Los sensores de anulación deben detectar con fiabilidad las piezas o herramientas que inician e interrumpen la secuencia de anulación. Deben conectarse y colocarse correctamente para evitar anulaciones no deseadas o situaciones potencialmente peligrosas para los operarios.

Cuando se cumplen las condiciones de la secuencia, la FF-ST permite que la máquina funcione durante la secuencia de anulación.

## Secuencias de anulación



X, Y: sin limitación de tiempo

### ⚠ ADVERTENCIA

#### Conexión de sensores de anulación incorrecta

- La FF-ST no tiene una condición de sincronización mínima entre las 2 entradas de sensores de anulación. Por lo tanto, un fallo transversal entre estas 2 entradas sólo se detecta si las salidas de los sensores de anulación tienen polaridades opuestas.
- Debe asegurarse de conectar dos señales de anulación independientes a estas dos entradas y de realizar las conexiones de los sensores en cables separados.

**El incumplimiento de estas instrucciones puede causar lesiones graves o incluso la muerte.**

### AVISO

#### Condiciones de sincronización

La secuencia de anulación se inicia 50 ms después de recibir la segunda señal de sensor de anulación.

No hay condición de sincronización entre ambas entradas de anulación.

No se ha diseñado una limitación de la duración de la secuencia de anulación. Se recomienda la conexión de una de las entradas de anulación a un temporizador externo cuando se requiera una limitación.

#### Fallos detectados

La detección de los siguientes fallos impide el inicio de una secuencia de anulación: ausencia de uno o ambos sensores de anulación, cortocircuito permanente en una de las entradas SM.

### PRECAUCIÓN

#### Protección de fusibles

Las entradas de anulación deben protegerse mediante un fusible externo de 0,5 A.

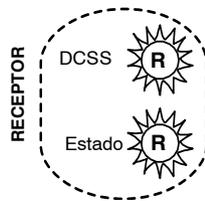
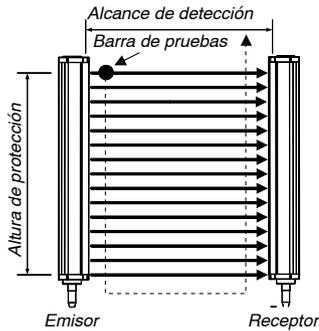
**El incumplimiento de estas instrucciones puede causar daños en el producto.**

Para obtener más información sobre las características de las entradas, consulte el capítulo "Especificaciones".

Se proporciona información sobre cableado y observaciones sobre la aplicación en el anexo.

## 10. PRUEBAS Y CONTROLES

### Prueba de funcionamiento con la barra de pruebas



### 10.1. Prueba de funcionamiento

Para garantizar que la barrera de seguridad está lista para funcionar, realice la prueba de funcionamiento a intervalos regulares y cada vez que repare o cambie la instalación de la barrera de seguridad. La prueba debe ejecutarse con la máquina APAGADA. La prueba de funcionamiento consiste en pasar una barra de pruebas opaca a través del campo de detección para asegurarse de que la barrera de seguridad la detecta. La función de detección de la barrera de seguridad actúa moviendo la barra de pruebas a una velocidad máxima de 2,5 m/s.

La barra de pruebas debe moverse a lo largo de todo el campo de protección, en el lado del emisor y en el lado del receptor, para verificar que se ha seleccionado la resolución deseada. Al realizar esta prueba, el indicador color rojo de las salidas «DCSS» y el indicador color rojo de «Estado» en el receptor deben permanecer siempre ENCENDIDOS (ON).

La barra de pruebas se incluye en la unidad FF-ST para resoluciones menores de 40 mm. Para mayores resoluciones, se utilizará como barra de pruebas un objeto con el diámetro correspondiente a la resolución de la barrera de seguridad.

### 10.2. Lista de tareas de la puesta en servicio

#### En primer lugar, encienda la barrera de seguridad FF-ST:

- Asegúrese de que el indicador LED color verde de las salidas «DCSS» está ENCENDIDO (ON) y de que la máquina funciona (los relés DCF de las DCSS de la barrera de seguridad deben estar ACTIVADOS, ON).

#### Si selecciona el rearranque manual, presione y libere el interruptor pulsador de rearranque:

- Asegúrese de que el indicador de funcionamiento de la FF-ST esté en verde y de que la máquina funcione (los relés DCF de las salidas DCSS deben estar ACTIVADOS, ON).
- Asegúrese de que el pulsador de rearranque está instalado fuera del área de peligro (que no sea accesible desde el interior) y de que esté ubicado en un sitio que proporcione una vista clara del área protegida.

#### Si la función de anulación está configurada, inicie una secuencia de anulación:

- Asegúrese de que el indicador LED amarillo de «Estado» (situado en el receptor de la FF-ST) se ilumina e interrumpa los haces de la FF-ST con la barra de pruebas durante la secuencia de anulación. Compruebe que las salidas de la FF-ST permanezcan ACTIVADAS, ON (los relés DCF de las salidas DCSS de la barrera de seguridad deben estar ACTIVADOS, ON).
- Si las salidas de la FF-ST se desactivan, asegúrese de que los sensores de anulación actúen sucesivamente. Si esto no es suficiente para volver al modo de funcionamiento normal, compruebe las conexiones de los sensores de anulación con las entradas de anulación de la barrera de seguridad.

#### Fuera de una secuencia de anulación:

- Interrumpa los haces de la FF-ST con una barra de pruebas y asegúrese de que el indicador de funcionamiento de la FF-ST está en ROJO (los relés DCF de las salidas DCSS deben estar DESACTIVADOS, OFF).

#### Funciones de mantenimiento:

- Si debe cambiar el receptor de la FF-ST, asegúrese de que lo reemplaza exactamente por la misma referencia de pieza.
- Realice la misma secuencia de pruebas después de cualquier modificación en la instalación.

## 11. LIMPIEZA

Las barreras de seguridad de la serie FF-ST están diseñadas para funcionar en ambientes industriales adversos. La exposición a suciedad, polvo, grasa y aceite es inevitable en estos ambientes adversos. Limpie periódicamente las unidades emisoras/receptoras. Esta sección proporciona instrucciones específicas y detalladas sobre las técnicas adecuadas para la limpieza de los emisores y receptores de la serie FF-ST.

#### Uso de un paño seco

Limpie el polvo o suciedad suelta y seca de las unidades emisoras y receptoras utilizando un paño suave, limpio y que no sea abrasivo.

#### **⚠ ADVERTENCIA**

#### **Alimentación eléctrica del sistema de control de la máquina**

**Apague y desconecte la alimentación eléctrica de la barrera de seguridad de la serie FF-ST y de la máquina.**

**El incumplimiento de estas instrucciones puede causar lesiones graves o incluso la muerte.**

1. Apague y desconecte la alimentación eléctrica tanto de la barrera de seguridad como de la máquina.
2. Limpie suavemente las áreas sucias con un paño suave, limpio y que no sea abrasivo. No frote duramente para evitar rayar la placa frontal de plástico o el acabado. Si la suciedad no se elimina con un paño seco, limpie las unidades con una solución de agua y jabón. Véase el capítulo "Uso de agua y jabón" más adelante.
3. Encienda la máquina y la barrera de seguridad.
4. Realice la prueba de funcionamiento para asegurarse de que funcionan correctamente.

## PRECAUCIÓN

### ***Daños a la placa frontal y el acabado de la barrera de seguridad de la serie FF-ST***

*Limpie suavemente las áreas sucias con un paño suave, limpio y que no sea abrasivo. Para evitar rayar el plástico transparente de la placa frontal o el acabado, NO frote con fuerza.*

***El incumplimiento de estas instrucciones puede causar daños en el producto.***

### **Uso de agua y jabón**

1. Apague y desconecte la alimentación eléctrica de la barrera de seguridad y de la máquina.
2. Humedezca un paño suave, limpio y que no sea abrasivo en una solución de jabón suave y agua. Escurra el exceso de solución del paño.
3. Limpie suavemente las áreas sucias con el paño húmedo.  
No frote con fuerza para evitar rayar el plástico transparente de la placa frontal o el acabado.
4. Enjuague el paño en agua limpia y elimine suavemente el exceso de jabón.
5. Seque el emisor y receptor con un paño suave, limpio y que no sea abrasivo.  
Asegúrese de que no quede humedad en las unidades emisoras y receptoras antes de conectar la alimentación eléctrica.
6. Encienda la máquina y la barrera de seguridad.
7. Realice la prueba de funcionamiento para asegurarse de que funcionan correctamente.

# ANEXO A

## TABLA DE ESPECIFICACIONES

Características de funcionamiento		
Resolución (tamaño mínimo para la detección de un objeto, mm)	14, 26, 38	18, 30, 42, 54, 80
Alcance nominal de detección (m)	0 ... 3.5	0.25 ... 10
Ángulo de divergencia	máx. $\pm 2,5^\circ$ por encima de 3 m (según IEC/EN61496-2)	
Fuente de luz emisora	infrarroja, de pulso, 880 nm	
Inmunidad a la luz ambiental	luz solar 20.000 luxes, luz interior 15.000 luxes	
Características eléctricas		
Fuente de alimentación		
Tensión de alimentación	24 Vcc ( $\pm 20\%$ ) para el emisor y el receptor (se recomiendan fusibles externos de protección: lento, 2,5 A)	
Consumo	5 W máx. para el emisor, 5 W máx. para el receptor	
Salidas de seguridad (DCSS)		
Tipo de salida	2 salidas de seguridad de estado sólido, tracción-presión / tipo PNP con características de normalmente abierto	
Tiempo de respuesta	Véase el anexo D	
Capacidad de conmutación	350 mA máx. a 24 Vcc	
Tiempo de rearmado después del encendido	> 1 s (modo automático)	
Tiempo de rearmado tras la liberación de haces	80 ms (sin CDE), 150 ms (con CDE)	
Corriente de fuga	0,25 mA	
Impedancia de carga	70 $\Omega$ mín. / 5 k $\Omega$ máx.	
Caída de tensión	< 2,3 Vcc	
Tensión de conexión de la carga	5 V mín. en cargas resistivas / 7 V mín. en cargas inductivas	
Ancho / recurrencia del pulso de prueba	2 pulsos (200 $\mu$ s y 75 $\mu$ s de ancho), separados por 300 $\mu$ s, frecuencia desde 3,3 ms a 8 ms (dependiendo de la altura)	
Protecciones	Cortocircuitos y fallos transversales, sobrecargas (máx. 0,4 A / 0 Vcc; máx. 0,9 / 24 Vcc), polaridad inversa, microcorte 10 ms (fallo total de la tensión, 10 Hz)	
Longitud máx. del cable	100 m / 328,08 pies (capacitancia: 100 nF)	
Entradas		
Tipo de contacto externo	Contacto de relé o PNP estático (estado sólido) o NPN estático (estado sólido) (reconocimiento automático: no se permite salida tracción-presión)	
Tiempo de filtrado	20 ms por defecto, 150 ms en la entrada MDE	
Umbral de conmutación de la tensión (alta/baja)	14,5 Vcc mín. / 4,5 Vcc (cumple con IEC 61131-2, para sensores del tipo 2)	
Corriente de entrada (alta/baja)	20 mA / 10 mA a 24 Vcc	
Tensión máx.	29 Vcc	
Entradas de anulación	No se requiere coincidencia de sincronización	
Duración de la anulación	Ilimitada por diseño (puede reducirse mediante un temporizador auxiliar)	
Características ambientales		
Límites de la temperatura de funcionamiento	0° C a 55° C	
Humedad relativa	95%	
Límites de la temperatura de almacenamiento	-20° C a 75° C	
Sellado	IP 65	
Vibraciones	IEC/EN 61496-1: Límites de frecuencia de 10 a 55 Hz, barrido de 1 octava/min., amplitud de 0,35 mm $\dot{A} \pm 0,05$ , 20 barridos por eje, para 3 ejes	
Choques	IEC/EN 61496-1: 15 G - 11 ms - 3 por eje, para 3 ejes	
Golpes	IEC/EN 61496-1: 10 G - 16 ms - 1000 por eje, para 3 ejes	

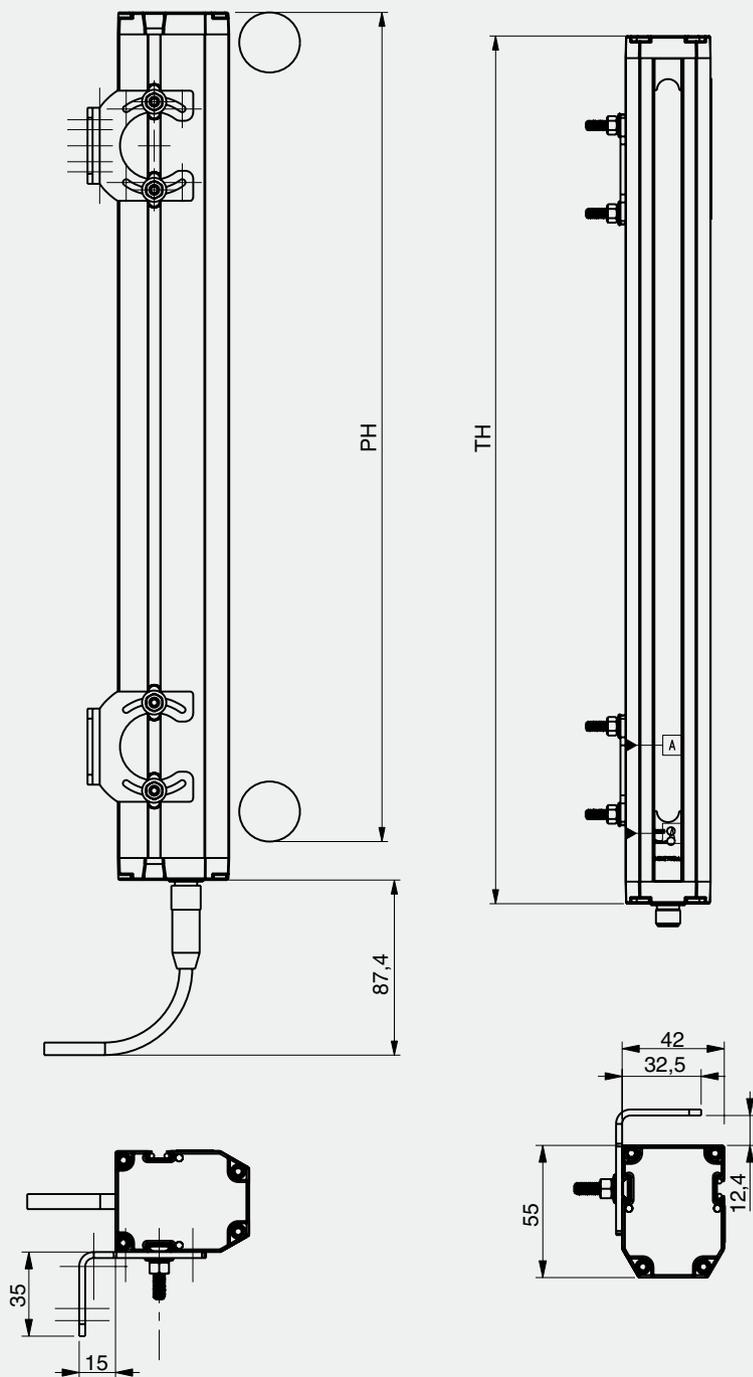
# ANEXO B

## DIMENSIONES Y MATERIALES

**Dimensiones (mm)**

**Materiales**

Carcasa	Aleación de aluminio
Tapas extremas	Zamak
Ventana	PMMA (Polimetilacrilato)



# ANEXO C

## PESO, ALTURAS DE PROTECCIÓN, TIEMPOS DE RESPUESTA

### Alturas de protección AP (PH) (mm), Alturas (mm) y pesos (kg) totales

Modelos	Resolución	Tamaño máximo de objeto no detectado	02	03	04	05	06	07	08	09	10	11	12	13	14	15	16	18
Alturas de protección AP (mm)																		
FF-ST4A ... S, T, U, V	14	0																
FF-ST4A ... W, X, Y, Z	26	10	206	302	398	494	590	686	782	ND	974	ND	1166	ND	1358	ND	ND	ND
FF-ST4A ... A1, B1, C1, D1	38	22																
FF-ST4B ... S, T, U, V	18	0																
FF-ST4B ... W, X, Y, Z	30	6	210	306	402	498	594	690	786	ND	978	ND	1170	ND	1362	ND	ND	ND
FF-ST4B ... A1, B1, C1, D1	42	18																
FF-ST4C ... S, T, U, V	30	0																
FF-ST4C ... W, X, Y, Z	54	18	222	318	414	510	606	702	798	894	990	1086	1182	1278	1374	1470	1566	1758
FF-ST4C ... A1, B1, C1, D1	80	42																
Alturas totales AT (mm)			242	338	434	530	626	722	818	914	1010	1106	1202	1298	1394	1490	1586	1778
Pesos (kg)			2	2,35	2,75	3,1	3,55	3,9	4,3	4,7	5	5,4	5,8	6,25	6,65	7	7,4	8,15

### Tiempos de respuesta (ms)

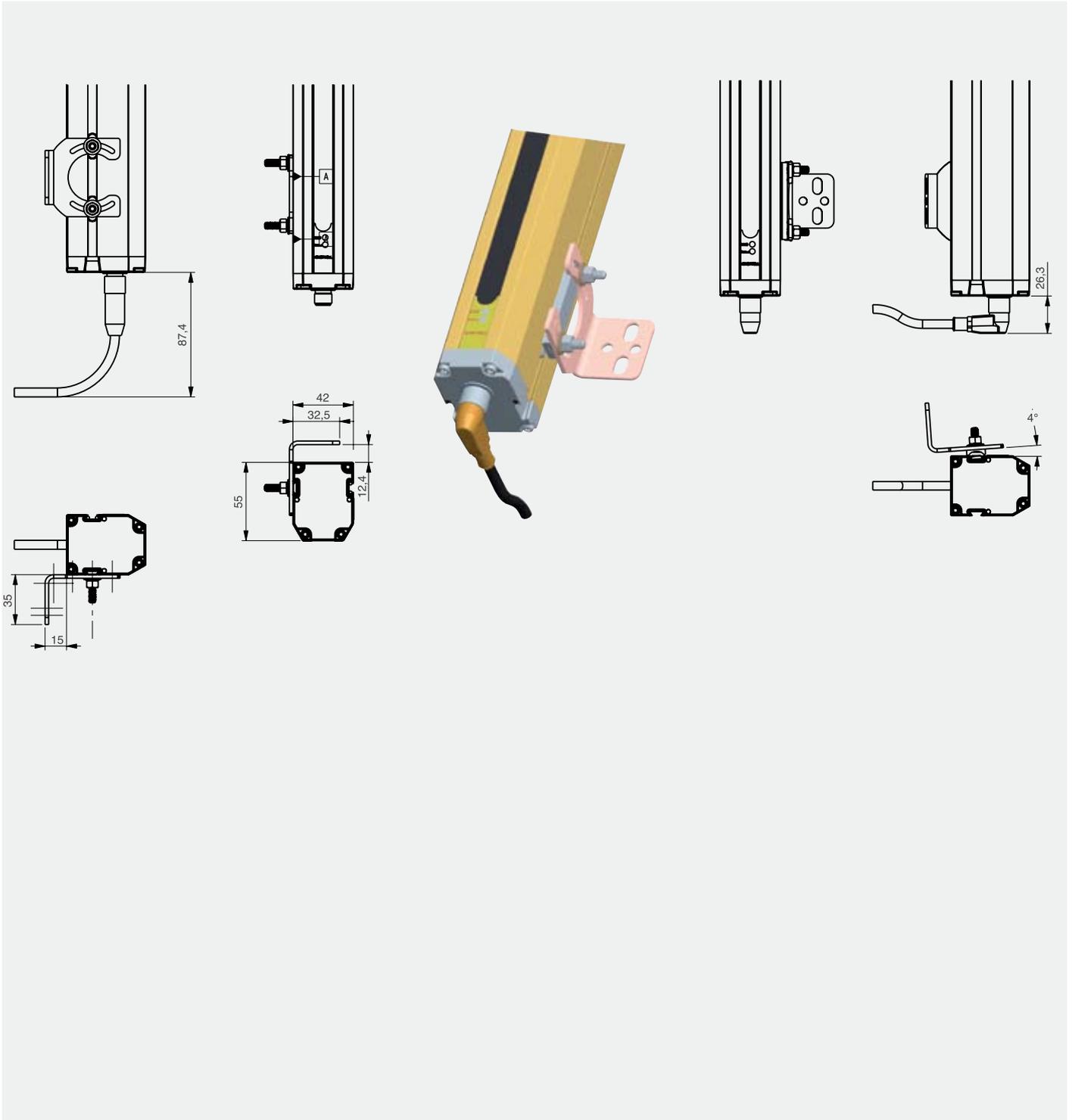
Modelos	Resolución	Tamaño máximo de objeto no detectado	02	03	04	05	06	07	08	09	10	11	12	13	14	15	16	18
FF-ST4A ... S, T, U, V	14	0	11	12	12,5	13	14	14,5	15,5	ND	16,5	ND	18	ND	19,5	ND	ND	ND
FF-ST4B ... S, T, U, V	18	0	11	12	12,5	13	14	14,5	15,5	ND	16,5	ND	18	ND	19,5	ND	ND	ND
FF-ST4C ... S, T, U, V	30	0	11	12	12,5	13	14	14,5	15,5	16	16,5	17,5	18	19	19,5	20	21	22
FF-ST4A ... W, X, Y, Z	26	10	13,5	14,5	15,5	16	17	18	19	ND	21	ND	23	ND	24,5	ND	ND	ND
FF-ST4A ... A1, B1, C1, D1	38	22	13,5	14,5	15,5	16	17	18	19	ND	21	ND	23	ND	24,5	ND	ND	ND
FF-ST4B ... W, X, Y, Z	30	6	13,5	14,5	15,5	16	17	18	19	ND	21	ND	23	ND	24,5	ND	ND	ND
FF-ST4B ... A1, B1, C1, D1	42	18	13,5	14,5	15,5	16	17	18	19	ND	21	ND	23	ND	24,5	ND	ND	ND
FF-ST4C ... W, X, Y, Z	54	18	13,5	14,5	15,5	16	17	18	19	20	21	22	23	23,5	24,5	25,5	26,5	28,5
FF-ST4C ... A1, B1, C1, D1	80	42	13,5	14,5	15,5	16	17	18	19	20	21	22	23	23,5	24,5	25,5	26,5	28,5

ND: No disponible

# ANEXO D

## MONTAJE MECÁNICO

*Soportes de montaje*



# ANEXO E

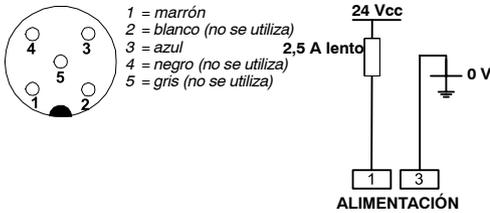
## DIAGRAMAS DE CABLEADO

### ⚠ ADVERTENCIA

Observe estrictamente todas las instrucciones de instalación eléctrica.

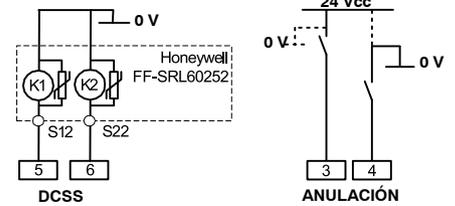
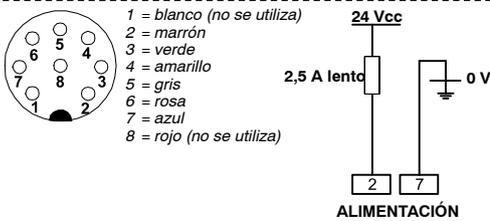
El incumplimiento de estas instrucciones puede causar lesiones graves o incluso la muerte.

#### Emisor

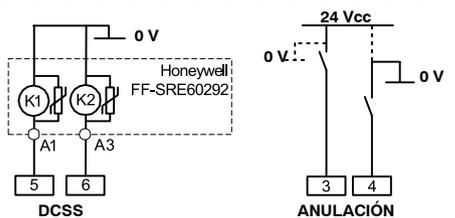
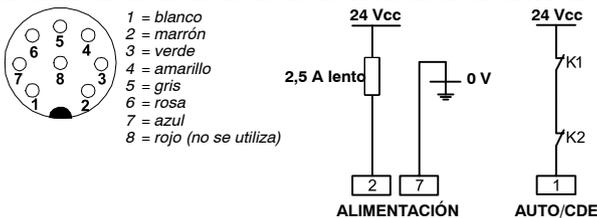


#### Receptor

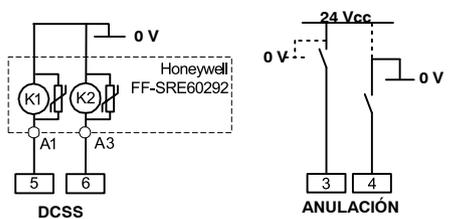
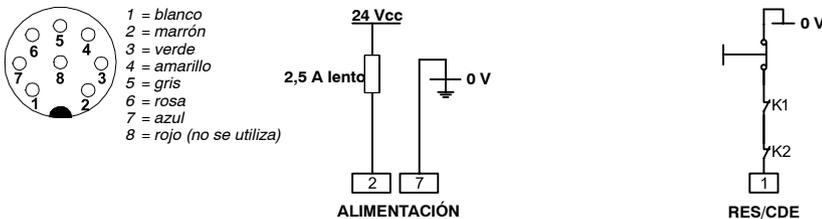
##### Paquetes de función S, W, A1: AUTO con anulación



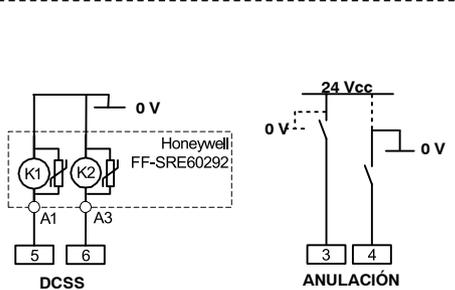
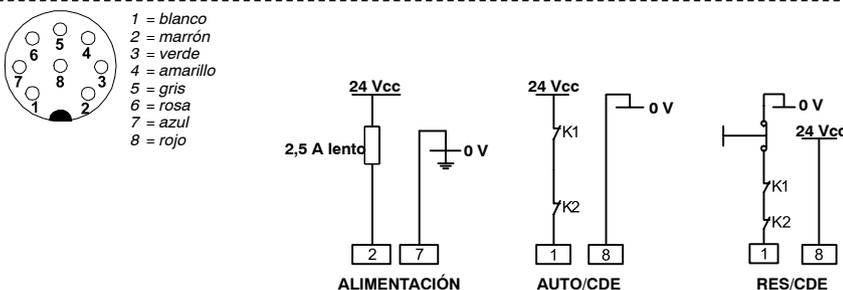
##### Paquetes de función U, Y, C1: AUTO/CDE con anulación



##### Paquetes de función T, X, B1: RES/CDE con anulación



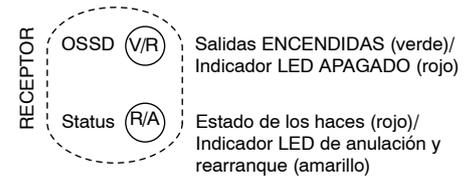
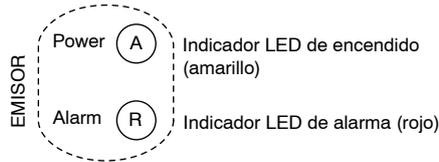
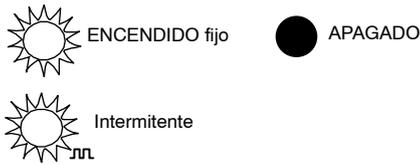
##### Paquetes de función V, Z, D1: Selec RES/CDE con anulación



# ANEXO F

## INDICADORES Y SOLUCIÓN DE PROBLEMAS

Póngase en contacto con su representante Honeywell local si no se cumple una de las siguientes condiciones:



Síntomas	Causas principales y soluciones
<b>1</b> Power  OSSD Alarm  Status	Asegúrese de que el fusible externo no se ha fundido. Asegúrese de que la tensión de alimentación y la polaridad sean las correctas. Asegúrese de que las conexiones eléctricas sean seguras y adecuadas.
<b>2</b> Power  OSSD Alarm  Status	Pulse y libere el pulsador de rearmado y/o compruebe los dispositivos de conmutación final (relés K1 y K2). Si los síntomas persisten, asegúrese de que la polaridad del cableado de las entradas de rearmado concuerda con los diagramas de cableado.
<b>3</b> Power  OSSD Alarm  Status	Funcionamiento normal: el haz está despejado.
<b>4</b> Power  OSSD Alarm  Status	Reemplace la unidad emisora por una nueva de la misma resolución y altura de protección.
<b>5</b> Power  OSSD Alarm  Status	Funcionamiento normal, el haz está interrumpido o mal alineado. Despeje el campo de detección o vuelva a alinear el emisor y el receptor. Si los síntomas persisten, reemplace la unidad emisora por una nueva de la misma resolución y altura de protección.
<b>6</b> Power  OSSD Alarm  Status	Funcionamiento normal: interruptor de encendido apagado. Eliminar cualquier cortocircuito de las salidas DCSS. Volver a encender.
<b>7</b> Power  OSSD Alarm  Status	No se ha mejorado la alineación óptica o el dispositivo detecta acumulación de polvo o suciedad en la ventana frontal: vuelva a alinear el emisor con el receptor o limpie la ventana frontal del dispositivo.
<b>8</b> Power  OSSD Alarm  Status	La recepción de dos emisiones de infrarrojos mantiene la barrera de seguridad bloqueada. Para volver al modo normal de funcionamiento, apague la barrera y elimine las interferencias invirtiendo la orientación de las emisiones del sistema o utilizando pantallas opacas. A continuación, vuelva a encender la barrera.
<b>9</b> Power  OSSD Alarm  Status	Funcionamiento normal: anulación en curso.

# ANEXO G

## NOTA DE APLICACIÓN 1: ANULACIÓN EN UNA CINTA TRANSPORTADORA UTILIZANDO DOS SENSORES DE ANULACIÓN

En el siguiente ejemplo, se utilizan dos controles fotoeléctricos para reconocer el material que pasa (palés, vehículos, etc.) según su longitud y velocidad.

### ⚠ PELIGRO

#### Posición de los sensores de anulación incorrecta

- Los sensores de anulación deben instalarse de tal manera que no se pueda activar la función de anulación con el paso accidental de una persona.
- Las barreras mecánicas adicionales deben diseñarse e instalarse de tal manera que las personas no puedan entrar en el área de peligro sin ser detectadas por la barrera de seguridad y los sensores auxiliares, si son aplicables. En particular, una persona que circule siguiendo las piezas transportadas hacia la zona de peligro debe detectarse cuando interrumpa el campo de detección de la barrera de seguridad. El diseño y la instalación de dichas barreras mecánicas adicionales deben cumplir con los requisitos de las normas correspondientes.
- Además, puede ser necesario proporcionar protección adicional para mantener el nivel de protección proporcionado por la barrera de seguridad. Protectores rígidos o dispositivos adicionales de detección de presencias tales como alfombras de seguridad pueden utilizarse para obligar al operario a circular por el campo de detección para entrar en la zona de peligro, o a quedarse en el área de detección dentro de la zona de peligro.

**El incumplimiento de estas instrucciones puede causar lesiones graves o incluso la muerte.**

### AVISO

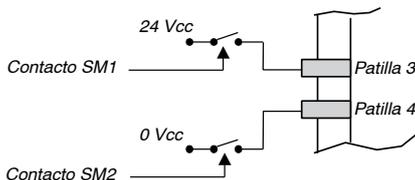
#### Seguridad de paletizadoras y despaletizadoras según la norma europea 415-4

En caso de bloqueo de la entrada o salida de la cinta transportadora (por ejemplo, se detecta un palé parado en el campo de detección de la barrera de seguridad), la función de anulación no puede activarse y la máquina se para.

Un control manual, que funciona sólo si lo requiere la cinta transportadora, permite retirar el bloqueo.

La máquina se pondrá en marcha de nuevo sólo mediante una acción voluntaria una vez que se hayan restablecido las condiciones de seguridad.

#### Conexión de sensores



#### Instalación de sensores

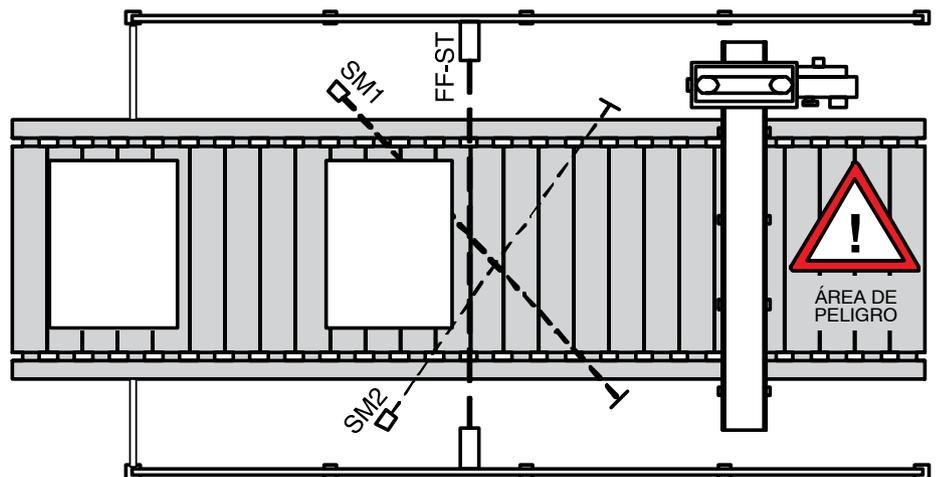
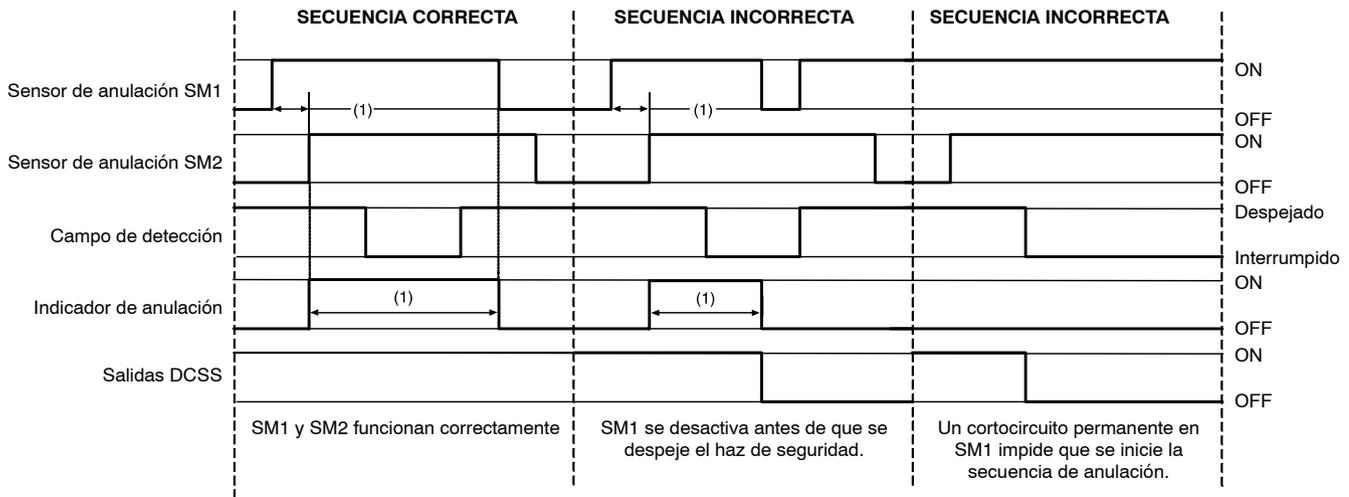


Diagrama de sincronización de sensores



(1): Sin limitación de tiempo

**ADVERTENCIA**

**Instalación incorrecta**

- La distancia entre los sensores SM1 y SM2 no debe permitir que una persona accione ambos sensores fácilmente, impidiendo así el inicio inesperado de una secuencia de anulación.
- El punto de intersección de ambos haces de control fotoeléctricos debe estar ubicado dentro del área de peligro.

**El incumplimiento de estas instrucciones puede causar lesiones graves o incluso la muerte.**

**AVISO**

**Instalación incorrecta**

La secuencia de anulación finaliza con la desactivación del primer sensor de anulación (SM1 si el objeto entra en el área de peligro).

## NOTA DE APLICACIÓN 2: ANULACIÓN EN UNA CINTA TRANSPORTADORA UTILIZANDO CUATRO SENSORES DE ANULACIÓN

El siguiente ejemplo es una variación de la aplicación anterior, en la que se utilizan 4 sensores para iniciar una secuencia de anulación sea cual sea la dirección del movimiento de los objetos. Estos sensores también pueden ser interruptores de fin de carrera, sensores ultrasónicos, controles fotoeléctricos o sensores de proximidad inductivos (el funcionamiento correcto de estos sensores se controla con la FF-SYB). La anulación de la FF-ST se permite cuando los objetos detectados entran y salen del área de peligro. Esta instalación se recomienda en aplicaciones donde los puntos de entrada y salida del material del área de peligro son los mismos.

### PELIGRO

#### Posición de los sensores de anulación incorrecta

- Los sensores de anulación deben instalarse de tal manera que no se pueda activar la función de anulación con el paso accidental de una persona.
- Las barreras mecánicas adicionales deben diseñarse e instalarse de tal manera que las personas no puedan entrar en el área de peligro sin ser detectadas por la barrera de seguridad y los sensores auxiliares, si son aplicables. En particular, una persona que circule siguiendo las piezas transportadas hacia la zona de peligro debe detectarse cuando interrumpa el campo de detección de la barrera de seguridad. El diseño y la instalación de dichas barreras mecánicas adicionales deben cumplir con los requisitos de las normas correspondientes.
- Además, puede ser necesario proporcionar protección adicional para mantener el nivel de protección proporcionado por la barrera de seguridad. Protectores rígidos o dispositivos adicionales de detección de presencias tales como alfombras de seguridad pueden utilizarse para obligar al operario a circular por el campo de detección para entrar en la zona de peligro, o a quedarse en el área de detección dentro de la zona de peligro.

**El incumplimiento de estas instrucciones puede causar lesiones graves o incluso la muerte.**

### AVISO

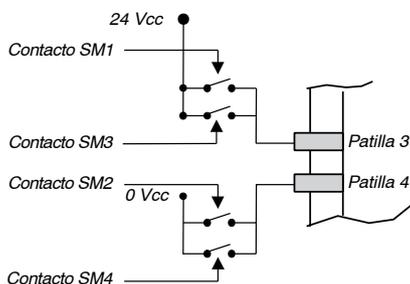
#### Seguridad de paletizadoras y despaletizadoras según la norma europea 415-4

En caso de bloqueo de la entrada o salida de la cinta transportadora (por ejemplo, se detecta un palé parado en el campo de detección de la barrera de seguridad), la función de anulación no puede activarse y la máquina se para.

Un control manual, que funciona sólo si lo requiere la cinta transportadora, permite retirar el bloqueo.

La máquina se pondrá en marcha de nuevo sólo mediante una acción voluntaria una vez que se hayan restablecido las condiciones de seguridad.

#### Conexión de sensores



#### Instalación de sensores

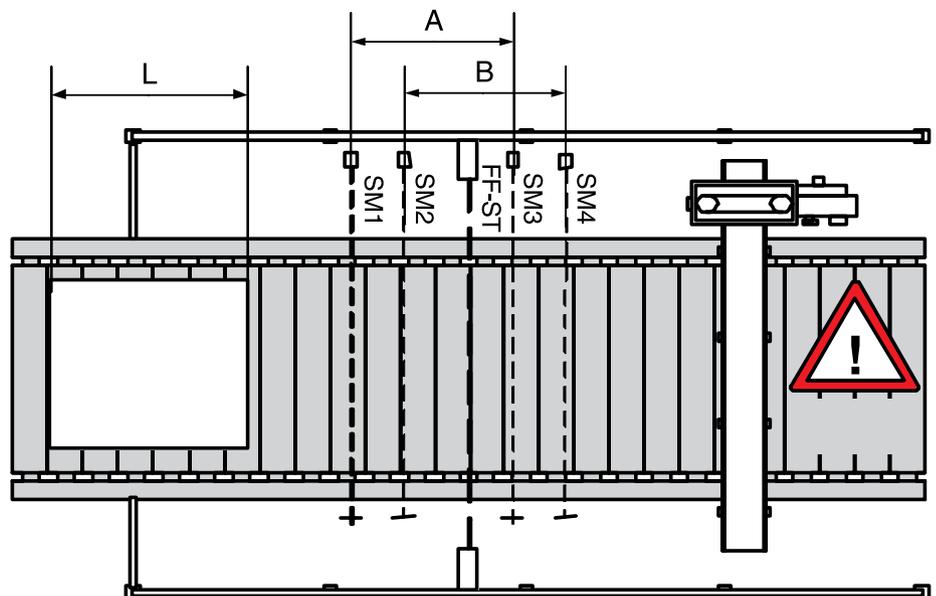
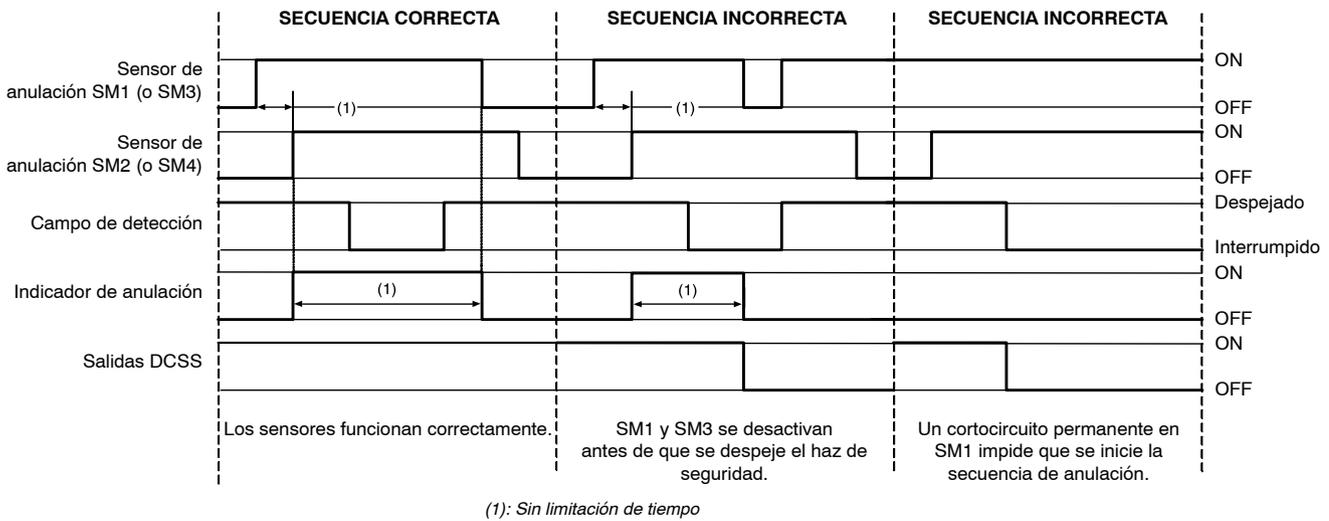


Diagrama de sincronización de sensores



**ADVERTENCIA**

**Instalación incorrecta**

La distancia entre los sensores SM1 y SM2 no debe permitir que una persona accione ambos sensores fácilmente, impidiendo así el inicio inesperado de una secuencia de anulación.

**El incumplimiento de estas instrucciones puede causar lesiones graves o incluso la muerte.**

**AVISO**

**Instalación incorrecta**

- La secuencia de anulación finaliza con la desactivación del primer sensor de anulación (SM3 si el objeto entra en el área de peligro).
- Las distancias A y B entre SM1 y SM3 y SM2 y SM4 respectivamente, deben ser mayores que la longitud del objeto L.

## NOTA DE APLICACIÓN 3: ANULACIÓN DE LA BARRERA DE SEGURIDAD DURANTE EL MOVIMIENTO ASCENDENTE DEL CICLO DE UNA PRENSA MECÁNICA

En este ejemplo, se utilizan dos interruptores de fin de carrera SM1 y SM2 para iniciar y finalizar una secuencia de anulación (en una máquina diferente, los sensores también pueden ser controles fotoeléctricos, sensores ultrasónicos o sensores de proximidad inductivos). La FF-ST controla el funcionamiento correcto de estos sensores.

Tan pronto como la herramienta de la prensa alcanza el centro muerto inferior (CMI), los sensores SM se activan con la rotación de la leva de disco rotatorio e inician la secuencia de anulación. Los interruptores de fin de carrera mantienen su posición hasta que la herramienta de la prensa alcanza el centro muerto superior (CMS). La rotación de la leva de disco rotatorio libera ambos interruptores de fin de carrera e interrumpe la secuencia de anulación.

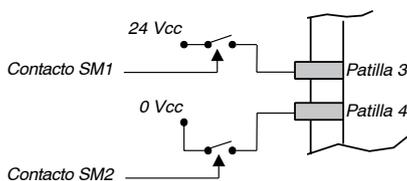


### Funcionamiento de prensas mecánicas en sentido contrario

- La función de anulación Honeywell debe utilizarse sólo durante la etapa no peligrosa del ciclo de las prensas mecánicas, es decir, durante el fin de la etapa de apertura, cuando la prensa se mueve hacia delante (el cigüeñal gira en el sentido de las agujas del reloj).
- Si es previsible que la prensa funcione en sentido contrario o que la dirección de rotación del cigüeñal de la prensa cambie, incluso accidentalmente, NO instale el sistema de anulación Honeywell en la prensa.
- El producto Honeywell proporciona una función de anulación que NO reconoce la dirección de rotación del cigüeñal (en el mismo sentido o en sentido contrario a las agujas del reloj). Si la anulación se instala para funcionar durante el movimiento ascendente cuando la prensa se mueve hacia adelante (en el sentido de las agujas del reloj), entonces la anulación no debe ocurrir durante el movimiento descendente cuando ésta funcione en sentido contrario (en el sentido contrario a las agujas del reloj). La anulación se permite SOLAMENTE durante el movimiento ascendente (etapa de apertura de matriz del ciclo).

**El incumplimiento de estas instrucciones puede causar lesiones graves o incluso la muerte.**

### Conexión de sensores



### Instalación de sensores

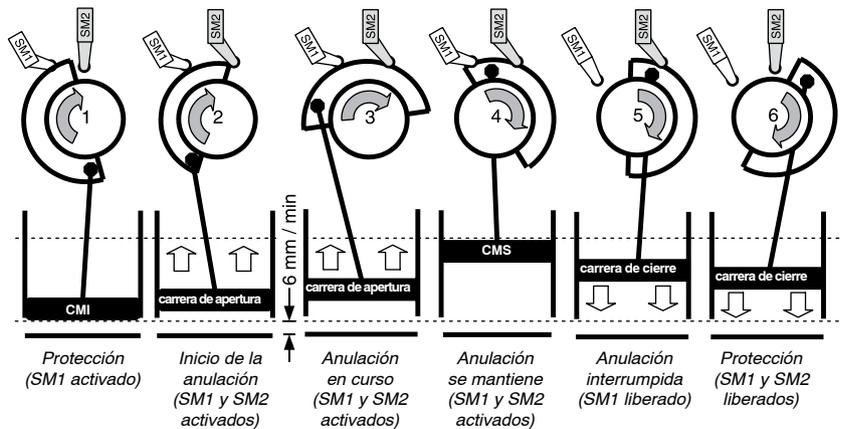
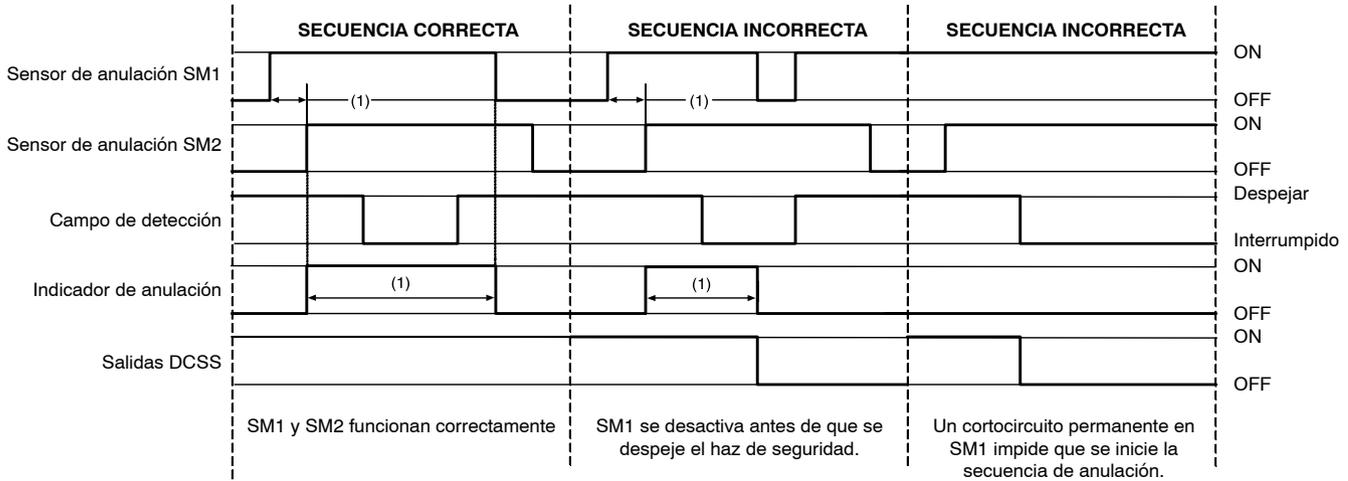


Diagrama de sincronización de sensores



**ADVERTENCIA**

**Instalación incorrecta**

- La posición de la leva del segundo sensor SM2 debe ajustarse de manera que el sensor SM2 se active cuando la herramienta de la prensa alcance el centro muerto inferior (o cuando la herramienta de la prensa alcance una posición de 6 mm por encima del centro muerto superior). En esta posición, el operario deja de estar expuesto a una situación de peligro, y el inicio de la secuencia de anulación evita dañar la pieza si el campo de detección de la barrera de seguridad se interrumpe inesperadamente.

- NO anule la barrera de seguridad durante la carrera de cierre de la prensa.

**El incumplimiento de estas instrucciones puede causar lesiones graves o incluso la muerte.**

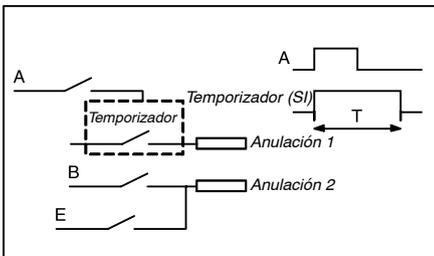
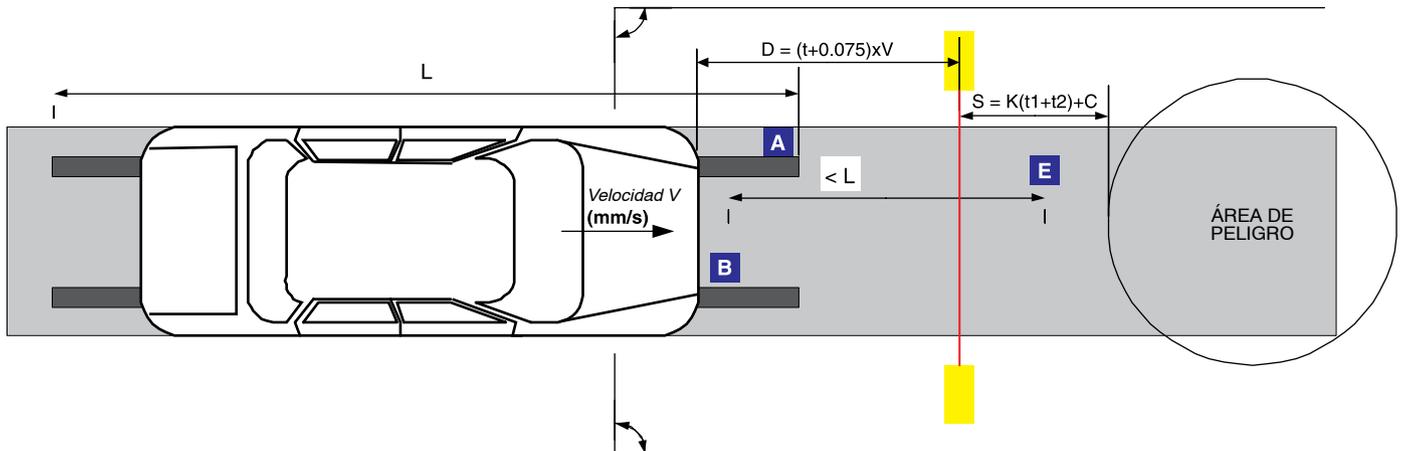
**AVISO**

**Instalación incorrecta**

La secuencia de anulación finaliza al desactivar el primer sensor de anulación (SM1).

## NOTA DE APLICACIÓN 4: ¿CÓMO LIMITAR LA DURACIÓN DE LA SECUENCIA DE ANULACIÓN?

En la siguiente aplicación, los sensores A y B se encuentran a una distancia del campo de detección de la barrera de seguridad de manera que la secuencia de anulación empiece antes de que el objeto interrumpa los haces de la barrera de seguridad. El sensor E se sitúa a una distancia de manera que la secuencia de anulación se interrumpa una vez que el campo de detección de la barrera de seguridad esté despejado.



Para limitar la duración de la secuencia de anulación se puede utilizar un temporizador (Dold BC7935, función "SI") en el sensor A (o en el segundo sensor que inicia la secuencia de anulación).

### AVISO

#### Seguridad de paletizadoras y despaletizadoras según la norma europea 415-4

En caso de bloqueo de la entrada o salida de la cinta transportadora (por ejemplo, se detecta un palé parado en el campo de detección de la barrera de seguridad), la función de anulación no puede activarse y la máquina se para.

Un control manual, que funciona sólo si lo requiere la cinta transportadora, permite retirar el bloqueo.

La máquina reanunciará sólo mediante una acción voluntaria una vez que se hayan restablecido las condiciones de seguridad.

# ANEXO H DECLARACIÓN DE CONFORMIDAD CE

**Honeywell**

**Honeywell**  
 B.P. 81  
 21, Chemin du Vieux Chêne - ZIRST  
 38243 Meylan Cedex - France  
 Phone: (33) 4 76 41 72 00  
 Fax: (33) 4 76 41 72 56



Certificate No. CC3114-02503

## HONEYWELL GRENOBLE

### CE declaration of conformity

**We:** Honeywell  
 ZIRST B.P. 81  
 21, chemin du Vieux Chêne  
 38240 Meylan Cedex - France

**Declare:** that the protective equipment catalogued:  
**Safety Light Curtain FF-ST4 Series**  
 To which this declaration relates is in conformity with the technical requirements of the standards and the provisions of the essential requirements of the Directives detailed below.  
 We implement a Quality Assurance system ISO 9001: 2000 certified by QMI (certificate number CERT-0017143-025033).

**Directives:**

- Machinery Directive 98/37/EC
- Low Voltage Directive 2006/95/EC
- Electromagnetic Compatibility Directive 2004/108/EC

**Standards:** EN 61496-1: Safety of Machinery – Electrosensitive Protective Equipment – part 1 : General requirements and tests.  
 EN 61496-2: Safety of Machinery - Electrosensitive Protective Equipment – part 2 : Active Optoelectronic Protective Devices.  
 EN 61508 : Functional Safety of Electrical/Electronic/Programmable Electronic Safety-Related Systems.

**Safety category:** Type 4 as per EN 61496-1 and EN 61496-2  
 SIL 3 as per EN 61508

The conformity to the European directives of the type model from the series above has been certified by:

**Notified body:** Institut National de Recherche et de Sécurité (INRS)  
 Avenue de Bourgogne – B.P. 27  
 54501 Vandœuvre Cedex – France

**Certificate number:** 0070 510 0327 06 07

**Date of certificate:** 15/06/2007

Meylan, 15/06/2007 **Christophe LE MOING**  
 Research and Development Manager

**Laurent VIGNES**  
 General Manager

**Honeywell SA.** - Capital 16.758.614 €  
 SIREN 562 004 796 - APE 332B  
 Immeuble «le Mercure»

Parc Technologique de Saint Aubin - Route de l'Orme - 91190 Saint Aubin  
 R.C.S. Corbeil-Essonnes B 562 004 796 - Phone: (33) 01 60 19 80 40 - Fax: (33) 01 60 19 81 73

Honeywell  
No. 1668 Tian yin Road  
Nanjing Science Park  
Jiangning District  
Nanjing, 211100, P.R. China  
Phone: 86 25 5183 2576  
Fax: 86 25 52715207



Certificate number QEC26820

## HONEYWELL NANJING

### CE declaration of conformity

We: Honeywell  
No. 1668 Tian yin Road  
Nanjing Science Park  
Jiangning District  
Nanjing, 211100, P.R. China

Declare: that the protective equipment catalogued:

**Safety Light Curtain FF-ST4 Series**

To which this declaration relates is in conformity with the technical requirements of the standards and the provisions of the essential requirements of the Directives detailed below.  
We implement a Quality Assurance system **ISO9001** certified by SAI (certificate number **QEC26820**).

Directives: 

- Machinery Directive 98/37/EC
- Low Voltage Directive 2006/95/EC
- Electromagnetic Compatibility Directive 2004/108/EC

Standards: **EN 61496-1**: Safety of Machinery – Electrosensitive Protective Equipment – part 1: General requirements and tests.  
**EN 61496-2**: Safety of Machinery – Electrosensitive Protective Equipment – part 2: Active Optoelectronic Protective Devices.  
**EN 61508**: Functional Safety of Electrical/Electronic/Programmable Electronic Safety-Related Systems

Safety category: Type 4 as per EN 61496-1 and EN 61496-2  
SIL 3 as per EN 61508

The conformity to the European directives of the type model from the series above has been certified by:

Notified body: **Institut National de Recherche et de Sécurité (INRS)**  
**Avenue de Bourgogne – B.P. 27**  
**54501 Vandœuvre Cedex – France**

Certificate number: 0070 510 0327 06 07

Date of certificate: 26/06/2007

Nanjing Factory

  
Quality Manager

  
General Manager



## **VENTAS Y SERVICIO**

---

Honeywell dispone de una red mundial de oficinas de ventas y distribuidores para atender a sus clientes. Si desea obtener asistencia sobre aplicaciones, especificaciones actuales, precios o desea averiguar el nombre del distribuidor más cercano, póngase en contacto con la oficina de ventas de su área o llame al número indicado en la contraportada.

## **GARANTÍA Y RECURSO**

---

Honeywell garantiza que sus artículos están libres de defectos de material y fabricación. Se aplica la garantía estándar de productos Honeywell a menos que Honeywell convenga de otro modo por escrito: si no la conoce, remítase a la nota de confirmación del pedido o consulte a la oficina de ventas local para obtener información concreta y detallada sobre la garantía. Si durante el período de cobertura se devuelven a Honeywell productos garantizados, Honeywell reparará o reemplazará sin cargo alguno aquellos productos que determine que presentan defectos. Lo expuesto hasta aquí constituye el único recurso del comprador y sustituye a cualquier otra garantía, explícita o implícita, incluidas las de comercialización y adecuación a un fin determinado.

En ningún caso Honeywell se hará responsable de daños derivados, especiales o indirectos.

Aunque se ofrece asistencia personal, el cliente debe determinar la idoneidad de un producto a través de las publicaciones y el sitio web de Honeywell.

Las especificaciones pueden variar sin previo aviso. La información suministrada se considera correcta y fiable en el momento de esta impresión. No obstante, Honeywell no asume responsabilidad alguna por su uso.

### **Soluciones de automatización y control**

Honeywell

21 Chemin du Vieux Chêne

38240 Meylan Cedex

Tel.: (33) 4 76 41 72 00

[www.honeywell.com](http://www.honeywell.com)

The Honeywell logo is displayed in a bold, red, sans-serif font.

107166-11-SP FR26 GLO 1009 Impreso en Francia  
Octubre 2009

© 2009 Honeywell International Inc. Todos los derechos reservados.