

**QUADRO COMANDO
PER MOTORIDUTTORI A 24 V**

QUADRI COMANDO Z



**MANUALE D'INSTALLAZIONE
ZL92**

Indice

Legenda simboli	pag. 4
Destinazione d'uso e limiti di impiego	pag. 4
Destinazione d'uso	pag. 4
Limiti d'impiego	pag. 4
Descrizione	pag. 4
Dati tecnici	pag. 4
Dimensioni	pag. 4
Componenti principali	pag. 5
Installazione	pag. 5
Verifiche preliminari	pag. 5
Attrezzi e materiali	pag. 6
Fissaggio e montaggio della scatola	pag. 6
Collegamenti elettrici	pag. 7
Tipo e sezione cavi	pag. 7
Alimentazione e accessori	pag. 7
Motoriduttore	pag. 7
Dispositivi di comando	pag. 8
Dispositivi di segnalazione	pag. 9
Dispositivi di sicurezza	pag. 9
Collegamento elettrico per il funzionamento del test di sicurezza delle fotocellule	pag. 10
Programmazione	pag. 11
Descrizione comandi	pag. 11
Navigazione menu	pag. 11
Struttura menu	pag. 12
Menu test motori e taratura	pag. 13
Menu funzioni	pag. 14
Menu utenti	pag. 22
Menu info	pag. 22
Schede di codifica	pag. 23
Inserimento utente con comando associato	pag. 24
Cancellazione di un singolo utente	pag. 24
Test motori	pag. 25
Taratura corsa	pag. 26
Illustrazione delle aree e punti di rallentamento e di accostamento	pag. 27
Messaggi di errori e avvisi	pag. 28
Dismissione e smaltimento	pag. 28
Dichiarazione CE di conformità	pag. 29



ATTENZIONE!

importanti istruzioni per la sicurezza delle persone: LEGGETE ATTENTAMENTE!



Premessa

• Il prodotto dovrà essere destinato solo all'uso per il quale è stato espressamente concepito. Ogni altro uso è da considerarsi quindi pericoloso. La CAME cancelli automatici s.p.a. non è responsabile per eventuali danni causati da usi impropri, erronei ed irragionevoli • Conservate queste avvertenze assieme ai manuali di installazione e d'uso dei componenti l'impianto di automazione.

Prima dell'installazione

(verifica dell'esistente: nel caso di valutazione negativa, non procedete prima di aver ottemperato agli obblighi di messa in sicurezza)

• Controllate che la parte da automatizzare sia in buono stato meccanico, che sia bilanciata e in asse, e che si apra e si chiuda correttamente. Verificate inoltre che siano presenti adeguati fermi meccanici di arresto • Se l'automazione deve essere installata a un'altezza inferiore ai 2,5 m dal pavimento o da altro livello di accesso, verificate la necessità di eventuali protezioni e/o avvertimenti • Qualora vi siano aperture pedonali ricavate nelle ante da automatizzare, ci deve essere un sistema di blocco della loro apertura durante il movimento • Assicuratevi che l'apertura dell'anta automatizzata non causi situazioni di intrappolamento con le parti fisse circostanti • Non montate l'automazione rovesciata o su elementi che potrebbero piegarsi. Se necessario, aggiungete adeguati rinforzi ai punti di fissaggio • Non installate su ante poste in salita o discesa (non in piano) • Controllate che eventuali dispositivi di irrigazione non possano bagnare il motoriduttore dal basso verso l'alto.

Installazione

• Segnalate e delimitate adeguatamente tutto il cantiere per evitare incauti accessi all'area di lavoro ai non addetti, specialmente minori e bambini • Fate attenzione nel maneggiare automazioni con peso superiore ai 20 kg (vedi manuale d'installazione). Nel caso, premunitevi di strumenti per la movimentazione in sicurezza • Tutti i comandi di apertura (pulsanti, selettori a chiave, lettori magnetici etc.) devono essere installati ad almeno 1,85 m dal perimetro dell'area di manovra del cancello, oppure dove non possano essere raggiunti dall'esterno attraverso il cancello. Inoltre i comandi diretti (a pulsante, a sfioramento etc) devono essere installati a un'altezza minima di 1,5 m e non devono essere accessibili al pubblico • Tutti i comandi in modalità "azione mantenuta", devono essere posti in luoghi dai quali siano completamente visibili le ante in movimento e le relative aree di transito o manovra • Applicate, ove mancasse, una etichetta permanente che indichi la posizione del dispositivo di sblocco • Prima della consegna all'utente, verificate la conformità dell'impianto alla norma EN 12453 (prove d'impatto), assicuratevi che l'automazione sia stata regolata adeguatamente e che i dispositivi di sicurezza e protezione e lo sblocco manuale funzionino correttamente • Applicate

ove necessario e in posizione chiaramente visibile i Simboli di Avvertimento (es. targa cancello).

Istruzioni e raccomandazioni particolari per gli utenti

• Tenete libere da ingombri e pulite le aree di manovra del cancello. Mantenete sgombro dalla vegetazione il raggio d'azione delle fotocellule • Non permettete ai bambini di giocare con i dispositivi di comando fissi, oppure nell'area di manovra del cancello. Tenete fuori dalla loro portata i dispositivi di comando a distanza (trasmettitori) • Controllate frequentemente l'impianto, allo scopo di verificare eventuali anomalie e segni di usura o danni alle strutture mobili, ai componenti dell'automazione, a tutti i punti e dispositivi di fissaggio, ai cavi e alle connessioni accessibili. Mantenete lubrificati e puliti i punti di snodo (cerniere) e di attrito (guide di scorrimento) • Eseguite controlli funzionali a fotocellule e bordi sensibili ogni sei mesi. Assicurate una costante pulizia dei vetri delle fotocellule (utilizzate un panno leggermente inumidito con acqua; non utilizzate solventi o altri prodotti chimici) • Nel caso si rendano necessarie riparazioni o modifiche alle regolazioni dell'impianto, sbloccate l'automazione e non utilizzatela fino al ripristino delle condizioni di sicurezza • Togliete l'alimentazione elettrica prima di sbloccare l'automazione per aperture manuali. Consultate le istruzioni • È fatto DIVIETO all'utente di eseguire OPERAZIONI NON ESPRESSAMENTE A LUI RICHIESTE E INDICATE nei manuali. Per le riparazioni, le modifiche alle regolazioni e per le manutenzioni straordinarie, RIVOLGETEVI ALL'ASSISTENZA TECNICA • Annotate l'esecuzione delle verifiche sul registro delle manutenzioni periodiche.

Istruzioni e raccomandazioni particolari per tutti

• Evitate di operare in prossimità delle cerniere o degli organi meccanici in movimento • Non entrate nel raggio di azione dell'automazione mentre è in movimento • Non opponetevi al moto dell'automazione poiché può causare situazioni di pericolo • Fate sempre e comunque particolare attenzione ai punti pericolosi che dovranno essere segnalati da appositi pittogrammi e/o strisce giallo-neri • Durante l'utilizzo di un selettore o di un comando in modalità "azione mantenuta", controllate continuamente che non ci siano persone nel raggio d'azione delle parti in movimento, fino al rilascio del comando • Il cancello può muoversi in ogni momento senza preavviso • Togliete sempre l'alimentazione elettrica durante le operazioni di pulizia o di manutenzione.

Legenda simboli

-  Questo simbolo indica parti da leggere con attenzione.
-  Questo simbolo indica parti riguardanti la sicurezza.
-  Questo simbolo indica cosa comunicare all'utente.

Destinazione d'uso e limiti di impiego

Destinazione d'uso

Il quadro comando ZL92 è stato progettato per il comando di automazioni a 24 V DC per cancelli a battente della serie STYLO, MYTO, FROG-J e AMICO.

-  Ogni installazione e uso difformi da quanto indicato nel seguente manuale sono da considerarsi vietate.

Limiti d'impiego

Rispettare distanze e diametri dei cavi come indicato nella tabella "tipo e sezione cavi".

La potenza complessiva dei motori non deve superare i 300 W.

Descrizione

Progettato e costruito interamente dalla CAME Cancelli Automatici S.p.A. Garantito 24 mesi salvo manomissioni.

Il quadro comando va alimentato a 230 V AC, con frequenza 50 / 60 Hz.

I dispositivi di comando e gli accessori sono a 24 V. Attenzione! gli accessori non devono superare complessivamente i 50 W.

Tutte le connessioni sono protette da fusibili rapidi, vedi tabella.

Le funzioni sui contatti di ingresso e uscita, le regolazioni dei tempi e la gestione degli utenti, vengono impostate e visualizzate sul display gestito da un software.

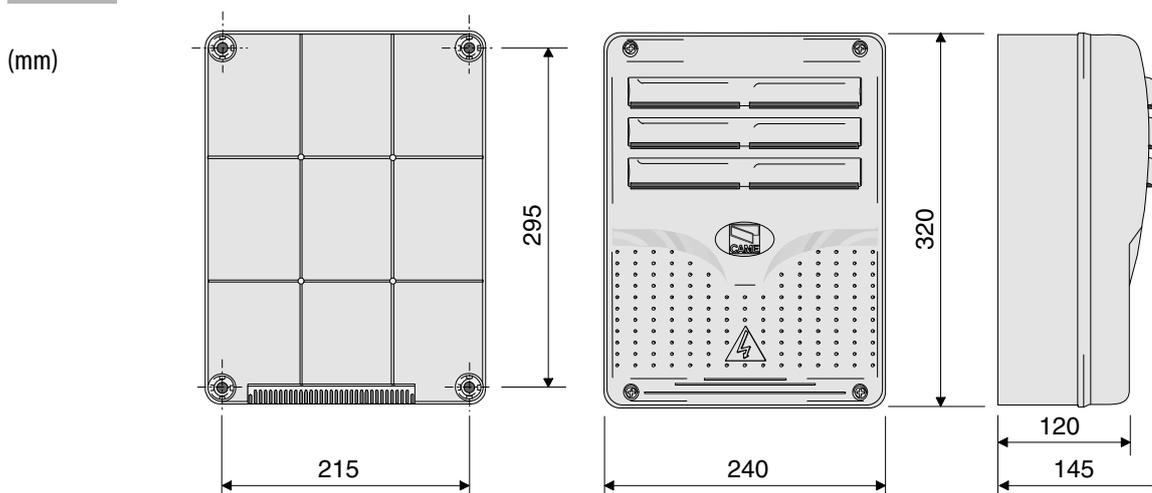
Predisposizione per il collegamento della scheda LB90 per alimentare la scheda mediante batterie che, in caso di mancanza di energia elettrica, interviene automaticamente. Al ripristino della tensione di linea, provvede alla ricarica delle batterie stesse.

Dati tecnici

DATI TECNICI	
tensione di alimentazione	230 V - 50/60 Hz
potenza massima ammessa	300 W
assorbimento a riposo	110 mA
potenza massima per accessori a 24 V	50 W
classe di isolamento dei circuiti	II
materiale del contenitore	ABS
grado di protezione del contenitore	IP54
temperatura di esercizio	-20 / +55°C

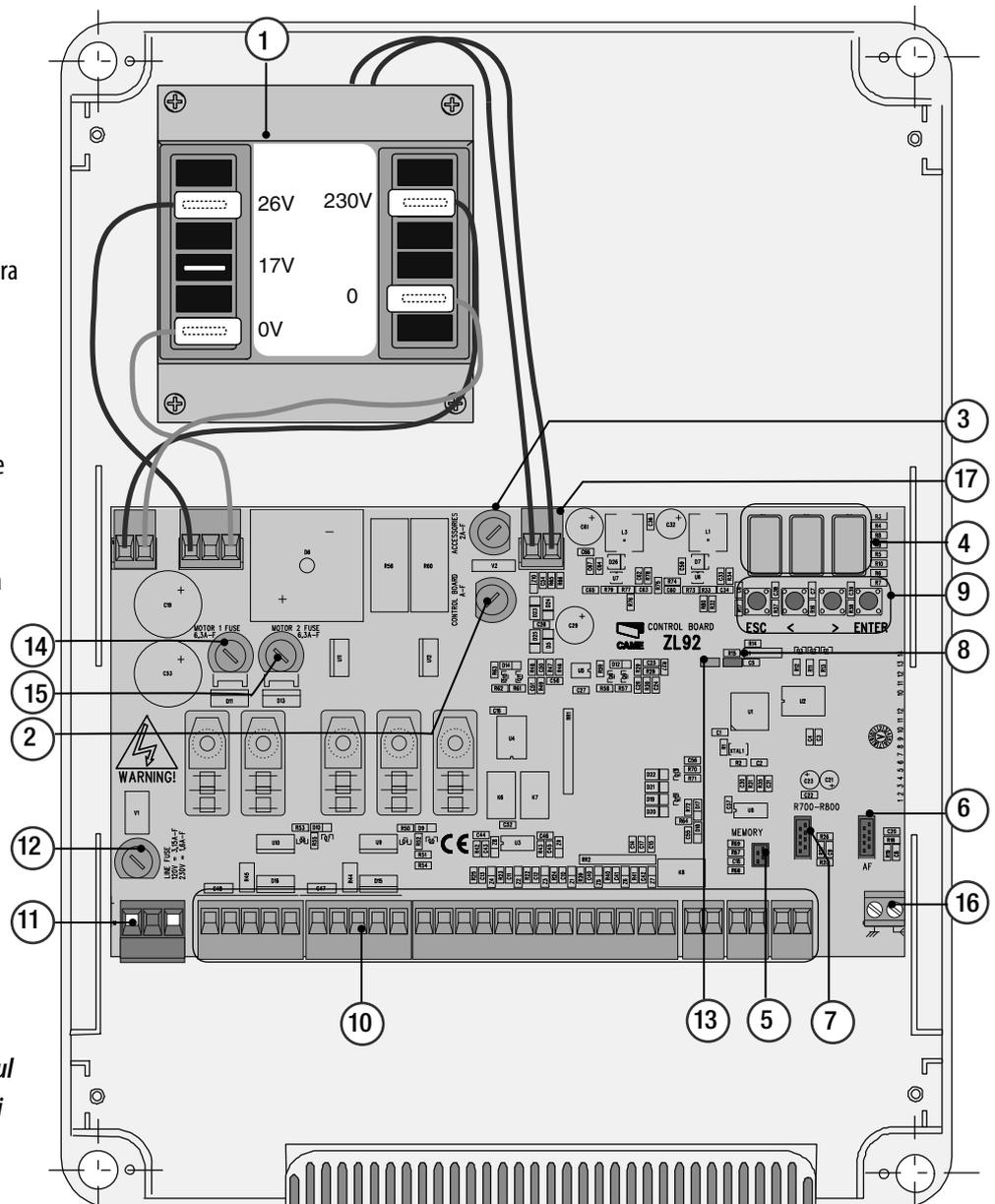
TABELLA FUSIBILI	
a protezione di:	fusibile da:
Scheda elettronica (linea)	3.15 A-F = 120 V 1.6 A-F = 230 V
Accessori a 24 V	2A-F
Dispositivi di comando (quadro comando)	1 A-F
Motore1 / Motore2	6.3 A = 250 V Ø6,3x22 UFG632310
Codice ricambio (fusibile)	119RIR316

Dimensioni



Componenti principali

- 1 - Trasformatore
- 2 - Fusibile scheda
- 3 - Fusibile accessori
- 4 - Display
- 5 - Connettore scheda memory roll
- 6 - Connettore scheda AF
- 7 - Connettore scheda R700 o R800
- 8 - Led segnalazione di mancanza taratura
- 9 - Pulsanti programmazione
- 10 - Morsettiera di collegamento
- 11 - Morsettiera di alimentazione 230 V
- 12 - Fusibile di linea
- 13 - Led di segnalazione tensione presente
- 14 - Fusibile motore 1
- 15 - Fusibile motore 2
- 16 - Morsettiera di collegamento antenna
- 17 - Morsettiera termica



⚠ Attenzione! Prima di intervenire sul quadro comando, togliere la tensione di linea o scollegare le batterie.

Installazione



L'installazione deve essere effettuata da personale qualificato ed esperto e nel pieno rispetto delle normative vigenti.

Verifiche preliminari



Prima di procedere all'installazione è necessario:

- Verificare che il punto di fissaggio del quadro comando sia in una zona protetta dagli urti, che le superfici di ancoraggio siano solide, e che il fissaggio venga fatto con elementi adatti (viti, tasselli, ecc) alla superficie.
- Prevedere adeguato dispositivo di disconnessione onnipolare, con distanza maggiore di 3 mm tra i contatti, a sezionamento dell'alimentazione.
- ⚡ Verificare che le eventuali connessioni interne al contenitore (eseguite per la continuità del circuito di protezione) siano provviste di isolamento supplementare rispetto ad altre parti conduttrici interne.
- Predisporre tubazioni e canaline adeguate per il passaggio dei cavi elettrici garantendone la protezione contro il danneggiamento meccanico.

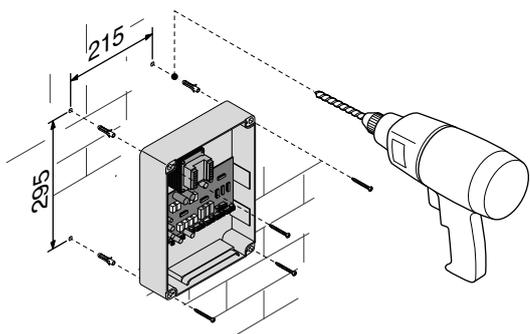
Attrezzi e materiali

Assicurarsi di avere tutti gli strumenti ed il materiale necessario, per effettuare l'installazione nella massima sicurezza, secondo le normative vigenti. Ecco alcuni esempi.

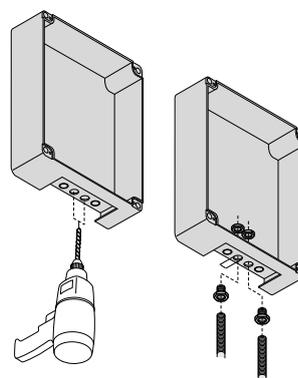


Fissaggio e montaggio della scatola

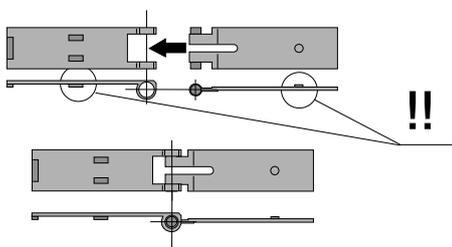
1) Fissare la base del quadro in una zona protetta; si consiglia di usare viti di diametro max. 6 mm testa bombata con impronta a croce.



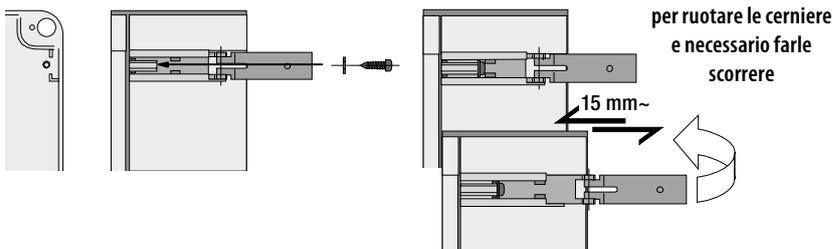
2) Forare sui fori prefondati e inserire i pressacavi con i tubi corrugati per il passaggio dei cavi elettrici.
N.B.: diametro fori prefondati: 20 mm.



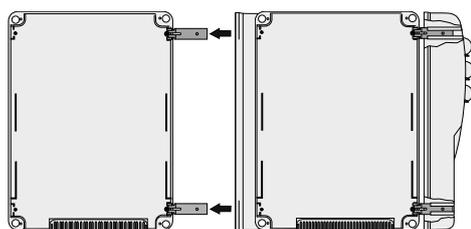
3) Assemblare le cerniere a pressione.



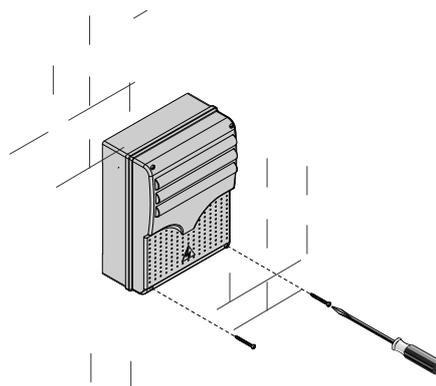
4) Inserire le cerniere nella scatola (sul lato destro o sinistro a scelta) e fermarle con le viti e le rondelle in dotazione.



5) Inserire, a scatto, il coperchio sulle cerniere.



6) Dopo le regolazioni e i settaggi, fissare il coperchio con le viti in dotazione.



Tipo e sezione cavi

Collegamento	Tipo cavo	Lunghezza cavo 1 < 10 m	Lunghezza cavo 10 < 20 m	Lunghezza cavo 20 < 30 m
Alimentazione quadro	FROR CEI 20-22 CEI EN 50267-2-1	3G x 1,5 mm ²	3G x 1,5 mm ²	3G x 2,5 mm ²
Alimentazione motore con encoder *		3G x 1,5 mm ²	3G x 1,5 mm ²	3G x 2,5 mm ²
Alimentazione motore con encoder **		4G x 1,5 mm ²	4G x 1,5 mm ²	4G x 2,5 mm ²
Lampeggiatore		2 x 1,5 mm ²	2 x 1,5 mm ²	2 x 1,5 mm ²
Trasmettitori fotocellule		2 x 0,5 mm ²	2 x 0,5 mm ²	2 x 0,5 mm ²
Ricevitori fotocellule		4 x 0,5 mm ²	4 x 0,5 mm ²	4 x 0,5 mm ²
Alimentazione accessori		2 x 0,5 mm ²	2 x 0,5 mm ²	2 x 1 mm ²
Dispositivi di comando e di sicurezza		2 x 0,5 mm ²	2 x 0,5 mm ²	2 x 0,5 mm ²
Collegamento antenna	RG58	max. 10 m		

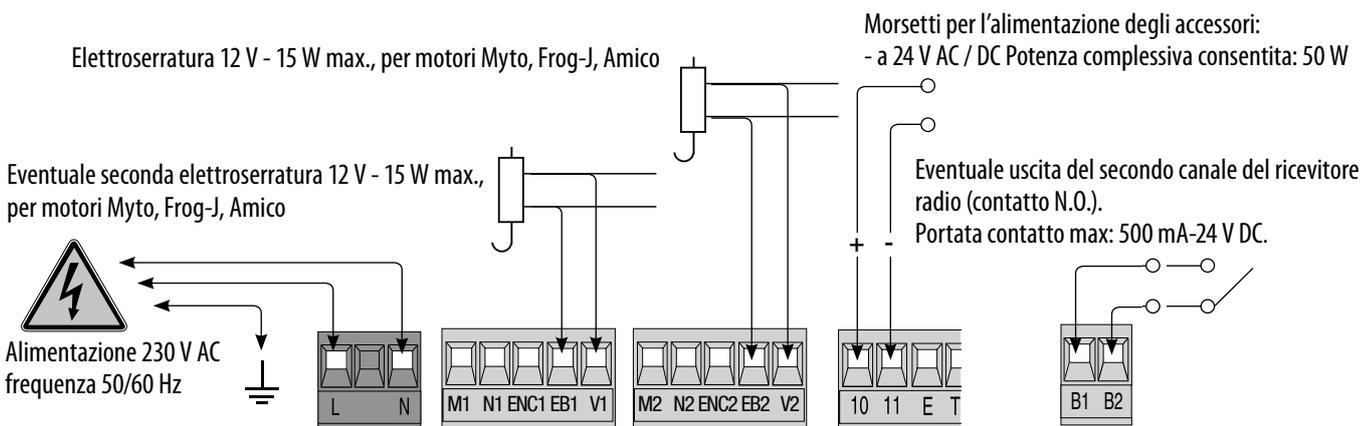
* MYTO ME - FROG J - AMICO

** STYLO

N.B. Qualora i cavi abbiano lunghezza diversa rispetto a quanto previsto in tabella, si determini la sezione dei cavi sulla base dell'effettivo assorbimento dei dispositivi collegati e secondo le prescrizioni indicate dalla normativa CEI EN 60204-1.

Per i collegamenti che prevedano più carichi sulla stessa linea (sequenziali), il dimensionamento a tabella deve essere riconsiderato sulla base degli assorbimenti e delle distanze effettivi. Per i collegamenti di prodotti non contemplati in questo manuale fa fede la documentazione allegata ai prodotti stessi.

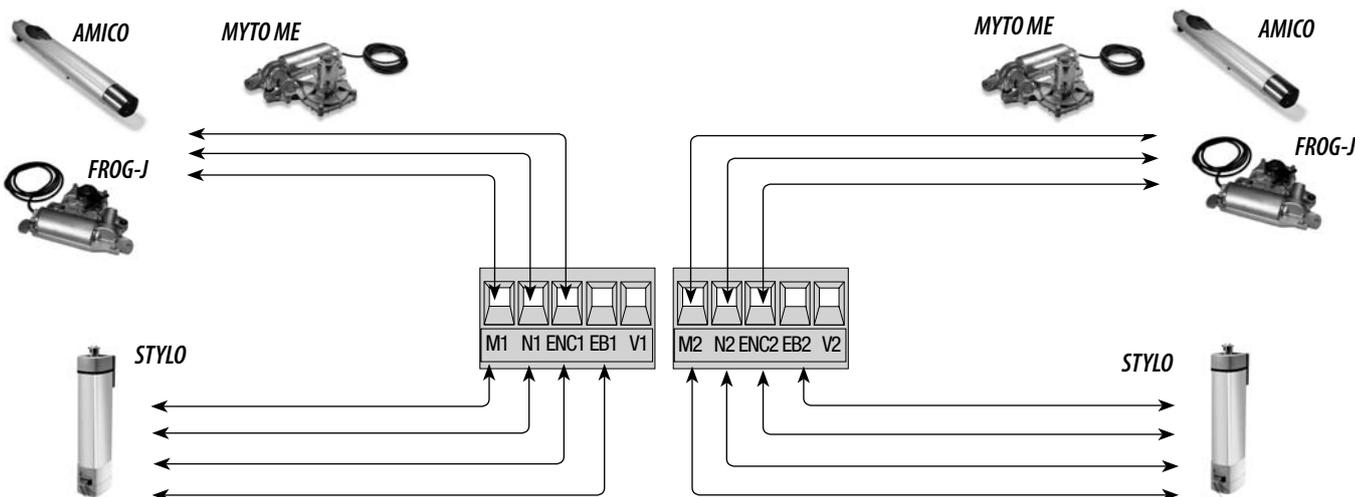
Alimentazione e accessori



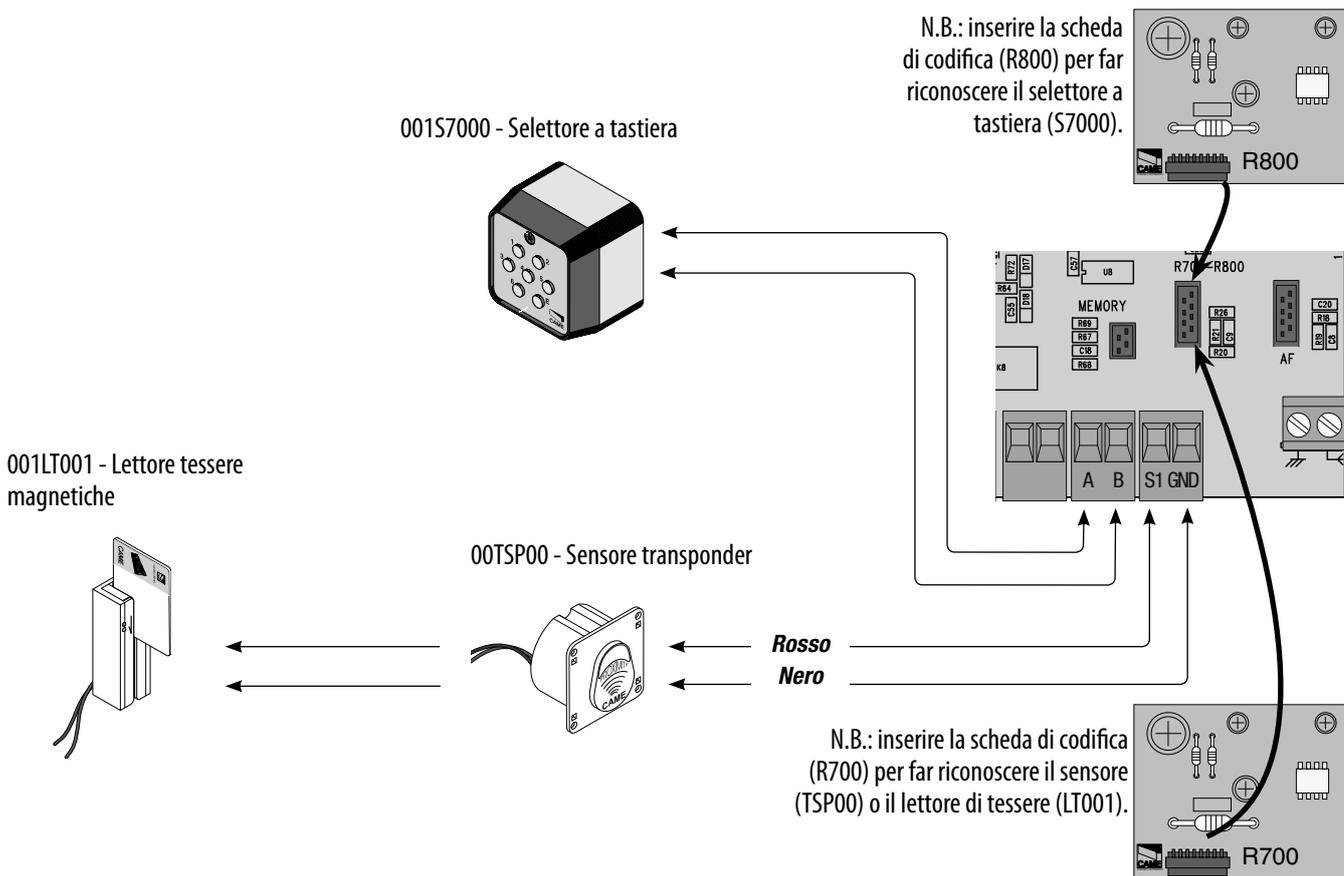
Motoriduttore

M1 - Motoriduttore 24 V DC ad azione ritardata in apertura

M2 - Motoriduttore 24 V DC ad azione ritardata in chiusura



Dispositivi di comando



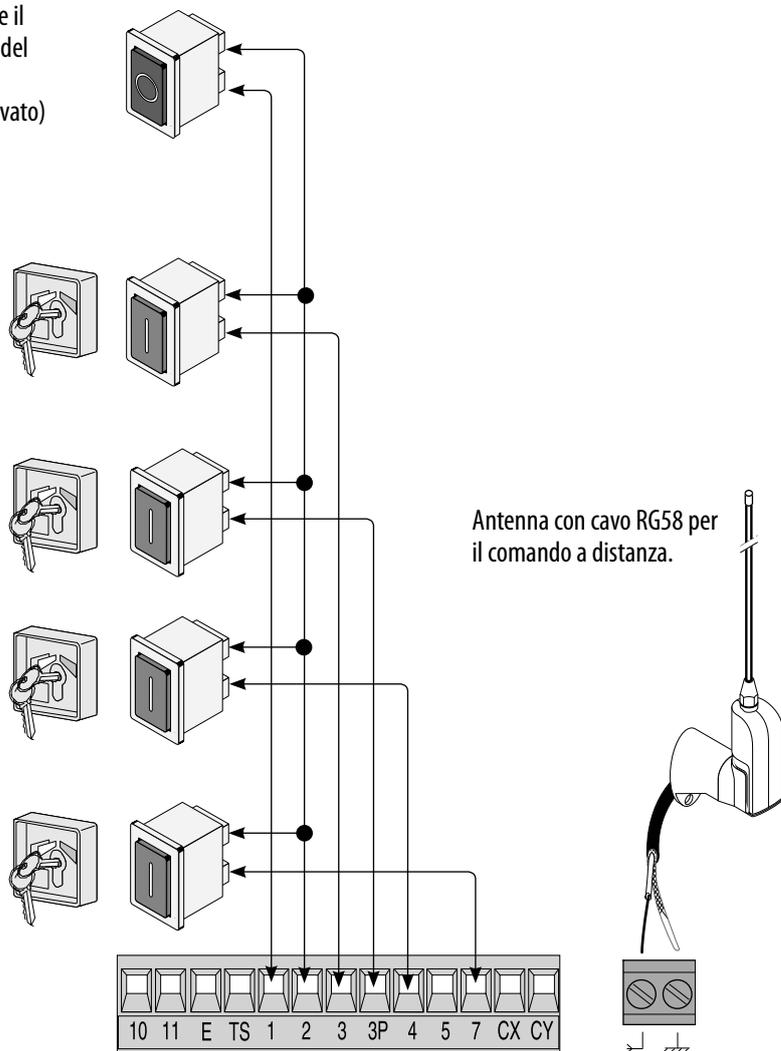
Pulsante di stop (contatto N.C.) - Pulsante di arresto del cancello con l'esclusione del ciclo di chiusura automatica, per riprendere il movimento bisogna premere il pulsante di comando o il tasto del trasmettitore.
N.B.: se non viene utilizzato il contatto, selezionare "0" (Disattivato) dalla funzione "F 1".

Selettore a chiave e/o pulsante di apertura (contatto N.O.) - Comando per l'apertura del cancello.

Selettore a chiave e/o pulsante di apertura parziale o pedonale (contatto N.O.) - Apertura di un'anta per il passaggio pedonale.

Selettore a chiave e/o pulsante di chiusura (contatto N.O.) - Comando per la chiusura del cancello.

Selettore a chiave e/o pulsante per comandi (contatto N.O.) - Comandi per apertura e chiusura del cancello, premendo il pulsante o girando la chiave del selettore, il cancello inverte il movimento o si ferma a seconda dell'impostazione sulla funzione "F 7" (comando 2-7).



Dispositivi di segnalazione

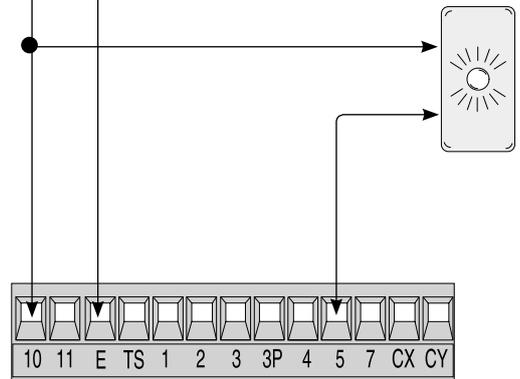


Lampeggiatore di movimento (portata contatto: 24 V - 25 W max.) - Lampeggia durante le fasi di apertura e chiusura del cancello.



Lampada ciclo o cortesia (portata contatto: 24 V - 25 W max)
 - Collegamento ausiliario di una lampada esterna liberamente posizionabile, per aumentare l'illuminazione nella zona di manovra.
 Ciclo: rimane accesa dal momento in cui l'anta inizia l'apertura fino alla completa chiusura (compreso il tempo di chiusura automatica).
 Cortesia: rimane accesa con un tempo regolabile (vedi funzione "F 25").

Lampadina spia cancello aperto (Portata contatto: 24 V - 3 W max.). Segnala la posizione dell'anta aperta, si spegne quando l'anta è chiusa (vedi funzione "F 10").

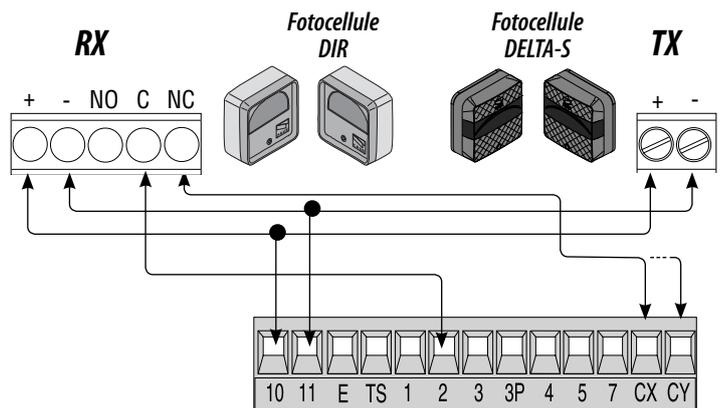
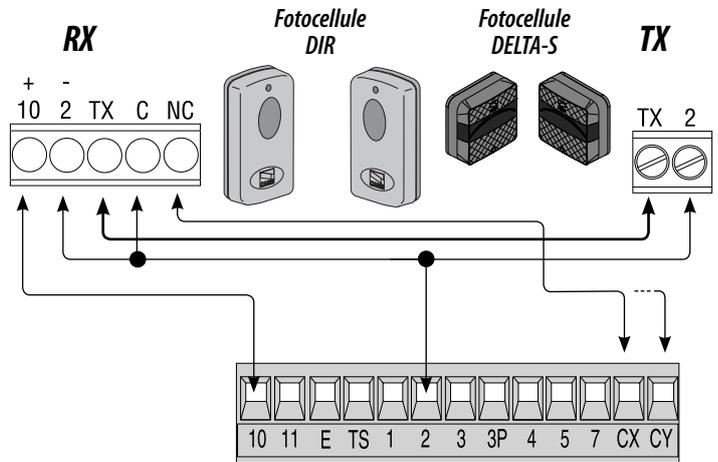


Dispositivi di sicurezza

Configurare il contatto CX o CY (N.C.), ingresso per dispositivi di sicurezza tipo fotocellule, conformi alle normative EN 12978. Vedi funzioni ingresso CX (Funzione F2) o CY (Funzione F3) in:

- C1 «riapertura durante la chiusura», in fase di chiusura delle ante, l'apertura del contatto provoca l'inversione del movimento fino alla completa apertura;
- C2 «richiusura durante l'apertura», in fase di apertura delle ante, l'apertura del contatto provoca l'inversione del movimento fino alla completa chiusura;
- C3 «stop parziale», arresto delle ante se in movimento con conseguente predisposizione alla chiusura automatica (se la funzione di chiusura automatica è stata inserita);
- C4 «attesa ostacolo», arresto delle ante se in movimento con conseguente ripresa del movimento dopo la rimozione dell'ostacolo.

N.B.: se non vengono utilizzati i contatti CX e CY, vanno disattivati in programmazione.

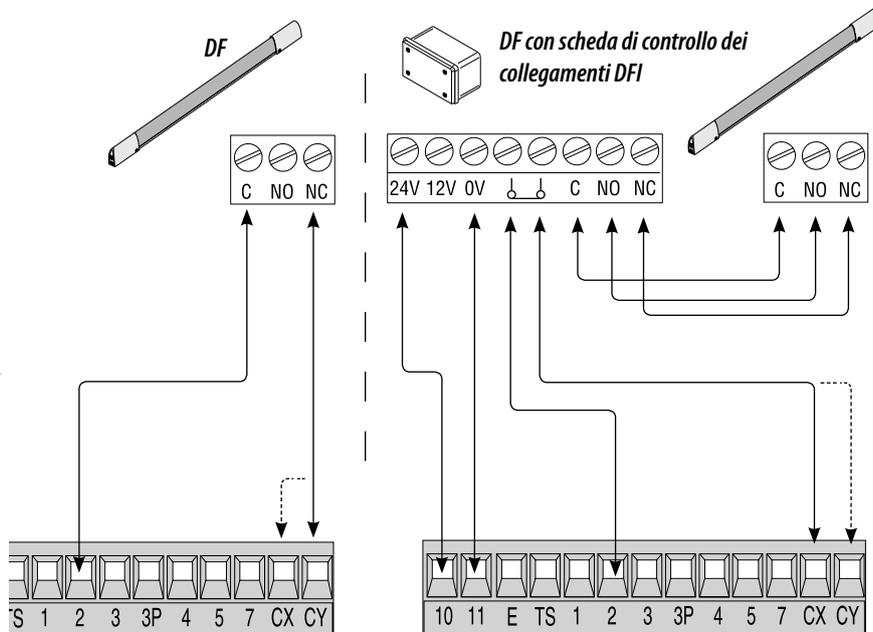


Configurare il contatto CX o CY (N.C.), ingresso per dispositivi di sicurezza tipo bordi sensibili, conformi alle normative EN 12978. Vedi funzioni ingresso CX (Funzione F2) o CY (Funzione F3) in:

- C7 «riapertura durante la chiusura», in fase di chiusura del cancello, l'apertura del contatto provoca l'inversione del movimento fino alla completa apertura del cancello;

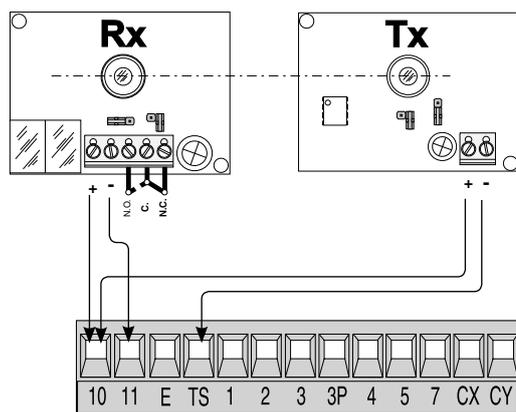
- C8 «richiusura durante l'apertura», in fase di apertura del cancello, l'apertura del contatto provoca l'inversione del movimento fino alla completa chiusura del cancello.

N.B.: se non vengono utilizzati i contatti CX e CY, vanno disattivati in programmazione.

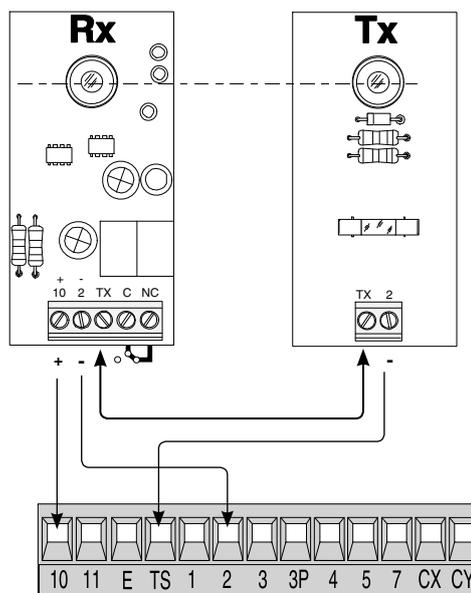


Collegamento elettrico per il funzionamento del test di sicurezza delle fotocellule

DOC / DELTA



DIR / DELTA S

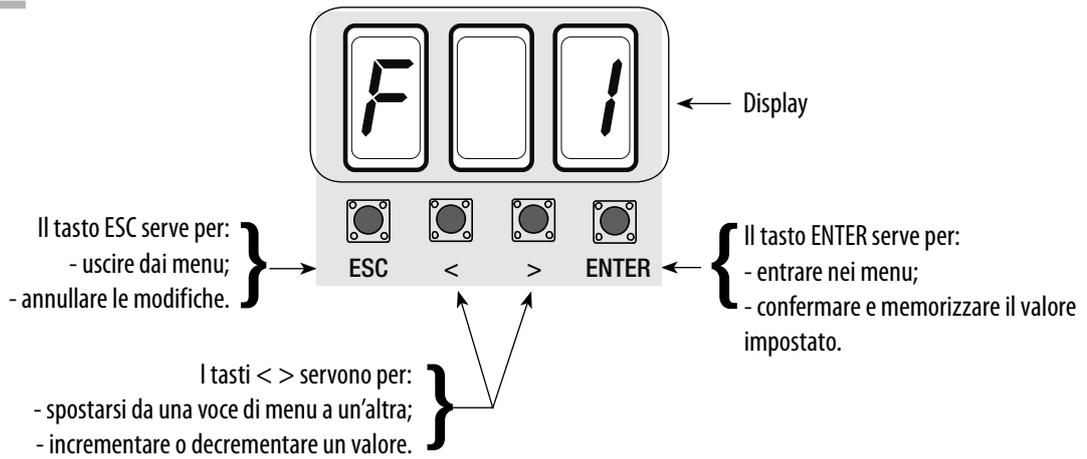


A ogni comando di apertura o di chiusura, la scheda verifica l'efficienza dei dispositivi di sicurezza (fotocellule). Un'eventuale anomalia delle fotocellule viene segnalata sulla scheda elettronica, e annulla qualsiasi comando dal trasmettitore radio o dal pulsante.

Collegamento elettrico per il funzionamento del test di sicurezza delle fotocellule:

- il trasmettitore e il ricevitore, devono essere collegati come da disegno;
- selezionare dalla funzione "F 5" su quali ingressi attivare il test.

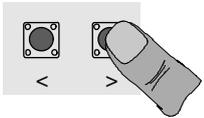
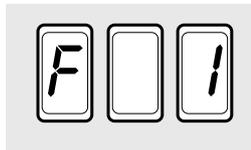
Descrizione comandi



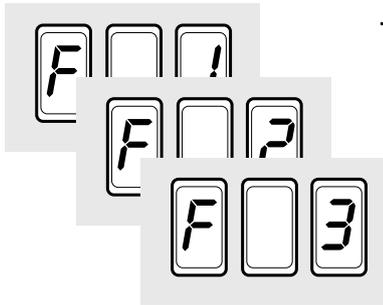
Navigazione menu



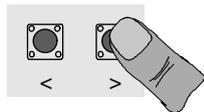
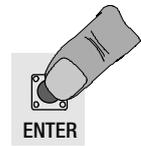
Per entrare nel menu, tenere premuto il pulsante ENTER per almeno un secondo.



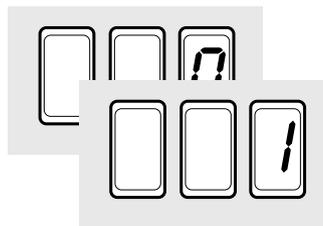
Per scegliere la voce di menu, spostarsi con le frecce...



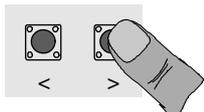
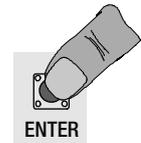
... poi premere ENTER



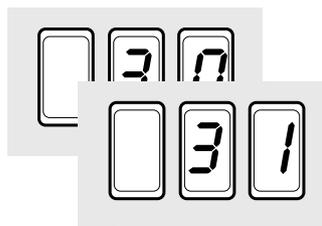
anche per i "sotto menu", spostarsi con le frecce ...



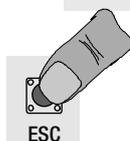
... poi premere ENTER



Per incrementare o diminuire il valore, agire sulle frecce...



... poi premere ENTER per confermare...



...per uscire dal menu attendere 10 secondi o premere ESC.



N.B. quando il menu è attivo l'impianto non può essere utilizzato.

Struttura menu

- F 1 - Funzione "stop totale"
- F 2 - Funzione associata all'ingresso CX
- F 3 - Funzione associata all'ingresso CY
- F 5 - Funzione test sicurezza
- F 6 - Funzione azione mantenuta
- F 7 - Modalità comando su 2-7
- F 8 - Modalità comando su 2-3p
- F 9 - Funzione rilevazione ostacolo a motore fermo
- F 10 - Funzione lampadina spia
- F 11 - Esclusione Encoder
- F 12 - Funzione partenza rallentata
- F 13 - Funzione spinta in chiusura (solo per motori Myto - Amico - Frog-J)
- F 14 - Funzione selezione tipo sensore
- F 16 - Funzione colpo d'ariete (solo per motori Myto - Amico - Frog-J)
- F 17 - Funzione serratura (solo per motori Myto - Amico - Frog-J)
- F 18 - Funzione lampada supplementare
- F 19 - Tempo chiusura automatica
- F 20 - Tempo chiusura automatica dopo apertura parziale
- F 21 - Tempo prelampeggio
- F 22 - Tempo lavoro
- F 23 - Tempo ritardo in apertura
- F 24 - Tempo ritardo in chiusura
- F 25 - Tempo lampada di cortesia
- F 26 - Tempo colpo d'ariete (solo per motori Myto - Amico - Frog-J)
- F 27 - Tempo serratura (solo per motori Myto - Amico - Frog-J)
- F 28 - Regolazione velocità motore M1
- F 29 - Regolazione velocità motore M2
- F 30 - Regolazione velocità rallentamento motore M1
- F 31 - Regolazione velocità rallentamento motore M2
- F 32 - Regolazione ulteriore rallentamento in chiusura per motori M1+M2 (solo per motori Myto e Stylo con braccio dritto)
- F 33 - Regolazione velocità di taratura
- F 34 - Sensibilità durante il movimento
- F 35 - Sensibilità durante il rallentamento
- F 36 - Regolazione apertura parziale
- F 37 - Regolazione punto iniziale di rallentamento in apertura del motore M1
- F 38 - Regolazione punto iniziale di rallentamento in chiusura del motore M1
- F 39 - Regolazione punto iniziale di accostamento in apertura del motore M1
- F 40 - Regolazione punto iniziale di accostamento in chiusura del motore M1
- F 41 - Regolazione punto iniziale di rallentamento in apertura del motore M2
- F 42 - Regolazione punto iniziale di rallentamento in chiusura del motore M2
- F 43 - Regolazione punto iniziale di accostamento in apertura del motore M2
- F 44 - Regolazione punto iniziale di accostamento in chiusura del motore M2
- F 45 - Regolazione punto di ulteriore rallentamento in chiusura (solo per motori Myto e Stylo con braccio dritto)
- F 46 - Impostazione numero dei motori
- F 50 - Salvataggio dati nella memory roll
- F 51 - Lettura dati dalla memory roll

- U 1 - Tipo di comando da associare all'utente mediante comando radio
- U 2 - Cancellazione singolo utente
- U 3 - Cancellazione totale utenti

- A 1 - Impostazione tipo motoriduttore
- A 2 - Test motori
- A 3 - Taratura corsa
- A 4 - Reset parametri

- H 1 - Versione software

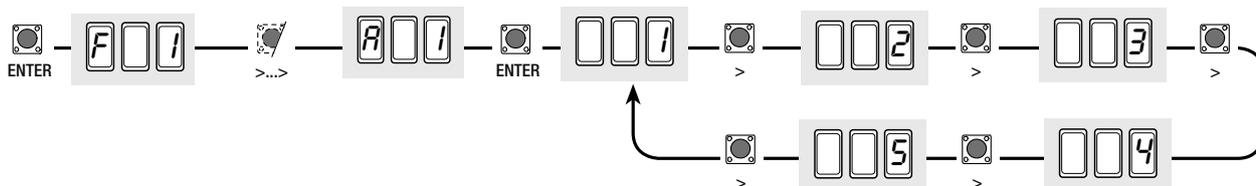
IMPORTANTE! prima di impostare le funzioni, definire i motoriduttori presenti nell'impianto (A 1 - Tipo motore), verificare il corretto senso di marcia dei motoriduttori (A 2 - Test motori) ed eseguire la taratura della corsa (A 3 - Taratura corsa)

Nota: confermare con il tasto ENTER dopo aver scelto il valore per ogni funzione.

Menu test motori e taratura

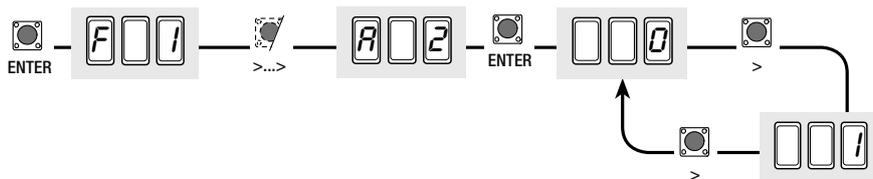
A 1 (Tipo motore): impostazione del tipo di motoriduttore a battente presente nell'impianto.

1 = Stylo con braccio snodato; 2 = Stylo con braccio dritto; 3 = Myto; 4 = Frog-J; 5 = Amico.



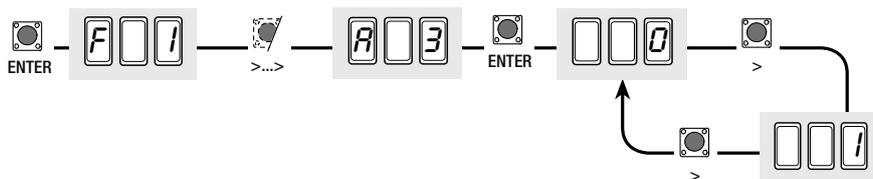
A 2 (Test motori): attivazione del test per verificare il corretto senso di rotazione dei motoriduttori (vedi paragrafo "test motori").

0 = Disattivata; 1 = Attivata.



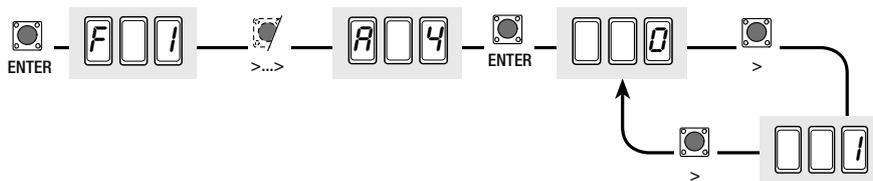
A 3 (Taratura corsa): operazione di taratura automatica della corsa su entrambi i motoriduttori (vedi paragrafo "taratura corsa").

0 = Disattivata; 1 = Attivata.



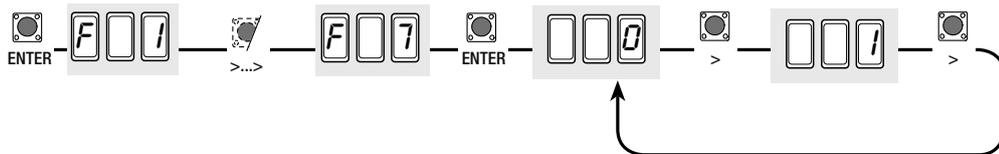
A 4 (Reset parametri): operazione di ripristino dei dati (impostazioni di default) e cancellazione della taratura corsa.

0 = Disattivata; 1 = Attivata.



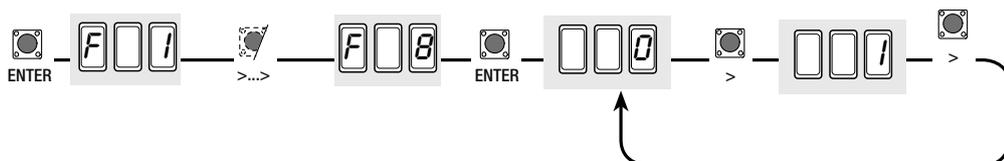
F 7 (Comando 2-7) : impostazione del contatto su 2-7 in passo-passo (apre-chiude) o sequenziale (apre-stop-chiude-stop).

0 = passo-passo (di default); 1 = sequenziale.



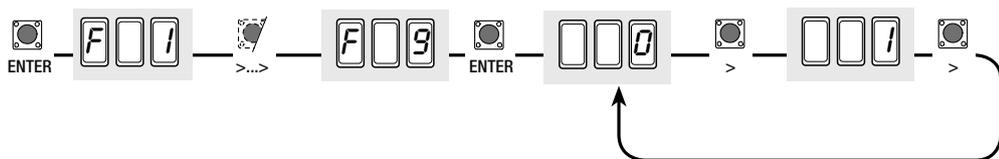
F 8 (Comando 2-3P) : impostazione del contatto su 2-3P in apertura pedonale (apertura totale della seconda anta) o parziale (apertura parziale della seconda anta a seconda dell'impostazione sulla percentuale tra 10 e 80 della corsa, funzione "F 36").

0 = apertura pedonale (di default); 1 = apertura parziale.



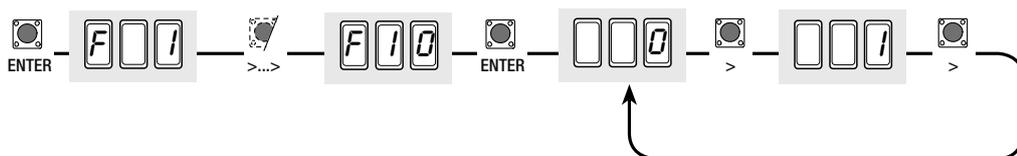
F 9 (Rilevazione ostacolo) : a motore fermo (cancello chiuso, aperto o dopo un comando di stop totale), impedisce qualsiasi movimento se i dispositivi (es. fotocellule) rilevano un ostacolo.

0 = Disattivata (di default); 1 = Attivata.



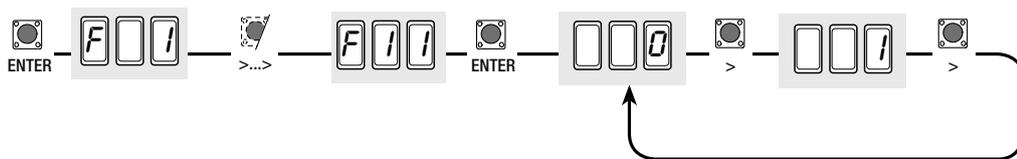
F 10 (Lampadina spia apre) : lampadina collegata su 10-5, segnala lo stato del cancello.

0 = cancello aperto e in movimento, rimane accesa (di default) 1 = - cancello in fase di apertura, lampeggia con intermittenza ogni mezzo secondo;
- cancello in fase di chiusura, lampeggia con intermittenza ogni secondo;
- cancello aperto, rimane accesa;
- cancello chiuso, rimane spenta.



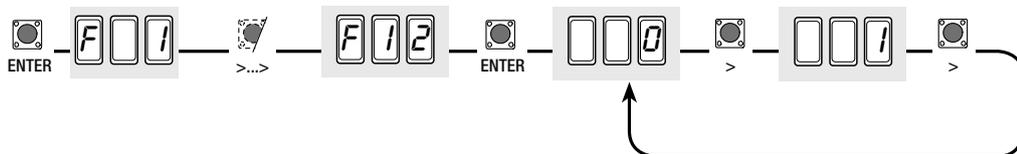
F 11 (Esclusione Encoder) : esclude la gestione dei rallentamenti, la rilevazione degli ostacoli e la sensibilità.

0 = Encoder attivato (di default); 1 = Encoder disattivato.



F 12 (Partenza rallentata) : a ogni comando di apertura o chiusura, le ante partono lentamente per alcuni secondi.

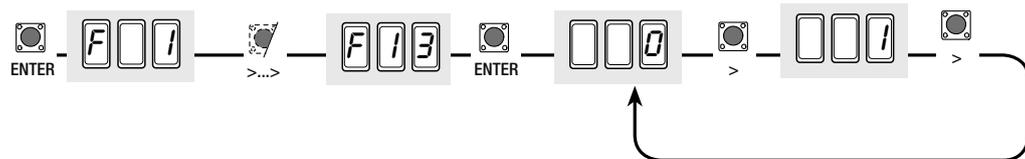
0 = Disattivata (di default); 1 = Attivata.



F 13 (Spinta in chiusura) : a finecorsa in chiusura, i motoriduttori eseguono una spinta in battuta delle ante per alcuni secondi.

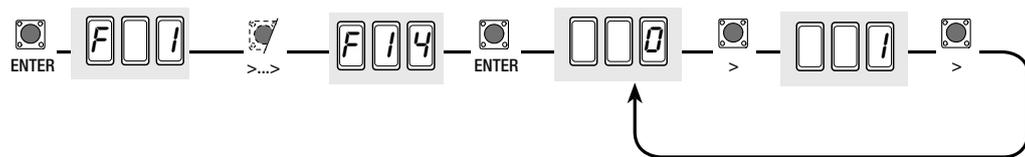
Nota: questa funzione è visibile solo per motoriduttori tipo Myto, Frog-J e Amico.

0 = Disattivata (di default); 1 = Attivata.



F 14 (Tipo di sensore) : impostazione del tipo di sensore per il comando dell'automazione mediante transponder (TSP00) o Lettore tessere magnetiche (LT001) con scheda di codifica R700 oppure con tastiera S7000 con scheda di codifica R800.

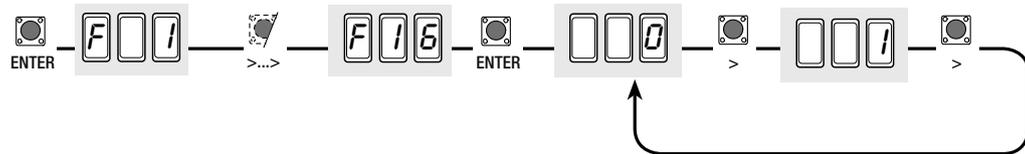
0 = TAG; 1 = S7000 (di default).



F 16 (Colpo d'ariete) : prima di ogni manovra di apertura e chiusura, le ante premono in battuta per qualche secondo per facilitare lo sgancio dell'elettroserratura (per la regolazione del tempo, vedi funzione "F26").

Nota: questa funzione è visibile solo per motoriduttori serie Myto, Frog-J e Amico.

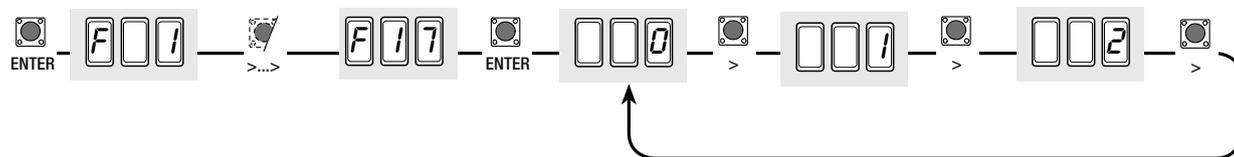
0 = Disattivata (di default); 1 = Attivata.



F 17 (Serratura) : sblocco dell'elettroserratura in battuta di chiusura e di apertura (per la regolazione del tempo, vedi funzione "F27").

Nota: questa funzione è visibile solo per motoriduttori serie Myto, Frog-J e Amico.

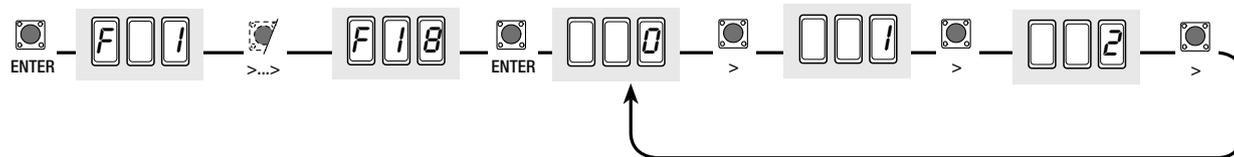
0 = con comando di apertura (di default); 1 = con comando di chiusura; 2 = con entrambi i comandi.



F 18 (Lampada 10-E) : uscita sul contatto 10-E per lampada con funzione di:

- lampeggiatore di movimento, lampeggia durante le fasi di apertura e chiusura del cancello.
- lampada esterna liberamente posizionabile, per aumentare l'illuminazione nella zona di manovra, impostata come lampada di cortesia che rimane accesa per un tempo regolabile (vedi funzione "F25") oppure come lampada ciclo che rimane accesa dal momento in cui l'anta inizia l'apertura fino alla completa chiusura (compreso il tempo di chiusura automatica).

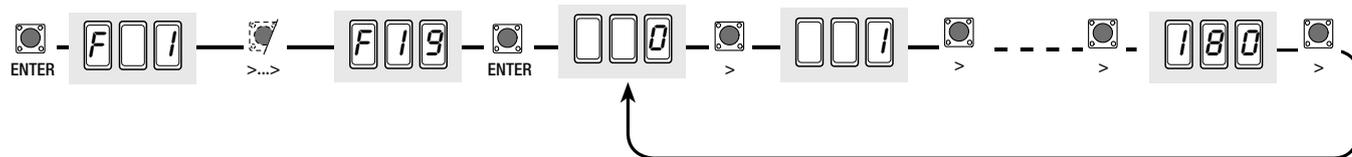
0 = Lampeggiatore (di default); 1 = Ciclo; 2 = Cortesia.



F 19 (Tempo chiusura automatica) : Il temporizzatore della chiusura automatica si attiva a finecorsa in apertura. Il tempo prefissato è regolabile, ed è comunque condizionato dall'eventuale intervento dei dispositivi di sicurezza e si disattiva dopo uno «stop» totale di sicurezza o in mancanza di energia elettrica.

Il tempo di attesa può essere disattivato o regolato da 1" a 180"

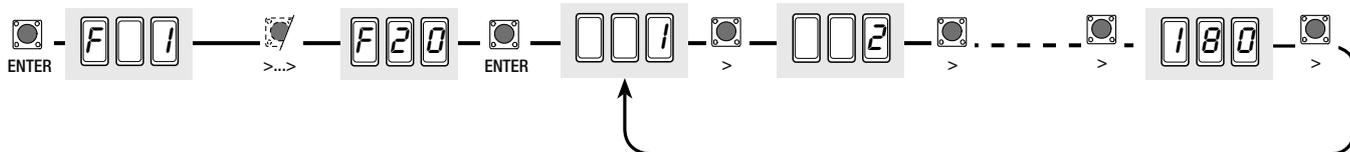
0 = Disattivata (di default); 1 = 1 secondo; 2 = 2 secondi; 180 = 180 secondi.



F 20 (Tempo chiusura automatica dopo apertura parziale o pedonale) : tempo di chiusura automatica dell'anta dopo un comando di apertura parziale o pedonale. Trascorso questo tempo, viene effettuata automaticamente una manovra di chiusura ed è comunque condizionato dall'eventuale intervento dei dispositivi di sicurezza e si disattiva dopo uno «stop» totale di sicurezza o in mancanza di energia elettrica. Il tempo di attesa può essere regolato da 1" a 180"

Nota: il tempo di chiusura automatica (vedi F 19) non deve essere disattivato.

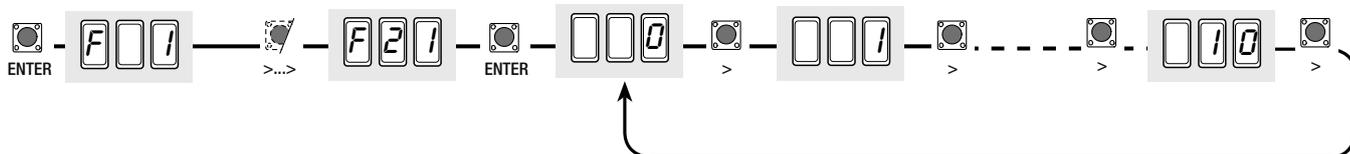
1 = 1 secondo; 2 = 2 secondi; 5 = 5 secondi (di default); 180 = 180 secondi.



F 21 (Tempo prelampeggio) : dopo un comando di apertura o di chiusura, il lampeggiatore collegato su (10-E), lampeggia per un tempo regolabile prima di iniziare la manovra.

Il tempo di prelampeggio può essere disattivato o regolato da 1" a 10"

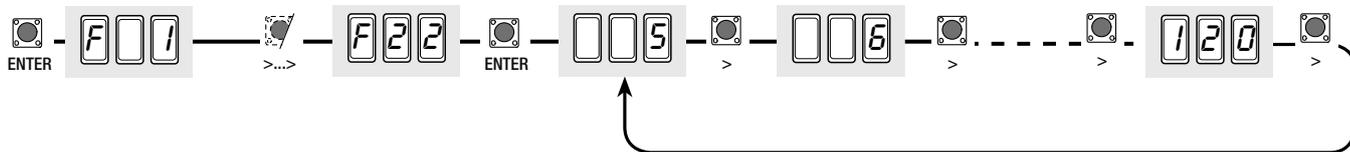
0 = Disattivata (di default); 1 = 1 secondo; 2 = 2 secondi; 10 = 10 secondi.



F 22 (Tempo lavoro) : tempo di funzionamento dei motori nella fase di apertura o chiusura.

Il tempo di lavoro può essere regolato da 5" a 120"

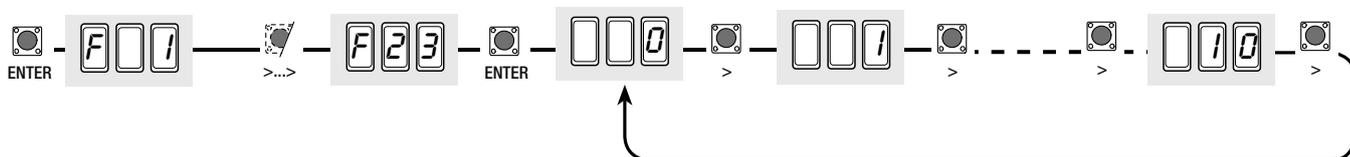
5 = 5 secondi; 120 = 120 secondi (di default).



F 23 (Tempo ritardo in apertura) : dopo un comando di apertura, l'anta del motoriduttore (M1) parte in ritardo rispetto al motoriduttore (M2) per un tempo regolabile.

Il tempo di ritardo può essere disattivato o regolato da 1" a 10"

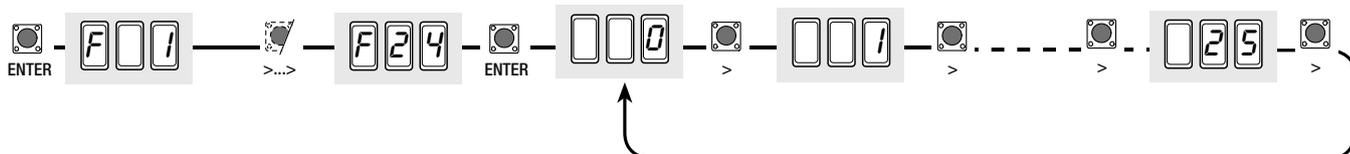
0 = Disattivata (di default); 1 = 1 secondo; 2 = 2 secondi 10 = 10 secondi.



F 24 (Tempo ritardo in chiusura) : dopo un comando di chiusura o dopo una chiusura automatica, l'anta del motoriduttore (M2) parte in ritardo rispetto al motoriduttore (M1) per un tempo regolabile.

Il tempo di ritardo può essere disattivato o regolato da 1" a 25"

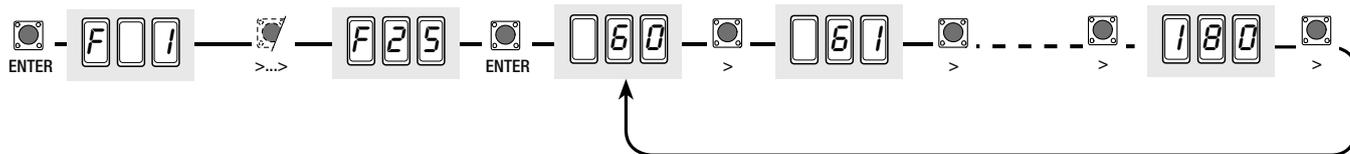
0 = Disattivata (di default); 1 = 1 secondo; 2 = 2 secondi 25 = 25 secondi.



F 25 (Tempo lampada di cortesia) : lampada supplementare collegata su (10-E), rimane accesa per un tempo necessario durante le manovre di apertura/chiusura del cancello.

Il tempo può essere regolato da 60" a 180"

60 = 60 secondi (di default); 61 = 61 secondi; 180 = 180 secondi.

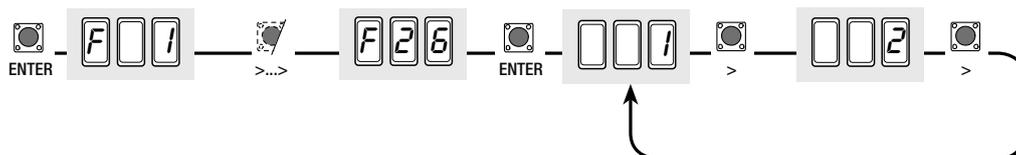


F 26 (Tempo colpo d'ariete) : tempo di spinta del motoriduttore in battuta di chiusura e apertura dopo ogni comando.

Il tempo può essere regolato da 1" a 2".

Nota: questa funzione compare solo per motoriduttori serie Myto, Frog-J e Amico.

1 = 1 secondo (di default); 2 = 2 secondi.

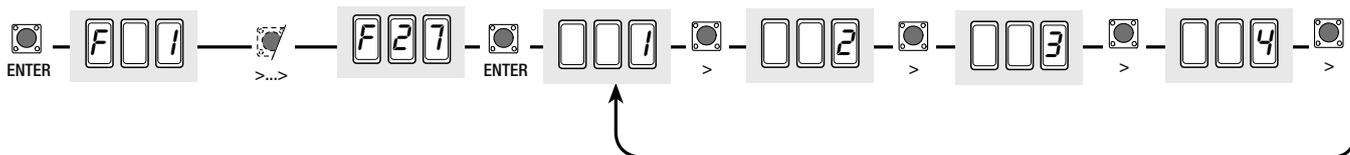


F 27 (Tempo serratura) : tempo di intervento per lo sblocco dell'elettroserratura a ogni comando di apertura o chiusura (vedi F 17).

Il tempo può essere regolato da 1" a 4".

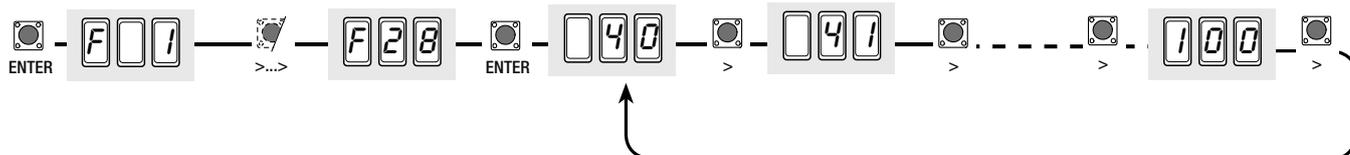
Nota: questa funzione compare solo per motoriduttori serie Myto, Frog-J e Amico.

1 = 1 secondo (di default); 4 = 4 secondi.



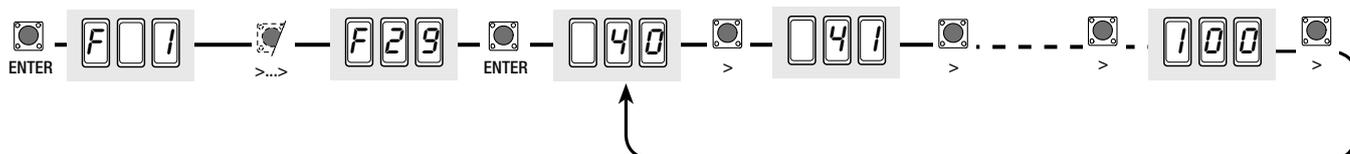
F 28 (Velocità manovra del motore M1) : impostazione della velocità durante le manovre del motore M1, calcolata in percentuale.

40 = 40% della velocità del motore (minima); 100 = 100% della velocità del motore (massima, di default).



F 29 (Velocità manovra del motore M2) : impostazione della velocità durante le manovre del motore M2, calcolata in percentuale.

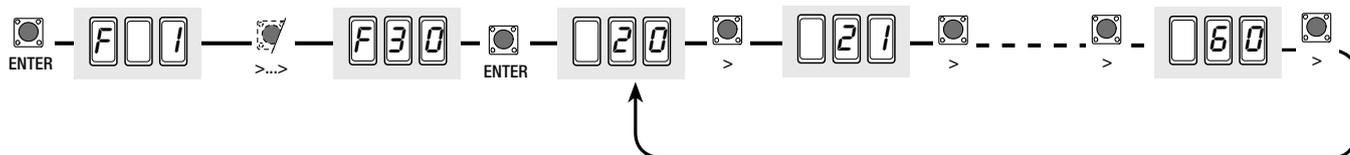
40 = 40% della velocità del motore (minima); 100 = 100% della velocità del motore (massima, di default).



F 30 (Velocità rallentamento del motore M1) : impostazione della velocità durante i rallentamenti del motore M1, calcolata in percentuale.

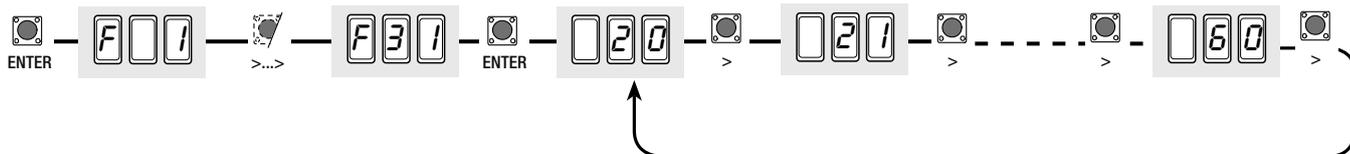
20 = 20% velocità di rallentamento del motore (minima); 50 = 50% velocità di rallentamento del motore (di default);

..... 60 = 60% velocità di rallentamento del motore (massima).



F 31 (Velocità rallentamento del motore M2) : impostazione della velocità durante i rallentamenti del motore M2, calcolata in percentuale.

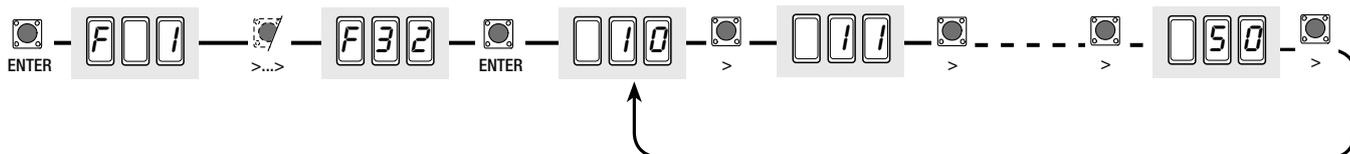
20 = 20% velocità di rallentamento del motore (minima); 50 = 50% velocità di rallentamento del motore (*di default*);.....
60 = 60% velocità di rallentamento del motore (massima).



F 32 (Ulteriore rallentamento in chiusura per motori M1+M2) : impostazione di un'ulteriore riduzione della velocità durante la fase di rallentamento in chiusura per i motori M1+M2 con braccio dritto; la velocità ridotta è calcolata in percentuale.

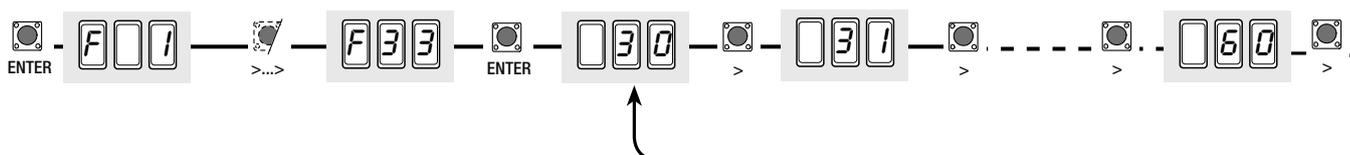
Nota: questa funzione è visibile solo per motoriduttori Myto e Stylo con braccio dritto.

10 = 10% velocità di rallentamento del motore (minima); 50 = 50% velocità di rallentamento del motore (*massima, di default*).



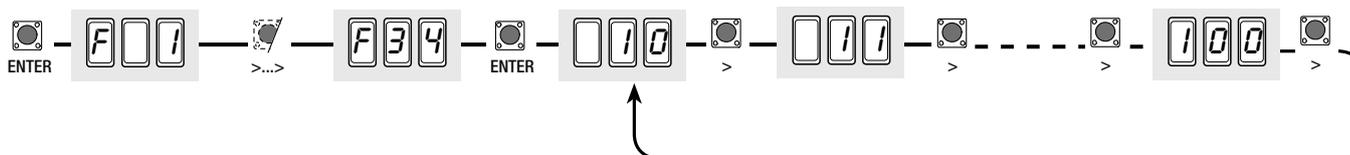
F 33 (Velocità taratura) : impostazione della velocità per la sola fase di taratura del cancello, calcolata in percentuale.

30 = 30% della velocità del motore; 50 = 50% della velocità del motore (*di default*); 60 = 60% della velocità del motore.



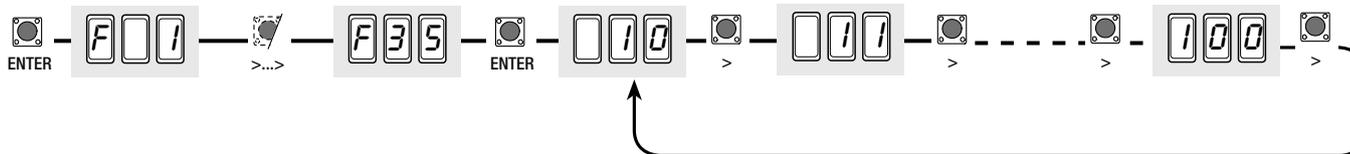
F 34 (Sensibilità corsa) : regola la sensibilità di rilevamento degli ostacoli durante la manovra.

10 = massima sensibilità; 100 = minima sensibilità (*di default*).



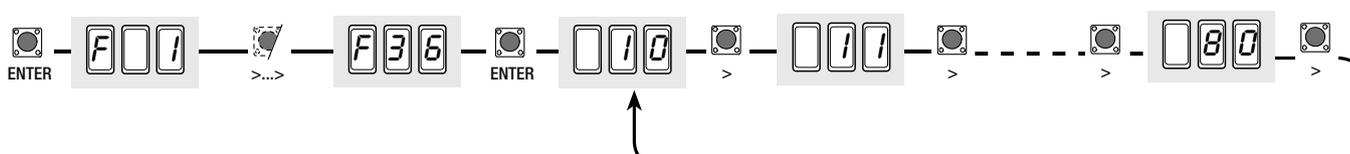
F 35 (Sensibilità rallentamenti) : regola la sensibilità di rilevamento degli ostacoli durante il rallentamento.

10 = massima sensibilità; 100 = minima sensibilità (*di default*).



F 36 (Regolazione apertura parziale) : regola l'apertura dell'anta del secondo motore (M2) in percentuale sulla corsa totale.

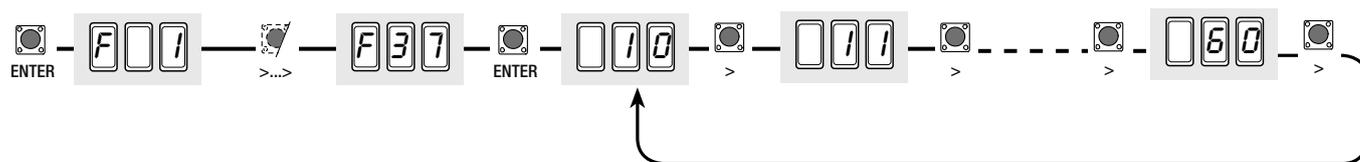
10 = 10% della corsa (*di default*); 80 = 80% della corsa.



F 37 (Punto rallentamento apertura del motore M1): regola il punto di inizio del rallentamento del motore (M1) prima del finecorsa di apertura.

Il punto di inizio rallentamento è calcolato in percentuale sulla corsa completa dell'anta (vedi par. illustrazione delle aree e punti di rallentamento e di accostamento)

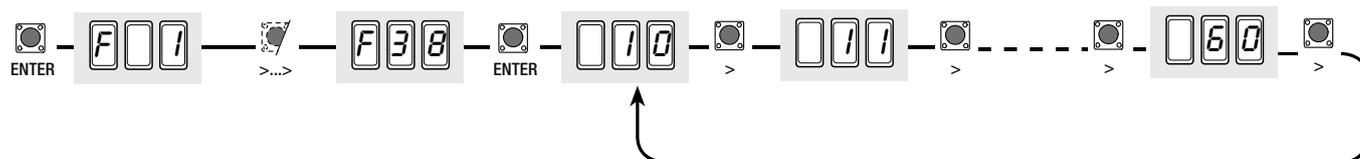
10 = 10% della corsa; 25 = 25% della corsa (*di default*); 60 = 60% della corsa.



F 38 (Punto rallentamento chiusura del motore M1): regola il punto di inizio del rallentamento del motore (M1) prima del finecorsa di chiusura.

Il punto di inizio rallentamento è calcolato in percentuale sulla corsa completa dell'anta (vedi par. illustrazione delle aree e punti di rallentamento e di accostamento)

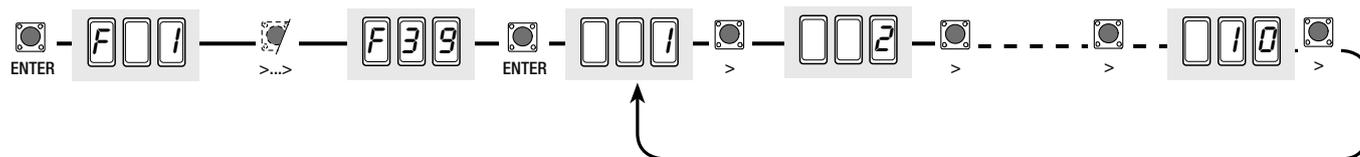
10 = 10% della corsa; 25 = 25% della corsa (*di default*); 60 = 60% della corsa.



F 39 (Punto accostamento apertura del motore M1): regola il punto di inizio dell'accostamento del motore (M1) prima del finecorsa di apertura.

Il punto di inizio accostamento è calcolato in percentuale sulla corsa completa dell'anta. (vedi par. illustrazione delle aree e punti di rallentamento e di accostamento)

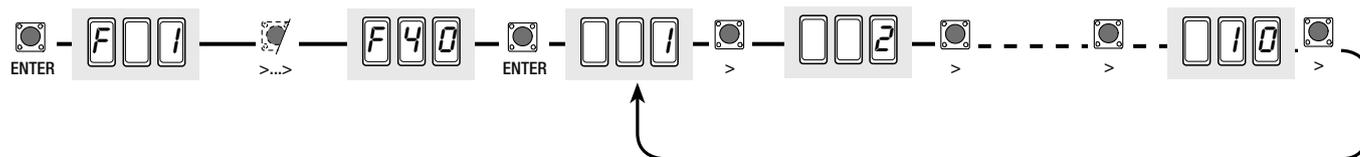
1 = 1% della corsa; 5 = 5% della corsa (*di default*); 10 = 10% della corsa.



F 40 (Punto accostamento chiusura del motore M1): regola il punto di inizio dell'accostamento del motore (M1) prima del finecorsa di chiusura.

Il punto di inizio accostamento è calcolato in percentuale sulla corsa completa dell'anta (vedi par. illustrazione delle aree e punti di rallentamento e di accostamento)

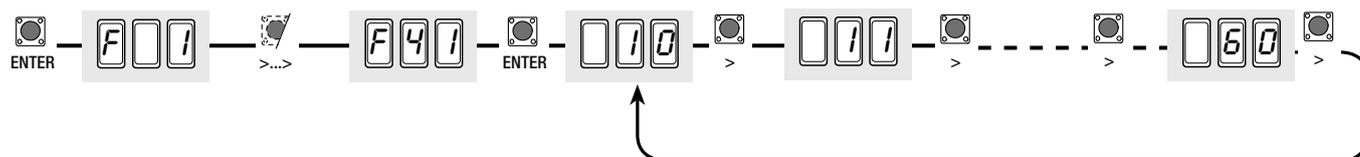
1 = 1% della corsa; 5 = 5% della corsa (*di default*); 10 = 10% della corsa.



F 41 (Punto rallentamento apertura del motore M2): regola il punto di inizio del rallentamento del motore (M2) prima del finecorsa di apertura.

Il punto di inizio rallentamento è calcolato in percentuale sulla corsa completa dell'anta (vedi par. illustrazione delle aree e punti di rallentamento e di accostamento)

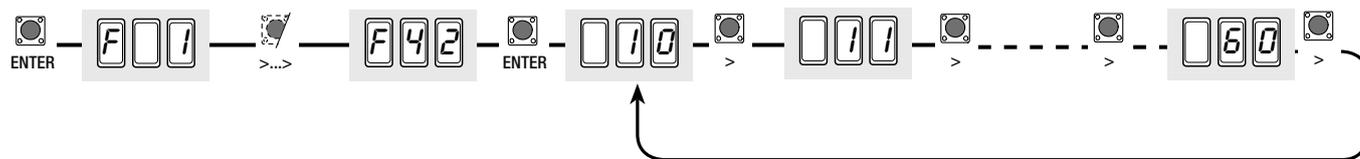
10 = 10% della corsa; 25 = 25% della corsa (*di default*); 60 = 60% della corsa.



F 42 (Punto rallentamento chiusura del motore M2): regola il punto di inizio del rallentamento del motore (M2) prima del finecorsa di chiusura.

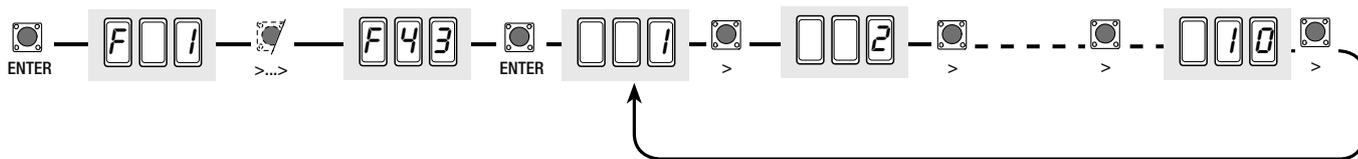
Il punto di inizio rallentamento è calcolato in percentuale sulla corsa completa dell'anta. (vedi par. illustrazione delle aree e punti di rallentamento e di accostamento)

10 = 10% della corsa; 25 = 25% della corsa (*di default*); 60 = 60% della corsa.



F 43 (Punto accostamento apertura del motore M2) : regola il punto di inizio dell'accostamento del motore (M2) prima del finecorsa di apertura. Il punto di inizio accostamento è calcolato in percentuale sulla corsa completa dell'anta (vedi par. illustrazione delle aree e punti di rallentamento e di accostamento)

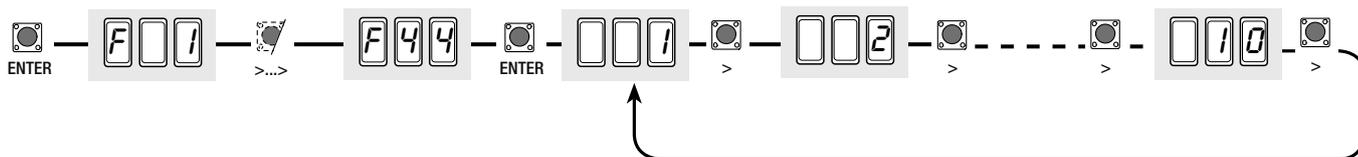
1 = 1% della corsa; 5 = 5% della corsa (*di default*); 10 = 10% della corsa.



F 44 (Punto accostamento chiusura del motore M2) : regola il punto di inizio dell'accostamento del motore (M2) prima del finecorsa di chiusura.

Il punto di inizio accostamento è calcolato in percentuale sulla corsa completa dell'anta. (vedi par. illustrazione delle aree e punti di rallentamento e di accostamento)

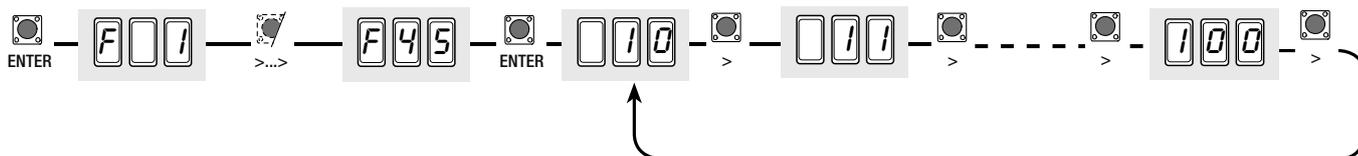
1 = 1% della corsa; 5 = 5% della corsa (*di default*); 10 = 10% della corsa.



F 45 (Punto di ulteriore rallentamento in chiusura) : regola il punto di inizio dell'ulteriore rallentamento in chiusura, calcolata in percentuale sul rallentamento.

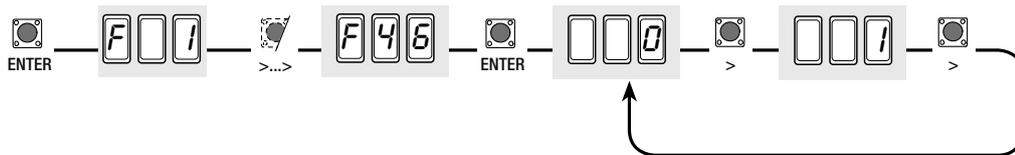
Nota: questa funzione è visibile solo per motoriduttori Myto e Stylo con braccio dritto.

10 = 10% della corsa di rallentamento; 50 = della corsa di rallentamento (*di default*); 100 = 100% della corsa di rallentamento.



F 46 (Numero motori) : impostazione del numero di motori collegati al quadro comando.

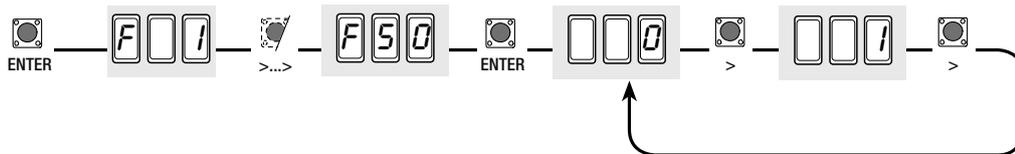
0 = Abilitazione di entrambi i motori (M1+M2) (*di default*); 1 = Abilitazione di un solo motore (M2)



F 50 (Salvataggio dati) : salva gli utenti e tutte le impostazioni nella memory roll.

Nota: questa funzione compare solo se la memory roll è inserita sulla scheda madre.

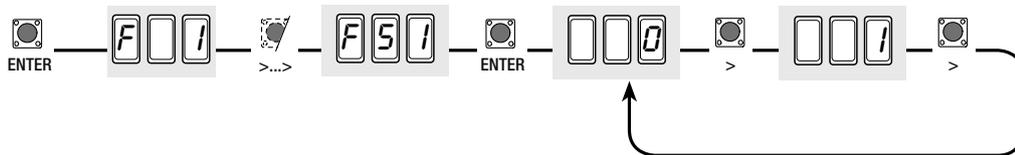
0 = Disattivata; 1 = Attivata



F 51 (Lettura dati) : carica i dati della memory roll nella scheda madre.

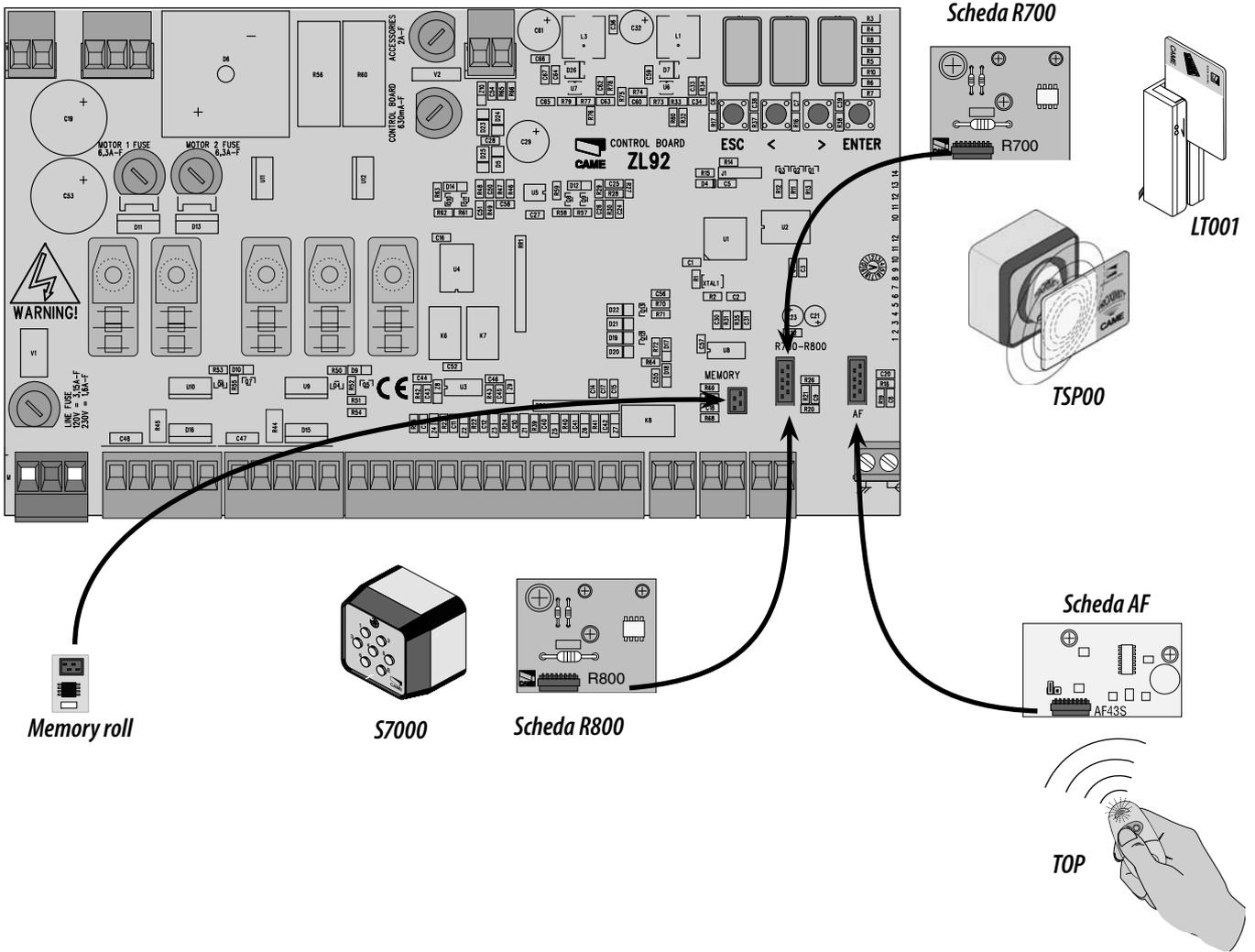
Nota: questa funzione compare solo se la memory roll è inserita sulla scheda madre.

0 = Disattivata; 1 = Attivata.

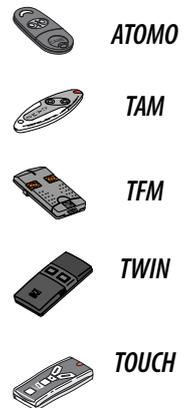


Schede di codifica

Per inserire, modificare e rimuovere gli utenti o comandare l'automazione mediante comando radio, inserire la scheda AF43S. Se si utilizza il transponder o il lettore di tessere, inserire la scheda R700 o, in alternativa, la scheda R800 per il selettore a tastiera. Inserire la memory roll per salvare e caricare gli utenti registrati in un'altra scheda.



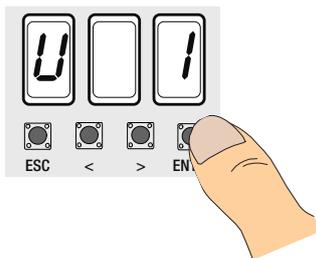
Frequenza/MHz	Scheda	Trasmettitore
FM 26.995	AF130	TFM
FM 30.900	AF150	TFM
AM 26.995	AF26	TOP
AM 30.900	AF30	TOP
AM 433.92	AF43S	TAM / TOP ATOMO / TWIN
AM 433.92	AF43TW	TWIN
AM 40.685	AF40	TOUCH
AM 868.35	AF868	TOP



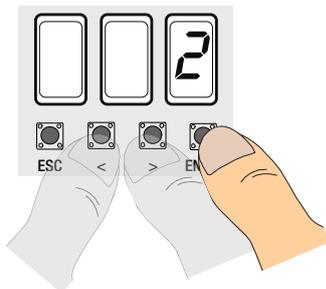
Inserimento utente con comando associato

N.B.: prima di procedere, togliere la scheda memory roll.

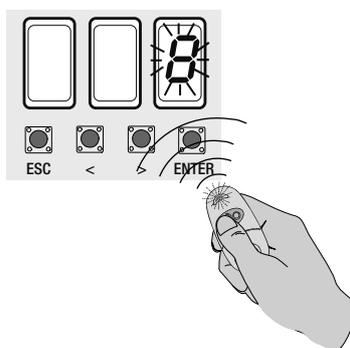
1) Selezionare "U 1".
Premere ENTER per confermare.



2) Scegliere il comando (1=passo-passo, 2=sequenziale, 3=apre, 4=apertura pedonale/ parziale, 5=uscita contatto B1-B2) da associare all'utente mediante i tasti contrassegnati con le frecce.
Premere ENTER per confermare...



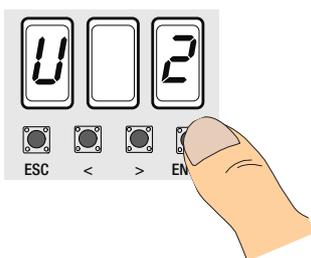
3) ... lampeggerà per alcuni secondi un numero disponibile da 1 a 25, questo numero verrà assegnato all'utente dopo aver inviato il codice con il trasmettitore o da altro dispositivo di comando.



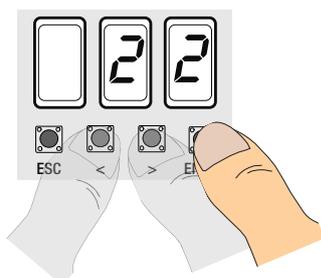
Utente	Comando associato
1 -	
2 -	
3 -	
4 -	
5 -	
6 -	
7 -	
8 -	
9 -	
10 -	
11 -	
12 -	
13 -	
14 -	
15 -	
16 -	
17 -	
18 -	
19 -	
20 -	
21 -	
22 -	
23 -	
24 -	
25 -	

Cancellazione di un singolo utente

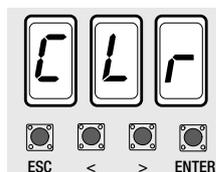
1) Selezionare "U 2".
Premere ENTER per confermare.



2) Scegliere il numero dell'utente da cancellare mediante i tasti contrassegnati con le frecce.
Premere ENTER per confermare...

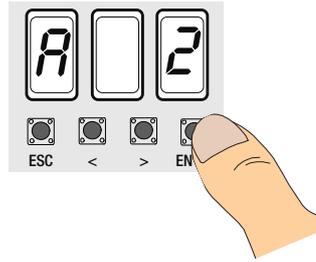


3) ... verrà visualizzata la scritta "CLr" a confermare la cancellazione.

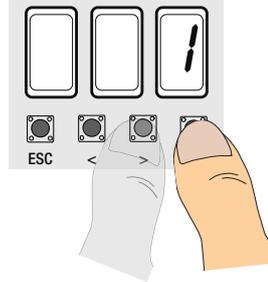


Test motori

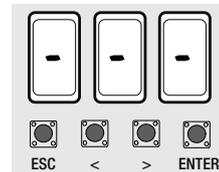
- 1) Selezionare "A 2".
Premere ENTER per confermare.



- 2) Selezionare 1 per attivare il test.
Premere ENTER per confermare...

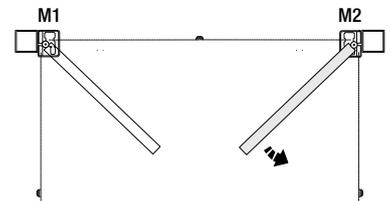
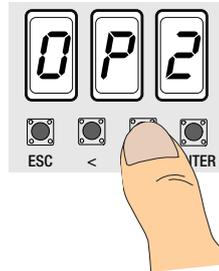


- 3) ... verrà visualizzata la dicitura "---" in attesa del comando ...



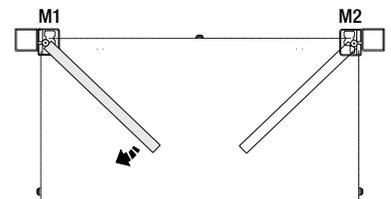
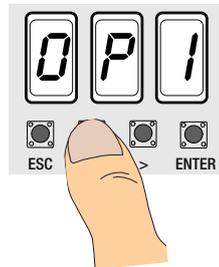
- 4) Tenere premuto il tasto indicato con la freccia ">" e verificare che l'anta del secondo motoriduttore (M2) esegua una manovra di apertura.

Nota: se l'anta compie una manovra di chiusura, invertire le fasi del motore (M2 con N2).



- 5) Eseguire la stessa procedura con il tasto indicato con la freccia "<" per verificare l'anta del primo motoriduttore (M1).

Nota: se l'anta compie una manovra di chiusura, invertire le fasi del motore (M1 con N1).

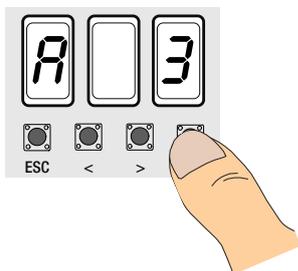


Taratura corsa

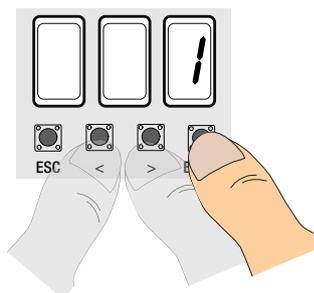
N.B.: prima di effettuare la taratura della corsa, controllare che l'area di manovra sia libera da qualsiasi ostacolo e verificare la presenza di una battuta d'arresto meccanico in apertura e una in chiusura.

Importante! Durante la taratura, tutti dispositivi di sicurezza saranno disabilitati fino al termine della taratura escluso quello per lo "stop totale".

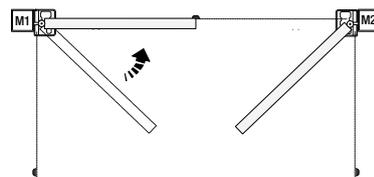
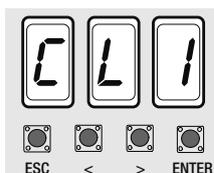
- 1) Selezionare "A 3".
Premere ENTER per confermare.



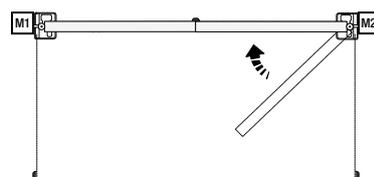
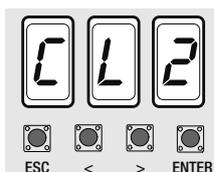
- 2) Selezionare 1 e premere ENTER per confermare l'operazione di taratura automatica della corsa...



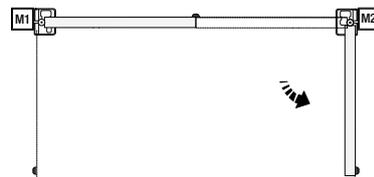
- 3) L'anta del primo motore eseguirà una manovra di chiusura fino alla battuta d'arresto...



- 4) ...di seguito, l'anta del secondo motore eseguirà la stessa manovra...



- 5) ...successivamente l'anta del secondo motore, eseguirà una manovra di apertura fino alla battuta d'arresto...



- 6) ...dopodichè, l'anta del primo motore eseguirà la stessa manovra.

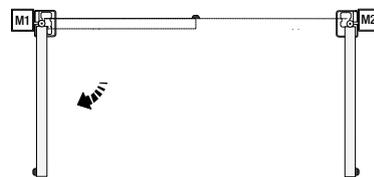
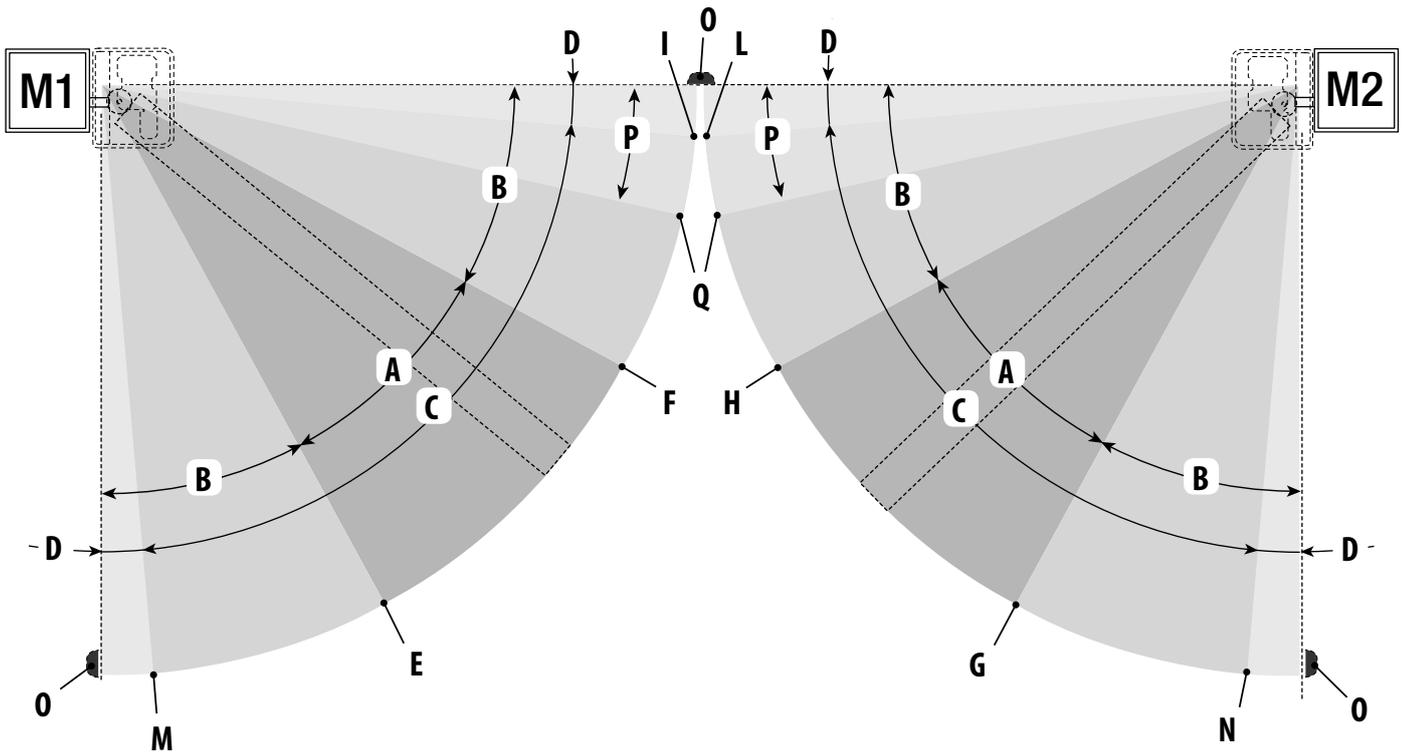


Illustrazione delle aree e punti di rallentamento e di accostamento

Nota: le aree della corsa e i punti di rallentamento e di accostamento sono testati secondo i parametri delle Norme Tecniche EN12445 e EN12453 per la compatibilità delle forze di impatto generate dall'anta in movimento.



A = Area di movimento a velocità normale

B* = Area di movimento a velocità rallentata

C = Zona di intervento dell'encoder con inversione del movimento

D = Zona di intervento dell'encoder con arresto del movimento

E = Punto di inizio rallentamento in apertura (M1 Rall. AP%)

F = Punto di inizio rallentamento in chiusura (M1 Rall. CH%)

G = Punto di inizio rallentamento in apertura (M2 Rall. AP%)

H = Punto di inizio rallentamento in chiusura (M2 Rall. CH%)

I** = Punto di inizio accostamento in chiusura (M1 Acc. CH%)

L** = Punto di inizio accostamento in chiusura (M2 Acc. CH%)

M** = Punto di inizio accostamento in apertura (M1 Acc. AP%)

N** = Punto di inizio accostamento in apertura (M2 Acc. AP%)

O = Battute di arresto

P = Area di movimento a velocità ulteriormente rallentata in chiusura, solo per motori con braccio dritto (Stylo e Myto)

Q = Punto di inizio ulteriore rallentamento in chiusura, solo per motori con braccio dritto (Stylo e Myto)

* Minimo 600 mm dalla battuta di arresto.

** Impostare la percentuale di accostamento dalla funzione "F39" - "F40" per il primo motore (M1) e "F41" - "F42" per il secondo motore (M2) in modo da ottenere una distanza inferiore di 50 mm dal punto di battuta d'arresto.

Messaggi di errori e avvisi

"Er1": taratura del motore M1 interrotta; verificare il corretto collegamento e funzionamento del motore M1.

"Er2": taratura del motore M2 interrotta; verificare il corretto collegamento e funzionamento del motore M2.

"Er3": encoder rotto; rivolgersi all'assistenza.

"Er4": errore test servizi; verificare il corretto collegamento e funzionamento dei dispositivi di sicurezza.

"Er5": tempo lavoro insufficiente; verificare l'impostazione del tempo impostato potrebbe essere insufficiente per completare il ciclo lavoro.

"Er6": numero massimo di ostacoli rilevati.

"Er7": surriscaldamento del trasformatore, al primo comando di apertura, le ante rimangono aperte.

"C0": contatto 1-2 (stop) non utilizzato è non disattivato.

"C1/2/3/4/7/8": contatti CX e/o CY non utilizzati è non disattivati.

Led rosso lampeggia: scheda comando non ancora tarata per la corsa.

Dismissione e smaltimento

 CAME CANCELLI AUTOMATICI S.p.A. implementa all'interno dei propri stabilimenti un Sistema di Gestione Ambientale certificato e conforme alla norma UNI EN ISO 14001 a garanzia del rispetto e della tutela dell'ambiente.

Vi chiediamo di continuare l'opera di tutela dell'ambiente, che CAME considera uno dei fondamenti di sviluppo delle proprie strategie operative e di mercato, semplicemente osservando brevi indicazioni in materia di smaltimento:

SMALTIMENTO DELL'IMBALLO

I componenti dell'imballo (cartone, plastiche etc.) sono assimilabili ai rifiuti solidi urbani e possono essere smaltiti senza alcuna difficoltà, semplicemente effettuando la raccolta differenziata per il riciclaggio.

Prima di procedere è sempre opportuno verificare le normative specifiche vigenti nel luogo d'installazione.

NON DISPERDERE NELL'AMBIENTE!

SMALTIMENTO DEL PRODOTTO

I nostri prodotti sono realizzati con materiali diversi. La maggior parte di essi (alluminio, plastica, ferro, cavi elettrici) è assimilabile ai rifiuti solidi e urbani. Possono essere riciclati attraverso la raccolta e lo smaltimento differenziato nei centri autorizzati.

Altri componenti (schede elettroniche, batterie dei radiocomandi etc.) possono invece contenere sostanze inquinanti.

Vanno quindi rimossi e consegnati a ditte autorizzate al recupero e allo smaltimento degli stessi.

Prima di procedere è sempre opportuno verificare le normative specifiche vigenti nel luogo di smaltimento.

NON DISPERDERE NELL'AMBIENTE!



Came Cancelli Automatici s.p.a.

indirizzo Via Martiri della Libertà n. 15 c.a.p. 31030
loc. Dosson di Casier prov. Treviso stato Italia

DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITÀ

(All. IIA Dir.2006/95/CE)

DICHIARA CHE IL MATERIALE ELETTRICO

SCHEDE COMANDO PER CANCELLI BATTENTI

**ZA3; ZA3N; ZA4; ZA5; ZF1;
ZM3; ZM3C; ZM3E; ZM3EC; ZC3; ZC3C;
ZL90; ZL150; ZL160; ZL170; ZL180; ZLJ14; ZLJ24
ZL19N; ZL19NA; ZL90; ZL92; ZL150N; ZL160N;
ZL170N**

SONO CONFORMI ALLE DISPOSIZIONI DELLE SEGUENTI DIRETTIVE

DIRETTIVA 2006/95/CE DEL PARLAMENTO EUROPEO E DEL CONSIGLIO

del 12 dicembre 2006 concernente il ravvicinamento delle legislazioni degli Stati membri relative al materiale elettrico destinato ad essere adoperato entro taluni limiti di tensione

DIRETTIVA 2004/108/CE DEL PARLAMENTO EUROPEO E DEL CONSIGLIO

del 15 dicembre 2004 concernente il ravvicinamento delle legislazioni degli Stati membri relative alla compatibilità elettromagnetica

Riferimento norme armonizzate ed altre norme tecniche: EN 60335-1 EN 61000-6-2
EN 60335-2-103 EN 61000-6-3
EN 13241-1

Dosson di Casier (TV)
li 15/03/2010

Gianni Michielan
Managing Director

DDC L IT Z002g ver 4.0 11 marzo 2010
Dichiarazione in lingua **ORIGINALE**

Came Cancelli Automatici s.p.a.

Via Martiri della Libertà, 15 - 31030 Dosson di Casier - Treviso - Italy - Tel. (+39) 0422 4940 - Fax (+39) 0422 4941
info@came.it - www.came.com

Cap. Soc. 1.610.000,00 € - C.F. e P.I. 03481280265 - VAT IT 03481280265 - REA TV 275359 - Reg Imp. TV 03481280265

CAMEGROUP
FREEDOM INNOVATION



Italiano - Codice manuale: **319V21** ver. 1.0 05/2010 © CAME cancelli automatici s.p.a.
 I dati e le informazioni indicate in questo manuale sono da ritenersi suscettibili di modifica in qualsiasi momento e senza obbligo di preavviso da parte di CAME Cancelli Automatici S.p.a.

<p>CAME France S.a. 7, Rue Des Haras Z.I. Des Hautes Patures 92737 Nanterre Cedex ☎ (+33) 1 46 13 05 05 📠 (+33) 1 46 13 05 00</p>	FRANCE	GERMANY	<p>CAME Gmbh Seefeld Akazienstrasse, 9 16356 Seefeld Bei Berlin ☎ (+49) 33 3988390 📠 (+49) 33 39883985</p>
<p>CAME Automatismes S.a. 3, Rue Odette Jasse 13015 Marseille ☎ (+33) 4 95 06 33 70 📠 (+33) 4 91 60 69 05</p>	FRANCE	U.A.E.	<p>CAME Gulf Fze Office No: S10122a2o210 P.O. Box 262853 Jebel Ali Free Zone - Dubai ☎ (+971) 4 8860046 📠 (+971) 4 8860048</p>
<p>CAME Automatismos S.a. C/Juan De Mariana, N. 17-local 28045 Madrid ☎ (+34) 91 52 85 009 📠 (+34) 91 46 85 442</p>	SPAIN	RUSSIA	<p>CAME Rus Umc Rus Lic Ul. Otradnaya D. 2b, Str. 2, office 219 127273, Moscow ☎ (+7) 495 739 00 69 📠 (+7) 495 739 00 69 (ext. 226)</p>
<p>CAME United Kingdom Ltd. Unit 3 Orchard Business Park Town Street, Sandiacre Nottingham - Ng10 5bp ☎ (+44) 115 9210430 📠 (+44) 115 9210431</p>	GREAT BRITAIN	PORTUGAL	<p>CAME Portugal Ucj Portugal Unipessoal Lda Rua Liebig, n° 23 2830-141 Barreiro ☎ (+351) 21 207 39 67 📠 (+351) 21 207 39 65</p>
<p>CAME Group Benelux S.a. Zoning Ouest 7 7860 Lessines ☎ (+32) 68 333014 📠 (+32) 68 338019</p>	BELGIUM	INDIA	<p>CAME India Automation Solutions Pvt. Ltd A - 10, Green Park 110016 - New Delhi ☎ (+91) 11 64640255/256 📠 (+91) 2678 3510</p>
<p>CAME Americas Automation Llc 11405 NW 122nd St. Medley, FL 33178 ☎ (+1) 305 433 3307 📠 (+1) 305 396 3331</p>	U.S.A	ASIA	<p>CAME Asia Pacific 60 Alexandra Terrace #09-09 Block C, The ComTech 118 502 Singapore ☎ (+65) 6275 8426 📠 (+65) 6275 5451</p>
<p>CAME Gmbh Kornwestheimer Str. 37 70825 Korntal Munchingen Bei Stuttgart ☎ (+49) 71 5037830 📠 (+49) 71 50378383</p>	GERMANY		



CAME Cancelli Automatici S.p.a.
 Via Martiri Della Libertà, 15
 31030 **Dosson Di Casier** (Tv)
 ☎ (+39) 0422 4940
 📠 (+39) 0422 4941
 Informazioni Commerciali 800 848095

ITALY

ITALY

CAME Sud s.r.l.
 Via F. Imperato, 198
 Centro Mercato 2, Lotto A/7
 80146 **Napoli**
 ☎ (+39) 081 7524455
 📠 (+39) 081 7529190

CAME Service Italia S.r.l.
 Via Della Pace, 28
 31030 **Dosson Di Casier** (Tv)
 ☎ (+39) 0422 383532
 📠 (+39) 0422 490044

ITALY

ITALY

CAME Global Utilities s.r.l.
 Via E. Fermi, 31
 20060 **Gessate** (Mi)
 ☎ (+39) 02 95380366
 📠 (+39) 02 95380224

Assistenza Tecnica 800 295830