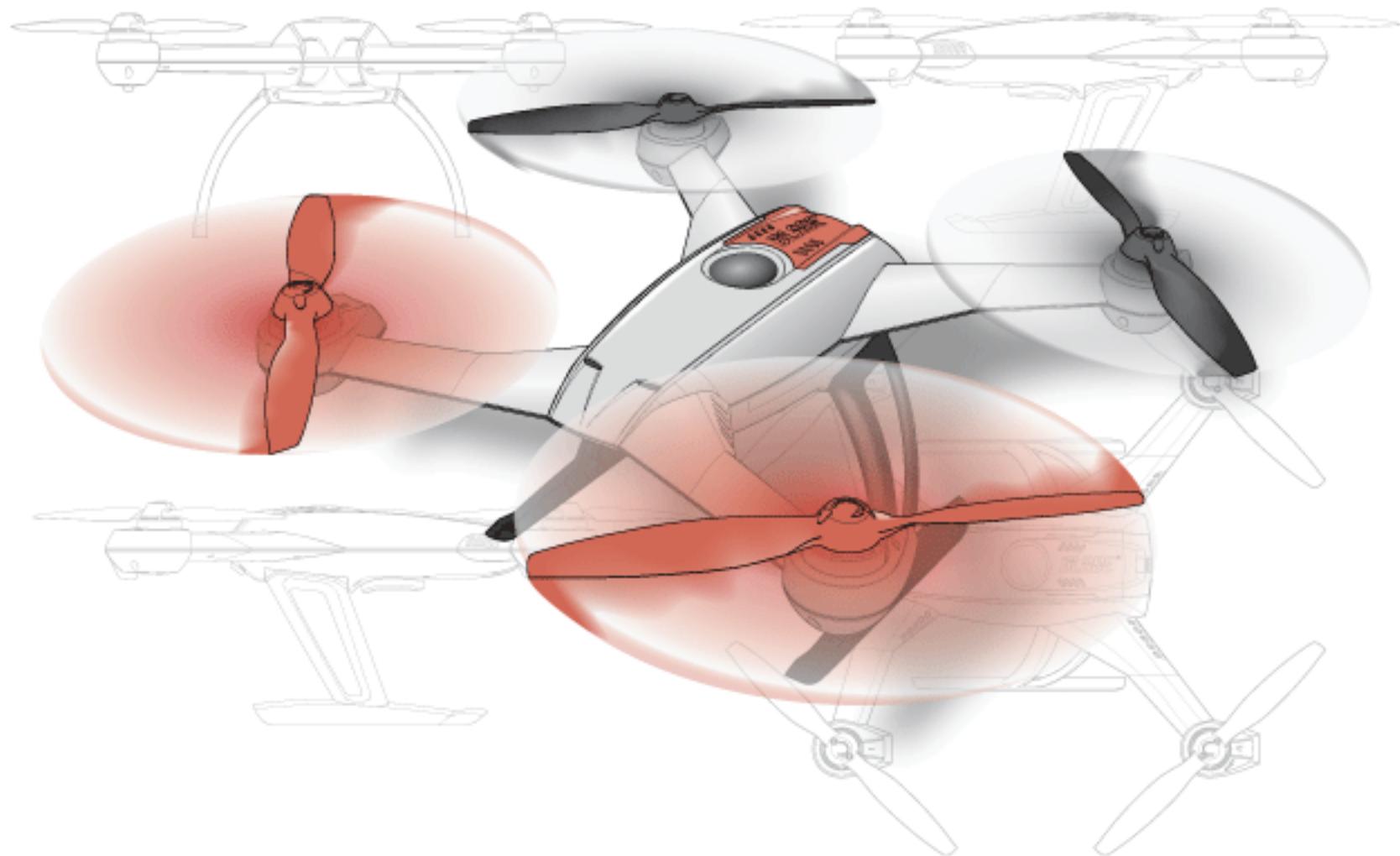


# **BLADE** 350 QX

#1 BY DESIGN



**Manuale di Istruzioni**



**RTF**



## AVVISO

Tutte le istruzioni, le garanzie e gli altri documenti pertinenti sono soggetti a cambiamenti a totale discrezione di Horizon Hobby, Inc. Per una documentazione aggiornata sul prodotto, visitare il sito [horizonhobby.com](http://horizonhobby.com) e fare clic sulla sezione Support del prodotto.

## Convenzioni terminologiche

Nella documentazione relativa al prodotto vengono utilizzati i seguenti termini per indicare i vari livelli di pericolo potenziale durante l'uso del prodotto:

**AVVISO:** indica procedure che, se non debitamente seguite, possono determinare il rischio di danni alle cose e il rischio minimo o nullo di lesioni alle persone.

**ATTENZIONE:** indica procedure che, se non debitamente seguite, determinano il rischio di danni alle cose e di gravi lesioni alle persone.

**AVVERTENZA:** indica procedure che, se non debitamente seguite, determinano il rischio di danni alle cose, danni collaterali e gravi lesioni alle persone o il rischio elevato di lesioni superficiali alle persone.



**AVVERTENZA:** leggere TUTTO il manuale di istruzioni e familiarizzare con le caratteristiche del prodotto prima di farlo funzionare. Un uso improprio del prodotto può causare danni al prodotto stesso e alle altre cose e gravi lesioni alle persone.

Questo aeromodello è un prodotto sofisticato per appassionati di modellismo. Deve essere azionato in maniera attenta e responsabile e richiede alcune conoscenze basilari di meccanica. L'uso improprio o irresponsabile di questo prodotto può causare lesioni alle persone e danni al prodotto stesso o alle altre cose. Questo prodotto non deve essere utilizzato dai bambini senza la diretta supervisione di un adulto. Non tentare di smontare, utilizzare componenti incompatibili o modificare il prodotto in nessun caso senza previa approvazione di Horizon Hobby, Inc. Questo manuale contiene le istruzioni per la sicurezza, l'uso e la manutenzione del prodotto. È fondamentale leggere e seguire tutte le istruzioni e le avvertenze del manuale prima di montare, impostare o utilizzare il prodotto, al fine di utilizzarlo correttamente e di evitare di causare danni alle cose o gravi lesioni alle persone.

**Almeno 14 anni. Non è un giocattolo.**

## Ulteriori precauzioni per la sicurezza e avvertenze

- Mantenere sempre un perimetro di sicurezza intorno al modello per evitare collisioni o ferite. Questo modello funziona con comandi radio soggetti alle interferenze di altri dispositivi non controllabili dall'utente. Le interferenze possono provocare una momentanea perdita di controllo.
- Utilizzare sempre l'aeromodello in spazi aperti liberi da veicoli, traffico o persone.
- Seguire sempre scrupolosamente le istruzioni e le avvertenze relative all'aeromodello e a tutti gli accessori (caricabatterie, pacchi batterie ricaricabili ecc.).
- Tenere sempre le sostanze chimiche, i componenti di piccole dimensioni e i componenti elettrici fuori dalla portata dei bambini.
- Evitare sempre il contatto con l'acqua di tutti i dispositivi che non sono stati specificatamente progettati per funzionare in acqua. L'umidità danneggia le parti elettroniche.
- Non mettere in bocca alcun componente dell'aeromodello poiché potrebbe causare lesioni gravi o persino la morte.
- Non far volare l'aeromodello se le batterie del trasmettitore sono poco cariche.
- Tenere sempre l'aeromodello a vista e sotto controllo.
- Agire sempre sull'interruttore di spegnimento del motore se l'elicottero perde il controllo o rischia di cadere.
- Utilizzare sempre batterie completamente cariche.
- Tenere sempre acceso il trasmettitore mentre l'aeromodello è alimentato.
- Rimuovere sempre le batterie prima dello smontaggio.
- Tenere sempre pulite le parti mobili.
- Tenere sempre asciutte le parti.
- Lasciare sempre raffreddare le parti dopo l'uso prima di toccarle.
- Rimuovere sempre le batterie dopo l'uso.
- Non far volare mai l'aeromodello con il cablaggio danneggiato.
- Non toccare mai le parti mobili.

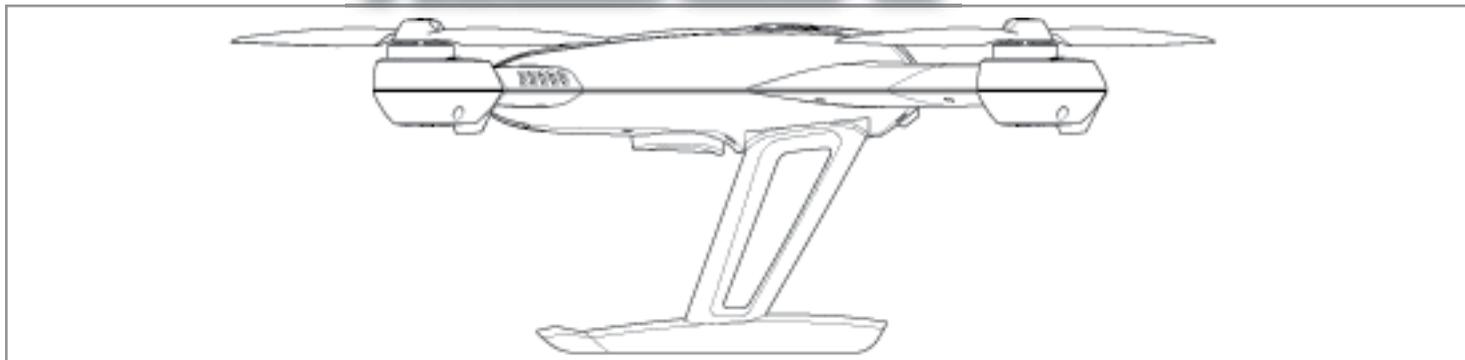


**ATTENZIONE:** i regolatori (ESC) per il 350 QX non sono compatibili con nessun altro prodotto, e il 350 QX non è compatibile con nessun altro ESC. Se non si osserva questo avvertimento, si avrà una caduta del 350 QX con possibili danni e lesioni personali.



**ATTENZIONE AI PRODOTTI CONTRAFFATTI:** Quando è necessario sostituire componenti Spektrum che si trovano fra i prodotti Horizon Hobby, bisogna sempre acquistarli da un rivenditore autorizzato Horizon per essere certi della loro qualità. Horizon Hobby Inc. declina ogni responsabilità, servizio tecnico e garanzia per l'uso di materiale non originale o che dichiara di essere compatibile con la tecnologia DSM o con Spektrum.

# BLADE 350 QX



**G**razie per avere acquistato il Blade 350 QX. State ora per accingervi a provare un'esperienza eccezionale con questa nuova macchina volante. Con l'ausilio dei sensori GPS, pressione e bussola, coordinati dalla tecnologia SAFE (Sensor Assisted Flight Envelope) avrete la possibilità di beneficiare di alcune incredibili funzioni come: Mantenimento della posizione e stabilizzazione automatica per un volo dolce e preciso. Oltre a questo, l'aggiunta della funzione Safe Circle, Stick Relativity e il Ritorno

Automatico, rendono questa quadricoptero semplice da usare anche a chi si avvicina a questo mondo ed è nuovo nel mondo RC. Il Blade 350 QX usa un indicatore LED per comunicare il proprio stato, funzioni GPS e errori vari, per conoscere tutto questo è necessario leggere il manuale di istruzioni. Per assicurarsi di avere il massimo dal proprio modello è importantissimo leggere il manuale, solo in questa maniera potrete entrare in perfetta sintonia con il vostro nuovo Blade 350 QX.

## Table of Contents

Contenuto della scatola.....	4	Avvertenze e linee guida per il volo .....	12
Avvertenze e istruzioni per le batterie .....	4	Preparare al volo il 350 QX.....	13
Taglio di bassa tensione (LVC) .....	4	Volo del 350 QX .....	13
Caricare la batteria di bordo.....	4	Manutenzione della cellula.....	15
Montare una fotocamera.....	5	Calibrazione della bussola.....	16
Tabella impostazioni trasmettitore (BNF) .....	6	Calibrazione del sensore di pressione .....	16
Disposizione comandi del trasmettitore (RTF).....	7	Calibrazione dell'accelerometro .....	16
Collegare la batteria di volo.....	7	Procedura di assegnazione di ESC e motori.....	17
Connessione (binding).....	8	Risoluzione dei problemi .....	17
Interruttori modalità di volo .....	9	Garanzia .....	18
Spiegazione delle modalità di volo .....	9	Garanzia e Assistenza - Informazioni per i contatti .....	18
Avvisi sonori e codici dei LED.....	10	Informazioni sulla conformità per l'Unione Europea .....	19
Funzionalità GPS del 350 QX.....	12		

### Specifiche Blade 350 QX

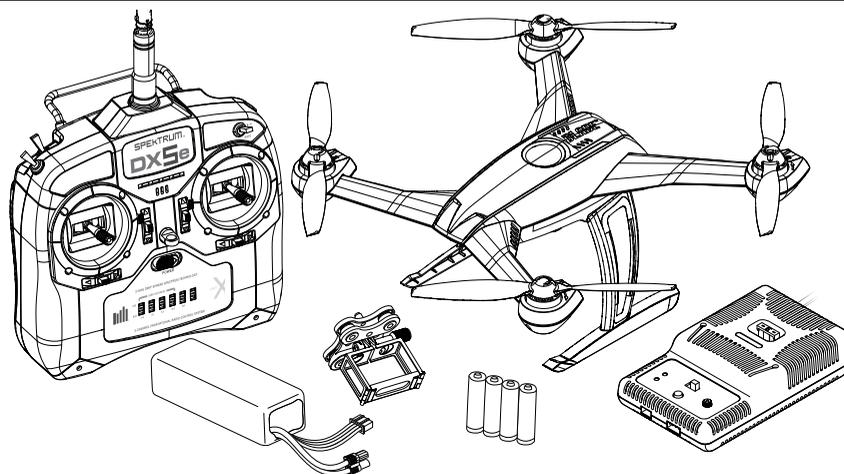
<b>Lunghezza</b>	465mm	<b>Diametro elica</b>	580mm
<b>Altezza</b>	138mm	<b>Peso in volo</b>	680 g

Componente		RTF	BNF
<b>Telaio</b>	Quadricottero Blade 350 QX	incluso	incluso
<b>Motori</b>	4 motori Brushless Outrunner, 1100Kv	installati	installati
<b>ESC</b>	4x 10-Amp Brushless ESC	installati	installati
<b>Batteria</b>	Batteria 3S 11.1V 2200mAh 30C Li-Po	inclusa	inclusa
<b>Caricatore</b>	Caricatore DC con bilanciamento 2-3S Li-Po, 0.5-3A	incluso	incluso
<b>Trasmettitore</b>	Trasmettitore compatibile DSM2/DSMX	incluso	necessario

Per registrare il prodotto online, visitare il sito [www.bladehelis.com](http://www.bladehelis.com)

## Contenuto della scatola

- Blade 350 QX
- Supporto fotocamera
- Batteria 3S 11.1V 2200mAh Li-Po
- Caricatore con bilanciamento 2-3S DC Li-Po
- Trasmettitore DX5e DSMX 5 canali (Solo RTF)
- 4 Batterie AA (Solo RTF)



## Avvertenze e istruzioni per le batterie

Il caricabatterie (EFLC3010) incluso nella confezione del quadricottero è stato concepito per caricare in sicurezza la batteria Li-Po in dotazione.

**ATTENZIONE:** seguire attentamente le istruzioni e le avvertenze allegate. L'uso improprio delle batterie Li-Po può provocare incendi, causare lesioni alle persone e/o danni alle cose.

- L'installazione, la carica e l'uso della batteria Li-Po inclusa comportano l'assunzione da parte dell'utente di tutti i rischi associati alle batterie al litio.
- Se durante la carica si forma un rigonfiamento della batteria, interrompere immediatamente l'uso. Se si sta caricando o scaricando la batteria, scollegarla e ricollegarla. Il tentativo di utilizzare, caricare o scaricare una batteria che ha iniziato a gonfiarsi può dare origine a incendi.
- Per una conservazione ottimale, collocare sempre la batteria in un luogo asciutto a temperatura ambiente.
- Durante il trasporto o la conservazione temporanea, la temperatura della batteria deve essere sempre compresa tra 4 e 49 °C. Non conservare la batteria o l'aeromodello in auto o sotto la luce diretta del sole. Se conservata all'interno di un'auto surriscaldata, la batteria potrebbe danneggiarsi o addirittura incendiarsi.

- Caricare sempre le batterie lontano da materiali infiammabili.
- Controllare sempre la batteria prima di caricarla e non caricare mai batterie danneggiate.
- Utilizzare solo caricabatterie specificatamente progettati per caricare batterie Li-Po. La carica effettuata con caricabatterie non compatibili può provocare incendi, causare lesioni alle persone e/o danni materiali.
- Controllare costantemente la temperatura del pacco batterie durante la carica.
- Scollegare sempre la batteria dopo la carica e lasciare raffreddare il caricabatterie tra una carica e l'altra.
- Le celle Li-Po non devono essere mai scaricate sotto i 3 V in condizioni di carico.
- Non coprire mai le etichette di avvertenza con ganci o bandelle.
- Non lasciare mai incustodite le batterie in carica.
- Non caricare mai le batterie a livelli al di fuori di quelli raccomandati.
- Caricare soltanto batterie che risultano fredde al tatto.
- Non tentare mai di smontare o alterare il caricabatterie.
- Non lasciare mai caricare i pacchi batterie a minori.
- Non caricare mai le batterie in ambienti estremamente caldi o freddi (la temperatura consigliata è compresa tra 4 e 49 °C) né collocarle sotto la luce diretta del sole.

## Taglio di bassa tensione (LVC)

La funzione LVC (spegnimento per bassa tensione) protegge la batteria LiPo da un sovraccarica in volo e si attiva quando la batteria raggiunge il valore di tensione impostato. Quando la batteria, scaricandosi, raggiunge il punto di LVC, i LED rosso, verde e blu lampeggianti avvertono che è ora di scendere. A questo punto bisogna atterrare immediatamente per non sovra scaricare la batteria con il rischio di danneggiarla.

Quando si attiva la funzione LVC, si hanno a disposizione circa 2 minuti prima che la batteria sia completamente esaurita e non più in grado di mantenere in volo il velivolo. Volando ripetutamente fino al punto LVC si danneggia la batteria.

## Caricare la batteria di bordo

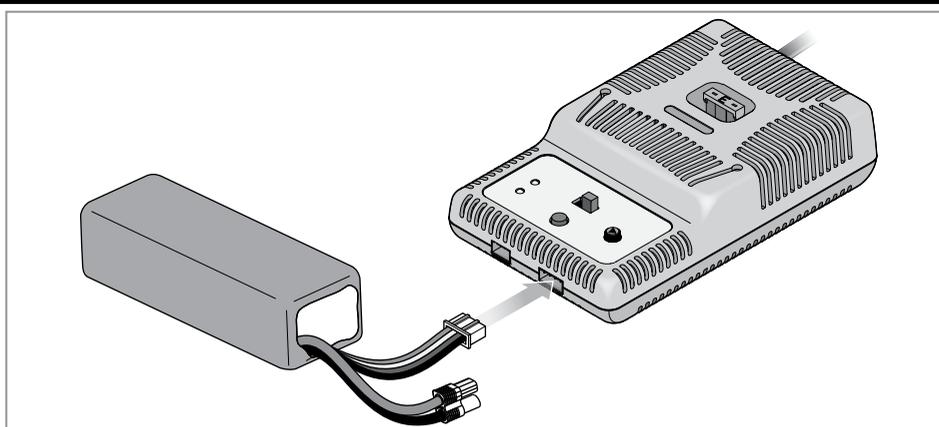
### Caratteristiche del caricatore E-flite 2-3S con bilanciamento

- Alimentazione: 10.5–15.0V DC, 3-amp
- Carica batterie Li-Po a 2 o 3 celle con capacità minima di 500mAh

### Batteria E-flite 3S 11.1V 2200mAh Li-Po

Questa batteria ha un cavo per il bilanciamento che permette di caricarla in sicurezza quando si usa il caricatore E-flite Li-Po con bilanciamento.

**ATTENZIONE:** il connettore per il bilanciamento deve essere inserito nella presa corretta del caricatore prima della carica.



**AVVISO:** i danni da incidente e quelli alla batteria non sono coperti dalla garanzia.

**IMPORTANTE:** dopo ogni volo bisogna sempre scollegare e togliere dal velivolo la batteria LiPo. Prima di mettere via le batterie LiPo bisogna caricarle fino a metà, controllando ogni tanto che la loro tensione non scenda sotto a 3V per cella. Una batteria collegata rimane in scarica lenta costante.

### Procedimento per la carica della batteria

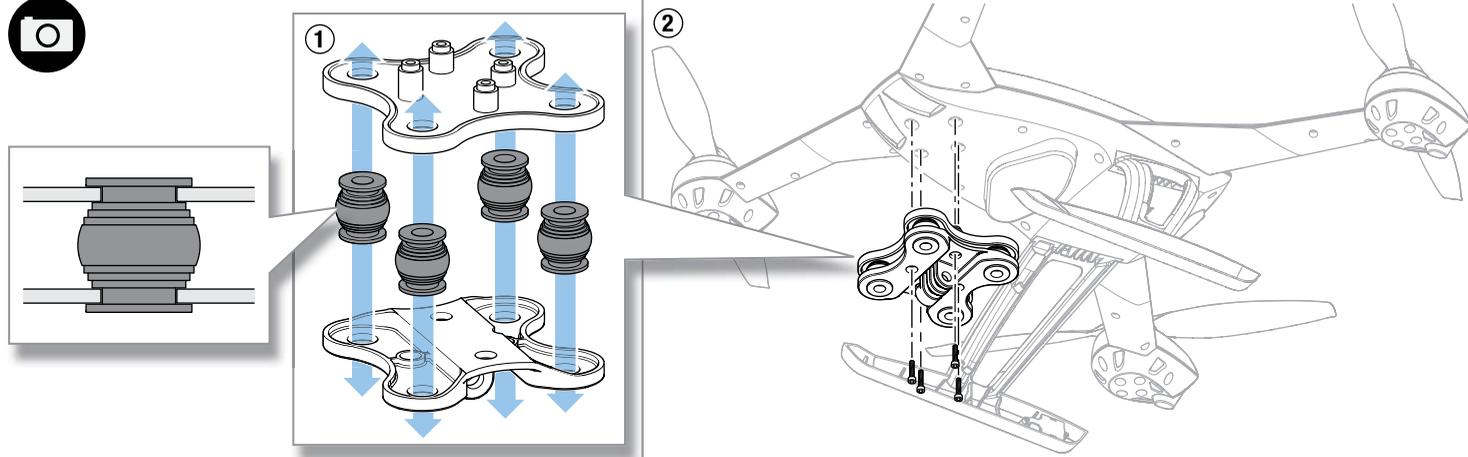
1. Caricare solo batterie che non siano calde al tatto e non siano danneggiate. Osservare attentamente la batteria per essere certi che non sia gonfia, piegata, rotta o forata.
2. Collegare il caricatore ad una alimentazione a 12V adeguata come una batteria o un alimentatore DC (corrente continua).
3. Quando il caricatore è stato correttamente alimentato, dopo un ritardo di 3 secondi, si sente un "beep" e il LED verde lampeggia per avisare che è pronto.
4. Spostare il selettore della corrente (A) in modo che la sua freccia indichi la corrente di carica adatta alla batteria in uso (la batteria Li-Po da 2200mAh verrà caricata a 2A). Non cambiare il valore della corrente quando la carica è iniziata.
5. Per questa batteria, spostare il selettore delle celle sul 3.
6. Collegare il cavetto di bilanciamento della batteria alla presa di bilanciamento del caricatore adatta per le 3 celle (4 piedini), poi premere il tasto Start per iniziare la carica.
7. I LED verde e rosso potrebbero lampeggiare durante la carica, quando il caricatore sta bilanciando le celle. Il bilanciamento allunga la vita delle batterie.
8. Quando la batteria è completamente carica, si sente un "beep" per 3 secondi e il LED verde resta acceso fisso. Se si tenta di caricare una batteria che è stata sovra scaricata, il caricatore continuerà a lampeggiare e ad emettere dei "beep", indicando che si è verificato un errore.
9. Quando la carica è completa, bisogna staccare subito la batteria dal caricatore.

**⚠ ATTENZIONE:** se si sovraccarica una batteria si potrebbe causare un incendio.

**AVVISO:** se si usa una batteria diversa da quella Li-Po inclusa, per la carica, bisogna sempre fare riferimento alle istruzioni del suo costruttore.

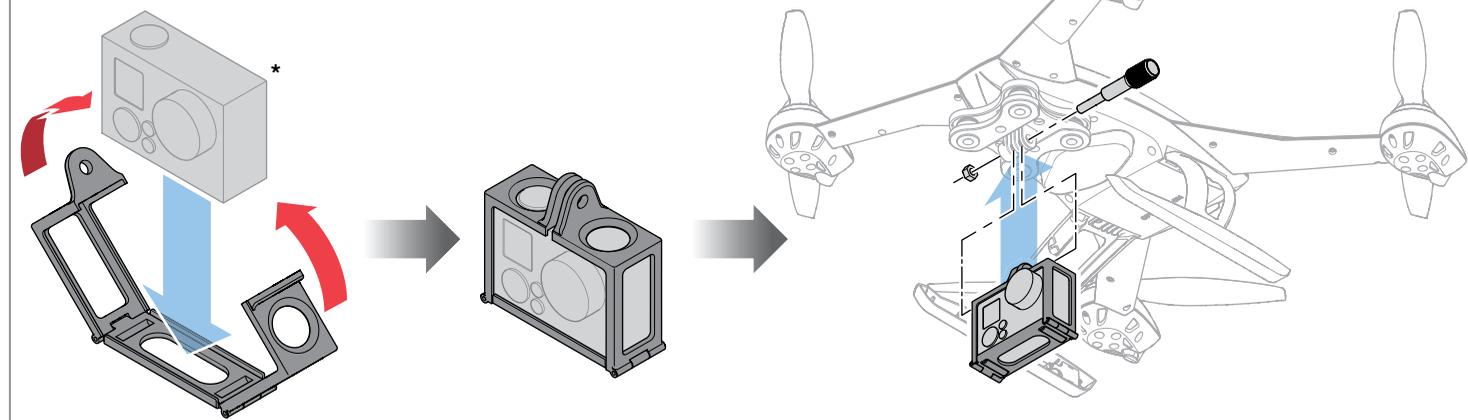
## Montare una fotocamera

**IMPORTANTE:** prima di montare qualsiasi tipo di video o foto camera su questo velivolo, bisogna consultare le leggi e le ordinanze locali.



**Installare il telaio incluso per fotocamera sul supporto isolante.**

\* Fotocamera non inclusa



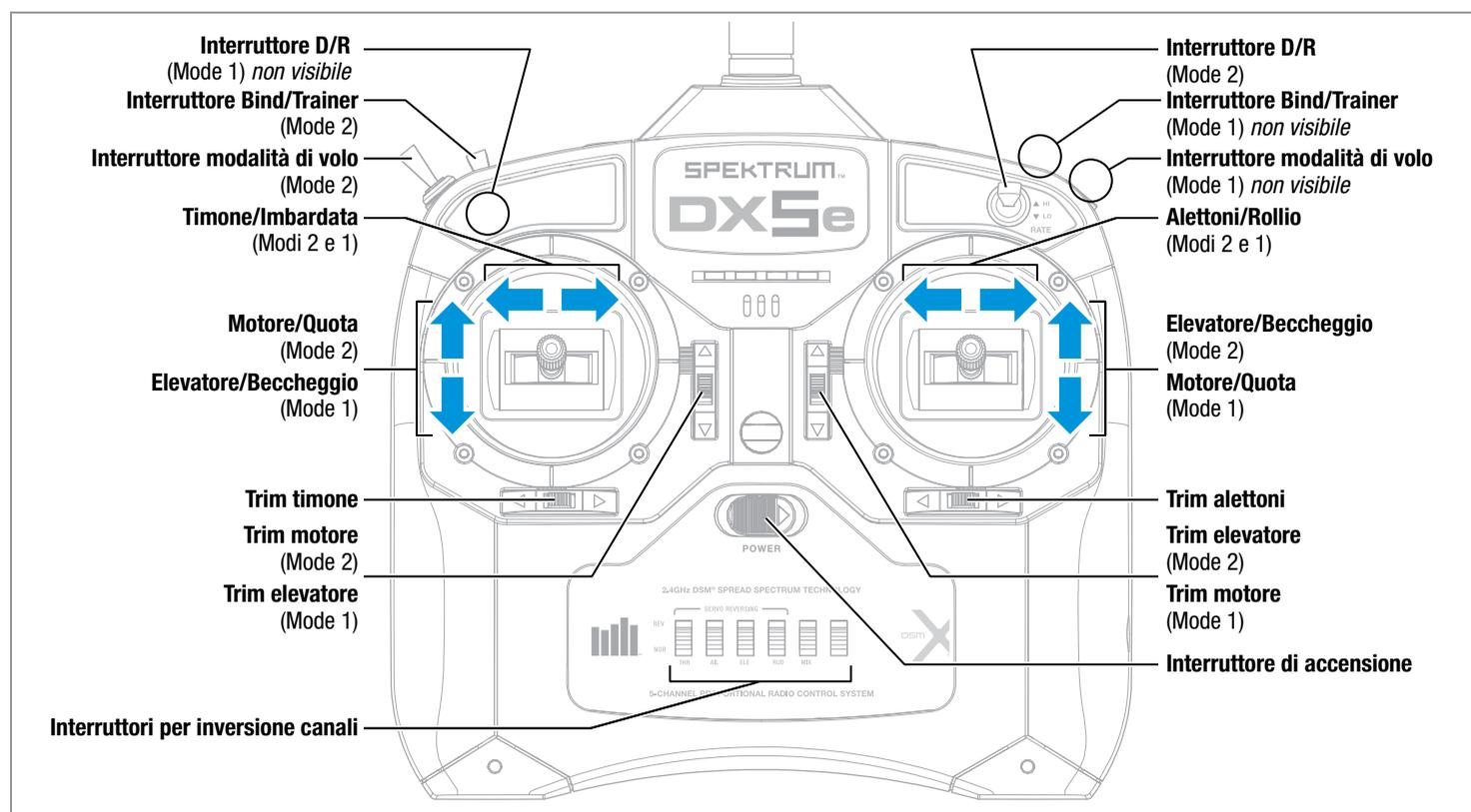
## Tabella impostazioni trasmettitore (BNF)

**ATTENZIONE:** Quando si utilizza un trasmettitore Futaba® con un modulo Spektrum DSM, è necessario invertire il canale del gas ed effettuare nuovamente il Binding. Consultare il manuale del vostro modulo Spektrum per settare nuovamente il Bind ed il FailSafe. Consultate il manuale della vostra trasmettente per effettuare l'inversione del canale del gas.

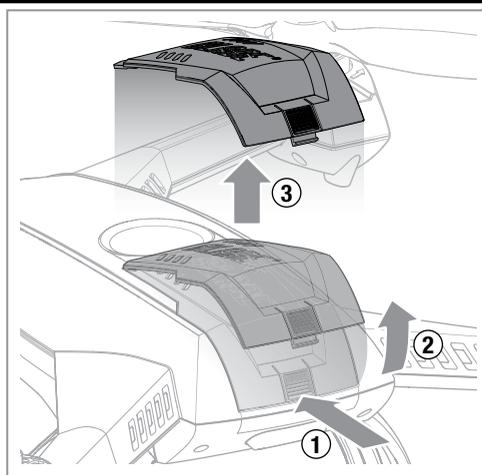
Trasmettitore	Tipo di modello	Inversione corse	Spegnimento motore	Modalità	Posizioni interruttori	Spegnimento motore	Return Home (Ritorno a casa)	Riduttori di corsa	Corsa max	Corsa min
DX4e (New)* c/interr. a 3 posizioni	N/A	N/A	N/A	N/A	Posizione 0 = <b>SMART Mode</b>	Abbassare il trim motore finché i motori non smettono di girare	Tenere premuto TRAINER/BIND Rilasciare per uscire	Corsa	100% fisso	70% fisso
					Posizione 1 = <b>Stability Mode</b>					
					Posizione 2 = <b>Agility Mode</b>					
DX5e (New)* c/interr. a 3 posizioni	N/A	N/A	N/A	N/A	Posizione 0 = <b>SMART Mode</b>	Abbassare il trim motore finché i motori non smettono di girare	Tenere premuto TRAINER/BIND Rilasciare per uscire	Corsa	100% fisso	70% fisso
					Posizione 1 = <b>Stability Mode</b>					
					Posizione 2 = <b>Agility Mode</b>					
DX6i	Acro	THRO-N ELEV-N GEAR-R AILE-N RUDD-N FLAP-N	ACT	Ragolaz. corsa: Gear (0) ↑ 100%; F MODE (1) ↓ 40% FLAPS: Norm ← ↑ 100; LAND ↓ 100 MIX 1: ACT; Gear → Gear ACT RATE D 0%; U + 100% SW MIX TRIM INH SUB TRIM THRO ↑ 15-20%	GEAR 0; Mix 0 = <b>SMART Mode</b>	Premere throttle cut	FLAP Posizione 0 = OFF FLAP Posizione 1 = Return Home	ELEV-AIL D/R	100%	70%
					GEAR 1; Mix 0 = <b>Stability Mode</b>					
					GEAR 1; Mix 1 = <b>Agility Mode</b>					
DX7/7SE	Acro	FLAP-R (6) Others-N	N/A	Ragolaz. corsa: GEAR (0) ↑ 100%; GEAR (1) ↓ 40% MIX 1: FLAP → Gear OFF/ON RATE → -50% 0% SW: MIX OFFSET: 0	GEAR (0); Mix (0) = <b>SMART Mode</b>	Abbassare il trim motore finché i motori non smettono di girare	FLAP Pos 0 = OFF FLAP Pos 1 = Return Home	ELEV-AIL D/R	100%	70%
					GEAR (1); Mix (0) = <b>Stability Mode</b>					
					GEAR (1); Mix (1) = <b>Agility Mode</b>					
DX7S	Acro	AUX1-R Others-N	Impostare su: Trainer	Assegnazione canale: Portare Gear su F MODE (F MODE: GEAR) Lasciare FLAPS come AUX1 Mettere tutti gli altri su INH MIX 1: GER > GER RATE: 0% -100% OFFSET: 0%; TRIM: INH; SW: Mix0	F MODE (0) = <b>SMART Mode</b>	Premere Trainer	FLAP Pos 0 = OFF FLAP Pos 2 = Return Home	ELEV-AIL D/R	100%	70%
					F MODE (1) = <b>Stability Mode</b>					
					F MODE (1); HOLD (1) = <b>Agility Mode</b>					
DX8	Acro	AUX1-R Others-N	Impostare su: Trainer	Scelta interr.: F-Mode to Gear; Flap to Aux 1 All Others to INH	F MODE (0) = <b>SMART Mode</b>	Premere Trainer/ Bind	FLAP Pos 0 = OFF FLAP Pos 2 = Return Home	ELEV-AIL D/R	100%	70%
					F MODE (1) = <b>Stability Mode</b>					
					F MODE (2) = <b>Agility Mode</b>					
DX9/DX18	Acro	AUX1-R Others-N	Set To: I (BIND)	Assegnazione canale: NEXT 1-4: N/A 5 Gear: B 6 AUX1: D 7 AUX2: I 8-10: INH	B (0) = <b>SMART Mode</b>	Premere I (BIND)	D (FLAP) Pos 0 = OFF D (FLAP) Pos 2 = Return Home	ELEV-AIL D/R	100%	70%
					B (1) = <b>Stability Mode</b>					
					B (2) = <b>Agility Mode</b>					

\* Le vecchie versioni della DX4e e della DX5e (con l'interruttore del canale 5 a 2 posizioni) non sono consigliate per il 350 QX.  
Solo lo **Smart Mode** e l'**Agility Mode** saranno disponibili con GPS ON.

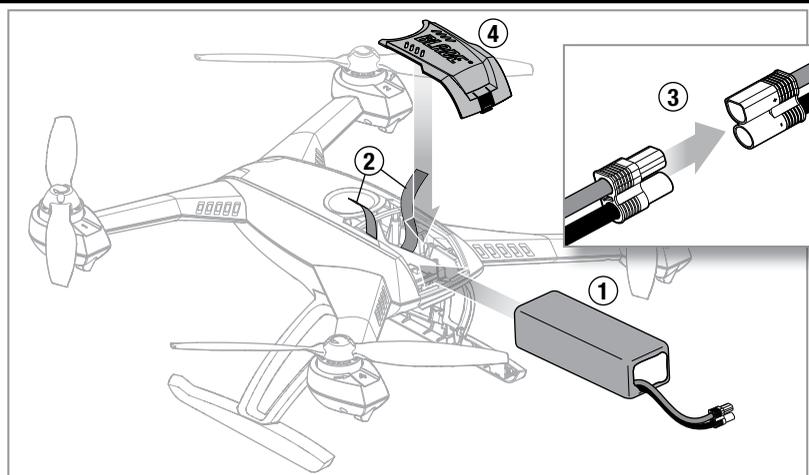
## Disposizione comandi del trasmettitore (RTF)



## Collegare la batteria di volo



Togliere il coperchio della batteria.



Installare la batteria.

## Connessione (binding)

Se avete acquistato la versione pronta al volo (RTF), il trasmettitore è già connesso al modello dalla fabbrica. Se, per qualsiasi motivo, fosse necessario rifare la connessione, bisogna seguire le istruzioni che seguono Bind-N-Fly (BNF).

**BNF**  
BIND-N-FLY

Per fare o rifare la connessione del 350 QX con il trasmettitore DSM2/DSMX, si prega di osservare le indicazioni che seguono insieme a quelle incluse nel trasmettitore.

### La procedura di connessione

1. Con il trasmettitore e il quadricottero spenti, collegare la batteria al 350 QX.
2. Con il 350 QX appoggiato su di una superficie piana, accenderlo con il suo interruttore e lasciare che si inizializzi.
3. Attendere finché il LED blu sul quad non lampeggia velocemente per segnalare che l'inizializzazione è finita ed è pronto per la connessione.
4. Assicurarsi che lo stick del gas sia in posizione minima e che il trim sia in posizione neutrale.
5. Tenere gli stick nella posizione desiderata per la connessione (binding) e attivare il pulsante/interruttore "bind", quindi accendere il trasmettitore.
6. Fare riferimento alla tabella dei codici dei LED di volo per accertarsi che il velivolo sia connesso correttamente.

**IMPORTANTE:** non tentare di fare la connessione con più di un codice "bind", perché permetterebbe al velivolo di connettersi solo normalmente.

A meno che si faccia la connessione con un codice bind, gli ingressi per elevatore e alettoni, trim compresi, devono stare al centro. Se si tenta di fare una connessione normale con i comandi non centrati, il velivolo emette un suono costante di beep rapidi.

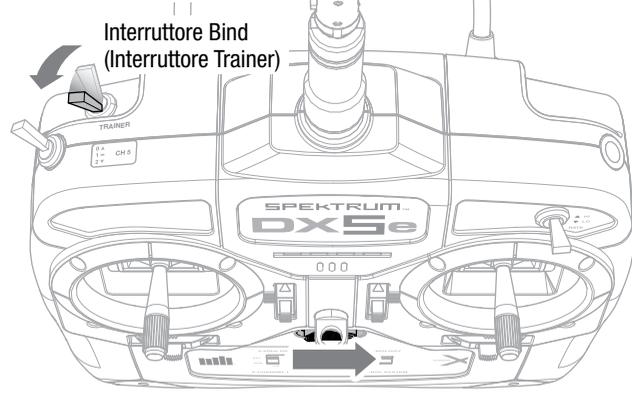
**Se il 350 QX emette questa serie rapida di suoni dopo la connessione (solo in modalità Smart o Agility):**

1. Verificare che tutti i trim siano al centro
2. Muovere lentamente lo stick dell'elevatore avanti e indietro vicino al centro e ascoltare se il suono cessa o si interrompe, annotando in quale direzione si stava muovendo lo stick.
3. Se il suono non cambia muovendo l'elevatore, allora muovere lo stick degli alettoni, sempre allo stesso modo, ascoltando se il suono cessa o si interrompe, annotando in quale direzione si stava muovendo lo stick.
4. Muovere il trim nella direzione in cui si è notato un cambiamento del suono, finché non cessa.

Nel caso non si trovasse una posizione che fa cessare il suono:

1. Applicare un "click" al trim dell'elevatore e poi muovere lentamente lo stick degli alettoni vicino al centro.
2. Continuare ad aggiungere un click alla volta al trim dell'elevatore, fino ad arrivare a 5, e muovere lo stick degli alettoni finché il suono non cessa.

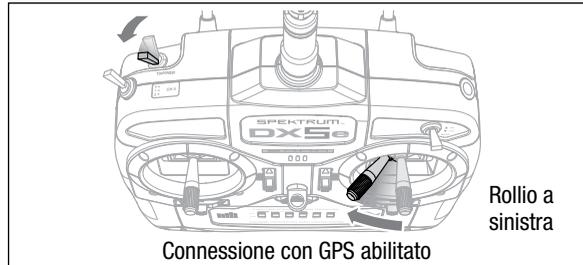
### Entrare in modalità Bind



Connessione (bind) normale

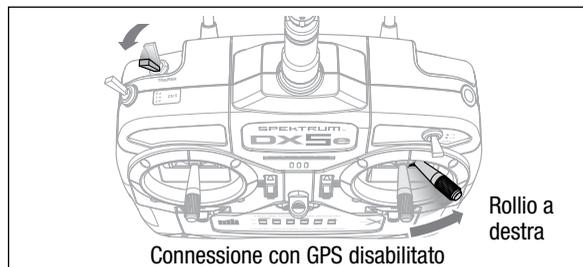
### Codici connessione trasmettitore

Mode 2 visualizzato



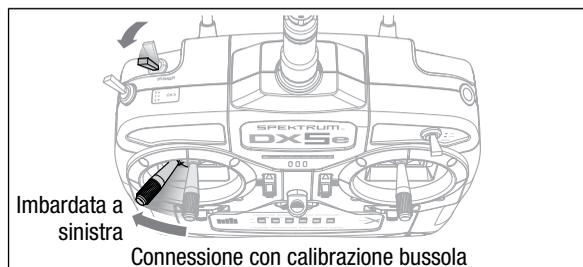
Rollio a sinistra

Connessione con GPS abilitato



Rollio a destra

Connessione con GPS disabilitato



Imbardata a sinistra

Connessione con calibrazione bussola



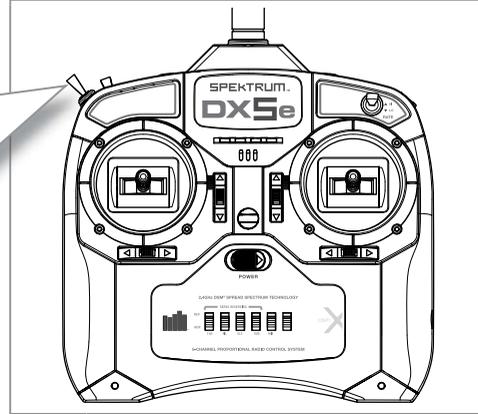
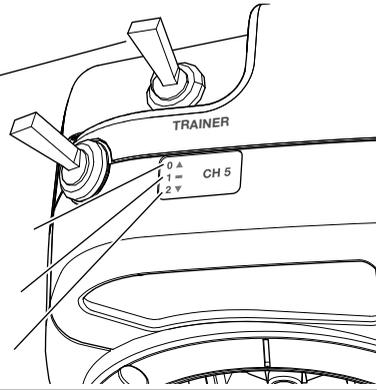
Imbardata a destra

Connessione con calibrazione pressione

# Interruttori modalità di volo

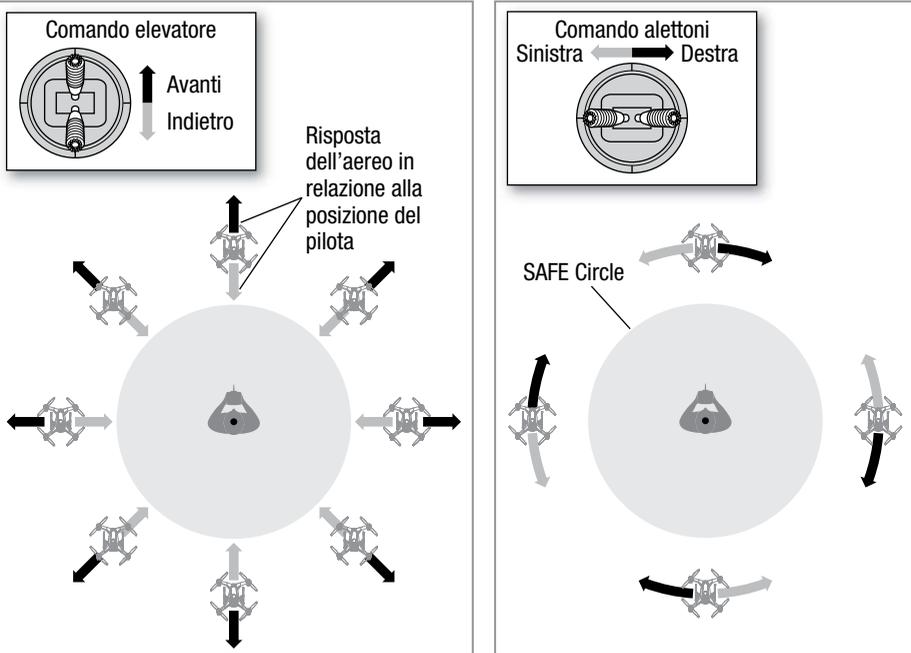
## Funzioni GPS abilitate

-  **Return Home**  
(LED rosso con lampeggio rapido sul 350 QX)
-  **Smart Mode**  
(LED verde fisso sul 350 QX)
-  **Stability Mode**  
(LED blu fisso sul 350 QX)
-  **Agility Mode**  
(LED rosso fisso sul 350 QX)

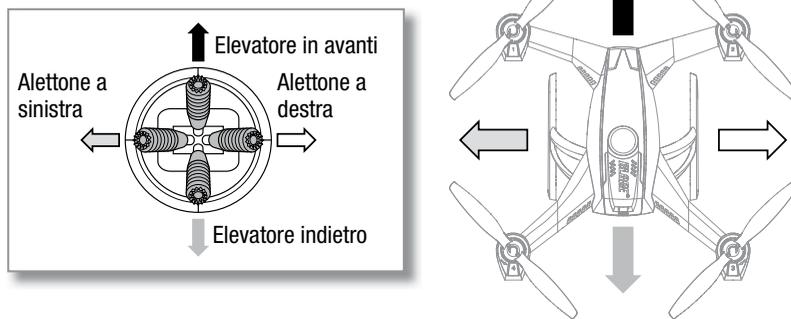


## Spiegazione delle modalità di volo

### Relatività degli stick



### Comandi per Stability e Agility Mode



### Modalità di volo 0 - Smart Mode (default) (LED verde fisso)

- **Relatività degli stick**– mentre ci si trova in modalità Smart, il percorso del velivolo seguirà sempre il movimento dello stick relativo al cerchio SAFE, senza riguardo alla direzione in cui punta il muso.
- **SAFE circle**– in molte situazioni, il quad non entra nel cerchio di sicurezza (SAFE Circle).
- **Position Hold**– il velivolo mantiene la sua posizione quando i comandi di alettoni ed elevatore sono al centro.
- **Self-leveling** - livella il 350 QX ad una certa quota quando i comandi di elevatore e alettoni sono centrati.
- **Altitude Command**– la quota è relativa alla posizione dello stick motore.

### Modalità di volo 1 - Stability Mode (LED blu fisso)

- **Self-leveling**– livella il 350 QX ad una certa quota quando i comandi di elevatore e alettoni sono centrati.
- **Position Hold**– quando si attiva questa funzione, il 350 QX usa il GPS per mantenere una data posizione. Se il GPS è attivo e ha una buona acquisizione dei satelliti, il velivolo manterrà la sua posizione quando i comandi di elevatore e/o alettoni sono al centro.
- **Il comando motore fornisce una spinta proporzionale**– dà al pilota un controllo diretto sul volo stazionario come pure sulla salita e la discesa.

### Modalità di volo 2 - Agility Mode (LED rosso fisso)

- **Aerobatic**– in grado di eseguire "flip" e "roll".
- **Il comando motore fornisce una spinta proporzionale**– dà al pilota un controllo diretto sul volo stazionario come pure sulla salita e la discesa.

Il Blade 350 QX vola in modo diverso a seconda della Modalità di volo inserita. I principianti dovrebbero usare lo **Smart Mode** per iniziare e progredire lentamente nello **Stability Mode**. Quando si vola nello **Smart Mode** il quadricottero segue i comandi degli stick facendo riferimento alla posizione del pilota. Quando si vola in **Stability Mode**, il quadricottero segue i comandi facendo riferimento al suo orientamento. Il passaggio tra lo **Smart Mode** e lo **Stability Mode** potrebbe essere una sfida per i nuovi piloti perché devono imparare come interpretare l'orientamento del velivolo.

Questo velivolo è estremamente sensibile ai comandi, quando si trova in **Agility Mode** e non è autolivellante. Noi consigliamo di volare con le corse dei comandi ridotte finché non si prende confidenza con le sue risposte. Per piloti alle prime

armi con quadricotteri ed elicotteri conviene familiarizzare con il Blade 350 QX in **Smart Mode** e con i comandi ridotti.

Quando si prende un po' più di confidenza con la risposta del quadricottero, si può regolare le corse dei comandi (se si usa una radio computerizzata) per adattarli al proprio stile di pilotaggio.

**AVVISO:** non tentare di far volare il 350 QX in **modalità Stability o Agility** finché non si è familiarizzato con il velivolo in **modalità Smart** e non si è compreso perfettamente il comportamento nelle altre modalità.

## Avvisi sonori e codici dei LED

I motori emettono un beep nelle seguenti condizioni:

- Tutte le volte che le eliche si fermano dopo che sono state inizializzate.
- Dopo 30 secondi senza che venga dato comando motore (attesa a terra armato).

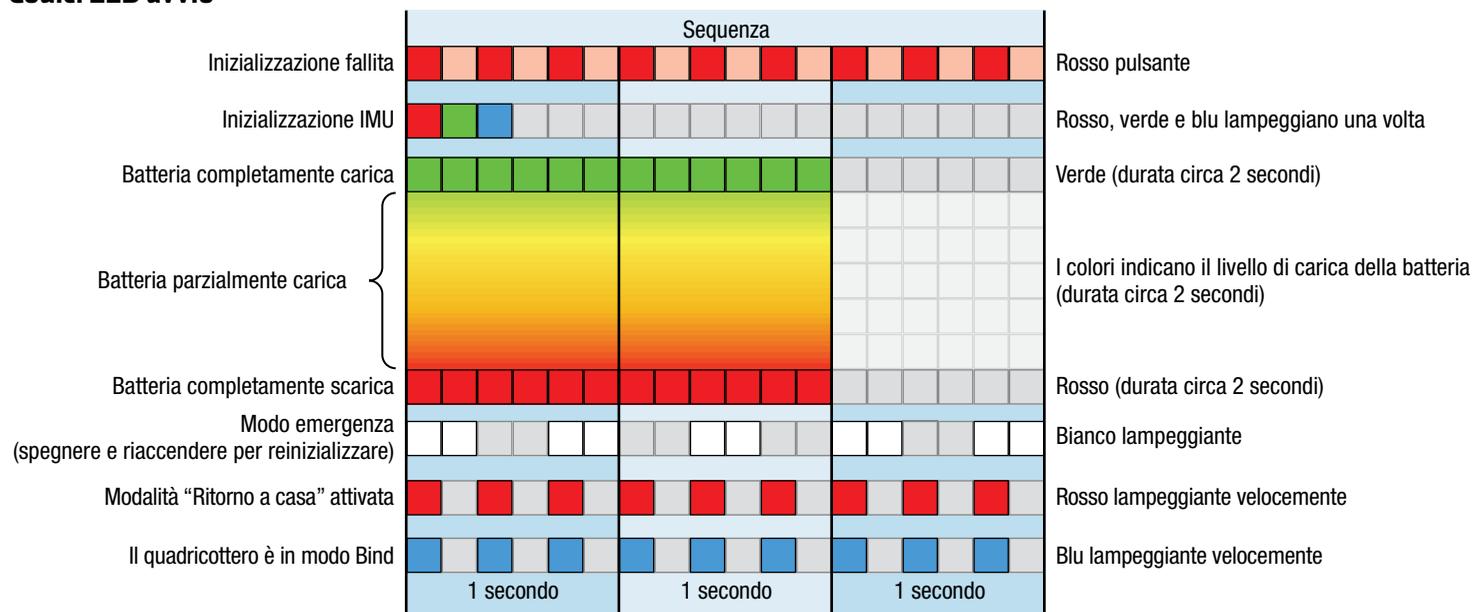
### Avvisi sonori

Evento	Avviso sonoro
Accensione ESC	un beep corto
Inizializzazione effettuata con successo	molti toni continui a frequenza crescente
Segnale RC rilevato dopo l'avvio	un tono lungo
Connessione rilevata	un tono lungo
Connessione accettata (3 secondi dopo il rilevamento)	un tono lungo
Stick motore nella posizione corretta per l'avvio	basso, medio, alto (tonalità felice)
Non può avviare i motori per tensione troppo bassa	alto, medio, basso (tono triste)
Non può avviare i motori perché il velivolo è inclinato	alto, medio, basso (tono triste)
Inserisce modo di assegnazione ID ESC	alto forte, basso - alto, basso

### Avvisi sonori inizializzazione

Evento	Avviso sonoro
Errore sensore gyro, accelerometro	Alto, basso, 1 tono breve
Errore inizializzazione bussola	Alto, basso, 2 toni brevi
Errore inizializzazione sensore di pressione	Alto, basso, 3 toni brevi
Errore inizializzazione GPS	Alto, basso, 4 toni brevi
ESC non rilevati	Alto, basso, 6 toni brevi
Impostazioni salvate (es. quando si commuta il GPS ON/OFF, ecc.)	Rapido basso, medio, alto - basso, medio, alto
Avvertimento trim (in modalità Smart o Agility)	Continuo molto breve — tono rapido
Avvertimento batteria quasi scarica	Frequenza media, tono forte (ogni 3 secondi)
Avvertimento stato di emergenza (anche dopo assegnazione ID ESC)	Tono medio forte una volta al secondo

### Codici LED avvio



## Codici LED volo

	Sequenza			
Smart Mode, con aggancio GPS	[12x Verde]			Verde fisso
Smart Mode, senza aggancio GPS	[3x Verde]	[3x Verde]	[3x Verde]	3 lampi verdi, pausa
Stability Mode, con pressione	[2x Verde]	[2x Verde]	[2x Verde]	Lampeggio verde lento
Stability Mode, con aggancio GPS	[12x Blu]			Blu fisso
Stability Mode, senza aggancio GPS	[3x Blu]	[3x Blu]	[3x Blu]	3 lampi blu, pausa
Stability Mode, con GPS disattivato	[2x Blu]	[2x Blu]	[2x Blu]	Lampeggio blu lento
Agility Mode, con aggancio GPS	[12x Rosso]			Rosso fisso
Agility Mode, senza aggancio GPS	[3x Rosso]	[3x Rosso]	[3x Rosso]	3 lampi rossi, pausa
Agility Mode, GPS disattivato	[2x Rosso]	[2x Rosso]	[2x Rosso]	Lampeggio rosso lento
Modalità di volo su Smart	[12x Verde]	[12x Verde]	[12x Verde]	} Mostra la modalità di volo all'avvio del motore
Modalità di volo su Stability	[12x Blu]	[12x Blu]	[12x Blu]	
Modalità di volo su Agility	[12x Rosso]	[12x Rosso]	[12x Rosso]	
Batteria di bordo inferiore a 10,9V	[1x Rosso]	[1x Verde]	[1x Blu]	Rosso, verde e blu lampeggiano (3 secondi per ciclo)
Batteria di bordo inferiore a 10,6V	[1x Rosso]	[1x Verde]	[1x Blu]	Rosso, verde e blu lampeggiano (1 secondo per ciclo)
	1 secondo	1 secondo	1 secondo	



**ATTENZIONE:** se i LED segnalano che la batteria è quasi scarica, bisogna atterrare immediatamente per ricaricare la batteria.



**ATTENZIONE:** non tentare di usare il "Return Home" quando la batteria è quasi scarica.

## Codici LED calibrazione

	Sequenza			
Calibrazione temperatura gyro*	[1x Verde]	[1x Blu]	[1x Verde]	Verde e blu lampeggiano rapidamente
Nessuna calibrazione	[1x Verde]	[1x Verde]	[1x Verde]	Verde pulsante
Inserita calibrazione bussola	[1x Rosso]	[1x Verde]	[1x Rosso]	Lampeggio lento rosso e verde
Calibrazione bussola avviata	[1x Rosso]	[1x Verde]	[1x Rosso]	Lampeggio rapido rosso e verde
Calibrazione temperatura sensori pressione	[1x Rosso]	[1x Blu]	[1x Rosso]	Lampeggio rapido rosso e blu
Calibrazione gyro e pressione*	[1x Rosso]	[1x Verde]	[1x Blu]	Lampeggio rapido rosso, verde e blu
Inserita calibrazione offset accelerometro (solo in volo)	[1x Rosso]	[1x Verde]	[1x Blu]	Lampeggio lento rosso, verde e blu
Avvio calibrazione offset accelerometro (solo in volo)	[1x Rosso]	[1x Verde]	[1x Blu]	Lampeggio rapido rosso, verde e blu
Calibrazione fallita	[1x Bianco]	[1x Bianco]	[1x Bianco]	Bianco fisso
	1 secondo	1 secondo	1 secondo	

\* Queste operazioni vengono eseguite dal costruttore.

## Funzionalità GPS del 350 QX

Per acquisire un segnale GPS affidabile, è importante che il 350 QX abbia una visione chiara del cielo. Gli impedimenti che potrebbero influire sulla possibilità del velivolo di ricevere un segnale accettabile sono:

- volare vicino o intorno ad edifici alti/grandi
- volare nella vegetazione molto densa
- volare all'interno o sotto una struttura

Se si perde o non si può acquisire un aggancio GPS e una posizione di partenza, il velivolo non avrà disponibili le funzioni Stick Relativity (comandi relativi), SAFE Circle (cerchio di sicurezza), Position Hold (mantenimento della posizione) o Return Home (ritorno al punto di partenza).

Non è possibile usare la modalità Smart senza avere il GPS abilitato. Se il 350 QX viene inizializzato senza il GPS abilitato, andrà di default in modalità Stability. Il velivolo è ancora in grado di mantenere la quota.

Se non si ha un segnale GPS, bisogna provare a manovrare il 350 QX virando solo con il timone e l'elevatore.

 **ATTENZIONE:** non provare a far volare il 350 QX con il GPS abilitato mentre ci si trova all'interno o in una posizione dove si sa che il segnale GPS è scarso, perché una perdita di segnale potrebbe far schiantare il velivolo.

### Funzioni GPS

(per attivare il GPS si veda la sezione riguardante la connessione (binding))

Con il **GPS attivato (ON)**

- Se il 350 QX è decollato con aggancio GPS e la posizione di partenza impostata, quando si attiva il modo Return Home, il quadricottero volerà indietro fino alla posizione di partenza (mantenendo sempre la stessa quota) poi si abbassa per atterrare.
- Se il 350 QX perdesse l'aggancio GPS quando si attiva il modo Return Home, allora atterrerà velocemente usando il sensore della pressione barometrica per mantenere il giusto rateo di discesa.
- Se il 350 QX è decollato senza aggancio GPS, ma l'ha acquisito in volo, allora, quando si attiva il modo Return Home, atterrerà lentamente usando il GPS per mantenere la sua posizione e il sensore barometrico per mantenere il giusto rateo di discesa.
- Se il 350 QX perdesse l'aggancio GPS durante l'atterraggio nel modo Return Home, allora aumenterà il rateo di discesa per atterrare rapidamente ed evitare una deriva.
- Se il 350 QX deviasse troppo dal percorso GPS previsto nel modo Return Home, allora scenderà usando il sensore barometrico per mantenere il giusto rateo di discesa. Questo potrebbe accadere se il sistema di controllo perdesse l'orientamento a causa di un volo troppo aggressivo sui 3 assi.
- Il 350 QX, una volta atterrato in Return Home, disarmerà i motori.

## Avvertenze e linee guida per il volo

- Tenere sempre l'aeromodello a vista e sotto controllo.
- Tenere sempre persone e animali a una distanza di almeno 10 metri quando la batteria è collegata.
- Non lasciare mai che i bambini si avvicinino al prodotto.
- Utilizzare sempre batterie completamente cariche.
- Tenere sempre acceso il trasmettitore mentre l'aeromodello è alimentato.
- Rimuovere sempre le batterie prima dello smontaggio.
- Tenere sempre pulite le parti mobili.
- Tenere sempre asciutte le parti.

Con il **GPS disattivato (OFF)**

- Se si attiva il Return Home, il 350 QX si livellerà e atterrerà rapidamente usando il sensore barometrico per mantenere il giusto rateo di discesa.
- Il 350 QX, una volta atterrato in Return Home, disarmerà i motori.

### Perdita del segnale GPS

In caso di perdita del segnale GPS, il 350 QX risponderà secondo le seguenti condizioni:

**Smart Mode:** (LED verde lampeggiante rapidamente)

Se il 350 QX si trova in questa modalità e si ha una perdita del segnale GPS, allora il quad passerà di default nel **Stability Mode** e userà il sensore della pressione per mantenere la quota e controllare il rateo di discesa. Se il segnale GPS viene acquisito di nuovo e rimane stabile per 5-10 secondi, le funzioni del **Smart Mode** ritornano normali.

**Stability Mode:** (lampeggio lungo del LED blu e due brevi del verde)

Se il 350 QX si trova in questa modalità e si ha una perdita del segnale GPS, non passerà al **Smart Mode** e non entrerà in GPS hold, ma invece funzionerà normalmente. Se il segnale GPS viene acquisito di nuovo e rimane stabile per 5-10 secondi, le funzioni del **Stability Mode** ritornano normali.

**Agility Mode:** (lampeggio lungo del LED rosso e due brevi del verde)

Se il 350 QX si trova in questa modalità e si ha una perdita del segnale GPS, non influirà sulle caratteristiche di volo, ma non potrà passare nel **Smart Mode**. Sarà ancora in grado di passare al **Stability Mode** con le limitazioni descritte prima.

### Perdita del segnale del trasmettitore

Se per una qualche ragione si perde il segnale del trasmettitore, il 350 QX risponderà secondo le seguenti condizioni:

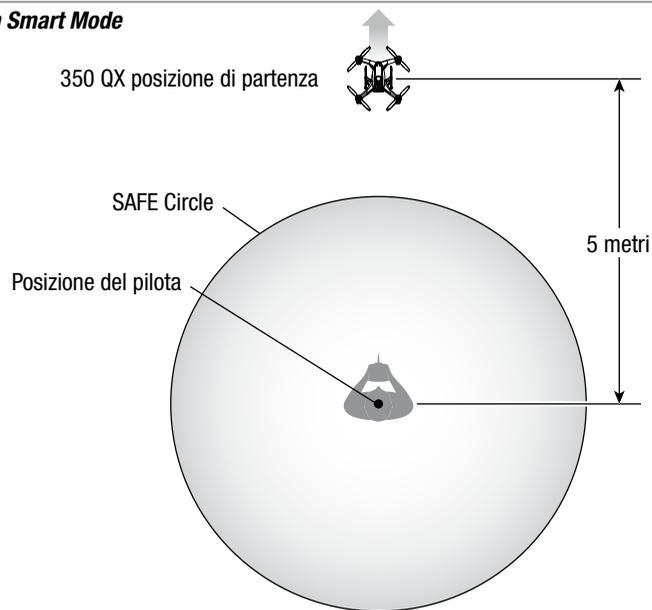
- Se i motori non stanno girando, il 350 QX si disarmi.
- Se i motori stanno girando ma il 350 QX non sta volando, i motori si spengono e il 350 QX si disarmi.
- Se il 350 QX sta volando e ha un buon aggancio al segnale GPS con la posizione di partenza impostata, attiverà la funzione Return Home nel momento in cui perde il segnale del trasmettitore.
- Se la bussola non è collegata o è difettosa, o non c'è aggancio al segnale GPS, il 350 QX scenderà lentamente nel momento in cui perde il segnale del trasmettitore.
- Se il sensore barometrico non lavora, il 350 QX riduce potenza per iniziare una discesa controllata nel momento in cui perde il segnale del trasmettitore.

- Lasciare sempre raffreddare le parti dopo l'uso prima di toccarle.
- Rimuovere sempre le batterie dopo l'uso.
- Portare sempre con sé un kit di pronto soccorso.
- Portare sempre con sé un mezzo estintore adeguato.
- Non far volare mai l'aeromodello con il cablaggio danneggiato.
- Non toccare mai le parti mobili.

Il Blade 350 QX ha molte più funzionalità degli altri quadricotteri Blade. Prima di volare bisogna trovare il tempo di leggere il manuale per capire tutte le funzioni di questo velivolo.

## Preparare al volo il 350 QX

### Volo in Smart Mode



1. Accendere il trasmettitore con la modalità di volo su **Smart Mode**, lo stick motore completamente in basso e il suo trim al centro.
2. Installare una batteria carica, collegarla e chiudere il portello.
3. Con il quad appoggiato su di una superficie piana, agire sul suo interruttore per accenderlo e permettere l'inizializzazione. Se il GPS è abilitato, attendere che siano acquisiti i segnali dei satelliti, il che viene indicato dal LED verde fisso. Questa operazione potrebbe richiedere dai 30 ai 90 secondi.

**IMPORTANTE:** quando si è in **Smart Mode**, i motori non si avviano se non è stato acquisito il segnale GPS.

4. Mettere il velivolo nella posizione base desiderata (home location) e orientarlo in modo che guardi dalla parte opposta al pilota.
5. Indietreggiare per 5 metri dalla posizione base.
6. Quando si è pronti per il decollo, muovere velocemente lo stick del timone tutto a sinistra e poi tutto a destra. A questo punto le eliche iniziano a girare, viene impostata la posizione base per la funzione GPS e il velivolo è pronto al volo.

**IMPORTANTE:** i motori non si avviano se il trasmettitore è stato impostato con le corse minime. L'interruttore dei riduttori di corsa deve essere impostato sulla corsa massima.

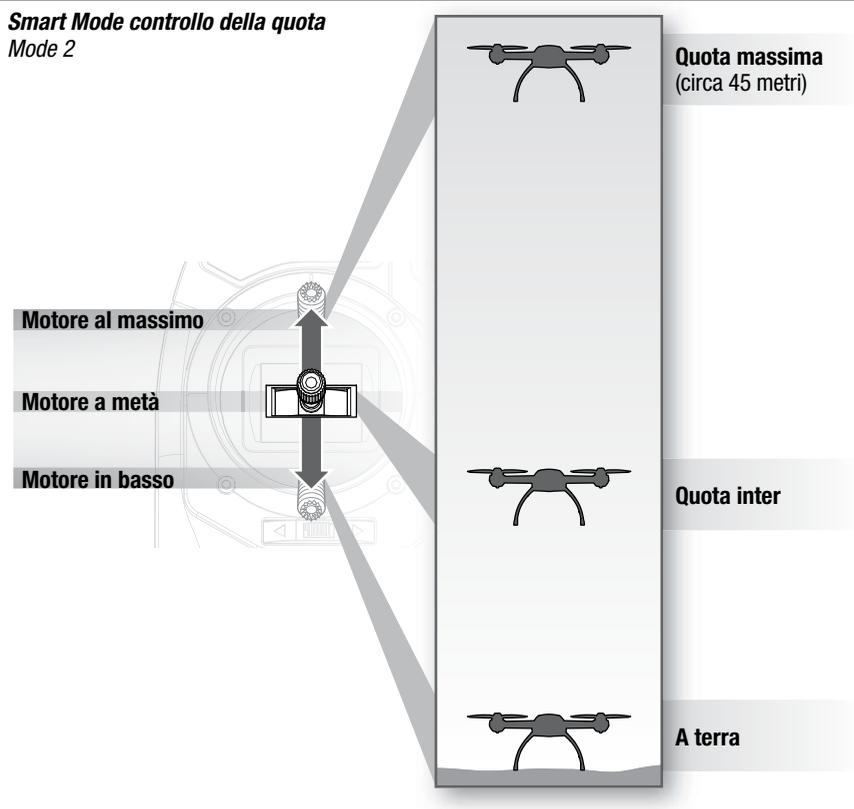
Per fermare le eliche dopo il volo, portare completamente in basso lo stick del motore e il suo trim.



**ATTENZIONE:** quando si imposta la posizione base (punto 6), il 350 QX deve stare a circa 5 metri dalla posizione in cui si trova il pilota durante il volo, rivolto dalla parte opposta. Se il velivolo fosse rivolto verso altre direzioni, il modo "SAFE Circle" non funziona come dovrebbe e si potrebbero verificare situazioni pericolose. Una volta che il velivolo è armato, il pilota non deve cambiare la sua posizione.

## Volo del 350 QX

### Smart Mode controllo della quota Mode 2



### Decollo

Aumentare leggermente il motore al di sopra del punto minimo (10-15%). In modalità **Smart Mode** la quota del 350 QX corrisponde alla posizione dello stick motore. Con motore al minimo è a terra, aumentando leggermente si avrà un volo stazionario a bassa quota, man mano che si aumenta il motore il 350 QX sale di quota fino a raggiungere la quota massima di circa 45 metri.

Esplorare l'involuppo di volo del 350 QX in **Smart Mode** senza il timore di perdere l'orientamento. Si vedano i diagrammi nella sezione che spiega le modalità di volo per avere maggiori dettagli sul funzionamento del velivolo in Smart Mode. In questa modalità la direzione del velivolo non influisce sul controllo, e la risposta del velivolo in relazione alla posizione del pilota non cambia in base all'orientamento. Le modalità **Stability Mode** e **Agility Mode** sono molto simili al volo di un elicottero o quadricottero convenzionale.

**IMPORTANTE:** il volo aggressivo in **Agility Mode** riduce in modo consistente il tempo di volo.

## Atterraggio

Per far atterrare il 350 QX ci sono due possibilità.

- Condurre il velivolo dove si vuole atterrare e ridurre il motore. Dopo l'atterraggio portare il trim motore al minimo per disarmare i motori.
- Attivare la funzione Return Home (ritorno alla posizione base) e il 350 QX ritornerà alla posizione base registrata e atterrerà automaticamente.

**ATTENZIONE:** non attivare la funzione **Return Home** se il 350 QX indica che la batteria è quasi scarica. *In questo caso atterrare immediatamente.*



### Return Home - Ritorno al punto di partenza

- Quando si attiva questa funzione, il 350 QX vola indietro fino al punto da cui è partito e atterra. Dopo l'atterraggio i motori si disarmano dopo 5 secondi. Se i motori impiegano più di 20 secondi per disarmarsi, allora bisogna eseguire la calibrazione del Sensore Barometrico.
- Per far ripartire le eliche dopo l'atterraggio in **"Return Home"**, tirare completamente in basso il comando motore accertandosi che il suo trim sia al centro. Poi muovere velocemente lo stick del timone completamente a sinistra e poi completamente a destra.

**AVVERTENZA:** il 350 QX non riconosce il **"SAFE Circle"** quando si usa il **"Return Home"**. Attivando il **"Return Home"** potrebbe far volare il 350 QX direttamente sopra al pilota se è stato mandato in volo in una zona dietro a dove si trovava il pilota quando si è registrata la posizione base.

## Dopo il volo

1. Portare su OFF l'interruttore del 350 QX.
2. Spegnerne il trasmettitore.
3. Scollegare la batteria e toglierla dal 350 QX.

**ATTENZIONE:** quando non si vola bisogna sempre scollegare la batteria dal velivolo per evitare che si sovrascarichi. Le batterie scaricate al di sotto della loro tensione minima, si potrebbero danneggiare, perdendo le loro caratteristiche con il rischio di incendio quando si tenta di caricarle.

## Tono di ricerca

I motori emettono un beep nelle seguenti condizioni:

- Ogni volta che le eliche smettono di girare dopo che sono state inizializzate.
- Dopo 60 secondi senza comandi al motore. (Attesa a terra con i motori armati).

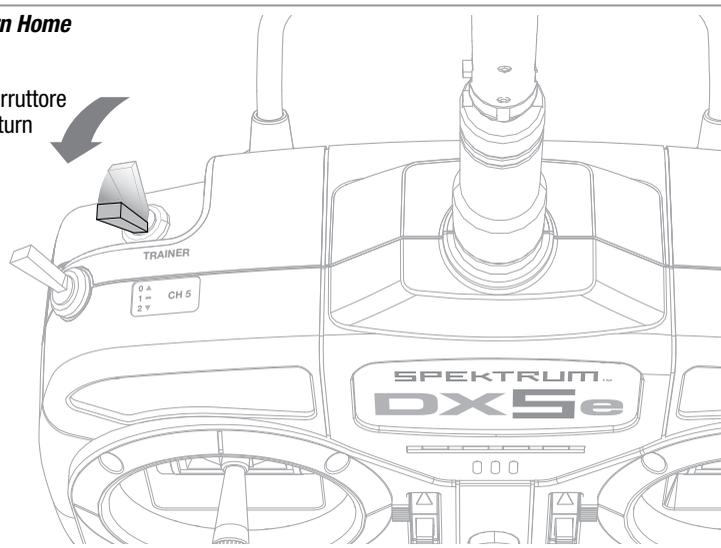
Questo avvisa il pilota sulla posizione del velivolo se è atterrato in una zona con poca visibilità.

Il suono di avvertimento continua finché la batteria non si scarica.

Se il quadricottero fa un atterraggio disastroso e uno o più motori restano bloccati, il quadricottero entra in modalità emergenza. Il LED bianco lampeggia e i motori emettono un forte segnale acustico.

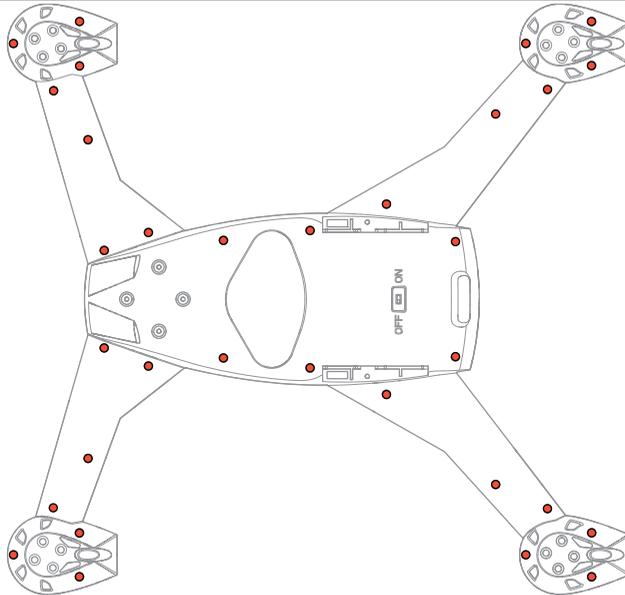
### Attivazione del Return Home

**Tenere premuto**  
Rilasciando l'interruttore  
il programma Return  
Home si arresta.

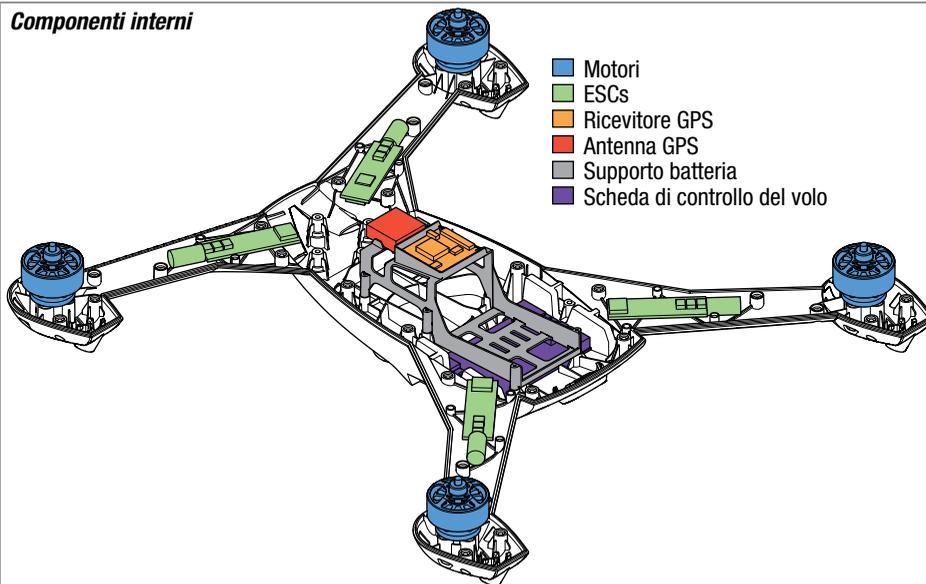


## Manutenzione della cellula

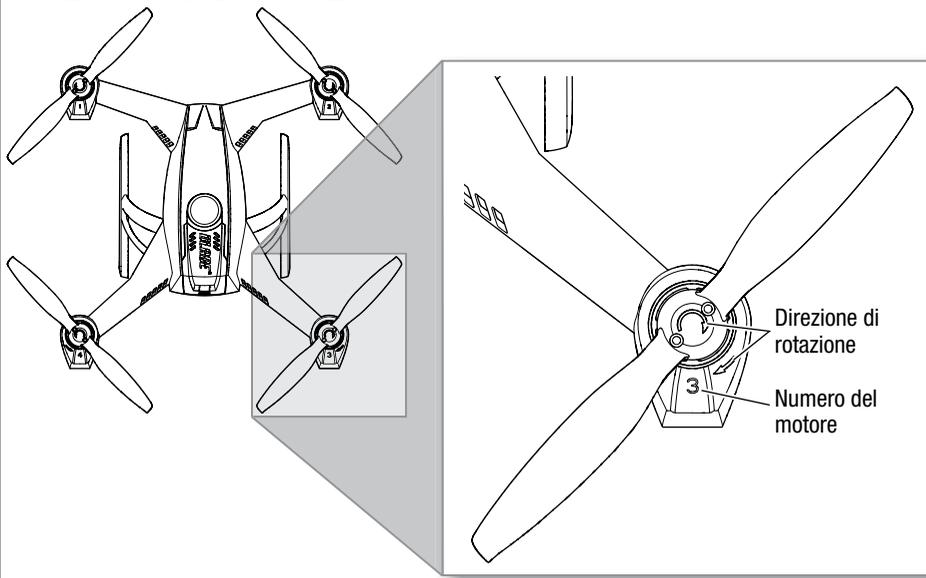
### Posizione delle viti



### Componenti interni



### Indicazione sulla direzione di rotazione



## Sostituzione della fusoliera

### Smontaggio della vecchia cellula

1. Accertarsi che la batteria sia scollegata dal quadricottero.
2. Rimuovere le eliche togliendo le 2 viti da ognuna.
3. Togliere le 32 viti a testa esagonale da 1,5mm dalla parte inferiore della cellula per separare la parte superiore da quella inferiore della fusoliera.
4. Scollegare il sensore della bussola dalla scheda di controllo. Rimuovere il carrello di atterraggio con il sensore della bussola e metterlo da parte lontano da magneti.

**AVVISO:** non bisogna lasciare il sensore della bussola vicino ad un magnete. Qualsiasi magnete, compresi quelli dei motori del 350 QX, potrebbe danneggiare la bussola e causarne un funzionamento non corretto. Se il 350 QX viene fatto volare con la bussola danneggiata, tutte le funzioni GPS sono compromesse.

5. Scollegare il ricevitore GPS dalla scheda di controllo e togliere il supporto della batteria.
6. Se si stanno sostituendo i componenti del GPS, togliere il foglio dal ricevitore GPS e scollegare l'antenna GPS dal ricevitore GPS.

7. Smontare la scheda di controllo dalla cellula.
8. Togliere motori e regolatori (ESC) dalla cellula.

Prima di montare i componenti nella nuova cellula, bisogna controllarli attentamente per rilevare danni evidenti oppure odore di bruciato. Verificare che i cuscinetti dei motori girino regolarmente e ispezionare le eliche. Sostituire eventualmente le parti interessate.

### Montare i componenti nella nuova cellula

1. Montare i motori e gli ESC, facendo corrispondere i colori dei fili sui connettori.
2. Montare la scheda di controllo.
3. Montare il supporto batteria.
4. Montare il ricevitore GPS con la sua antenna e collegare i cavi nelle prese corrispondenti.
5. Assegnare motori ed ESC seguendo la procedura per l'assegnazione.
6. Installare il carrello e collegare la bussola alla scheda di controllo. Se si sostituisce la bussola o si ritiene che possa essere stata compromessa da un campo magnetico, allora bisogna eseguire la sua procedura di calibrazione.
7. Montare la parte superiore della cellula.
8. Montare le eliche facendo attenzione alla loro direzione di rotazione come indicato dalle frecce stampate sul telaio e sulle eliche per ciascun motore.

## Calibrazione della bussola

Il Controllo di volo sul 350 QX ha una calibrazione automatica della declinazione magnetica, perciò non bisogna preoccuparsi di cambiare le impostazioni sul 350 QX ogni volta che si cambia posizione, per avere delle misure accurate. È possibile comunque, che la bussola debba essere calibrata se è stata esposta a campi magnetici.

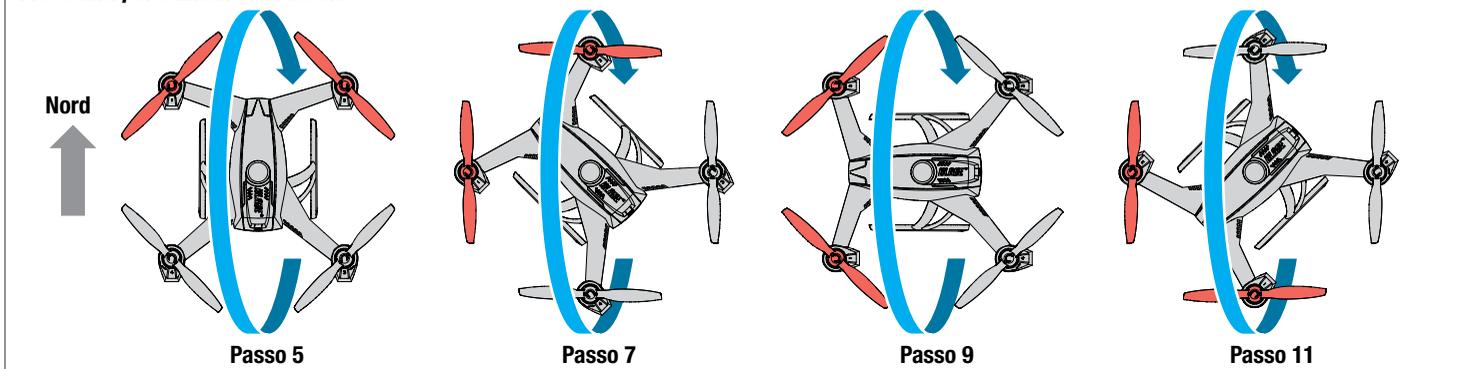
### Procedura di calibrazione della bussola

1. Andare in un'area aperta lontano da masse metalliche. Procurarsi una bussola magnetica convenzionale per essere sicuri di dove si trova il nord.
2. Accertarsi che il trasmettitore sia spento e poi collegare una batteria di bordo al 350 QX. Accendere il velivolo e aspettare 5 secondi che il LED blu inizi a lampeggiare velocemente, segnalando che il velivolo è inizializzato e pronto per la connessione (bind).
3. Quando il LED blu inizia a lampeggiare, fare la connessione con lo stick dell'imbardata tutto a sinistra. Il LED del 350 QX inizia a lampeggiare lentamente tra rosso e verde per 5 secondi.
4. Tenere in mano il 350 QX livellato e rivolto a nord. Dopo 5 secondi di lampeggio lento, il quad inizia a lampeggiare velocemente. Ora sta raccogliendo dati da usare per la calibrazione.
5. Ruotare lentamente il quad di 360 gradi intorno all'asse est-ovest (capovolgere l'aereo in avanti o indietro) finché torna ad essere di nuovo livellato.

6. Continuare rivolti a nord e ruotare il quad di 45° a sinistra sull'asse di imbardata, così che ora è rivolto a nord-ovest.
7. Ruotare lentamente il quad di 360 gradi intorno all'asse est-ovest, (capovolgere l'aereo in diagonale nelle due direzioni) finché torna ad essere di nuovo livellato.
8. Continuare rivolti a nord e ruotare il quad di 45° a sinistra sull'asse di imbardata, così che ora è rivolto a ovest.
9. Ruotare lentamente il quad di 360 gradi intorno all'asse est-ovest, (capovolgere l'aereo lateralmente nelle due direzioni) finché torna ad essere di nuovo livellato.
10. Continuare rivolti a nord e ruotare il quad di 45° a sinistra sull'asse di imbardata, così che ora è rivolto a sud-ovest.
11. Ruotare lentamente il quad di 360 gradi intorno all'asse est-ovest, (capovolgere l'aereo in diagonale nelle due direzioni) finché torna ad essere di nuovo livellato.

Questa procedura deve essere completata entro 30 secondi. Il 350 QX dovrebbe ancora lampeggiare rapidamente quando si termina. Tenere ancora in mano il velivolo finché non smette di lampeggiare velocemente. Se la procedura ha avuto successo, il 350 QX emette un suono di conferma positiva e quindi si riavvia da solo. Se non ha successo, il 350 QX mostra il codice di calibrazione non valida, un LED bianco fisso. Se il 350 QX mostra questo codice di errore, bisogna spegnerlo e poi ripetere di nuovo la procedura di calibrazione.

### Procedura per calibrare la bussola



## Calibrazione del sensore di pressione

Il sensore di pressione sul 350 QX è calibrato in fabbrica. Una nuova calibrazione è necessaria solo se lo si sostituisce.

1. Mettere il 350 QX in un luogo freddo e lasciarlo per almeno 30 minuti.
2. Poi portare il 350 QX in un luogo caldo. Maggiore è la differenza di temperatura tra i due luoghi e più accurata sarà la calibrazione.
3. Accertarsi che il trasmettitore sia spento e quindi collegare la batteria a bordo del 350 QX e accenderlo. Dopo 5 secondi il LED blu inizia a lampeggiare rapidamente, segnalando che il velivolo è inizializzato e pronto per la connessione (bind).

4. Quando il LED blu inizia a lampeggiare, eseguire la connessione con lo stick dell'imbardata a destra. Il 350 QX lampeggia rapidamente in rosso e blu. Lasciare accesi velivolo e trasmettitore permettendo al velivolo di scaldarsi per 10 minuti senza muoverlo.
5. Dopo 10 minuti i motori e il velivolo emettono un suono per indicare che la calibrazione è completa. Spegnerlo e poi il trasmettitore.

Se il 350 QX mostra il codice di calibrazione fallita, bisogna spegnerlo e poi ripetere di nuovo tutta la procedura di calibrazione della pressione.

## Calibrazione dell'accelerometro

Per calibrare l'accelerometro, bisogna far volare livellato il quadricottero per 20 secondi. Questo permette alle letture dell'accelerometro di essere elaborate e immagazzinate in memoria.

Per questa calibrazione usare la procedura seguente:

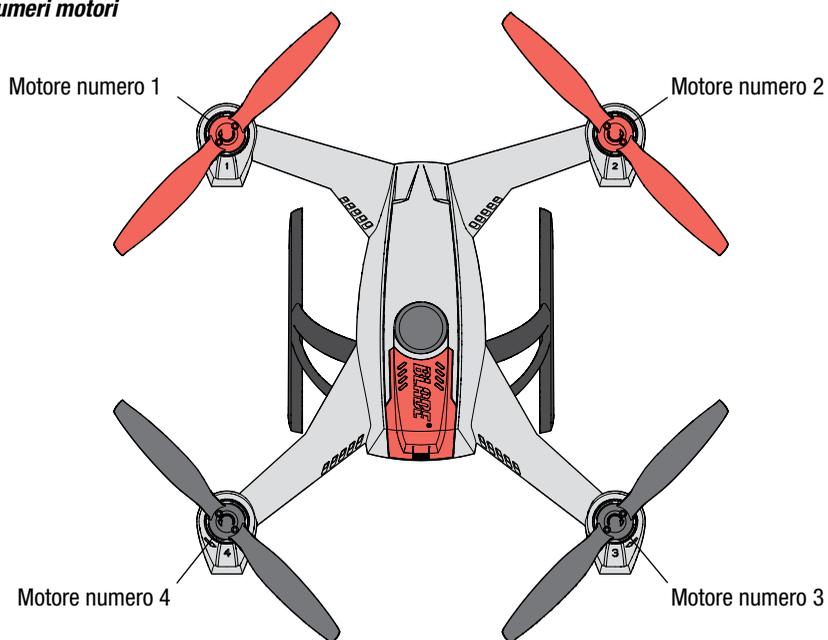
1. Alimentare il quadricottero con il trasmettitore spento per entrare in modalità "bind".
2. Accendere il trasmettitore mentre si tiene indietro lo stick dell'elevatore e si preme l'interruttore "bind".
3. Impostare l'interruttore della modalità di volo su Stability o Smart. Il quad volerà in Stability Mode, indipendentemente da quale posizione si sia scelta.
4. Avviare i motori. Far decollare il quad; il suo LED lampeggia lentamente (rosso, verde, blu).
5. Usare i trim per regolare rollio e beccheggio in modo che il quad non abbia deriva sia a destra/sinistra che avanti/indietro.
6. Attivare la modalità di calibrazione dell'accelerometro passando nel Agility Mode. Il velivolo volerà ancora nel Stability Mode. Il LED inizia a lampeggiare velocemente (rosso, verde, blu).

7. Volare costantemente per 10-30 secondi. Quando termina la raccolta dei dati, il LED lampeggia lentamente.
  8. Far atterrare il quad e fermare le eliche tirando verso il basso lo stick motore e il suo trim.
- IMPORTANTE:** i valori di calibrazione non sono ancora memorizzati in modo permanente. Non spegnere il quad.

9. Centrare i trim sul trasmettitore. Avviare i motori e verificare che il quad voli senza deriva.
10. Far atterrare il quad e fermare i motori tirando verso il basso lo stick motore e il suo trim.
11. Salvare la calibrazione muovendo rapidamente lo stick del timone sinistra, destra, sinistra, destra. I valori vengono salvati quando si sente due volte un tono triplo rapido.
12. Spegnerlo il quad.
13. Verificare la calibrazione accendendo il quad ed eseguendo una prova di volo. Se la calibrazione non fosse corretta, ripetere di nuovo la procedura di calibrazione.

## Procedura di assegnazione di ESC e motori

### Numeri motori



1. Iniziare con il trasmettitore spento e collegare la batteria di bordo del 350 QX.
2. Accendere il quad su di una superficie livellata e attendere che il LED blu lampeggi velocemente per indicare che il velivolo è entrato in modalità "bind".
3. Con lo stick del motore nella posizione di massimo, premere/tirare il tasto/interruttore per il "bind" e allo stesso tempo accendere il trasmettitore. Il quad riconosce di essere nella modalità di assegnazione emettendo un tono acuto e forte, poi basso. Se il trasmettitore è dotato di avvertimento per il motore troppo alto all'avvio, è necessario prima disabilitare questo allarme. Dopo aver completato questa procedura, riattivare l'allarme sul trasmettitore.
4. Il numero del motore e la direzione di rotazione dell'elica sono stampati sulla parte superiore della cellula. I motori emetteranno un beep per indicare quale motore calibrare. Quando i motori emettono un beep, girare a mano il motore 1. Il motore risponde con lo stesso numero di toni in seguito ad assegnazione positiva.
5. Quando i motori emettono 2 beep, girare a mano il motore 2.
6. Quando i motori emettono 3 beep, girare a mano il motore 3.
7. Quando i motori emettono 4 beep, girare a mano il motore 4. Se l'assegnazione è andata a buon fine, il quad entra nel modo emergenza. Riavviare il quad.

## Risoluzione dei problemi

Problema	Causa possibile	Soluzione
Il 350 QX non si inizializza	Il quad è stato mosso durante l'inizializzazione	Riarmare il velivolo stando attenti a non muoverlo durante l'inizializzazione
	Il trim non è nella posizione corretta	Il trim dovrebbe essere regolato una tacca sopra o sotto il centro
Il GPS non si aggancia	Nuvolosità intensa	Attendere che la nuvolosità si attenui, oppure disabilitare il GPS
	Eruzioni solari	Attendere che i disturbi si placino, oppure disabilitare il GPS
	Il velivolo è all'interno	Disabilitare il GPS
	Qualcosa blocca la visione del cielo (sotto una copertura metallica, all'interno di un'auto, edifici alti, ecc.)	Portare il velivolo in un'area libera da ostacoli
	Trasmettitore video vicino	Riposizionare o togliere il trasmettitore video
Il GPS ha una risoluzione ridotta	Aumentato livello di rischio da parte del governo USA	Attendere che si riduca il livello di rischio o disabilitare il GPS
	Il cavo coassiale dell'antenna GPS è schiacciato, tagliato o danneggiato in qualche altro modo	Sostituire l'antenna GPS
La funzione GPS non funziona correttamente	La bussola è stata esposta a un campo magnetico	Spostare il velivolo lontano dai campi magnetici. Nella peggiore delle ipotesi sostituire la bussola
	Il cavo coassiale dell'antenna GPS è schiacciato, tagliato o danneggiato in qualche altro modo	Sostituire l'antenna GPS
	Il velivolo si comporta in modo irregolare	Connettere (bind) di nuovo il velivolo con la funzione GPS spenta
	Volo aggressivo	Volare livellato per alcuni secondi prima di passare ad altre modalità
I motori non partono nel Smart Mode	L'interruttore dei riduttori di corsa è in basso	Portare in alto l'interruttore delle riduzioni di corsa sul trasmettitore
	Il segnale GPS non viene acquisito	Verificare che il segnale GPS sia acquisito
	Trim timone non centrato	Centrare il trim del timone
I motori non partono nei Stability/Agility Mode	L'interruttore dei riduttori di corsa è in basso	Portare in alto l'interruttore delle riduzioni di corsa sul trasmettitore
	Trim timone non centrato	Centrare il trim del timone
Le eliche impiegano troppo tempo per fermarsi dopo aver completato il ritorno al punto di partenza	È necessaria la calibrazione del sensore di pressione	Fare riferimento alla sezione specifica
Il quad ha difficoltà a trovare la posizione di partenza e le eliche non si fermano dopo l'arrivo al punto di partenza	È necessaria la calibrazione dell'accelerometro	Fare riferimento alla sezione specifica

# Garanzia

## Periodo di garanzia

La garanzia esclusiva - Horizon Hobby, Inc., (Horizon) garantisce che i prodotti acquistati (il "Prodotto") sono privi di difetti relativi ai materiali e di eventuali errori di montaggio. Il periodo di garanzia è conforme alle disposizioni legali del paese nel quale il prodotto è stato acquistato. Tale periodo di garanzia ammonta a 6 mesi e si estende ad altri 18 mesi dopo tale termine.

## Limiti della garanzia

- (a) La garanzia è limitata all'acquirente originale (Acquirente) e non è cedibile a terzi. L'acquirente ha il diritto a far riparare o a far sostituire la merce durante il periodo di questa garanzia. La garanzia copre solo quei prodotti acquistati presso un rivenditore autorizzato Horizon. Altre transazioni di terze parti non sono coperte da questa garanzia. La prova di acquisto è necessaria per far valere il diritto di garanzia. Inoltre, Horizon si riserva il diritto di cambiare o modificare i termini di questa garanzia senza alcun preavviso e di escludere tutte le altre garanzie già esistenti.
- (b) Horizon non si assume alcuna garanzia per la disponibilità del prodotto, per l'adeguatezza o l'idoneità del prodotto a particolari previsti dall'utente. È sola responsabilità dell'acquirente il fatto di verificare se il prodotto è adatto agli scopi da lui previsti.
- (c) Richiesta dell'acquirente – spetta soltanto a Horizon, a propria discrezione riparare o sostituire qualsiasi prodotto considerato difettoso e che rientra nei termini di garanzia. Queste sono le uniche rinvase a cui l'acquirente si può appellare, se un prodotto è difettoso.

Horizon si riserva il diritto di controllare qualsiasi componente utilizzato che viene coinvolto nella rinvasa di garanzia. Le decisioni relative alla sostituzione o alla riparazione avvengono solo in base alla discrezione di Horizon. Questa garanzia non copre dei danni superficiali o danni per cause di forza maggiore, uso errato del prodotto, negligenza, uso ai fini commerciali, o una qualsiasi modifica a qualsiasi parte del prodotto. Questa garanzia non copre danni dovuti ad una installazione errata, ad un funzionamento errato, ad una manutenzione o un tentativo di riparazione non idonei a cura di soggetti diversi da Horizon. La restituzione del prodotto a cura dell'acquirente, o da un suo rappresentante, deve essere approvata per iscritto dalla Horizon.

## Limiti di danno

Horizon non si riterrà responsabile per danni speciali, diretti, indiretti o consequenziali; perdita di profitto o di produzione; perdita commerciale connessa al prodotto, indipendentemente dal fatto che la richiesta si basa su un contratto o sulla garanzia. Inoltre la responsabilità di Horizon non supera mai in nessun caso il prezzo di acquisto del prodotto per il quale si chiede la responsabilità. Horizon non ha alcun controllo sul montaggio, sull'utilizzo o sulla manutenzione del prodotto o di combinazioni di vari prodotti. Quindi Horizon non accetta nessuna responsabilità per danni o lesioni derivanti da tali circostanze. Con l'utilizzo e il montaggio del prodotto l'utente acconsente a tutte le condizioni, limitazioni e riserve di garanzia citate in questa sede. Qualora l'utente non fosse pronto ad assumersi tale responsabilità associata all'uso del prodotto, si suggerisce di restituire il prodotto intatto, mai usato e immediatamente presso il venditore.

## Indicazioni di sicurezza

Questo è un prodotto sofisticato di hobbistica e non è un giocattolo. Esso deve essere manipolato con cautela, con giudizio e richiede delle conoscenze basilari di meccanica e delle facoltà mentali di base. Se il prodotto non verrà manipolato in maniera sicura e responsabile potrebbero risultare delle lesioni, dei gravi danni a persone, al prodotto o all'ambiente circostante. Questo prodotto non è concepito per essere usato dai bambini senza una diretta supervisione di un adulto. Il manuale del prodotto contiene le istruzioni di sicurezza, di funzionamento e di manutenzione del prodotto stesso. È fondamentale leggere e seguire tutte le istruzioni e le avvertenze nel manuale prima di mettere in funzione il prodotto. Solo così si eviterà un utilizzo errato e di preverranno incidenti, lesioni o danni.

## Domande, assistenza e riparazioni

Il vostro negozio locale e/o luogo di acquisto non possono fornire garanzie di assistenza o riparazione senza previo colloquio con Horizon. Questo vale anche per le riparazioni in garanzia. Quindi in tali casi bisogna interpellare un rivenditore, che si metterà in contatto subito con Horizon per prendere una decisione che vi possa aiutare nel più breve tempo possibile.

## Manutenzione e riparazione

Se il prodotto deve essere ispezionato o riparato, si prega di rivolgersi ad un rivenditore specializzato o direttamente ad Horizon. Il prodotto deve essere imballato con cura. Bisogna far notare che i box originali solitamente non sono adatti per effettuare una spedizione senza subire alcun danno. Bisogna effettuare una spedizione via corriere che fornisce una tracciabilità e un'assicurazione, in quanto Horizon non si assume alcuna responsabilità in relazione alla spedizione del prodotto. Inserire il prodotto in una busta assieme ad una descrizione dettagliata dei problemi e ad una lista di tutti i singoli componenti spediti. Inoltre abbiamo bisogno di un indirizzo completo, di un numero di telefono per rivolgere ulteriori domande e di un indirizzo e-mail.

## Garanzia a riparazione

Le richieste in garanzia verranno elaborate solo se è presente una prova d'acquisto in originale proveniente da un rivenditore specializzato autorizzato, nella quale è ben visibile la data di acquisto. Se la garanzia viene confermata, allora il prodotto verrà riparato o sostituito. Questa decisione spetta esclusivamente a Horizon Hobby.

## Riparazioni a pagamento

Se bisogna effettuare una riparazione a pagamento, effettueremo un preventivo che verrà inoltrato al vostro rivenditore. La riparazione verrà effettuata dopo l'autorizzazione da parte del vostro rivenditore. La somma per la riparazione dovrà essere pagata al vostro rivenditore. Le riparazioni a pagamento avranno un costo minimo di 30 minuti di lavoro e in fattura includeranno le spese di restituzione. Qualsiasi riparazione non pagata e non richiesta entro 90 giorni verrà considerata abbandonata e verrà gestita di conseguenza.

**ATTENZIONE : Le riparazioni a pagamento sono disponibili solo sull'elettronica e sui motori. Le riparazioni a livello meccanico, soprattutto per gli elicotteri e le vetture RC sono molto costose e devono essere effettuate autonomamente dall'acquirente.**

## Garanzia e Assistenza - Informazioni per i contatti

Stato in cui il prodotto è stato acquistato	Horizon Hobby	Telefono/Indirizzo e-mail	Indirizzo
Germania	Horizon Technischer Service Sales: Horizon Hobby GmbH	service@horizonhobby.de +49 (0) 4121 2655 100	Christian-Junge-Straße 1 25337 Elmshorn, Germania

## Informazioni sulla conformità per l'Unione Europea

AT	BE	BG	CZ	CY	DE	DK
EE	ES	FI	FR	GR	HR	HU
IE	IT	LT	LU	LV	MT	NL
PL	PT	RO	SE	SI	SK	UK
IS	LI	NO	CH			

### Dichiarazione di conformità

(in conformità con ISO/IEC 17050-1)

No. HH2013080502

Prodotto(i): BLH 350QX RTF  
Numero(i) articolo: BLH7800, BLH7800M1  
Classe dei dispositivi: 2

Gli oggetti presentati nella dichiarazione sopra citata sono conformi ai requisiti delle specifiche elencate qui di seguito, seguendo le disposizioni delle direttive europee R&TTE 1999/5/EC, CEM 2004/108/EC, e LVD 2006/95/EC:

**EN 300-328 V1.7.1: 2006**

**EN 301 489-1 V1.9.2: 2012**

**EN 301 489-17 V2.1.1: 2009**

**EN60950-1:2006+A11:2009+A1:2010+A12: 2011**

**EN61000-3-2:2006+A1:2009+A2:2009**

**EN61000-3-3:2008**

**EN55022:2010 + AC:2011**

**EN55024:2010**



Firmato per conto di:  
Horizon Hobby, Inc.  
Champaign, IL USA  
5 Ag. 2013

  
Robert Peak  
Chief Financial Officer  
Horizon Hobby, Inc.

### Dichiarazione di conformità

(in conformità con ISO/IEC 17050-1)

No. HH2013080503

Prodotto(i): BLH 350QX BNF  
Numero(i) articolo: BLH7880  
Classe dei dispositivi: 1

Gli oggetti presentati nella dichiarazione sopra citata sono conformi ai requisiti delle specifiche elencate qui di seguito, seguendo le disposizioni delle direttive europee R&TTE 1999/5/EC, CEM 2004/108/EC, e LVD 2006/95/EC:

**EN 301 489-1 V1.9.2: 2012**

**EN 301 489-17 V2.1.1: 2009**

**EN61000-3-2:2006+A1:2009+A2:2009**

**EN61000-3-3:2008**

**EN60950-1:2006+A11:2009+A1:2010+A12: 2011**

**EN55022:2010 + AC:2011**

**EN55024:2010**



Firmato per conto di:  
Horizon Hobby, Inc.  
Champaign, IL USA  
5 Ag. 2013

  
Robert Peak  
Chief Financial Officer  
Horizon Hobby, Inc.

### Istruzioni del RAEE per lo smaltimento da parte di utenti dell'Unione Europea



Questo prodotto non deve essere smaltito assieme ai rifiuti domestici. Al contrario, l'utente è responsabile dello smaltimento di tali rifiuti che devono essere portati in un centro di raccolta designato per il riciclaggio di rifiuti elettrici e apparecchiature elettroniche. La raccolta differenziata e il riciclaggio di tali rifiuti provenienti da apparecchiature nel momento dello smaltimento aiuteranno a preservare le risorse naturali e garantiranno un riciclaggio adatto a proteggere il benessere dell'uomo e dell'ambiente. Per maggiori informazioni sui centri di raccolta, contattare il proprio ufficio locale, il servizio di smaltimento rifiuti o il negozio presso il quale è stato acquistato il prodotto.

©2013 Horizon Hobby, Inc.  
Blade, SAFE, SAFE Circle, the SAFE logo, Bind-N-Fly, the BNF logo, E-flite, Celectra, DSM, DSM2, DSMX,  
and the Horizon Hobby logo are trademarks or registered trademarks of Horizon Hobby, Inc.  
The Spektrum trademark is used with permission of Bachmann Industries, Inc.  
US 7,391,320. Other patents pending.  
Created 9/13 42408