ISTRUZIONI PER L'USO





Descrizione Installazione Funzionamento







Dati sul documento

Prodotto descritto

Nome del prodotto: VICOTEC450

Document ID

Titolo:	Istruzioni per l'uso VICOTEC450
Codice d'ordine:	8011824
Versione:	2.3
Aggiornato al:	2014-06

Produttore

 SICK AG

 Erwin-Sick-Str. 1 · 79183 Waldkirch · Germania

 Teléfono:
 +49 7641 469-0

 Fax:
 +49 7641 469-1149

 E-Mail:
 info.pa@sick.de

Luogo di fabbricazione

SICK Engineering GmbH Bergener Ring 27 · 01458 Ottendorf-Okrilla · Germania

Marchi commerciali

Windows è un marchio commerciale della Microsoft Corporation. Altre denominazioni di prodotto riportate in questo documento possono essere anche marchi commerciali e vengono utilizzate in questa sede esclusivamente a scopo di identificazione.

Avvertenza relativa alla garanzia

L'indicazione delle caratteristiche del prodotto ed i dati tecnici non costituiscono dichiarazione di garanzia.

© SICK AG. Tutti i diritti riservati.

Simboli di avvertimento



Rischio connesso con radiazione laser

Livelli di avvertimento/termini di segnala-

zione

PERICOLO

Situazione di pericolo imminente che, se non evitato, può provocare gravi incidenti o la morte.

AVVERTENZA

Situazione di pericolo imminente che, se non evitato, può provocare gravi incidenti o la morte.

ATTENZIONE

Situazione di pericolo imminente che, se non evitato, può provocare incidenti meno gravi oppure ferite leggere.

IMPORTANTE

Situazione di pericolo imminente che, se non evitato, può provocare danni materiali.

Simboli di avvertimento



Importanti informazioni tecniche relative al prodotto



Informazioni supplementari



+13 Rimando a informazione che si trova in un altro punto

1	Avvertenze importanti	7
1.1	l pericoli più importanti	8
1.1.1	Pericolo dovuto ad apparecchiature elettriche	8
1.1.2	Pericolo dovuto alla luce laser	8
1.2	Uso conforme alle norme	8
1.3	Responsabilità dell'utente	9
1.3.1	Indicazioni generali	9
1.3.2	Indicazioni di sicurezza e misure protettive	9
1.4	Utilizzo del VICOTEC450 per delicate operazioni di sicurezza (rilevamento e segnalazione dello sviluppo di incendi)	. 10
2	Descrizione del prodotto	. 11
- 0 1	Mode exerctive VICOTECAED	10
2.1 2.1 1	Principio di funzionamento	. 12
2.1.1		1/
2.1.2	Tempo di smorzamento	15
2.1.4	Controllo del funzionamento	. 15
2.2	Componenti del sistema	17
2.2	Panoramica del sistema	17
2.2.2	Comunicazione tra l'unità di misura e l'unità di controllo.	. 18
2.2.3	Unità di misura VCME	. 18
2.2.4	Unità di controllo MCU	. 22
005		~~
2.2.5	Gruppo di fissaggio	. 26
2.2.5	Gruppo di fissaggio	. 26
2.2.5 3	Gruppo di fissaggio Montaggio e installazione	. 26
3.1	Gruppo di fissaggio Montaggio e installazione Progettazione	. 26 . 27 . 28
2.2.5 3 3.1 3.1.1	Gruppo di fissaggio Montaggio e installazione Progettazione Passi di pianificazione	. 26 . 27 . 28 . 28
2.2.5 3 3.1 3.1.1 3.1.2	Gruppo di fissaggio Montaggio e installazione Progettazione Passi di pianificazione Determinazione dei punti di misura e disposizione delle unità di misura in galleria	. 26 . 27 . 28 . 28
2.2.5 3 3.1 3.1.1 3.1.2 3.1.3	Gruppo di fissaggio Montaggio e installazione Progettazione Passi di pianificazione Determinazione dei punti di misura e disposizione delle unità di misura in galleria Luoghi per installazione	. 26 . 27 . 28 . 28 . 28 . 28
2.2.5 3 3.1 3.1.1 3.1.2 3.1.3 3.1.4	Gruppo di fissaggio Montaggio e installazione Progettazione Passi di pianificazione Determinazione dei punti di misura e disposizione delle unità di misura in galleria Luoghi per installazione Tubazione di aspirazione e di scarico	. 26 . 27 . 28 . 28 . 28 . 28 . 31 . 31
2.2.5 3 3.1 3.1.1 3.1.2 3.1.3 3.1.4 3.1.5	Gruppo di fissaggio Montaggio e installazione Progettazione Passi di pianificazione Determinazione dei punti di misura e disposizione delle unità di misura in galleria Luoghi per installazione Tubazione di aspirazione e di scarico Cavo di collegamento	. 26 . 27 . 28 . 28 . 28 . 31 . 31 . 31 . 32
2.2.5 3 3.1 3.1.1 3.1.2 3.1.3 3.1.4 3.1.5 3.2	Gruppo di fissaggio Montaggio e installazione Progettazione Passi di pianificazione Determinazione dei punti di misura e disposizione delle unità di misura in galleria Luoghi per installazione Tubazione di aspirazione e di scarico Cavo di collegamento	. 26 . 27 . 28 . 28 . 31 . 31 . 32 . 33
2.2.5 3 3.1 3.1.1 3.1.2 3.1.3 3.1.4 3.1.5 3.2 3.2.1	Gruppo di fissaggio Montaggio e installazione Progettazione Passi di pianificazione Determinazione dei punti di misura e disposizione delle unità di misura in galleria Luoghi per installazione Tubazione di aspirazione e di scarico Cavo di collegamento Montaggio Montaggio	. 26 . 27 . 28 . 28 . 31 . 31 . 32 . 33 . 33
2.2.5 3 3.1 3.1.1 3.1.2 3.1.3 3.1.4 3.1.5 3.2 3.2.1 3.2.2	Gruppo di fissaggio Montaggio e installazione Progettazione Passi di pianificazione Determinazione dei punti di misura e disposizione delle unità di misura in galleria Luoghi per installazione Tubazione di aspirazione e di scarico Cavo di collegamento Montaggio Montaggio dell'unità di misura Montaggio della bocca di entrata dell'aria con rete di protezione	. 26 . 27 . 28 . 28 . 31 . 31 . 32 . 33 . 33 . 35
2.2.5 3 3.1 3.1.1 3.1.2 3.1.3 3.1.4 3.1.5 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.3	Gruppo di fissaggio Montaggio e installazione Progettazione Passi di pianificazione Determinazione dei punti di misura e disposizione delle unità di misura in galleria Luoghi per installazione Tubazione di aspirazione e di scarico Cavo di collegamento Montaggio Montaggio dell'unità di misura Montaggio dell'unità di misura Montaggio della bocca di entrata dell'aria con rete di protezione Montare unità di controllo MCU con la custodia a parete	. 26 . 27 . 28 . 28 . 31 . 31 . 31 . 32 . 33 . 33 . 35 . 36
2.2.5 3 3.1 3.1.1 3.1.2 3.1.3 3.1.4 3.1.5 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.3 3.2.4	Gruppo di fissaggio Montaggio e installazione Progettazione Passi di pianificazione Determinazione dei punti di misura e disposizione delle unità di misura in galleria Luoghi per installazione Tubazione di aspirazione e di scarico Cavo di collegamento Montaggio Montaggio dell'unità di misura Montaggio della bocca di entrata dell'aria con rete di protezione Montare unità di controllo MCU con la custodia a parete Montaggio dell'opzione modulo d'interfaccia	. 26 . 27 . 28 . 28 . 31 . 31 . 32 . 33 . 33 . 35 . 36 . 37
2.2.5 3 3.1 3.1.1 3.1.2 3.1.3 3.1.4 3.1.5 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.3 3.2.4 3.2.5	Gruppo di fissaggio Montaggio e installazione Progettazione Passi di pianificazione dei punti di misura e disposizione delle unità di misura in galleria Luoghi per installazione Tubazione di aspirazione e di scarico Cavo di collegamento Montaggio dell'unità di misura Montaggio della bocca di entrata dell'aria con rete di protezione Montaggio della bocca di entrata dell'aria parete Montaggio dell'opzione modulo d'interfaccia Installazione della sonda di misura della temperatura dell'opzione misura della	. 26 . 27 . 28 . 28 . 31 . 31 . 32 . 33 . 33 . 35 . 36 . 37
2.2.5 3 3.1 3.1.1 3.1.2 3.1.3 3.1.4 3.1.5 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.1 3.2.2 3.2.4 3.2.5	Gruppo di fissaggio Montaggio e installazione Progettazione Passi di pianificazione Determinazione dei punti di misura e disposizione delle unità di misura in galleria Luoghi per installazione Tubazione di aspirazione e di scarico Cavo di collegamento Montaggio Montaggio dell'unità di misura Montaggio della bocca di entrata dell'aria con rete di protezione Montare unità di controllo MCU con la custodia a parete Montaggio dell'opzione modulo d'interfaccia Installazione della sonda di misura della temperatura dell'opzione misura della temperatura	. 26 . 27 . 28 . 28 . 31 . 31 . 31 . 33 . 33 . 35 . 36 . 37 . 37
2.2.5 3 3.1 3.1.1 3.1.2 3.1.3 3.1.4 3.1.5 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.3 3.2.4 3.2.5 3.3	Gruppo di fissaggio Montaggio e installazione Progettazione Passi di pianificazione Determinazione dei punti di misura e disposizione delle unità di misura in galleria Luoghi per installazione Tubazione di aspirazione e di scarico Cavo di collegamento Montaggio Montaggio dell'unità di misura Montaggio dell'unità di misura Montaggio della bocca di entrata dell'aria con rete di protezione Montaggio dell'opzione modulo d'interfaccia Installazione della sonda di misura della temperatura dell'opzione misura della temperatura Installazione.	. 26 . 27 . 28 . 28 . 31 . 31 . 31 . 32 . 33 . 33 . 35 . 36 . 37 . 38
2.2.5 3 3.1 3.1.1 3.1.2 3.1.3 3.1.4 3.1.5 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.3 3.2.4 3.2.5 3.3 3.3.1	Gruppo di fissaggio Montaggio e installazione Progettazione Passi di pianificazione Determinazione dei punti di misura e disposizione delle unità di misura in galleria Luoghi per installazione Tubazione di aspirazione e di scarico Cavo di collegamento Montaggio Montaggio dell'unità di misura Montaggio dell'unità di misura Montaggio della bocca di entrata dell'aria con rete di protezione Montaggio dell'opzione modulo d'interfaccia Installazione della sonda di misura della temperatura dell'opzione misura della temperatura Novertenze generali, presupposti	. 26 . 27 . 28 . 28 . 31 . 31 . 31 . 32 . 33 . 35 . 36 . 37 . 37 . 38 . 38 . 38
2.2.5 3 3.1 3.1.1 3.1.2 3.1.3 3.1.4 3.1.5 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.1 3.2.2 3.2.4 3.2.5 3.3 3.3.1 3.3.2	Gruppo di fissaggio Montaggio e installazione Progettazione . Passi di pianificazione . Determinazione dei punti di misura e disposizione delle unità di misura in galleria . Luoghi per installazione . Tubazione di aspirazione e di scarico . Cavo di collegamento . Montaggio . Montaggio dell'unità di misura . Montaggio della bocca di entrata dell'aria con rete di protezione . Montaggio della bocca di entrata dell'aria con rete di protezione . Montaggio della bocca di entrata dell'aria con rete di protezione . Montaggio della bocca di entrata dell'aria con rete di protezione . Montaggio dell'opzione modulo d'interfaccia . Installazione della sonda di misura della temperatura dell'opzione misura della temperatura . Installazione . Avvertenze generali, presupposti . Collegamento dell'unità di controllo con la custodia a parete .	. 26 . 27 . 28 . 28 . 31 . 31 . 32 . 33 . 35 . 36 . 37 . 37 . 38 . 38 . 39
2.2.5 3 3.1 3.1.1 3.1.2 3.1.3 3.1.4 3.1.5 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.3 3.2.4 3.2.5 3.3 3.3.1 3.3.2 3.3.3	Gruppo di fissaggio Montaggio e installazione Progettazione Passi di pianificazione Determinazione dei punti di misura e disposizione delle unità di misura in galleria Luoghi per installazione Tubazione di aspirazione e di scarico Cavo di collegamento Montaggio Montaggio dell'unità di misura Montaggio dell'unità di entrata dell'aria con rete di protezione Montaggio dell'opzione modulo d'interfaccia Installazione della sonda di misura della temperatura dell'opzione misura della temperatura Installazione Avvertenze generali, presupposti Collegamento dell'unità di controllo con la custodia a parete. Collegamento dell'unità di controllo in custodia 19".	. 26 . 27 . 28 . 28 . 31 . 31 . 31 . 32 . 33 . 35 . 36 . 37 . 38 . 38 . 38 . 39 . 44
2.2.5 3 3.1 3.1.1 3.1.2 3.1.3 3.1.4 3.1.5 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.3 3.2.4 3.2.5 3.3 3.3.1 3.3.2 3.3.3 3.3.4 3.3.4	Gruppo di fissaggio Montaggio e installazione Progettazione Determinazione dei punti di misura e disposizione delle unità di misura in galleria Luoghi per installazione Tubazione di aspirazione e di scarico Cavo di collegamento Montaggio Montaggio dell'unità di misura Montaggio dell'unità di misura Montaggio della bocca di entrata dell'aria con rete di protezione Montare unità di controllo MCU con la custodia a parete Montaggio dell'opzione modulo d'interfaccia Installazione della sonda di misura della temperatura dell'opzione misura della temperatura Installazione Avvertenze generali, presupposti Collegamento dell'unità di controllo con la custodia a parete. Collegamento dell'unità di controllo in custodia 19" Collegamento dell'unità di misura	. 26 . 27 . 28 . 28 . 31 . 31 . 32 . 33 . 33 . 33 . 35 . 36 . 37 . 38 . 38 . 38 . 38 . 39 . 44 . 47
2.2.5 3 3.1 3.1.1 3.1.2 3.1.3 3.1.4 3.1.5 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.1 3.2.2 3.2.3 3.2.4 3.2.5 3.3 3.3.1 3.3.2 3.3.3 3.3.4 3.3.5 3.2	Gruppo di fissaggio Montaggio e installazione Progettazione Passi di pianificazione Determinazione dei punti di misura e disposizione delle unità di misura in galleria Luoghi per installazione Tubazione di aspirazione e di scarico Cavo di collegamento Montaggio dell'unità di misura Montaggio dell'unità di misura Montaggio dell'opzione modulo d'interfaccia Installazione della sonda di misura della temperatura dell'opzione misura della temperatura Installazione. Avvertenze generali, presupposti. Collegamento dell'unità di controllo con la custodia a parete. Collegamento dell'unità di controllo in custodia 19" Collegamento di una o più unità di misura	. 26 . 27 . 28 . 28 . 31 . 31 . 31 . 32 . 33 . 35 . 36 . 37 . 38 . 38 . 38 . 38 . 39 . 44 . 47 . 49

4	Messa in funzione e programmazione
4.1	Fondamenti
4.1.1	Indicazioni generali
4.1.2	Installazione del programma di comando e di programmazione con SOPAS ET 54
4.1.3	Stabilire una connessione con l'apparecchio
4.1.3.1	Configurazione dell'interfaccia
4132	Connessione attraverso il registro "Network Scan Assistant" 60
4133	Connessione tramite il menù "Connection Wizard" (a partire da SOPAS FT
4.1.0.0	Versione (02.32) 61
4.1.3.4	Selezionare lo strumento
4.1.4	Indicazioni relative all'uso del programma64
4.1.5	Assistenza Online65
4.2	Specifiche programmazioni applicative66
4.2.1	Indirizzamento sensore
4.2.2	Attivazione delle unità di misura collegate67
4.2.3	Indirizzamento del sistema di misura al punto di misura
4.2.4	Determinazione del ciclo di controllo69
4.2.5	Programmazione dell'uscita analogica70
4.2.6	Programmazione di ingressi analogici
4.2.7	Programmazione del relè del valore di soglia
4.2.8	Calibrazione per la misura della concentrazione della polvere
4.2.9	Impostazione del tempo di smorzamento
4.2.10	Misura del flusso
4.2.11	Salvataggio dati
4.2.12	Avvio di esercizio di misurazione normale
4.3	Programmazione di moduli opzionali
4.3.1	Programmazione dei moduli di uscita analogici e digitali
4.3.1.1	Uscita analogiche opzionali
4.3.1.2	Uscite digitali opzionali80
4.3.1.3	Indirizzamento e programmazione dell'interruttore del valore di soglia alle
400	Uscite digitali opzionali
4.3.2	
4.3.2.1	Avvertenze generali
4.3.2.2	Programmazione dei modulo Ethernet
4.4	Comando/definizione dei parametri richiesti tramite opzione LC-Display
4.4.1	Avvertenze generali relative all'utilizzo
4.4.2	Struttura del menù
4.4.3	Programmazione
4.4.3.1	MCU
4.4.3.2	Unità di misura (in caso di impostazione per la misura della concentrazione
	della polvere)
4.4.4	Modifica delle impostazioni dei display tramite SOPAS ET
5	Manutenzione
5.1	Informazioni generali94
5.2	Manutenzione dell'unità di misura95
5.2.1	Interventi di ispezione
5.2.2	Pulire le superfici ottiche di limite al modulo laser ed al ricevitore
5.2.3	Pulire il filtro a maglia grossa nella bocca di entrata dell'aria
5.2.4	Sostituzione del filtro dell'aria96
5.3	Messa fuori servizio

6	Anomalie di funzionamento	99
6.1	Informazioni generali	100
6.2	Unità di misura	101
6.2.1	Anomalie di funzionamento	101
6.2.2	Messaggi di allarme e di disfunzione nel programma SOPAS ET	101
6.2.3	Sostituire la sicurezza per l'opzione blocco di alimentazione	102
6.3	Unità di controllo	103
6.3.1	Anomalie di funzionamento	103
6.3.2	Messaggi di allarme e di malfunzionamento nel programma SOPAS ET	103
6.3.3	Cambiare fusibile	105
7	Specifiche	107
7.1	Dati tecnici	108
7.2	Dimensioni di ingombro, codici d'ordine	109
7.2.1	Unità di misura	109
7.2.2	Bocca di entrata dell'aria con rete di protezione	110
7.2.3	Copertura con bocca di entrata dell'aria integrata	111
7.2.4	Opzione: Copertura per collegamenti	112
7.2.5	Opzione piastra di montaggio	113
7.2.6	Unità di controllo MCU	114
7.2.7	Opzione modulo d'interfaccia per cavo di collegamento	115
7.3	Accessori opzionali per installazione	116
7.3.1	Tubazione di aspirazione e di scarico	116
7.3.2	Cavo di collegamento	116
7.3.3	Gruppo di fissaggio	116
7.4	Opzioni	117
7.4.1	Unità di misura VCME	117
7.4.2	Unità di controllo MCU	117
7.4.3	Accessori opzionali per controllo dell'apparecchio	11/
7.5	Parti di consumo per esercizio biennale	118
7.6	Pezzi di ricambio	118
7.7	Codice d'accesso	119

VICOTEC450

1 Avvertenze importanti

I pericoli più importanti Uso conforme alle norme Responsabilità dell'utente Utilizzo del VICOTEC450 per delicate operazioni di sicurezza (rilevamento e segnalazione dello sviluppo di incendi)

1.1 I pericoli più importanti

1.1.1 Pericolo dovuto ad apparecchiature elettriche

Il sistema di misura VICOTEC450 è un meccanismo previsto per l'uso in impianti a corrente forte industriale.

AVVERTENZA: Pericolo dovuto alla tensione di rete

- In caso di lavori a collegamento a rete oppure a componenti conduttori di tensione di rete, le linee di alimentazione rete devono essere libere da ogni tensione.
 - In caso che fosse stata rimossa una protezione anticontatto, provvedere a reinserirla prima di abilitare nuovamente la tensione di rete.

1.1.2 Pericolo dovuto alla luce laser

L'unità di misura del VICOTEC450 contiene un laser della classe 2 (inoffensivo per gli occhi).



AVVERTENZA: Pericolo dovuto alla luce laser

- \otimes Non guardare mai direttamente sul raggio laser
- \otimes Non dirigere mai il raggio laser su persone
- Evitare riflessi dannosi del raggio laser attraverso componenti riflettenti.
- ► Non utilizzare il modulo laser al di fuori dell'unità di misura.

1.2 Uso conforme alle norme

Impiego previsto per lo strumento

Il sistema di misura VICOTEC450 è previsto per misure dell'offuscamento della visibilità in impianti di galleria.

Uso corretto

- Utilizzare lo strumento operando esclusivamente secondo le indicazioni contenute nel presente manuale. La casa costruttrice respinge ogni responsabilità in caso di uso diverso.
- Prendere tutte le misure necessarie per la conservazione del valore del prodotto, p. es. per manutenzione ed ispezione o per trasporto ed immagazzinamento.
- Non smontare, né aggiungere, né modificare nessun componente dello strumento a meno che tale operazione non sia descritta e specificata nelle indicazioni ufficiali della casa costruttrice. In caso contrario
 - lo strumento potrebbe diventare pericoloso
 - viene a mancare ogni prestazione di garanzia da parte della casa costruttrice

1.3 **Responsabilità dell'utente**

1.3.1 Indicazioni generali

Utente previsto

Il sistema di misura VICOTEC450 può essere utilizzato soltanto da personale specializzato che, sulla base della propria formazione professionale, livello di istruzione e conoscenza delle relative norme vigenti, sia in grado di valutare correttamente i compiti ad esso affidati e di riconoscere eventuali situazioni di pericolo.

Condizioni speciali locali

- Preparando ed eseguendo lavori si devono rispettare le vigenti norme relative al rispettivo impianto ed alle prescrizioni ed anche alle regole tecniche atte a mettere in pratica tali direttive.
- Per ogni lavoro ci si deve comportare secondo le specifiche situazioni locali e secondo le particolarità della situazione presente sul luogo in cui si trova installato l'impianto e secondo i pericoli e prescrizioni specifici del sistema.

Conservazione della documentazione

Il Manuale delle istruzioni operative che fa parte del sistema di misura e la documentazione relativa all'impianto devono essere disponibili localmente per ogni esigenza di consultazione. In caso di cambiamento del proprietario del sistema di misura, i rispettivi documenti devono essere trasmessi ai nuovi proprietari.

1.3.2 Indicazioni di sicurezza e misure protettive

Dispositivi di protezione



IMPORTANTE:

Conformemente al rispettivo potenziale di pericolo, il personale deve utilizzare appositi dispositivi di protezione e sistemi personali di sicurezza in numero sufficiente.

Misure di prevenzione per la sicurezza di funzionamento



IMPORTANTE:

Il gestore dell'impianto è tenuto a garantire che:

- né la mancanza di corrente, né errori di misurazione possano in qualche modo provocare danni oppure stati operativi pericolosi,
- soltanto personale qualificato e con esperienza venga adibito ad eseguire regolarmente i prescritti lavori di manutenzione e di ispezione.

Identificazione di anomalie

Qualunque tipo di cambiamento rispetto all'esercizio normale deve essere considerato un indizio serio di malfunzionamento e deve essere preso in considerazione. Fanno parte di queste tra l'altro:

- visualizzazione di messaggi di avvertenza (p.es. elevato accumulo di sporcizia)
- forti sbalzi di risultati della misurazione,
- aumento della potenza assorbita nominale,
- temperatura aumentata di componenti del sistema,
- l'attivazione di dispositivi di sorveglianza,
- sviluppo di odori oppure di fumo.

Precauzioni per evitare danni



una disattivazione non provochi una conseguente disfunzione.

1.4 Utilizzo del VICOTEC450 per delicate operazioni di sicurezza (rilevamento e segnalazione dello sviluppo di incendi)

La responsabilità della sicurezza dell'impianto è sempre a carico dell'esercente. In modo particolare devono essere rispettati i seguenti punti:

- Impianti soggetti a rischi devono essere sottoposti sempre a monitoraggio ridondante dal punto di vista della tecnica della misurazione. Per questo motivo il sistema VICOTEC450 non può mai essere applicato come unico elemento nell'ambito di una catena di sicurezza.
- Eventuali soglie di commutazione o la determinazione di criteri di commutazione rientrano **sempre** nella responsabilità dell'esercente.
- Si deve provvedere in tempo utile a prendere misure in grado di garantire un utilizzo sicuro dell'impianto anche durante periodi di inattività del VICOTEC450 (p.es. manutenzione, riparazioni).
- La SICK ricusa ogni responsabilità per qualsiasi danno che risulti da un eventuale funzionamento anomalo dello strumento.

VICOTEC450

2 Descrizione del prodotto

Modo operativo VICOTEC450 Componenti del sistema

2.1 Modo operativo VICOTEC450

2.1.1 Principio di funzionamento

Il VICOTEC450 funziona da sistema estrattivo con caratteristiche della misura In-Situ.

Modello con eliminazione della nebbia

Dallo spazio di circolazione della galleria si aspira un flusso d'aria attraverso un tubo di aspirazione e lo si dirige in una camera di riscaldamento in cui si riscalda l'aria di misura in modo da far evaporare eventuali gocce d'acqua (nebbia). Una volta terminata l'operazione, si trasmette l'aria di misura alla cellula di misura in cui tramite il laser si determina l'intensità di luce diffusa come misura per l'offuscamento della visibilità. L'aria di misura viene trasportata con un ventilatore. Un filtro dell'aria a monte del ventilatore ha la funzione di impedire depositi di sporcizia nel sistema di ventilazione aumentandone la durata. Inoltre si dirige una parte dell'aria pulita davanti al gruppo ottico per tenerlo pulito. La portata dell'aria è preimpostata di fabbrica ed è tenuta sotto controllo continuatamente attraverso un misuratore del flusso integrato.



Modello senza eliminazione della nebbia

In determinati casi può essere necessario rilevare anche la nebbia. Per eseguire tali operazioni di misura, prima si fa arrivare alla camera di misurazione l'aria aspirata dallo spazio di circolazione del tunnel. In un secondo tempo l'aria viene fatta confluire alla camera di riscaldamento e poi al filtro dell'aria e sistema di ventilazione. Attraverso il riscaldamento dell'aria di misura si impedisce che l'umidità possa rendere il filtro dell'aria inservibile entro breve tempo.

Figura 2

Principio della struttura dell'unità di misura senza eliminazione della nebbia



- 3 Cellula di misura
- 4 Camera di riscaldamento
- 5 Filtro dell'aria
- 6 Ventilazione
- 7 Tubazione di scarico aria

2.1.2 Principio di misurazione della dispersione della luce

Il VICOTEC450 lavora secondo il principio della dispersione della luce (diffusione in avanti). Per via della sua alta sensibilità questo principio viene utilizzato principalmente per la misurazione di piccole concentrazioni di particelle.



Un diodo al laser irradia con luce modulata le particelle di polvere nella corrente di aria di misura nel campo visibile (lunghezza d'onda ca. 650 nm). La luce dispersa dalle particelle è rilevata da un detettore altamente sensibile, rinforzata elettricamente e diretta verso il condotto di misura di un microprocessore che è il componente centrale del sistema elettronico di misura, di comando e di analisi. Il volume di misura nella cellula di misura viene definito tramite la sovrapposizione del raggio trasmittente e l'apertura di ricezione.

Attraverso un continuo controllo della potenza di trasmissione (raggio parziale al ricevitore di monitoraggio) si rilevano minimi cambiamenti di luminosità del raggio luminoso trasmesso che vengono quindi tenuti in considerazione nel corso del rilevamento del segnale di misura.

L'unità primaria di misura della diffrazione ottica è praticamente proporzionale alla concentrazione delle particelle. All'interno dello strumento l'intensità della luce dispersa è convertita nel valore k utilizzato per la misura dell'offuscamento di visibilità che viene emesso come valore di misura. La base di questa operazione è una calibrazione di fabbrica del VICOTEC450 eseguita con un trasmissiometro utilizzato come standard.

2.1.3 Tempo di smorzamento

Il tempo di smorzamento è il tempo richiesto per raggiungere il 90 % dell'altezza dello sbalzo dopo una modifica brusca del segnale di misura. Esso è regolabile liberamente tra 1 e 600 s. Con un aumento del tempo di smorzamento si ammortizzano sempre maggiormente le oscillazioni del valore di misura ed i disturbi di misura transitori rendendo il segnale di uscita sempre "più lineare".





2.1.4 Controllo del funzionamento

Per un controllo automatico del funzionamento del sistema di misura è possibile inserire un ciclo di controllo ad intervalli fissi a partire da un orario di avvio da fissare a seconda delle esigenze. L'impostazione avviene attraverso il programma operativo SOPAS ET (\rightarrow p. 69, §4.2.4). Se così facendo dovessero comparire deviazioni non ammesse dal comportamento normale, queste vengono segnalate come errore. In caso di malfunzionamento del sistema, un ciclo di controllo attivato manualmente può contribuire alla localizzazione di possibili cause di disfunzioni.

Il ciclo di controllo dura ca. 120 s e consiste di ca. 30 s nella misura della contaminazione delle superfici ottiche di limite e di 90 s (valore standard) nell'uscita dei valori rilevati.

- La durata è programmabile (→ p. 69, §4.2.4).
 Der l'ugaita dei valari di controllo all'ugaita eti
 - Per l'uscita dei valori di controllo all'uscita analogica è necessario che la stessa sia attivata (→ p. 70, §4.2.5).
 - Durante il calcolo dei valori di controllo, all'uscita analogica si presenta il valore di misura rilevato per ultimo.
 - Se i valori di controllo non vengono presentati all'uscita analogica, si presenta il valore attuale di misura una volta terminata la determinazione del valore di controllo.
 - Durante un ciclo di controllo è attivato il relè 3 (→p. 41, figura 27).
 - Se il sistema di misura si trova allo stato "Maintenance" non si avvia nessun ciclo di controllo automaticamente.
 - Durante il ciclo di controllo sul display LC dell'unità di controllo (opzione) si visualizza "controllo del funzionamento".
 - In caso di modifica del punto di avvio o dell'intervallo di ciclo si esegue ancora un ciclo di controllo che si trovi entro il campo temporale tra la programmazione ed il nuovo punto di avvio.
 - La modifica del tempo di intervallo diventa attiva a partire dal successivo orario di avvio.

Misura dello sporcamento

Per la misura dello sporcamento delle superfici ottiche di limite, il ricevitore viene mosso completamente attraverso il raggio laser. La luce trasmessa dal diodo al laser viene dunque in questo modo misurata direttamente. Il valore dell'intensità rilevato durante il movimento oscillatorio viene calcolato con quello determinato nel corso della registrazione di fabbrica determinando un fattore di correzione. In questo modo si compensano completamente gli sporcamenti che si verificano.

In caso di valori di contaminazione minori del 50 % nel ciclo di controllo si presenta un valore analogico proporzionale alla contaminazione tra Live Zero e 20 mA, in caso di valori di contaminazione maggiori del 50 % sempre la corrente di uscita impostata per lo stato "malfunzionamento" (\rightarrow p. 70, §4.2.5).

Figura 5 Misura dello sporcamento



- 6 Cellula di misura
- 7 Posizione di riferimento all'inizio del ciclo
- 8 Posizione di riferimento alla fine del ciclo
- 9 Traiettoria di guida

2.2 Componenti del sistema

2.2.1 Panoramica del sistema

Il sistema di misura è composto dai seguenti componenti:

- Unità di misura VCME per il rilevamento di segnali, elaborazione del segnale e controllo delle funzioni del sistema
- Unità di controllo MCU per il controllo, valutazione ed uscita dei dati di max. 8 sensori collegati attraverso l'interfaccia RS485
- Bocca di entrata dell'aria con rete di protezione Alternativa:
- Copertura per circuiti con bocca integrata di entrata dell'aria
- Tubazione di aspirazione e di scarico (gruppo, lunghezze 5 m, 10 m, 15 m)
- cavo di collegamento per la connessione dell'unità di misura alla MCU (lunghezze 5 m, 10 m, 50 m, altre lunghezze su richiesta)
- Opzione: copertura per collegamenti
- Opzione: piastra di montaggio per unità di misura
- Opzione: modulo d'interfaccia per cablaggio del bus



Figura 6 Componenti VICOTEC450

2.2.2 Comunicazione tra l'unità di misura e l'unità di controllo

Variante standard

Con questo modello, attraverso il cavo di collegamento è collegata rispettivamente un'unità di misura con un'unità di controllo.

Figura 7 Connessione standard MCU - VCME



Variante Bus

Con questa variante, attraverso l'interfaccia RS485 è possibile collegare fino a 8 unità di misura ad una unità di controllo. In questo caso le unità di misura devono essere alimentate separatamente con tensione di rete. A tal fine, nell'unità di misura deve essere installata l'opzione blocco di alimentazione.





2.2.3 Unità di misura VCME

L'unità di misura analizza la concentrazione di particelle nell'aria aspirata dallo spazio di circolazione della galleria come misura per l'offuscamento della visibilità presente nella galleria.

L'unità di misura è composta dai seguenti elementi (→p. 19, figura 9):

- Cellula di misura
- Modulo laser
- Comando processore
- Camera di riscaldamento per vaporizzazione della nebbia
- Ventilazione con filtro dell'aria
- Misuratore del flusso
- Custodia per montaggio a parete, materiale 1.4571, rivestimento in grigio (RAL7042)

In caso di collegamenti singoli dell'unità di misura con l'unità di controllo (\rightarrow Figura 7) l'unità di misura viene alimentata attraverso il cavo connettore con 24 V DC dal blocco di alimentazione nell'unità di controllo.

In caso di lunghe distanze (\rightarrow p. 32, §3.1.5) o connessione bus si deve integrare l'unità di misura con un blocco di alimentazione opzionale.



Misuratore del flusso

La portata dell'aria attraverso l'unità di misura è controllata e comandata da un modulo sensore per la differenza di pressione. In questo modo è possibile identificare con sicurezza riduzioni del diametro nella tubazione di aspirazione dovute a deposito o ad altre cause e possono essere prese in considerazione nella regolazione della portata dell'aria. In questo modo si aumenta la sicurezza di funzionamento del sistema di misura e se ne riduce l'intensità di manutenzione.

Accessori

- 1 Bocca di entrata dell'aria con rete di protezione Gruppo costruttivo per posizione a scelta libera dell'apertura di aspirazione nello spazio di circolazione della galleria. Il collegamento con il raccordo di ingresso dell'aria nell'unità di misura viene eseguita attraverso il tubo di aspirazione. Il modello dipende dal luogo d'installazione (a parete di galleria oppure in soffitti intermedi). Un filtro integrato impedisce che particelle grezze oppure insetti possano penetrare nel tubo di aspirazione.
- 2 Tubazione di aspirazione e di scarico, gruppo, lunghezze 5 m, 10 m, 15 m Tubo di aspirazione di silicone (flessibile), diametro interno 13 mm (diametro esterno 19 mm); tubazione di scarico aria di materiale sintetico, diametro interno 25 mm.
- 3 Copertura per circuiti con bocca integrata di entrata dell'aria Tramite la combinazione dell'apertura ingresso aria con la rete di protezione, tubazione di aspirazione integrata e corta e tramite l'opzione copertura per collegamenti, questo componente permette un montaggio molto semplice nello spazio di circolazione della galleria ed offre per le linee di collegamento del VCME una protezione sufficiente in caso di pulizia della galleria con spazzole di lavaggio.
- 4 Cavo connettore per collegamento dell'unità di misura alla MCU (lunghezze 5 m, 10 m, 50 m)

Cavo a 4 poli schermato con boccola per collegamento alla spina dell'unità di misura e manicotti terminale del filo per il collegamento ai terminali nel MCU.



Altre lunghezze su richiesta

Opzioni

1 Copertura per collegamenti

Questa opzione deve essere predisposta quando si deve montare l'unità di misura nello spazio di circolazione e non è possibile utilizzare la copertura con l'apertura integrata per l'alimentazione dell'aria. Essa protegge in collegamenti del VCME in caso di pulizia della galleria con spazzole di lavaggio permettendo in questo modo di evitare che l'unità di misura debba a tal fine essere smontata.

2 Misurazione della temperatura con sonda di temperatura Ni-Cr-Ni, collegamento 20 m (lunghezza standard) e controllo elettronico



In caso di linee di aspirazione più lunghe (uso del gruppo costruttivo bocca di entrata dell'aria con rete di protezione) è possibile utilizzare questa opzione in modo che oltre alla misurazione della temperatura dell'aria integrata nel VCME sia possibile misurare anche la temperatura al punto di aspirazione. Tramite il controllo della temperatura in diversi punti dello spazio di circolazione, l'installazione di ulteriori unità di misura della temperatura permette il riconoscimento tempestivo dello svilupparsi di incendi.

3 Blocco di alimentazione 24 V DC, 75 W Per un'alimentazione separata della tensione dell'unità di misura, qualora la distanza tra l'unità di misura e la MCU dovesse essere eccessiva (perdita troppo alta di tensione sulla linea) oppure in caso di collegamento di diverse unità di misura ad una MCU (variante bus) 4 Piastra di montaggio

In questo modo è possibile montare e smontare l'unità di misura sul luogo d'installazione in maniera molto semplice e comoda senza necessità di alcun attrezzo. Inoltre è possibile assicurare l'unità di misura mediante un lucchetto.



Le opzioni 2., 3. e 4. possono essere integrate nell'unità di misura solo di fabbrica. Per eventuali potenziamenti dell'attrezzatura si deve spedire l'unità di misura alla casa costruttrice.

Designazione

Le diverse possibilità di selezione vengono contrassegnate dalle seguenti designazioni:

Designazione unità di misura	VCME- <u>XX</u> -P-X-X-X
Alimentazione principale	
- 24: 24 V DC dall' MCU	
- WR: 90 250 V AC con blocco di a	alimentazione separato
24 V DC 75 W	
Misuratore del flusso ———	
- P: con pressostato differenziale	
Opzione misurazione della temperat	tura con quantità dei punti
di misura	
-0: senza	
- n: con elemento termico Ni-Cr-Ni,	collegamento 20 m
e controllo elettronico, n = 1 o	ppure 2
Eliminazione della nebbia ———	
- F: con	
- N: senza	
Varie —	
- N: senza particolarità	

Esempio:	VCME-24-P-2-F-N
24 V DC dall' MCU	
con 2x opzione misurazione della temperatura ———	
con eliminazione della nebbia ———————	
senza particolarità	

2.2.4 Unità di controllo MCU

L'unità di controllo ha le seguenti funzioni:

- Sistema di controllo del traffico di dati ed elaborazione dei dati della/delle teste ottiche collegate tramite l'interfaccia RS485
- Emissione di segnali attraverso uscita analogica (valore misurato) e uscite relè (stato del sistema)
- Inserimento segnali attraverso ingressi analogici e digitali
- Alimentazione di tensione delle teste ottiche collegate
- Comunicazione con sistema pilota superiore attraverso moduli opzionali

Attraverso un'interfaccia USB è possibile impostare in modo molto facile e confortevole i parametri dell'impianto e del sistema con l'aiuto di un laptop e di un programma facile da usare. I parametri impostati vengono salvati in memoria anche in caso di mancanza di corrente.

L'unità di controllo è installata come standard in una custodia in lamiera d'acciaio.

Interfacce standard

Uscita analogica	Ingressi analogici	Uscite relè	Ingressi digitali	Comunicazione
 1 uscita 0/2/4 22 mA (separato galvanicamente, attivo); per uscita facoltativa delle unità di misura: Valore K Temperatura d'ingresso Distanza visiva Intensità della luce dispersa Opzionale: Concentrazione delle polveri Flusso Temperatura esterna 1x Temperatura esterna 2x Risoluzione 10 Bit 	2 ingressi 0 20 mA (standard; senza separazione galvanica) Risoluzione 10 Bit	 5 scambiatori (48 V, 1 A) per uscita dei segnali di stato: Esercizio/disfun- zione Manutenzione Ciclo di controllo Richiesta di manu- tenzione Valore limite 	4 ingressi per collegamento di contatti liberi (p.es. per collegamento di un interruttore di manutenzione oppure attivazione di un ciclo di controllo)	 USB 1.1 e RS232 (ai terminali) per richiamo del valore di misura,program- mazione e update del software RS485 per collega- mento sensore

Figura 10 Unità di controllo MCU nella custodia a parete con opzioni





La funzione dell' MCU può essere estesa sensibilmente tramite le opzioni descritte qui di seguito:

1 Modulo display

Opzioni

Modulo per la visualizzazione di valori di misura ed informazioni di stato e per definire i parametri richiesti all'atto della messa in servizio, selezione mediante tasti di comando.

Pannello posteriore con attacchi a morsetti per cablaggio disposto dal Cliente localmente

- Visualizzazione

Тіро		Visualizzazione di	
	Power (verde)	Alimentazione di tensione OK.	
LED	Failure (rosso)	Malfunzionamento	
	Maintenance request (giallo)	Richiesta di manutenzione	
Visualizzaz Display LC (schermata	Visualizzazione grafica (schermata principale)	 Intensità della luce dispersa Temperatura d'ingresso Temperatura di riscaldamento Temperatura esterna 1x Temperatura esterna 2x Concentrazione delle polveri Valore K Distanza visiva 	
	Indicazione di testo	2 valori di misura (vedere visualizzazione grafica) e 8 valori di diagnosi (→p. 88, figura 80)	

Nella visualizzazione grafica si rappresentano due principali valori di misura di un'unità di misura collegata preselezionati di fabbrica oppure valori calcolati dalla MCU mediante diagramma a barre. In alternativa è possibile visualizzare fino a 8 singoli valori di misura di una unità di misura (commutazione attraverso tasto "Meas").



Display LC con visualizzazione grafico (a sinistra) e indicazione di testo (a destra) (esempio)





- Tasti di comando

Tasto	Funzione
Meas	 Cambio da visualizzazione di testo in visualizzazione grafica e viceversa, Visualizzazione dell'impostazione del contrasto (in seguito a 2.5 s)
Frecce	Selezione della pagina successiva/precedente del valore di misura
Diag	Visualizzazione del messaggio di allarme o di errore
Menu	Visualizzazione del menù principale e passaggio ai sottomenù

2 Modulo E/A

+Ť

Ad innesto su supporti per moduli (MCU in custodia a parete) oppure in unità ad innesto (MCU in custodia 19"), comunicazione attraverso I²C-Bus, a scelta come :

- 2x uscita analogica 0/4 ... 22 mA per una uscita di ulteriori unità di misura (carico 500 Ω)
- 2x ingresso analogico- 0/4 ... 22 mA per importare i valori di sensori esterni
- 4x ingresso digitale per collegamento di contatti senza potenziale
- 2x uscita digitale (scambiatori, carico ammissibile 48 V AC/DC, 5 A)
- 4x uscita digitale (contatti di chiusura, carico ammissibile 48 V AC/DC, 0,5 A)

 Per ogni modulo è necessario un supporto per moduli (da applicare su guida DIN). Un supporto per moduli deve essere collegato tramite un cavo speciale alla scheda processore; ulteriori supporti per moduli vengono collegati a questo supporto per moduli.

- È possibile inserire al massimo 8 schede E/A, di cui un massimo di 4 schede dello stesso tipo.
- 3 Modulo Interfaccia

Schede per la trasmissione di valori di misura, stati di sistema e informazioni di servizio a sistemi pilota di livello superiore, a scelta per profibus DP VO o ethernet, inseribile su binario di montaggio (MCU nella custodia a parete) oppure su connessione ad innesto (MCU nella custodia 19"). Il collegamento del modulo con la scheda di collegamento avviene attraverso un rispettivo cavo.



Profibus DP-V0 per trasmissione tramite RS485 secondo DIN 19245 Parte 3 e IEC 61158.

Designazione

Come nel caso dell'unità di misura, la definizione di diverse possibilità di configurazione avviene secondo le seguenti designazioni:

Designazione dell'unità di controllo:	MCU-XXXXXXXXXXXXXXX
Alimentazione integrata dell'aria di pulizia - N: senza (no) Alimentazione principale - W: 90 250 V AC - 2: opzionale 24 V DC	
Variante della custodia - G: custodia a parete grigio - S: custodia a parete inox 1.4571 (grigio rivestito) - R: custodia 19" Modulo display	
- N: senza - D: con Altre opzioni ———————————————————————————————————	
 N: senza Opzione ingresso analogico (scheda ad innesto; 0/420 mA; 2 ogni modulo) - 0: senza - N: con, n = 14 ¹) 	2 ingressi
Opzione uscita analogica (scheda ad innesto; 0/420 mA; 2 uscite ogni modulo) - 0: senza - N: con, n = 14 ¹⁾	
Opzione ingresso digitale (scheda ad innesto; 4 ingressi ogni n - 0: senza - N: con, n = 14 1)	nodulo) ————
Opzione uscita digitale Power (scheda ad innesto; 48 V DC, 5 A ogni modulo) - 0: senza	A; 2 scambiatori
 Opzione uscita digitale Low Power (scheda ad innesto; 48 V DC 4 contatti di chiusura ogni modulo) - 0: senza - N: con, n = 14⁻¹) 	C, 0,5 A;
Opzione modulo interfaccia - N: senza - E: Ethernet - P: PROFIBUS	
- Modello speciale - N: nessuna particolarità	

1): Quantità massima di tutti i moduli dello stesso tipo = 4

Esempio:	MCU-NWSDN01010PN
non spurgato	
blocco di alimentazione ingresso a largo campo	
armadio chiuso in acciaio inossidabile ————]
con Modulo Display	
senza altre opzioni	
senza ingressi analogici opzionali —————]
con un'ulteriore uscita analogica ————]
senza ingressi digitali opzionali —————	
con ulteriore uscita digitale Power	
senza uscita digitale opzionale Low Power	
con modulo interfaccia Profibus DP ————	I
senza particolarità ——————————	

2.2.5 Gruppo di fissaggio

Per il montaggio dei gruppi costruttivi unità di misura, unità di controllo ed opzione modulo d'interfaccia alla parete oppure al soffitto della galleria sono disponibili diversi set di fissaggio. La scelta dipende dalle rispettive esigenze specifiche. La seguente tabella visualizza i rispettivi componenti e le applicazioni possibili.

Gruppo di fissaggio		Applicazione		
Denominazione (Codice d'ordine)	Componenti	Requisiti richiesti	per componente	Unità per comp.
4D8-1.4571/PA (2031889)	4x tasselli Fischer S10 4x viti per legno esagonali 8*50 A4	nessuna in particolare	Unità di misura ed unità di controllo nella custodia a parete	1
2D4-1.4571/PA (2031890)	2x tasselli Fischer S6 2x viti per legno testa emisferica 3,5*40 A4		Opzione modulo d'interfaccia	1
2M8-1.4571 (2031891)	2x tasselli SLM 8N A4 2x viti esagonali M8*55 A4	esclusivamente acciaio inossidabile	Unità di misura, unità di controllo ed opzione modulo d'interfaccia in custodia in acciaio inox	2
4M8-1.4529 (2031887)	4x bulloni di ancoraggio Fischer-FAZ 8/ 10 C	aria ambiente aggressiva		1

VICOTEC450

3 Montaggio e installazione

Progettazione Montaggio Installazione

3.1 **Progettazione**

3.1.1 Passi di pianificazione

Prima di iniziare un qualunque lavoro di montaggio e di installazione sono necessari i seguenti preparativi di pianificazione:

- Determinazione dei punti di misura.
- ► Selezione delle componenti sistemiche in funzione delle condizioni d'uso e delle esigenze specifiche dei Clienti (→ p. 18, §2.2.3 e → p. 22, §2.2.4).
- Determinazione dei luoghi per installazione per bocca di entrata dell'aria con rete di protezione (se impiegato), unità di misura e unità di controllo.
- ▶ Pianificazione dell'alimentazione di tensione e cablaggio.

3.1.2 Determinazione dei punti di misura e disposizione delle unità di misura in galleria

Punti di misura

Utilizzando VICOTEC450 come sistema di misura dell'offuscamento della visibilità, per le distanze fra le unità di misurazione lungo la galleria valgono gli stessi criteri comunemente previsti per la ventilazione di gallerie. Dato che questi dipendono da molti fattori come la geometria della galleria, la posizione, la densità del traffico ed i tipi di veicoli che vi si trovano a circolare, questi dettagli devono essere pianificati da specialisti che hanno la dovuta esperienza.

Come base possono essere utilizzati i seguenti valori:

- In caso di semi-ventilazione e ventilazione trasversale distribuzione regolare sulla lunghezza della galleria con almeno 2 punti di misurazione per tratto di ventilazione.
- In caso di una galleria a circolazione unidirezionale, almeno 3 punti di misura (ogni punto a ca. 150 m di distanza dal portale, almeno uno nel centro della galleria), conformemente alle "Direttive per l'equipaggiamento e l'esercizio di gallerie stradali, direttiva tedesca RABT" per gallerie a ventilazione longitudinale, perché non si può escludere completamente una circolazione a traffico contrario.
 - ***1** Se il sistema VICOTEC450 dovesse essere utilizzato ulteriormente come detettore di fumo, devono essere previsti due punti di misura vicini che servono da detettori ottici di fumo e che non devono trovarsi ad una distanza reciproca maggiore da 100 m fino a 150 m (vedere RABT2003, Astra progetto di modificazione 2005).

Disposizione delle unità di misura

Le unità di misura possono essere installate nella galleria procedendo come segue:

Installazione dell'unità di misura	Aspirazione aria misura	Osservazioni
Direttamente nello spazio di circolazione, alla parete della galleria 1 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2	Sopra la bocca di entrata dell'aria con rete di protezione oppure copertura per collegamenti con bocca integrata di entrata dell'aria (dovrebbe essere preferita perché l'installazione richiede meno impegno)	Questa disposizione dovrebbe essere scelta quando al rispettivo punto di misura la nebbia non deve essere misurata come offuscamento della visibilità. Questo è spesso il caso di punti di misura che si trovano ad una distanza minore di 150 m rispetto all'imbocco della galleria. Presupposto necessario è che lo spazio di circolazione sia sufficiente.
Nelle nicchie, quadri elettrici ad armadio per equipaggiamenti nello spazio di circolazione della galleria, su soffitti intermedi oppure in locali d'esercizio in un punto leggermente accessibile senza che si debba bloccare la galleria.	Attraverso bocca di entrata dell'aria con rete di protezione e tubazione di aspirazione con una lunghezza massima pari a 30 m	 Si deve optare per questa disposizione quando: nello spazio di circolazione della galleria non vi è sufficiente posto per strumenti di misura in-situ (trasmissiometri), per altri motivi non sia possibile oppure non si voglia eseguire installazione nello spazio di circolazione, si debbano eseguire misure in punti particolarmente inaccessibili in cui non è possibile installare trasmissiometri

Installazione dell'unità di misura		Aspirazione aria misura	Osservazioni
In locali d'esercizio		Attraverso tubazioni di aspirazione fino ad una lunghezza di 300 m con ventilazione separata come sistema bipasso	Si deve optare per questa disposizione soltanto nel caso in cui i precedenti tipi di installazione non dovessero essere possibili. Svantaggi:
		2	 Tubazione di aspirazione di aspirazione) → importante in modo particolare in caso di utilizzo del VICOTEC450 come detettore di fumo Costi elevati per la pianificazione, l'installazione e l'esercizio (possibilmente più alti dei costi degli apparecchi) Tubazioni di aspirazione prevalente-
max. 300 m			mente in PVC oppure PE hanno un comportamento sfavorevole in caso di incendio (il PVC non è esente da alogeno, il PE non è autoestintore e può quindi contribuire a propagare un incendio e possono ricaricarsi alottrastatiazmento
1 Quadro elettrico	o comandi		misurazione possono essere falsifi-
3 Unità di misura	U		cati modificando l'aria di misura.
4 Ventilazione			preferibili in caso di tale disposi-
5 Alimentazione c (p.es. SIDOR)	lell'aria di misura per ulter	riori sistemi di valutazione	zione provocano costi aggiuntivi significativi.
6 Distributore			Possibile un deposito di particelle di
7 Filtro dell'aria			zione \rightarrow Riduzione del diametro

3.1.3 Luoghi per installazione

Unità di misurazione e di controllo ad un punto piano, ben accessibile e protetto con sufficiente spazio per aprire porte, per la posa di tubazioni per l'aria ed il montaggio di cavi \rightarrow p. 35, §3.2.2 e \rightarrow p. 36, §3.2.3). Quando le unità vengono montate alla parete della galleria nello spazio di circolazione, bisogna garantire una sufficiente distanza laterale rispetto ai veicoli che attraversano la galleria.

Il punto di aspirazione deve trovarsi nello spazio di circolazione e, in caso di ulteriore utilizzo del VICOTEC450 come detettore fumo, deve trovarsi possibilmente in posizione centrale al soffitto della galleria.

Se possibile, l'unità di controllo MCU dovrebbe essere installata in un locale d'esercizio. La distanza massima rispetto all'unità di misura è di 1200 m.





3.1.4

Tubazione di aspirazione e di scarico

Sono richiesti i seguenti requisiti:

• Diametro interno del tubo di aspirazione 13 mm in caso di materiale elastico e 16 mm in caso di materiale rigido (event. connessione attraverso tubo flessibile)

Diametro esterno del raccordo della bocca di entrata dell'aria all'unità di misura 16 mm.

- Diametro interno del tubo dell'aria 25 mm.
- Minimo raggio di curvatura per tubazione di aspirazione e di scarico 200 mm.
- Il tubo dell'aria non può essere considerevolmente più lungo del tubo di aspirazione.
- La pressione dell'aria del punto di aspirazione e del punto in cui l'aria di scarico del VICOTEC450 scorre di nuovo nella zona circostante deve essere all'incirca uguale.
- L'aria di scarico non può essere canalizzata nei locali d'esercizio che si trovano sotto sovrappressione.
- La tubazione di aspirazione e di scarico deve essere posata lontano dall'unità di misura e con una pendenza costante in modo che l'acqua non si possa raccogliere nella tubazione e neppure penetrare nell'unità di misura. Nel caso in cui ciò non dovesse essere

possibile, le tubazioni del punto di aspirazione e dell'unità di misura devono essere posate perpendicolarmente verso il basso (\rightarrow Figura 13 e \rightarrow p. 32, figura 14). Le tubazioni devono essere il più corte possibile.

- In caso di lunghe tubazioni di aspirazione ed in modo particolare in caso di tubi soggetti a diversi campi di temperatura può essere necessario installare un separatore d'acqua nelle tubazioni.
- Figura 14

Collegamento delle tubazioni di aspirazione e di scarico in caso di pendenza mancante



La SICK fornisce un gruppo composto di tubi di aspirazione e di scarico dell'aria con lunghezze di 5 m, 10 m, e 15 m.

3.1.5 Cavo di collegamento

+1

In caso di alimentazione di tensione dell'unità di misura dall' MCU, per via della potenza richiesta per la ventilazione e per la camera di riscaldamento, il cavo connettore deve avere una sezione sufficiente. Questa dipende dalla lunghezza dei cavi.

Sezione del filo in mm ²	Resistenza specifica in Ω/km	Lunghezza massima dei cavi in m
0,5	40	25
0,75	25	40
1,00	18	55
1,5	14	70
2,5	8	130



La tensione minima per VCME è 20 V DC.

In caso di distanze tra unità di misura e di controllo maggiori di 130 m, per motivi di costi, consigliamo di collegare l'unità di misura separatamente alla tensione di rete tramite il blocco di alimentazione installabile come opzione.

3.2 Montaggio

Tutti i lavori di montaggio sono a carico dell'utente. Questi comprendono il montaggio dell'unità di misura e di controllo ed il montaggio della bocca di entrata dell'aria con rete di protezione e tubo di aspirazione (se non viene utilizzata la copertura di protezione con bocca di entrata dell'aria integrata).

AVVERTENZA:

- Nel corso di tutti i lavori di montaggio, osservare le prescrizioni di sicurezza vigenti e le indicazioni di sicurezza contenute nel Capitolo 1!
- Eseguire i lavori di montaggio possibilmente soltanto con galleria bloccata al traffico!
- Provvedere a prendere delle misure protettive adatte contro possibili pericoli!

3.2.1 Montaggio dell'unità di misura

L'unità di misura deve essere montata in un punto con una superficie piana, ben accessibile e protetto.





Misure di ingombro per l'unità di misura



Lavori da eseguire

- Eseguire dei fori come da S. 34, figura 16 (distanze come da Figura 15).
- Utilizzare tasselli (gruppo di fissaggio 4D4/4D8-1.4571/PA, 2M8-1.4571) oppure bulloni di ancoraggio (gruppo di fissaggio M8-1.4529).
- ► Fissare l'unità di misura utilizzando viti a testa esagonale o dadi.

Figura 16 Dimensioni dei fori



- 1 Foratura
- 2 Parete della galleria
- 3 Bullone di ancoraggio con dado di fissaggio
- 4 Staffa di fissaggio dell'unità di misura

Gruppo di fissaggio	D [mm]	T[mm]	Osservazione
2D4-1.4571/PA	6	≥40	Il tassello deve essere a filo con la parete della galleria.
4D8-1.4571/PA	10	≥70	
2M8-1.4571	12	≥60	
4M8-1.4529	8	≥65	Il bullone di ancoraggio può sporgere dalla parete della galleria al max. 12 mm.

Montaggio dell'unità di misura con l'opzione piastra di montaggio

Montare la piastra di montaggio come da Figura 17.



Per i punti di fissaggio consigliamo di prevedere bulloni M10 sui quali si applica la piastra di montaggio per poi fissarla con dadi autobloccanti.



Figura 17

Montaggio dell'opzione piastra di montaggio

Applicare l'unità di misura (1) sulla piastra di montaggio (2) in modo tale che la staffa di fissaggio inferiore destra (3) si trovi sulla staffa di sicurezza (4), spingere la staffa di fissaggio superiore (5) nei rispettivi intagli (6) e spostarla quindi verso sinistra fino a quando la staffa di sicurezza possa muoversi liberamente e blocchi l'unità di misura.



3.2.2 Montaggio della bocca di entrata dell'aria con rete di protezione

Figura 19

Ingombri di montaggio per bocca di entrata dell'aria con rete di protezione per montaggio alla parete



Figura 18

Figura 20 Ingombri di montaggio per bocca di entrata dell'aria con rete di protezione per installazione in soffitto intermedio



3.2.3 Montare unità di controllo MCU con la custodia a parete

L'unità di controllo deve essere montata in un punto che sia perpendicolare, piano, ben accessibile e protetto come da Figura 21.



Per il fissaggio è possibile utilizzare rispettivamente i set di fissaggio adatti (\rightarrow p. 26, §2.2.5; installazione \rightarrow p. 34, figura 16).

- Utilizzando cavi adatti, l'unità di controllo può essere montata ad una distanza fino a 1200 m dall'unità di misura.
 - Per una comunicazione senza problemi con il VICOTEC450 consigliamo di montare l'unità MCU in un locale d'esercizio.

VICOTEC450 · Istruzioni per l'uso · 8011824 V2.3 · © SICK AG

Contenuti soggetti a modifiche senza preavviso

+1
3.2.4 Montaggio dell'opzione modulo d'interfaccia

Questo gruppo costruttivo deve essere montato su una superficie piana (parete o soffitto di galleria) come da Figura 22. Per il fissaggio è possibile utilizzare rispettivamente i set di fissaggio adatti (\rightarrow p. 26, §2.2.5; installazione \rightarrow p. 34, figura 16).



3.2.5 Installazione della sonda di misura della temperatura dell'opzione misura della temperatura

Il sensore dell'opzione misura della temperatura con 1x elemento termico deve essere installato procedendo come segue:

• Se è disponibile l'opzione bocca di entrata dell'aria con rete di protezione, il sensore deve essere spinto nei raccordi PG e fissato.

Figura 23

Installare il sensore di temperatura nella bocca di entrata dell'aria con rete di protezione



- 1 Bocca di entrata dell'aria con rete di protezione
- 2 Raccordi PG
- 3 Sensore di temperatura
- 4 Connettore a spina
- In caso di opzione copertura per collegamenti disponibile con bocca di entrata dell'aria integrata, il sensore deve essere applicato in uno dei condotti nel pavimento dell'unità di misura e quindi fissato. Se in un ordine le opzioni sensore di temperatura e copertura sono riportate inequivocabilmente come componenti di un'unità di misura, il montaggio del sensore in questa unità di misura avviene di fabbrica.
- In caso di utilizzo di altre bocche di entrata dell'aria, il sensore deve essere fissato in prossimità dell'apertura di aspirazione.

I sensori dell'opzione misura della temperatura con 2x elementi termici devono essere istallati nel tratto delle corsie del tunnel in modo tale da rendere possibile un controllo ottimale della temperatura al fine di permette il riconoscimento tempestivo dello svilupparsi di incendi.

Contenuti soggetti a modifiche senza preavviso

3.3 Installazione



+1

AVVERTENZA:

- Nel corso di tutti gli interventi di installazione, si devono rispettare tutte le prescrizioni di sicurezza vigenti e le indicazioni di sicurezza contenute nel Capitolo 1.
- Prendere le necessarie misure di protezione contro ogni possibile pericolo locale o pericoli legati alla tipicità dell'impianto.

3.3.1 Avvertenze generali, presupposti

Prima di iniziare un qualunque intervento di installazione si devono eseguire i lavori di montaggio descritti nel paragrafo §3.2.

Tutti gli interventi di installazione sono a carico dell'utente. Tra questi rientrano:

- Posa completa delle linee degli impianti elettrici e di segnalazione
- Collegamento dei cavi per l'alimentazione elettrica e per il cavo segnalazioni con tutti i componenti del sistema
- Installazione dell'interruttore e delle sicurezze di rete.
 - Pianificare sufficienti sezioni trasversali delle tubazioni (\rightarrow p. 108, §7.1).
 - In caso di utilizzo del blocco di alimentazione opzionale, le estremità dei cavi di collegamento e del cavo per l'alimentazione elettrica dell'unità di misura devono avere una lunghezza sufficiente.
 - Connettori a spina di cavi non collegati devono essere protetti dall'acqua e dalla sporcizia (avvitare la copertura).

Requisiti richiesti a tipi di cavo per collegamento sul posto dell'unità di misurazione e dell'unità di controllo

Per il collegamento dell'unità di misurazione e dell'unità di controllo è necessario una linea dati con cavi a coppia ritorta con schermatura comune. Non è possibile utilizzare normali cavi telefonici.

Per la trasmissione dati sono consigliabili i seguenti tipi di cavo:

- 1 UNITRONIC LIYCY (TP) 4 x 2 x 0,75 mm²
- non adatto per la posa sottoterra (in caso di necessità è richiesta una posa protetta)
- 2 UNITRONIC Li2YCY (TP) 4 x 2 x 0,5 mm² applicabile in alternativa al 1°; non adatto per la posa sottoterra (in caso di necessità è richiesta una posa protetta)
- **3** UNITRONIC Li2YCYv (TP) 4 x 2 x 0,5 mm²
- adatta per posa sotto terra
- Cavo speciale tipo ASS 4 x 2 x 0,5 mm²
 Silicone, esente da alogeno, resistente al calore forte ed al freddo, colore rosso del rivestimento (come RAL 3000)
- 5 Accessorio: tubo intrecciato PA-S 4. colore r

tubo intrecciato PA-S 4, colore nero; come protezione meccanica oppure per coprire il colore del rivestimento se necessario.

- Fabbricante del cavo tipo UNITRONIC: cavo LAPP
- Costruttore cavo speciale: metrofunk KABEL-UNION GmbH



+1

IMPORTANTE:

- In caso di utilizzo di cavi che non corrispondono alle specifiche, non possiamo garantire per un funzionamento corretto del sistema.
- Per principio si devono utilizzare cavi dello stesso tipo che devono essere posati con schermatura completa.



3.3.2 Collegamento dell'unità di controllo con la custodia a parete

Lavori da eseguire

Collegare il cavo connettore come da → p. 41, figura 27 (collegamento standard) oppure → p. 42, figura 28 (variante bus).



IMPORTANTE:

Utilizzare un cavo schermato a 4 fili con due coppie ritorte di conduttori (p.es. UNITRONIC LIYCY (TP) $2 \times 2 \times 0.5 \text{ mm}^2$ della LAPPKabel; non adatto per la posa sottoterra).

- Collegare il cavo per segnali di stato (esercizio/malfunzionamento, manutenzione, ciclo di controllo, richiesta manutenzione, valore di soglia), uscita analogica, ingressi analogici e digitali come dai requisiti richiesti (→p. 41, figura 27, →p. 42, figura 28, Figura 29, Figura 30 e Figura 31; utilizzare soltanto fili ritorti a coppia e schermati).
- ► Collegare il cavo di collegamento elettrico ai terminali L1, N, PE dell' MCU (→ Figura 24).
- Tutti i passacavi inutilizzati devono essere chiusi tramite tappi ciechi.

AVVERTENZA:

- Prima di attivare la tensione di alimentazione è assolutamente importante controllare il cablaggio.
- Ogni modifica del cablaggio può essere eseguita soltanto quando non c'è nessuna tensione.

Attacchi della scheda processore



Collegamento a carico dell'utente del cavo di connessione con l' MCU





Connessione standard MCU - VCME



Installazione e collegamento delle opzioni Modulo Interface e Modulo E/A

I moduli interfaccia ed i supporti per moduli E/A devono essere applicati sul binario di montaggio nella MCU (\rightarrow p. 39, figura 24) e poi collegati con il cavo con connettore a spina al rispettivo attacco sulla scheda processore (\rightarrow p. 40, figura 25). I moduli E/A devono quindi essere in seguito inseriti sui supporti per moduli.

I moduli E/A devono essere collegati ai punti di bloccaggio del supporto schede (\rightarrow Figura 29, Figura 30,Figura 31), il modulo Profibus ai morsetti del modulo ed il modulo Ethernet tramite cavo di rete installato dall'Utente.

• Connessioni elettriche Modulo AO

```
Figura 29
                    Connessioni elettriche Modulo uscita analogica
                    Modulo uscita analogica
                                                         Supporti per moduli
                                                                                  AO 2
                   Connessioni elettriche Modulo Al
Figura 30
                    Connessioni elettriche Modulo ingresso analogico
                    Modulo ingresso analogico
                                                          Supporto per moduli
                                                             AI2
                                                          Shield
                   Connessioni di collegamento Modulo DO Power Relay (2 scambiatori)
Figura 31
                    Connessioni di collegamento Modulo uscita digitale Power Relay
                    Modulo uscita digitale
                                                         Supporti per moduli
                                                                               D01
                                                                                                    D02
                                                                             n.o.
                                                                                   com
                                                                                                 com.
                                                                                                        n.c
                                                    •٦
                                      0-
                            Digital
                                 Powel
                                                            D01
D02
                                                                          n.c.
                                                                                    com.
                                                                                               com.
                                                                                                         n.c
                   Connessioni di collegamento Modulo DO Segnale Relay (4 contatti di chiusura)
                    Connessioni di collegamento Modulo uscita digitale Segnale Relay (4 contatti di chiusura)
Figura 32
                    Modulo uscita digitale
                                                          Supporti per moduli____DO2
                                                                                                   D04
                                                                           n.o.
                                                                                                com.
                                                                                  com
                                                                                                       n.o
                                                            D02
                            Dutut
                                 ignal
Zelav
                                                            D01
D03
                                                                            n.o.
                                                                                  com
                                                                                                com.
                                                                                                       n.o
                                                                              -D01
                                                                                                  D03
```

3.3.3 Collegamento dell'unità di controllo in custodia 19"

Figura 33 Collegamenti della MCU con variante 19"



Collegamento a morsetti per l'alimentazione elettrica 90 - 250 VAC Collegamento a morsetti per cablaggio disposto localmente

Funzione	Connessione	Nr. morsetto
Uscita relè 1 (Esercizio/malfunzionamento)	com	1
	n.c. ¹⁾	2
	n.o. ²⁾	3
Uscita relè 2 (manutenzione)	com	4
	n.c. ¹⁾	5
	n.o. ²⁾	6
Uscita relè 3 (ciclo di controllo)	com	7
	n.c. ¹⁾	8
	n.o. ²⁾	9
Uscita relè 4 (richiesta di manutenzione)	com	10
	n.c. ¹⁾	11
	n.o. ²⁾	12
Uscita relè 5 (valore di soglia)	com	13
	n.c. ¹⁾	14
	n.o. ²⁾	15
Ingresso digitale	d in 1	16
	d in 2	17
	gnd	18
	d in 3	19
	d in 4	20
	gnd	21
Uscita analogica	+	22
	-	23
	gnd	24
Ingresso analogico	a in 1	25
	gnd	26
	a in 2	27
	gnd	28

Funzione	Connessione	Nr. morsetto
Collegamenti per unità di misura	+24	31 (36)
	-24	32 (37)
	RS485 A	33 (38)
	RS485 B	34 (39)
	scr.	35 (40)
Ingresso Alimentazione di tensione 24V DC	24 V	41
	gnd	42
Uscita Alimentazione di tensione 24V DC	24 V	43
	gnd	44
Ingresso 30 V isolato galv.	+	45
	-	46
RS232/485	tx/A	51
	rx/B	52
	gnd	53
Interface 1	A	71
	В	72
	gnd	73
	+Us	74
	-Us	75
	gnd	76
	imp+	77
	imp-	78
	res 1	79
	res 2	80

1): chiuso a stato di corrente nulla (normal closed)

²⁾: aperto a stato di corrente nulla (normal open)

Montaggio e collegamento di Moduli E/A opzionali

I moduli opzionali analogici e digitali devono essere inseriti senza lasciare spazi intermedi liberi sui punti di inserimento del supporto per moduli dalla connessione ad innesto 1 nella sequenza $AO \rightarrow AI \rightarrow DO \rightarrow DI$. Nel caso in cui singoli tipi di moduli non dovessero essere disponibili, il rispettivo modulo disponibile verrà inserito successivamente seguendo l'ordine previsto.

Figura 34

Punti di inserimento per schede modulari opzionali



Punti di inserimento per Moduli E/A opzionali Connessione ad innesto per opzione modulo interfaccia

La connessione avviene ai morsetti 101 - 180 sul pannello posteriore.

Nella parte che segue si rappresenta in maniera esemplare il collegamento delle schede modulari E/A per la connessione ad innesto 1. Il collegamento di schede modulari E/A nelle connessione ad innesto 2 - 8 avviene procedendo allo stesso modo.

Connessione modulo analogico



• Connessione modulo digitale

Figura 36

Figura 35

Connessione modulo digitale alla connessione ad innesto 1



3.3.4

Collegamento di una o più unità di misura

- ► Collegare il cavo di collegamento alla MCU.
- Collegare la tubazione di aspirazione e di scarico.

Figura 37 Connettori alla parte inferiore dell'unità di misura



- 1 Bocchetta uscita aria
- 2 Spina per allacciamento separato alla rete dell'unità di misura
- 3 Connettore per il cavo di connessione con l' MCU
- 4 Tappo cieco *
- 5 Tappo cieco per ulteriore cavo
- 6 Raccordo della bocca di entrata dell'aria
- *: in caso di opzione misura della temperatura installata, sostituire con boccola

Collegare l'unità di misura con opzione trasformatore 24 V DC 75 W alla tensione di rete

Il connettore a spina che in questo modello fa parte del volume di fornitura deve essere collegato conformemente alla seguente figura.



AVVERTENZA:

Il cavo può essere collegato al connettore a spina soltanto da una persona qualificata appositamente autorizzata!



Figura 38 Collegare l'unità di misura con opzione trasformatore 24 V DC 75 W alla tensione di rete

Collegamento dell'opzione misura della temperatura

▶ Inserire la spina collegata con il cavo di misurazione nel rispettivo connettore dell'unità di misura.



IMPORTANTE:

È estremamente importante rispettare l'indirizzamento di sensori di temperatura da collegare all'unità di misura attenendosi alle rispettive marcature perché componenti elettronici e sensori di temperatura sono tarati reciprocamente (in caso di diverse unità di misura dotate di questa opzione, attenersi allo specifico indirizzamento dello strumento!).

3.3.5 Terminazione di connessione VCME - MCU

Il collegamento RS485 tra VCME e MCU deve essere concluso con resistenze all'inizio ed alla fine. Queste devono essere inserire come ponticello sui pin contrassegnati con il dicitura "term" sulle schede processore in MCU e VCME.

Per controllo (ed ev. per correzione) si deve disattivare la corrente per VCME e MCU.





3.3.6 Indirizzamento del bus

In caso di sistemi bus (diverse unità di misura ad una unità MCU) è possibile assegnare ad un'unità di misura l'indirizzo di bus richiesto sia tramite l'hardware che utilizzando un software. La lettura dell'indirizzamento tramite hardware avviene avviando il programma SOPAS ET ed ha una maggiore priorità rispetto ad un indirizzamento eseguito tramite un software.

L'indirizzo del bus ed il numero del sensore nell'unità MCU (vedere manuale operativo VICOTEC450 Paragrafo 4.2.2) sono sempre identici.



IMPORTANTE:

Le unità di misura devono avere indirizzi diversi. Indirizzi uguali per diverse unità comportano un'interruzione della comunicazione con l'unità MCU!

Indirizzamento tramite l'hardware

La procedura standard prevede l'operazione di indirizzamento innestando i ponticelli sulla scheda processore nell'unità di misura (4 ponticelli per indirizzamento esadecimale da indirizzo 1 fino a 8; \rightarrow Figura 40).

L'indirizzo assegnato ad un'unità di misura è riportato su un autoadesivo applicato sullo sportello del gruppo.

Figura 40 Indirizzamento dell'unità di misura tramite hardware



Indirizzo	Ponticello	Indirizzo	Ponticello	Indirizzo	Ponticello	Indirizzo	Ponticello
1	• • Adr.4	3	• • Adr.4	5	• • Adr.4	7	• • Adr.4
	• • Adr.3		• • Adr.3		Adr.3		Adr.3
	• • Adr.2		Adr.2		• • Adr.2		Adr.2
	Adr.1		Adr.1		Adr.1		Adr.1
2	• • Adr.4	4	• • Adr.4	6	• • Adr.4	8	Adr.4
	• • Adr.3		Adr.3		Adr.3		• • Adr.3
	Adr.2		• • Adr.2		Adr.2		• • Adr.2
	• • Adr.1						

Indirizzamento tramite software

In alternativa è possibile assegnare l'indirizzo anche utilizzando il programma SOPAS ET (\rightarrow Figura 41). A tal fine è necessario collegare il sistema di misura con il programma SOPAS ET, selezionare il file di dispositivo "VICOTEC450" ed impostare il sistema di misura allo stato "Manutenzione".

IMPORTANTE:

Nessun ponticello deve essere innestato (\rightarrow p. 50, figura 40).

Figura 41

Direttorio "Parametri / Indirizzo del bus"

 SOPAS Engineering Tool
 New Project*

 Project Edit Vicotec450 (Sensor 1)
 Communication View Tools Help

 Image: Im

1 🖉 🖶 😓 📥 🕹 🕹	
Project Tree New Project Vicotec450 (Sensor 1) Overview Parameter Sensor response time Regression coeff. concentration Overview Monitor Diagnosis Maintenance	Device Catalog Network Scan Assistant Busaddress
Context Help System state Context Help System state SICK Sensor Intelligence.	🗞 COM7 {0 1 1} 🥥 online 💙 synchronized 🧿 Download Immediately 🧮

Il valore di default per l'indirizzo del bus è sempre 1. Prima di connettere ulteriori unità di misura al bus è necessario assegnare prima un indirizzo più alto a quelli già collegati.

+i

a _ D ×

VICOTEC450

4 Messa in funzione e programmazione

Fondamenti Specifiche programmazioni applicative Programmazione di moduli opzionali Comando/definizione dei parametri richiesti tramite opzione LC-Display

4.1 **Fondamenti**

4.1.1 Indicazioni generali

Requisiti richiesti per la messa in esercizio è il montaggio ed installazione seguendo le descrizioni contenute nel capitolo 3.

Dato che VICOTEC450 viene consegnata con una preregolazione di fabbrica, la messa in funzione consiste essenzialmente nel controllo del cablaggio e della tubazione (controllo a vista) e nell'attivazione della tensione di rete. Non è necessario eseguire una taratura del punto zero e neppure una calibrazione del sistema di misura.

Una programmazione personalizzata è necessaria soltanto se devono essere modificate le preimpostazioni (p.es. per l'impostazione di un valore di soglia per la segnalazione di presenza di fumo). Per casi del genere si hanno a disposizione il programma di controllo e di programmazione SOPAS ET fornito a corredo. Le impostazioni da eseguire sono molto semplificate dai menu disponibili. Inoltre sono disponibili ulteriori funzioni (p.es. memorizzazione di dati, visualizzazione grafica).

4.1.2 Installazione del programma di comando e di programmazione con SOPAS ET



Per l'installazione sono necessari i diritti di amministratore.

Presupposti

- Laptop/PC con:
 - Processore: Pentium III (oppure tipo analogo)
 - Interfaccia USB (in alternativa RS232 mediante un adattatore)
 - Memoria (RAM): almeno 256 MB
 - Sistema operativo: MS-Windows 98SE/ME/2000/XP/Vista (incompatibile Windows 95/98/NT)
- Cavo interfaccia USB per il collegamento di Laptop/PC e sistema di misura (MCU).
- Il programma di comando e di parametraggio ed i driver USB (volume di fornitura) devono essere installati sul Laptop/PC.
- L'alimentazione di tensione deve essere attivata.

IMPORTANTE:

A partire dalla versione Firmware 03.00.00 dell'unità di misura, il SOPAS ET deve essere utilizzato con la versione 02.22 (in caso contrario non è possibile nessuna comunicazione).

Installazione del programma SOPAS ET

Inserire nel drive di lettura il CD fornito a corredo, selezionare la lingua, selezionare "Software" e seguire le istruzioni.

Qualora lo schermo di partenza non dovesse apparire, lanciare il file "setup.exe".

Installazione dei driver USB

Per la comunicazione tra programma di comando e di parametraggio SOPAS ET ed il sistema di misura attraverso l'interfaccia USB è necessario uno speciale driver software. Per un'installazione sul laptop/PC si deve collegare l'unità MCU alla tensione di alimentazione e poi al computer attraverso connessione USB. Sul display appare il messaggio che è stato rilevato un nuovo hardware. A questo punto, inserire nel drive di lettura del computer il CD fornito a corredo e seguire le istruzioni d'installazione (\rightarrow p. 56, figura 42). In alternativa è possibile installare il driver anche tramite il programma d'installazione dell'hardware che si trova nel sistema gestione risorse Windows.



Il driver USB crea una nuova porta COM che deve essere utilizzata per la connessione del programma SOPAS ET con lo strumento (\rightarrow p. 60, §4.1.3.2).



4.1.3 Stabilire una connessione con l'apparecchio

- ► Collegare il cavo USB all'unità di controllo MCU (→p. 40, figura 25) ed il Laptop/PC.
- ► Avviare il programma nel menù di avvio "SICK\SOPAS".
- Sul display appare il dialogo di avvio (può essere neutralizzato per l'utilizzo di ulteriori programmi).

```
Figura 43 Dialogo di avvio
```

Figure 11



Dopo una conferma con "OK" appare sul display il seguente menù di avvio.

rigula 44 iv			
SOPAS Engineering Too	ol New Project		
Project Edit No Selected De	evice <u>Communication</u> <u>View</u> <u>T</u> ool	s <u>H</u> elp	
Project Tree	Device Catalog Network Scan Assistant		×
Search New Project	Detected Devices	Communication Interface	Suitable Device Types
	The list of scanned der Scan" button.	vices is empty. Please start scanning) by pressing the "Network
Context Help	The scan settings can	be changed by pressing the "Config	juration" button.
Sensor Intelligence.	Network Configuration Netwo	rk <u>S</u> can <u>M</u> ap Device	<u>A</u> dd <u>D</u> etails,,
🚨 (No Device)	,		

Se necessario, impostare nel menù "Tools / Language" (→ p. 58, figura 45) la lingua richiesta (→ p. 58, figura 45), confermare con "OK" ed avviare nuovamente il programma.

SOPAS Engineering Tool N	New Project*				<u>8 - 0 ×</u>
Project Edit MCU(Dresden) Co	ommunication View	Tools Help			
12 ↓ ↓ ↓ ↓ ↓	🕹 🚵 🤐 👁	Iogin Device	Ctrl+I		
Project Tree	- Cabalan Network Scap As	🚵 Logout Device	Ctrl+U		*
S New Project	e Catalog Metwork Scarr As	Change DeviceGroup	Ctrl+E		
Heren Holder	Detected Devices	Data Recorder	•	Suitable De	vice Types
	MCU (Dresden)	Module Manager		🛣 MCU - 01.04.00	
		Terminal			
		🗮 Language	•	🗸 🗮 English	
		Options		🗏 German	
Question	-	A	x	🛄 French	
Queedon				🛄 Spanish	
You must r	restart the program befo	re the new settings will take e	ffect.	🛄 Italian	
Suctem Status	in corestart de program	ITTIOW:		🖬 Russian	
Context H		Yes		👤 Japanese	
SICL				🛄 Chinese (China)	
	etwork Configuration	Network Scap	n Device	Add	Details
Sensor Intelligence.	Amont conligeration	notwork Start Int	ip porteo	Aug	
ଌ Operator 🧧 MCU (Dresden) 🔌 CON	M7 🥥 online 🖋 synchroi	nized 🛭 🤤 Download Immediately			3

4.1.3.1 Configurazione dell'interfaccia

COM-Port

- ► Attivare l'opzione di comando "Network Configuration" nel menù di avvio (→p. 57, figura 44) e selezionare il menù "Standard Protocol".
- Selezionare nel gruppo "Select COM Ports" l'interfaccia disponibile in seguito alla connessione dell'unità MCU ed il Laptop/Computer, attivare l'opzione di comando "Advanced" e configurare come da Figura 46 (le impostazioni devono essere eseguite soltanto al momento della prima connessione con il sistema di misura).

Figura 40

Figura 45

Selezione e configurazione della COM Port

Modifica dell'impostazione della lingua

🛃 Network Scan Assistant			Advanced scan settings	×
Standard Protocol Serial connection for SICK devices, like LM	IS, VMS, LD others	Sensor Intell	CoLa Dialect	binary 🔽
Serial connection for SICK devices, like LM	IS, VMS, LD others	Sensor Intell	CoLa Dialect Scan timeout [ms] Delay at connection setup [ms] Sopas Hub scan Duplex mode Select Baudrate(s) 1200 2400 4800 19600 19200 19200 38400 1920 192	binary 500 0 on half-duplex Port settings Data bits 8 Parity none Stop bits 1
Network Configuration Netwo	Advanced			Restore default values

Ethernet

- Per una connessione con il sistema di misura attraverso il sistema Ethernet è necessario che nell'unità MCU sia installato il Modulo Interface Ethernet $(\rightarrow p. 117, \S7.4.2) (\rightarrow p. 39, \S3.3.2)$ e che siano impostati i rispettivi parametri $(\rightarrow p. 83, \S4.3.2)$.
- ► Attivare l'opzione di comando "Network Configuration" nel menù di avvio (→ p. 57, figura 44) e selezionare il menù "Internet Protocol".
- Attivare l'opzione di comando "Add", digitare l'indirizzo IP e confermare con "OK".

Figura 47

Selezione interfaccia Ethernet (esempio di impostazioni)

🗟 Network Scan Assista	ant			a ×
Internet Protocol (IP)				SICK
Connections using the Interne	et Protocol (IP), e.g. via ether	rnet		Sensor Intelligence.
Internet Protocol	tress ddress 10.133.0	Enable IP Communication IP Address configuration	Edit	
C Address	range First		Delete	
	Last		Enable	all
	OK Cance	l <u>H</u> elp	Disable	e all
Enable AutoIP				
Network <u>⊂</u> onfiguration	Network <u>S</u> can	ок	Cancel	Help

 Attivare l'opzione di comando "Advanced" e configurare l'interfaccia operando secondo la Figura 48.

Figura 48

Configurazione dell'interfaccia Ethernet

Advanced scan set	tings		×
CoLa Dialect	binary 💌	Select TCP Port(s)	
Scan timeout [ms]	500	₩ 2111	
Optimize scan speed	auto detect 💌	2112	
Sopas Hub scan	on 💌	Custom	
Duplex mode	half-duplex 💌		
Restore default va	lues		
		OK Cancel <u>H</u> elp	

59

4.1.3.2 Connessione attraverso il registro "Network Scan Assistant"

▶ Nel registro "Network Scan Assistant" attivare l'opzione di comando "Network Scan".

Figura 49 Ricerca di apparecchi collegati

Connessione tramite COM Port

📓 Network Scan Assistant		a x
Progress The Engineering Tool is scanning f	or devices	Sensor Intelligence.
🜏 Standard Protocol	Starting scan Scan running. 100% done. Found sensor at COM7 Found sensor at COM7 {0 1 1} Scan complete.	
Network <u>C</u> onfiguration	Network Scan	Help

Connessione tramite Ethernet

😂 Network Scan Assistant	e se
Progress The Engineering Tool is scanning for devices	Sick Sensor Intelligence.
Internet Protocol (IP) Starting scan Scan running. 100% done. Found sensor at 10.133.82.4:2111 Found sensor at 10.133.82.4:2111 {0 1 1} Scan complete.	
Network Configuration Network Scan OK Cancel	Help

Se non viene trovato nessuno strumento, sul display appare il seguente messaggio (ricerca di disturbi vedere manuale di servizio):

🛃 Network Scan Assistan		×
Progress The Engineering Tool is scanning for o	evices	Sick Sensor Intelligence.
 Internet Protocol (IP) Standard Protocol 	Starting scan Could not find a sensor at COM1 Could not find a sensor at COM4 Scan complete.	
Network Configuration	twork Scan OK Cancel	<u>H</u> elp

+1 Eventuali problemi nel corso della connessione tramite Ethernet possono essere provocati da errori di indirizzamento → contattare l'amministratore del sistema.

• Confermare con "OK" la ricerca di apparecchi collegati.

Figura 50

4.1.3.3 Connessione tramite il menù "Connection Wizard" (a partire da SOPAS ET Versione 02.32)

 Selezionare il menù "Communication / Connection Wizard" ed attivare l'opzione "Show all connected devices" (Visualizza tutti gli strumenti connessi).

SOPAS Engineering							<u> </u>
Project Edit No Sele	ected Device 🕻	Communication	n View Tools H	elp			
🛅 🥥 🖶 🖶 🕔	← → 😂	🔍 Connectio	on Wizard			B 0	
Project Tree	Device C	🔕 Direct co	nnection				
S. New Project		Go Online			-	C. S. H.	- Devile Deevilekiese
		Go Offlin	e		H	Suitable	e Device Descriptions
		- Ja			la	by pressina	the "Network
	Connection	Wizard					
	Connection W	izard					SICK
	The Connection \	Vizard helps you to	o establish a connection t	all the cable-connect	ed devices. A	fterwards you ca	an
	The connectorri			o di cho cabio comitoc			Sensor Intelli
	parameterize, co	nfigure, and monito	or the devices. Please se	ect one option to con	nect.		Sensor Intelli
	C Connect to s	nfigure, and monito	or the devices. Please se	ect one option to con	nect.		Sensor Intelli
	C Connect to s	nfigure, and monito	or the devices. Please se	ect one option to con	nect.		Select all
	C Connect to	nfigure, and monito	or the devices. Please se recommended)	ect one option to con	nect.		Select all
	Connect to s	nfigure, and monito	or the devices. Please se recommended)	ype	nect.	A	Select all
	Connect to s Conn	nfigure, and monito	or the devices. Please se recommended)	ype	nect.	A	Select all Select none Show all devices
	Connect to s MCS300P MCU MSC800 MOL MSC800 OL1100 Stin adva	nfigure, and monito specific device (r	recommended)	ype	nect.	A	Select all Select none Select none
	C Connect to s C MCS300P MCU MCS300P MCU MSC800 C MSC800 C MSC800 C Skip adva	nfigure, and monito specific device () nced interface cont	or the devices. Please se recommended) @ Device t	ype	nect.		Select all Select none Select none
►	Connect to s	nfigure, and monito specific device (r nced interface cont mected devices	recommended) @ Device t figuration @	ect one option to con			Select all Select none Select none
►	Connect to s Connect to s McS300P McU MSC800 Skip adva Skip adva Skip adva Skip adva Skip adva Skip adva	Figure, and monito	recommended) @ Device t figuration @	ect one option to con		A	Select all
	Connect to s Conn	nfigure, and inonito specific device () need interface confi mected devices ed device @	recommended) @ Device t figuration @	ect one option to con		A	Select all
	Connect to s Conn	Figure, and monitors pecific device (r need interface conf nected devices ed device @	recommended)	ect one option to con	Next >	Finish	Select all Select none
Context Help	Connect to s Conn	nfigure, and inonito specific device (r need interface conf nected devices ed device @	recommended) @ Device t figuration @	ect one option to con ype <a>Reack	Next >	Einish	Select all Select none

Attivare l'opzione di comando "Next" e selezionare l'interfaccia ("Standard-Protocol" per connessione tramite COM Port, "Internet Protocol (IP)" per connessione tramite Ethernet).

Connectio	n W	/izard		e x		
I terface se Please choose	terface selection lease choose the interface you would like to use to establish an online connection to your device.					
he list below onnection. In	show the d	s all interfaces supported by each devic case interface optimization is needed clic	e. Please choose at least one interface y ck the "Configure interface" button. Thou	you would like to use for you ught usually this is not necessary. Select allSelect none		
		Interface name	Device type			
	•	Internet Protocol (IP)	All device types	Configure interface		
		Serial Link	All device types	Configure interface		
	•	Standard Protocol	All device types	Configure interface		
			< <u>B</u> ack <u>N</u> ext >	Einish Cancel Help		

 Controllare le impostazioni della configurazione dell'interfaccia operando secondo P. 60, §4.1.3.2 e, se necessario, apportare le modifiche richieste.

Cliccare sull'opzione di comando "Next".

Figura 52

Ricerca di apparecchi collegati

Connessione tramite COM Port

Sonnection Wizard	8	×
Found devices Please choose the devices you want to use resp. link to existing devices.	Sensor Intelliger	nce.
Sort according to: Device type Add all	Add none	1
Vicotec450 (Sensor 1) () Advanced options Select matching SDD Vicotec450 - 03.00.00 () ()		
Scan again Cancel scan		
< <u>B</u> ack <u>N</u> ext > Einish Ca	ncel <u>H</u> elp	

Connessione tramite Ethernet

Connection Wizard		8	×
Found devices Please choose the devices you want to use resp. link to existing devices.		SICK Sensor Intelligen	ce.
Sort according to: Device type	Add all	Add none	
🔽 🛃 MEU (Dresden) 🚯	🗞 10.133.82.4:2111 ዐ		
Vicotec450 (Sensor 1) () Advanced options Select matching SDD (Vicotec450 - 03.00.00) ()	🗞 10.133.82.4:2111 {0 1 1} 🗿		_
Scan again Cancel scan			
< <u>B</u> ack	Next > Einish Ca	ncel <u>H</u> elp	

Se non viene trovato nessuno strumento, sul display appare il seguente messaggio (ricerca di disturbi vedere manuale di servizio):

Connection Wizard	a x
Found devices Please choose the devices you want to use resp. link to existing devices.	Sensor Intelligence.
Sort according to: Device type Add all Image: Constraint of the interface selection the interface configuration. It might be necessary to deselect the option "Skip ar interface configuration" to be able to access the interface settings.	Add none as well as dvanced
Scan again Cancel scan < Back	ncel Help

4.1.3.4 Selezionare lo strumento

Connessione tramite COM Port

Selezionare il file di dispositivo richiesto riportato nel registro "Network Scan Assistant / Detected devices" e spostarli nella finestra "Project Tree" (utilizzando la tecnica Drag-and-drop oppure cliccando due volte il tasto del mouse oppure attivando l'opzione "Add".

Figura 53 Selezione del file di dispositivo

SOPAS Engineering Tool			<u>a ×</u>		
Project Edit MCU (SICK) Communication View Tools Help					
1 💋 🖶 🖶 🗢 🔌 🍓 😂 🧠 🔍 📓 📓 🔊 🔍 🗖 🗄 🐨 02.32.3765					
Project Tree	Device Catalog Network Scan Assistant		*		
S New Project	Detected Devices	Communication Interface	Suitable Device Descriptions		
	👼 MCU (Dresden)	💫 СОМ7	★ MCU - 01.06.01		
Context Help System Status MCU 🗸	Vicotec450 (Sensor 1)	💫 COM7 {0 1 1}	👷 Vicotec450 - 03.00.00		
SICK					
Sensor Intelligence.	Network Configuration Network	k Scan Map Device	Add Details		
A poperator 🕃 MCU (SICK) 🗞 COM7 🌑 online 🔔 not synchronized 📀 Dot 💿 uploading parameters from device					

Connessione tramite menù "Connection Wizard" (Assistente per la connessione)

Attivare nella finestra "Connection Wizard / Detected devices" (\rightarrow p. 62, figura 52) la casella di controllo del file di dispositivo richiesto e cliccare sull'opzione di comando "Next". In questo modo si trasferisce il file di dispositivo nella finestra "Project Tree".

Figura 54

Trasferimento del file di dispositivo

😂 Connection Wizard				<u>a</u>	×
Adding device(s) Please wait until all of the devices have been added into your proje	ct.			Sensor In	telligence.
Add device to project: MEU (Dresden)					*
uploading parameters from device					
\overline{ullet} Close the wizard automatically if all actions are completed					
	< <u>B</u> ack <u>N</u>	Vext >	Einish	Cancel	Help

_ _ _ _

4.1.4 Indicazioni relative all'uso del programma

Codice di accesso

Alcune funzioni dello strumento sono accessibili soltanto dopo l'impostazione di un codice d'accesso (\rightarrow Figura 55). I diritti di accesso vengono assegnati a 3 livelli:

Live	ello utente	Accesso per
0	"Operator" (operatore macchina) *	Visualizzazione di valori di misura e di stati del sistema
1	"Authorized Client" (Client autorizzato) *	Visualizzazione e richiamo di parametri necessari per le messa in esercizio oppure adattamento a requisiti specifici
2	"Service"	Visualizzazione e richiamo di parametri necessari per tutti gli esercizi di Service (p.es. Diagnosi e rimedio di possibili anomalie)

*): a seconda della versione del programma

La password Level 1 è fornita a corredo in appendice.

Figura 55	Digitazione della password					
SOPAS Engineering	Tool 🔤 💷					
<u>P</u> roject <u>E</u> dit MCU (Project Edit MCU (Dresden) Communication <u>V</u> iew Tools <u>H</u> elp					
1000	⊨ → 🍛 🍓 💩 🥥 💽 🖹 🔊 🔍 🔍 🗖 🗖 🖬 🖳 🥥 02,32,370					
Project Tree	Device Catalog Network Scan Assistant					
S New Project	Detected Devices Communication Interface Suitable Device Descriptions					
HCO (Dresden)	🗩 🖾 🖾 🖈 MCU - 01.04.00					
System Status MCU Context Help	Device MCU (Dresden) Userlevel Authorized operator Password ******* Login Close Help					
Sensor Intelligenc	. Network <u>C</u> onfiguration Network <u>S</u> can Map Device <u>A</u> dd <u>D</u> etails					
Apperator 🚦 MCU (Dresden) 💊 COM7 🥥 online 🖌 synchronized 🍣 Download Immediately						

Assistenza Online 4.1.5

I singoli menù ed impostazioni possibili sono descritti dettagliatamente nell'assistenza Online e, quindi, non vengono meglio descritti in questa sede.

Figura 56 Assistenza Onlir	ne	
SOPAS Engineering Tool New Pro	oject	
Project Edit No Selected Device Com	munication View Tools Help	
	𝒫 𝒫 🖓 🕲 Help F1 🔒 🖪 🕑	
Project Tree Device Catalo	Network Scan Assistant Info	×
S New Project	Detected Devices Communication Interface Suitabl	e Device Types
SOPAS Engineering Tool Help		e - D ×
🗢 🔶 😓		
SOPAS-ET SOPAS-ET SOPAS-ET F: Document information	SOPAS-ET	
 GOPAS Engineering Tool Graphical user interface Toolbar 	Copyright	
	Software/Tool Function	Status:
	SOPAS-ET Software for device parameterization	I V 2.22
	p1p	
Context I	1	
Sick Sensor Intelligence.	onfiguration Network Scan Map Device Add	Details
실 (No Device)		

Versione di programma installata

_ _ _ _ _

4.2 Specifiche programmazioni applicative

Impostazioni di fabbrica

Parametro		Valore
Impostazione uscita	Live Zero (LZ)	4 mA
analogica (AO)	Upper measuring range value [Valore del fondo scala]	20 mA
	Current at maintenance [Corrente in caso di manutenzione]	0,5 mA
	Current by malfunction [Corrente in caso di disturbo]	Nessuna uscita su AO
Output on standard AO [Uscita su	Measured variable [Variabile di misura]	Valore K
standard AOJ	Value for LZ [Valore con LZ]	0 / km
	Value for rating [Valore con MBE]	15/km
Check cycle [Ciclo di controllo]		ogni 24 h; nessuna emissione dei valori di controllo all'uscita analogica standard
Response time [Tempo di smorzamento]		60 s per ogni unità di misura
Regression coefficients (only for dust concentration) [Gruppo di coefficienti (solo per concentrazione della polvere)]		0.00 / 1.00 / 0.00

Per inserimento/modifica di parametri, il sistema di misura deve essere collegato con il programma SOPAS ET e si devono spostare il file di dispositivo necessario nella finestra "Project Tree" (\rightarrow p. 57, §4.1.3). A questo punto, impostare la parola d'accesso Livello 1 (\rightarrow p. 64, §4.1.4) e mettere il sistema di misura allo stato operativo "Manutenzione" (aprire direttorio "Maintenance/Operation", attivare la finestra di controllo "Maintenance on/off" e pigiare l'opzione di comando "Set State").

Per la definizione dei parametri richiesti si deve utilizzare il file di dispositivo "MCU".

Figura 57

Impostazione stato di manutenzione

SOPAS Engineering	Tool New Project*	<u> </u>
Project Edit MCU (Dres	den) <u>C</u> ommunication <u>V</u> iew <u>T</u> ools <u>H</u> elp	
Project Tree	Device Catalog Network Scan Assistant Maintenance	×
S New Project		
Measured Values	Device Identification	
⊡	MCU Variant Universal (Bus) Mounting Location Dresden	
Maintenance	Maintenance / Operation	
Context Help #	O V Maintenance on/off Set State	
Sensor Intelligence.		

4.2.1 Indirizzamento sensore

L'unità MCU deve essere impostata in base all'unità di misura da collegare. In caso di mancata corrispondenza si trasmette un segnale di disfunzione. Se non è possibile eseguire l'impostazione di fabbrica (p.es. in caso di consegna di diversi strumenti contemporaneamente oppure in caso di una sostituzione della MCU in un secondo tempo), l'indirizzamento deve essere eseguito dopo l'installazione. A tal fine sono necessari i seguenti passi:

- Selezionare il file di dispositivo "MCU" ed aprire il direttorio "Configuration / Application selection".
- Se il tipo visualizzato nella finestra "Variant"" (opzione "Application selection") è quello giusto ("Universal (Bus)" per VICOTEC450), attivare l'opzione di comando "Reset MCU".



Figura 58

Indirizzamento sensore

SOPAS Engineering Tool New Project*	_ 🗆 🗙
roject <u>E</u> dit MCU (Dresden) <u>Communication View T</u> ools <u>H</u> elp	
Project Tree Device Catalog Network Scan Assistant Maintenance Application Selection	*
New Project	
HCU (Dresden)	
🕀 🥥 Measured Values	
Comparation Device Identification Device Identification	
Display Settings	
I/O Configuration MCU Variant Universal (Bus) Mounting Location Dresden	
Digital Function Blocks	
Dimit Value Switches Application Selection	
System Computation	
🗄 🥥 Adjustment Variant Universal (Bus) 💌 Reset MCU	
B- Maintenance	
Please Reset the MCU after selection and check the Analog Input settings!	
Jontext Hep J A	
Sensor Intelligence	
🔓 Service 🔋 MCU (Dresden) 💊 COM10 🔮 online 🖋 synchronized 🧔 Download Immediately	

4.2.2 Attivazione delle unità di misura collegate

Per una corretta comunicazione dell'unità MCU con tutte le unità di misura collegate, queste devono essere attivate nel direttorio "Configuration / System Configuration" (\rightarrow p. 68, figura 59) all'opzione "Connected sensor" (se necessario, correggere conformemente).

SOPAS Engineering Tool	New Project*	<u>- 🗆 ×</u>
Project Edit MCU (Dresden)	ommunication <u>V</u> iew <u>T</u> ools <u>H</u> elp	
Project Tree	Device Catalog Network Scan Assistant System Configuration	8
S New Project	Number of ext. DO	▲
🖻 🔋 MCU (Dresden)		
Overview Measured Values	Number of ext. DI 0	
Configuration		
Application Selection	Connected sensors	
Display Settings		
Analog Function Blocks	Sensor 1 connected 🔽	
Digital Function Blocks		
Limit Value Switches	Sensor 2 connected 🔽	
Value Damping		
🕀 🥥 Adjustment	Sensor 3 connected 🔽	
🗄 💭 Maintenance		
	Sensor 4 connected	
	Sensor 5 connected	
<u></u> _	Sensor o connecteu y	
Context Help 🗸	Sensor 7 connected	
SICK	Sensor 8 connected	
Sensor Intelligence.		
🔏 Authorized Client 🧃 MCU (Dresden)	🗞 COM10 🌖 online 🖋 synchronized 🔅 Download Immediately	

Figura 59 Direttorio "Configuration / System Configuration" (esempio per impostazioni)

4.2.3 Indirizzamento del sistema di misura al punto di misura

L'unità di misura e l'unità MCU possono essere indirizzate in maniera inequivocabile al rispettivo punto di misura.

- Selezionare per l'unità MCU il direttorio "Configuration / Application selection" (→ p. 67, figura 58).
- Per l'unità di misura spostare il file di dispositivo "Vicotec450" nella finestra "Project Tree" e selezionare il direttorio "Overview".
- ► Inserire nella finestra "Location" l'indicazione richiesta.

Figura 60	Direttorio "Overview"		
	SOPAS Engineering Tool	New Project*	
	Project Edit Vicotec450 (Sen	sor 1) <u>C</u> ommunication	<u>V</u> iew <u>T</u> ools <u>H</u> elp
		۵ 🔒 🦓 🚱	
	Project Tree	Device Catalog Network Scan	Assistant Overview
	S New Project	Configuration	
		Location	Dresden
	🕂 🥥 Diagnosis	Firmware version	02.99.03 (Nov 16 2009 15:53:30)
		Serial number	07128706
		Ident number	00118
	Context Help Capt_Status #	Hardware Version	1.2
	SICK Sensor Intelligence.	Firmwareversion bootloader	01.00.01
	🚨 Authorized Client 🔋 Vicotec450 (S	Gensor 1) 💊 COM10 {0 1 1}	🥹 online 🛭 🖋 synchronized 😒 Download Imme 🗮

4.2.4 Determinazione del ciclo di controllo

Per l'impostazione/modifica del tempo di intervallo, uscita dei valori di controllo all'uscita analogica e orario di avvio del ciclo di controllo automatico, il file di dispositivo "MCU" deve essere spostato nella finestra "Project Tree" e deve essere selezionato il direttorio "Adjustment / Function Check - Automatic".



Valori Default \rightarrow p. 66, §4.2

Figura 61

Direttorio "Adjustment / Function Check - Automatic" (esempio per impostazioni)

SOPAS Engineering Tool	New Project*	- 🗆 ×
Project Edit MCU (Dresden) Communication View Tools Help		
Project Tree	Device Catalog Network Scan Assistant Function Check - Automatic	*
New Project	Device Identification	
·····································	MCU Variant Universal (Bus) Variant Dresden	
Adjustment Function Check - Automatic Function Check - Manual	Function Check	
■ Function check - Mandai	Output duration of function control value 90 s Output control values at AO	
	Function check interval 24 hours 💌	
Context Help	Function Check Start Time	
SICK	Hour 8 Minute 0 Second 0	
Authorized Client I Image: Solid Client Image: Solid Client Image: Solid Client		

Campo per la digitazione	Parametro	Osservazione
Function check output duration [Controllo funzione durata dell'uscita]	Value in seconds [Valore in secondi]	Durata dell'uscita del valore di controllo
Output control values at AO [Uscita dei valori di controllo al modulo AO]	Inactive	l valori di controllo generalmente non vengono presentati all'uscita analogica.
	Active	A seconda dell'impostazione della rispettiva uscita analogica, i valori di controllo possono essere presentati su questa (\rightarrow p. 71, figura 63).
Check interval Function check [Intervallo esecuzione controllo funzione]	Tempo tra due cicli di controllo	→ p. 15, §2.1.4 (valore consigliato 24 h)
Function Check Start Time [Controllo funzione Avvio Orario]	hour	Determinazione di un orario di avvio in ore, minuti e secondi
	minute	
	second	

4.2.5 **Programmazione dell'uscita analogica**

Impostazioni di base

La corrente da mettere in uscita all'uscita analogica allo stato "Maintenance" oppure "Malfunction" deve essere impostata nel direttorio "Configuration / I/O Configuration / Analog Output / Analog Outputs - General Overview".

Figura 62 Sottodirettorio "Overview analog output" (esempio per impostazioni)



Finestra	Parametro	Osservazione
Error current (Corrente di guasto)	Valore < Live Zero (LZ) oppure > 20 mA	Valore mA che deve essere emesso allo stato "Malfunction" (caso di disfunzione) (misura a seconda del sistema di analisi collegato).
Output fault current	Yes	Si emette la corrente di guasto.
guasto	No	Non si emette la corrente di guasto.
Maintenance current Valore dell'utente per corrente di manutenzione	Valore possibilmente ≠ Live Zero	Valore mA da emettere allo stato "Maintenance"
Maintenance current (Corrente di	User defined value Valore dell'utente	Durante la fase "Maintenance" si presenta in uscita un valore che deve essere definito
manutenzione)	Last value Ultimo valore misurato	Durante "Maintenance" si emette l'ultimo valore misurato
	Mesured value output Emissione di valori di misura	Durante la fase "Maintenance" si presenta in uscita l'attuale valore di misura.

Parametraggio

Nel direttorio "Configuration / I/O Configuration / Analog Output / AO Parameters" è possibile indirizzare all'uscita analogica disponibile come standard (AO) la sorgente di segnale (segnale di misura di un'unità di misura) come anche Live Zero e il campo di misura.

Figura 63 Sottodirettorio "Analog output" (esempio per impostazioni)



Finestra	Parametro	Osservazione
Source sensor [Sensore sorgente]	Sensor 1 to 8 [Sensore 1 fino a 8]	Unità di misura il cui segnale di uscita deve essere indirizzato all'uscita analogica.
Source value 1) [Valore	Value 1	Luce dispersa
sorgente ¹⁾]	Value 2	Temperatura d'ingresso [°C]
	Value 3	Temperatura di riscaldamento [°C]
	Value 4	Est. temperatura 1 [°C] *
	Value 5	Est. temperatura 2 [°C] *
	Value 6	Concentrazione [mg/m ³] * ²)
	Value 7	Factor K [/km]
	Value 8	Distanza visiva [m]
Live zero	Zero point (0,2 or 4 mA) [Punto zero (0, 2 oppure 4 mA)]	Selezionare 2 oppure 4 mA per poter distinguere con sicurezza tra il valore di misura rilevato e l'apparecchio spento oppure circuito di corrente interrotto.
Range low [Valore finale inferiore]	Lower measuring range limit [Limite inferiore del campo di misurazione]	Valore fisicale con Live Zero
Upper range [Valore finale superiore]	Upper measuring range limit [Limite superiore del campo di misurazione]	Valore fisicale con 20 mA
Output check cycle results on the AO [Emettere valori di controllo]	Inactive	l valori di controllo (\rightarrow p. 15, §2.1.4) non vengono presentati all'uscita analogica.
	Active	I valori di controllo vengono presentati all'uscita analogica (la casella "Output control values at AO" nel direttorio "Adjustment / Function Check - Automatic" deve essere attivata).
Write absolute value	Inactive	Si distingue tra valori di misura negativi e positivi.
[Scrivere valore assoluto]	Active	Si emette il valore del valore di misura.

 L'indirizzamento avviene di fabbrica secondo la sequenza prescritta. In caso di mancato ordine di un'opzione (*), segue la successiva unità di misura. In caso di aggiunta di nuove opzioni, l'assistenza tecnica SICK Service esegue l'indirizzamento.

2): vale soltanto per speciali casi di utilizzo

4.2.6 Programmazione di ingressi analogici

Nel direttorio "Configuration / I/O Configuration / Analog input", nei gruppi "Parameter analog input 1" e "Parameter analog input 2" è possibile indirizzare gli ingressi analogici standard disponibili e, se il caso, i valori di misura da normizzare e determinare il rispettivo campo di misura.

IMPORTANTE: I coefficienti di correzione CC2, CC1 e CC0 sono preimpostati di fabbrica e possono essere modificati soltanto dal SICK Service.

```
Figura 64
```

Direttorio "Configuration / I/O Configuration / Analog input"(esempio per impostazioni)

SOPAS Engineering Tool Ne	w Project*	_ 🗆 🗙
Project Edit MCU (Dresden) Comm	unication <u>V</u> iew <u>T</u> ools <u>H</u> elp	
Project Tree	Device Catalog Network Scan Assistant General Configuration	×
S New Project		
🖃 🔮 MCU (Dresden)		
Overview	Parameter analog input 1	
	Aim value in the MCI measurement block Value 1 Range low 0.00 Range high 100.00	0
Application Selection		
Display Settings		
E 🥼 I/O Configuration	Live zero 4.00 Indicate NAMUR error 🔽	
⊕		
😳 Analog Input		
	CC2 0.00000 CC1 0.02036 CC0 0.00000	
⊕ 💋 Digital Input		
📄 Analog Function Blocks		
- Digital Function Blocks	Parameter analog input 2	
- iii Limit Value Switches		
System Configuration	Aim value in the MCU measurement block Value 2 Range low 0.00 Range high 1000.00	ō
Value Damping		
H Augustinent		
	Live zero 4.00 Indicate NAMUR error	
Context Help		
	CC2 0.00000 CC1 0.02036 CC0 0.00000	
JUK		
Sensor Intelligence.		
Authorized Client 📑 MCU (Dresden) 💊 CC	M10 💁 online 🖋 synchronized 🔿 Download Immediately	13

Finestra	Parametro	Osservazione
Aim value in the MCU measurement block [Valore richiesto nel blocco di misura]	Value 1 to 8 [Valore 1 fino a 8]	Unità di misurazione assegnata all'ingresso analogico selezionato
Range low [Valore finale inferiore]	Lower measuring range limit [Limite inferiore del campo di misurazione]	Valore fisico con Live Zero
Upper range [Valore finale superiore]	Limite superiore del campo di misurazione	Valore fisico a corrente massima
Live zero	Zero point (value > 0 mA [Punto di zero (valore > 0 mA)]	Determinazione del valore mA per inizio del campo di misura
Indicate NAMUR error [Segnalazione di errore]	Inactive	In caso di superamento in difetto o superamento in eccesso del campo di corrente impostato (LZ fino a 20 mA) non si segnala nessun errore.
	Active	In caso di superamento in difetto o superamento in eccesso del campo di corrente impostato (LZ fino a 20 mA) si segnala un errore.
4.2.7 Programmazione del relè del valore di soglia

Per definire i parametri richiesti si deve selezionare il direttorio "Configuration / Limit Value Switches".





Finestra	Parametro	Osservazione
Source device [Sensore sorgente]	Sensor 1 to 8 [Sensore 1 fino a 8]	Sensore, al cui segnale di uscita deve essere assegnato un valore limite.
Source value 1)	Value 1	Luce dispersa
[Valore sorgente 1)]	Value 2	Temperatura d'ingresso [°C]
	Value 3	Temperatura di riscaldamento [°C]
	Value 4	Est. temperatura 1 [°C] *
	Value 5	Est. temperatura 2 [°C] *
	Value 6	Concentrazione [mg/m ³] * ²)
	Value 7	Factor K [/km]
	Value 8	Distanza visiva [m]
Limit value [Valore di soglia]	Value [Valore]	Impostazione di un valore in cui il relè del valore di soglia deve attivarsi in caso di superamento in eccesso/difetto.
Switch at [Commutazione con]	Over Limit [Superamento in eccesso]	Determinazione della direzione di commutazione
	Under Limit [Supera- mento in difetto]	
Hysteresis [Isteresi] type [tipo]	Percent [percentuale]	Assegnazione del valore impostato nell'opzione "Hysteresis type" come valore rela-
	Absolut [assoluto]	tivo oppure assoluto del valore limite determinato
Hysteresis [Isteresi]	Value	Specificazione di un margine di tolleranza per il ripristino del relè del valore di soglia
Aim bit at MCU status [Memoria unità MCU]	Relè 5	Zielbit = speciale memoria dell'unità MCU per il controllo di valori di soglia

1): L'indirizzamento avviene di fabbrica secondo la sequenza prescritta. In caso di mancato ordine di un'opzione (*), segue la successiva unità di misura. In caso di aggiunta di nuove opzioni, l'assistenza tecnica SICK Service esegue l'indirizzamento.

2): vale soltanto per speciali casi di utilizzo

4.2.8 Calibrazione per la misura della concentrazione della polvere



La misura della concentrazione della polvere è rilevante solo per particolari casi di utilizzo.

IMPORTANTE:

Le operazioni qui riportate hanno lo scopo di evitare errori di impostazione. L'esecuzione di misure comparative richiede conoscenze speciali che non possono essere descritte dettagliatamente in questa sede.

Per un'esatta misura della concentrazione della polvere si deve creare il rapporto tra l'unità primaria di misura intensità di luce diffusa e l'effettiva concentrazione della polvere sul punto di misura. A tal fine si deve determinare la concentrazione della polvere eseguendo una misurazione gravimetrica conformemente alla norma DIN EN 13284-1 e metterla in relazione ai valori di luce diffusa misurati contemporaneamente dal sistema di misura.

Operazioni da eseguire

- Richiamare il direttorio "Configuration / I/O Configuration / Analog Output / AO Parameters" (
 -> p. 71, figura 63) ed assegnare l'unità di misura "Scattered light intensity" all'uscita analogica.
- Stimare il campo di misura necessario per la concentrazione della polvere allo stato operativo ed impostare il valore finale inferiore e superiore.
- Disattivare lo stato "Maintenance".
- Eseguire la misurazione gravimetrica comparativa conformemente alla norma DIN EN 13284-1.
- Determinare i coefficienti di regressione dai valori mA dell'uscita analogica per la diffrazione ottica "Scattered light intensity" e determinare le concentrazioni della polvere misurate con analisi gravimetrica allo stato operativo.

$$c = K2 \cdot I_{out}^{2} + K1 \cdot I_{out} + K0$$
(1)

c:	Concentrazione della polvere in mg/m ³
K2, K1, K0:	Coefficienti di regressione della funzione c = f (I_{out})
1 .	

$$I_{out} = LZ + SI \cdot \frac{20mA - LZ}{MBE}$$
(2)
SI: diffrazione ottica misurata

 LZ:
 Live zero

 MBE:
 valore finale di misurafissato (valore impostatoper 20 mA; i.a. 2,5 x valore di sogliaprescritto)

Impostazione dei coefficienti di regressione

Si hanno due possibilità:

 Impostazione diretta di K2, K1, K0 in un calcolatore per valori di misura normalizzati.



IMPORTANTE:

In questo caso, i coefficienti di regressione impostati nell'unità di misura ed il campo di misura impostato nell'unità MCU non possono essere più modificati. >Al display LC la concentrazione della polvere viene visualizzata in mg/m³ come valore non calibrato.

- Utilizzare la funzione di regressione del sistema di misura (uso senza calcolatore per valori di misura normalizzati).

Qui si deve creare il riferimento rispetto all'intensità di luce diffusa. A tal fine si devono determinare i fattori di regressione cc2, cc1 e cc0 da K2, K1 e K0 che devono essere impostati nel sistema di misura.

$$c = cc2 \cdot SI^2 + cc1 \cdot SI + cc0$$
(3)

Applicando (2) in (1) risulta:

$$c = K2 \cdot \left(LZ + SI \cdot \frac{20mA - LZ}{MBE}\right)^2 + K1 \cdot \left(LZ + SI \cdot \frac{20mA - LZ}{MBE}\right) + K0$$

Prendendo in considerazione (3) risulta:

$$cc0 = K2 \cdot LZ^{2} + K1 \cdot LZ + K0$$

$$cc1 = (2 \cdot K2 \cdot LZ + K1) \cdot \left(\frac{20mA - LZ}{MBE}\right)$$

$$cc2 = K2 \cdot \left(\frac{20mA - LZ}{MBE}\right)^{2}$$

I coefficienti di regressione rilevati cc2, cc1 e cc0 devono essere inseriti in un secondo tempo nel direttorio "Parameter / Capt_CoeffReg_Conc"". A tal fine si deve selezionare il file di dispositivo "Vicotec450", impostare l'unità di misura allo stato "Maintenance" ed impostare il codice d'accesso Livello 1.

Figura 66

Direttorio "Parameter / Capt_CoeffReg_Conc"

SOPAS Engineering Tool	New Project*						
Project Edit Vicotec450 (Sens	or 1) <u>C</u> ommunication <u>V</u> iew <u>T</u> ools <u>H</u> elp						
Project Tree	Device Catalog Network Scan Assistant Capt_CoeffReg_Conc						
Sew Project							
Vicotec450 (Sensor 1)							
Overview							
Busadress							
Sensor response time	Calibration coefficients concentration						
Capt_CoeffReg_Conc							
🗄 🥥 Monitor	cc2 cc1 cc0						
Diagnosis							
	Concentration 0.00000 1.00000 0.00000						
Context Help Capt_Status 🗸							
SICK							
Sensor Intelligence.							
ଌ Authorized Client 🔋 Vicotec450 (Se	🕹 Authorized Client 🔋 Vicotec450 (Sensor 1) 👟 COM10 {0 1 1} 🌖 online 🖌 synchronized 🌖 Download Imm 🗮						

Dopo l'immissione dei coefficienti l'unità di misura deve essere rimessa allo stato "Measurement".



Con questo metodo i parametri del campo di misura selezionato possono essere modificati liberamente in un secondo tempo.

4.2.9 Impostazione del tempo di smorzamento

Per l'impostazione del tempo di smorzamento si deve richiamare il direttorio "Configuration / Value Damping".

SOPAS Engineering Tool	New Project*	- 🗆 🗙
Project Edit MCU (Dresden) Q	Communication View Tools Help	
Project Tree	Device Catalog Network Scan Assistant Value Damping	*
New Project Vol (Dresden) Vol (Dresden) Vol (Dresden) Vol (Dresden) Application Selection Display Settings Vol (Drefiguration Display Settings Vol (Drefiguration Display Settings Volue Damping Volue Damping Volue Damping Volue Damping Context Help Cont	Device Identification MCU Variant Universal (Bus) Mounting Location Value Damping Time Damping time for Sensor 1 60	
Authorized Client 🚦 MCU (Dresden)	💊 COM10 🥥 online 🖋 synchronized 🎯 Download Immediately	E

Opzione	Parametro	Osservazione
Damping Time Sensor 1 [Tempo di smorzamento Sensore 1]	Value in s [Valore in s]	Tempo di smorzamento dell'unità di misura selezionata (\rightarrow p. 15, §2.1.3) (valore consigliato 60 s)



In caso di diverse unità di misura collegate, per ogni unità di misura è disponibile una finestra interattiva separata per l'impostazione individuale del tempo di smorzamento.

4.2.10 Misura del flusso

L'unità di misura è impostata in fabbrica in modo da non richiedere nessun intervento suol luogo dell'installazione.



Le modifiche possono essere eseguite soltanto da personale debitamente preparato (si richiede il livello utente "Service", vedere manuale di servizio).

Figura 67 Direttorio "Configuration / Value Damping" (illustrazione per una unità di misura collegata)

4.2.11 Salvataggio dati

Tutti i parametri più importanti per il rilevamento e l'elaborazione dei valori di misura, così come i valori attuali di monitoraggio, possono essere salvati in memoria e stampati. In caso di bisogno (p.es. in seguito ad un aggiornamento del Firmware) si ha quindi la possibilità di digitare senza problemi nuovamente i parametri dell'impianto impostati oppure di registrare dati e stati dello strumento per scopi diagnostici.

Vi sono le seguenti possibilità.

- Salvataggio come progetto (particolarmente vantaggioso per diagnosi e ricerca di disturbi)
- Oltre a parametri dell'impianto possono essere memorizzati anche registrazioni di dati.
 Salvataggio come file di dispositivo
 - Parametri salvati in memoria possono essere elaborati senza che vi sia un dispositivo collegato ed essere trasmessi poi in un secondo momento di nuovo sullo dispositivo.



Salvataggio come protocollo (MCU)

Nel protocollo dei parametri si registrano dati e parametri dello strumento. Per l'analisi della funzione dello strumento e per il riconoscimento di possibili malfunzionamenti è possibile mettere a punto un protocollo di diagnosi.

Salvataggio come progetto

In caso di frequente creazione di connessione è consigliabile salvare in memoria un "Project". Per una nuova connessione con lo strumento sarà dunque necessario aprire soltanto questo "Project". Tutti i dati salvati in memoria in precedenza vengono trasmessi automaticamente al SOPAS ET.

Per il salvataggio si deve selezionare il rispettivo strumento, richiamare il menù "Project / Export Device" e determinare il direttorio destinatario ed il nome del file. La denominazione del file da memorizzare deve essere selezionato facoltativamente. Si consiglia di mettere un riferimento con il punto di misurazione (nome della Ditta, denominazione dell'impianto).

SOPAS Engineering Tool New Project* - 🗆 🗙 Project Edit MCU (Dresden) Communication View Tools Help 🗋 New Project Ctrl+N (3) 5 Open Project Ctrl+O Network 9 n Assistant Ì 🖶 Save Project Ctrl+S Save Proj × 🛃 Save Project As Ctrl+Shift+S 💌 🤌 📂 📰 🞯 Desktop Save in: Close Project Ctrl+Q 🗎 Eigene Dateien Project Properties... F9 😡 Arbeitsplatz Import Device 🔜 Netzwerkumaebuna Export Device Device Properties... F8 Print Exit $\Delta I + F4$ 1 C:\Dok{..}\test.spr 2 C:\Dok{..}\Test.spr File name New Project Save 3 C:\Dok{..}\Test.spr Files of type Sopas Project File -Cancel 4 P:\PRO{..}\Test.spr Context Help Network Scan Network Configuration Add Details. Sensor Intelligence. ଌ Authorized Client 🗧 MCU (Dresden) 👒 COM10 🥥 online 🖋 synchronized 🇔 Download Im

Avvio di esercizio di misurazione normale 4.2.12

Dopo l'immissione dati/modifica di parametri, il sistema di misura deve essere messo allo stato "Measurement". A tal fine si deve passare al directory "Maintenance / Operation", disattivare la casella di controllo "Maintenance on/off" ed attivare la opzione di comando "Set Status" (\rightarrow Figura 69). In questo modo si conclude la messa in esercizio standard.

Figura 69	Impostazione dello stato operativo	
SOPAS Engineering Project Edit MCU (Dress Image: Configuration Image: Context Help Image: Context Help	Tool New Project* iden) Communication View Tools Help iden) Image: Image	× ×
Sensor Intelligence.	Dresden) 🗞 COM10 🌍 online 🖋 synchronized 📀 Download Immediately	3

4.3 Programmazione di moduli opzionali

4.3.1 **Programmazione dei moduli di uscita analogici e digitali**

Presupposto necessario è che siano attivi i moduli installati nella MCU. A tal fine si deve spostare il file di dispositivo "MCU" nella finestra "Project tree", selezionare il directory "Configuration / System Configuration" e verificare se la cifra inserita nel campo "Number of external I/O" delle uscite corrisponde a quelle disponibili (correggere in caso di bisogno).

Figura 70 Direttorio "Configuration / System Configuration" (esempio per impostazioni)

SOPAS Engineering Tool New Project*				
Project Edit MCU (Dresden) Communication View Tools Help				
Project Tree		Device Catalog Network Scan Assistant System Configuration	*	
S New Project		Number of external I/O		
Overview Overview		Number of ext. AO 2		
Application Selection Display Settings I/O Configuration		Number of ext. AI 0		
Analog Function Blocks		Number of ext. DO 4		
System Configuration		Number of ext. DI 0		
		Connected sensors	1	
		Sensor 1 connected 🔽		
		Sensor 2 connected		
		Sensor 3 connected 🔽		
		Sensor 4 connected		
		Sensor 5 connected 🔽		
		Sensor 6 connected T		
Context Help		Sensor 7 connected		
Sensor Intelligence.		Sensor 8 connected	-	
Authorized Client 🔋 MCU (Dresden)	0	; COM10 🥥 online 🖋 synchronized 😌 Download Immediately		

4.3.1.1 Uscita analogiche opzionali

La definizione dei parametri richiesti è da eseguire come da descrizione a \rightarrow p. 70, §4.2.5 e (\rightarrow p. 71, figura 63).

Le impostazioni di base (sottodirettorio "Analog Outputs - General Overview" \rightarrow p. 70, figura 62) valgono allo stesso modo per ogni ulteriore uscita analogica.

4.3.1.2 Uscite digitali opzionali

Per la definizione dei parametri richiesti si deve selezionare il direttorio "Configuration / I/O Configuration / Digital Output / Digital outputs".

Figura 71 Direttorio "Configuration / I/O Configuration / Digital Output / Digital outputs"

SOPAS Engineering Tool	New Project*				
Project Edit MCU (Dresden) C	ommunication View Tools Help				
Project Tree	Device Catalog Network Scan Assistant Digital outputs				
New Project MCU (Dresden) Overview					
Measured Values	Configuration digital output 6				
Configuration Display Settings Display Settings	Inverted 🔽 Source bit Bit16 💌 Source sensor MCU 💌				
⊡ i i i i i i i i i i i i i i i i i i i	Configuration digital output 7				
 ⊕	Inverted 🔽 Source bit Bit17 💌 Source sensor MCU 💌				
Analog Function Blocks	Configuration digital output 8				
Guild an action blocks Guild and action blocks	Inverted V Source bit Bit18 V Source sensor Not assigned V				
Haintenance	Configuration digital output 9				
Context Help	Inverted 🔽 Source bit Bit19 💌 Source sensor Not assigned 💌				
SICK					
Sensor Intelligence.					
🔒 Authorized Client 🧃 MCU (Dresden) 💊 COM10 🥥 online 🖋 synchronized 🍣 Download Immediately					

Finestra	Parametro	Osservazione
Inverted [Invertito]	Inactive	Determinazione della direzione di commutazione
	Active	
Source bit	Bit 0	Disfunzione
[Sorgente bit]	Bit 1	Manutenzione
	Bit 2	Richiesta di manutenzione
	Bit 3	Controllo del funzionamento
	Bit 7	Esercizio (nessun malfunzionamento)
	Bit 16 to 31[Bit 16 fino a 31]	Aim bit dell'interruttore del valore di soglia (\rightarrow p. 82, figura 73)
Source device [Sensore sorgente]		Selezione del componente: - Sensore 1 fino a 8, se deve essere presentato in uscita lo stato del dispositivo - MCU, se devono essere segnalati i valori di soglia

Controllo delle impostazioni

Nel direttorio "Diagnosis / I/O / Digital Outputs" si visualizza lo stato attuale di ogni relè.

Figura 72 Direttorio "Diagnosis / I/O / Digital Outputs"

SOPAS Engineering Tool	New Project*
Project Edit MCU (Dresden) Cor	mmunication <u>V</u> iew <u>T</u> ools <u>H</u> elp
Project Tree	Device Catalog Network Scan Assistant Digital Outputs
Sew Project	Status digital output 1
Overview Overview	Actual state
Device Information Frror Messages / Warnings Protocol	Status digital output 2
I/O	Actual state
Digital Outputs	Status digital output 3
	 Actual state
E Plancenance	Status digital output 4
	 Actual state
	Status digital output 5
	Actual state
	Status digital output 6
	 Actual state
	Status digital output 7
	 Actual state
	Status digital output 8
	 Actual state
Context Help	Status digital output 9
Sensor Intelligence.	 Actual state
Authorized Client 🔋 MCU (Dresden) 🔇	2 COM10 🥥 online 🖋 synchronized 🛇 Download Imr 🗮

Per controllare se i relè funzionano come previsto, si devono sviluppare valori di misura che superano per eccesso i valori di soglia dei parametri impostati.

In aggiunta, per una verifica esterna è possibile collegare un indicatore di circuito alla rispettiva uscita di relè.

4.3.1.3 Indirizzamento e programmazione dell'interruttore del valore di soglia alle uscite digitali opzionali

Direttorio "Configuration / Limit Value Switches"

Figura 73

Per l'indirizzamento richiesto si deve selezionare il direttorio "Configuration / Limit Values Switches". La definizione dei parametri richiesti avviene come da \rightarrow p. 73, §4.2.7.

SOPAS Engineering Tool Project Edit MCU (Dresden) (New Project*	
Project Tree		
S. New Project	Device Catalog Network Scan Assistant Linic Value Switches	
🖃 🔋 MCU (Dresden)	Limiting value switch 2	
Overview Overview	Source sensor Sensor 1 💌 Source value Value 1 💌	
Application Selection	Limit value 100 Switch at Under Limit 💌	
I/O Configuration Analog Function Blocks Digital Function Blocks	Hysteresis type Absolute Hysteresis 5	
System Configuration	Aim bit at MCU status Bit16	
 ⊥·· U Adjustment ⊥· U Adjustment ⊥· U Adjustment ⊥· U Adjustment 	Limiting value switch 3	
	Source sensor Sensor 2 💌 Source value Value 1 💌	
	Limit value 100 Switch at UnderLimit	
	Hysteresis type Absolute Hysteresis 5	
	Aim bit at MCU status Bit17	
	Limiting value switch 4	
	Source sensor Sensor 3 Source value Value 1	
	Limit value 100 Switch at UnderLimit 💌	
Context Help	Hysteresis type Absolute Hysteresis 5	
SICK Sensor Intelligence.	Aim bit at MCU status Bit 18	

4.3.2 Programmazione di moduli interfaccia opzionali

4.3.2.1 Avvertenze generali

Per la selezione e l'impostazione dei moduli interfaccia RS485, Profibus DP ed Ethernet disponibili su richiesta, sono necessarie le seguenti operazioni:

- ► Selezionare il file di dispositivo "MCU", impostare il codice d'accesso Livello 1 e mettere il sistema di misura allo stato "Maintenance" (→ p. 64, §4.1.4).
- Passare al direttorio "Configuration / System Configuration".
 Nella finestra "Interfacemodul" si visualizza il modulo interfaccia installato.
- Configurare il modulo interfaccia conformemente alle specifiche esigenze.

Figura 74 Direttorio "Configuration / System Configuration"

SOPAS Engineering Tool	New Project*	
Project Edit MCU (Dresden) C	ommunication <u>V</u> iew <u>T</u> ools <u>H</u> elp	
Project Tree New Project Overview Overview Overview Output Display Settings Onfiguration Oligical Function Blocks Display Settings U/O Configuration Display Settings U/O Configuration Display Settings U/O Configuration Display Settings U/O Configuration Displater Config	Device Catalog Network Scan Assistant System Configuration	
Adjustment Adjustment Adjustment	System Time Synchronization	
	Date / Time: 21.12.2009 12:16:32 Synchronize	
	Other Parameters	.
Context Help * SICK Sensor Intelligence.	Protocol selection CoLa-8 Y Modbus Address 1 Serial service port baudrate 57600	•
🚨 Authorized Client 🗟 MCU (Dresden)	🗞 COM10 🕥 online 🖋 synchronized 🍳 Download Immediately	



Per il modulo Profibus DP sono disponibili su richiesta il file GSD e l'indirizzamento dei valori di misura.

4.3.2.2 Programmazione del modulo Ethernet



IMPORTANTE:

In caso di comunicazione tramite Ethernet esiste il pericolo di un accesso non richiesto sul sisema di misura.

 Il sistema di misura deve essere utilizzato soltanto insieme ad un sistema adatto di protezione (p.es. Firewall).

Attribuzione di un nuovo indirizzo IP al modulo Ethernet

Se ordinando lo strumento il Cliente indica anche il proprio specifico indirizzo IP, questo può essere impostato già di fabbrica. In caso contrario si imposterà l'indirizzo standard 192.168.0.10.

Per una modifica è necessario procedere come segue:

- Selezionare il direttorio "Configuration / IO Configuration / Interface Module".
- Impostare sotto l'opzione "Ethernet Interface Configuration" la configurazione di rete richiesta ed attivare "Reset module" sotto l'opzione "Expansion module information".

Figura 75

Direttorio "Configuration / IO Configuration / Interface Module"

SOPAS Engineering Tool	New Project*	_ 🗆 🗙	
Project Edit MCU (Dresden)	Communication <u>V</u> iew <u>T</u> ools <u>H</u> elp		
Project Tree	Device Catalog Network Scan Assistant Interface Module	*	
Sew Project 	Expansion module information		
Diagnosis Configuration Application Selection Display Settings U/O Configuration Information	Module type No module found No module found Nuovo indirizzo Reset module When this button is dicked, the connection vill be reseted		
Analog Output Analog Input Analog Input Digital Output Digital Input Digital Input Digital Input Digital Input Digital Input Digital Input	Ethernet Interface Configuration IP Address 10 133 87	153	
Limit Value Switches System Configuration Value Damping	Subnet mask 255 255 255	0	
Adjustnent Adjustnent Maintenance	Gateway 0 0	0	
Context Help #	TCP port 2111		
🕹 Authorized Client 🚦 MCU (Dresden) 💊 COM10 🥥 online 🖋 synchronized 🧇 Download Immediately			

Assegnazione di nuovo indirizzo IP al programma SOPAS ET

- Selezionare l'opzione di menù "Network Scan Assistent" ed attivare l'opzione di comando "Network Configuration".
- Selezionare il direttorio "Internet Protocol (IP)", impostare su attivo l'opzione per la digitazione "Enable IP Communication" ed attivare l'opzione di comando "Add".
- Digitare nella finestra "Add adress" il nuovo indirizzo IP impostato nel direttorio "Configuration / IO Configuration /Interface Module" e confermare con "OK".



Impostazione dell'indirizzo IP (esempio)

Scan Assis	tant	
Internet Protocol (IP) Connections using the Inter	net Protocol (IP), e.g. via ethernet	Sensor Intelligence.
Internet Protocol Internet Protocol Internet Protoco Profibus Sexial Port	(IP)	
E. Senai Fort	Add address	
	C Single address 10.133.82.4	
	C Address range First	
	Салсеі <u>Н</u> еір Enable all	1
	Disable all	- _
	Enable AutoIP	

- Attivare nel direttorio "Internet Protocol (IP)" l'opzione di comando "Advanced...".
- Selezionare l'indirizzo della porta "2111" e confermare con "OK" (tutte le altre impostazioni sono impostazioni di fabbrica conformemente alla Figura 77).

Figura 77

Advanced scan	settings	×
CoLa Dialect	binary 🔽	Select TCP Port(s)
Scan timeout [ms]	500	₩ 2111
Optimize scan speed	never	□ 2112
Sopas Hub scan	on 💌	Custom
Duplex mode	half-duplex 💌	
Restore default va	alues	
	Ok	Cancel <u>H</u> elp

Impostazione della porta TCP

	 Attivare solo la porta TCP richiesta. Se si vuole utilizzare una porta TCP diversa d deve attivare il campo per la digitazione "Cus nella finestra che si trova accanto. 	lalla 2111 oppure 2112, si stom" e digitare il numero
► Figura 78	Selezionare l'opzione di menù "Network Scan Assistant", at "Network Scan" e controllare se appare l'indirizzo impostato Scansione sistema di rete	tivare l'opzione di comando 5.
Setwork Scan Assis	tant	a x
Progress The Engineering Tool is scar	nning for devices	SICK Sensor Intelligence.
3 Internet Protocol (IP)	Starting scan Scan running. 100% done. Found sensor at 10.133.82.4:2111 Found sensor at 10.133.82.4:2111 {0 1 1} Scan complete.	
Network Configuration	Network Scan OK Cancel	<u>H</u> elp

τΔΝΤΕ·
<i></i>
di comunicazione attraverso Ethernet è possibile che si verifichino sfunzioni nella trasmissione dei dati che non sono provocate dal a di misura.
aso di trasmissione di valori di misurazione esclusivamente averso Ethernet e per il controllo di processi è possibile che l'esercizio dell'impianto si abbiano anomalie per le quali la casa truttrice del VICOTEC450 non è responsabile.
lendo il valore nel campo "Scantimeout" da 500 ms a 3000 ms è le ridurre al minimo i problemi di comunicazione.

4.4 **Comando/definizione dei parametri richiesti tramite opzione** LC-Display

4.4.1 Avvertenze generali relative all'utilizzo

La superficie di visualizzazione e di comando del display LC comprende gli elementi funzionali rappresentati nella Figura 79.

Figura 79 Elementi funzionali LC-Display



Funzioni dei tasti

La rispettiva funzione dipende dall'attuale menù selezionato. Si ha a disposizione soltanto la funzione visualizzata sopra un tasto.

Tasto	Funzione
Diag	Per la visualizzazione di informazioni relative alla diagnosi (messaggi di avvertenza e disfunzione in caso di avviamento dal menù principale, informazioni relative ai sensori in caso di avvio al Menù diagnosi \rightarrow p. 88, figura 80)
Back	Torna indietro al menù di livello superiore
Freccia î	Far scorrere la pagina verso l'alto
Freccia ↓	Far scorrere la pagina verso il basso
Enter	Esecuzione dell'azione selezionata tramite un tasto freccia (passaggio in un sottomenù, conferma del parametro selezionato in caso di impostazione di un parametro richiesto)
Start	Avvia una azione
Save	Salva in memoria la modifica di un parametro
Meas	 Commutazione tra visualizzazione dei valori di misura come barra (visualizzazione grafica) oppure in forma testuale) In caso di installazione di diverse unità di misura ad una unità MCU si visualizzano uno dopo l'altro i valori di misura delle singole unità di misura. Visualizzazione dell'impostazione del contrasto (premere il tasto alm. 2,5 s)



4.4.2 Struttura del menù

4.4.3 **Programmazione**

4.4.3.1 MCU

Uscite/ingressi analogiche

- Impostare l'unità MCU allo stato "Maintenance" e richiamare il sottomenù "I/O Parameter".
- Selezionare i parametri da impostare e digitare il codice di default "1234" operando con i tasti "^" (fare scrolling da 0 fino a 9) e/o "->" (sposta il cursore verso destra).
- Impostare il valore richiesto operando con i tasti "^" e/o "→" e scriverlo con "Save" nello strumento (confermare 2 volte).

Figura 81



Struttura del menù per definire i parametri richiestiuscite/entrate analogiche ed impostazione della variante MCU

Impostazione della variante MCU

Per un'impostazione successiva della MCU alla unità di misura del VICOTEC450 da collegare(\rightarrow p. 67, §4.2.1) sono necessari i seguenti passi:

- Mettere la MCU in "Maintenance", richiamare il sottomenù " MCU Variant" e selezionare il tipo "Universal (Bus)".
- Digitare il codice di default e riprendere il tipo con "Save" (confermare 2 volte).

Le altre possibilità di selezione non hanno nessun significato in questo caso.

4.4.3.2 Unità di misura (in caso di impostazione per la misura della concentrazione della polvere)

Per l'impostazione dei coefficienti di regressione sono necessari i seguenti passi:

- ► Impostare l'unità di misura in "Maintenance" e selezionare il sottomenù "Parameter".
- Selezionare i parametri da impostare e digitare il codice di default "1234".
- Impostare il coefficiente rilevato (→ p. 74, §4.2.8) operando con i tasti "^" e/o "→" e scrivere nello strumento con "Save" (confermare 2 volte).

Figura 82 Impostazione dei coefficienti di regressione



4.4.4 Modifica delle impostazioni del display tramite SOPAS ET

Per modificare le impostazioni di fabbrica si deve prima selezionare nella finestra "Project Tree" il file di dispositivo "MCU", digitare il codice d'accesso Livello 1 e richiamare il menù "Configuration/Display Settings".



SOPAS Engineering Tool	New Project*		
Project Edit MCU (Dresden) <u>C</u> ommunication <u>V</u> iew <u>T</u> ools <u>H</u> elp			
Project Tree	Device Catalog Network Scan Assistant Display Settings	*	
S. New Project	Device Identification		
Overview			
Measured Values Diagnosis	MCU Variant Universal (Bus) 💌 Mounting Location Dresden		
Configuration			
Display Settings	Common Display Settings		
Analog Function Blocks Digital Function Blocks Digital Function Blocks Digital Value Switches	Display language English 💌 Display Unit System metric 💌		
System Configuration	Overview Screen Settings		
Adjustment			
	Bar 1 Sensor 1 💌 Value Value 5 💌 Use AO scaling Range low 0 Range high 150		
	Bar 2 Sensor 1 💌 Value Value 3 💌 Use AO scaling 🗖 Range low 0 Range high 100		
	Bar 3 Sensor 3 💌 Value Value 1 💌 Use AO scaling 🗖 Range low 0 Range high 1000		
	Bar 4 Sensor 4 💌 Value Value 1 💌 Use AO scaling 🕅 Range low 0 Range high 1000		
	Bar 5 Sensor 5 💌 Value Value 1 💌 Use AO scaling 🔽 Range low 0 Range high 1000		
	Bar 6 Sensor 6 💌 Value Value 1 💌 Use AO scaling 🔽 Range low 0 Range high 1000		
Context Help	Bar 7 Sensor 7 💌 Value Value 1 💌 Use AO scaling 🗖 Range low 0 Range high 1000		
SICK	Bar 8 Sensor 8 💌 Value Value 1 💌 Use AO scaling 🔽 Range low 0 Range high 1000		
Sensor Intelligence.		-	
🚨 Authorized Client 🛛 MCU (Dresden)	🗞 COM10 🌖 online 🖌 synchronized 🌖 Download Immediately		

Finestra	Campo per la digitazione	Significato
Common Display Settings [Impostazioni generali display]	Display Language [Display Lingua]	Versione di lingua visualizzata sul display LC
	Display Unit System [Sistema unità di misura]	Sistema dell'unità di misura utilizzato nel display
Overview Screen Settings [Impostazioni display panoramica]	Bar 1 to 8 [Barra 1 fino a 8]	Indirizzo del sensore per la rispettiva colonna del valore di misura della visualizzazione grafica
	Value [Valore di misura]	Indice del valore di misura per la rispettiva colonna del valore di misura
	Use AO scaling [Usare impostazioni AO]	In caso di attivazione la colonna del valore di misura si scala come la rispettiva uscita analogica. Impostando allo stato inattivo questa casella di selezione, i valori di soglia devono essere definiti separatamente
	Range low [Valore finale inferiore]	Valori per un cambiamento separato di scala della colonna del valore di misura indipendentemente dall'uscita analogica
	Upper range [Valore finale superiore]	

Indirizzamento dei valori di misura

MCU measured value [Valore di misura MCU]	Valore di misura dell'unità di misura
Value 1	Luce dispersa
Value 2	Temperatura d'ingresso [°C]
Value 3	Temperatura di riscaldamento [°C]
Value 4	Temperatura est. 1 [°C] ¹⁾
Value 5	Temperatura est. 2 [°C] ¹⁾
Value 6	Concentrazione [mg/m ³] ¹) ²)
Value 7	Factor K [/km]
Value 8	Distanza visiva [m]

¹⁾: In caso di mancato ordine di un'opzione, segue la successiva unità di misura. In caso di aggiunta di nuove opzioni, l'assistenza tecnica SICK Service esegue l'indirizzamento.

2): Vale soltanto per speciali casi di utilizzo

VICOTEC450

5 Manutenzione

Informazioni generali Manutenzione dell'unità di misura Messa fuori servizio

5.1 Informazioni generali

+Ť

Gli interventi di manutenzione da eseguire sono costituiti da:

- Controllo dello stato di pulizia generale e pulizia delle superfici ottiche di limite,
- Controllo delle tubazioni di aspirazione e di scarico disponibili
- Controllo dello sportello dell'unità di misura
- Sostituzione del filtro dell'aria dell'unità di misura.

Prima di eseguire interventi di manutenzione, mettere il VICOTEC450 allo stato "Maintenance" (\rightarrow p. 66, §4.2).

AVVERTENZA:

Per ogni tipo di lavoro devono essere rispettate le prescrizioni di sicurezza vigenti e le norme di sicurezza riportate nel paragrafo (\rightarrow p. 9, §1.3).

- Lo stato "Maintenance" può essere impostato anche eseguendo un collegamento di un interruttore di manutenzione esterno ai morsetti per Dig In2 (17, 18) nell'unità MCU (→ p. 47, §3.3.4) oppure in caso di disponibilità dell'opzione Display LD tramite i tasti (→ p. 88, §4.4.2).
 - Durante "Maintenance" non si esegue nessun ciclo di controllo automatico.
 - All'uscita analogica si presenta il valore impostato per "Maintenance" (→ p. 70, §4.2.5). Ciò vale anche in caso del verificarsi di un malfunzionamento (segnalazione all'uscita di relè).
 - In caso di perdita della tensione si ripristina lo stato "Maintenance". In tal caso, dopo l'attivazione della tensione di esercizio il sistema di misura passa automaticamente allo stato "Measurement".

Una volta terminati gli interventi si deve riprendere la modalità di misura (\rightarrow p. 78, §4.2.12 risp. aprire il contatto al Dig In 2).

Intervalli di manutenzione

Gli intervalli di manutenzione devono essere determinati dal gestore della galleria. La distanza temporale dipende dai concreti dati di funzionamento e dalle condizioni ambientali. Normalmente gli intervalli di manutenzione sono di 1 anno. In caso di condizioni particolarmente favorevoli sono possibili anche intervalli di manutenzione più lunghi.

I lavori rispettivamente previsti e l'esecuzione degli stessi devono essere documentati dall'esercente in un apposito manuale di manutenzione.

Contratto per la manutenzione

I regolari interventi di manutenzione possono essere eseguiti dal gestore della galleria. A tal fine deve essere incaricato esclusivamente personale qualificato come da Capitolo 1. Su richiesta, il Servizio SICK oppure uno dei punti di servizio autorizzati possono assumersi l'incarico di eseguire tutti gli interventi di manutenzione.

Mezzi ausiliari necessari

- Pennellino, panno di pulizia, bastoncino ovattato
- Acqua
- Filtro di ricambio dell'aria, prefiltro (per aspirazione)

5.2 Manutenzione dell'unità di misura



IMPORTANTE:

Durante gli interventi di manutenzione, attenzione a non danneggiare nessuna parte della macchina.

5.2.1 Interventi di ispezione

- Controllo delle tubazioni di aspirazione e di scarico Ad intervalli regolari si deve controllare che il collegamento delle tubazioni sia ancora a norma ed accertarsi che non vi sia depositata della sporcizia. Se necessario, staccare le tubazioni dai raccordi di collegamento e sciacquare con acqua.
- Controllare che trappola di luce non sia sporca.
- Controllare se il passaggio del raggio laser è libero attraverso il diaframma.
- Controllare se il sistema di ventilazione emette rumori udibili.
- Controllare che la guarnizione della porta dell'unità di misura sia integra.



IMPORTANTE:

Una porta con difetto di tenuta può provocare misure non corrette.

5.2.2 Pulire le superfici ottiche di limite al modulo laser ed al ricevitore

Le superfici ottiche di limite devono essere pulite soltanto quando sono riconoscibili depositi di sporcizia oppure prima che il valore di sporcamento raggiunga il valore di soglia per allarme pari al 30 % (50 % per disturbi).

Esecuzione

- Aprire la sportello dell'unità di misura.
- Operando con attenzione, pulire le parti ottiche con bastoncini di ovatta e, se necessario, anche la trappola luminosa.
- Accertarsi che lo sportello sia chiuso a tenuta perfetta (avvitare le viti di chiusura).

Figura 84	Pulire il gruppo	ottico





4 Trappola di luce

5.2.3 Pulire il filtro a maglia grossa nella bocca di entrata dell'aria

Disinserire il collegamento elettrico dell'unità di misura (allentare il cavo di collegamento con l'unità MCU oppure alimentazione della tensione di rete).



Quando l'elemento di ventilazione è in funzione è possibile che delle particelle possano andare a finire sul gruppo ottico e sporcarle.

- Aprire il coperchio alla bocca di entrata dell'aria (\rightarrow p. 110, figura 94, \rightarrow p. 111, figura 96).
- Estrarre il filtro a maglia grossa e pulirlo (se necessario sciacquarlo), se necessario sostituirlo con un nuovo filtro (→ p. 118, §7.5).
- Inserire un filtro a maglia grossa di nuovo nella bocca di entrata dell'aria e chiudere il coperchio.
- Riabilitare nuovamente la tensione di rete.

5.2.4 Sostituzione del filtro dell'aria

Il filtro dell'aria deve essere sostituito periodicamente con uno nuovo. L'intervallo dovrebbe essere di 1 anno.

Esecuzione

- Disinserire il collegamento elettrico dell'unità di misura (allentare il cavo di collegamento con l'unità MCU oppure alimentazione della tensione di rete).
- Aprire lo sportello dell'unità di misura.
- Dopo aver allentato i dadi zigrinati, sollevare verso l'alto il coperchio della cassa del filtro dell'aria.
- Estrarre l'attuale filtro dell'aria ed applicarvi il nuovo filtro dell'aria.
- ► Applicare di nuovo il coperchio e serrare.
- Accertarsi che lo sportello sia chiuso a tenuta perfetta (avvitare le viti di chiusura).
- Riabilitare nuovamente la tensione di rete.

Figura 85 Sostituzione del filtro dell'aria



5.3 Messa fuori servizio

In caso di blocchi di galleria di durata maggiore oppure in caso di lavori in galleria che provocano polvere, il sistema VICOTEC450 deve essere messo fuori esercizio.



In alternativa è possibile continuare ad utilizzare il VICOTEC450 in casi in cui la tubazione di aspirazione e di scarico sono collegati reciprocamente in modo tale che non vi possa penetrare né polvere, né umidità.

Lavori da eseguire

- Allentare il cavo di collegamento con l'unità di controllo.
- Estrarre le tubazioni di aspirazione e di scarico dalle bocchette, proteggere le estremità dei tubi dal pericolo che vi possa penetrare sporcizia e sostanze liquide.
- Smontare la/le unità di misura.
- Staccare l'unità di controllo dalla tensione di rete.



AVVERTENZA:

- Nel corso dello smontaggio si devono rispettare tutte le prescrizioni di sicurezza vigenti e le
 - indicazioni di sicurezza contenute nel Capitolo 1!
- Prendere le necessarie misure di protezione contro ogni possibile pericolo locale oppure pericolo legato alla tipicità dell'impianto!
- Ogni interruttore che non può più essere acceso per motivi di sicurezza deve essere assicurato contro il pericolo di riattivazione attraverso appositi cartelli di avviso e blocchi di sicurezza.

Immagazzinaggio

- Conservare tutte le parti smontate del sistema in luogo pulito ed asciutto.
- Utilizzando mezzi adatti, proteggere i connettori a spina del cavo di collegamento da sporcizia e sostanze liquide.
- Proteggere le tubazioni di aspirazione e di scarico dal pericolo di penetrazione di sporcizia e di sostanze liquide.

VICOTEC450

6 Anomalie di funzionamento

Informazioni generali Unità di misura Unità di controllo

6.1 Informazioni generali

Le presentazioni dei messaggi di avvertenza o di malfunzionamento dello strumento avvengono come segue:

- All'unità MCU scatta il rispettivo relè (\rightarrow p. 40, figura 25).
- Sul display LC della MCU si visualizza la riga di stato (→ p. 87, §4.4.1) "Maintenance requ." oppure "Failure". Inoltre si illumina il rispettivo LED ("MAINTENANCE REQUEST" in caso di avvertimento, "FAILURE" in caso di malfunzionamento).
 Una volta attivato il tasto "Diag", nel menù "Diagnosis" dopo la selezione dello strumento ("MCU" oppure "Vicotec450") si presentano possibili cause in forma di informazione breve.



Visualizzazione sul display LC



Informazioni dettagliate relative all'attuale stato dello strumento sono presentate dai direttori "Monitor / System state - details" (unità di misura) oppure "Diagnosis / Errors/ Warnings" (MCU). Per la visualizzazione il sistema di misura deve essere collegato con il programma SOPAS ET ed avviato il file di dispositivo "Vicotec450" oppure "MCU" (\rightarrow p. 57, §4.1.3 e \rightarrow p. 64, §4.1.4).

Per una descrizione più dettagliata del significato dei singoli messaggi spostare l'indicatore del mouse sulla rispettiva voce che apre una finestra separata. Cliccando con il mouse sulla visualizzazione, alla voce "Help" appare una breve descrizione delle possibili cause e dei rimedi (\rightarrow p. 101, figura 87, \rightarrow p. 103, figura 89).

I messaggi di allarme vengono presentati quando si raggiungono o si superano i limiti impostati internamente per le singole funzioni/componenti dello strumento che possono provocare valori di misura errati oppure un guasto del sistema di misura in breve termine.



Quando si presentano messaggi di allarme non significa ancora che si ha un funzionamento anomalo del sistema di misura. All'uscita analogica si continua a presentare ancora il valore attuale di misura.



Per una descrizione dettagliata dei messaggi e delle possibilità di rimedi a disfunzioni, vedere manuale di servizio.

6.2 Unità di misura

6.2.1 Anomalie di funzionamento

Sintomo	Possibile causa	Misura	
l LED non si accendono	 Manca la tensione di alimenta- zione Il cavo di connessione non è col- legato correttamente o difettoso Connettore a spina difettoso 	 Controllare connettore a spina e cavo. Con il blocco di alimentazione installato (opzione) controllare la sicurezza e, se necessario, sostituirla. Rivolgersi all'assistenza tecnica SICK Service. 	

6.2.2 Messaggi di allarme e di disfunzione nel programma SOPAS ET

Figura 87 Direttorio "Monitor / System state - details"

SOPAS Engineering Tool New Project*					
Project Edit Vicotec450 (Sensor 1) Communication View Tools Help					
Project Tree	Device Catalog Network Scan Assistant System state - details				
S New Project	Device malfunctions				
Ucotec450 (Sensor 1)					
- 🟳 Monitor	Selection actual 💌				
System state - details					
Show all measured values (numerical)	EEPROM - hardware Checksum error EEPROM-Parameter Versions mismatch Parameter	Checksum error factory settings			
Maintenance	 Versions mismatch factory settings Triggerlevel 	O Monitor signal			
	Contamination Overflow measurement O Current Motor 1	 Laser temperature 			
	○ Device temperature				
	O Heater power to low				
	Power supply heater (24V) < 18V Power supply heater (24V) > 30V				
	Reset error memory				
	Device warnings				
	Selection actual				
	Reference value O Contamination O Default values	 Testmode 			
	Flow to low				
	Heater temperature to high O Power supply heater (24V) < 19V O Power supply heater (24V)	> 29V			
	Reset warning memory				
Context Help Capt Status 3					
	Device state / activities				
Operation Error	Device initialisation Maintenance is set by software Maintenance is set by hardware				
Warning	O Motor 1 on O Motor 2 on O Check cycle	Measurement contamination			
O Maintenan	Valve closed Zero calibration	Flow control is activ			
Maintenance					
O Check cycle	O How watch is active O Heater watch is active				
ଌ Operator 🔋 Vicotec450 (Sensor 1) 🗞 COM10	0 1 1} 🕥 online 🛭 w synchronized 🤤 Download Immediately	111			
	\//aalin===:				
	visualizzazione				

Selezionando "Actual" oppure "Memory" nella finestra "Selection" (Gruppo "Device malfunction" → p. 101, figura 87) è possibile visualizzare messaggi di allarme o di malfunzionamento attuali o verificatisi precedentemente e salvati nella memoria degli errori.

I malfunzionamenti riportati qui di seguito possono essere eliminati ev. localmente.

Messaggio	Significato	Possibile causa	Misura
Contamination [Sporcamento]	L'attuale intensità di ricezione è inferiore al valore di soglia ammesso $(\rightarrow p. 108, \S7.1)$	 Deposito di sporcizia sulle super- fici ottiche di limite Aria di spurgo sporca 	 Pulire le superfici ottiche di limite (→ p. 95, §5.2.2). Controllare il filtro del gruppo di soffiaggio (→ p. 96, §5.2.3) Rivolgersi all'assistenza tecnica SICK Service.
Overflow measurement [Sovramodulazio ne valore di misura]	Intensità di ricezione troppo elevata	 Ricevitore non si trova in posi- zione di misura Difetto del relè per smorzamento dell'intensità della ricezione 	 Controllare la posizione del ricevitore. Attivare il ciclo di controllo e controllare il processo (→ p. 69, §4.2.4). Rivolgersi all'assistenza tecnica SICK Service.
Blower failure [Anomalia della ventilazione]		 Connettore a spina oppure cavo difettoso Sistema di ventilazione difettoso 	 Sostituire l'elemento di ventilazione (vedere il manuale di servizio). Rivolgersi all'assistenza tecnica SICK Service.
Flowrate [Flusso] too small [troppo piccolo]	Portata dell'aria troppo bassa	 Otturazione della tubazione di aspirazione e/o di scarico Difetto del sensore di pressione e/o del controllo in caso di disponibilità dell'opzione per la regolazione del flusso Filtro dell'aria sporco Filtro a maglia grossa sporco 	 Controllare la tubazione di aspirazione e di scarico e pulire se necessario (→ p. 95, §5.2.1). Controllare il flusso. Pulire il filtro e, se il caso, sostituirlo (→ p. 96, §5.2.3, → p. 96, §5.2.4). Controllare l'opzione regolazione del flusso (se disponibile). Rivolgersi all'assistenza tecnica SICK Service.

Sostituire la sicurezza per l'opzione blocco di alimentazione 6.2.3

- ► Aprire la sportello dell'unità di misura.
- Svitare il portafusibili, sostituire la sicurezza difettosa con una nuova ed avvitare nuovamente il portafusibili.
- Accertarsi che lo sportello sia a tenuta ermetica.
- Figura 88

Portafusibili in caso di opzione blocco di alimentazione



6.3 Unità di controllo

6.3.1 Anomalie di funzionamento

Sintomo	Possibile causa	Misura
Nessuna visualizzazione sul display LC (opzione)	 Manca la tensione di alimentazione Il cavo di collegamento con il display non è collegato e neppure danneggiato Valvola di sicurezza difettosa 	 Controllare l'alimentazione di tensione. Controllare il cavo di collegamento. Cambiare il fusibile. Rivolgersi all'assistenza tecnica SICK Service.

6.3.2 Messaggi di allarme e di malfunzionamento nel programma SOPAS ET

Figura 89 Direttorio "Diagnosis / Errors/Warnings"

SOPAS Engineering Tool	New Project*	_ 🗆 🗙	
Project Edit MCU (Dresden) Co	mmunication <u>V</u> iew <u>T</u> ools <u>H</u> elp		
Project Tree	Device Catalog Network Scan Assistant Error Messages / Warnings	*	
S New Project	Device Identification		
Overview Measured Values Diagnosis Device Information	MCU Variant Universal (Bus) Mounting Location Dresden		
Error Messages / Warnings Protocol	System Status MCU		
Interface Module I/O Onfiguration	 Operation Malfunction Maintenance Request Maintenance Function Check 		
	Configuration Errors		
	AO configuration AI configuration O DO configuration DI configuration		
	Sensor configuration Interface Module MMC/SD card Variant configuration error		
	MCU Errors / Warnings		
	EEPROM error Flash memory error Supply voltage error		
<u> </u>	I/O range error I ² C module error Factory settings		
r	MMC/SD access error No sensor found Actual state of RTC Operation T		
Sensor Intelligence.	◯ Testmode enabled ⊖ AI Range Error ◯ Interfacemodule Inactive		
🕹 Authorized Client 🔋 MCU (Dresden)	COM10 🔮 online 🖋 synchronized 🤤 Download Immediately	1	
Descrizione	Visualizzazione		

I malfunzionamenti riportati qui di seguito possono essere eliminati ev. localmente.

Messaggio	Significato	Possibile causa	Misura
AO configuration [Configurazione AO]	Nessuna conformità tra il numero di uscite analogiche parametrate e quello dei moduli opzionali.	 Manca impostazione para- metri AO Errore di connessione Guasto del modulo 	 Controllare la definizione dei parametri richiesti (→ p. 70, §4.2.5). Rivolgersi all'assistenza tecnica SICK Service.
Al configuration [Configurazione AI]	Nessuna conformità tra il numero di entrate analogiche parametrate e quello dei moduli opzionali.	 Manca impostazione para- metri Al Errore di connessione Guasto del modulo 	 Controllare la definizione dei parametri richiesti (→ p. 72, §4.2.6). Rivolgersi all'assistenza tecnica SICK Service.
DO Configuration [Configurazione DO]	Nessuna conformità tra il numero di uscite digitali parametrate e quello dei moduli opzionali.	 Manca impostazione para- metri DO Errore di connessione Guasto del modulo 	 Controllare la definizione dei parametri richiesti (→ p. 79, §4.3.1). Rivolgersi all'assistenza tecnica SICK Service.

Messaggio	Significato	Possibile causa	Misura
Sensor configuration [Configurazione sensore]	Il numero di sensori disponibili non corrisponde a quello dei sensori collegati.	 Guasto del sensore Problemi di comunicazione sul collegamento RS485 	 Controllare l'indirizzamento e la disponibilità dei sensori (→ p. 104, figura 90). Correggere la selezione dei sensori (→ p. 79, figura 70). Rivolgersi all'assistenza tecnica SICK Service.
Interface module [Modulo interfaccia]	Nessuna comunicazione tramite modulo interfaccia	 Manca l'impostazione dei parametri del modulo Errore di connessione Guasto del modulo 	 Controllare la definizione dei parametri richiesti (→ p. 84, §4.3.2.2). Rivolgersi all'assistenza tecnica SICK Service.
Variant configuration error [Applicazione non corrisponde]	L'impostazione MCU non combacia con il sensore collegato	È stato cambiato il tipo di sensore	Correggere l'impostazione applicativa (→ p. 67, §4.2.1).
Testmode enabled [Test sistema attivo]	La MCU si trova nel modo operativo di test.		 Disattivare lo stato "System Test" (direttorio "Maintenance")

Figura 90

Direttorio "Overview"



6.3.3 Cambiare fusibile

MCU nella custodia a parete

- Disinserire il collegamento elettrico del sistema di misura.
- ► Aprire lo sportello dell'unità di controllo MCU.
- ► Togliere il portafusibile ed aprirlo.
- ► Estrarre la sicurezza guasta e sostituirla con una nuova (→ p. 118, §7.6).

_ _ _ _ _ _ _ _ _ _ _

- Chiudere il portafusibili ed innestarlo.
- Chiudere lo sportello ed attivare di nuovo la tensione di rete.



Figura 91 Sostituzione di un fusibile

MCU in custodia 19"

- Disinserire il collegamento elettrico del sistema di misura.
- Estrarre l'unità di controllo dall'unità rack 19".
- ► Aprire il portafusibile (1) (alla parte posteriore del blocco di alimentazione (2)).
- ► Estrarre la sicurezza guasta e sostituirla con una nuova (→ p. 118, §7.6).
- ► Chiudere il portafusibili.
- Applicare di nuovo l'unità di controllo ed attivare di nuovo la tensione di rete.

Figura 92 Cambiare fusibile

Blocco di alimentazione con collegamento a spina



Blocco di alimentazione con collegamento a morsetti



VICOTEC450

7 Specifiche

Dati tecnici Dimensioni di ingombro, codici d'ordine Accessori opzionali per installazione Opzioni Parti di consumo per esercizio biennale Pezzi di ricambio Codice d'accesso

7.1 Dati tecnici

Rilevamento dei valori di misura	
Unità di misurazione	Intensità della luce dispersa, calcolata per offuscamento della visibilità (valore k)
Campo di misura valore k	0 150/km; regolabili liberamente
Precisione di ripetizione	± 2 % dal valore finale del campo di misura
Risoluzione	ca. 0,1/km
Tempo di smorzamento	1 600 s; selezionabile liberamente (senza durata di permanenza dell'aria aspirata nella tubazione di aspirazione
Ritardo di misura	Durata di permanenza nella tubazione di aspirazione = lunghezza della linea [m] / velocità di aspirazione [m/s]
Velocità di aspirazione	ca. 3 m/s in caso di tubo di aspirazione con diametro interno 13 mm e lunghezza del tubo di aspirazione max. 30 m
Misurazione della temperatura (opzione) Campo di misura -50 +250 °C; Precisione di misura (non calibrata) \pm 2 K; Risoluzione \pm 0,25
Controllo del funzionamento	
Test automatico	Linearità, sporcamento, deriva, invecchiamento Valori limiti sporcamento: dal 30 % allarme; dal 50 % malfunzionamento
Controllo manuale della linearità	Mediante filtro di riferimento
Segnali di uscita	
Uscita analogica	$0/2/4 \dots 20$ mA, max. carico 750 Ω ; risoluzione 10 Bit; Separato galvanicamente Ulteriori uscite analogiche in caso di impiego di moduli E/A (opzione, \rightarrow p. 22, §2.2.4)
Uscite relè	5 uscite relè a potenziale zero (scambiatori) per segnali di stato Esercizio/Disfunzione, manutenzione, controllo del funzionamento, richiesta di manutenzione, valore di soglia; carico ammissibile 48 V, 1 A; Ulteriori uscite analogiche in caso di impiego di moduli E/A (opzione, → p. 22, §2.2.4)
Segnali ingresso	
Ingressi analogici	2 ingressi 0 20 mA (standard, senza isolamento galvanico); risoluzione 10 Bit; Ulteriori entrate analogiche in caso di impiego di moduli E/A (opzione,→ p. 22, §2.2.4)
Ingressi digitali	4 ingressi per connessione di contatti liberi (p.es. per interruttore esterno di manutenzione, attivazione del ciclo di controllo) Ulteriori entrate digitali in caso di impiego di moduli E/A (opzione, → p. 22, §2.2.4)
Interfacce di comunicazione	
USB 1.1, RS 232 (a terminali)	Per richiamo di valore di misura, programmazione e update del software via PC/Laptop mediante software di servizio
RS485	Per collegamento della/e unità di misura
Opzione Modulo interfaccia	Per comunicazione con Host-PC, a scelta per profibus, Ethernet
Alimentazione principale	
VCME	Tensione d'esercizio: 24 V DC 90 250 V AC; 50/60 Hz con blocco di alimentazione opzionale integrato Potenza elettrica assorbita: max. 35 W
MCU	Tensione d'esercizio: 90 250 V AC; 50/60 Hz Potenza elettrica assorbita: ca. 50 W in caso di alimentazione di tensione del VCME
Condizioni ambientali	
Campo di temperatura	-30 +55°C
Temperatura di magazzino	-40+60°C
Tipo di protezione	IP 66 (in caso di installazione conforme)
Peso	
VCME	ca. 12 kg (custodia in acciaio inox 1.4571)
MCU	ca. 5 kg (custodia in acciaio inox 1.4571)
Varie	
Laser	Classe di protezione 2; Potenza < 1 mW;Lunghezza d'onda ca. 650 nm; Durata ca. 100.000 h (MTBF) a 20°C
Sicurezza elettrica	Conforme alla norma EN 61010-1
Portata della ventilazione	ca. 30 35 I/min
7.2 Dimensioni di ingombro, codici d'ordine

Tutte le misure sono indicate in mm.

7.2.1 Unità di misura



Denominazione	Codice d'ordine
Unità di misura VCME-24-N-0-N	1040575
Unità di misura VCME-24-N-0-F	1040691
Unità di misura VCME-WR-N-O-N	1040692
Unità di misura VCME-WR-N-0-F	1040693

 $\text{Designazione} \rightarrow p.~18, \S 2.2.3$

7.2.2 Bocca di entrata dell'aria con rete di protezione

Figura 94 Bocca di entrata dell'aria con rete di protezione



per installazione in soffitto intermedio



Dimensioni di ingombro ed ingombri di montaggio come in caso di modello per montaggio a parete



Denominazione	Codice d'ordine
Bocca di entrata dell'aria con rete di protezione per montaggio a parete	2040848
Bocca di entrata dell'aria con rete di protezione per installazione in soffitti intermedi	2040875

7.2.3 Copertura con bocca di entrata dell'aria integrata

Figura 95 Copertura con bocca di entrata dell'aria integrata da lato



7.2.4 **Opzione: Copertura per collegamenti**

Figura 97 Opzione: Copertura per collegamenti



Opzione: Copertura per collegamenti	2040849



7.2.6 Unità di controllo MCU

Figura 99 Unità di controllo MCU in custodia a parete (visualizzazione con opzione Modulo Display)



Denominazione	Codice d'ordine
Unità di controllo MCU-NWSN	1046298
Unità di controllo MCU-N2SN	1046299
Unità di controllo MCU-NWSD	1046113
Unità di controllo MCU-N2SD	1046115

Figura 100

Unità di controllo MCU in unità a innesto 19" (visualizzazione con opzione Modulo Display)



Denominazione	Codice d'ordine
Unità di controllo MCU-NWTD in custodia da 19"	1046288
Unità di controllo MCU-N2RD in custodia da 19"	1046116

7.2.7 Opzione modulo d'interfaccia per cavo di collegamento In custodia alluminio

Figura 101 Modulo d'interfaccia



Denominazione	Codice d'ordine
Modulo d'interfaccia	2046418

In custodia in acciaio inox



Modulo d'interfaccia in custodia in acciaio inox



7.3 Accessori opzionali per installazione

7.3.1 **Tubazione di aspirazione e di scarico**

Denominazione	Codice d'ordine
Tubazione di aspirazione e di scarico, gruppo, lunghezza 5 m	2042078
Tubazione di aspirazione e di scarico, gruppo, lunghezza 10 m	2042079
Tubazione di aspirazione e di scarico, gruppo, lunghezza 15 m	2042098

7.3.2 Cavo di collegamento

Denominazione	Codice d'ordine
Cavo di collegamento per collegamento VCME all' MCU, lunghezza 5 m	7042017
Cavo di collegamento per collegamento VCME all' MCU, lunghezza 10 m	7042018
Cavo di collegamento per collegamento VCME all' MCU, lunghezza 50 m	7042019

7.3.3 Gruppo di fissaggio

Denominazione	Codice d'ordine
Gruppo di fissaggio 4D8-1.4571/PA	2031889
Gruppo di fissaggio 2D4-1.4571/PA	2031890
Gruppo di fissaggio 2M8-1.4571	2031891
Gruppo di fissaggio 4M8-1.4529	2031887

7.4 **Opzioni**

7.4.1 Unità di misura VCME

Denominazione	Codice d'ordine
Blocco di alimentazione 24 V DC, 75 W	2050635
Misurazione della temperatura con 1 sonda di temperatura Ni-Cr-Ni, modulo elettronico e collegamento 20 m (lunghezza standard)	2040852
Misurazione della temperatura con 2 sonde di temperatura Ni-Cr-Ni, modulo elettronico e collegamento 20 m (lunghezza standard)	2040853

7.4.2 Unità di controllo MCU

Denominazione	Codice d'ordine	
Opzioni per l'unità di controllo MCU		
Modulo ingresso analogico, 2 canali, 100 Ω , 0/422 mA, isolato galv. (80 V differenza)	2034656	
Modulo uscita analogica, 2 canali, 500 $\Omega,$ 0/4 22 mA, isolato galv. modularmente	2034657	
Modulo ingresso digitale, 4 canali per contatto senza potenziale, max. 4,5 mA	2034658	
Modulo uscita digitale Power Relay (2 scambiatori, carico di contatto 48 V AC/DC, 5 A)	2034659	
Modulo uscita digitale Signal Relay (4 contatto di chiusura, carico di contatto 48 V AC/DC, 0,5 A)	2034661	
Ulteriori opzioni per l'unità di controllo MCU nella custodia a parete		
Supporti per moduli (per rispettivamente un modulo Al, AO, DI oppure DO)	6028668	
Cavo di collegamento per moduli opzionali E/A	2040977	
Modulo interfaccia Profibus DP	2040961	
Modulo interfaccia Ethernet	2040965	
Ulteriori opzioni per l'unità di controllo MCU nella modulo a innesto 19"		
Supporti per moduli E/A 19" (per installazione fino a 4 AI/AO e 4 moduli DI/DO)	2050589	
Modulo interfaccia 19 " Profibus DP	2049334	
Modulo interfaccia 19" Ethernet	2048377	

7.4.3

Accessori opzionali per controllo dell'apparecchio

Denominazione	Codice d'ordine
Gruppo filtro di controllo VICOTEC450	2043331

7.5 **Parti di consumo per esercizio biennale**

Unità di misura VCME

Denominazione	Quantità	Codice d'ordine
Elemento filtrante C1140 (soltanto per vecchi modelli con elemento di ventilazione 6033052)	2	7047560
Elemento filtrante C 630	2	5324368
Filtro a filtrazione grossa (per bocca di entrata dell'aria con griglia di protezione)	2	4050450
Pezza per ottica	2	4003353

7.6

Pezzi di ricambio

Denominazione	Codice d'ordine
Unità di misura	
Dado zigrinato M4	5313198
Boccola a 7 poli (per connessione cavo di collegamento con MCU)	7045569
Boccola a 4 poli (per connessione tensione di rete all'unità di misura con opzione blocco di alimentazione)	7045613
Elemento fusibile T2A	2054541
Unità di controllo	
Elemento fusibile T2A (per MCU con alimentazione della tensione di rete)	2054541
Elemento fusibile T4A (per MCU con alimentazione 24 V)	2056334

7.7 Codice d'accesso

Passwort "Autori:	ierter Nutzer"
Nach dem Start des Be grammfunktionen verfü	dien- und Parametrierprogrammes SOPAS_ET sind nur die P gbar, die keinen Einfluss auf die Gerätefunktion haben.
Nicht eingewiesenes F Nutzung des erweiterte	ersonal kann keine Änderungen der Parameter vornehmen. Zu n Funktionsumfanges wird das
Passwort	SICKOPTIC benötigt.
Falls zur Eingabe eine anschließend die Pass	alsche Taste gedrückt wird, muß das Fenster geschlossen un vorteingabe wiederholt werden.
Falls zur Eingabe eine anschließend die Pass	alsche Taste gedrückt wird, muß das Fenster geschlossen un vorteingabe wiederholt werden. <u>rized Operator"</u>
Falls zur Eingabe eine anschließend die Pass Password "Autho After the start of the So are available which ha Untrained personnel ca of functions the	Talsche Taste gedrückt wird, muß das Fenster geschlossen un vorteingabe wiederholt werden. <u>rized Operator"</u> <u>PAS_ET operating and parameterization program, only menu</u> e no effect on the functioning of the device. nnot alter the device parameters. To access the extended rar
Falls zur Eingabe eine anschließend die Pass Password "Autho After the start of the So are available which ha Untrained personnel ca of functions the password	Trized Operator" PAS_ET operating and parameterization program, only menu e no effect on the functioning of the device. nnot alter the device parameters. To access the extended rar SICKOPTIC must be entered

Australia

Phone +61 3 9457 0600 1800 33 48 02 - tollfree E-Mail sales@sick.com.au

Belgium/Luxembourg Phone +32 (0)2 466 55 66

E-Mail info@sick.be Brasil

Phone +55 11 3215-4900 E-Mail marketing@sick.com.br

Canada Phone +1 905 771 14 44 E-Mail information@sick.com

Česká republika Phone +420 2 57 91 18 50 E-Mail sick@sick.cz

China

Phone +86 4000 121 000 E-Mail info.china@sick.net.cn Phone +852-2153 6300 E-Mail ghk@sick.com.hk

Danmark Phone +45 45 82 64 00 E-Mail sick@sick.dk

Deutschland Phone +49 211 5301-301 E-Mail info@sick.de

España Phone +34 93 480 31 00 E-Mail info@sick.es

France Phone +33 1 64 62 35 00 E-Mail info@sick.fr

Great Britain Phone +44 (0)1727 831121 E-Mail info@sick.co.uk

India Phone +91-22-4033 8333 E-Mail info@sick-india.com

Israel Phone +972-4-6881000 E-Mail info@sick-sensors.com

Italia Phone +39 02 27 43 41 E-Mail info@sick.it

Japan Phone +81 (0)3 5309 2112 E-Mail support@sick.jp

Magyarország Phone +36 1 371 2680 E-Mail office@sick.hu

Nederland Phone +31 (0)30 229 25 44 E-Mail info@sick.nl Norge Phone +47 67 81 50 00 E-Mail sick@sick.no

Österreich

Phone +43 (0)22 36 62 28 8-0 E-Mail office@sick.at

Polska Phone +48 22 837 40 50 F-Mail info@sick.pl

România

Phone +40 356 171 120 E-Mail office@sick.ro Russia

Phone +7-495-775-05-30 E-Mail info@sick.ru

Schweiz Phone +41 41 619 29 39 E-Mail contact@sick.ch

Singapore Phone +65 6744 3732 E-Mail sales.gsg@sick.com

Slovenija Phone +386 (0)1-47 69 990 E-Mail office@sick.si

South Africa Phone +27 11 472 3733 E-Mail info@sickautomation.co.za

South Korea Phone +82 2 786 6321/4 E-Mail info@sickkorea.net

Suomi Phone +358-9-25 15 800 E-Mail sick@sick.fi

Sverige Phone +46 10 110 10 00 E-Mail info@sick.se

Taiwan Phone +886-2-2375-6288 E-Mail sales@sick.com.tw

Türkiye Phone +90 (216) 528 50 00 E-Mail info@sick.com.tr

United Arab Emirates Phone +971 (0) 4 8865 878 E-Mail info@sick.ae

USA/México Phone +1(952) 941-6780 1 800 325-7425 - tollfree E-Mail info@sickusa.com

More representatives and agencies at www.sick.com

