
Manuale di istruzioni V.110

**Inverter Vettoriale compatto
di nuova generazione**

TOSVERT VF-S9

**Contiene l'elenco delle nuove funzioni
in Appendice (rev. V110)**

1- Fase 200V classe 0.2-2.2kW
3- Fase 200V classe 0.2-15kW
3- Fase 400V classe 0.2-15kW

TOSHIBA INDUSTRIAL PRODUCTS MANUFACTURING CORPORATION



Nota

1. Questo manuale deve essere sempre consegnato all'utilizzatore finale dell'Inverter
2. Leggere questo manuale prima di installare o mettere in funzione l'Inverter. Conservate il manuale in un luogo sicuro ed accessibile.

I. Precauzioni per la sicurezza

Quanto descritto in queste istruzioni e le etichette presenti sull'inverter sono molto importanti affinché l'inverter possa essere utilizzato in sicurezza, prevenendo rischi per Voi e per chi si trova nelle vicinanze dell'apparecchiatura nonché danneggiamenti ad altri dispositivi o apparecchiature posti in prossimità dell'inverter. Quindi vi invitiamo a familiarizzare con i simboli e le indicazioni sotto fornite e con il resto del manuale. Siate certi di osservare tutti gli avvertimenti.





Spiegazione dei simboli

Simbolo	Significato del simbolo
 Pericolo	Indica che esiste l'eventualità del verificarsi di condizioni di estremo pericolo, come la morte o altre gravi conseguenze
 Avvertimento	Errori nell'utilizzo possono provocare seri danni alle persone (*1) e alle cose (*2)

(*1) Trattasi di ferimenti, bruciateure o shock che non richiedono ricoveri ospedalieri o lunghi periodi di convalescenza

(*2) Danneggiamenti di vario tipo

Significato dei simboli

Simbolo	Significato del simbolo
	Indica divieto (non fare). Ciò che è proibito viene descritto nelle vicinanze del simbolo sotto forma di testo o immagine
	Indica qualcosa di obbligatorio (deve essere fatto) Ciò che è obbligatorio viene descritto nelle vicinanze del simbolo sotto forma di testo o immagine
	Indica pericolo. Ciò che è pericoloso viene descritto nelle vicinanze del simbolo sotto forma di testo o immagine
	Indica avvertimento. L'avvertimento riguarda ciò che viene descritto nelle vicinanze del simbolo sotto forma di testo o immagine

Limiti di utilizzo





Questo inverter è utilizzabile per il controllo della velocità di motori trifasi ad induzione utilizzati per uso industriale generale






Precauzioni per la sicurezza

- ▼ L'inverter non può venire utilizzato in dispositivi o impianti che presentino pericolo per il corpo umano o dai quali possa derivare diretto pericolo per la vita umana in caso di errori di utilizzo o malfunzionamenti (controllo della produzione di energia nucleare, dispositivi per aviazione, dispositivi di sicurezza, ecc.). Se l'inverter deve essere utilizzato per applicazioni speciali, prima comunicatelo al venditore.
- ▼ Questo inverter è stato costruito sotto stretto controllo qualitativo. Questo però non può escludere eventuali anomalie di funzionamento. Per tale motivo, nel caso di installazione in impianti che possano subire gravi danni in caso di malfunzionamento dell'inverter, occorre prevedere adeguati dispositivi di sicurezza.
- ▼ Non utilizzare l'inverter per controllare carichi che non siano motori trifase in corrente alternata. (Utilizzarlo in altre applicazioni potrebbe essere causa di gravi incidenti)

Funzionamento generale

 Pericolo	
 Disassemblaggio Proibito	<ul style="list-style-type: none"> • Mai disassemblare, modificare o riparare l'inverter. Questo può essere causa di shock elettrici, incendi, ferimenti. Per la riparazione, contattare il centro assistenza.
 Proibito	<ul style="list-style-type: none"> • Mai rimuovere il coperchio dell'inverter quando questo è sotto tensione. L'unità contiene diverse parti sotto alta tensione e toccarle potrebbe essere causa di shock elettrici. • Non infilare le dita nelle aperture per il passaggio dei cavi o nei coperchi delle ventole di raffreddamento. • Questo può essere causa di shock elettrici o altri danni. • Non lasciare alcun oggetto all'interno dell'inverter (pezzi di filo, viti ecc.). Questo può essere causa di shock elettrici o incendi. • Non permettere che acqua o altri liquidi entrino in contatto con l'inverter. Questo potrebbe essere causa di shock elettrici o incendi.
 Obbligatorio	<ul style="list-style-type: none"> • Alimentare l'inverter solo dopo aver chiuso il coperchio o il portello del quadro elettrico. Se questo non avviene, si corre il rischio di shock elettrici o altri danni. • Se l'inverter emette fumo, odori inusuali o strani rumori, togliete immediatamente l'alimentazione. Se il funzionamento continua in queste condizioni, il risultato potrebbe essere un incendio. Chiamare il centro assistenza locale per la riparazione. • Togliere l'alimentazione se l'inverter non è utilizzato per molto tempo. La polvere e lo sporco possono essere causa di malfunzionamenti che potrebbero generare incendi.


 Avvertimento																									
 Proibito Contatto	<ul style="list-style-type: none"> • Non toccare il dissipatore dell'inverter o le resistenze di frenatura. Questi dispositivi sono estremamente caldi. 																								
 Proibito	<ul style="list-style-type: none"> • Evitare l'utilizzo in ambienti dove ci sia presenza nell'aria dei seguenti solventi o altre sostanze chimiche. Le parti di plastica potrebbero danneggiarsi seriamente. Se i prodotti chimici o i solventi sono differenti da quelli sotto indicati, preghiamo di avvisarci in anticipo. <div style="display: flex; justify-content: space-between;"> <div style="width: 45%;"> <p>(Tabella 1) Sostanze chimiche non dannose per l'inverter</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <thead> <tr> <th style="width: 50%;">Agente</th> <th style="width: 50%;">Solvente</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>Acido idrocloridrico (densità inferiore al 10%)</td> <td>Metanolo</td> </tr> <tr> <td>Acido solforico (densità inferiore al 10%)</td> <td>Etanolo</td> </tr> <tr> <td>Acido nitrico (densità inferiore al 10%)</td> <td>Triolo</td> </tr> <tr> <td>Soda caustica</td> <td>Mesopropanolo</td> </tr> <tr> <td>Ammoniaca</td> <td>glicerina</td> </tr> <tr> <td>Clorato di sodio</td> <td></td> </tr> </tbody> </table> </div> <div style="width: 45%;"> <p>(Tabella 2) Esempi di agenti chimici non utilizzabili</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <thead> <tr> <th style="width: 50%;">Agente</th> <th style="width: 50%;">Solvente</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>Fenolo</td> <td>Petrolio, kerosene, olio</td> </tr> <tr> <td>Benzene</td> <td>acquaragia</td> </tr> <tr> <td></td> <td>Benzolo</td> </tr> <tr> <td></td> <td>altri</td> </tr> </tbody> </table> </div> </div>	Agente	Solvente	Acido idrocloridrico (densità inferiore al 10%)	Metanolo	Acido solforico (densità inferiore al 10%)	Etanolo	Acido nitrico (densità inferiore al 10%)	Triolo	Soda caustica	Mesopropanolo	Ammoniaca	glicerina	Clorato di sodio		Agente	Solvente	Fenolo	Petrolio, kerosene, olio	Benzene	acquaragia		Benzolo		altri
Agente	Solvente																								
Acido idrocloridrico (densità inferiore al 10%)	Metanolo																								
Acido solforico (densità inferiore al 10%)	Etanolo																								
Acido nitrico (densità inferiore al 10%)	Triolo																								
Soda caustica	Mesopropanolo																								
Ammoniaca	glicerina																								
Clorato di sodio																									
Agente	Solvente																								
Fenolo	Petrolio, kerosene, olio																								
Benzene	acquaragia																								
	Benzolo																								
	altri																								

Attaccare le etichette di avvertimento


Sotto sono riportati esempi delle etichette di avvertimento per prevenire incidenti in relazione all'utilizzo dell'inverter, del motore ed altre apparecchiature.

Se l'inverter è stato programmato con una funzione di auto riavviamento dopo una momentanea interruzione della tensione di alimentazione, porre le etichette in un luogo dove esse possano essere lette facilmente.

Se l'inverter è stato programmato per una sequenza di riavviamento, porre le etichette in un luogo dove possano essere lette facilmente.
(Esempio di etichetta di avvertimento)

	Avvertimento (attiva funzione di riavviamento)
Mantenersi a distanza dal motore e dalla macchina. Il motore che si è arrestato, a causa di una mancanza di alimentazione, ripartirà automaticamente non appena l'alimentazione sarà normalizzata	

Se è stata attivata anche una funzione di riavviamento temporizzato (retry), porre le etichette in un luogo dove possano essere lette facilmente.
(Esempio di etichetta di avvertimento)

	Attenzione (attiva funzione di riavviamento temporizzato)
Mantenersi a distanza dal motore e dalla macchina. Il motore che si è arrestato temporaneamente, a causa di un allarme inverter, sarà riavviato automaticamente trascorso il tempo programmato	

Manuale di istruzioni

Leggere il manuale di istruzioni in lingua Inglese prima di installare o mettere in funzione l'inverter.

Conservate il manuale in un luogo sicuro ed accessibile.

—— Contenuti ——

I	Precauzioni per la sicurezza.....	1
1.	Collegamenti.....	5
1.1	Collegamenti standard.....	5
1.2	Descrizione dei terminali.....	7
2.	Funzionamento.....	12
2.1	Funzionamento semplificato del VF-S9.....	12
3.	Funzioni basilari del VF-S9.....	16
3.1	Come modificare i parametri.....	17
4.	Funzioni monitor.....	24
4.1	Monitorare lo stato inverter.....	24
4.2	Visualizzare le informazioni allarmi.....	26
5.	Misure per soddisfare le direttive CEE/UL.....	29
5.1	Come essere conformi alle direttive CEE.....	29
6.	Tabella Parametri di programmazione.....	33
6.1	Parametri utente.....	33
6.2	Parametri di base.....	33
6.3	Parametri estesi.....	35
7.	Specifiche tecniche.....	47
7.1	Modelli e specifiche standard.....	47
7.2	Dimensioni esterne e pesi.....	49

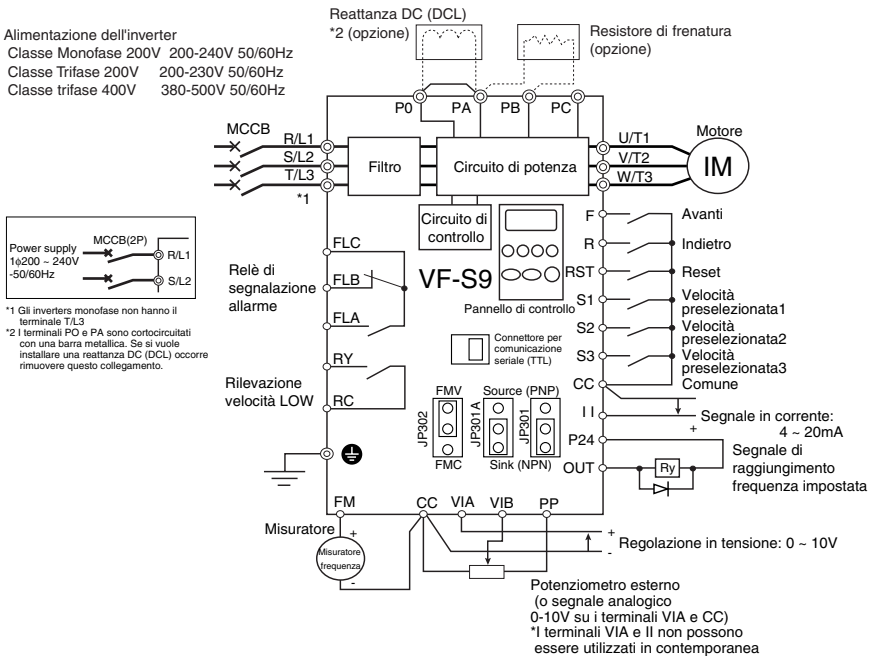
1. Collegamenti

1.1 Collegamenti standard

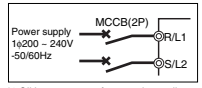
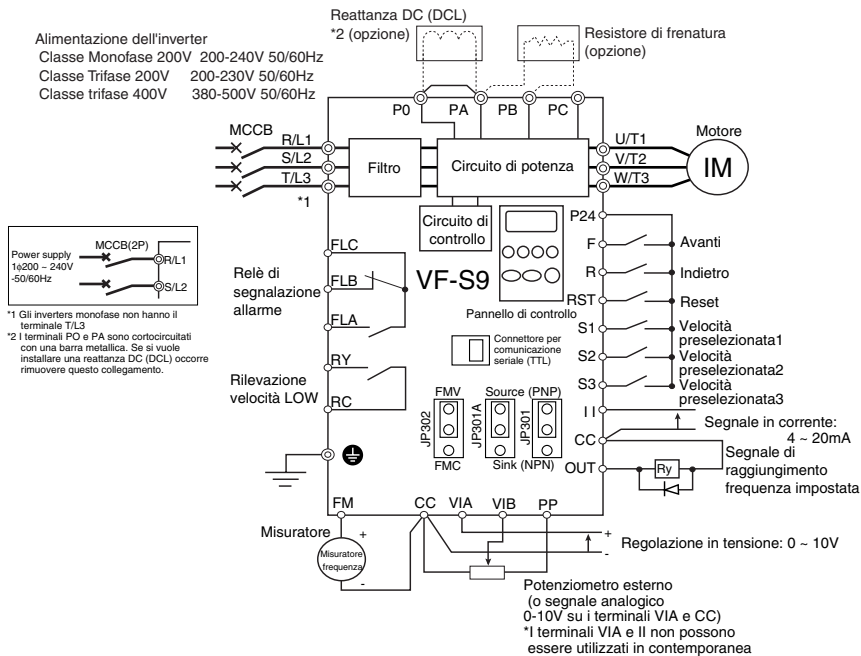
1.1.1 Schema di collegamento standard 1 sink NPN (comune CC)

Questo schema illustra il collegamento standard del circuito principale

Alimentazione dell'inverter
 Classe Monofase 200V 200-240V 50/60Hz
 Classe Trifase 200V 200-230V 50/60Hz
 Classe trifase 400V 380-500V 50/60Hz



1.1.2 Schema di collegamento standard 2 source PNP (comune P24)



*1 Gli inverters monofase non hanno il terminale TL3
 *2 I terminali PO e PA sono cortocircuitati con una barra metallica. Se si vuole installare una reattanza DC (DCL) occorre rimuovere questo collegamento.

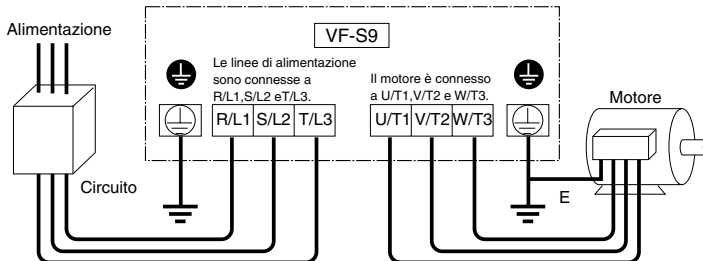
1.2 Descrizione dei terminali

1.2.1 Terminali del circuito di potenza

Questo schema mostra un esempio di collegamento del circuito di potenza.

Utilizzate le opzioni solo se necessario.

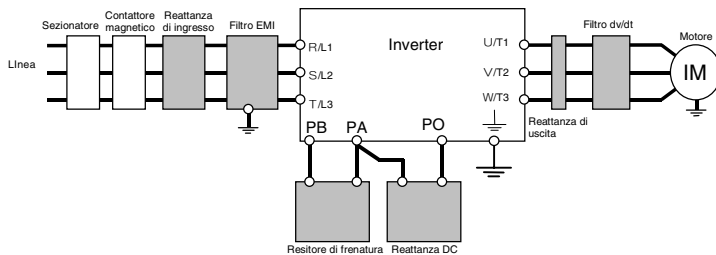
■ Collegamento alimentazione e motore



Nota) I modelli 3 fase 200V 0,2, 0,4 e 0,75 kW non hanno il terminale di terra. Connettere il conduttore di terra alla struttura dell'inverter.

⚡ : Connessione terra alla struttura inverter

■ Collegamento altri dispositivi esterni

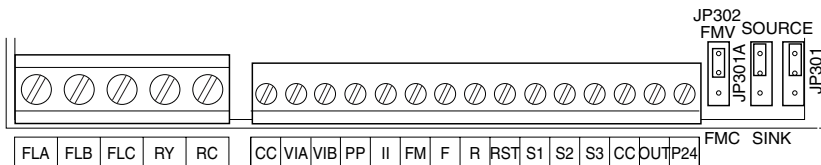


■ **Circuito di potenza**

Simbolo terminale	Funzione terminale
	Terminale di terra per connessione alla struttura dell'inverter
R/L1,S/L2,T/L3	Classe 200V: Monofase 200-240V 50/60Hz Trifase 200-230V 50/60Hz Classe 400V: Trifase 380-500V 50/60Hz *La serie monofase non ha il terminale T/L3
U/T1,V/T2,W/T3	Collegare ad un motore trifase ad induzione
PA,PB	Collegare ad un resistore di frenatura Cambiare i parametri <i>F 304</i> , <i>F 305</i> e <i>F 308</i> se necessario
PC	Questo è il terminale negativo del Bus DC interno. Una alimentazione in corrente continua può essere fornita tra questo e PA, terminale positivo
PO,PA	Terminali per la connessione di una reattanza DC (DCL opzionale) In fabbrica sono cortocircuitati da una barra metallica che deve essere rimossa se si vuole installare la reattanza.

1.2.2 Terminali del circuito di controllo (logica PNP)

I terminali del circuito di controllo sono identici per tutti i modelli.



Simbolo terminale	Ingresso/ uscita	Funzione	Specifiche elettriche	Circuiti interni dell'inverter
F	Input	Marcia Avanti se F è connesso con P24. Se viene aperto causa la decelerazione e l'arresto del motore.	Contatto pulito ingresso 24Vcc-5mA o meno *Commutabile sink (NPN) - source (PNP) con JP301	
R	Input	Marcia Indietro se R è connesso con P24. Se viene aperto causa la decelerazione e l'arresto del motore.		
RST	Input	Se RST è connesso con P24, eventuali funzioni di allarme inverter vengono resettate. Questo terminale è attivo solo in condizione di allarme.		
S1	Input	S1 connesso con P24 consente il richiamo di velocità preselezionate.		
S2	Input	S2 connesso con P24 consente il richiamo di velocità preselezionate.		
S3	Input	S3 connesso con P24 consente il richiamo di velocità preselezionate.		

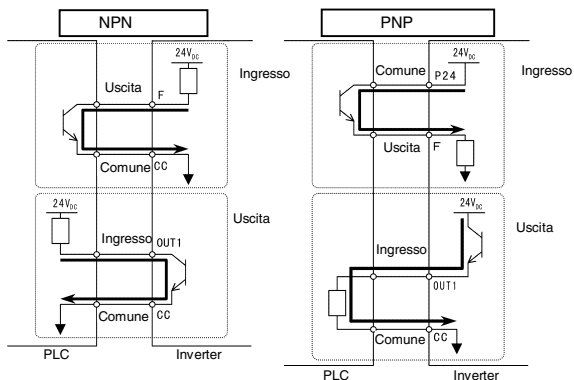
Simbolo terminale	Ingresso/uscita	Funzione	Specifiche elettriche	Circuiti interni dell'inverter
CC	Comune di ingressi e uscite se NPN	Terminale equipotenziale del circuito di controllo		
PP	Output	Alimentazione potenziometro	10Vcc (massima corrente 10mAcc)	
II	Input	Ingresso analogico multifunzione programmabile Regolazione standard: Ingresso 4(0) - 20 mA e regolazione frequenza 0-50Hz (o 60 Hz)	4-20mA impedenza interna 400Ω	
VIA	Input	Ingresso analogico multifunzione programmabile Regolazione di fabbrica: Ingresso 0-10Vcc corrispondente ad un max di 80Hz con	10Vcc (impedenza interna 30kΩ)	
VIB	Input	Ingresso analogico multifunzione programmabile Regolazione standard: Ingresso 0-10Vcc e regolazione frequenza 0-50Hz (o 60 Hz)	10Vcc (impedenza interna 30 kΩ)	
FM	Output	Uscita multifunzione programmabile. In fabbrica programmata per fornire rilevazione corrente in uscita. Collegare ad uno strumento con ingresso 10Vcc o 4-20 mA (0-20mA) selezionabile via jumper JP302	Strumento con ingresso 0-10Vcc o 4 (0)-20mA	
CC	Comune di ingressi e uscite se NPN	Terminale equipotenziale del circuito di controllo		

* I terminali VIA e II non possono essere utilizzati contemporaneamente

Simbolo terminale	Ingresso/ uscita	Funzione	Specifiche elettriche	Circuiti interni dell'inverter
P24	Comune I/O	Uscita 24Vcc - 100 mA	24Vdc-100mA	
OUT	Output	Uscita open collector multifunzione programmabile. Programmata in fabbrica con la funzione di attivarsi quando la frequenza in uscita raggiunge il valore settato. (JP301A)	Uscita a collettore aperto: 24Vcc-50mA * <u>Selezionabile logica sink(NPN) o source (PNP)</u>	
RC RY	Output	Uscita relè multifunzione programmabile. Capacità del contatto 250Vac-2A (cosφ=1), 30Vcc-1A, 250Vac-1A (cosφ=0.4). Programmata in fabbrica per attivarsi quando si supera la frequenza LOW settata in F100.	250Vac-2A (cosφ = 1) : carico resistivo 30Vcc-1A :250Vac-1A (cosφ = 0.4)	
FLA FLB FLC	Output	Uscita relè multifunzione programmabile. Capacità del contatto 250Vac-2A (cosφ=1), 30Vcc-1A, 250Vac-1A (cosφ=0.4). Programmata in fabbrica per attivarsi quando l'inverter è in condizione di allarme. Il contatto tra FLA e FLC si chiude, mentre quello tra FLB e FLC si apre.	250Vac-2A (cosφ = 1) : carico resistivo 30Vcc-1A :250Vac-1A (cosφ = 0.4)	

■ Commutazione della logica di funzionamento degli ingressi e uscite. Logica SINK (NPN) / Source (PNP)

La connessione dell'ingresso con il terminale CC provoca l'attivazione della funzione. Questa logica è chiamata SINK (NPN) ed è standard sugli inverter che hanno una type-form AN/WN. Gli standard europei prevedono invece una logica degli ingressi di tipo SOURCE (PNP). **Gli inverter con type-form WP, destinati al mercato Europeo, sono già settati per utilizzare questa logica**



■ Jumper di commutazione NPN/PNP e tensione/corrente uscita analogica

- (1) Commutazione logica NPN (sink)/PNP (source)

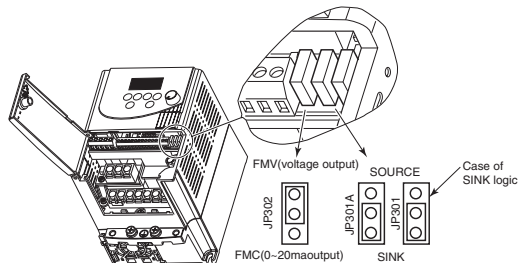
JP301 : Ingressi, JP301A : Uscita

Commutare la logica di funzionamento prima di collegare l'inverter e sempre senza alimentazione. Se questa commutazione avvenisse con inverter alimentato, questo causerebbe il danneggiamento dell'apparecchiatura. Prima verificare sempre che l'inverter non sia alimentato.

- (2) Commutazione tensione/corrente uscita analogica

JP302

Commutare il segnale presente sul terminale FM, prima di collegare l'inverter e senza alimentazione.



- * Dopo aver cambiato la logica di funzionamento degli Ingressi/uscite, fate in modo che questa non sia più modificabile semplicemente.

2. Funzionamento

2.1 Funzionamento semplificato del VF-S9

Le procedure per regolare la frequenza in uscita e i metodi di funzionamento possono essere selezionati come indicato di seguito.

- | | | |
|------------------------------|---|--|
| Marcia / Arresto | : | (1) Marcia e arresto dai terminali di comando (F e R)
(2) Marcia e arresto dal pannello di controllo (tasti RUN e STOP) |
| Regolazione della frequenza: | : | (1) Regolazione tramite segnali analogici sui terminali esterni (0-10Vcc, 4-20 mAacc)
(2) Regolazione tramite pannello operatore, frecce su e giù
(3) Regolazione tramite potenziometro a bordo inverter |

Utilizzare i parametri di base $CNOd$ (Metodo di controllo MARCIA/ARRESTO) e $FNOd$ (metodo di controllo frequenza) per selezionare

Nome	Funzione	Range di variazione	Impostazione di fabbrica
$CNOd$	Metodo di controllo MARCIA/ARRESTO	0: terminali esterni, 1: pannello di controllo	1
$FNOd$	Metodo di controllo frequenza	0: terminali di comando esterni, 1: Pannello di controllo (frecce SU e GIU) e motopotenziometro, 2: potenziometro a bordo	2

[Passi per modifica parametri]

Tasto	Visualizzazione display LED	Funzione
	0.0	Indica la frequenza in uscita (non in marcia). (Quando la funzione $F1$ è al valore 0 [frequenza in uscita])
(MON)	RU 1	Premere il tasto MON per visualizzare il primo parametro di base $RU 1$ (accelerazione e decelerazione automatica)
(▲) (▼)	$CNOd$	Premere uno dei due tasti ▲ o ▼ fino a raggiungere " $CNOd$ ".
(ENT)	i	Premere il tasto ENTER per verificare il contenuto del parametro. (Impostazione di fabbrica standard :) i
(▲) (▼)	0	Immettere il valore 0 (da terminali esterni) premendo il tasto ▲ .
(ENT)	$0 \Rightarrow CNOd$	Premere il tasto ENTER per memorizzare il nuovo valore. $CNOd$ ed il valore memorizzato sono mostrati alternativamente.
(▲) (▼)	$FNOd$	Premere uno dei due tasti ▲ o ▼ fino a raggiungere " $FNOd$ ".
(ENT)	2	Premere il tasto ENTER per verificare il contenuto del parametro. (Impostazione di fabbrica standard :) 2
(▲) (▼)	i	Immettere il valore i (pannello di controllo) tramite il tasto ▲ .
(ENT)	$i \Rightarrow FNOd$	Premere ENTER per memorizzare il nuovo valore. $FNOd$ ed il valore memorizzato sono mostrati alternativamente.

* Premendo il tasto MON due volte, il display ritorna al modo di visualizzazione standard (indicazione della frequenza in uscita)

2.1.1 Come avviare ed arrestare il motore

(1) Marcia e arresto tramite i tasti sul pannello operativo (*FnOd : 1*)

Utilizzare i tasti **RUN** e **STOP** sul pannello operativo per avviare ed arrestare il motore.

RUN RUN: il motore si avvia

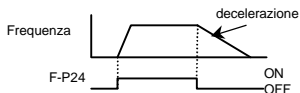
STOP STOP: il motore si arresta con decelerazione

(2) Marcia e arresto tramite i terminali di comando esterni (*FnOd : 0*)

Utilizzare segnali esterni di comando per avviare ed arrestare il motore.

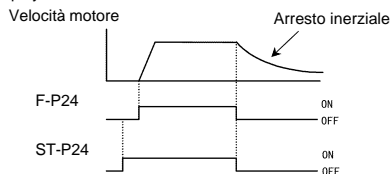
Cortocircuitare i terminali **F** e **P24** : marcia avanti

Aprire i terminali **F** e **P24** : arresto con rampa di decelerazione



* Arresto inerziale

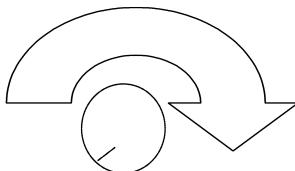
La regolazione standard di fabbrica prevede l'arresto con decelerazione del motore. Per effettuare un arresto inerziale, occorre assegnare la funzione ST ad uno dei terminali di ingresso programmabili. Quindi programmare il parametro **F 03**. Per effettuare l'arresto inerziale, occorre aprire il collegamento tra ST e CC durante la fase di arresto descritta a sinistra. Il display dell'inverter indicherà **FF**



2.1.2 Come regolare la frequenza


(1) Regolare la frequenza utilizzando il potenziometro a bordo dell'inverter (*FnOd : 2*)


Regolare la frequenza ruotando il potenziometro.








La frequenza è incrementata ruotando in senso orario.

- (2) Regolare la frequenza utilizzando il pannello operativo e funzione motopotenziometro ($F_{\text{mod}} : 1$)

 : Incrementa la frequenza

 : Decrementa la frequenza

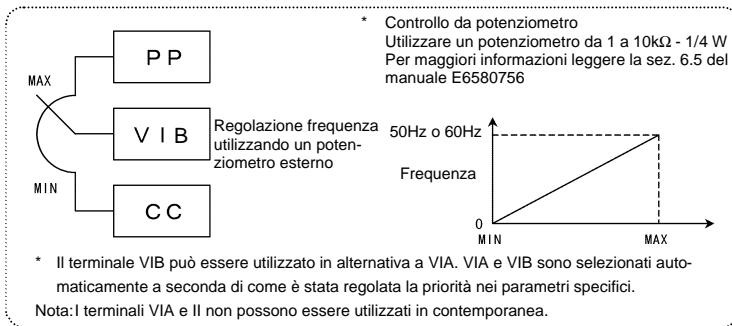
Esempio di una regolazione da pannello operativo

Tasti	Display LED	Funzione
	0.0	Mostra la frequenza in uscita (quando $F_{\text{mod}} = 0$ è al valore 0)
 	50.0	Imposta la frequenza
	50.0 \Rightarrow FC	Premere ENT per memorizzare il nuovo valore di frequenza. Il display indica alternativamente FC il nuovo valore di frequenza impostato
 	60.0	Premendo il tasto Δ o ∇ si modificherà il valore di frequenza anche durante il funzionamento.

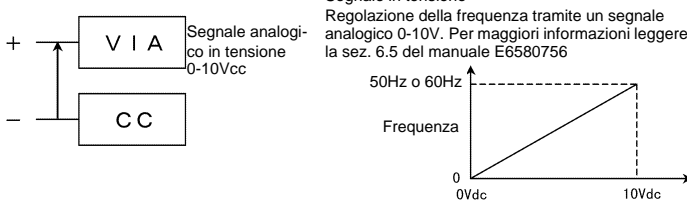
- (3) Regolare la frequenza tramite segnali analogici esterni sui terminali ($F_{\text{mod}} : 0$)

Regolazione frequenza

- 1) Regolazione frequenza tramite potenziometro esterno



2) Regolazione frequenza tramite ingresso analogico (0-10V)



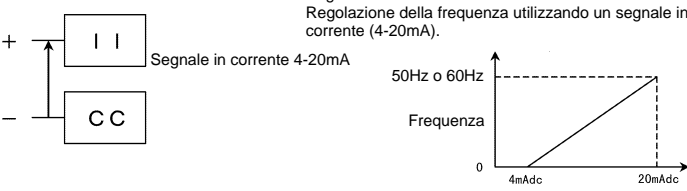
+ ———— VIA Segnale analogico in tensione 0-10Vcc
 ———— CC

* Segnale in tensione
 Regolazione della frequenza tramite un segnale analogico 0-10V. Per maggiori informazioni leggere la sez. 6.5 del manuale E6580756

50Hz o 60Hz
 Frequenza
 0 0Vdc 10Vdc

* Il terminale VIB può essere utilizzato in alternativa a VIA. VIA e VIB sono selezionati automaticamente a seconda di come è stata regolata la priorità nei parametri specifici.
 Nota: I terminali VIA e II non possono essere utilizzati in contemporanea

3) Regolazione frequenza tramite un segnale analogico in corrente (4-20mA)



+ ———— II Segnale in corrente 4-20mA
 ———— CC

* Segnale in corrente
 Regolazione della frequenza utilizzando un segnale in corrente (4-20mA).

50Hz o 60Hz
 Frequenza
 0 4mA 20mA

* e' possibile anche utilizzare un segnale 0-20 mA
 Nota: I terminali VIA e CC non possono essere utilizzati in contemporanea

3. Funzioni basilari del VF-S9

Il VF-S9 dispone di tre possibili modalità di visualizzazione.

Modalità
visualizzazione standard

: la modalità normale di funzionamento nella quale l'inverter si pone all'accensione.

Questa modalità consente di visualizzare la frequenza di uscita ed impostare nuovi valori. Vengono anche visualizzate le condizioni di allarme sia durante la marcia, che in condizione di anomalia.

- Impostazione dei valori di frequenza
- Pre-condizione allarme

Se si sta verificando una condizione in grado di provocare un'allarme inverter, il codice di allarme e la frequenza lampeggeranno alternativamente sul display.

- ⏏ : Quando la corrente erogata dall'inverter è maggiore del livello di corrente di stallo.
 - P : Quando la tensione rigenerata dal motore è maggiore del livello di tensione stallo, sul bus CC
 - L : Quando il carico è maggiore del 50% del valore di sovraccarico
 - H : Quando la temperatura interna dell'inverter è vicina a quella di protezione da sovratemperatura.
- Modelli da 3.7 kW o meno: circa 115°C
Modelli da 5.5 kW o più: circa 92°C

Modalità di
modifica parametri

: La modalità per visualizzare e modificare i parametri dell'inverter.

Per maggiori informazioni vedi 3.1.

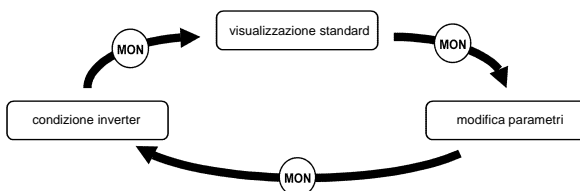
Condizione inverter

: La modalità che consente di visualizzare la condizione di funzionamento dell'inverter.

Consente di visualizzare i valori di frequenza impostata, la corrente e la tensione di uscita e le informazioni sui terminali.

Per maggiori informazioni vedi 4.1.

Premendo il tasto **MON** è possibile muoversi attraverso le diverse modalità di visualizzazione.



3.1 Come modificare i parametri

modiifica parametri

I valori standard dei parametri sono programmati direttamente in fabbrica. I parametri possono essere suddivisi in tre categorie.

Parametri di base

: I parametri fondamentali che devono essere sempre programmati prima dell'utilizzo

Parametri estesi

: I parametri per funzioni complesse o speciali

Parametri utente

: Consente di visualizzare solo il gruppo di parametri modificati dall'utente e quindi difforni dai valori di default. Possono essere utilizzati per verificare, in un secondo tempo, quali parametri sono stati modificati. (nome parametro: $\square \square \square$ - funzione di editing automatico)

Parametri di set up iniziale

: Questo valore viene mostrato quando è programmata la funzione di reset parametri ai valori di fabbrica ($\square \square \square = 3$)

* Range di variazione dei parametri

$\square \square$: Se viene eseguito un tentativo di assegnare ad un parametro un valore maggiore rispetto al massimo ammissibile. Oppure, cambiando altri parametri, si è fissato un valore di frequenza massima inferiore a quello precedentemente settato e che quindi ora eccede il limite massimo.

$\square \square$: Se viene eseguito un tentativo di assegnare ad un parametro un valore minore rispetto al minimo ammissibile. Oppure, cambiando altri parametri si è fissato un valore di frequenza inferiore a quello precedentemente settato e che quindi ora eccede il limite minimo

Se i codici HI/LO lampeggiano, non possono essere effettuate variazioni a valori che sono uguali o maggiori di $\square \square$ to uguali o inferiori a $\square \square$.

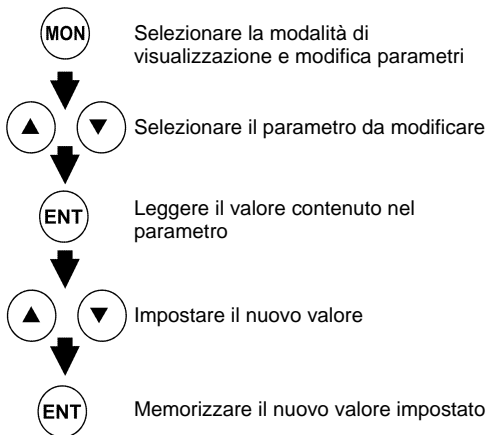
Mentre queste indicazioni lampeggiano, non possono essere effettuate modifiche a nessun parametro.

3.1.1 Come programmare i parametri di base

parametri di base

Tutti i parametri di base possono essere programmati allo stesso modo

[Procedura di modifica]



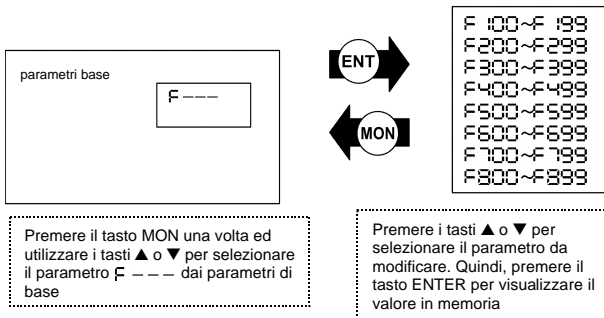
- * Gli inverter sono già programmati in fabbrica con valori standard
- * Selezionare i parametri da cambiare dalla "Tabella dei parametri"
- * Se si commettono errori durante la programmazione, premere due volte il tasto MON fino a quando il display non indica

Esempio di procedura di programmazione per cambiare la frequenza massima da 80 a 60 Hz

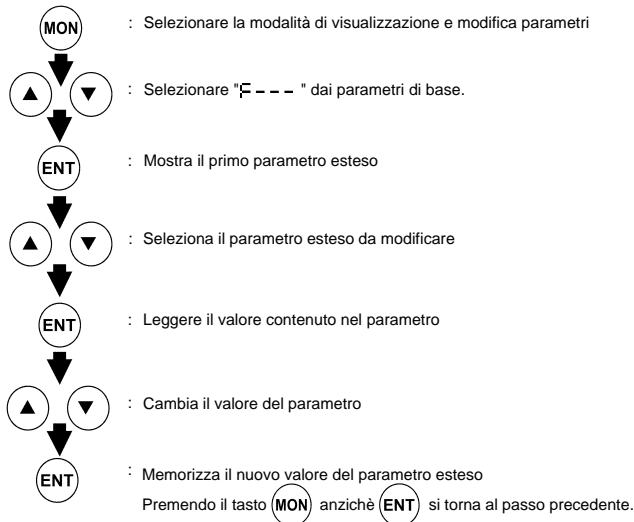
Tasti da premere	display	Funzione
	0.0	Mostra la frequenza in uscita, se il parametro F_{max} è programmato al valore 0.
	RU!	Premere il tasto MON per visualizzare il primo parametro di base RU! (accelerazione/decelerazione automatica)
	FH	Premere uno di tasti Δ o ∇ per selezionare "FH"
	80.0	Premere il tasto ENTER per leggere il valore di frequenza massima in memoria
	60.0	Premere il tasto ∇ per cambiare il valore a 60 Hz.
	60.0 \leftrightarrow FH	Premere il tasto ENTER per memorizzare il nuovo valore. FH ed il nuovo valore sono mostrati alternativamente.
Dopo questo,	→ Mostra lo stesso parametro appena programmato	→ Cambia la visualizzazione nel modo "condizione inverter"
		→ Permette di accedere agli altri parametri

3.1.2 Come modificare i parametri estesi

Il VF-S9 ha una banca di parametri estesi che consente di fare pieno uso delle sue funzioni. Tutti i parametri estesi sono espressi con una F seguita da tre numeri.



[Procedura di programmazione parametri estesi]



Esempio di modifica parametri

Seguire i passi come sotto indicato

Esempio di modifica della selezione di frenatura rigenerativa su resistore esterno

Tasti da premere	Indicazioni sul display	Funzione
	0. 0	Mostra la frequenza in uscita, se il parametro F 7 !0 è programmato al valore 0
(MON)	RU !	Premere il tasto MON per visualizzare il primo parametro di base RU ! (accelerazione/decelerazione automatica)
(▲) (▼)	F ---	Premere il tasto ▲ o ▼ per raggiungere il gruppo parametri F ---.
(ENT)	F 100	Premere il tasto ENTER per visualizzare il primo parametro esteso F 100.
(▲) (▼)	F 304	Premere il tasto ▲ per raggiungere il parametro F 304.
(ENT)	0	Premere ENTER per visualizzare il valore attuale del parametro
(▲) (▼)	!	Premere il tasto ▲ per cambiare il valore da 0 a !.
(ENT)	! ⇄ F 304	Premere il tasto ENTER per memorizzare il nuovo valore. Il nome del parametro ed il nuovo valore sono mostrati alternativamente.

Se si commettono errori durante la programmazione, premere diverse volte il tasto MON fino a quando il display non indica RU !

3.1.3 Ricerca e programmazione dei soli parametri precedentemente modificati

Il gruppo di parametri $\square \text{---} \text{!}$ consente di accedere ai soli parametri che presentano un valore programmato differente dall'impostazione di fabbrica. I valori di questi parametri possono essere modificati sempre rimanendo all'interno di questo gruppo.

Note sul funzionamento

- Quando un parametro è riprogrammato al valore di fabbrica, questo non sarà più visualizzato nel gruppo $\square \text{---} \text{!}$.
- I parametri modificati nel set up iniziale (50 o 60Hz) sono anch'essi presenti nel gruppo GRU.

Come cercare e riprogrammare i parametri già modificati

Tasti da premere	Indicazioni sul display	Funzioni
	0.0	Mostra la frequenza in uscita, se il parametro F_{10} è programmato al valore 0.
(MON)	RU!	Premere il tasto MON per visualizzare il primo parametro di base RU! (accelerazione/decelerazione automatica)
(▲) (▼)	GrU	Premere il tasto ▲ o ▼ per raggiungere il gruppo parametri GrU
(ENT)	U---	Premere il tasto ENTER per entrare nel gruppo di parametri utente.
(ENT) or (▲) (▼)	U---F (U---r) ↓ ACC	Cercare i parametri che presentano valore differente dalle impostazioni di fabbrica e modificarli. Premere il tasto ENTER o il tasto ▲ per cambiare il parametro visualizzato. (Premendo il tasto ▼ viene cambiato il senso di ricerca dei parametri)
(ENT)	8.0	Premere il tasto ENTER per visualizzare il valore memorizzato
(▲) (▼)	5.0	Premere i tasti ▲ e ▼ per cambiare il valore memorizzato
(ENT)	5.0 ← ACC	Premere il tasto ENTER per memorizzare il nuovo valore. Il nome del parametro ed il nuovo valore lampeggeranno alternativamente.
(▲) (▼)	U---F (U---r)	Utilizzando i passi sopra indicati è possibile accedere ai soli parametri che si vogliono cambiare, saltando da uno all'altro con i tasti e ▲ ▼
(▲) (▼)	GrU	Quando appare l'indicazione GrU, la ricerca è terminata.
(MON) (MON)	Parametro Indicazione sul display ↓ F 0.0 ↓ 0.0	La ricerca può essere terminata premendo il tasto MON una volta, per ritornare al modo di visualizzazione dei parametri. In seguito, premendo ulteriormente il tasto MON, sarà possibile passare alle ulteriori modalità di visualizzazione.

Se si commette qualche errore durante questa operazione, premere comunque il tasto (MON) tante volte fino a quando il display non indica RU!

3.1.4 Come programmare i parametri di set up iniziale (funzione modificata su CPU V110)

Parametri di setup

Quando il parametro t_{4P} è programmato al valore 3 (ritorno alle impostazioni di fabbrica), il parametro di set up iniziale viene visualizzato.

Questo parametro consente di selezionare la frequenza nominale del motore utilizzato tra 50 e 60 Hz.

Occorre modificare questo parametro in linea con le specifiche del motore.

Questo parametro automaticamente programma la frequenza nominale motore e gli altri parametri correlati.

Questi parametri potranno poi comunque essere sempre modificati manualmente.

I passi per programmare il parametro set up iniziale sono di seguito indicati

Tasti da premere	Indicazioni sul display	Funzione
	:60 :	Visualizza la frequenza nominale del motore
▲ ▼	:50 :	Premere i tasti ▲ o ▼ per selezionare 50 o 60 Hz
ENT	in it.	Premere il tasto ENTER per memorizzare l'impostazione. Il display indica in it.
	0.0	Il display mostra la frequenza in uscita (0.0 ad inverter fermo)

Tramite il parametro di set up iniziale, vengono modificati diversi parametri.

Questi sono visualizzabili anche tramite il gruppo **CRU**.

Se è selezionato 60 Hz, i parametri **UL** e **F170** non vengono visualizzati come parametri modificati.

Valore impostato		50	60
Indicazione	Funzione	valore impostato	
UL	Limite massimo frequenza	50Hz	60Hz
UL	Frequenza nominale motore 1	50Hz	60Hz (standard)
F170	Frequenza nominale motore 2	50Hz	60Hz (standard)
F204	Frequenza con ingresso VIA al valore massimo	50Hz	60Hz
F213	Frequenza con ingresso VIB al valore massimo	50Hz	60Hz

3.1.5 Parametri che non possono essere modificati durante la marcia

Per ragioni di sicurezza, i seguenti parametri non possono essere riprogrammati mentre l'inverter è in marcia.

Parametri di base

- RU1 (accelerazione e decelerazione automatica)
- RU2 (incremento automatico coppia a bassa frequenza)
- RU3 (regolazione automatica condizioni di utilizzo)
- RU4 (taratura automatica tipo di funzionamento)
- CR04 (metodo di controllo marcia AVANTI/INDIETRO)
- FR04 (metodo di regolazione della frequenza)
- FX (frequenza massima assoluta)
- EP8 (regolazioni standard)
- PE (selezione della caratteristica V/F)
- OL1 (valore di corrente protezione termica motore 1)

Parametri estesi

- F307 Correzione della tensione di alimentazione
- F400 Auto - tuning
- F408 Potenza motore in autotuning

3.1.6 Reset dei parametri alle impostazioni di fabbrica

Programmare il parametro regolazioni standard ΣYP al valore 3, tutti i parametri torneranno ai valori impostati in fabbrica (eccetto per FN).

Quando il parametro ΣYP è programmato a 3, viene mostrato il parametro di set up iniziale. Programmare il parametro di set up iniziale per proseguire.

Nota: Per maggiori dettagli relativi al parametro ΣYP , leggere la sez. 5.7 del manuale E6658075E

Note

- Prima di effettuare un reset parametri, vi raccomandiamo di trascrivere i valori da Voi precedentemente impostati.

Procedura per resettare tutti i parametri alle impostazioni di fabbrica

Tasti da premere	Indicazioni sul display	Funzione
	:60 :	Visualizza la frequenza in uscita.
(MON)	RU !	Premere il tasto MON per visualizzare il primo parametro di base RU ! (accelerazione/decelerazione automatica)
(▲) (▼)	ΣYP	Premere il tasto Δ o ∇ per raggiungere il parametro ΣYP .
(ENT)	3.0	Premere il tasto ENTER per visualizzare il valore del parametro. Il parametro ΣYP mostra sempre "0" sulla destra e l'ultimo valore impostato sulla sinistra.
(▲) (▼)	3.3	Premere il tasto Δ o ∇ per modificare il valore. Per resettare i parametri impostare "3"
(ENT)	!n !e.	Premere il tasto ENTER. Il display indica !n !e. e i parametri torneranno ai valori di default
	:60 :	Il display mostrerà il valore del parametro di set up iniziale. Impostate il valore con le frecce.

Se viene commesso qualche errore durante la procedura, premere il tasto MON diverse volte fino a quando il display non indica RU !.

Leggere il manuale di istruzioni in Inglese per i dettagli su tutti i parametri

4. Funzioni monitor

4.1 Monitorare lo stato inverter

In questa modalità è possibile monitorare le condizioni operative dell'inverter. Per entrare in questa modalità premere il tasto **MON** due volte.

Procedura di visualizzazione (es. funzionamento a 60 Hz)

	Grandezza visualizzata	Tasti da premere	Indicazioni sul display	Numero comunicazione	Descrizione
Nota 1			600		Viene visualizzata la frequenza in uscita se F10 è al valore 0.
	Modalità di modifica parametri	MON	RU1		E' mostrato il primo parametro 'accelerazione/decelerazione automatiche'
	Frequenza uscita	MON	F600	FE00	Viene mostrata la frequenza in uscita
	Direzione rotazione	▲	F F	FE01	Viene indicato il senso di rotazione motore (F : avanti, F : indietro)
	Riferimento di velocità	▲	F600	FE02	E' visualizzato il riferimento di velocità
Nota 2	Corrente uscita	▲	C 30	FE03	Viene visualizzata la corrente assorbita dal motore. (impostazione di fabbrica unità %)
Nota 3	Tensione in ingresso CC	▲	Y 100	FE04	Viene visualizzata la tensione CC sui condensatori. (impostazione di fabbrica unità %)
	Tensione di uscita	▲	P 100	FE05	E' visualizzata la tensione di uscita. (impostazione di fabbrica: unità%)
	Terminali di ingresso	▲	R 11111	FE06	Viene visualizzato lo stato ON/OFF di ciascun terminale di ingresso (F, R, RST, S1, S2 e S3), con indicazione in bits. ON: OFF: Terminali di ingresso (F) Terminali di ingresso (R) Terminali di ingresso (RST) Terminali di ingresso (S1) Terminali di ingresso (S2) Terminali di ingresso (S3)
	Terminali di uscita	▲	O 111	FE07	Viene visualizzato lo stato ON/OFF di ciascun terminale di uscita (RTY, OUT e FL), con indicazione in bits. ON: OFF: Terminali di uscita (FL) Terminali di uscita (OUT)

(continua a pagina seguente)

(continua dalla pagina precedente)

	Grandezza visualizzata	Tasti da premere	Indicazioni sul display	Numero comunicazione	Descrizione
	Versione CPU		u 10 1	FE08	Viene indicata la versione CPU
	Versione memoria		uE 100	FE09	Indicazione della versione di memoria utilizzata
Nota 4	Errore passato 1		0C3 ⇐ 1	FE10	Errore passato 1 (mostrato alternativamente con intervalli di 0.5 sec.)
Nota 4	Errore passato 2		0K ⇐ 2	FE11	Errore passato 2 (mostrato alternativamente con intervalli di 0.5 sec.)
Nota 4	Errore passato 3		0P3 ⇐ 3	FE12	Errore passato 3 (mostrato alternativamente con intervalli di 0.5 sec.)
Nota 4	Errore passato 4		0E r r ⇐ 4	FE13	Errore passato 4 (mostrato alternativamente con intervalli di 0.5 sec.)
Nota 5	Tempo di funzionamento cumulativo		t 0 10	FE14	Viene mostrato il tempo di funzionamento dell'unità (0.01 corrisponde a 1 ora)
	Corrente di coppia		t 80	FE20	Indicazione % della coppia in uscita
	Feedback PI		d 50	FE22	Viene visualizzato il valore del feedback PI (unità quantità processata)
	Fattore di carico Inverter		L 80	FE26	Viene indicato il valore % di carico inverter
	Fattore di sovraccarico PBR		r 80	FE28	Viene indicato il valore % di sovraccarico resistore di frenatura
	Potenza in uscita		H 37	FE30	Indicazione % della potenza in uscita inverter
	Modalità di visualizzazione base		600		Viene visualizzata la frequenza in uscita

Nota 1: Premere il tasto o per cambiare le grandezze mostrate nel monitor di stato.

Nota 2: Con il parametro F701 al valore 1 o 3, è possibile visualizzare i dati in Ampere e Volt anzichè percentuali.

Nota 3: La tensione di ingresso visualizzata è $1/\sqrt{2}$ volte rispetto alla tensione reale rettificata in CC.

Nota 4: Se sono assenti errori, il display indica $rE r r$

Nota 5: Il tempo cumulativo è incrementato solo se l'inverter è in marcia

4.2 Visualizzare le informazioni allarmi

Se l'inverter entra in condizione di allarme, viene visualizzato un codice di errore che suggerisce la causa. Nel modo visualizzazione stato inverter, tutti i dati relativi all'allarme vengono memorizzati.

Visualizzazione informazioni allarmi

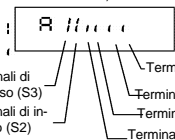
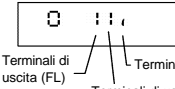
Codice errore	Numero comunicazione	Descrizione
Err (*)	0000	Nessun errore
OC1	0001	corrente troppo elevata in accelerazione
OC2	0002	corrente troppo elevata in decelerazione
OC3	0003	corrente troppo elevata durante il funzionamento
OC4	0004	corrente troppo elevata lato motore in avviamento
OC5	0005	corrente troppo elevata negli avvolgimenti motore all'avviamento
EPH1	0008	Mancanza fase in ingresso
EPHO	0009	Mancanza fase in uscita
OP1	000A	Tensione troppo elevata in accelerazione
OP2	000B	Tensione troppo elevata in decelerazione
OP3	000C	Tensione troppo elevata durante il funzionamento a velocità costante
OL1	000D	Sovraccarico inverter
OL2	000E	Sovraccarico motore
OLr	000F	Allarme sovraccarico resistore di frenatura
OH	0010	Allarme sovratemperatura inverter
E	0011	Arresto di emergenza
EEP1	0012	Errore E ² PROM
Err2	0015	Errore RAM inverter
Err3	0016	Errore ROM inverter
Err4	0017	Errore CPU
Err5	0018	Errore comunicazione
UC	001D	Allarme corrente inferiore a corrente minima
UP1	001E	Allarme tensione di alimentazione troppo bassa
Od	0020	Allarme coppia troppo elevata
EF2	0022	Cortocircuito verso terra
Err	0028	Errore Autotuning
ErrP	0029	Errore type-form inverters

Codice errore	Numero comunicazione	Descrizione
OP2	002E	Allarme termico da dispositivo esterno

(Nota) I dati relativi agli errori memorizzati possono essere richiamati (rif. 4.1 per la procedura).

(*) questo non è un codice di allarme; esso mostra la mancanza di errori in memoria



Esempio di richiamo delle informazioni relative ad un allarme

Grandezza visualizzata	Tasti da premere	Indicazioni sul display	Numero comunicazione	Descrizione
		OP2		Modalità visualizzazione stato inverter (il codice lampeggia se si verifica un allarme) Il motore si arresta per inerzia
Modalità di modifica parametri	(MON)	RU :		Il primo parametro di base, RU : , è visualizzato
Frequenza in uscita	(MON)	F 600	FE00	Viene visualizzata la frequenza in uscita al momento dell'allarme
Direzione rotazione	(▲)	F r -F	FE01	Viene indicato il senso di rotazione motore (F : avanti, r : indietro) al momento dell'allarme
Riferimento di velocità	(▲)	F 600	FE02	E' visualizzato il riferimento di velocità al momento dell'allarme
Corrente uscita	(▲)	C 130	FE03	Viene visualizzata la corrente assorbita dal motore al momento dell'allarme. (impostazione di fabbrica unità%)
Tensione in ingresso CC	(▲)	U 14 :	FE04	Viene visualizzata la tensione CC sui condensatori al momento dell'allarme. (impostazione di fabbrica unità%)
Tensione di uscita	(▲)	P 100	FE05	E' visualizzata la tensione di uscita al momento dell'allarme. (impostazione di fabbrica: unità%)
Terminali di ingresso	(▲)	R : : : : : :	FE06	Viene visualizzato lo stato ON/OFF di ciascun terminale di ingresso (F, R, RST, S1, S2 e S3), al momento dell'allarme, con indicazione in bits.  ON: : R : : : : : OFF: : : : : : Terminali di ingresso (S3) Terminali di ingresso (S2) Terminali di ingresso (R) Terminali di ingresso (RST) Terminali di ingresso (S1)
Terminali di uscita	(▲)	O : : :	FE07	Viene visualizzato lo stato ON/OFF di ciascun terminale di uscita (RTY, OUT e FL), al momento dell'allarme, con indicazione in bits.  ON: : O : : : OFF: : : : : Terminali di uscita (FL) Terminali di uscita (RTY) Terminali di uscita (OUT)
Versione CPU	(▲)	v 100	FE08	Viene indicata la versione CPU

(continua a pagina seguente)

(continua dalla pagina precedente)

Grandezza visualizzata	Tasti da premere	Indicazioni sul display	Numero comunicazione	Descrizione
Versione memoria		UE 100	FE09	Indicazione della versione di memoria utilizzata
Errore passato 1		OP2 ⇌	FE10	Errore passato 1 (mostrato alternativamente con intervalli di 0.5 sec.)
Errore passato 2		OK ⇌2	FE11	Errore passato 2 (mostrato alternativamente con intervalli di 0.5 sec.)
Errore passato 3		OP3 ⇌3	FE12	Errore passato 3 (mostrato alternativamente con intervalli di 0.5 sec.)
Errore passato 4		err ⇌4	FE13	Errore passato 4 (mostrato alternativamente con intervalli di 0.5 sec.)
Tempo di funzionamento cumulativo		t 0.1	FE14	Viene mostrato il tempo di funzionamento dell'unità (0.01 corrisponde a 1 ora)
Corrente di coppia		t 80	FE20	Indicazione % della coppia in uscita al momento dell'allarme
Feedback PI		d 50	FE22	Viene visualizzato il valore del feedback PI (unità quantità processata) al momento dell'allarme
Fattore di carico Inverter		L 80	FE26	Viene indicato il valore % di carico inverter
Fattore di sovraccarico PBR		r 80	FE28	Viene indicato il valore % di sovraccarico resistore di frenatura al momento dell'allarme
Potenza in uscita		H 3.7	FE30	Indicazione % della potenza in uscita inverter al momento dell'allarme
Modalità di visualizzazione base	 × 2	OP2		Viene visualizzata la causa dell'allarme

Nota 1: Premere i tasti  o  per cambiare le grandezze visualizzate nella modalità monitor stato.

Nota 2: Se un allarme si verifica mentre la CPU viene inizializzata dopo l'accensione o il reset dell'inverter, i dati relativi all'ultimo allarme non vengono memorizzati

5. Misure per soddisfare le direttive CEE/UL

5.1 Come essere conformi alle direttive CEE

In Europa, le direttive EMC (compatibilità elettromagnetica) e "bassa tensione" (sicurezza), che sono in vigore, rispettivamente, dal 1996 e dal 1997, hanno reso obbligatoria la marchiatura CE dei prodotti quale prova della conformità degli stessi alle sopra citate direttive.

Gli Inverters sono considerati come "componenti" di sistemi più complessi, destinati ad essere utilizzati in combinazione con altre macchine o sistemi di controllo, quindi non sono soggetti alla conformità con le direttive EMC. Comunque, gli Inverters devono essere conformi alle direttive bassa tensione e quindi devono presentare regolare marchiatura CE.

Il marchio CE deve essere presente su tutte le macchine e i sistemi che incorporano Inverters, perché queste macchine sono soggette alle direttive sopra indicate. Se queste sono prodotti "finiti", destinati quindi ad essere immessi sul mercato senza ulteriori passaggi, esse devono essere conformi anche alle relative direttive macchine. La marchiatura CE di queste macchine è responsabilità del costruttore. Questa sezione illustra come installare gli Inverter e quali misure adottare per rendere le macchine ed i sistemi, che incorporano i convertitori di frequenza, conformi alle direttive CEE EMC.

TOSHIBA ha effettuato tests su campionature di prodotto per verificare la conformità alle direttive CEE EMC. TOSHIBA non può testare tutti gli Inverters e non può assicurarne la conformità perché questa dipende dal modo in cui gli Inverters vengono installati e collegati. In altre parole, l'applicazione delle direttive EMC varia in funzione della struttura del quadro elettrico che incorpora gli Inverters, dalle relazioni con gli altri componenti, dalle condizioni del cablaggio, dalla disposizione dei componenti ecc. Quindi occorre che chi incorpora l'inverter effettui i necessari tests per la conformità della macchina o dell'impianto, alle direttive EMC.

5.1.1 Le direttive EMC

Il marchio CE deve essere presente su ogni macchina o sistema finito, introdotto sul mercato, che includa uno o più inverters e motori elettrici.

Gli Inverters della serie VFS9 sono conformi alle direttive EMC se viene utilizzato un adeguato filtro EMI installato e collegato correttamente.

Per questi motivi gli Inverters TOSHIBA VFS9 introdotti sul mercato Europeo integrano, di serie, un filtro EMI ad elevate prestazioni.

Direttiva EMC 89/336/CEE

Gli standards EMC sono principalmente divisi in 2 categorie; norme relative all'immunità e norme relative alle emissioni, ciascuna delle quali viene poi definita in funzione delle condizioni ambientali o della tipologia di apparato alla quale viene applicata.

Siccome gli Inverters sono progettati per l'utilizzo in impianti ed ambienti industriali, essi ricadono nelle categorie EMC elencate nella sotto indicata Tabella 1.

I tests richiesti per le macchine ed i sistemi sono praticamente gli stessi richiesti per gli Inverters.

Tabella 1 Normative EMC

Categoria	Sottocategoria	Norme generiche	Standard di test e livelli
Emissioni	Disturbi radiati	EN50081-2	EN 55011, Group 1, Class A
	Disturbi condotti		EN 55011, Group 1, Class A
Immunità	Scariche elettrostatiche	EN50082-2	EN 61000-4-2
	Campo magnetico a radio frequenza		EN 61000-4-3
	Transitori veloci di tensione		EN 61000-4-4
	Surge		IEC 1000-4-5
	Induzione a radio frequenza / interferenze condotte		IEC 1000-4-6

Norme di emissione diverse, da applicarsi quando l'inverter è impiegato in ambienti di tipo residenziale o commerciale

Categoria	Sottocategoria	Norme generiche	Standard di test e livelli
Emissioni	Disturbi radiati	EN50081-2	EN 55011, Group 1, Class B
	Disturbi condotti		EN 55011, Group 1, Class B

5.1.2 Misure per soddisfare le direttive EMC

Questa sezione illustra quali misure devono essere prese per soddisfare le direttive EMC.

- Utilizzare il filtro EMI raccomandato (Tabella 2) sul lato alimentazione dell'inverter per ridurre i disturbi condotti.

Gli Inverters, in combinazione con i filtri della Tabella 2, sono stati testati per la direttiva EMC.

Tabella 2 Combinazione degli Inverters e dei filtri EMI

Classe Trifase 200V		
Combinazioni di Inverter e Filtri		
Inverter	Filtro per conformità alla classe A	Filtro per conformità alla classe B
VFS9-2002PM	EMF2011BZ	-
VFS9-2004PM	EMF2011BZ	-
VFS9-2007PM	EMF2011BZ	-
VFS9-2015PM	EMF2011BZ	-
VFS9-2022PM	EMF4022DZ	-
VFS9-2037PM	EMF4022DZ	-
VFS9-2055PL	Con filtro EMI integrato	EMF4045EZ
VFS9-2075PL	Con filtro EMI integrato	EMF4045EZ
VFS9-2110PM *	Con filtro EMI integrato	-
VFS9-2150PM *	Con filtro EMI integrato	-

Classe Trifase 400V		
Combinazioni di Inverter e Filtri		
Inverter	Filtro per conformità alla classe A	Filtro per conformità alla classe B
VFS9-4007PL	Con filtro EMI integrato	SLC3007
VFS9-4015PL	Con filtro EMI integrato	SLC3007
VFS9-4022PL	Con filtro EMI integrato	SLC3016
VFS9-4037PL	Con filtro EMI integrato	SLC3016
VFS9-4055PL	Con filtro EMI integrato	SLC3030
VFS9-4075PL	Con filtro EMI integrato	SLC3030
VFS9-4110PL	Con filtro EMI integrato	SLC3042
VFS9-4150PL	Con filtro EMI integrato	SLC3055

* Collegamento di terra tra filtro EMI e piastra EMC per conformità alla classe A.

Dimensioni cavo: 6 mm² o più (AWG 9 o più)

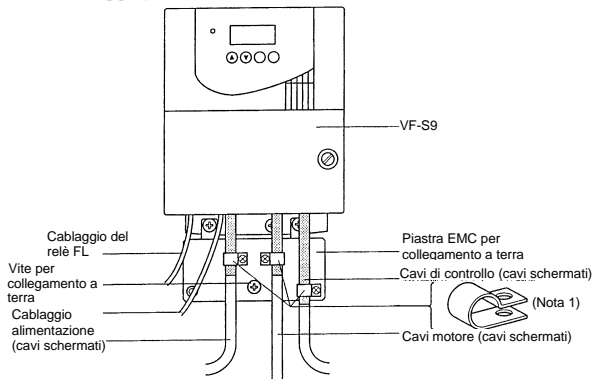
Lunghezza cavo: 29 cm o meno

Classe Monofase 200V

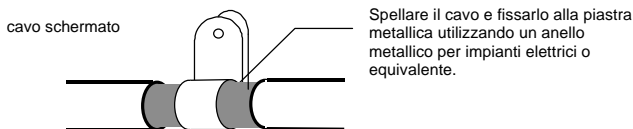
Combinazioni di Inverter e Filtri		
Inverter	Filtro per conformità alla classe A	Filtro per conformità alla classe B
VFS9S-2002PL	Con filtro EMI integrato	SLC1010
VFS9S-2004PL	Con filtro EMI integrato	SLC1010
VFS9S-2007PL	Con filtro EMI integrato	SLC1010
VFS9S-2015PL	Con filtro EMI integrato	SLC1015
VFS9S-2022PL	Con filtro EMI integrato	SLC1020

- (2) Utilizzare cavi schermati per i collegamenti di potenza e controllo, inclusi i collegamenti tra filtro ed inverter e quelli tra inverter e motore.
Cablare i cavi in modo da minimizzare la loro lunghezza. Mantenere separati i cavi di potenza da quelli di controllo e i cavi di potenza di ingresso da quelli di uscita. Non cabliarli mai in parallelo o avvolti uno sull'altro. Al contrario utilizzare sempre passaggi incrociati ad angolo retto.
- (3) Installare Inverter e filtro (se necessario) sulla stessa piastra metallica. I disturbi radiati vengono limitati ulteriormente installando l'inverter in un cabinet metallico chiuso.
Utilizzare cavi il più corti possibile, collegare la piastra metallica verso terra mantenendo un' adeguata distanza tra il cavo di terra e quello di potenza
- (4) Cablare separatamente i cavi di ingresso e uscita al filtro EMI
- (5) Per limitare i disturbi radiati dai cavi, collegare a terra ogni schermo dei cavi schermati alla piastra metallica. E' opportuno collegare a terra i cavi schermati nelle vicinanze dell'inverter e del filtro (entro un massimo di 10 cm).
E' possibile anche utilizzare un anello di ferrite per limitare i disturbi radiati.
- (6) Per limitare ulteriormente i disturbi radiati, inserire una reattanza "fase-zero" sulla linea di uscita dell'inverter e utilizzare anelli di ferrite sui cavi di terra della piastra metallica e del quadro elettrico.

[Esempio di cablaggio]



Nota 1: Collegare a terra i cavi schermati seguendo l'esempio illustrato in Fig.



5.1.3 La direttiva "bassa tensione"

La direttiva bassa tensione riguarda la sicurezza delle macchine e degli impianti.

Tutti gli inverter TOSHIBA sono marchiati CE in accordo con quanto previsto dallo standard EN 50178 specificato dalla direttiva bassa tensione. Possono quindi essere installati, senza alcun problema, in macchine o impianti realizzati o importati in Europa.

Norma applicabile: EN 50178

Equipaggiamenti elettrici destinati ad installazioni di potenza

Livello: 2 (5.2.15.2)

Categoria di sovra tensione: 3

Classe 200V - 3.0 mm (5.2.16.1)

Classe 400V - 5.5 mm (5.2.16.1)

La EN 50178 si applica alle apparecchiature elettriche, intese per uso specifico in impianti di potenza, e fissa le precauzioni che devono essere osservate al fine di evitare shock elettrici durante il progetto, il test, la produzione e l'installazione di apparecchiature elettroniche in impianti di potenza.

5.1.4 Misure per soddisfare la direttiva bassa tensione

Quando si incorpora l'inverter in una macchina o in un sistema, al fine di soddisfare i requisiti previsti dalla normativa bassa tensione, è necessario utilizzare le seguenti misure

- (1) Quando l'inverter è installato al di fuori di un quadro elettrico, devono essere utilizzati mezzi in grado di evitare l'introduzione delle dita all'interno dello stesso, tramite i fori di cablaggio, che potrebbe essere causa di shock elettrici dovuti al contatto con parti sotto tensione all'interno dell'inverter.
- (2) Non connettere più di un filo al terminale di terra dell'inverter.
Se necessario, installare un ulteriore terminale di terra sulla piastra metallica alla quale l'inverter è fissato e connettere un altro cavo ad esso.
Oppure utilizzare la piastra EMC in dotazione. Fare riferimento alla tabella 10.1 per le dimensioni dei cavi di terra.
- (3) Installare un dispositivo di protezione magnetico a monte dell'inverter

6. Tabella Parametri di programmazione

6.1 Parametri utente

*1 : Dipende dal modello inverter
AN-WN = 60 Hz
WP = 50 Hz
*2 : Dipende dal modello

Indicazione	Funzione	Unità	Valore minimo	Range di variazione	Valore di fabbrica	Valore impostato dall'utente	Riferimento al manuale lingua Inglese
-	Frequenza nominale del motore *3 *1	Hz	-	60 50	*1		4.1
F C	Frequenza di funzionamento da pannello operativo	Hz	0.1	LL - UL	0.0		3.2

*3 : Quando viene attivato il ritorno ai parametri di fabbrica (E9P:3), questo parametro viene visualizzato

6.2 Parametri di base

• Quattro funzioni automatiche

Indicazione	Numero comunicazione	Funzione	Unità	Valore minimo	Range di variazione	Valore di fabbrica	Valore impostato dall'utente	Riferimento
RU1	0000	Accelerazione e decelerazione automatica	-	-	0: Disabilitata 1: Valore ottimale 2: Valore minimo	0		5.1
RU2	0001	Incremento automatico coppia a bassa frequenza	-	-	0: Disabilitato 1: Controllo Vettoriale ed Autotuning	0		5.2
RU3	0002	Regolazione automatica condizioni di utilizzo	-	-	0: Disabilitata 1: Attivazione automatica delle principali funzioni di protezione	0		5.3
RU4	0040	Taratura automatica tipo di funzionamento	-	-	0: Disabilitata 1: Arresto inerziale motore 2: Funzionamento 3 fili 3: Funzionamento Motopotenziometro tramite ingressi digitali 4: Regolazione velocità con ingresso 4-20mA	0		5.4

• Altri parametri di base

Indicazione	Numero comunicazione	Funzione	Unità	Valore minimo	Range di variazione	Valore di fabbrica	Valore impostato dall'utente	Riferimento
F03	0003	Metodo di controllo MARCIA AVANTI/INDIETRO	-	-	0: da terminali F, R 1: da tasti RUN, STOP su pannello di controllo	1		5.5
F03	0004	Metodo di regolazione della frequenza	-	-	0: da terminali ingressi analogici, potenziometro esterno, 4-20mA 1: da pannello di controllo o Motopotenziometro con ingressi digitali 2: da potenziometro a bordo	2		5.5

Indicazione	Numero comunicazione	Funzione	Unità	Valore minimo	Range di variazione			Valore di fabbrica	Valore impostato dall'utente	Riferimento
FNSL	0005	Programmazione uscita analogica FM, segnale proporzionale a:	-	-	0: Frequenza di uscita 1: Corrente di uscita 2: Riferimento di frequenza 3: Per regolazione (equivalente a corrente fissata al 100%) 4: Fattore di potenza inverter 5: Potenza in uscita			0		5.6
FN	0006	Taratura uscita analogica FM	-	-				-		5.6
LYP	0007	Regolazioni standard	-	-	0 - 2: invalide 3: Ritorno dei parametri ai valori di fabbrica 4: Reset allarmi 5: Reset timer di funzionamento 6: Inizializzazione della CPU			0		5.7
F _r	0008	Selezione verso di rotazione motore (da pannello di controllo)	-	-	0: Marcia Avanti 1: Marcia Indietro			0		5.8
ACC	0009	Tempo di accelerazione 1	s	0.1	0.1-3600			10.0		5.1
DEC	0010	Tempo di decelerazione 1	s	0.1	0.1-3600			10.0		5.1
FH	0011	Frequenza massima assoluta	Hz	0.1	30.0-400			80.0		5.9
UL	0012	Limite massimo frequenza con regolazione analogica (vedi anche F204 e F213)	Hz	0.1	0.5-FH			*1		5.10
LL	00013	Limite minimo frequenza	Hz	0.1	0.0-LL			0.0		5.10
UL	0014	Frequenza nominale motore 1	Hz	0.1	25-400			60.0 *1		5.11
PE	0015	Selezione della caratteristica V/f	-	-	0: Curva V/f lineare 1: Curva V/f quadratica per pompe e ventilatori 2: Curva V/f lineare con boost di coppia automatico 3: Controllo Vettoriale senza trasduttori 4: Funzione automatica di risparmio energetico			0		5.12
Ub	0016	Incremento di coppia in partenza e a bassa frequenza	%(V)	0.1	0.0-30.0			*2		5.13
TH	0041	Valore di corrente protezione termica motore 1	%(A)	1	10-100			100		5.14
OLN	0017	Selezione della caratteristica di protezione termica motore *4	-	-	Valore	tipo motore	Protezione termica	Protezione stallo	0	5.14
					0		○	×		
					1	Motore Standard	○	○		
					2		×	×		
					3		×	○		
					4		○	×		
					5	Motore Servoventilato	○	○		
					6		×	×		
					7		×	○		
S ₁ a S ₇	0018 a 0024	Frequenze prefissate in memoria da 1 a 7	Hz	0.1	LL - LL			0.0		5.15

*4: ○ : valido, × : invalido

Indicazione	Numero comunicazione.	Funzione	Unità	Valore minimo	Range di variazione	Valore di fabbrica	Valore impostato dall'utente	Riferimento
F	-	Parametri estesi	-	-	-	-	-	4.1
F-U	-	Funzione di editing automatico parametri utente	-	-	-	-	-	4.1

6.3 Parametri estesi

• Parametri di gestione Ingressi/Uscite

Indicazione	Numero comunicazione	Funzione	Unità	Valore minimo	Range di variazione	Valore di fabbrica	Valore impostato dall'utente	Riferimento
F 00	0100	Frequenza di attivazione uscita con funzione LOW	Hz	0.1	0.0-F	0.0		6.1.1
F 01	0101	Frequenza di attivazione uscita con funzione RCHF (freq. raggiunta)	Hz	0.1	0.0-F	0.0		6.1.3
F 02	0102	Ampiezza banda di rilevamento frequenza F101	Hz	0.1	0.0-F	2.5		6.1.2
F 03	0103	Selezione funzione segnale ST (abilitazione generale)	-	-	0: Inverter in stand by quando ST è ON 1: Inverter sempre in stand by 2: Funzione ST implicita nell'attivazione di F e R 3: Inverter in standby quando ST è OFF	1		6.2.1
F 04	0104	Selezione funzione terminale RST	-	-	0: Normale 1: RESET attivato portando RST in condizione OFF	0		6.2.2
F 10	0110	Selezione di una funzione sempre attiva	-	-	0-51	0		6.3.1
F 11	0111	Selezione Funzione terminale 1 (standard è F)	-	-	0-51 (F)	2		6.3.2
F 12	0112	Selezione Funzione terminale 2 (standard è R)	-	-	0-51 (R)	3		6.3.2
F 13	0113	Selezione Funzione terminale 3 (standard è RST)	-	-	0-51 (RST)	10		6.3.2
F 14	0114	Selezione Funzione terminale 4 (standard è S1)	-	-	0-51 (SS1)	6		6.3.2
F 15	0115	Selezione Funzione terminale 5 (standard è S2)	-	-	0-51 (SS2)	7		6.3.2
F 16	0116	Selezione Funzione terminale 6 (standard è S3)	-	-	0-51 (SS3)	8		6.3.2
F 130	0130	Selezione funzione uscita 1 (relè NA RY-RC)	-	-	0-29 (LOW)	4		6.3.3
F 131	0131	Selezione funzione uscita 2 (Uscita transistor 24Vcc OUT)	-	-	0-29 (RCH)	6		6.3.3

Indicazione	Numero comunicazione	Funzione	Unità	Valore minimo	Range di variazione	Valore di fabbrica	Valore impostato dall'utente	Riferimento
F 132	0132	Selezione funzione uscita 3 (relè NA-NC FLA, FLB, FLC)	-	-	0-29 (FL)	10		6.3.3
F 170	0170	Frequenza nominale motore 2	Hz	0.1	25-400	*1		6.4.1
F 172	0172	Incremento di coppia in partenza e a bassa frequenza 2	%(V)	0.1	0.0-30.0	*2		6.4.1
F 173	0173	Valore di corrente protezione termica motore 2	%(A)	1	10-100	100		6.4.1

• Parametri frequenze

Indicazione	Numero comunicazione	Funzione	Unità	Valore minimo	Range di variazione	Valore di fabbrica	Valore impostato dall'utente	Riferimento
F200	0200	Selezione priorità del metodo di controllo velocità	-	-	0: VIA/II, VIB 1: VIB, VIA/II 2: Commutazione dall'esterno tramite ingresso programmato come FCIH 3: Ingressi motopotenziometro SU/GIU*5 4: Ingressi motopotenziometro SU/GIU*5 (con memorizzazione dell'ultimo valore settato) 5: VIA/II + VIB	0		6.5.1
F201	0201	Ingresso VIA/II, valore minimo	%	1	0-100	0		6.5.2
F202	0202	Ingresso VIA/II, frequenza al valore minimo	Hz	0.1	0.0-400.0	0.0		6.5.2
F203	0203	Ingresso VIA/II, valore massimo	%	1	0-100	100		6.5.2
F204	0204	Ingresso VIA/II, frequenza al valore massimo	Hz	0.1	0.0-400.0	*1		6.5.2
F210	0210	Ingresso VIB, valore minimo	%	1	0-100	0		6.5.2
		Tempo di risposta in ascesa con motopotenziometro *5	(0.1s)	1	0-100	0		
F211	0211	Ingresso VIB, frequenza al valore minimo	Hz	0.1	0.0-400.0	0.0		6.5.2
		Ampiezza dello step in ascesa con motopotenziometro *5		0.1	0.0-400.0	0.0		
F212	0212	Ingresso VIB, valore massimo	%	1	0-100	100		6.5.2
		Tempo di risposta in discesa con motopotenziometro *5	(0.1s)	1	0-100	100		

*5 : Programmare il parametro F200 a 3 o 4

Indicazione	Numero comunicazione	Funzione	Unità	Valore minimo	Range di variazione	Valore di fabbrica	Valore impostato dall'utente	Riferimento
F213	0213	Ingresso VIB, frequenza al valore massimo	Hz	0.1	0-400	*1		6.5.2
		Ampiezza dello step in discesa con motopotenziometro *5		0.1	0.0-400.0	*1		
F240	0240	Frequenza di partenza	Hz	0.1	0.5-10.0	0.5		6.6.1
F241	0241	Frequenza di marcia (l'inverter eroga corrente al motore solo quando è raggiunta questa frequenza)	Hz	0.1	0.0-FH	0.0		6.6.2
F242	0242	Isteresi frequenza di marcia	Hz	0.1	0.0-FH	0.0		6.6.2
F250	0250	Frequenza di inizio frenatura CC	Hz	0.1	0.0-FH	0.0		6.7.1
F251	0251	Corrente di frenatura CC	%(A)	1	0-100	30		6.7.1
F252	0252	Tempo di frenatura CC	s	0.1	0.0-20.0	1.0		6.7.1
F260	0260	Frequenza di jogging	Hz	0.1	0.0-20.0	0.0		6.8
F261	0261	Metodo di arresto frequenza di jogging	-	-	0: arresto con decelerazione 1: arresto per inerzia 2: arresto con iniezione corrente continua	0		6.8
F270	0270	Salto di frequenza 1	Hz	0.1	LL - UL	0.0		6.9
F271	0271	Ampiezza salto di frequenza 1	Hz	0.1	0.0-30.0	0.0		6.9
F272	0272	Salto di frequenza 2	Hz	0.1	LL - UL	0.0		6.9
F273	0273	Ampiezza salto di frequenza 2	Hz	0.1	0.0-30.0	0.0		6.9
F274	0274	Salto di frequenza 3	Hz	0.1	LL - UL	0.0		6.9
F275	0275	Ampiezza salto di frequenza 3	Hz	0.1	0.0-30.0	0.0		6.9
F280	0280	Frequenza preselezionate in memoria 1	Hz	0.1	LL - UL	0.0		5.15
F281	0281	Frequenza preselezionate in memoria 2	Hz	0.1	LL - UL	0.0		
F282	0282	Frequenza preselezionate in memoria 3	Hz	0.1	LL - UL	0.0		
F283	0283	Frequenza preselezionate in memoria 4	Hz	0.1	LL - UL	0.0		
F284	0284	Frequenza preselezionate in memoria 5	Hz	0.1	LL - UL	0.0		
F285	0285	Frequenza preselezionate in memoria 6	Hz	0.1	LL - UL	0.0		
F286	0286	Frequenza preselezionate in memoria 7	Hz	0.1	LL - UL	0.0		
F287	0287	Frequenza preselezionate in memoria 8	Hz	0.1	LL - UL	0.0		
F288	0288	Frequenza preselezionate in memoria 9	Hz	0.1	LL - UL	0.0		
F289	0289	Frequenza preselezionate in memoria 10	Hz	0.1	LL - UL	0.0		
F290	0290	Frequenza preselezionate in memoria 11	Hz	0.1	LL - UL	0.0		

*5 : Programmare il parametro F200 a 3 o 4

F291	0291	Frequenza preselezionate in memoria 12	Hz	0.1	└└ -└└	0.0		
F292	0292	Frequenza preselezionate in memoria 13	Hz	0.1	└└ -└└	0.0		
F293	0293	Frequenza preselezionate in memoria 14	Hz	0.1	└└ -└└	0.0		
F294	0294	Frequenza preselezionate in memoria 15	Hz	0.1	└└ -└└	0.0		

• Parametri modalità operativa

Indicazione	Numero comunicazione	Funzione	Unità	Valore minimo	Range di variazione	Valore di fabbrica	Valore impostato dall'utente	
F300	0300	Frequenza di modulazione PWM	kHz	0.1	2.0-16.5	12.0		6.11
F301	0301	Selezione riavviamento automatico	-	-	0: Disabilitato 1: Riavviamento automatico a seguito di mancanza di alimentazione 2: Quando il terminale ST viene disabilitato e in seguito riabilitato 3: Quando una delle due condizioni di sopra è attiva 4: come il valore 1 ma con iniezione CC in riavviamento 5: come il valore 2 ma con iniezione CC in riavviamento 6: come il valore 3 ma con iniezione CC in riavviamento	0		6.12.1
F302	0302	Controllo rigenerativo in caso di mancanza momentanea alimentazione	-	-	0: Disabilitato 1: Abilitato	0		6.12.2
F303	0303	Tentativi di riavviamento (numero di volte)	Volte	1	0-10	0		6.12.3
F304	0304	Selezione frenatura rigenerativa su resistore esterno	-	-	0: disabilitata 1: Abilitata, protezione sovraccarico resistore disabilitata 2: Abilitata, protezione sovraccarico resistore abilitata	0		6.12.4
F305	0305	Funzione di limitazione tensione sul bus DC (evita allarme sovratensione)	-	-	0: Abilitata 1: Proibita	0		6.12.5
F306	0306	Regolazione tensione in uscita (in corrispondenza della frequenza base)	V	1	da 0 a 250V e da 0 a 500V	200V/400V		6.12.6

Indicazione	Numero comunicazione	Funzione	Unità	Valore minimo	Range di variazione	Valore di fabbrica	Valore impostato dall'utente	Riferimento
F307	0307	Correzione della tensione di alimentazione in caso di fluttuazioni	-	-	0: Alimentazione non corretta, tensione di uscita limitata 1: Alimentazione corretta, tensione di uscita limitata 2: Alimentazione corretta tranne che in decelerazione, tensione di uscita limitata 3: Alimentazione non corretta, tensione di uscita non limitata 4: Alimentazione corretta, tensione di uscita non limitata 5: Alimentazione corretta tranne che in decelerazione, tensione di uscita non limitata	1		6.12.6
F308	0308	Indice di ciclo funzionamento resistore di frenatura	%ED	1	1-100	3		6.12.4
F312	0312	Metodo Random di controllo della frequenza PWM	-	-	0: Disabilitato 1: Abilitato	0		6.11
F360	0360	Controllo PI	-	-	0: Disabilitato 1: Abilitato	0		6.12.7
F362	0362	Guadagno proporzionale	-	-	0-01-100.0	0.30		6.12.7
F363	0363	Guadagno Integrale	-	-	0.01-100.0	0.20		6.12.7

• Parametri di ottimizzazione coppia

Indicazione	Numero comunicazione	Funzione	Unità	Valore minimo	Range di variazione	Valore di fabbrica	Valore impostato dall'utente	Riferimento
F400	0400	Auto-tuning	-	-	0: Auto-tuning disabilitato (utilizza i parametri interni) 1: Regolazione manuale delle funzioni F401-F405 2: Abilitazione Auto-tuning (ritorna al valore 1 dopo autotuning)	0		6.13
F401	0401	Frequenza di scorrimento	Hz	-	0.0-10.0	*2		6.13
F402	0402	Resistenza primaria del motore	-	-	0-255	*2		6.13
F403	0403	Resistenza secondaria del motore	-	-	0-255	*2		6.13
F404	0404	Induttanza di eccitazione motore	-	-	0-255	*2		6.13
F405	0405	Inerzia del carico (multiplo dell'inerzia motore)	Volte	-	0-200	0		6.13
F408	0408	Potenza motore	-	-	0: stessa Potenza dell'Inverter 1: Motore di potenza una taglia inferiore all'Inverter	0		6.13

• Parametri di Accelerazione e Decelerazione

Indicazione	Numero comunicazione	Funzione	Unità	Valore minimo	Range di variazione	Valore di fabbrica	Valore impostato dall'utente	Riferimento
F500	0500	Tempo di Accelerazione 2	s	0.1	0.1-3600	10.0		6.14
F501	0501	Tempo di Decelerazione 2	s	0.1	0.1-3600	10.0		6.14
F502	0502	Curva di Accelerazione/ Decelerazione n° 1	-	-	0: Lineare 1: Curva S tipo 1 2: Curva S tipo 2	0		6.14
F503	0503	Curva di Decelerazione/ Decelerazione n° 2	-	-		0		6.14
F504	0504	Selezione della curva di Accelerazione/ Decelerazione in uso	-	-	0: Selezione curva ACC/DEC n° 1 1: Selezione curva ACC/DEC n° 2	0		6.14
F505	0505	Frequenza di commutazione automatica da ACC/DEC n° 1 a ACC/DEC n° 2	Hz	0.1	0-11	0.0		6.14

• Parametri di protezione

Indicazione	Numero comunicazione	Funzione	Unità	Valore minimo	Range di variazione	Valore di fabbrica	Valore impostato dall'utente	Riferimento
F600	0600	Valore di corrente protezione termica motore n° 1	%(A)	1	10-100	100		6.15.1
F601	0601	Livello di corrente prevenzione stallo	%(A)	1	10-199 200 (Disabilitato)	150		6.15.2
F602	0602	Selezione mantenimento allarmi in memoria	-	-	0: Non Mantenuti 1: Mantenuti	0		6.15.3
F603	0603	Modalità di arresto per allarme causato da attivazione ingresso digitale programmato	-	-	0: Arresto inerziale 1: Arresto con rampa 2: Arresto con frenatura in CC	0		6.15.4
F604	0604	Tempo di frenatura in CC in emergenza	s	0.1	0.0-20.0	1.0		6.15.4
F605	0605	Rilevamento mancanza fase in uscita	-	-	0: Disabilitato 1: Abilitato (durante il funzionamento) 2: Abilitato (disabilitato durante il riavviamento automatico)	0		6.15.5
F608	0608	Rilevamento mancanza fase in ingresso	-	-	0: Disabilitato 1: Abilitato	1		6.15.6
F610	0610	Attivazione allarme "corrente minima"	-	-	0: Disabilitato 1: Abilitato	0		6.15.7
F611	0611	Valore di corrente per attivazione allarme "corrente minima"	%	1	0-100	0		6.15.7
F612	0612	Tempo di rilevamento per attivazione allarme "corrente minima"	s	1	0-255	0		6.15.7
F615	0615	Attivazione allarme si sovraccoppia	-	-	0: Disabilitato 1: Abilitato	0		6.15.8

Indicazione	Numero comunicazione	Funzione	Unità	Valore minimo	Range di variazione	Valore di fabbrica	Valore impostato dall'utente	Riferimento
F615	0616	Livello di coppia per attivazione allarme sovra-coppia	%	1	0-200	150		6.15.8
F618	0618	Tempo di rilevamento per attivazione allarme sovra-coppia	s	0.1	0-10	0.5		6.15.8
F619	0619	Isteresi livello di coppia per attivazione allarme sovra-coppia	%	1	0-100	10		6.15.8
F627	0627	Attivazione allarme sotto-tensione alimentazione	-	-	0: Disabilitato 1: Abilitato (con tensione alimentazione al 70% o meno) 2: Abilitato (con tensione alimentazione al 50% o meno)	0		6.15.9
F692	0692	Calibrazione uscita analogica FM in modalità 4-20 mA	%	1	0-50	0		6.15.10

• Parametri relativi al Pannello Operativo

Indicazione	Numero comunicazione	Funzione	Unità	Valore minimo	Range di variazione	Valore di fabbrica	Valore impostato dall'utente	Riferimento
F700	0700	Modifica parametri	-	-	0: Permissa (CFO e FFO non modificabili in funzionamento) 1: Proibita 2: Permissa (CFO e FFO modificabili in funzionamento)	0		6.16.1
F701	0701	Selezione dell'unità visualizzata	-	-	0: Standard 1: Da % a A (ampere) e V (volt) 2: Visualizzazione unità moltiplicata da F702 3: Da % a Ampere o Volt moltiplicata per F702	0		6.16.2
F702	0702	Fattore moltiplicativo	-	0.01	0.01-200.0	1.00		6.16.2
F710	0710	Visualizzazione display all'accensione	-	-	0: Frequenza in uscita (Hz oppure valore moltiplicato per F702) 1: Corrente in uscita % o A 2: Riferimento di frequenza (Hz oppure valore moltiplicato per F702) 3: Corrente nominale Inverter (A) 4: Fattore di sovraccarico Inverter (%) 5: Potenza in uscita (%)	0		6.16.3

• Parametri di comunicazione seriale

Indicazione	Numero comunicazione	Funzione	Unità	Valore minimo	Range di variazione	Valore di fabbrica	Valore impostato dall'utente	Riferimento
F800	0800	Velocità di comunicazione	-	-	0:1200bps, 1:2400bps, 2:4800bps 3:9600bps, 4:19200bps	3		6.17
F801	0801	Parità	-	-	0:nessuna, 1:PARI, 2:DISPARI	1		6.17
F802	0802	Indirizzo inverter	-	1	0-63	0		6.17
F803	0803	Tempo di rilevamento errore di comunicazione	s	1	0 (disabilitato), 1- 100	0		6.17

Regolazioni di fabbrica per i vari modelli

Modello Inverter	Incremento di coppia a bassa frequenza	Frequenza di scorrimento	Resistenza primaria motore	Resistenza secondaria motore	Induttanza di eccitazione motore
	Δb / F 172	F401	F402	F403	F404
VFS9S-2002PL	6.0%	3.0Hz	33	35	35
VFS9S-2004PL	6.0%	3.0Hz	36	39	39
VFS9S-2007PL	6.0%	3.0Hz	36	28	44
VFS9S-2015PL	6.0%	2.7Hz	26	16	42
VFS9S-2022PL	5.0%	2.7Hz	28	17	44
VFS9-2002PM	6.0%	3.0Hz	33	35	35
VFS9-2004PM	6.0%	3.0Hz	36	39	39
VFS9-2007PM	6.0%	3.0Hz	36	28	44
VFS9-2015PM	6.0%	2.7Hz	26	16	42
VFS9-2022PM	5.0%	2.7Hz	28	17	44
VFS9-2037PM	5.0%	2.7Hz	27	15	37
VFS9-2055PL	4.0%	2.0Hz	17	11	37
VFS9-2075PL	3.0%	2.0Hz	13	12	36
VFS9-2110PL	2.0%	1.7Hz	13	11	42
VFS9-2150PL	2.0%	1.7Hz	9	11	37
VFS9-4007PL	6.0%	3.0Hz	27	15	38
VFS9-4015PL	6.0%	2.7Hz	28	16	39
VFS9-4022PL	5.0%	2.7Hz	28	39	39
VFS9-4037PL	5.0%	2.7Hz	28	26	41
VFS9-4055PL	4.0%	2.0Hz	17	11	43
VFS9-4075PL	3.0%	2.0Hz	13	12	37
VFS9-4110PL	2.0%	1.7Hz	13	11	42
VFS9-4150PL	2.0%	1.7Hz	9	11	37

Tabella funzioni degli Ingressi Programmabili (1/3)

N° Funzione	Codice	Funzione	Azione
0	-	Nessuna funzione è assegnata	Disabilitata
1	ST	Terminale di Standby e sicurezza	Quando F 03 è al valore 0 ON: L'inverter è abilitato, OFF: L'inverter è disabilitato Quando F 03 è al valore 3 OFF: L'inverter è abilitato, ON: L'inverter è disabilitato
2	F	Comando di marcia avanti	ON: Marcia Avanti OFF: Arresto con decelerazione
3	R	Comando di Marcia indietro	ON: Marcia Indietro (ha priorità sulla marcia avanti) OFF: Arresto con decelerazione
4	JOG	Comando di marcia a impulsi (jogging)	ON: Marcia a impulsi, OFF: non in marcia
5	AD2	Selezione curva Accelerazione/Decelerazione 2	ON: Attiva curva Accelerazione/Decelerazione 2 OFF: Attiva curva Accelerazione/Decelerazione 1
6	SS1	Comando n°1 di selezione velocità preselezionate	Selezione di 15 velocità preselezionate con SS1-SS4 (4 bits)
7	SS2	Comando n°2 di selezione velocità preselezionate	
8	SS3	Comando n°3 di selezione velocità preselezionate	
9	SS4	Comando n°4 di selezione velocità preselezionate	
10	RST	Comando di Reset	transazione da ON a OFF : reset allarmi
11	EXT	Attivazione di allarme da dispositivo esterno	ON: Arresto da allarme esterno
12	PNL/TB	Commutazione controllo da pannello a terminali	ON: La variazione di frequenza ed i comandi passano dal pannello (potenziometro a bordo) ai terminali di comando

Tabella funzioni degli Ingressi Programmabili (2/3)

N° Funzione	Codice	Funzione	Azione
13	DB	Attivazione frenatura DC	ON: Frenatura DC
14	PI	Disattivazione controllo PI	ON: Controllo PI proibito OFF: Controllo PI permesso
15	PWENE	Abilitazione modifica parametri	ON: Permessa la modifica parametri, OFF: non permessa la modifica
16	ST+RST	Combinazione della funzione Standby e della funzione Reset	ON: equivale all'attivazione simultanea di ST e RST
17	ST+PNL/TB	Combinazione della funzione Standby e dello switching comandi da pannello a terminali	ON: equivale all'attivazione simultanea degli ingressi ST e PNL/TB
18	F+JOG	Combinazione di marcia avanti e marcia a impulsi	ON: equivale all'attivazione simultanea degli ingressi F e JOG
19	R+JOG	Combinazione di marcia indietro e marcia a impulsi	ON: equivale all'attivazione simultanea degli ingressi R e JOG
20	F+AD2	Combinazione di marcia avanti e tempi di accelerazione/decelerazione 2	ON: equivale all'attivazione simultanea di F e AD2
21	R+AD2	Combinazione di marcia indietro e tempi di accelerazione/decelerazione 2	ON: equivale all'attivazione simultanea di R e AD2
22	F+SS1	Combinazione di marcia avanti e comando velocità preselezionate 1	ON: equivale all'attivazione simultanea di F e SS1
23	R+SS1	Combinazione di marcia indietro e comando velocità preselezionate 1	ON: equivale all'attivazione simultanea di R e SS1
24	F+SS2	Combinazione di marcia avanti e comando velocità preselezionate 2	ON: equivale all'attivazione simultanea di F e SS2
25	R+SS2	Combinazione di marcia indietro e comando velocità preselezionate 2	ON: equivale all'attivazione simultanea di R e SS2
26	F+SS3	Combinazione di marcia avanti e comando velocità preselezionate 3	ON: equivale all'attivazione simultanea di F e SS3
27	R+SS3	Combinazione di marcia indietro e comando velocità preselezionate 3	ON: equivale all'attivazione simultanea di R e SS3
28	F+SS4	Combinazione di marcia avanti e comando velocità preselezionate 4	ON: equivale all'attivazione simultanea di F e SS4
29	R+SS4	Combinazione di marcia indietro e comando velocità preselezionate 4	ON: equivale all'attivazione simultanea di R e SS4
30	F+SS1+AD2	Combinazione di marcia avanti, comando velocità preselezionate 1 e accelerazione /decelerazione 2	ON: equivale all'attivazione simultanea di F, SS1 e AD2
31	R+SS1+AD2	Combinazione di marcia indietro, comando velocità preselezionate 1 e accelerazione / decelerazione 2	ON: equivale all'attivazione simultanea di R, SS1 e AD2
32	F+SS2+AD2	Combinazione di marcia avanti, comando velocità preselezionate 2 e accelerazione /decelerazione 2	ON: equivale all'attivazione simultanea di F, SS2 e AD2
33	R+SS2+AD2	Combinazione di marcia indietro, comando velocità preselezionate 2 e accelerazione / decelerazione 2	ON: equivale all'attivazione simultanea di R, SS2 e AD2
34	F+SS3+AD2	Combinazione di marcia avanti, comando velocità preselezionate 3 e accelerazione /decelerazione 2	ON: equivale all'attivazione simultanea di F, SS3 e AD2
35	R+SS3+AD2	Combinazione di marcia indietro, comando velocità preselezionate 3 e accelerazione / decelerazione 2	ON: equivale all'attivazione simultanea di R, SS3 e AD2
36	F+SS4+AD2	Combinazione di marcia avanti, comando velocità preselezionate 4 e accelerazione /decelerazione 2	ON: equivale all'attivazione simultanea di F, SS4 e AD2
37	R+SS4+AD2	Combinazione di marcia indietro, comando velocità preselezionate 4 e accelerazione / decelerazione 2	ON: equivale all'attivazione simultanea di R, SS4 e AD2
38	FCHG	Commutazione del riferimento di frequenza	Abilitato se F200: 2 ON: VIB OFF: VIA/II
39	THR2	Commutazione della caratteristica protezione termica	ON: Caratteristica 2 (P ₁ = 0, F ₁ = 10, F ₁ = 172, F ₁ = 173) OFF: Caratteristica 1 (P ₁ = 0, F ₁ = 10, F ₁ = 172)

Tabella funzioni degli Ingressi Programmabili (3/3)

N° Funzione	Codice	Funzione	Azione
40	MCHG	Commutazione motore	ON: Selezione il motore n°2 (Pc : 0, F 173, F 172, F 173, F500, F501, F503) OFF: Selezione il motore n°1 (Pc : 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10, 11, 12, 13, 14, 15, 16, 17, 18, 19, 20, 21, 22, 23, 24, 25, 26, 27, 28, 29, 30, 31, 32, 33, 34, 35, 36, 37, 38, 39, 40, 41, 42, 43, 44, 45, 46, 47, 48, 49, 50, 51, 52, 53, 54, 55, 56, 57, 58, 59, 60, 61, 62, 63, 64, 65, 66, 67, 68, 69, 70, 71, 72, 73, 74, 75, 76, 77, 78, 79, 80, 81, 82, 83, 84, 85, 86, 87, 88, 89, 90, 91, 92, 93, 94, 95, 96, 97, 98, 99, 100)
41	UP	Incrementa la frequenza con un contatto esterno	Abilitato se F200:3=04 ON: Incrementa la frequenza
42	DOWN	Decrementa la frequenza con un contatto esterno	Abilitato se F200:3=04 ON: Decrementa la frequenza
43	CLR	Resetta il valore di frequenza raggiunto in modo motopotenziometro	da OFF a ON: Tramite un contatto esterno, resetta il valore di frequenza in memoria
44	CLR+RST	Combinazione del reset frequenza in modo motopotenziometro e del reset allarmi inverter	ON: equivale all'attivazione simultanea di CLR e RST
45	EXTN	Attivazione di allarme da dispositivo esterno (funzione inversa)	OFF: Arresto da allarme esterno
46	OH	Allarme di sovratemperatura da dispositivo esterno (es. termistore motore)	ON: attiva l'allarme
47	OHN	Allarme di sovratemperatura da dispositivo esterno, funzione inversa	OFF: attiva l'allarme
48	SC/LC	Commutazione forzata del controllo locale / remoto	Abilitato quando è attivo il controllo remoto ON: controllo locale (valori in F103 e F104) OFF: controllo remoto
49	HD	Congelamento operazioni (fine del funzionamento 3 fili)	ON: marcia avanti o indietro mantenuta, funzionamento a 3 fili OFF: Arresto con decelerazione
50	SDBF	Marcia avanti dopo frenatura CC	ON: Marcia avanti dopo la frenatura CC OFF: Arresto con decelerazione
51	SDBR	Marcia indietro dopo frenatura CC	ON: Marcia indietro dopo la frenatura CC OFF: Arresto con decelerazione

Tabella funzioni uscite programmabili (1/2)

N° Funzione	Codice	Funzione	Azione
0	LL	Frequenza al livello minimo	ON: La frequenza di uscita è uguale o maggiore del valore di LL OFF: La frequenza di uscita è minore del valore di LL
1	LLN	Frequenza al livello minimo - Funzione inversa	Valori inversi di frequenza al livello minimo
2	UL	Frequenza al livello massimo	ON: La frequenza di uscita è maggiore o uguale del valore di UL OFF: La frequenza di uscita è inferiore del valore di UL
3	ULN	Frequenza al livello massimo - Funzione inversa	Valori inversi di frequenza al livello massimo
4	LOW	Rilevazione frequenza LOW	ON: La frequenza in uscita è maggiore o uguale al valore settato in F 103 OFF: La frequenza in uscita è inferiore al valore settato in F 103
5	LOWN	Rilevazione frequenza LOW - Funzione inversa	Valori inversi di rilevazione frequenza LOW
6	RCH	Raggiungimento frequenza (completamento rampa Accelerazione/ Decelerazione)	ON: La frequenza in uscita è compresa nel valore di frequenza di riferimento $\pm F 102$ OFF: La frequenza di uscita eccede il valore di frequenza di riferimento $\pm F 102$
7	RCHN	Raggiungimento frequenza - Funzione inversa	Valori inversi di raggiungimento frequenza
8	RCHF	Raggiungimento soglia di frequenza	ON: La frequenza di uscita è compresa nel valore di F 101 $\pm F 102$ OFF: La frequenza di uscita eccede il valore di F 101 $\pm F 102$
9	RCHFN	Raggiungimento soglia di frequenza - Funzione inversa	Valori inversi a raggiungimento soglia di frequenza

Tabella funzioni uscite programmabili (2/2)

N° Funzione	Codice	Funzione	Azione
10	FL	Allarme FL (uscita di allarme inverter)	ON: Quando l'inverter è in allarme OFF: Quando l'inverter non è in allarme
11	FLN	Allarme FL - Funzione inversa	Valori inversi di Allarme FL
12	OT	Rilevazione sovra-coppia	ON: La coppia è maggiore o uguale al valore di $F\bar{S} \bar{I}5$ per un tempo maggiore di $F\bar{S} \bar{I}5$ OFF: La coppia è inferiore al valore di $F\bar{S} \bar{I}5$
13	OTN	Rilevazione sovra-coppia (funzione inversa)	Inverso di rilevazione sovra-coppia
14	RUN	RUN/STOP	ON: Quando l'inverter è in marcia o durante la frenatura $c\bar{b}$ OFF: quando l'inverter non è in marcia
15	RUNN	RUN/STOP - Funzione inversa	Valori inversi della funzione RUN/STOP
16	POL	Pre-allarme sovraccarico inverter	ON: 50% o più del livello di sovraccarico calcolato OFF: meno del 50% del livello di sovraccarico calcolato
17	POLN	Pre-allarme sovraccarico inverter - Funzione inversa	Valori inversi di pre-allarme sovraccarico inverter
18	POHR	Pre-allarme sovraccarico resistore di frenatura	ON: 50% o più del valore di sovraccarico riferito alla funzione $F\bar{3}0\bar{B}$ OFF: meno del 50% del valore di sovraccarico riferito alla funzione $F\bar{3}0\bar{B}$
19	POHRN	Pre-allarme sovraccarico resistore di frenatura - Funzione Inversa	Valori inversi pre-allarme sovraccarico resistore di frenatura
20	POT	Pre-allarme rilevamento sovra-coppia	ON: La coppia è uguale o maggiore al 70% del valore settato in $F\bar{S} \bar{I}5$ OFF: La coppia è inferiore al 70% del valore settato in $F\bar{S} \bar{I}5$
21	POTN	Pre-allarme rilevamento sovra-coppia - Funzione Inversa	Valori inversi pre-allarme rilevamento sovra-coppia
22	PAL	Pre-Allarme	ON: se POL, POHR o POT è ON oppure se \bar{C}, \bar{P} o \bar{H} generano un allarme OFF: se POL, POHR o POT è OFF oppure se \bar{C}, \bar{P} o \bar{H} non generano un allarme
23	PALN	Pre-Allarme - Funzione Inversa	Valori inversi funzione Pre-Allarme
24	UC	Rilevazione "corrente minima"	ON: La corrente di uscita è maggiore o uguale al valore di $F\bar{S} \bar{I}2$ per un tempo superiore a $F\bar{S} \bar{I}2$ OFF: La corrente di uscita è inferiore a $F\bar{S} \bar{I}2$
25	UCN	Rilevazione "corrente minima" - Funzione inversa	Valori inversi rilevazione "corrente minima"
26	HFL	Allarme grave	ON: Quando l'allarme è uno dei seguenti: $\bar{C}\bar{P}\bar{R}, \bar{C}\bar{L}, \bar{C}\bar{L}, \bar{C}\bar{L}, \bar{E}, \bar{E}\bar{P}\bar{F}\bar{1}, \bar{E}\bar{L}\bar{r}, \bar{E}\bar{P}\bar{H}\bar{0}$ $\bar{E}\bar{r}\bar{r}\bar{2}\bar{5}, \bar{O}\bar{h}\bar{2}, \bar{L}\bar{P}\bar{1}, \bar{E}\bar{F}\bar{2}, \bar{L}\bar{C}, \bar{E}\bar{L}\bar{Y}\bar{P}, \bar{E}\bar{P}\bar{H}\bar{1}$ OFF: quando l'allarme non è uno di questi
27	HFLN	Allarme grave - Funzione inversa	Valori inversi Allarme grave
28	LFL	Allarme non grave	ON: quando l'allarme è del tipo $\bar{C}\bar{L}, \bar{1}\bar{3}, \bar{O}\bar{P}, \bar{1}\bar{3}, \bar{O}\bar{h}, \bar{C}\bar{L}, \bar{1}\bar{3}, \bar{C}\bar{L}, \bar{E}\bar{P}\bar{H}\bar{1}$ OFF: quando l'allarme non è uno di questi
29	LFLN	Allarme non grave - Funzione inversa	Valori inversi Allarme non grave

Ordine di precedenza con combinazione di più ingressi

XX: combinazione non possibile, X: invalida, +: valida in alcune condizioni, O: Valida, @: priorità

N° Funzione / Funzione	2	3	4	5	6-9	10	11	12	13	14	15	46	48	41/ 42	43	49	38	50/ 51	
2 Comando marcia avanti		X	O	O	O	O	X	O	X	O	O	X	O	O	O	O	O	O	+
3 Comando marcia indietro	@		O	O	O	O	X	O	X	O	O	X	O	O	O	O	O	O	+
4 Comando marcia impulsi JOG (18/19)	+	+		@	+	O	X	O	X	@	O	X	O	+	O	XX	O	XX	
5 Selezione accelerazione/decelerazione n° 2	O	O	X	O		O	O	X	O	X	O	X	O	O	O	O	O	O	
6-9 Comandi di selezione velocità preselezionate 1-4 (4 bits)	O	O	X	O		O	X	O	X	O	O	X	O	O	O	O	O	O	
10 Comando di reset allarmi	O	O	O	O			X	O	O	O	O	X	O	O	O	O	O	O	
11 Attivazione di allarme da dispositivo esterno	@	@	@	@	@	@	@		@	@	O	X	O	@	O	@	O	@	
12 Commutazione controllo da pannello a terminali	O	O	O	O	O	O	O		O	O	O	O	O	O	O	O	O	O	
13 Attivazione frenatura CC	@	@	@	@	@	O	X	O		@	O	X	O	@	O	@	O	@	
14 Disattivazione controllo PI	O	O	X	O	O	O	X	O	X		O	X	O	XX	XX	O	O	O	
15 Abilitazione modifica parametri	O	O	O	O	O	O	O	O	O	O		O	O	O	O	O	O	O	
46 Allarme di sovratemperatura da dispositivo esterno	@	@	@	@	@	@	@	O	@	@	O		O	@	O	@	O	@	
48 Commutazione forzata del controllo locale/remoto	O	O	O	O	O	O	O	O	O	O	O	O		O	O	O	O	O	
41/42 Incrementa la frequenza con un contatto esterno	O	O	X	O	O	O	O	X	O	X	XX	O	X	O		O	O	O	
43 Decermenta la frequenza con un contatto esterno	O	O	O	O	O	O	O	O	O	O	XX	O	O	O		O	O	O	
49 Congelamento operazioni (fine del funzionamento a 3 fili)	O	O	XX	O	O	O	X	O	X	O	O	X	O	O		O	O	XX	
38 Commutazione del riferimento di frequenza	O	O	O	O	O	O	O	O	O	O	O	O	O	O	O	O	O	O	
50/51 Marcia avanti/indietro dopo frenatura CC	+	+	XX	O	O	O	X	O	X	O	O	X	O	O	O	XX	O		

* Per le funzioni di tipo combinazione, riferirsi alla tabella delle loro rispettive funzioni di base.

7. Specifiche tecniche

7.1 Modelli e specifiche standard

Specifiche standard		Specifiche									
Caratteristiche		trifase 200V									
Tensione di alimentazione											
Potenza in uscita		0.2	0.4	0.75	1.5	2.2	4.0	5.5	7.5	11	15
Valori nominali	tipo	VFS9-									
	modello	2002PM	2004PM	2007PM	2015PM	2022PM	2037PM	2055PL	2075PL	2110PL	2150PL
	potenza (kVA) Nota 1)	0.6	1.3	1.8	3.0	4.2	6.7	10	13	21	25
	Corrente nominale di uscita (A) Nota 2)	1.5	3.3	4.8	7.8	11.0	17.5	27.5	33	54	66
		(1.5)	(3.3)	(4.4)	(7.5)	(10.0)	(16.5)	25.0	(33)	(49)	(60)
Tensione di uscita Nota 3)		trifase da 200 a 230V									
Capacità di sovraccarico		60 secondi al 150%, 0.5 secondi al 200%									
Alimentazione	Tensione-Frequenza	trifase da 200 a 230V - 50/60Hz									
	variazione ammessa	Tensione +10%, -15% Nota 4), frequenza \pm 5%									
Protezione		IP 20 chiuso (JEM1030)									
Metodo di raffreddamento		Auto-ventilato	Ventilazione forzata								
Colore		Munsell 5Y+8/0.5									
Filtro EMI integrato		Filtro EMI Standard							Filtro EMI ad alta attenuazione		

Caratteristiche		Specifiche												
Tensione di alimentazione		monofase 200V					trifase 400V							
Potenza in uscita		0.2	0.4	0.75	1.5	2.2	0.75	1.5	2.2	4.0	5.5	7.5	11	15
Valori nominali	tipo	VFS9S-					VFS9-							
	modello	2002PL	2004PL	2007PL	2015PL	2022PL	4007PL	4015PL	4022PL	4037PL	4055PL	4075PL	4110PL	4150PL
	potenza (kVA) Nota 1)	0.6	1.3	1.8	3.0	4.2	1.8	3.1	4.2	7.2	11	13	21	25
	Corrente nominale di uscita (A) Nota 2)	1.5	3.3	4.8	7.8	11.0	2.3	4.1	5.5	9.5	14.3	17.0	27.7	33
		(1.5)	(3.3)	(4.4)	(7.5)	(10.0)	(2.1)	(3.7)	(5.0)	(8.6)	(13.0)	(17.0)	(25.0)	(30)
Tensione di uscita Nota 3)		trifase da 200 a 230V					trifase da 380 a 500V							
Capacità di sovraccarico		60 secondi al 150%, 0.5 secondi al 200%					60 secondi al 150%, 0.5 secondi al 200%							
Alimentazione	Tensione-Frequenza	monofase da 200 a 240V - 50/60Hz					trifase da 380 a 500V - 50/60 Hz							
	variazione ammessa	Tensione +10%, -15% Nota 4), frequenza \pm 5%					Tensione +10%, -15% Nota 4), frequenza \pm 5%							
Protezione		IP 20 chiuso (JEM1030)					IP 20 chiuso (JEM1030)							
Metodo di raffreddamento		Autoventilato	Ventilazione forzata				Ventilazione forzata							
Colore		Munsell 5Y+8/0.5					Munsell 5Y+8/0.5							
Filtro EMI integrato		Filtro EMI alta attenuazione					Filtro EMI alta attenuazione							

Nota) 1. La potenza è calcolata a 220V per i modelli 200V e a 440V per i modelli a 400V.

Nota) 2. Indica la corrente nominale quando la frequenza PWM (parametro F 300) è a 4 kHz o meno.

Quando i 4 kHz sono ecceduti, la corrente nominale in uscita è quella indicata tra parentesi. Quando la tensione di alimentazione delle versioni 400V eccede i 480V, è ulteriormente necessario ridurre il valore di F300. Il valore di default della frequenza PWM è 12 kHz.

Nota) 3. La massima tensione di uscita è pari alla tensione nominale

Nota) 4. \pm 10% quando l'inverter è utilizzato continuamente al 100%

	Caratteristiche	Specifiche
Principali funzioni di controllo	Metodo di controllo	Controllo PWM sinusodale
	Tensione di uscita nominale	Regolabile in un range dal 100 al 120% della tensione di alimentazione (200/400V). Non regolabile a valori superiori la tensione di alimentazione.
	Frequenza in uscita	da 0.5 a 400 Hz, impostazioni di fabbrica da 0.5 a 80 Hz, frequenza massima regolabile da 30 a 400 Hz.
	Risoluzione minima di regolazione frequenza	0.1 Hz: con riferimento da pannello operativo, 0.2 Hz: con ingresso analogico (quando la frequenza massima è 100 Hz)
	Precisione frequenza	Con impostazione digitale: entro $\pm 0.01\%$ della massima frequenza (da -10 a +50 °C)
	Caratteristiche Tensione/frequenza	V/f lineare, coppia variabile, controllo vettoriale, boost di coppia automatico, frequenza nominale e boost di coppia regolabili.
Specifiche di funzionamento	Riferimenti di frequenza	Potenzioometro sul pannello e potenziometro esterno (impedenza da 1 a 10 k Ω), segnale 0-10 Vcc (impedenza degli ingressi VIa= 30.55 k Ω , VIB = 30k Ω), segnale 4-20 mA (impedenza di ingresso 400 Ω). Il range di variazione dei riferimenti analogici può essere regolato liberamente.
	Frequenza di partenza/salti di frequenza	Regolabile in un range da 0 a 10 Hz/ Fino a 3 salti di frequenza possono essere impostati con ampiezze differenti.
	Frequenza di modulazione PWM (Nota 1)	Regolabile in un range da 2.0 a 16.5 kHz (default: 12 kHz)
	Tempi di accelerazione/decelerazione	da 0.1 a 3600 secondi, selezionabili 2 differenti tempi e 2 differenti caratteristiche di curva S.
	Tentativi di riavviamento	L'inverter è riavviato automaticamente in caso di allarme dopo una verifica dei circuiti principali. Si possono impostare un massimo di 10 tentativi di riavviamento.
	Frenatura Rigenerativa	Con chopper di frenatura integrato. Resistore di frenatura esterno opzionale.
	Frenatura in corrente continua	Frequenza di frenatura: da 0 alla frequenza massima, quantità di frenatura: da 0 al 100%, tempo di frenatura: da 0 a 20 secondi.
	Selezione funzione terminali di ingresso	Avanti/Indietro, jogging, standby, velocità preselezionate, segnale di reset ecc. Ingressi commutabili NPN/PNP
	Selezione funzioni terminali di uscita	Frequenza al valore minimo, frequenza al valore massimo, rilevazione velocità LOW, rilevazione velocità prefissata ecc. Disponibili uscita open collector e 2 uscite relè
	Uscita contatto di allarme	Contatto 250Vac /2A, $\cos\phi = 0.1$, 250Vac/1A, $\cos\phi = 0.4$, 30Vcc/1A
Funzioni di protezione	Uscita analogica per contatti o amperometro	Uscita analogica regolabile con segnale 0-10Vcc, 4-20mA o 0-20mA
	Funzioni di protezione	Prevenzione stallo, limitazione corrente, sovracorrente, cortocircuito uscita, sovratensione, limitazione sovratensione, sottotensione, cortocircuito verso terra, mancanza fase alimentazione, mancanza fase in uscita, sovraccarico protezione termica elettronica, cortocircuito motore in avviamento (5.5 kW o più), sovraccoppia, pre-allarmi, sovratemperatura
	Protezione contro i buchi di tensione	Auto riavviamento/controllo non-stop dopo il buco di tensione
Display	Caratteristica termica elettronica	Selezionabile per motori standard e per motori servoventilati. Attivazione selezionabile sia per sovraccarico che per stallo motore.
	4- digit 7-segmenti LED	Frequenza: Mostra la frequenza in uscita Allarmi: allarme stallo "C", allarme sovratensione "P", allarme sovraccarico "L", allarme sovratemperatura "H". Stato: stato inverter (frequenza, causa di attivazione allarme, tensione ingresso/uscita, corrente, ecc.) e impostazione parametri Visualizzazione a unità libera: tramite fattore moltiplicativo
	Indicatori	Led indicatori lo stato dell'inverter, come il LED RUN, MON, PRG, VEC, ECN, LED sul potenziometro, sui tasti SU/GIU' e sul tasto RUN. Il led "CHARGE" indica che i condensatori sono ancora elettricamente carichi.
Ambiente	Condizioni ambientali	Ambiente chiuso, altitudine 1000m max., non esposto a luce solare diretta, gas corrosivi o vibrazioni (meno di 5.9 m/s ²) (da 10 a 55 Hz)
	Temperatura ambiente	da -10 a +60°C (Nota) 1,2,3
	Temperatura di immagazzinamento	da -20 a + 65°C
	Umidità relativa	dal 20 al 93% senza condensa o vapore

Nota) 1. Sopra i 40°C: Rimuovere l'adesivo di protezione sulla parte superiore dell'inverter.

Nota) 2. Sopra i 50°C: Rimuovere l'adesivo di protezione sul top dell'inverter e declassare di un 3% di corrente per ogni °C sopra i 50°C

Nota) 3. Installazione side by side

- Modelli fino a 4 kW: concessa con temperature da -10 a 40 °C (rimuovere l'adesivo sul top inverter).
- Modelli da 5.5 kW o più: concessa da -10 a 50°C

7.2 Dimensioni esterne e pesi

Dimensioni esterne e pesi

Tensione di alimentazione	Potenza in uscita (kW)	Modello	Dimensioni (mm)						Disegno	Peso approssimativo (kg)		
			W	H	D	W1	H1	H2			D2	
1-fase 220V	0.2	VFS9S-2002PL	105	130	140	93	118	14	8.5	A	1.9	
	0.4	VFS9S-2004PL									1.9	
	0.75	VFS9S-2007PL									1.9	
	1.5	VFS9S-2015PL	130	150	150	118	138	2.9				
	2.2	VFS9S-2022PL	140	195	163	126	182	4.5				
3-fasi 220V	0.2	VFS9-2002PM	105	130	130	93	118	14	8.5	A	1.8	
	0.4	VFS9-2004PM									1.8	
	0.75	VFS9-2007PM									1.8	
	1.5	VFS9-2015PM	150	138	2.0							
	2.2	VFS9-2022PM	140	195	147	126	182	4.0				
	3.7	VFS9-2037PM	140	195	147	126	182	4.0				
	5.5	VFS9-2055PL	200	270	170	180	255	12		B	9.2	
	7.5	VFS9-2075PL									9.2	
	11	VFS9-2110PL									15.8	
	15	VFS9-2150PL	245	330	195	225	315	15.8				
3-fasi 400V	0.75	VFS9-4007PL	130	150	150	118	138	14	8.5	A	2.9	
	1.5	VFS9-4015PL									2.9	
	2.2	VFS9-4022PL									140	195
	3.7	VFS9-4037PL	140	195	163	126	182				4.5	
	5.5	VFS9-4055PL	200	270	170	180	255				12	B
	7.5	VFS9-4075PL								9.2		
	11	VFS9-4110PL								15.8		
15	VFS9-4150PL	245	330	195	225	315	15.8					

■ **Dimensioni esterne e pesi**

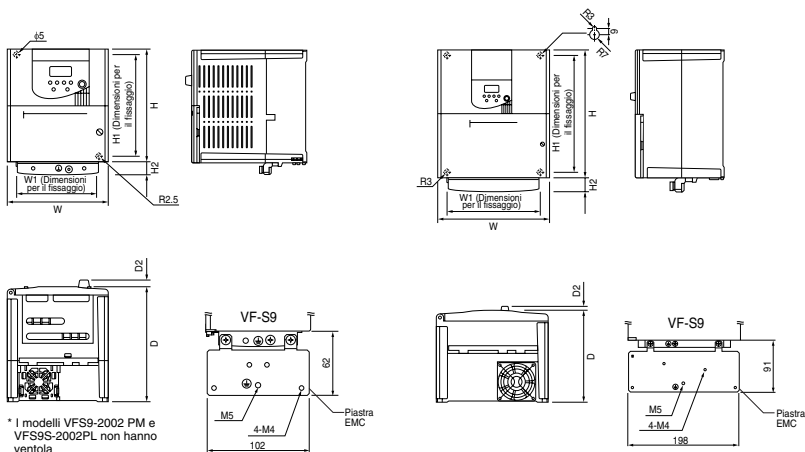


Fig. A

Fig. B

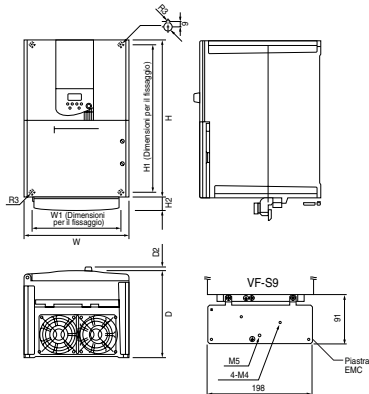


Fig. C

Appendice

La versione software V110 presenta alcune differenze rispetto alle versioni differenti. Alcune funzioni sono state modificate e altre nuove sono state aggiunte. Fate riferimento alle tabelle sotto elencate per verificare le novità introdotte. Solo le nuove funzioni sono state riportate.

Correzione della lista parametri

Nome	Numero com.	Funzione	Unità	Valore minimo	Range di variazione	Default
FMOD	0004	Metodo di regolazione della frequenza	-	-	0: 1: 2: 3:Comunicazione seriale slave inter-drive	2
FMSL	0005	Programmazione uscita analogica			0: 1: 2: 3: 4: 5: 6: Coppia di uscita 7: Fattore di carico resistore di frenatura 8: Tensione sul bus CC 9: Tensione di uscita 10: Riferimento su ingresso VIA 11: Riferimento di frequenza post PI	0
TYP	0007	Regolazioni standard	-	-	0: 1: Impostazioni default 50 Hz 2: Impostazioni default 60 Hz 3: 4: 5: 6:	0
Pt	0015	Selezione della caratteristica V/f	-	-	0: 1: 2: 3: 4: 5: Controllo Vettoriale sensorless con I magn. ridotta (come nel VFST)	0
F105	0105	Modalità gestione attivazione contemporanea F e R	-	-	0: Marcia Indietro 1: Arresto del motore	0
F110	0110	Selezione funzione sempre attiva	-	-	0-53	0
F111	0111	Selezione funzione terminale 1	-	-	0-53 (F)	2
F112	0112	Selezione funzione terminale 2	-	-	0-53 (R)	3
F113	0113	Selezione funzione terminale 3	-	-	0-53 (SST)	10
F114	0114	Selezione funzione terminale 4	-	-	0-53 (SS1)	6
F115	0115	Selezione funzione terminale 5	-	-	0-53 (SS2)	7
F116	0116	Selezione funzione terminale	-	-	0-53 (SS3)	8
F130	0130	Selezione funzione uscita 1 (RY-RC)	-	-	0-41 (LOW)	4
F131	0131	Selezione funzione uscita 2 (OUT)	-	-	0-41 (RCH)	6
F132	0132	Selezione funzione uscita 3 (FL)	-	-	0-41 (FL)	10
F254	0254	Cotrollo motore fermo in coppia	-		0: Non attivo 1: Attivo	0
F256	0256	Arresto automatico dopo marcia continua alla frequenza minima LL	s	0.1	0.0: non attivo 0.1-25.5 secondi prima dell'arresto	0.0

Nome	Numero com.	Funzione	Unità	Valore minimo	Range di variazione	Default
F261	0261	Metodo di arresto frequenza jog.		-	0: 1: 2: 3: Arresto con rampa in Jogging da pannello 4: Arresto inerziale in Jogging da pannello 5: Arresto DC in jogging da pannello	0
F301	0301	Selezione riavviamento auto.	-	-	0: 1: 2: 3: 4: 5: 6: 7: Procedura di riavviamento automatico alla accensione, dopo mancanza momentanea rete o conseguente all'attivazione di ST con ricerca velocità partendo dal valore UL 8: Iniezione di CC in riavviamento nei casi come previsto al valore 7 9: Riavviamento con ricerca della velocità dal valore di UL o FH ad ogni accensione dell'inverter (ideale per controllo by-pass) 10: Iniezione di corrente continua ad ogni procedura di riavviamento. 11: Riavviamento e ricerca della velocità se il riferimento di frequenza è > della freq. uscita dopo mancanza momentanea rete 12: come 11 ma all'attivazione dell'ingresso ST 13: Combinata come nei casi 11 e 12	0
F302	0302	Controllo rigenerativo in caso di mancanza momentanea rete	-	-	0: 1: 2: Abilitato con decelerazione forzata e arresto	0
F305	0305	Funzione limitazione tensione CC	-	-	0: 1: 2: Abilitato (con decelerazione rapida e sovraeccitazione motore, F319)	0
F306	0306	Regolazione tensione di uscita (Alla frequenza nominale)	V		0 - 300V, 0 - 600V	200V/ 400V
F307	0307	Correzione della tensione	-	-	0: 1: 2: 3: 4: 5:	tipo AN 1 tipo WN/WP 3
F319	0319	Guadagno tensione di sovraeccitazione	-	1	0-255	*1
F320	0320	Guadagno di suddivisione carico	%	0,1	0-25,0	0,1
F323	0323	Campo di coppia non sensibile nella suddivisione carico	%	1	0-100	0
F409	0409	Filtro anello di coppia/corrente	-	-	0-8	2
F613	0613	Selez. dell'impulso di rilevazione corto circuito in uscita allo start	-	-	0: 60usec, ad ogni comando di marcia 1: 60usec, solo all'accensione o al reset 2: 30usec, ad ogni comando di marcia 3: 30usec, solo all'accensione o al reset	0
F616	0616	Livello allarme sovraccoppia	%	1	0-250	150

Nome	Numero com.	Funzione	Unità	Valore minimo	Range di variazione	Default
F626	0626	limite di funzionamento rif. F305	%	1	50-150	
F633	0633	Rilevamento mancanza segnale sull'ingresso VIA	%	1	0: Disabilitato 1-100% soglia minima del segnale su VIA	0
F700	0700	Modifica Parametri	-	-	0: 1: 2: 3: Tasti RUN e STOP attivi. Vietata la modifica parametri (regolazione frequenza da tastiera permessa) 4: Tasti RUN e STOP bloccati. Permessa la modifica parametri eccetto CMOD/FMOD in funzionamento 5: Tasti RUN e STOP bloccati Modifica parametri e frequenza da tastiera (proibita) 6: Tasti RUN e STOP bloccati Permessa modifica parametri compresi CMOD e FMOD in funzionamento 7: Tasti RUN e STOP bloccati Modifica parametri inibita (Consentita la modifica di frequenza da tastiera)	0
F710	0710	Visualizzazione standard sul display	-	-	0: 1: 2: 3: 4: 5: 6: Frequenza post-compensata (Hz/unità libera)	0
F802	0802	Indirizzo Inverter	-	1	0-255	0
F805	0805	Comunicazione interna	s	0.01	0.00-2.00	0.00
F806	0806	Comunicazione INTER-DRIVE	-	-	0: Normale 1: Riferimento di frequenza 2: Frequenza di uscita	0
F880	0880	Numero libero memorizzabile	-	-	0-65535	0

■ Impostazioni di default sui diversi modelli di inverters

Modello Inverter	Guadagno di sovraeccitazione		Livello funzione F305
	F319	F626	
VFS9S-2002PL	54	135	
VFS9S-2004PL	68	135	
VFS9S-2007PL	58	135	
VFS9S-2015PL	38	135	
VFS9S-2022PL	40	135	
VFS9-2002PM	54	135	
VFS9-2004PM	68	135	
VFS9-2007PM	53	135	
VFS9-2015PM	38	135	
VFS9-2022PM	40	135	
VFS9-2037PM	33	135	
VFS9-2055PL	30	135	
VFS9-2075PL	23	135	
VFS9-2110PM	25	135	
VFS9-2150PM	19	135	
VFS9-4007PL	51	140	
VFS9-4015PL	40	140	
VFS9-4022PL	40	140	
VFS9-4037PL	36	140	
VFS9-4055PL	31	140	
VFS9-4075PL	24	140	
VFS9-4110PL	24	140	
VFS9-4150PL	19	140	

Nuove funzioni degli ingressi digitali

Numero Funzione	codice	Funzione	Azione
52	FCR	Funzionamento forzato (in caso di emergenza)	ON: Funzionamento forzato (con parametri di default) OFF: Funzionamento normale
53	FIRES	Velocità fire	ON: Funzionamento alla velocità fire (freq. presel. n° 15) OFF: Funzionamento normale

Nuove funzioni delle uscite digitali

Numero Funzione	codice	Funzione	Azione
30	RDY1	Inverter Pronto (comandi ST e RUN attivi)	ON: Inverter pronto (ST, RUN ready) OFF: Inverter non pronto
31	RDY1N	Funzione inversa di RDY1	Funzione inversa di RDY1
32	RDY2	Inverter pronto (anche se ST e RUN non attivi)	ON: Pronto per funzionare OFF: Inverter non pronto
33	RDY2N	Funzione inversa di RDY2	
34	FCVIA	Segnalazione di VIA riferimento di frequenza	ON: VIA è il riferimento di frequenza (presenza segnale VIA) OFF: Un segnale diverso da VIA è il riferimento di freq.
35	FCVIAN	Funzione inversa di FCVIA	Funzione inversa di FCVIA
36	TB VIA	Segnalazione priorità ingresso analogico	ON: VIA è il riferimento di frequenza OFF: VB è il riferimento di frequenza
37	TB VIAN	Funzione inversa di TB VIA	Funzione inversa TB VIA
38	OUT0	Uscita_1_dato_seriale	ON: Il bit 0 dell'indirizzo FA50 è 1 OFF: Il bit 0 dell'indirizzo FA50 è 0
39	OUT0N	Inverso di OUT0	Inverso di OUT0
40	OUT1	Uscita_2_dato_seriale	ON: Il bit 1 dell'indirizzo FA50 è 1 OFF: Il bit 1 dell'indirizzo FA50 è 0
41	OUT1N	Inverso di OUT1	Inverso di OUT1

Nuovi codici di allarme

E-18	0032	Rilevata mancanza segnale su ingresso analogico VIA/II (rif. F633)
------	------	--

Codice	Dato seriale	Problema	Possibile causa	Rimedio
* E-18	0032	Rilevata mancanza segnale su VIA/II	Il valore del segnale su VIA/II è minore di F633 per 0.3 sec.	Verificare il valore di VIA e di F633

Nuove funzioni monitorate

Grandezza visualizzata	Indicazione display	Indirizzo comunicazione	Descrizione
Riferimento di frequenza in uscita al blocco PI	F60.0	FE15	Visualizza il riferimento di frequenza post PI

Note

TOSHIBA

TOSHIBA CORPORATION

INDUSTRIAL EQUIPMENT DEPT.
INTERNATIONAL OPERATION DIV.
1-1, SHIBAURA 1-CHOME, MINATO-KU,
TOKYO 105-8001, JAPAN
TEL: 3-3457-4894
FAX: 3-5444-9268

TOSHIBA INTERNATIONAL CORPORATION:
13131 WEST LITTLE YORK RD., HOUSTON,
TX 77041, U.S.A
TEL: (713)466-0277
FAX: (713)466-8773

TOSHIBA ASIA PACIFIC PTE., LTD
<Singapore>
152 Beach Rd., #16-00 Gateway East,
Singapore 189721
Tel: 297-7652
Fax: 297-5510
<Bangkok>
946 Dusit Thani Building Room 805A,
8th Floor, Rama4 Rd, Bangkok 10500, Thailand
Tel: (02)236-6401 ~03
Fax: (02)237-4682

TOSHIBA INTERNATIONAL CORP. PTY. LTD.
2 MORTON STREET PARRAMATTA,
NSW2150, AUSTRALIA
TEL: (02)9768-6600
FAX: (02)9890-7542

Toshiba do Brasil, S.A.
Estrada dos Alvarengas 5500, Sao Bernardo
do Campo, S.P. 09850-550, Brasil
TEL: (011)7689-7199
FAX: (011)7689-7189

Manufacturer:

TOSHIBA INDUSTRIAL PRODUCTS MANUFACTURING CORPORATION

INDUSTRIAL ELECTRONIC PRODUCT DEPARTMENT
2121, NAO, ASAHI-CHO, MIE-GUN, MIE, 510-8521 JAPAN
Tel: 593-76-6032

- Per ulteriori informazioni, contattate il Vs. distributore TOSHIBA.
 - Le informazioni in questo manuale sono soggette a modifiche senza preavviso.
- 2000-X