Sistemas de Orientação GreenStar

MANUAL DO OPERADOR
Sistemas de Orientação GREENSTAR

OMPC20701 Edição K6 (PORTUGUESE)

John Deere Ag Management Solutions
(Este manual substitui o OMPC20592 E6)
LITHO IN U.S.A.

Introdução

Prefácio

BEM-VINDO AOS SISTEMAS DE AGRICULTURA DE PRECISÃO GREENSTAR oferecidos pela John Deere. Os sistemas de orientação AutoTrac e Parallel Tracking são pacotes de agricultura de precisão. Esses sistemas de orientação visam auxiliar o operador a operar a máquina de modo mais eficiente.

LEIA ESTE MANUAL atentamente para aprender a operar e fazer a manutenção correta em seu sistema. A não leitura do manual pode resultar em lesões pessoais ou danos ao equipamento. Este manual e os sinais de segurança em sua máquina também podem estar disponíveis em outros idiomas. (Consulte seu concessionário John Deere para fazer o pedido).

ESTE MANUAL DEVE SER CONSIDERADO uma parte integrante de seu sistema e deve permanecer com o sistema quando de sua venda.

AS MEDIDAS neste manual são apresentadas tanto no sistema métrico como no sistema habitual de medidas utilizado nos Estados Unidos. Utilize somente peças de reposição e fixadores corretos. Os fixadores em polegadas e métricos podem exigir uma chave específica métrica ou em polegadas.

Os lados DIREITO E ESQUERDO são determinados olhando-se no sentido do deslocamento para frente.

ESCREVA OS NÚMEROS DE IDENTIFICAÇÃO DOS PRODUTOS (P.I.N. = Product Identification Numbers) na Seção de Especificações ou de Números de Identificação. Anote corretamente todos os números para facilitar o rastreamento dos componentes em caso de roubo. O seu concessionário também precisará destes números quando você encomendar peças. Arquive os números de identificação em um lugar seguro fora da máquina.

A GARANTIA é fornecida como parte do programa de assistência da John Deere para clientes que operam e mantêm seus equipamentos conforme descrito neste manual. Maiores informações a respeito da garantia estão contidas no certificado de garantia que você deve ter recebido de seu concessionário.

Esta garantia assegura-lhe que a John Deere fará a manutenção de seus produtos que apresentarem defeitos dentro do período de garantia. Em algumas circunstâncias, a John Deere também oferece melhorias de campo, freqüentemente sem custos para o cliente, mesmo que o produto já esteja fora da garantia. Caso o equipamento seja mal utilizado ou modificado para alterar seu desempenho para além das especificações originais da fábrica, a garantia será anulada e as melhorias de campo podem ser negadas.

Conteúdo

Página

Segurança 05-1

Informações Gerais
Informações Gerais 10-1
Leia este Manual 10-2
Sistemas de Orientação 10-3
Componentes do Sistema 10-3
Atributos 10-6

Monitor e Teclado
Informações Gerais 15-1
CONFIGURAÇÃO 15-2
RUN (EXECUÇÃO) 15-3
INFO 15-4
Contraste e Luz de Fundo do Monitor 15-5
Antes de Começar 15-7

Programação do Sistema de Orientação
Informações Gerais 20-1
Reprogramação do Sistema de Mapeamento . . . 20-2
Carga Automática do Software 20-6
Reprogramação do Segundo Monitor—Se Equipado 20-8

Pista Curva
Tracking (Rastreio)
Pista Curva 23-1
Como apagar Dados de Pista Curva Armazenados 23-3
Transferência de Dados de Pista Curva 23-4
Seleção do Número do Talhão 23-5
Transferência de Dados para o Mostrador 23-6
Transferência de Dados para o Cartão de Dados 23-9
Pista Curva 23-12

CONFIGURAÇÃO
Tracking (Rastreio) 25-1
Pista Reta 25-2
Identificador de Linha 25-7
Pista Curva 25-8
Pista Circular 25-10
Desligamento do Rastreio 25-15

Página

SETUP - TRACKING - PAGE 2 25-16
Previsor de Giro 25-27
AutoTrac
Kit AutoTrac Integrado 25-28
Kit de Direção Universal AutoTrac 25-32
Otimização do Desempenho do AutoTrac Universal 25-37

RUN (EXECUÇÃO)
EXECUÇÃO - PAGE 1 30-1
Pista Reta 30-2
Identificador de Linha (somente Parallel Tracking) 30-4
Pista Curva 30-5
Modo de Página Cheia 30-8
Pista Circular 30-9
Mudança de Pista 30-10
Página do Marcador 30-11
Visualização de Giro 30-14
RUN - PAGE 2 30-15
Previsor de Giro 30-16

Operação de Tratores com AutoTrac Integrado
Informações Gerais 35-1
Tela Inicial 35-5
Habilitação do Sistema 35-6
Ativação do Sistema 35-7
Desativação do Sistema 35-9
Condições Necessárias para Ativação do AutoTrac 35-10
RUN - Tracking
Mudança de Pista 35-11

Operação de Pulverizadores com AutoTrac
Informações Gerais 40-1
Tela Inicial 40-5
Habilitação do Sistema 40-6
Ativação do Sistema 40-7
Desativação do Sistema 40-8
Condições Necessárias para Ativação do AutoTrac 40-9

Continua na próxima página

Todas as informações, ilustrações e especificações deste manual são baseadas nas informações mais recentes e disponíveis no momento da publicação deste. Fica reservado o direito de realizar mudanças a qualquer momento sem aviso prévio.

COPYRIGHT © 2006
DEERE & COMPANY
Moline, Illinois
All rights reserved
A John Deere ILLUSTRUCTION® Manual

Página

RUN - Tracking
Mudança de Pista 40-10

Operação de Colheitadeiras com AutoTrac
Informações Gerais 45-1
Tela Inicial 45-5
Habilitação do Sistema 45-6
Ativação do Sistema 45-7
Desativação do Sistema 45-8
Condições Necessárias para Ativação do AutoTrac 45-9
RUN - Tracking
Mudança de Pista 45-10

AutoTrac Integrado—Forrageiras Autoprop.
Informações Gerais 47-1
Tela Inicial 47-5
Pista Central 47-6
Habilitação do Sistema 47-8
Ativação do Sistema 47-10
Desativação do Sistema 47-12
Condições Necessárias para Ativação do AutoTrac 47-13
RUN - Tracking
Mudança de Pista 47-14

Operação de Direção Universal AutoTrac
Informações Gerais 50-1
Tela Inicial 50-3
Habilitação do AutoTrac Universal 50-4
Ativação do Sistema 50-5
Desativação do Sistema 50-6
Condições Necessárias para Ativação do AutoTrac 50-7
RUN - Tracking
Mudança de Pista 50-8

INFO
INFO 55-1
Tracking (Rastreio) 55-2
AutoTrac 55-7
Problemas Recentes 55-8
INFO – DIAGNOSTICS (DIAGNÓSTICO) PAGE 1 55-9
Monitor de Rendimento 55-10
KeyCard 55-14
Dispositivos 55-15
Teclas de Produtos 55-21
Idioma do Programa 55-22
Diagnóstico 55-23
Idioma Alvo 55-24
Mostrador 55-25
Problemas Recentes 55-26

Página

Diagóstico do Monitor 55-27
Analisador de CAN bus (Barramento CAN) . . . 55-28

iTC StarFire
Receptor StarFire iTC 60-1
Atualização Automática 60-3
Atualização Manual do Software 60-4
Receptor StarFire 60-5
SETUP - GPS - PAGE 1 60-5
Visão geral: Ativações do SF2/RTK, Assinatura SF2 60-6
Config Quickstar (Partida Rápida) 60-9
TCM
Configuração 60-10
Ligar/Desligar 60-10
Instrução de Montagem 60-11
Nível de Calibração 60-12
Altura 60-16
Avanço/Recuo 60-18
Configuração da Correção Diferencial 60-19
Saída serial RS232 60-20
Horas Ligado Após Deslig 60-21
RTK
Modo de Operação 60-22
Repetidor do Veículo — RTK 60-24
RTK
Modo de Pesquisa Rápida 60-25
Modo Absoluto 60-26
Segurança do RTK da Estação Base Compartilhada 60-28
RTK
Canal de Rádio 60-33
ID da Rede 60-33
Repetidor 60-34
Operação do Veículo 60-35
Páginas INFO 60-36
Páginas INFO 60-37
INFO - GPS - PAGE 1 60-38
INFO - GPS - PAGE 2 60-40
Reg de Dados 60-41
INFO - GPS - PAGE 3 (INFO – GPS – PÁGINA 3) 60-44
Rastreio por satélite 60-45

Receptor StarFire Original
Receptor StarFire 65-1
SETUP - GPS - PAGE 1 65-2
SETUP - GPS - PAGE 2 65-7
INFO - GPS - PAGE 1 65-9
INFO - GPS - PAGE 2 Correção do Receptor 65-12

Continua na próxima página

Página

INFO - GPS - PAGE 3 (INFO – GPS – PÁGINA 3) Rastreio por satélite 65-14
Telas de Advertência 65-15

TCM—no Receptor StarFire Original
Localização 70-1
TCM e Receptor de Posição 70-1
Configuração 70-2
LIGAR/DESLIGAR 70-3
Calibração. 70-4
Altura 70-9
Avanço/Recuo. 70-11
Instrução de Montagem 70-12
CONFIGURAÇÃO - TCM - PÁGINA 2 70-13
Mensagem da Porta Serial/Taxa Baud
Porta Serial. 70-14
INFO - TCM - PAGE 1 70-15
INFO - TCM - PAGE 2 70-16
INFO - TCM - PAGE 3 70-17

Carregar Idioma
Configurações do Sistema
Código do País 75-1
Idioma. 75-3
Configuração e Carregamento do Idioma 75-4

Detecção e Resolução de Problemas
Telas de Advertência 80-1
Lista de Código de Diagnóstico de Falhas do Parallel Tracking. 80-2
Lista de Código de Diagnóstico de Falhas do Monitor. 80-4
Mostrador. 80-6
Processador Móvel. 80-7
Receptor de Posição 80-7
AutoTrac Universal. 80-8
Código de Parada do AutoTrac Universal. 80-11
Detecção e Resolução de Problemas—TCM no Receptor StarFire Original 80-13
Códigos de Falha—TCM no Receptor StarFire Original 80-14
Códigos de falha 80-15
Telas de Advertência 80-18
Códigos de falha—do StarFire iTC. 80-20
Códigos de Diagnóstico de Falhas— do StarFire iTC 80-23
TCM—StarFire iTC. 80-25
Telas de Advertência— do StarFire iTC 80-26

Especificações
Valores de Torque para Parafusos Métricos. . . . 85-1

Página

Valores de Torque para Parafusos Unificados em Polegadas 85-3
Guarde os Certificados de Propriedade 85-5
Mantenha as Máquinas em Segurança 85-5

O Serviço de Manutenção da John Deere
A John Deere Está à Sua Disposição. IBC-1

Reconheça as Informações de Segurança

Este é um símbolo de alerta de segurança. Ao ver este símbolo na sua máquina ou neste manual, fique atento à possibilidade de lesões corporais.

Siga as precauções recomendadas e as práticas seguras de operação.



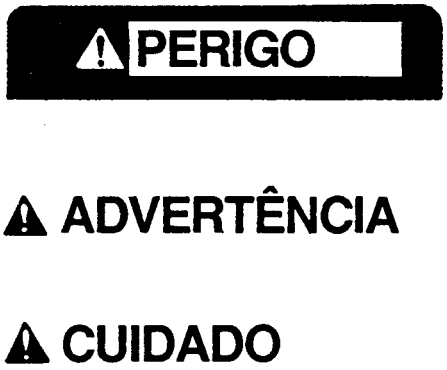
T81389 –UN–07DEC88

DX,ALERT –54–29SEP98–1/1

Compreenda as Palavras de Aviso

Uma palavra de aviso—PERIGO, ADVERTÊNCIA OU CUIDADO—é utilizada com o símbolo de alerta de segurança. PERIGO identifica os riscos mais graves.

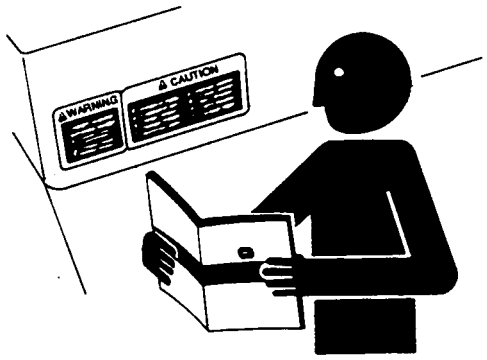
Avisos de segurança como PERIGO ou ADVERTÊNCIA estão localizados próximos aos locais de risco específicos. As precauções gerais estão registradas nos avisos de segurança de CUIDADO. A palavra CUIDADO também chama atenção para as mensagens de segurança deste manual.



TS187 –54–30SEP88

DX,SIGNAL –54–03MAR93–1/1

Siga as Instruções de Segurança



TS201 –UN–23AUG88

Leia atentamente todas as mensagens de segurança deste manual e dos avisos de segurança em sua máquina. Mantenha os avisos de segurança em boas condições. Substitua os sinais de segurança que estiverem danificados ou que estejam faltando. Verifique se as peças de reparo e os componentes novos do equipamento incluem avisos de segurança atualizados. Avisos de segurança para reposição podem ser encontrados no seu concessionário John Deere.

Aprenda a operar a máquina e a utilizar os controles corretamente. Não permita a operação da máquina por pessoas que não tiverem recebido as devidas instruções.

Mantenha sua máquina nas devidas condições de trabalho. Modificações não autorizadas na máquina podem prejudicar o funcionamento e/ou a segurança e afetar a vida útil da máquina.

Caso não entenda alguma parte deste manual e necessite de assistência, entre em contato com o seu concessionário John Deere.

DX,READ –54–03MAR93–1/1

Manter Passageiros e Crianças Afastados da Máquina



TS253 –UN–23AUG88

Permita somente a presença do operador na máquina. Mantenha passageiros afastados da máquina, exceto durante períodos de treinamento ou curtos períodos de observação.

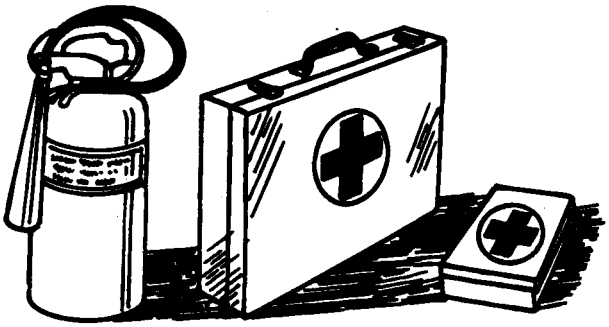
Passageiros estão sujeitos a ferimentos, tais como, serem lançados para fora da máquina. Os passageiros também dificultam a visão do operador, resultando em um modo inseguro de operar a máquina.

Nunca se deve permitir crianças na máquina ou na cabine da máquina quando o motor estiver em funcionamento.

O assento de treinamento só deve ser usado para instrução ou períodos curtos de observação da máquina e não para acomodar crianças.

OUO6092,000025F –54–18OCT04–1/1

Prepare-se para Emergências



TS291 –UN–23AUG88

Esteja preparado caso um incêndio se inicie.

Mantenha um kit de primeiros socorros e um extintor de incêndio à mão.

Mantenha os números de emergência de médicos, do serviço de ambulância, do hospital e dos bombeiros próximos ao seu telefone.

DX,FIRE2 –54–03MAR93–1/1

Pratique a Manutenção Segura

Compreenda o procedimento de manutenção antes de realizar o trabalho. Mantenha a área limpa e seca.

Nunca faça a manutenção nem lubrifique ou ajuste a máquina enquanto ela estiver em movimento. Mantenha as mãos, os pés e as roupas longe de peças acionadas por energia. Desligue toda a energia e os controles de operação para aliviar a pressão. Abaixe o equipamento até o solo. Desligue o motor, retire a chave e acione o freio de estacionamento. Deixe que a máquina esfrie.

Apóie firmemente todos os elementos da máquina que devem ser levantados para a execução de serviços.

Mantenha todas as peças em boas condições e instaladas adequadamente. Repare os danos imediatamente. Substitua peças desgastadas ou quebradas. Remova qualquer acúmulo de graxa, óleo ou detrito.

Desconecte o cabo de aterramento da bateria (-) antes de fazer ajustes nos sistemas elétricos ou fazer soldas na máquina.



TS218 –UN–23AUG88

HX,STSSA,K –54–11OCT05–1/1

Operar o Sistema de Direção AutoTrac com Segurança

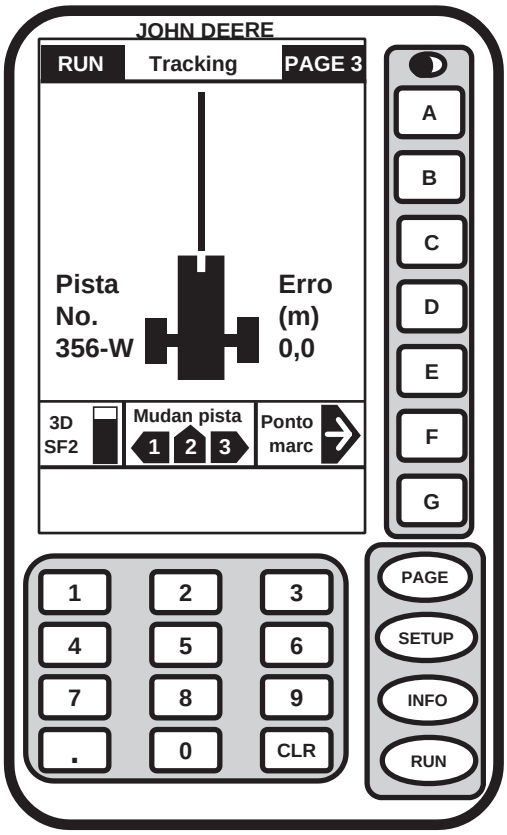
Leia e compreenda este manual antes de operar o sistema de direção AutoTrac. Não permita a operação do sistema por pessoas que não tiverem recebido as devidas instruções. Caso não entenda alguma parte deste manual e precise de assistência, entre em contato com seu concessionário John Deere.

Sempre opere a máquina no assento do operador. Se houver, use sempre o cinto de segurança.

Quando o sistema for ativado, fique alerta e preste atenção no ambiente ao seu redor. Assuma o controle da direção quando necessário para evitar perigos no campo, observadores, equipamentos ou outros obstáculos. Interrompa a operação se as condições de visibilidade prejudicarem sua capacidade de operar com segurança e virar a máquina.

Esteja preparado para assumir o controle da direção ao final da linha ou do campo. O sistema não virará no final da pista.

Sempre desative o sistema antes de entrar em uma rodovia. Nunca tente ativar o sistema durante transporte em rodovias.



PC7944 –54–22OCT03

OUO6043,0001746 –54–18OCT04–1/1

Informações Gerais

Item	Abreviatura	Descrição
Sistema de Orientação		Refere-se ao Parallel Tracking e à direção assistida AutoTrac.
Sistema de Posicionamento Global	GPS	24 Satélites Orbitais que emitem sinais de posicionamento global para receptores baseados em terra.
Correção Diferencial		Um segundo sinal que corrige imprecisões como os erros de sincronização, interferências ionosféricas ou erros do sistema.
STARFIRE™ 1	SF1	Sinal de correção diferencial de propriedade exclusiva da John Deere - requer uma assinatura para receber este sinal.
StarFire 2	SF2	Sinal de correção diferencial de propriedade exclusiva da John Deere - requer uma assinatura para receber este sinal.
Sistema de Aumento de Área Ampla (WAAS)	WAAS	Sinal de correção diferencial do governo americano
Precisão Estática		Precisão da posição de um receptor estacionário em um período de 24 horas
Linhas A—B		Os pontos A e B são configurados pelo operador no monitor. Uma linha reta é calculada através desses dois pontos - esta linha é o caminho que o sistema de orientação usará para guiar o operador/veículo no campo.
Mudança de Pista		Permite que a posição da pista da máquina seja corrigida devido à defasagem do satélite
Ponto Marc		Armazenagem para até cinco pontos de posicionamento para os quais se pode retornar posteriormente.
Processador Móvel		Processador de informações fixado no monitor que pode ser transferido de uma máquina para outra.
KeyCard		Cartão de informações que carrega dados no processador móvel para uma função específica.
Cartão de PC		A placa de computador em que se pode salvar informações de campo.
Pista 0		O primeiro caminho da máquina em um campo
CAN bus (Barramento CAN)	CAN	Rede de Área Controlada é um sistema veicular que permite que os computadores de bordo se comuniquem entre si.

STARFIRE é uma marca comercial da Deere & Company

Continua na próxima página

Compensação Dianteira de Rastreio		Somente para uso do Parallel Tracking - projeta a posição do receptor para frente para auxiliar no alinhamento correto do caminho em curvas e para minimizar os esforços de esterçamento nos percursos no campo.
Módulo de Compensação de Terreno	TCM	Dispositivo usado para compensar o ângulo de inclinação esquerda/direita da cabine, necessário para o AutoTrac.

OUO6050,0001A08 –54–20FEB06–2/2

Leia este Manual

Antes de tentar operar o Parallel Tracking ou o AutoTrac leia este manual completamente para entender os componentes e procedimentos necessários para uma operação adequada e segura.

Este manual serve para as aplicações dos sistemas de orientação AutoTrac e Parallel Tracking. O Parallel Tracking e o AutoTrac têm muitos recursos e funções de SETUP (CONFIGURAÇÃO)/INFORMAÇÃO em comum. As seções exclusivas de um dos sistemas serão identificadas no cabeçalho. As etapas exclusivas a um dos sistemas terão notas no início.

OUO6050,0001A09 –54–20FEB06–1/1

Sistemas de Orientação

O **Parallel Tracking** mostra a posição no campo relativa à pista determinada por você com o primeiro passe no campo. O Parallel Tracking tem modos para seguir uma pista reta ou curva e tem um modo de orientação de linha de corte. Usando a linha e o ícone da máquina no monitor, sabe-se para que lado virar para manter seu caminho paralelo com o anterior. Alertas sonoros funcionam junto com o monitor para que o operador possa manter os olhos no campo.

IMPORTANTE: O sistema AutoTrac visa auxiliar uma operação mais eficiente da máquina pelo operador. O operador ainda é responsável pela máquina e deve continuar a prestar atenção no ambiente ao seu redor durante a operação.

O **AutoTrac** é um sistema de direção assistida. Quando o operador entrar em um caminho de referência (Pista 0) do AutoTrac, a máquina fará uma curva até ficar paralela ao caminho.

OUO6050,0001A0A –54–20FEB06–1/1

Componentes do Sistema

Mostrador

NOTA: Não há nenhum interruptor liga/desliga para o monitor. É aplicada potência quando a máquina é ligada.

O monitor localiza-se na cabine e permite que o operador visualize informações instantâneas do sistema estando no assento durante a operação da máquina. (Consulte a seção Monitor e Teclado do GreenStar para obter os detalhes de operação).



H62580 –UN–08FEB00

Continua na próxima página

OUO6050,0001A0B –54–20FEB06–1/4

Processador Móvel

O processador móvel é montado na parte traseira do mostrador e tem dois objetivos principais; É um dispositivo que registra dados no Cartão do PC para uso com o software JDOffice® e acessa a chave do KeyCard para destravar o aplicativo.

Cartão de PC

A Placa de PC localiza-se no processador móvel durante a operação e pode armazenar até 250 linhas A—B quando em funcionamento com o AutoTrac ou o Parallel Tracking. Consulte Configuração de Campo Atual na seção CONFIGURAÇÃO. Ele proporciona um meio de armazenagem para todos os dados colhidos do sistema. O Cartão de PC armazena dados que podem ser facilmente transportados para o escritório em casa para que se possa fazer o download de novos dados.



H62583 –UN–08FEB00

JDOffice é uma marca comercial da Deere & Company

OUO6050,0001A0B –54–20FEB06–2/4

KeyCard

O KeyCard (A) é usado para carregar informações de operação de um sistema específico no processador móvel e destravar o software.

Insira o KeyCard no slot dianteiro ou traseiro do processador móvel com a etiqueta voltada para você e as setas do cartão alinhadas com as setas da caixa do processador.

Pressione o botão preto (B) e puxe o KeyCard para removê-lo do processador.



PC6424 –UN–25JUL00

A—KeyCard
B—Botão Preto

Continua na próxima página

OUO6050,0001A0B –54–20FEB06–3/4

Receptor

O receptor de posição localiza-se na parte superior da máquina. O receptor de posição recebe o sinal de correção diferencial e de posicionamento global através de um único receptor e integra o sinal para o uso com o sistema.

O Parallel Tracking e o AutoTrac exigem um receptor de posição StarFire para informações GPS.



PC8327B –UN–20OCT04

OUO6050,0001A0B –54–20FEB06–4/4

Atributos

- O modo **Pista Reta** auxilia o operador quando ele dirige em caminhos paralelos retos usando o monitor e tons sonoros para alertar o operador quando a máquina sai da pista. (Consulte Configuração - Pista Reta para obter os detalhes).
- O modo **Pista Curva** auxilia o operador quando ele dirige em caminhos curvos com espaçamento uniforme. O sistema tem a capacidade de guiar o operador em vários padrões. (Consulte Configuração de Pista Curva para obter detalhes).
- O modo **Pista Circular** auxilia o operador quando ele dirige em círculos concêntricos usando o monitor e tons sonoros para alertar o operador quando a máquina sai da pista. (Consulte Configuração de Pista Circular para obter os detalhes).
- O modo de **Identificador de Linha de Corte (Somente Parallel Tracking)** destina-se ao uso em aplicações de cultura em linha onde as linhas nem sempre são espaçadas uniformemente. A Orientação da Linha de Corte pode ser acionada em dois modos: contínuo e somente curvas. (Consulte Configuração - Orientação da Linha de Corte para obter os detalhes).

Dentre desses modos estão os seguintes recursos adicionais:

- A **Visão de Giro** fornece uma vista aérea para auxiliar o operador quando ele vira para um novo caminho. (Consulte Visão de Giro na seção Configuração-Sistema de Orientação para obter detalhes).
- O recurso **Pontos Marcados** permite a armazenagem de até cinco posições geográficas para os quais o operador pode retornar posteriormente.
  EXEMPLO: Ao usar o sistema em uma aplicação com pulverizador, pode-se marcar o local em que a solução de pulverização acaba e reabastecer. O sistema auxilia o retorno ao local exato onde a solução acabou. (Consulte Ponto Marcado na seção Funções RUN para obter detalhes).
- A **Mudança de Pista** permite que o operador mova as linhas A—B para a esquerda, direita ou recentralize com base no local atual das máquinas. (Consulte Ponto de Mudança na seção Funções RUN para obter detalhes).

Continua na próxima página

- **Tons de Tracking Ajustáveis** permitem que o operador ajuste quando o sinal sonoro de erro de desvio de pista soa. (Consulte a seção CONFIGURAÇÃO para obter os detalhes).
- **Desvios**
  - O **Desvio do acessório** permite que o operador “mova” a posição do receptor para o centro de um acessório sem tração centralizada atrás do trator.
  - **Desvio do receptor** permite que o operador “mude” a posição do receptor não montado no centro da cabine. Esse desvio serve para o ajuste esquerdo/direito.
- **Vista Aérea** (Somente modo de Pista Curva) é uma vista superior que auxilia o operador a trabalhar no campo.

OUO6050,0001A0C –54–20FEB06–2/2

Monitor e Teclado

Informações Gerais

IMPORTANTE: As telas de monitor apresentadas nas páginas a seguir servem apenas para referência. Suas telas reais podem ser exibidas de modo diferente devido à conexão de dispositivos opcionais e/ou à versão do software em uso.

O mostrador é um mostrador multiuso com comandos acionados por menu e fáceis de usar. Ele tem uma área de exibição com várias células de exibição de informações, sete botões alfabéticos (A—G) localizados à direita das células do monitor, um teclado numérico, um botão PAGE e três botões de seleção de modo (SETUP, INFO e RUN).

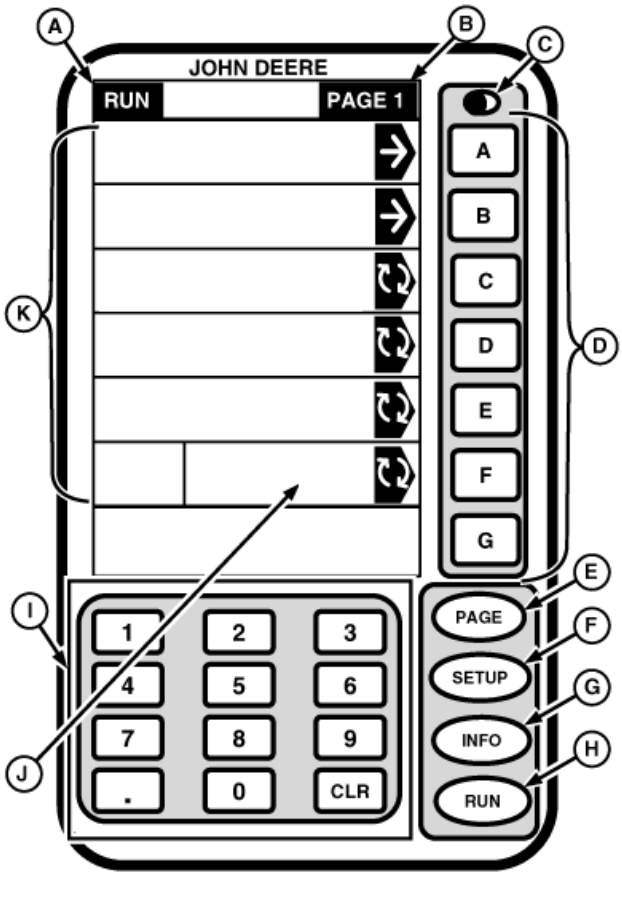
O modo selecionado (SETUP, INFO ou RUN) será exibido na célula (A) e quando aparecer PAGE (PÁGINA) na célula (B) páginas ou seleções adicionais de informação estarão disponíveis pressionando-se o botão PAGE. (Consulte SETUP, INFO e RUN nesta seção para obter os detalhes destes modos).

Um exemplo de cada tela do monitor é exibido nas páginas a seguir. Cada tela contém algumas células e cada célula mostra uma parte específica das informações.

Cada célula de exibição de informação é ativa ou inativa. As células ativas exibem informações que podem ser alteradas e são destacadas por uma seta preta. As células inativas apenas exibem informações e não podem ser alteradas.

Pressionar o botão da célula ativa resulta em um dos seguintes casos:

- Os dados da célula podem ser alterados usando-se o teclado numérico.
- Será exibido um novo menu.
- O processo se iniciará.
- Será exibida uma nova página.
- O item selecionado será alterado.



A—Identificação de Modo: Modo SETUP (CONFIGURAÇÃO), INFO (INFORMAÇÃO) ou (RUN) EXECUÇÃO
B—Seqüência da Página de Modo
C—Botão de Contraste
D—Teclado Alfabético
E—Página da Tela de Avanço
F—Botão SETUP (configurações)
G—Botão INFO (informações)
H—Botão RUN (execução)
I—Teclado Numérico
J—Célula Ativa
K—Área de Exibição

Continua na próxima página

Quando se opera o monitor, vários ícones são exibidos nas células. Cada ícone indica o tipo de função que pode ser executada naquela célula.

IDENTIFICAÇÃO DOS SÍMBOLOS

Ícone **VÁ PARA**. Pressione a tecla para ativar a seleção.

Ícone **ALTERNAR OU MAIS**. Aperte a tecla para alternar as seleções em uma célula.

Ícone **RETORNAR**. Aperte a tecla da letra para retornar à tela anterior.

A seta preta indica que a tecla alfa está ativa.

Número da operação.

PC7968 –54–04NOV03

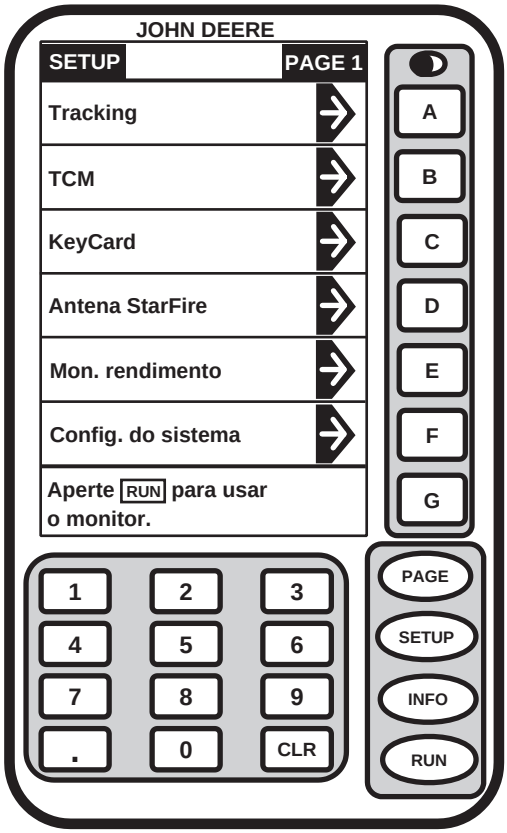
OUO6050,0001A0D –54–20FEB06–2/2

CONFIGURAÇÃO

As telas SETUP permitem que o operador altere as informações de operação. Quando o botão SETUP é pressionado, um menu é exibido. Pressione o botão alfabético ao lado do item do menu que requer alteração ou o botão SETUP (CONFIGURAÇÃO) (Consulte Configuração - Seção Sistema de Orientação para obter mais detalhes).

Se houver mais seleções do que a área disponível na tela, uma segunda página de seleções é criada. Pressione o botão PAGE (PÁGINA) para visualizar as seleções adicionais.

IMPORTANTE: Ao configurar os componentes do Parallel Tracking ou do AutoTrac, consulte as seções TCM e receptor StarFire para obter informações adicionais sobre SETUP.



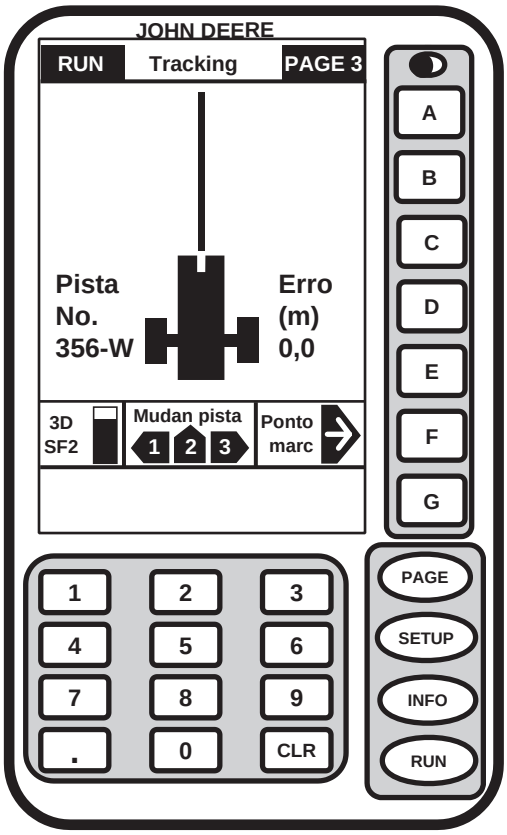
PC7547 –54–27MAR03

OUO6050,0001A0E –54–20FEB06–1/1

RUN (EXECUÇÃO)

As telas RUN são telas de operação básica. As telas RUN são acessadas pressionando o botão RUN. Pressionar o botão PAGE alterna o monitor entre as duas telas RUN disponíveis.

A tela RUN pode ser personalizada pelo operador para mostrar várias tarefas e operações. (Consulte a seção Funções de RUN (EXECUÇÃO) para obter detalhes).



Tela RUN do Sistema de Rastreio de Página Cheia Exibida

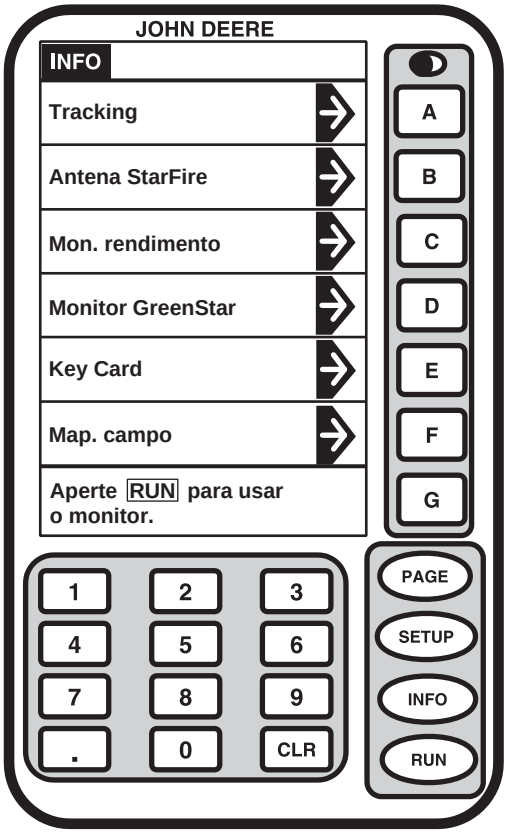
OUO6050,0001A0F –54–20FEB06–1/1

INFO

NOTA: Dependendo do número de programas carregados no KeyCard, algumas seleções podem não ser exibidas na página atual. Pressione o botão PAGE (PÁGINA) para acessar seleções adicionais.

A tela INFO permite que o operador visualize as telas de informações gerais. Pressione o botão INFO para exibir o menu. Pressione o botão alfabético ao lado do item do menu sobre o qual você deseja visualizar informações.

IMPORTANTE: Ao configurar os componentes do Parallel Tracking ou do AutoTrac, consulte as seções TCM e Receptor StarFire para obter informações adicionais sobre INFO.



PC7008 –54–10JAN02

OUO6050,0001A10 –54–20FEB06–1/1

Contraste e Luz de Fundo do Monitor

Tela: SETUP - MONITOR

Pressione: SETUP (CONFIGURAÇÃO) >>MOSTRADOR GREENSTAR

Opção da Luz Traseira

Esta tela permite que o operador selecione o nível da intensidade da luz de fundo do monitor nos modos de luz de fundo para dia e para noite.

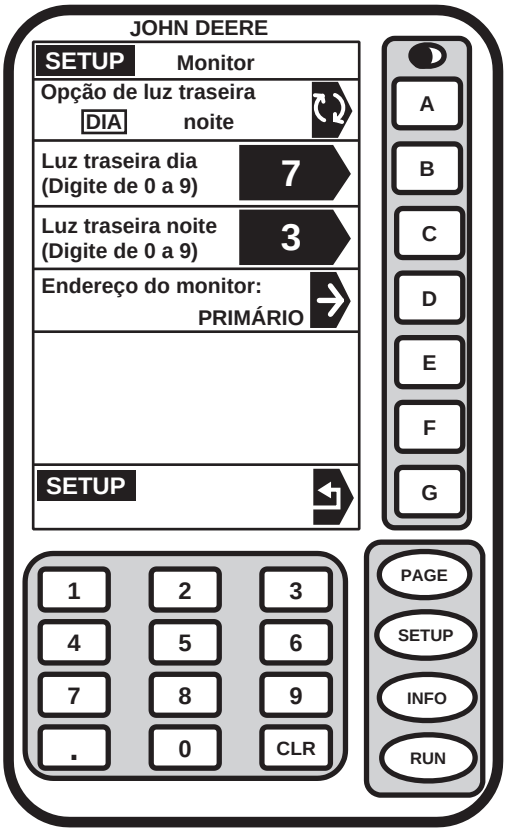
Pressione o botão alfabético ao lado da SELEÇÃO DE LUZ DE FUNDO para alternar entre DIA e NOITE. A luz de fundo selecionada será exibida em uma caixa e em letras maiúsculas.

Ajuste da Luz de Fundo para Dia

Pressione o botão alfabético ao lado de LUZ DE FUNDO P/ DIA. Usando o teclado numérico, digite qualquer número de 0 a 9 para ajustar a intensidade para dia. Quanto maior o número mais brilhante fica a tela.

Luz de Fundo para Noite

Pressione o botão alfabético ao lado de LUZ DE FUNDO P/ NOITE para ajustar a intensidade. Usando o teclado numérico, digite qualquer número de 0 a 9 para alterar a intensidade. Quanto maior o número mais brilhante fica a tela.



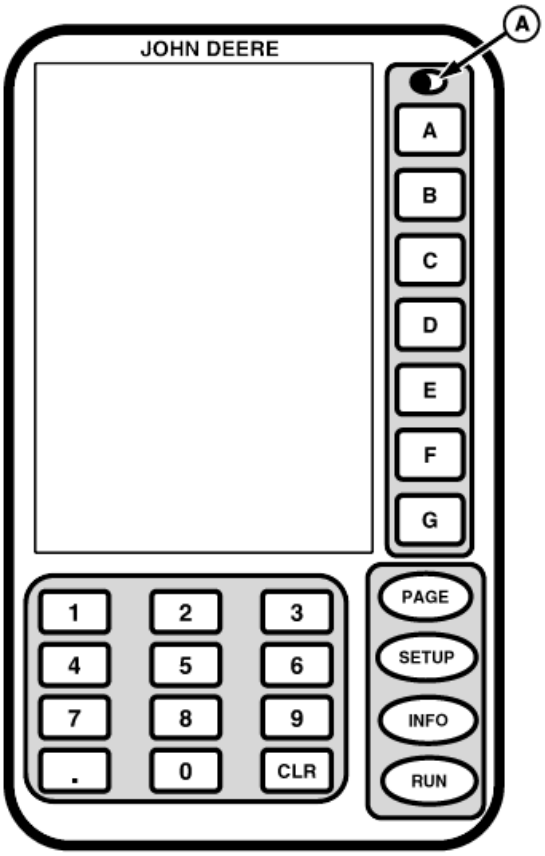
PC6792 –54–15FEB06

Continua na próxima página

Contraste

O botão de contraste (A) é usado para ajustar o nível de luz do monitor para obter visibilidade e clareza. Ajuste o contraste pressionando o botão de contraste e mantendo-o pressionado até alcançar o nível desejado. Pressionar o botão fará com que a tela clareie ou escureça toda vez que o botão é pressionado.

A—Botão de Contraste



PC8923 –UN–07FEB06

OUO6050,0001A11 –54–20FEB06–2/2

Antes de Começar

NOTA: Na inicialização, será exibido INITIALIZING SYSTEM (INICIALIZANDO O SISTEMA) na tela RUN - PAGE 1. Essa mensagem será automaticamente cancelada assim que a seqüência de início for concluída. Quando a seqüência de inicialização for concluída, o monitor exibirá a tela RUN-PAGE 1 ou se o modo de página cheia estiver ativo quando a máquina foi desligada, ele retornará ao modo de página cheia. Para alterar a tela, pressione o botão PAGE, SETUP ou INFO.

O AutoTrac somente pode ser operado quando o KeyCard estiver instalado no processador móvel.



PC6795 –54–27AUG01

OUO6050,0001A12 –54–20FEB06–1/1

Programação do Sistema de Orientação

Informações Gerais

IMPORTANTE: O SF1 e o SF2 são assinaturas de correção diferencial de satélite licenciadas do StarFire. RTK (Sinal de Correção Cinemático em Tempo Real) é uma forma de correção diferencial baseada em solo. O desempenho ideal do sistema será atingido com o sinal de correção SF2 ou RTK. Ao usar o SF2, a precisão pode continuar a aumentar depois da inicialização do sistema.

A precisão passa-a-passo de 15 minutos quando se usam as correções SF1 é de +/- 13 in em 95% do tempo.

A precisão passa-a- passo de 15 minutos quando se usam as correções SF2 é de +/-4 in em 95% do tempo.

PROCEDIMENTOS DE PROGRAMAÇÃO

- **Instalação e Reprogramação dos Componentes do Yield Mapping (Mapeamento de Rendimento) para um Sistema de Orientação:**
  Use este procedimento quando transferir componentes de um outro veículo. Use este procedimento de programação para reprogramar manualmente os componentes de um sistema de orientação.
- **Programação dos Componentes para a Operação de um Sistema de Orientação—Carregamento Automático do Software:**
  Procedimento de programação geral da maioria dos sistemas GreenStar para um sistema de orientação. Este procedimento programará os componentes para a operação de sistemas de orientação na maioria dos casos.
- **Programação do Segundo Monitor:**
  Use este procedimento junto com os procedimentos de programação para operar um sistema de orientação usando dois monitores.

OUO6050,0001A13 –54–20FEB06–1/1

Reprogramação do Sistema de Mapeamento

NOTA: Antes de operar qualquer sistema de orientação, verifique se o KeyCard tem a última versão do software disponível. Adquira a última versão do software na Internet em www.stellarsupport.com ou contate o concessionário John Deere.

Se o software instalado no KeyCard for mais novo que o do sistema, o carregamento automático do software deve começar e carregar a versão mais nova (consulte Carregamento Automático do Software posteriormente nesta seção).

Quando um sistema é programado de acordo com o mapeamento de rendimento e é transferido para outra máquina para ser usado para um Parallel Tracking ou AutoTrac, o sistema deve ser reprogramado.

Os procedimentos a seguir mostram as etapas básicas de programação necessárias para preparar o sistema para operar em um modo de sistema de orientação. O processador móvel, o monitor e o receptor de posição **devem ser** reprogramados para operar em um modo de sistema de orientação.

Continua na próxima página

IMPORTANTE: Se o monitor do AutoTrac/Parallel Tracking for usado com um segundo monitor no mesmo chicote elétrico, o endereço do monitor do AutoTrac/Parallel Tracking deve ser configurado para auxiliar 1 depois de ter sido reprogramado (consulte Reprogramação do Segundo Monitor). O outro endereço do monitor (monitor SPRAYSTAR™ ou SEEDSTAR™) deve ser configurado com o primário (Consulte os procedimento na seção CONFIGURAÇÃO).

Ao reprogramar um sistema com dois monitores, somente um monitor pode ser conectado ao chicote elétrico por vez. Solte o conector do chicote elétrico do monitor que não será reprogramado e em seguida reconecte após concluir a programação. Repita o procedimento no segundo monitor.

NOTA: As etapas de reprogramação exibidas abaixo servem para os sistemas de mapeamento de rendimento com a versão 6.32 ou mais recente do software. (Consulte o manual do operador do sistema de Mapeamento de Rendimento para obter informações sobre todas as outras versões.)

NOTA: Antes de começar a reprogramação, certifique-se de que o Cartão de Dados do PC foi removido do processador móvel.

1. Instale o KeyCard (A) no slot superior do processador móvel.

2. Gire a chave de ignição para a posição RUN.

3. Pressione o botão alfabético ao lado de CONTINUE para cancelar as mensagens de advertência a seguir.

   - Aviso do KeyCard
   - Sem Dados de SETUP
   - Erro da Rede de Dados



PC6433 –UN–18OCT06

A—KeyCard

SPRAYSTAR é marca registrada da Deere & Company
SEEDSTAR é marca registrada da Deere & Company

Continua na próxima página

4. Aguarde até que a tela RUN - PAGE 1 apareça.

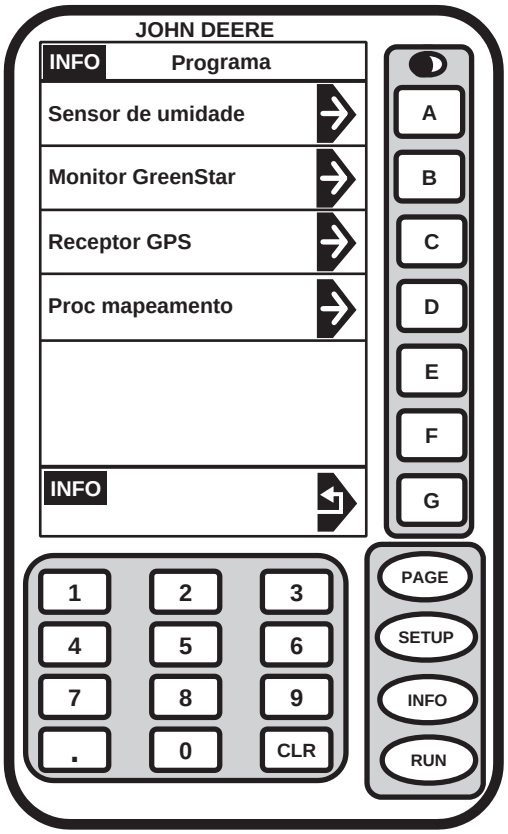
OUO6050,0001A14 –54–20FEB06–3/5

5. **Tela:** INFO - PROGRAMA

   Pressione: INFO >> REPROGRAM >> PROGRAM TARGET >> MAPPING PROCESSOR (INFO – REPROGRAMAR – ALVO DO PROGRAMA – PROCESSADOR DE MAPEAMENTO)

   Se necessário, ligue e desligue o sistema para cancelar.

NOTA: Alguns mostradores produzirão a seguinte mensagem: DISPLAY COMMUNICATIONS OVERLOAD-RESET DISPLAY OR CYCLE POWER (SOBRECARGA DE COMUNICAÇÕES DO MONITOR-RECONFIGURAR MONITOR OU LIGAR E DESLIGAR A ALIMENTAÇÃO). Se esta mensagem aparecer, repita REPROGRAM >> PROGRAMA ALVO e imediatamente após pressionar o botão alfabético ao lado de PROGRAMAS ALVO, pressione o botão D. Repita as etapas até que a versão do software seja exibida.



PC6831 –54–07SEP01

Continua na próxima página

OUO6050,0001A14 –54–20FEB06–4/5

NOTA: Para selecionar o software correto do KeyCard, selecione o arquivo que começa com a palavra KEY. (Neste exemplo KEY0R1_0.Y12 seria a escolha correta).

Se for necessário carregar um idioma adicional (consulte CONFIGURAÇÃO e Carregamento de um Idioma posteriormente nesta seção).

6. Pressione o botão alfabético ao lado da VERSÃO DO SOFTWARE DO KEYCARD ou se necessário, ligue e desligue para cancelar a programação.

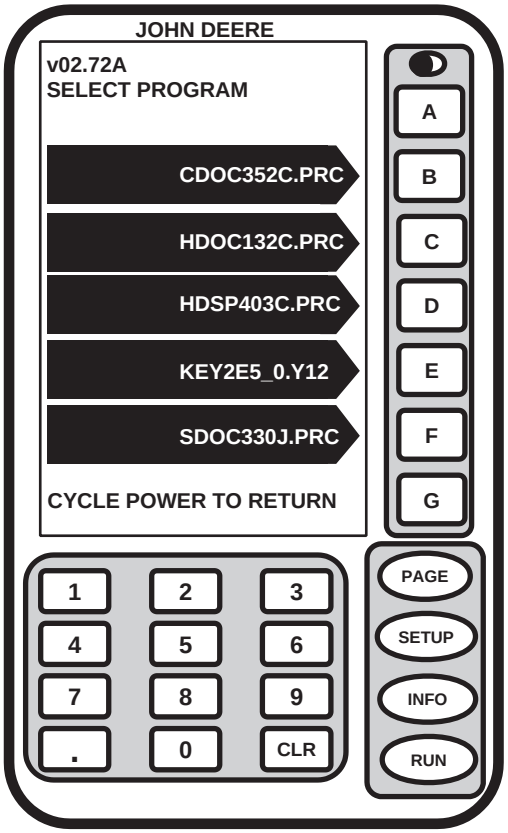
7. Aguarde até que a tela WARNING PROGRAMMING (PROGRAMAÇÃO DE ADVERTÊNCIA) seja exibida e siga as instruções.

   NÃO REMOVER A PLACA DE PC

   NÃO DESLIGAR ENERGIA

8. Quando a programação estiver concluída, a tela PROGRAMAÇÃO COMPLETA pode aparecer. Se a tela PROGRAMAÇÃO COMPLETA aparecer, será exibido OK no canto inferior esquerdo.

9. Pressione o botão alfabético ao lado de OK. O carregamento automático do software começará.



PC7836 –54–06AUG03

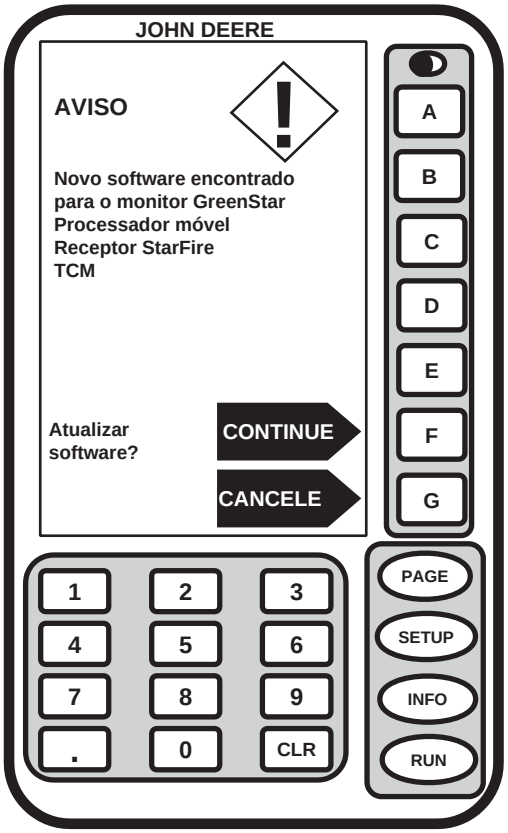
OUO6050,0001A14 –54–20FEB06–5/5

Carga Automática do Software

NOTA: Antes de operar qualquer sistema de orientação, verifique se o KeyCard tem a última versão do software disponível. Adquira a última versão do software na Internet em www.stellarsupport.com ou contate o concessionário John Deere.

Se tiver o Parallel Tracking ou o AutoTrac carregado nos componentes e inserir um KeyCard com o software atualizado no processador móvel, o carregamento automático do software deve começar depois de ligada a chave de ignição. Se o Parallel Tracking ou o AutoTrac não tiverem sido carregados anteriormente nos componentes, prossiga até a etapa 2.

IMPORTANTE: Durante esses procedimentos, você receberá instruções para selecionar uma opção disponível pois as telas do monitor ilustradas nas páginas seguintes servem apenas como referência. Suas telas reais podem ser exibidas de modo diferente devido à conexão de dispositivos opcionais e/ou à versão do software em uso.



PC7869 –54–29SEP03

1. Insira o KeyCard com o software atualizado no processador móvel. A tela NOVO SOFTWARE ENCONTRADO deve ser exibida. Pressione o botão alfabético ao lado de CONTINUE para atualizar o software ou o botão alfabético ao lado de CANCELE para sair.

   Quando a programação estiver concluída, a tela PROGRAMAÇÃO COMPLETA deve ser exibida. Ligue e desligue a energia para concluir o processo.

Continua na próxima página

2. **Tela:** SETUP - KeyCard

   Pressione: SETUP >> KEYCARD

   Esta tela exibirá todos os sistemas disponíveis no KeyCard.

   Se vários sistemas estiverem disponíveis no KeyCard e o operador não vir a seleção do sistema que deseja baixar nesta página do monitor, pressione o botão PAGE para visualizar as seleções adicionais.

3. Pressione o botão alfabético ao lado do sistema de orientação que deseja carregar no processador móvel (RASTREIO para o Parallel Tracking ou AUTOTRAC).

4. O processador móvel está agora sendo carregado com o programa do sistema de orientação selecionado.

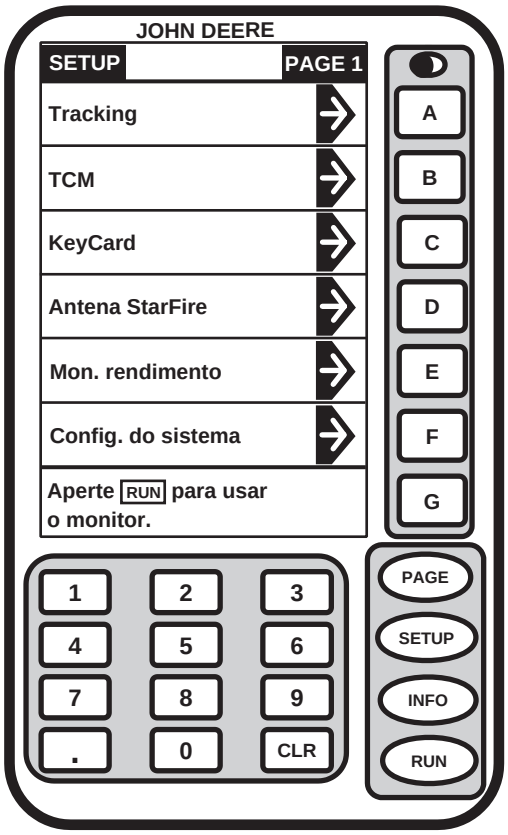
   NÃO REMOVER A PLACA DE PC

   NÃO DESLIGAR ENERGIA

5. Quando solicitado, pressione o botão alfabético ao lado de CONTINUE para atualizar o componente ou o botão alfabético ao lado de CANCELE para sair.

6. Enquanto o software do KeyCard está sendo instalado no processador móvel, o sistema verificará a versão do software do processador móvel do monitor e do receptor de posição. Se o KeyCard contiver uma versão mais recente do software, o sistema perguntará se o operador deseja atualizar com a versão mais recente do software.

   Pressione o botão alfabético ao lado de CONTINUE se for encontrado um software de atualização do carregador do processador móvel.



Selecione KeyCard

Continua na próxima página

NOTA: Para que o carregamento automático do software funcione corretamente quando forem usados dois monitores, esses monitores (primário e auxiliar) devem ter a versão mais recente do software do carregador. O sistema atualiza automaticamente a versão do carregador para o monitor primário. O monitor auxiliar deve ser atualizado manualmente. (Consulte Reprogramação do Segundo Monitor nesta seção).

7. A tela PROGRAMAÇÃO COMPLETA será exibida quando todos os componentes do sistema tiverem sido reprogramados. Ligue e desligue a energia para concluir o processo.

OUO6050,0001A15 –54–20MAR06–3/3

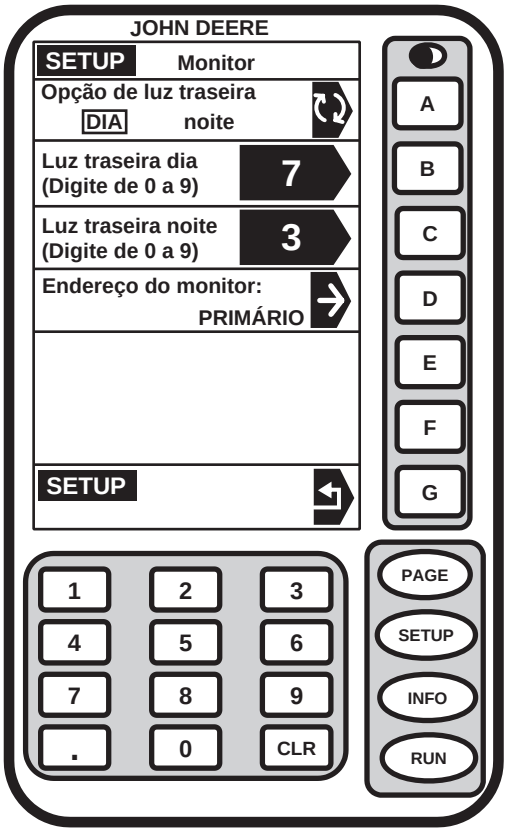
Reprogramação do Segundo Monitor—Se Equipado

IMPORTANTE: Se o monitor do AutoTrac/Parallel Tracking for usado com um segundo monitor no mesmo chicote elétrico, o endereço do monitor do AutoTrac/Parallel Tracking deve ser configurado para auxiliar 1 depois de ter sido reprogramado. O outro endereço do monitor (SPRAYSTAR ou SEEDSTAR) deve ser configurado como primário.

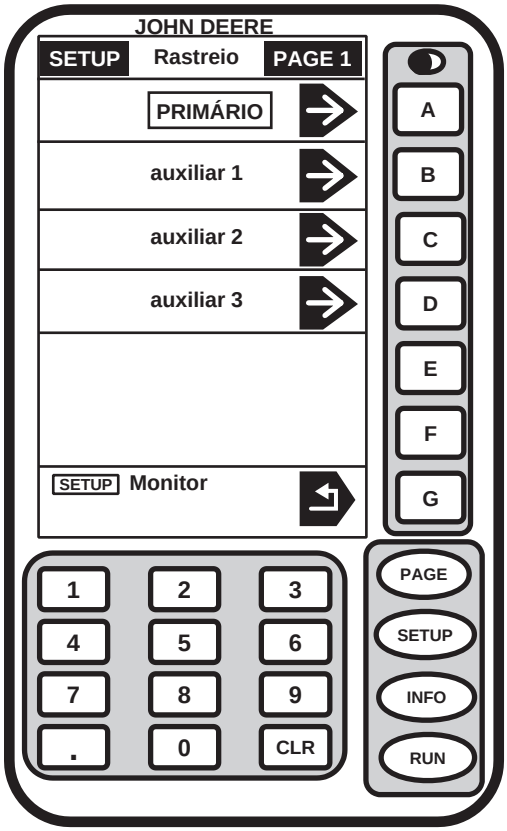
Ao reprogramar um sistema com dois monitores, somente um monitor pode ser conectado ao chicote elétrico por vez. Solte o conector do chicote elétrico do monitor que não será reprogramado e em seguida reconecte após concluir a programação. Repita o procedimento no segundo monitor.

O monitor principal (SPRAYSTAR ou SEEDSTAR) deve ser configurado como primário. O monitor secundário (Parallel Tracking/AutoTrac) deve ser configurado como AUXILIAR 1.

Continua na próxima página OUO6050,0001A16 –54–20FEB06–1/4



ENDEREÇO DO MONITOR Configurado para PRIMÁRIO Exibido



Página de Seleção de Endereço

NOTA: O monitor do AutoTrac/Parallel Tracking deve ser colocado novamente em primário durante a operação com monitor único.

O monitor primário (quando se opera com dois monitores) deve ser conectado ao Barramento CCD para que o sistema opere corretamente.

Certifique-se de que o monitor auxiliar esteja fixado no chicote auxiliar.

Se rastreio estiver LIGADO em um monitor e for LIGADO no outro monitor, o monitor original será desligado. Informações (ou seja, Pista Curva ou Pista 0) não serão transferidas entre os monitores.

1. **Tela:** SETUP - TRACKING - PAGE 1

   Pressione: SETUP >> MONITOR GREENSTAR >> ENDEREÇO DO MONITOR)

   Esta tela permite que o operador altere o endereço do monitor do Parallel Tracking/AutoTrac.
   Pressione o botão alfabético ao lado de AUXILIAR 1.

Continua na próxima página

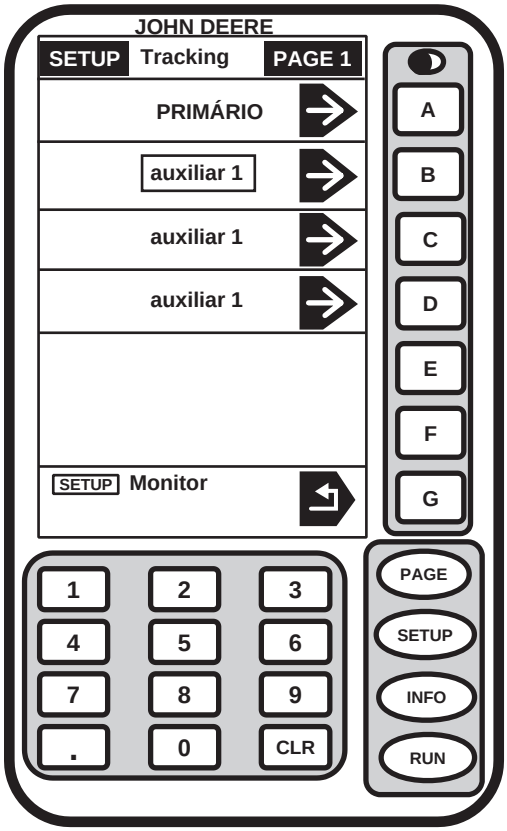


PC6390 –54–19MAY00

Tela de AVISO de Mudança de Endereço

2. A tela de aviso será exibida solicitando que se verifique a alteração de endereço selecionada. Pressione o botão ao lado de MUDE O ENDEREÇO para que o endereço do monitor possa ser alterado ou o botão ao lado de CANCELE A MUDANÇA para desconsiderar a seleção.

3. Pressione o botão alfabético ao lado de SETUP MONITOR para sair e retornar para a tela SETUP ou pressione o botão RUN para ir para a tela RUN - PAGE 1.



PC6389 –54–14JUN00

4. Desligue a chave de ignição.

5. Solte o conector do chicote elétrico do monitor do Parallel Tracking/AutoTrac.

6. Conecte o segundo monitor.

7. Ligue o monitor e o carregamento automático do software começará. Pressione o botão alfabético ao lado de CONTINUE para atualizar o software.

Continua na próxima página

NOTA: Quando o software do KeyCard estiver instalado no processador móvel e a energia estiver LIGADA, o sistema verifica a versão do software do processador móvel, o monitor e o receptor de posição. Se o KeyCard contiver uma versão mais recente do software, o sistema perguntará se o operador deseja atualizar com a versão mais recente do software.

*Para que a carga automática do software funcione corretamente quando os dois monitores forem usados, os dois monitores (primário e auxiliar) devem ter a versão mais recente do software (***1.7 ou mais recente** *) do carregador. O sistema atualiza automaticamente a versão do carregador para o monitor primário. O monitor auxiliar deve ser atualizado manualmente.*

8. Pressione o botão alfabético ao lado de CONTINUE se for encontrado um software de atualização do carregador do processador móvel.

NOTA: A reprogramação levará alguns minutos para cada componente.

Pressione o botão alfabético ao lado de CONTINUE se o novo software for encontrado para componente restante.

9. Quando a programação estiver concluída, a tela PROGRAMAÇÃO COMPLETA será exibida. OK pode ser exibido no canto inferior esquerdo.

   Pressione o botão G.

10. DESLIGUE a chave de partida.

11. Acople o conector do chicote elétrico no outro monitor.

12. Ligue a chave de ignição.

IMPORTANTE: O monitor configurado como primário deve ser conectado ao chicote elétrico principal do GreenStar para que o AutoTrac funcione corretamente. O monitor auxiliar deve ser conectado no chicote auxiliar. O AutoTrac pode estar em qualquer um dos monitores.

NOTA: Ao operar o AutoTrac ou o Parallel Tracking com dois monitores, somente um deles pode ter o AutoTrac ou o Parallel Tracking ativo de cada vez. Uma mensagem de erro será exibida se o AutoTrac ou o Parallel Tracking estiverem ativos em mais de um monitor de cada vez no mesmo CAN bus (Barramento CAN).

13. Configure o Rastreio. (Consulte a Seção CONFIGURAÇÃO).

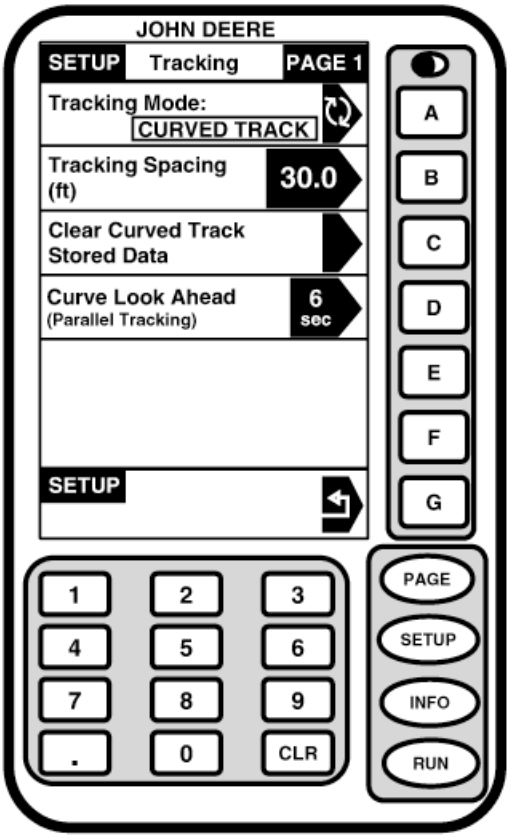
OUO6050,0001A16 –54–20FEB06–4/4

Pista Curva

NOTA: Para configurar o espaçamento entre pistas (consulte Espaçamento entre Pistas anteriormente nesta seção).

Para selecionar PISTA CURVA pressione o botão alfabético ao lado de MODO DE RASTREIO até que seja exibido PISTA CURVA em um quadro em letras maiúsculas. Para operar a Pista Curva, o espaçamento entre pistas deve ser configurado.

A—Modo de Rastreio
B—Espaço entre Pistas
C—Apagar Pista Curva
D—Atenção curva
E——
F——
G—Retorno



PC9612 –UN–24OCT06

Continua na próxima página

IMPORTANTE: O operador deve desligar a máquina antes de apagar os dados armazenados de Pista Curva.

Ao operar a Pista Curva com o ACCUDEPTH™, depois de o operador pressionar o botão alfabético ao lado de APAGAR DADOS ARMAZENADOS DE PISTA CURVA, o sistema pede ao usuário que desligue e ligue a energia para apagar a memória.

NOTA: A quantidade de memória livre será exibida na tela RUN - RASTREIO.

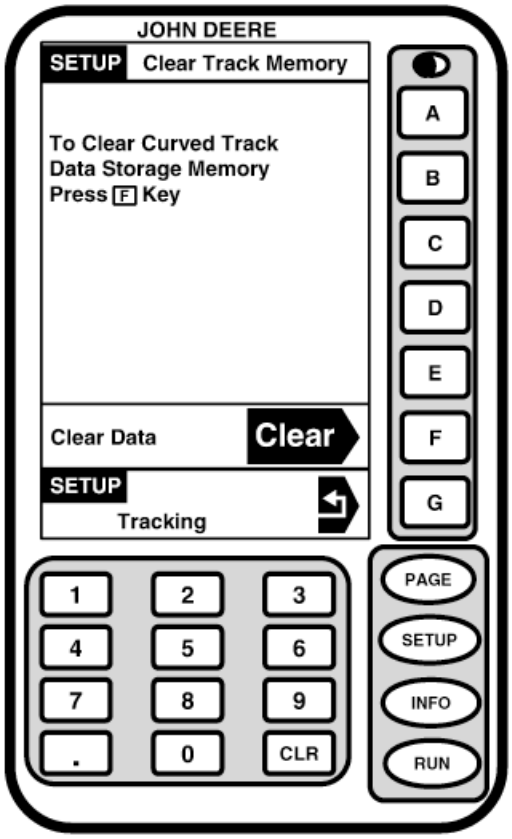
Ao iniciar um novo campo, o conteúdo dos dados armazenados deve ser apagado. Para apagar os dados armazenados pressione o botão alfabético ao lado de DADOS ARMAZENADOS DE PISTA CURVA na tela SETUP - RASTREIO - PAGE 1. A tela SETUP - APAGUE MEMÓRIA DE PISTA será exibida. Pressione o botão F para apagar a memória ou o botão G para cancelar.

Atenção Pista Curva

Esta opção permite que o operador altere a distância à frente que o sistema enxerga (em segundos) ao operar no modo de Pista Curva. A configuração padrão é de 6 segundos.

Esta opção é usada ao operar em velocidades maiores e o operador deseja que o sistema procure além dos segmentos da linha.

Ao operar no modo de Pista Curva, o aviso "atenção curva" pode ser alterado de 0—9 segundos. Pressione o botão C e insira a seleção desejada usando o teclado numérico.



PC9488 –UN–23OCT06

A——
B—Apagar Instrução de Pista Curva
C——
D——
E——
F——
G—Retorno

ACCUDEPTH é uma marca registrada da Deere & Company

OUO6050,00023DE –54–05JAN07–2/2

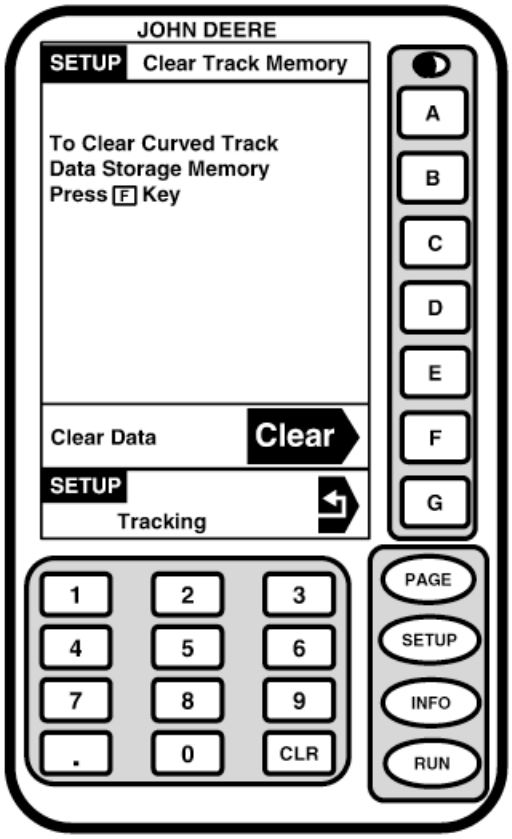
Como apagar Dados de Pista Curva Armazenados

IMPORTANTE: O operador deve desligar a máquina antes de apagar os dados armazenados de Pista Curva.

Ao operar a Pista Curva com o ACCUDEPTH™, depois de o operador pressionar o botão alfabético ao lado de APAGAR DADOS ARMAZENADOS DE PISTA CURVA, o sistema pede ao usuário que desligue e ligue a energia para apagar a memória.

NOTA: A quantidade de memória livre será exibida na tela RUN - RASTREIO.

Ao iniciar um novo campo, o conteúdo dos dados armazenados deve ser apagado. Para apagar os dados armazenados pressione o botão alfabético ao lado de DADOS ARMAZENADOS DE PISTA CURVA na tela SETUP - RASTREIO - PAGE 1. A tela SETUP - APAGUE MEMÓRIA DE PISTA será exibida. Pressione o botão F para apagar a memória ou o botão G para cancelar.



PC9488 –UN–23OCT06

A——
B—Apagar Instrução de Pista Curva
C——
D——
E——
F——
G—Retorno

ACCUDEPTH é uma marca registrada da Deere & Company

OUO6050,00023DF –54–05JAN07–1/1

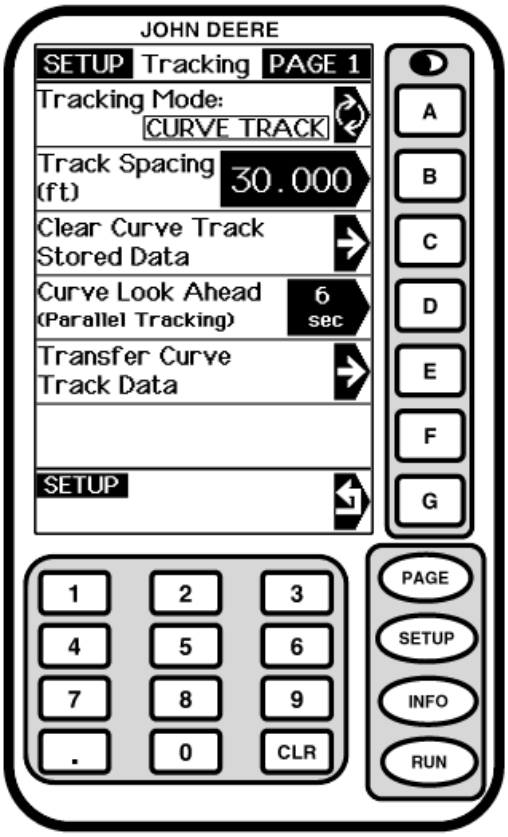
Transferência de Dados de Pista Curva

Essa opção permite que o operador salve os dados de pista curva gravados atualmente em um cartão de dados.

NOTA: São necessários um cartão de dados e um processador móvel para transferir os dados da pista curva do Mostrador GreenStar para o cartão de dados.

Para iniciar o processo de transferência de dados da pista curva pressione o botão alfabético ao lado de TRANSFERIR DADOS DE PISTA CURVA na tela SETUP – RASTREIO – PAGE 1. Ser[a exibida a tela SETUP – Transferência de dados de Pista.

A—Modo de Rastreio
B—Espaço entre Pistas
C—Limpar Dados de Rastreio de Pista Curva Armazenados
D—Atenção Curva (Parallel Tracking)
E—Transferência de Dados de Pista Curva
F——
G—Retornar ao SETUP (CONFIGURAÇÃO)



PC9754 –UN–28NOV06

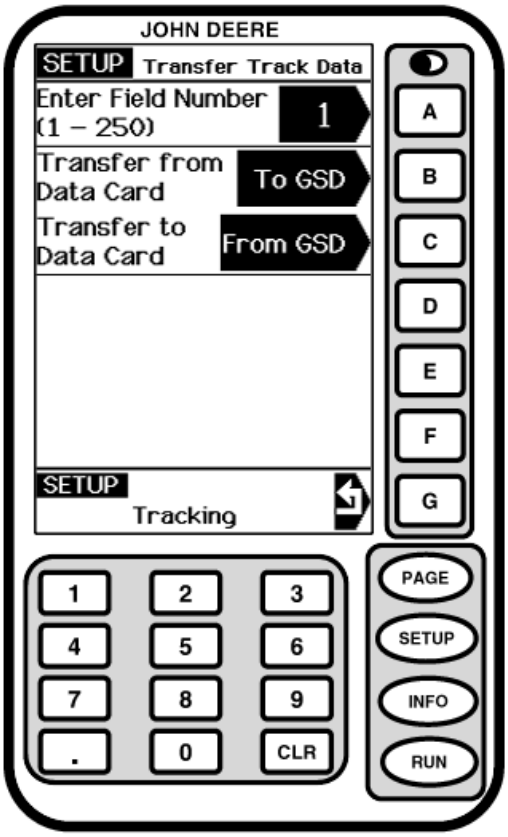
SETUP - RASTREIO - PAGE 1

OUO6050,00023E0 –54–05JAN07–1/1

Seleção do Número do Talhão

Os dados de pista curva podem ser armazenados por número de talhão (1-250). Pressione o botão alfabético “A” e insira o número do talhão no qual os dados da pista curva devem ser armazenados usando o teclado numérico. Quando o número do talhão for inserido, pressione o botão “A” para confirmar.

A—Insira o Número do Talhão (1—250)
B—Transferir do Cartão de Dados para o GSD
C—Transferir para o Cartão de Dados do GSD
D——
E——
F——
G—Retornar a RASTREIO



PC9753 –UN–28NOV06

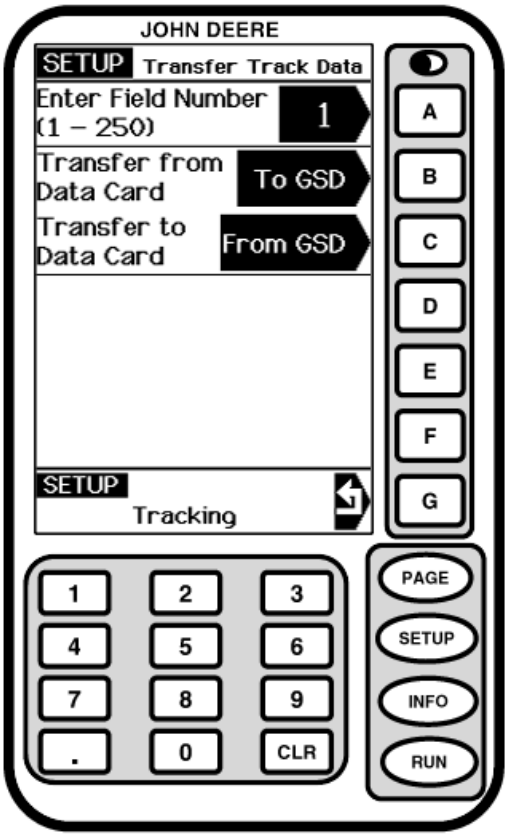
SETUP - Transferência de Dados da Pista

OUO6050,00023E1 –54–05JAN07–1/1

Transferência de Dados para o Mostrador

1. Pressione o botão alfabético “B” Transferência do Cartão de Dados para o GSD.

A—Insira o Número do Talhão (1—250)
B—Transferir do Cartão de Dados para o GSD
C—Transferir para o Cartão de Dados do GSD
D——
E——
F——
G—Retornar a RASTREIO



PC9753 –UN–28NOV06

SETUP - Transferência de Dados da Pista

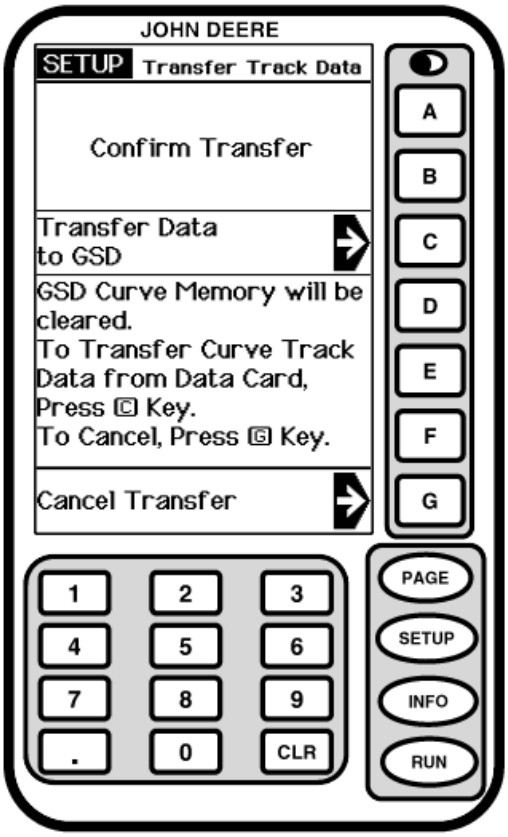
Continua na próxima página

2. Aparecerá uma tela de confirmação de Transferência.

3. Pressione o botão alfabético “C” para iniciar a transferência para o cartão.

4. Será exibida uma tela de andamento da transferência da curva.

A—Confirmar Transferência
B——
C—Transferir Dados para o GSD
D—Para Transferir os Dados de Pista Curva do Cartão de Dados, Pressione a Tecla (C)
E—Para Cancelar, Pressione a Tecla (G)
F——
G—Cancelar Transferência



PC9757 –UN–28NOV06

SETUP - Transferência de Dados da Pista

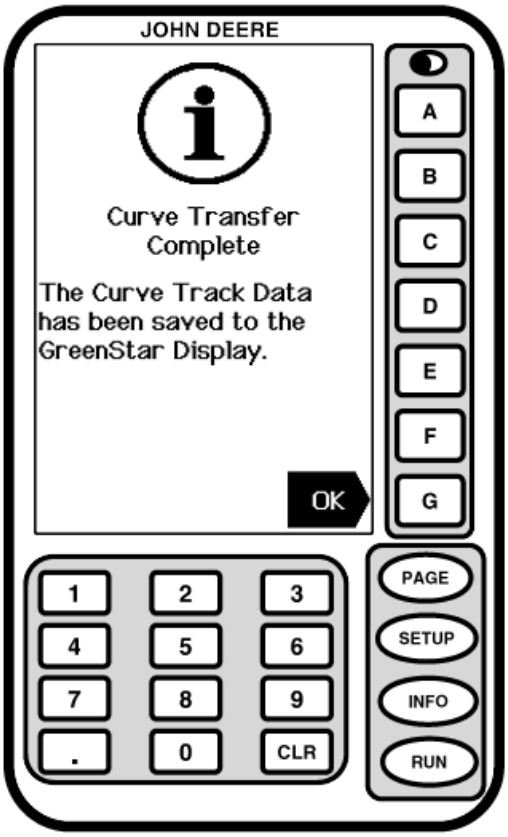
Continua na próxima página

5. Quando a transferência estiver concluída, será exibida a seguinte mensagem:

   Os Dados da Pista Curva foram salvos no Mostrador GreenStar.

   Pressione o botão alfabético “G” para confirmar.

6. O mostrador GreenStar se reiniciará automaticamente.



PC9756 –UN–28NOV06

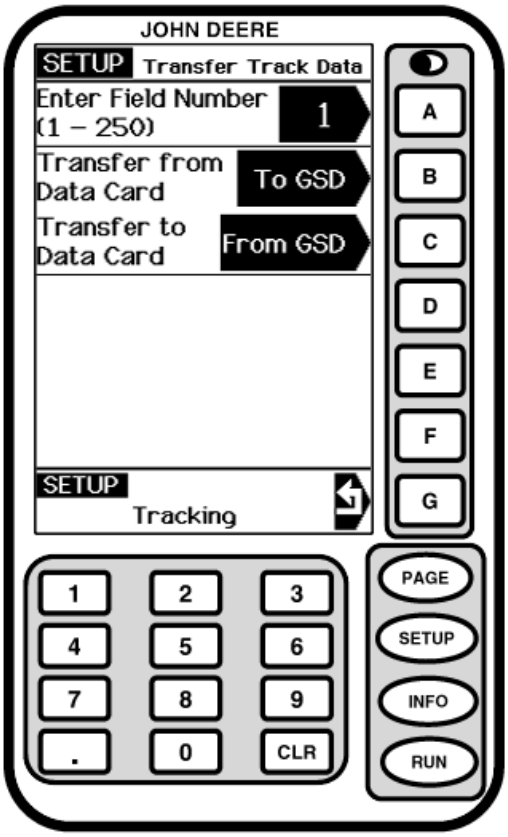
Transferência da Curva Concluída

OUO6050,00023E2 –54–05JAN07–3/3

Transferência de Dados para o Cartão de Dados

1. Pressione o botão alfabético “C” Transferência para o Cartão de Dados do GSD.

A—Insira o Número do Talhão (1—250)
B—Transferir do Cartão de Dados para o GSD
C—Transferir para o Cartão de Dados do GSD
D——
E——
F——
G—Retornar a RASTREIO



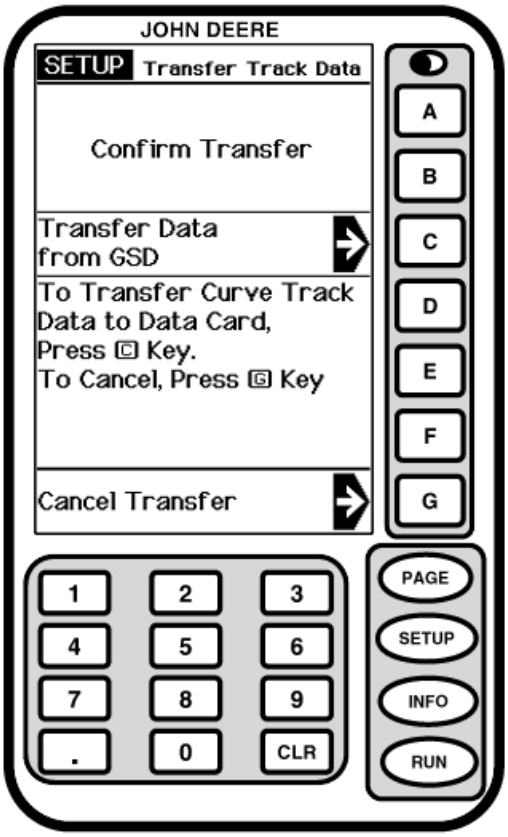
PC9753 –UN–28NOV06

SETUP - Transferência de Dados da Pista

Continua na próxima página

2. Aparecerá uma tela de confirmação de Transferência.
3. Pressione o botão alfabético “C” para iniciar a transferência para o cartão.
4. Será exibida uma tela de andamento da transferência da curva.

A—Confirmar Transferência
B——
C—Transferir Dados do GSD
D—Para Transferir os Dados de Pista Curva para o Cartão da Dados, Pressione a Tecla (C)
E—Para Cancelar, Pressione a Tecla (G)
F——
G—Cancelar Transferência



PC9758 –UN–28NOV06

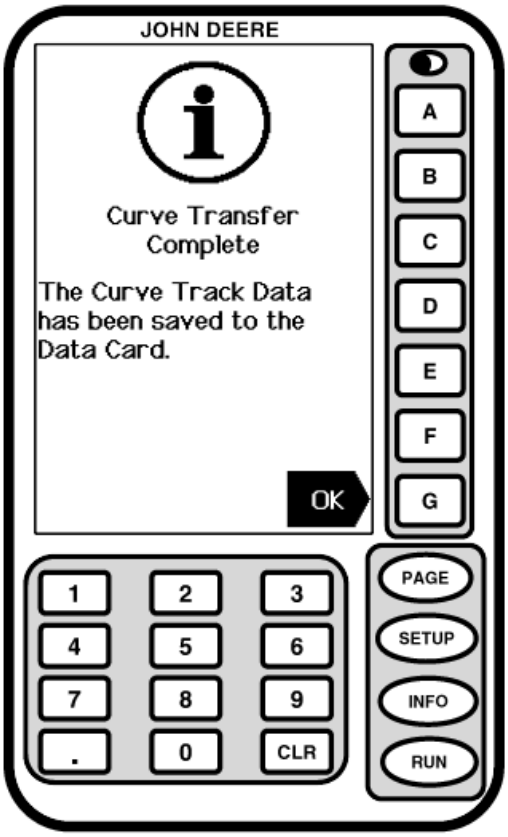
SETUP - Transferência de Dados da Pista

Continua na próxima página

5. Quando a transferência estiver concluída, será exibida a seguinte mensagem:

   Transferência da Curva Concluída. Os Dados da Pista Curva foram salvos no Cartão de Dados.

   Pressione o botão alfabético “G” para confirmar.



Transferência da Curva Concluída

OUO6050,00023E3 –54–05JAN07–3/3

Pista Curva

Teoria de Operação de Pista Curva:

Pista Curva permite que o operador registre um caminho de curva dirigida manualmente. Assim que o primeiro passe curvo for gravado e a máquina for virada, o operador pode usar o Parallel Track ou ativar o AutoTrac quando a barra de navegação aparecer indicando que o próximo caminho foi propagado. O veículo será guiado ao longo dos passes subseqüentes, com base fora dos passes gravados anteriormente. Cada passe é gerado do passe original dirigido para garantir que os erros de direção não sejam propagados por todo o talhão. Os passes não são idênticos ao passe original. A curvatura do passe se altera para manter o erro de passe a passe. Quando necessário, o operador pode alterar o caminho curvo em qualquer lugar do talhão simplesmente virando a máquina e afastando-a do caminho propagado.

NOTA: Ignorar o passe não está disponível no modo de Pista Curva.

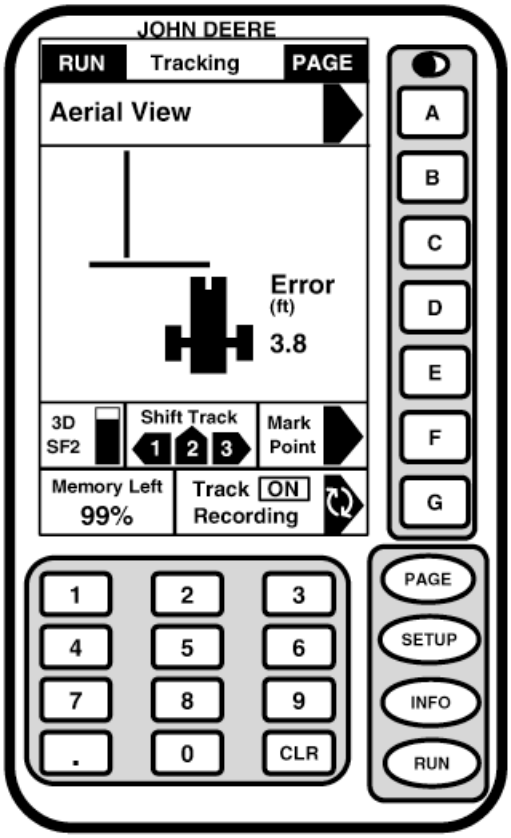
IMPORTANTE: A máquina deve estar desligada para apagar a memória da Pista Curva.

Ao operar a Pista Curva com o ACCUDEPTH, depois de o operador pressionar o botão alfabético ao lado de CLEAR CURVE TRACK STORED DATA (APAGAR DADOS ARMAZENADOS DE PISTA CURVA), o sistema pede ao usuário que desligue e ligue para apagar a memória.

NOTA: Apague a memória de Pista Curva antes de iniciar um novo campo (consulte Configuração de Pista Curva).

Todos os passes são registrados e o valor de memória restante é exibido no canto esquerdo inferior da tela RUN. Se a memória ficar cheia, ela deve ser apagada (consulte Configuração de Pista Curva).

Operação em Pista Curva



PC9624 –UN–24OCT06

A—Vista Aérea
B——
C——
D——
E——
F—Mudança de Pista / Sinal SP2, 3D, Ponto Marcado
G—Memória Restante / Gravação de Pista

Continua na próxima página

IMPORTANTE: O Modo Básico Absoluto RTK é necessário em aplicações de alta precisão quando é necessário ter repetibilidade. Somente o Modo Básico Absoluto RTK fornece precisão e repetibilidade consistentes em Pista Curva.

IMPORTANTE: O recurso de gravação deve estar ligado para gravar o passe inicial e propagar e gravar todos os passes subseqüentes.

Para começar a usar a Pista Curva, pressione o botão alfabético ao lado de TRACK RECORDING (REGISTRO DE PISTA) para começar a gravar. A gravação só precisa ser desligada se a máquina for conduzida fora do padrão de campo normal (por exemplo, reabastecer o pulverizador, etc.). A gravação pode permanecer ligada ao virar ao final de cada passe.

NOTA: Ao usar a Pista Curva do AutoTrac, o veículo tentará seguir a curva anterior quando a gravação for deixada ligada durante as curvas nas extremidades. O operador precisa estar preparado para virar o veículo na etapa seguinte.

NOTA: Um pequeno atraso no surgimento do indicador de direção e navegação pode ser observado quando um grande número de segmentos de linha tiver sido registrado.

A gravação somente precisa ser desligada se a máquina for dirigida fora do padrão de talhão normal (isto é, reabastecimento do pulverizador, plantadeira, curvas de três pontos) ou se o cliente não quiser gravar as curvas na extremidade do talhão ou nas cabeceiras. O ligar/desligar da gravação de curva deve ser feito manualmente. A gravação pode permanecer ligada ao virar ao final de cada passe, se desejado.

Dirija o passe inicial.

Continua na próxima página

NOTA: Nenhuma barra de navegação aparecerá até que se atinja o final do passe e a máquina seja virada. Quando a máquina é virada, o sistema começa a procurar nos segmentos de linha gravados para determinar o caminho a se guiar. O sistema localiza um caminho de segmento de linha para se guiar. O sistema localiza um segmento de linha paralelo e dentro de 1/2 a 1 1/2 da largura do implemento. A barra de navegação aparecerá e o operador pode navegar a partir dela.

A mudança de pista somente mudará o segmento de linha gravado em uma direção com a base fora da orientação do segmento de linha em que está o operador.

Ao funcionar com o AutoTrac, o operador pressionará retorno para começar a dirigir automaticamente ao longo do caminho adjacente ideal.

Quando o operador assume o controle da direção, a pista curva registrará o caminho que o operador guiar. Aquela seção na etapa seguinte será projetada para fora da seção dirigida manualmente.

Gravação e Repetição

Esse recurso permite que o operador recupere os dados de pista curva (caminhos) salvos para um talhão e guie pelos passes gravados.

O operador também podem dirigir manualmente por um talhão inteiro ou padrão definido com o botão Gravar ligado e, em seguida, repetir os caminhos gravados com o botão de gravação desligado.

Exemplo:

- Grave cada passe em um talhão que tenha uma fita gotejadora instalada sem um sistema de orientação automático com linhas imaginárias.
- Siga os canteiros ou linhas da safra anterior para gravar todos os passes do talhão.

Uso da Gravação e Repetição

Dirija no talhão onde localizar um passe (pode iniciar em qualquer passe).

Continua na próxima página

Quando o caminho que a máquina tiver se afastado estiver realçado, pressione o interruptor de retorno (somente AutoTrac) e a máquina começará a virar automaticamente nesse passe. No Parallel Tracking (orientação manual) o operador será afastado do passe gravado.

IMPORTANTE: Não ligue o botão Gravar. Gravação e Repetição não exigem que o botão Gravar esteja ligado, a menos que o operador esteja redefinindo um caminho.

Guiando ao Redor de Obstáculos em um Talhão

Ao operar em Pista Curva em um talhão e encontrar um obstáculo como um poço, poste de telefone ou rede elétrica, o operador deve dirigir ao redor desses obstáculos.

Gravação Ligada

Se a gravação for deixada ligada ao dirigir ao redor de um obstáculo, o desvio do caminho propagado será gravado e se tornará uma parte do caminho. No passe seguinte, quando o operador se aproximar da área do talhão, o caminho propagado para o passe que a máquina está será incorporado àquele desvio e a máquina virará ao longo daquele desvio. Para eliminar esse desvio, o operador deve assumir manualmente a direção da máquina e eliminá-lo. Assim que o operador dirigir pelo desvio no talhão e retornar ao caminho desejado, o interruptor de retorno pode ser acionado e o AutoTrac assumirá a direção da máquina.

Gravação Desligada

Se a gravação for desligada quando o obstáculo for alcançado e ao se dirigir ao seu redor e, em seguida, ligada novamente após o obstáculo ser contornado e o AutoTrac for acionado para finalizar o passe, haverá um espaço no caminho gravado onde está o obstáculo. No caminho seguinte, quando a máquina se aproximar do espaço, o operador deve assumir a direção manual da máquina e navegar através dele. Assim que o espaço for percorrido e o caminho propagado for alcançado novamente (a barra de navegação aparece), o AutoTrac pode ser acionado e o espaço não aparecerá nos passes subseqüentes.

Continua na próxima página

Salvar Dados de Pista Curva

Os dados de pista curva (caminhos) são salvos na memória do Mostrador GreenStar.

Os dados podem ser salvos por número de talhão em um cartão de dados. (consulte a seção SETUP Pista Curva).

NOTA: São necessários um cartão de dados e um processador móvel para transferir os dados da pista curva do Mostrador GreenStar para o cartão de dados.

Recuperação dos Dados de Pista Curva

Os dados de pista curva estão armazenados no Mostrador GreenStar a menos que tenham sido transferidos para um cartão de dados. Se os dados de pista curva não tiverem sido transferidos para um cartão de dados ou apagados do mostrador, a pista curva encontrará automaticamente os caminhos armazenados quando o veículo estiver no talhão no qual os dados foram gravados.

Se os dados da pista curva forem transferidos para um cartão de dados e apagados do Mostrador GreenStar. Eles precisarão ser transferidos de volta do cartão de dados para o mostrador (consulte a seção SETUP Pista Curva).

Limpar Dados de Pista Curva

Se os dados de pista curva foram gravados anteriormente e o operador não quiser usá-los para repetir os caminhos ou se a memória do Mostrador GreenStar estiver cheia devido aos dados de pista curva armazenados ou se os dados de pista curva forem transferidos para o cartão de dados, os dados da pista curva podem ser apagados. Quando os dados da pista curva são apagados, todos os dados da pista curva do Mostrador GreenStar são apagados. Não serão apagados dados da pista curva que forem transferidos para o cartão de dados (consulte a seção SETUP Pista Curva).

Padrões de Orientação Possíveis com Pista Curva

O método de busca de todos os segmentos de linha permite que o operador dirija e seja guiado por vários padrões de talhão:

Continua na próxima página

- Curva Simples
- Curva em S
- Em Caixa
- Pista Rápida
- Espiral

Operação de mudança de Pista

Não se recomenda o uso da mudança de pista durante a utilização da Pista Curva. A mudança de pista não compensará a defasagem inerente do GPS no modo de Pista Curva.

Este método de gravação de todos os segmentos de linha permite que o operador dirija e seja guiado por vários padrões de campo: para frente e para trás da pista curva, pista rápida ou padrão caixa.

Continua na próxima página

Vista Aérea

Pressionar o botão A na tela de página cheia RUN - TRACKING (RASTREIO) permitirá que o operador acesse a tela de navegação de vista aérea.

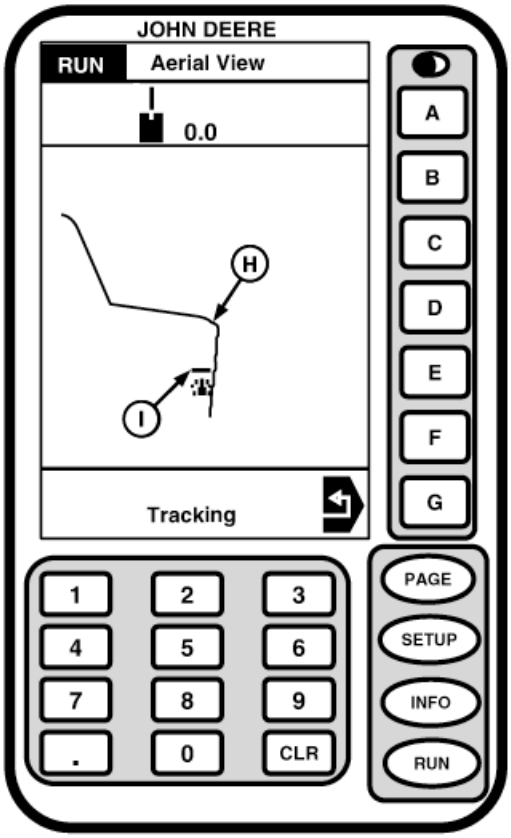
Esta tela fornecerá ao operador uma vista adicional da máquina se movendo pelo campo. A tela mostrará a barra de navegação e o erro de pista na célula A. A linha do monitor (H) exibe o caminho usado pelo sistema para guiar a máquina conforme gravado pelo sistema. A parte mais grossa da linha representa a distância à frente que o sistema enxerga como definido na tela SETUP - TRACKING - PAGE 1.

A linha (I) representa a largura do implemento conforme selecionado na tela SETUP - RASTREIO - PAGE 1.

Ao pressionar de 0 a 9 no teclado numérico, o operador pode ampliar ou reduzir.

A vista aérea foi planejada como um auxílio para que o operador visualize o caminho que o sistema está seguindo. Para orientação precisa, continue a usar o ícone do veículo e a barra de navegação na célula A.

Pressione o botão G para voltar à página cheia RUN – TRACKING (RASTREIO). Pressionar o botão RUN o levará para a tela RUN - PAGE 1.



PC9625 –UN–24OCT06

A—Barra de Navegação
B——
C——
D——
E——
F——
G—Tracking (Rastreio)
H—Linha de Pista Curva
I—Linha da Largura do Acessório

OUO6050,00023E4 –54–05JAN07–7/7

Tracking (Rastreio)

NOTA: É importante que seu sistema seja configurado corretamente. Leia e siga cada um dos procedimentos desta seção para garantir a operação adequada de seu sistema de orientação.

Tela: SETUP - TRACKING - PAGE 1

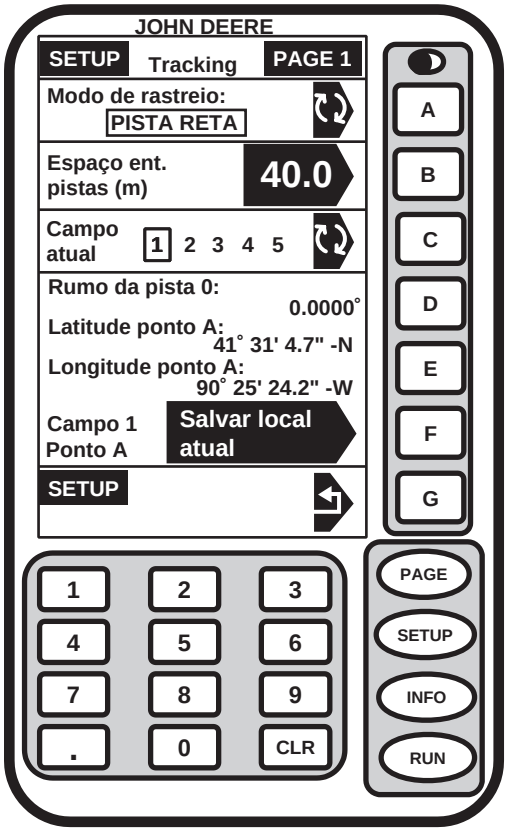
Pressione: SETUP >> RASTREIO

NOTA: Dependendo do número de programas carregados no KeyCard, RASTREIO pode não ser exibido na tela SETUP - PAGE 1. Pressione o botão PAGE para acessar RASTREIO.

Esta tela permite que o operador prepare o AutoTrac e o Parallel Tracking para operação no campo. O operador pode selecionar:

- **Modo de Rastreio:**
  - PISTA RETA
  - PISTA CURVA
  - PISTA CIRCULAR
  - IDENTIFICADOR DE LINHA DE CORTE (somente Parallel Tracking)
- **Espaço entre Pistas**
- **Campo Atual**
- **Configurar Linha A—B ou Pista 0**

Pressione o botão alfabético ao lado de MODO DE RASTREIO para alternar entre PISTA RETA, PISTA CURVA, PISTA CIRCULAR e ORIENTAÇÃO DA LINHA DE CORTE.



PC7414 –54–11NOV02

OUO6050,0001A2A –54–20FEB06–1/1

Pista Reta

NOTA: Pista 0 e as linhas A/B são dois termos usados um pelo outro. Usaremos o termo Pista 0.

Espaçamento entre pistas e Pista 0 devem ser configurados para a operação neste modo.

Pista 0 é o passe em que todos os passes paralelos do campo se baseiam. Use os procedimentos a seguir para configurar o Espaçamento entre Pistas e a Pista 0.

Alterne para PISTA RETA pressionando o botão alfabético ao lado de MODO DE RASTREIO.

ESPAÇO ENTRE PISTAS

1. Pressione o botão alfabético ao lado de ESPAÇO ENTRE PISTAS (FT).

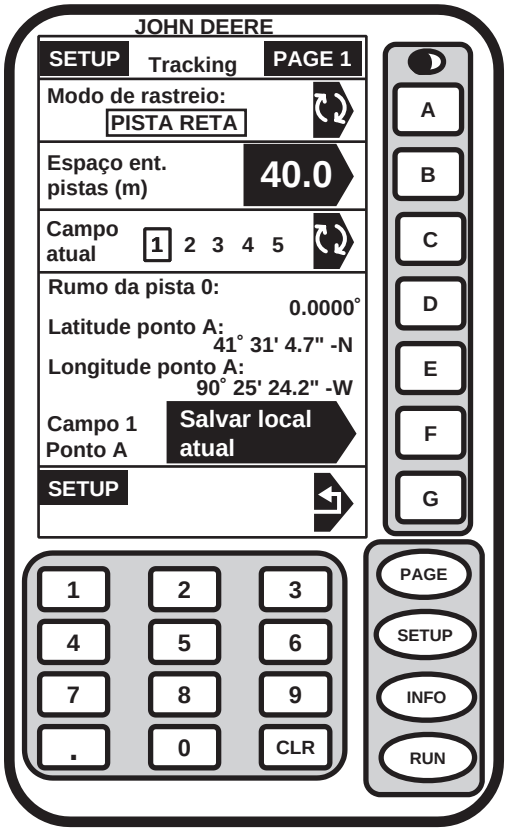
NOTA: O espaçamento entre pistas pode necessitar de ajuste devido a erro do GPS e/ou do operador. Esta é uma opção de preferência do operador.

EXEMPLO: Um operador pode desejar inserir uma largura ligeiramente menor no Espaçamento entre Pistas do que a largura real do acessório para compensar o erro do operador no esterçamento ou erro do GPS. Isto não é recomendado quando se usa uma plantadeira de cultura em linha.

A configuração mínima para o espaçamento entre pistas é de 61 cm (2 ft). A configuração padrão do espaçamento entre pistas é 9 m (30 ft). O espaçamento entre pistas máximo é de 92 m (300 ft).

2. Insira a largura do implemento usando o teclado numérico do monitor.

3. Pressione o botão alfabético ao lado de ESPAÇO ENTRE PISTAS (FT) para salvar o valor digitado.



PC7414 –54–11NOV02

Continua na próxima página

CAMPO ATUAL

O campo atual é uma parte importante da configuração do AutoTrac/Parallel Tracking. O número do campo é onde a informação da Pista 0 (Latitude e longitude do ponto A e Rumo da Pista) é armazenada para uso posterior. Se o operador desejar executar vários passes no mesmo campo durante todo o ano (ou anos) e seguir exatamente os mesmos passes, ele então recuperaria o número de campo correspondente. Por exemplo, durante o plantio, o operador configura uma Pista 0 para um campo específico e tem o Campo atual configurado em 3. Quando o operador voltar a pulverizar o campo alguns meses depois, ele selecionaria Campo 3 no Campo atual e a Pista 0 configurada durante o plantio seria recuperada. Então, quando ele voltasse a colher no campo, poderia selecionar Campo 3 e a mesma Pista 0 seria recuperada para a operação de colheita.

Continua na próxima página

NOTA: Ao retornar para o campo para executar as aplicações subseqüentes, pode ser necessário usar MUDANÇA DE PISTA para compensar a defasagem do GPS. Consulte a descrição de Mudança de Pista na seção Operação para obter mais informações.

O Campo atual não está relacionado com as informações de Campo/Propriedade Agrícola no Field Doc, Yield Mapping da Colheitadeira ou o Harvest Doc.

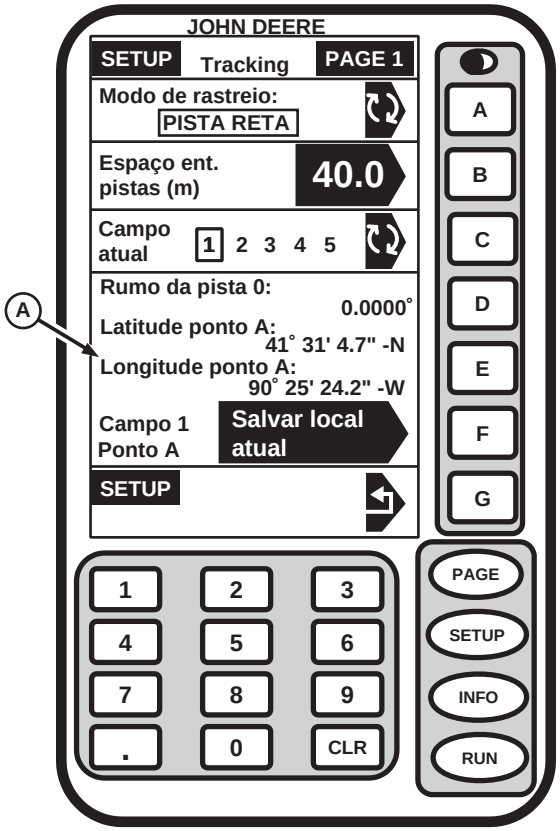
Existem duas opções para o Campo atual - sem um Cartão de PC e com um Cartão de PC. Se **NÃO** houver um Cartão de PC inserido no processador móvel, somente 5 campos (ou Pistas 0) podem ser salvos no monitor. Se houver um Cartão de PC inserido no processador móvel, então 250 campos (ou Pistas 0) podem ser salvos no Cartão de PC. Os campos de 1 a 5 permanecem no monitor, mas os Campos de 6 a 250 serão salvos no Cartão de PC. A informação da Pista 0 atribuída àquele número de campo permanecerá salva até que uma nova Pista 0 seja configurada e atribuída àquele número.

IMPORTANTE: Se o operador desejar salvar a Pista 0 em um campo específico na célula Campo atual, é importante lembrar-se de alterar o Campo atual com um número diferente ao configurar uma nova Pista 0.

NOTA: Quando o sistema está energizado, o monitor assume o último número selecionado de CAMPO ATUAL quando foi desligado como padrão. Se nenhuma informação de CAMPO ATUAL tiver sido armazenada no monitor, ele assumirá o padrão como seleção 1.

Os procedimentos a seguir descrevem como selecionar o campo atual.

1. **Para selecionar um campo atual:** Go to SETUP - TRACKING - PAGE 1 screen.



PC7404 –54–05NOV02

A—Célula do Monitor

Continua na próxima página

2. A célula CAMPO ATUAL na ilustração mostra o número de seleção 1 de 5 disponíveis quando não se usa um Cartão de PC ou 1 de 250 quando se usa um Cartão de PC. Para selecionar o número (1 a 250) no qual se deseja salvar a informação de campo: pressione o botão alfabético ao lado de CAMPO ATUAL, selecione o número usando o teclado numérico do monitor, pressione o botão alfabético ao lado de CAMPO ATUAL.

3. Configure a Pista 0 como explicado em PISTA 0 nesta seção.

IMPORTANTE: Lembre-se de selecionar um novo número (1 a 250) antes de configurar o rumo da nova Pista 0 e pressionar o botão alfabético ao lado de "CAMPO ATUAL" ou coordenadas atuais para aquele número ser substituído.

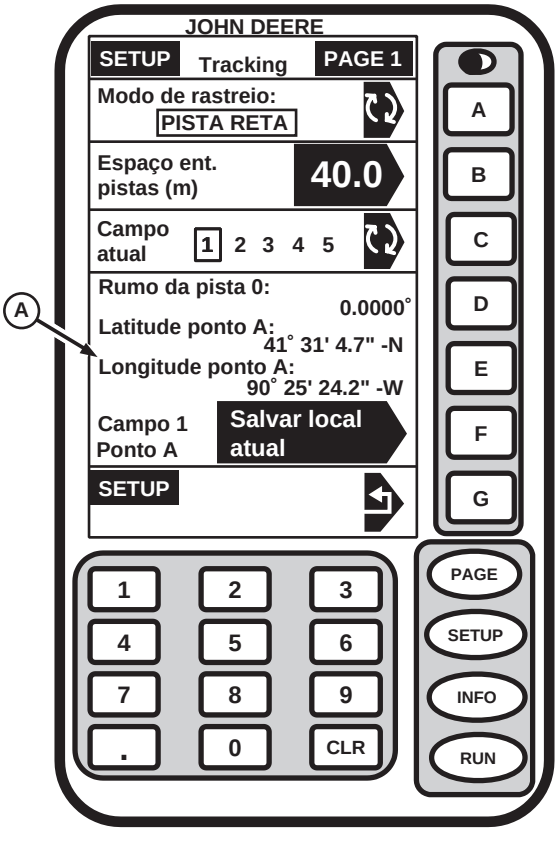
4. **Para Exibir um Campo Salvo Anteriormente:** Go to SETUP - TRACKING - PAGE 1 screen.

5. Pressione o botão alfabético ao lado de CAMPO ATUAL.

6. Selecione o número onde o campo foi salvo usando o teclado numérico do monitor.

7. As coordenadas das seleções serão exibidas na célula (A) do monitor.

Continua na próxima página



Definição do Ponto A



Definição do Ponto B

A—Latitude e Longitude do Ponto A

PISTA 0

NOTA: Se for exibido NÃO DEFINIDO para o rumo da Pista 0 e a latitude e longitude do Ponto A, isto significa que uma pista ainda não foi definida para aquele campo. Siga as etapas a seguir para configurar a Pista 0.

1. Conduza a máquina até o local inicial desejado no campo.
2. Pressione o botão alfabético ao lado de SALVAR LOCAL ATUAL. Este é o ponto A de sua linha A—B.
3. Selecione o método desejado e defina o ponto B.

NOTA: É necessário conduzir a máquina por uma distância maior do que 3 m (10 ft) para configurar o ponto B.

a. Conduza a máquina até o ponto B desejado.

Pressione o botão alfabético ao lado de DIRIJA ATÉ O PONTO B SALVAR LOCAL ATUAL. Este é o ponto B de sua linha A—B. A linha reta estará então definida pelos pontos A e B. Esta é sua Pista 0.

Continua na próxima página

NOTA: 0.000 indica norte, 90.000 leste, 180.000 sul e 270.000 oeste. Salve o valor pressionando o botão F novamente.

b. Pressione o botão alfabético ao lado de RUMO DA PISTA. Usando o teclado numérico, insira manualmente o rumo/direção da Pista 0. Você agora definiu um caminho no qual percorrerá em paralelo nos próximos passes.

NOTA: Se dois ou mais veículos estiverem operando no mesmo campo ao mesmo tempo, um método de garantir que todos os veículos usem o mesmo rumo é usar o método B para estabelecer a Pista 0. Entretanto, se isto não for possível, faça com que o primeiro veículo estabeleça uma Pista 0 usando o método A. Quando a Pista 0 for estabelecida, o Rumo da Pista 0 será exibido na tela SETUP - RASTREIO - PAGE 1. O restante dos veículos pode então usar o Método B para estabelecer uma Pista 0 e entrar no rumo que o primeiro veículo definiu ao configurar sua Pista 0.

Se o operador possuir um cartão de dados, a linha A-B pode ser salva em qualquer campo de 6 a 250. Esta linha A-B pode ser transportada para outros tratores ou copiada para outros cartões de dados e usada em vários tratores no mesmo campo.

OUO6050,0001A2B –54–20FEB06–6/6

Identificador de Linha

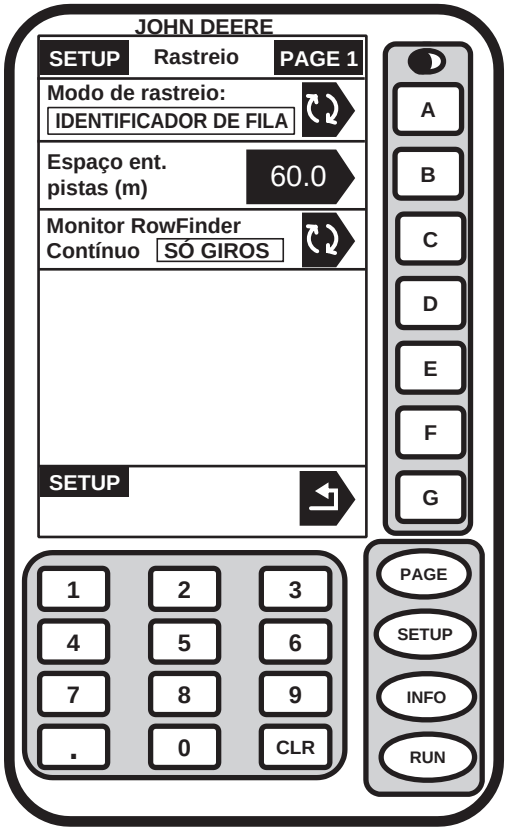
NOTA: Somente o Parallel Tracking funciona no modo IDENTIFICADOR DE FILA.

O RowFinder está disponível somente na RUN Page Cheia (Não na tela RUN - PAGE 1 ou na tela RUN - PAGE 2).

1. Pressione o botão alfabético ao lado do MODO DE RASTREIO para alternar para IDENTIFICADOR DA LINHA DE CORTE. IDENTIFICADOR DE FILA será exibido em uma caixa em letras maiúsculas.

NOTA: A linha de navegação contínua permanecerá visível no monitor. SÓ GIROS, a linha de navegação permanecerá no monitor por uma distância de quatro vezes o espaçamento entre pistas de onde o botão alfabético ao lado de AJUSTE FILEIRA foi pressionado na tela RUN.

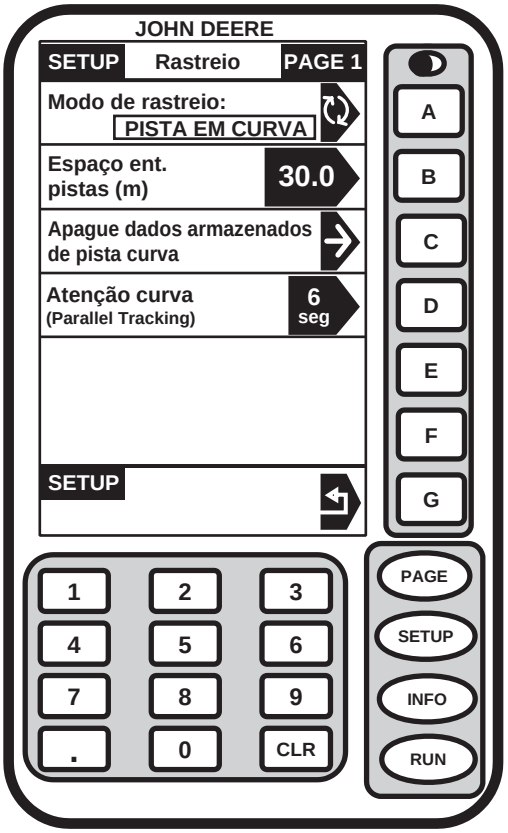
2. Pressione o botão alfabético ao lado de Monitor ROW FINDER para alternar entre CONTÍNUO e SÓ GIROS. A seleção será exibida em um quadro e com letras maiúsculas.



PC6983 –54–07JAN02

OUO6050,0001A2C –54–20FEB06–1/1

Pista Curva



PC7280 –54–09OCT02



PC7411 –54–06NOV02

NOTA: Para configurar o espaçamento entre pistas (consulte Espaçamento entre Pistas anteriormente nesta seção).

Para selecionar PISTA CURVA pressione o botão alfabético ao lado de MODO DE RASTREIO até que seja exibido PISTA CURVA em um quadro em letras maiúsculas. Para operar a Pista Curva, o espaçamento entre pistas deve ser configurado.

IMPORTANTE: O operador deve desligar a máquina antes de apagar os dados armazenados de Pista Curva.

Ao operar a Pista Curva com o ACCUDEPTH™, depois de o operador pressionar o botão alfabético ao lado de APAGAR DADOS ARMAZENADOS DE PISTA CURVA, o sistema pede ao usuário que desligue e ligue a energia para apagar a memória.

NOTA: A quantidade de memória livre será exibida na tela RUN - RASTREIO.

Ao iniciar um novo campo, o conteúdo dos dados armazenados deve ser apagado. Para apagar os dados armazenados pressione o botão alfabético ao lado de CURVE LOOK AHEAD (ATENÇÃO CURVA) em SETUP - RASTREIO - PAGE 1. A tela SETUP - APAGUE MEMÓRIA DE PISTA será exibida. Pressione o botão F para apagar a memória ou o botão G para cancelar.

ACCUDEPTH é uma marca registrada da Deere & Company

Continua na próxima página

Atenção Pista Curva

Esta opção permite que o operador altere a distância à frente que o sistema enxerga (em segundos) ao operar no modo de Pista Curva. A configuração padrão é de 6 segundos.

Esta opção é usada ao operar em velocidades maiores e o operador deseja que o sistema procure além dos segmentos da linha.

Ao operar no modo de Pista Curva, o aviso "atenção curva" pode ser alterado de 0—9 segundos. Pressione o botão C e insira a seleção desejada usando o teclado numérico.

OUO6050,0001A2D –54–20FEB06–2/2

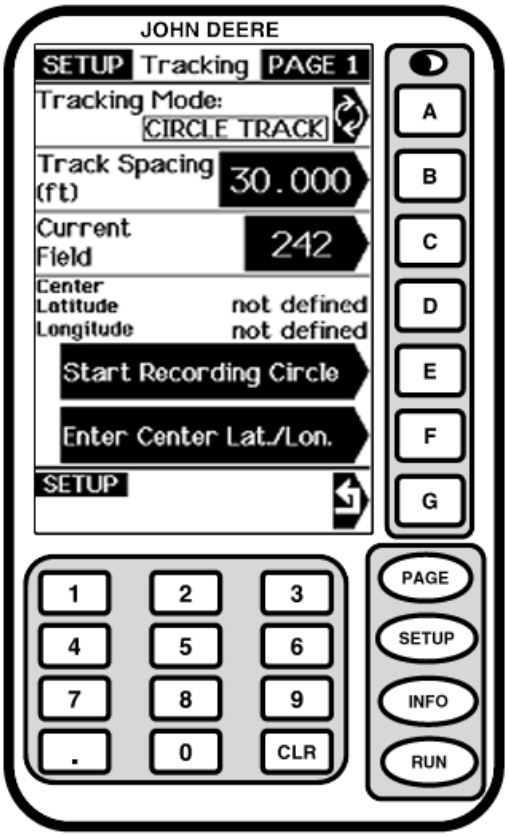
Pista Circular

O Campo atual não está relacionado com as informações de Campo/Propriedade Agrícola no Field Doc, Yield Mapping da Colheitadeira ou o Harvest Doc.

IMPORTANTE: É necessário um cartão de dados de PC para operação de pista curva.

O Centro do Círculo - Campo Atual coordena para que os campos 1-250 sejam salvos na Placa de PC no Modo de Pista Curva. O Centro do Círculo coordena que a informação atribuída àquele número de campo permanecerá salva até que um novo Centro de Círculo seja configurado e atribuído àquele número. Para evitar a regravação da informação do Centro do Círculo, altere o número do Campo Atual antes de criar um novo Centro de Círculo.

NOTA: Quando o sistema está energizado, o monitor assume o último número selecionado de CAMPO ATUAL quando foi desligado como padrão. Se nenhuma informação de CAMPO ATUAL tiver sido armazenada no monitor, ele assumirá o padrão como seleção 1.



PC8694 –54–11AUG05

Seleção do Campo Atual

1. Vá para a tela SETUP – TRACKING - PAGE 1.
2. A célula CAMPO ATUAL exibe 1 de 250 com uma Placa de PC. Para selecionar o número (1 a 250) no qual se deseja salvar a informação de campo: pressione o botão CAMPO ATUAL, selecione o número usando o teclado numérico do monitor e pressione o botão CAMPO ATUAL.
3. Configure o Centro do Círculo conforme explicado em configuração do Centro do Círculo nesta seção.

IMPORTANTE: Lembre-se de selecionar um novo número (1-250) antes de configurar um novo Centro de Círculo e pressionar o botão CAMPO ATUAL ou as coordenadas atuais para aquele número ser substituído.

4. Para Exibir um Campo Salvo Anteriormente: Vá para a tela SETUP - TRACKING - PAGE 1.
5. Pressione o botão CAMPO ATUAL.

Continua na próxima página

6. Selecione o número onde o campo foi salvo usando o teclado numérico do monitor.
7. As coordenadas das seleções serão exibidas na célula (A) do monitor.

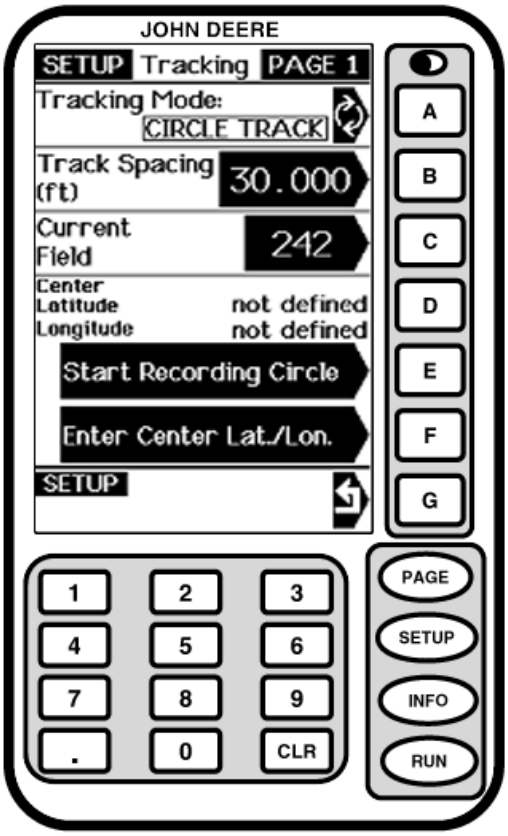
OUO6050,0001A2E –54–20FEB06–2/6

Configuração do Centro do Círculo

Centro do Círculo – Determinação do Círculo

NOTA: Se for exibido NOT DEFINED (NÃO DEFINIDO) para a latitude e longitude do Centro do Círculo, isto significa que um centro ainda não foi definido para aquele campo. Siga as etapas a seguir para configurar o Centro do Círculo.

1. Conduza a máquina até o local inicial desejado no campo.
2. Pressione o botão “START RECORDING CIRCLE (INICIAR GRAVAÇÃO DO CÍRCULO)”. Esse é o ponto inicial de seu círculo.

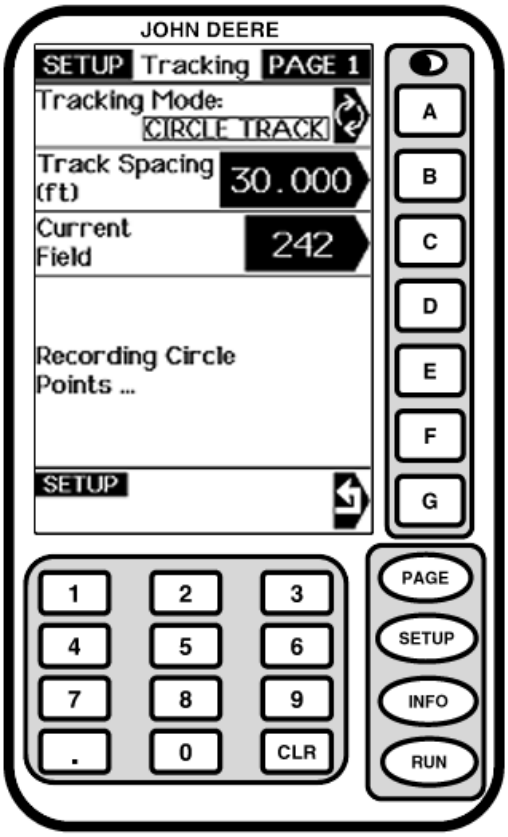


PC8694 –54–11AUG05

Continua na próxima página OUO6050,0001A2E –54–20FEB06–3/6

3. Determine o círculo desejado.

NOTA: É necessário determinar mais de 1/2 círculo antes que se possa calcular o centro. Quanto mais determinar o círculo, maior será a precisão do centro do círculo.

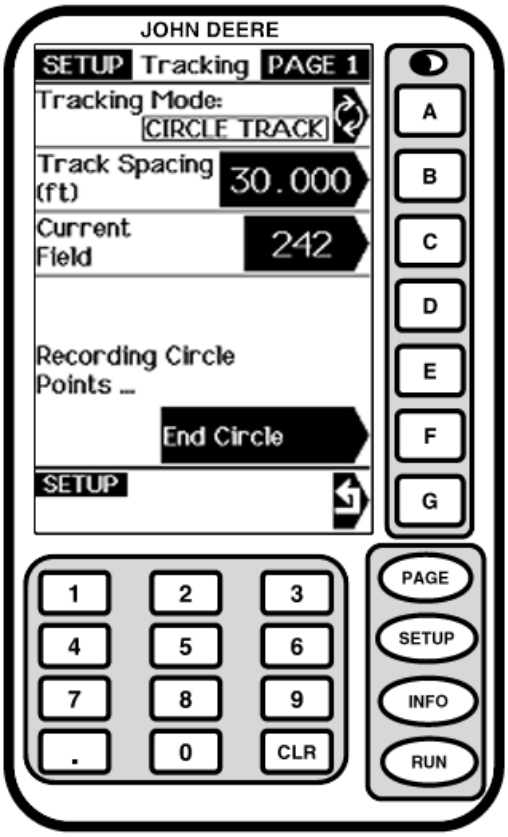


PC8696 –54–11AUG05

Continua na próxima página

OUO6050,0001A2E –54–20FEB06–4/6

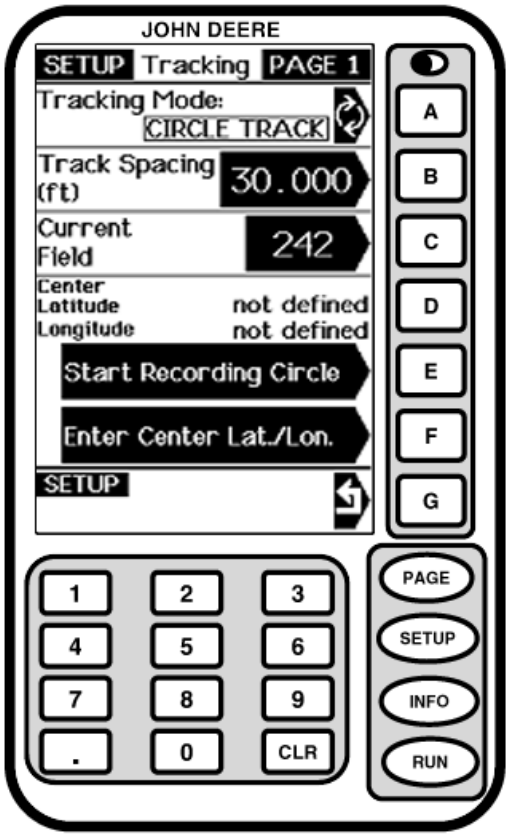
4. Pressione o botão “End Circle (Fim do Círculo)” para concluir a Pista circular. Isso calcula o centro do círculo.



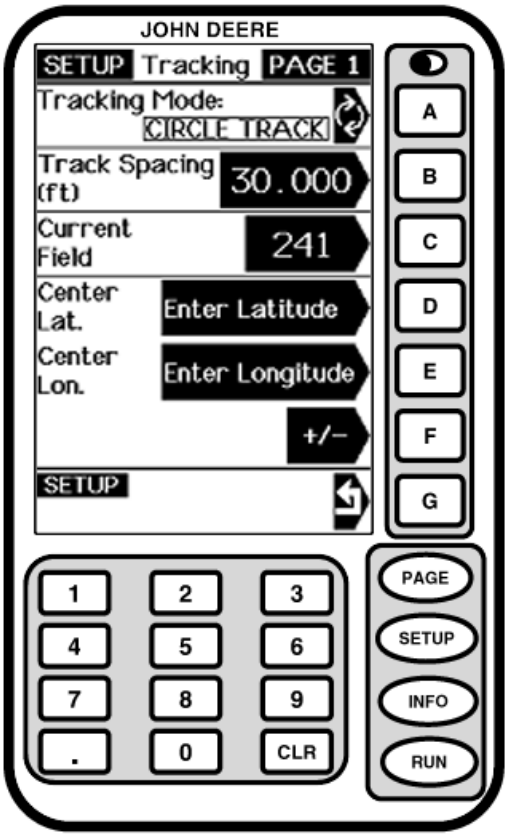
PC8697 –54–11AUG05

Continua na próxima página

OUO6050,0001A2E –54–20FEB06–5/6



PC8694 –54–11AUG05



PC8699 –54–11AUG05

Centro do Círculo – Entrada no Centro do Círculo

1. Pressione o botão alfabético ao lado de ENTER CENTER LAT/LON (INSERIR LAT/LON. DO CENTRO). Isso insere as coordenadas para o centro do círculo.
2. Pressione o botão alfabético ao lado de ENTER LATITUDE (INSERIR LATITUDE) e insira a coordenada.
3. Pressione o botão alfabético ao lado de ENTER LONGITUDE (INSERIR LONGITUDE) e insira a coordenada.

Isso insere o centro do círculo e mostra as pistas concêntricas com base no espaçamento das pistas.

OUO6050,0001A2E –54–20FEB06–6/6

Desligamento do Rastreio

Pressione o botão alfabético ao lado de MODO DE RASTREIO para ligar e desligar o AutoTrac.

Quando o rastreio estiver desligado, ele será removido das telas RUN e o monitor poderá ser totalmente utilizado por outras aplicações.



PC6996 –54–10JAN02

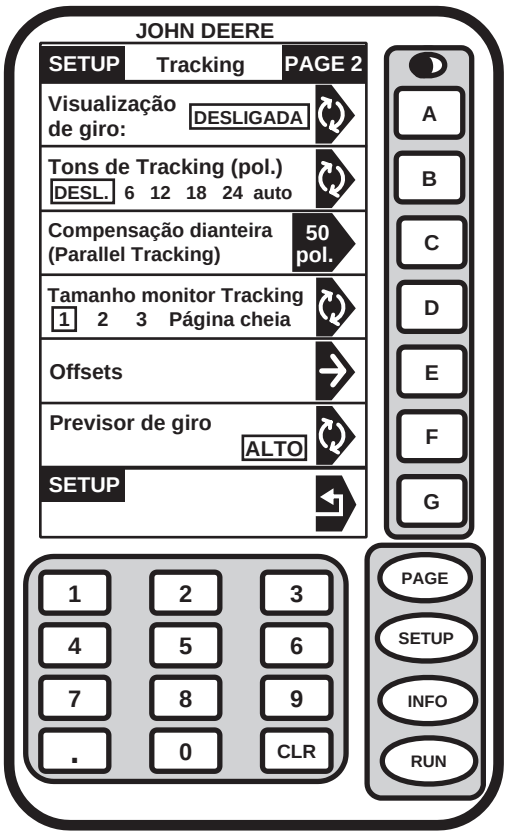
OUO6050,0001A2F –54–20FEB06–1/1

SETUP - TRACKING - PAGE 2

Tela: SETUP - TRACKING - PAGE 2

Pressione: SETUP >> TRACKING >> PAGE

Esta tela permite que o operador LIGUE/DESLIGUE a visualização de giro, configure o tom de rastreio, insira a compensação dos fios, altere o tamanho do monitor de rastreamento, defina os offsets e desligue o previsor, ALTO ou BAIXO.



PC8403 –54–26OCT04

Continua na próxima página

Visualização de Giro

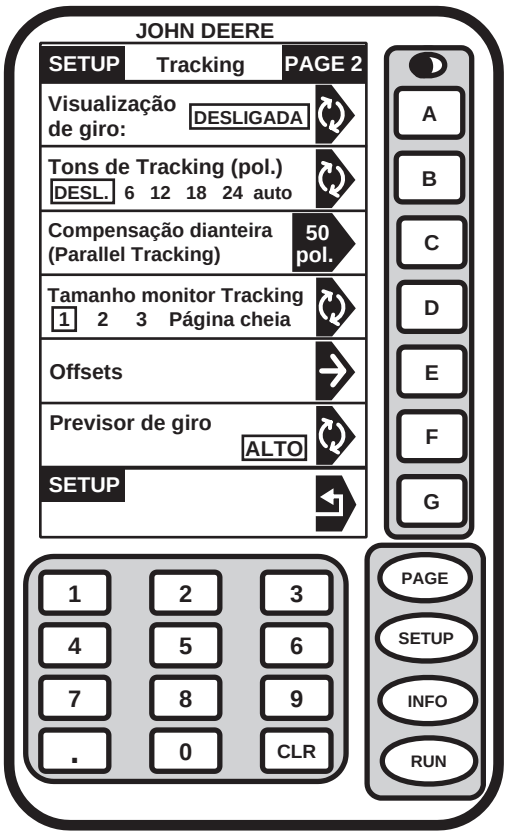
NOTA: A Pista 0 deve ser definida para o campo atual para que a visualização de giro permaneça ativa.

Pressione o botão alfabético ao lado de VISUALIZAÇÃO DE GIRO para ligar ou desligar a visualização de giro.

A visualização de giro fornece um indicador visual da máquina em relação à pista mais próxima conforme a máquina gira. Esta visualização pode ser usada como guia ao virar para a pista seguinte. O operador pode ver a relação entre a máquina e a pista.

A Visualização de Giro será exibida nos modos Pista Reta e Orientação da Linha de Corte quando o veículo for girado por mais de 45° do rumo da pista. A tela RUN voltará ao normal quando o veículo estiver dentro de aproximadamente 5° da pista.

A visualização de giro não funciona no modo Pista Curva.



PC8403 –54–26OCT04

Continua na próxima página

Tons de Rastreio

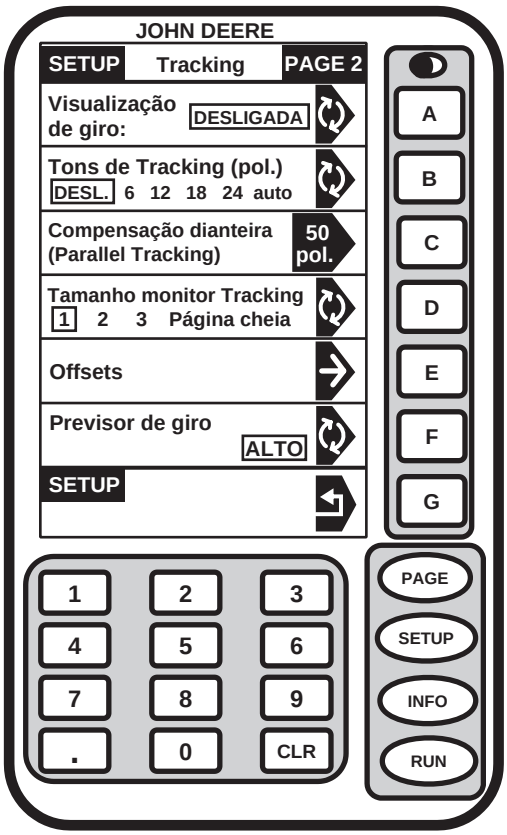
Pressione o botão alfabético ao lado de TONS DE TRACKING (IN) para alternar entre as seleções de tons de tracking. Os tons podem ser configurados para soar quando um determinado erro de desvio de pista ocorrer. Esta seleção também permite que os tons de tracking sejam desligados.

Os tons de tracking podem ser usados como uma indicação sonora da direção do volante. Se a pista estiver à direita da máquina, soarão dois bipes baixos, se estiver à esquerda da máquina, um único bipe alto soará. O alarme se repetirá duas vezes por segundo até que o erro de desvio de pista entre a máquina e a pista desejada esteja fora do limiar, conforme descrito abaixo.

A seguir os limiares dos erros de desvio de pista, em que os tons podem ser ajustados para ligar e desligar.

- 15 cm (6 in) liga = 30 cm (12 in) desliga
- 30 cm (12 in) liga = 102 cm (40 in) desliga
- 45 cm (18 in) liga = 152 cm (60 in) desliga
- 60 cm (24 in) liga = 203 cm (80 in) desliga
- Automático 15 cm (6 in) liga = 203 cm (80 in) desliga

Quando o modo automático é selecionado, a freqüência do tom aumenta conforme o erro de desvio de pista aumenta.



PC8403 –54–26OCT04

Continua na próxima página

Mudança de Pista

NOTA: A Mudança de Pista somente está disponível no Modo Página Cheia. Como todas as pistas se baseiam na Pista 0 original, todas as pistas serão alteradas pelo uso deste recurso.

No modo Pista Circular a Mudança de Pista não é usada para compensar uma defasagem do GPS. A Mudança de Pista aumenta ou diminui a circunferência da Pista em que o veículo está. Se o botão Mudança de Pista central for pressionado, a pista será centralizada no local atual do veículo.

A Mudança de Pista permite ao operador aumentar ou diminuir a circunferência da Pista em que o veículo está três centésimos de metro para a direita ou esquerda, ou um décimo de pé, dependendo da seleção do padrão de unidade. O operador também pode recentralizar a linha do monitor no ícone.

Para deslocar a linha para a esquerda, pressione 1 no teclado numérico. Para deslocar a linha para a direita, pressione 3 no teclado numérico. Cada vez que o botão é pressionado, a linha se move 3 centésimos de metro ou um décimo de pé para a esquerda ou direita. Para recentralizar a linha do local atual do veículo, pressione 2 no teclado numérico.

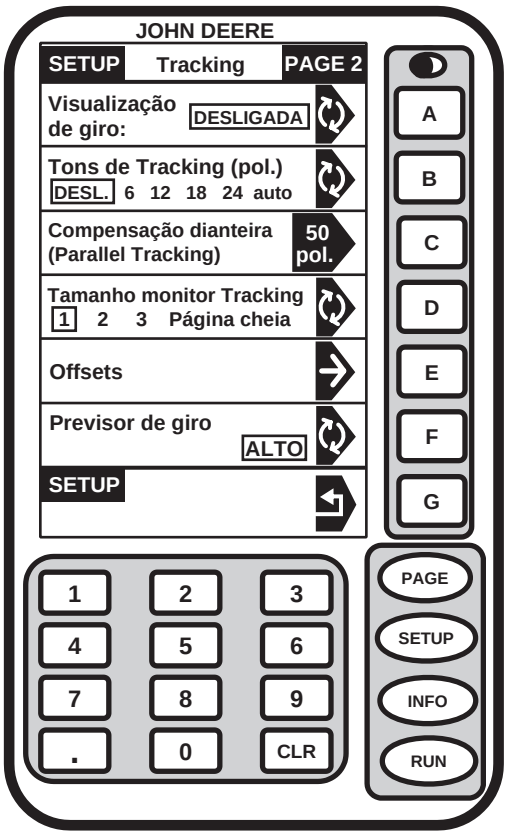
Continua na próxima página

Compensação Dianteira de Rastreio

NOTA: Esse recurso é desativado ao trabalhar em Pista Curva.

A Compensação Dianteira de Rastreio é usada para calcular uma posição na frente do receptor mais próximo associada com a parte da frente da máquina. A Compensação Dianteira de Rastreio ajuda a minimizar o esterçamento excessivo quando se observa um atraso de posição e pista ao fazer uma curva. O valor digitado dependerá da velocidade do percurso, do tipo da máquina e da preferência do usuário. A configuração padrão para a compensação dianteira é 127 cm (50 in). As configurações variam de 0 a 250 cm (0 a 100 in).

Compensação Dianteira de Rastreio Recomendada	
Tipo de Máquina	**Compensação Dianteira**
Pulverizador	183 cm (72 in)
Colheitadeiras	183 cm (72 in)
Trator para Cultura em Linha	71 cm (28 in.)
Trator Articulado	203 cm (80 in.)
Tratores de Esteira	127 cm (50 in.)



PC8403 –54–26OCT04

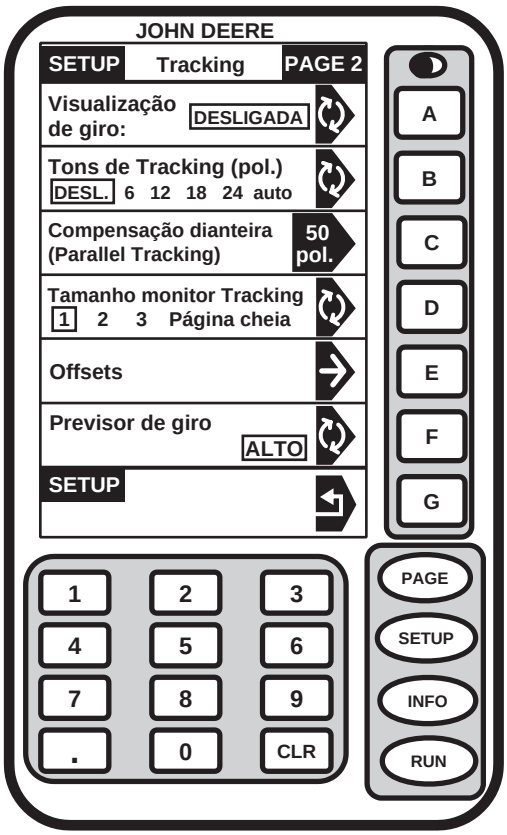
Continua na próxima página

Tamanho do Monitor Tracking

NOTA: Quando o tamanho do Monitor Tracking é alterado, as informações do monitor de desempenho não serão exibidas na tela RUN - PAGE 1 até que a energia seja ligada e desligada.

Quando o modo de página cheia é selecionado, as informações de rastreio serão exibidas na tela RUN - PAGE 3.

A vista aérea (somente modo de Pista Curva) só pode ser acessada a partir do modo de página cheia. O modo de página cheia pode ser selecionado na tela SETUP - TRACKING - PAGE 2 ou pressionando-se o botão alfabético ao lado de PÁGINA CHEIA na tela RUN - PAGE 1.

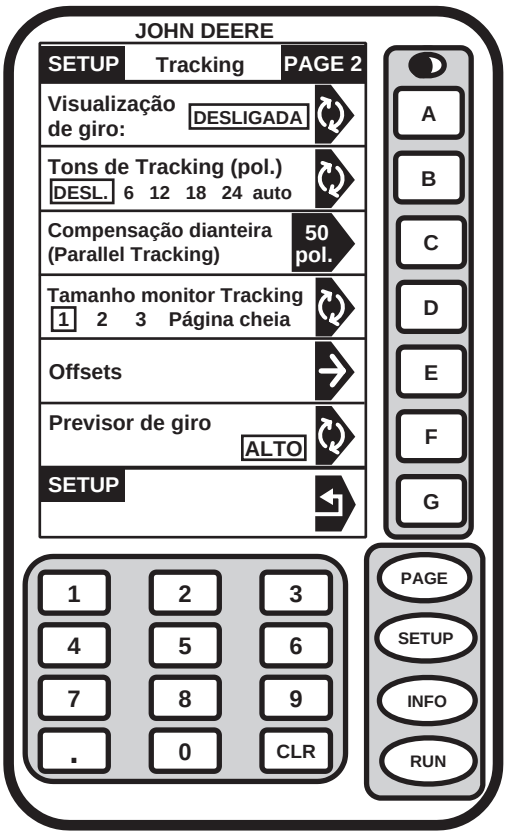


PC8403 –54–26OCT04

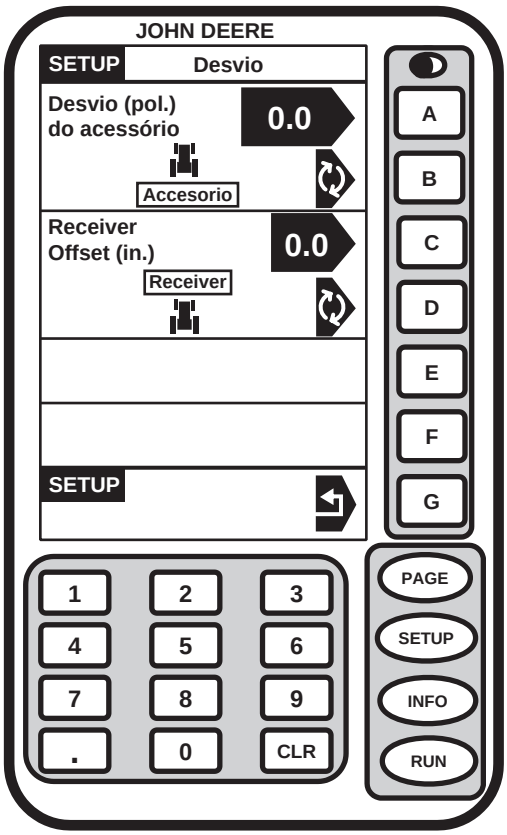
Pressione o botão alfabético ao lado de TAMANHO DO MONITOR TRACKING para alterar o tamanho do Monitor Tracking. O tamanho do Monitor Tracking especificará o número de seções a serem usadas na tela RUN - PAGE 1. O Monitor Tracking permite que o operador selecione o tamanho apropriado da tela RUN - PAGE 1 com base em que outras aplicações estão usando o monitor.

Tamanho do Monitor Tracking	
Setup (Configuração)	**Tamanho do Monitor**
1	1 Célula Exibida
2	2 Células Exibidas
3	3 Células Exibidas
Página cheia	0 Células Página 1 e 2; Todas as Células Página 3

Continua na próxima página



PC8403 –54–26OCT04

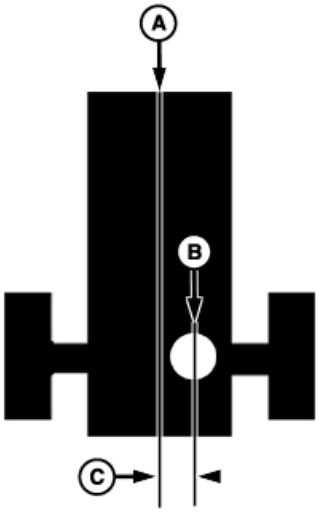


PC8405 –54–26OCT04

Desvios

Este recurso é usado para eliminar saltos ou superposições devido ao desvio do receptor ou do acessório ou um acessório que não segue diretamente atrás da máquina. Se for necessário um desvio, pressione o botão alfabético ao lado de OFFSETS (DESVIOS) para trazer as telas DESVIO DO ACESSÓRIO e RECEIVER OFFSET (DESVIO DO RECEPTOR).

A—Centro da Máquina
B—Centro do Receptor
C—Desvio do Receptor



PC8404 –UN–19OCT04

Continua na próxima página

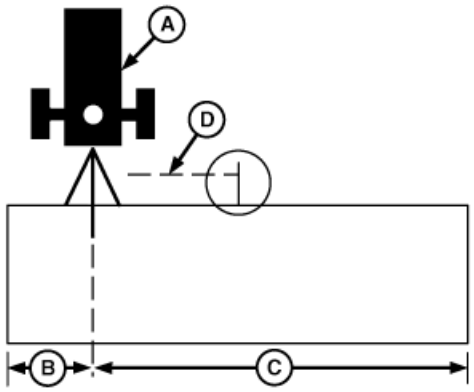
Pressione o botão alfabético ao lado de RECEIVER OFFSET (DESVIO DO RECEPTOR) para destacar o número. A distância entre o centro da máquina (A) e o centro do receptor (B) determina o desvio do receptor (C). Digite o valor do desvio em centímetros ou polegadas usando o teclado numérico. Digite o botão alfabético ao lado de DESVIO DO ACESSÓRIO novamente para salvar o valor do desvio. Pressione o botão alfabético ao lado de RECEPTOR para selecionar a direção do desvio. Se não for necessário nenhum desvio do receptor, a célula RECEIVER OFFSET (DESVIO DO RECEPTOR) deve indicar 0.

Pressione o botão alfabético ao lado de DESVIO DO ACESSÓRIO para destacar a célula. Digite o valor do desvio em centímetros ou polegadas usando o teclado numérico. Digite o botão alfabético ao lado de RECEIVER OFFSET (DESVIO DO RECEPTOR) novamente para salvar o valor do desvio. Pressione o botão alfabético ao lado de ACESSÓRIO para selecionar a direção do desvio. Se não for necessário nenhum desvio, a célula DESVIO DO ACESSÓRIO indicará 0.

Existem duas situações onde o desvio do acessório é usado.

Continua na próxima página

Situação 1 - Desvio do Acessório Quando um acessório de compensação for usado (como um disco de compensação), insira a distância necessária para mover a posição do receptor (A) para o centro do acessório. Por exemplo, se estiver usando um disco de compensação de 6,1 m (20 ft) 3,7 m (12 ft) à direita do levante e 2,4 m (8 ft) à esquerda do levante, digite 61 cm (24 in.) na célula Desvio do Acessório e pressione o botão alfabético ao lado de ACESSÓRIO até ele seja exibido no lado direito do ícone da máquina. Isto posicionará o receptor a 61 cm (24 in.) à direita, para que ele fique no centro do acessório.



PC7369 –UN–18OCT06

A—Receptor de Posição
B—Distância para a Esquerda do Acessório
C—Distância para a Direita do Acessório
D—Valor do Desvio

As etapas a seguir são usadas para configurar o desvio do acessório.

1. Meça a largura total do acessório e insira-a como o espaçamento entre pistas na tela SETUP - TRACKING - PAGE 1.

2. Meça a distância do centro do engate até a extremidade esquerda do acessório (B).

3. Meça a distância do centro do engate até a extremidade direita do acessório (C).

4. Subtraia o número menor do número maior e divida por 2. Este é valor do desvio (D) que precisa ser inserido na célula ao lado de DESVIO DO ACESSÓRIO.

5. Pressione o botão alfabético ao lado de DESVIO DO ACESSÓRIO e insira o valor da etapa 4 em centímetros (polegadas).

6. Digite o botão alfabético ao lado de DESVIO DO ACESSÓRIO novamente para salvar o desvio.

7. Pressione o botão alfabético ao lado de ACESSÓRIO para alternar o ícone do acessório na célula para o lado maior do desvio do acessório. Exemplo: Se a parte maior do acessório estiver no lado esquerdo do veículo de reboque, o ícone do acessório deve ser alternado para o lado esquerdo da célula.

8. Configure Pista 0 (Consulte Configuração da Pista 0).

Continua na próxima página

Situação 2 - O acessório sempre puxa para um lado (direito ou esquerdo) durante a operação em campo. Essa situação normalmente resulta da configuração inadequada do acessório ou de operação incorreta. Verifique o manual do operador do acessório para garantir que esteja configurado e funcionando corretamente. Antes de configurar o desvio do acessório, certifique-se de que o espaçamento entre pistas adequado seja inserido na tela SETUP - TRACKING - PAGE 1. Se ainda houver saltos ou superposições siga os seguintes procedimentos. Isto pode ajudar a eliminar ou diminuir o efeito de saltos e superposições.

NOTA: O desvio do acessório não compensará o esforço lateral resultante da operação em terreno irregular ou inclinado.

Para determinar o valor e a direção para configurar o desvio do acessório, siga os seguintes procedimentos.

1. Configure o desvio na célula ao lado de Desvio do acessório para 0 (a menos que esteja operando um acessório com desvio conforme descrito na Situação 1).

2. Configure o espaçamento entre pistas e a Pista 0 (Consulte a seção CONFIGURAÇÃO).

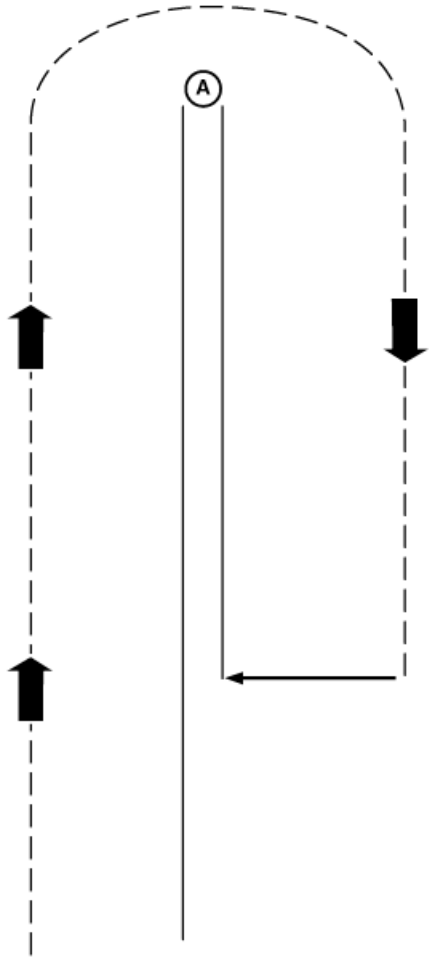
3. Realize um passe completo até uma pista e volte em uma pista consecutiva. Pare antes de completar o segundo passe. Há três resultados possíveis:

    1. Um passe superpondo o outro.
    2. Os dois passes não coincidem resultando em um salto.
    3. Sem superposição ou salto (nenhuma outra ação é necessária).

4. Meça o valor da superposição ou do salto (A) e divida por 2. Este é o valor do desvio que precisa ser inserido na célula ao lado de DESVIO DO ACESSÓRIO.

5. Pressione o botão alfabético ao lado de DESVIO DO ACESSÓRIO e insira o valor do desvio em centímetros (polegadas).

6. Digite o botão alfabético ao lado de DESVIO DO ACESSÓRIO novamente para salvar esse valor.



PC7370 –UN–18OCT06

A—Valor do Salto

Continua na próxima página

7. Pressione o botão alfabético ao lado de ACESSÓRIO para deslocar a direção do desvio. (Consulte a página seguinte para ver os exemplos).

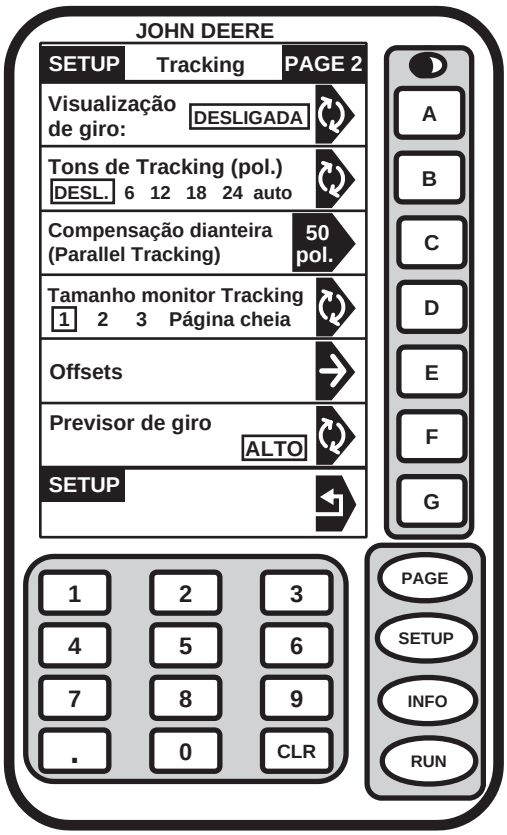
   a. Se os passes resultarem em uma superposição, pressione o botão alfabético ao lado de ACESSÓRIO para mover o ícone do acessório em direção à superposição. Se a sobreposição estiver no lado direito do acessório, pressione o botão alfabético ao lado de ACESSÓRIO até que o ícone fique à direita, se houver sobreposição na esquerda, pressione o botão alfabético ao lado de ACESSÓRIO até que o ícone fique à esquerda.

   b. Se dois passes resultarem em um salto, pressione o botão alfabético ao lado de ACESSÓRIO para afastar o ícone do acessório do salto. Se o salto estiver no lado direito do acessório, pressione o botão alfabético ao lado de ACESSÓRIO até que o ícone fique à esquerda. Se o salto estiver no lado esquerdo do acessório, pressione o botão alfabético ao lado de ACESSÓRIO até que o ícone fique à direita.

OUO6050,0001A30 –54–20FEB06–11/11

Previsor de Giro

O Previsor de Giro destina-se somente a indicar um ponto de curva do veículo usando o Parallel Tracking ou o AutoTrac. **Ele NÃO é uma advertência de manobra de cabeceira.** Como os limites do campo atual são desconhecidos, as previsões de giro se baseiam unicamente no comportamento da curva anterior do veículo. As previsões de giro não coincidirão com os limites do campo se estes não forem lineares e contínuos ou se o operador fizer curvas antes ou depois dos limites de campo.



PC8403 –54–26OCT04

Parallel Tracking

O padrão do Previsor de Giro é LIGADO. Para desligar vá para SETUP - TRACKING - PAGE 2. Alterne o indicador para DESLIGADO. DESLIGADO: será exibido na página RUN cheia. Após DESLIGADO, ele permanecerá assim durante as alternâncias liga/desliga até que seja ligado novamente manualmente pelo operador.

AutoTrac

O Previsor de Giro, assumirá a condição LIGADA como padrão após cada alternância liga/desliga ou após cada tempo limite do interruptor do assento. Para desligar vá para SETUP - TRACKING - PAGE 2. Alterne o indicador para DESLIGADO. O Previsor de Giro não pode ser desligado em veículos sem um interruptor de presença do operador ligado à linha do CAN bus (Barramento CAN). Após DESLIGADO, ele permanecerá assim somente até a próxima alternância liga/desliga, tempo limite do interruptor do assento ou se ligado de novo manualmente pelo operador.

OUO6050,0001A31 –54–20FEB06–1/1

AutoTrac Integrado

Configuração

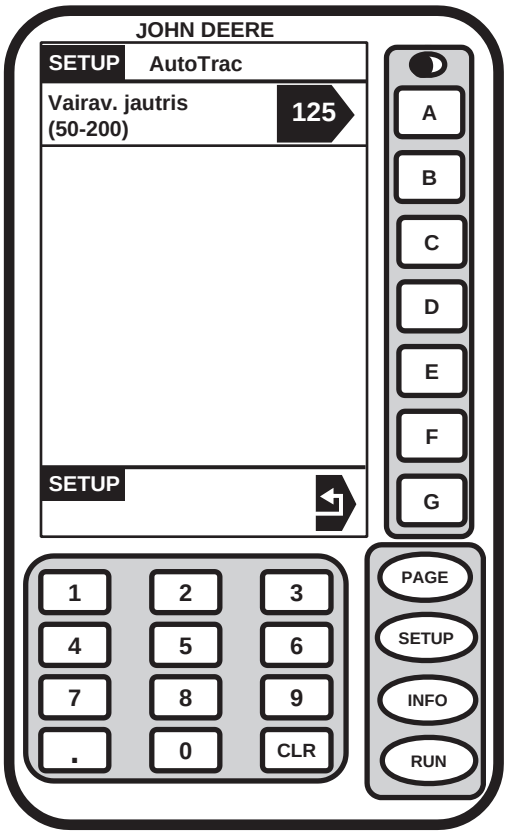
Tela: SETUP - AUTOTRAC (CONFIGURAÇÃO - AUTOTRAC)

Pressione: SETUP >> AUTOTRAC

NOTA: Pode ser necessário pressionar o botão PAGE após o botão SETUP para acessar o botão AUTOTRAC.

Esta tela permite a alteração da sensibilidade da direção. O número deve ser destacado. Insira o nível de sensibilidade desejado usando o teclado numérico.

NOTA: Após as alterações serem salvas no monitor, não é necessário pressionar o botão RUN para que as alterações na sensibilidade da direção sejam adotadas. Portanto, se for necessário fazer alterações adicionais na sensibilidade da direção, basta pressionar o botão alfabético ao lado de SENSIBILIDADE DIREÇÃO e insira o nível de sensibilidade desejado usando o teclado numérico.



PC8031 –54–21NOV03

Ajuste da Sensibilidade

Continua na próxima página

IMPORTANTE: Além das orientações de lastro do trator OM recomenda-se que um conjunto completo de pesos dianteiros e duplos sejam instalados para se obter desempenho máximo do AutoTrac. Em geral, mais peso no eixo dianteiro permite melhor condução e rastreio mais preciso.

O AutoTrac não é recomendado para operação em colinas íngremes, em sulcos e com arados ou qualquer acessório que produza carga lateral. Essas condições podem ocasionar desempenho insatisfatório.

Sensibilidade da Direção Ajustável pelo Usuário. A sensibilidade da direção é a agressividade do sistema de direção AutoTrac. Uma configuração de alta sensibilidade de direção é mais agressiva para permitir que o sistema lide com condições de direção manual difíceis como os acessórios integrais com uma carga de esforço pesada. Uma configuração de sensibilidade de direção baixa é menos agressiva para permitir que o sistema lide com cargas de esforço mais leves e velocidades maiores.

Continua na próxima página

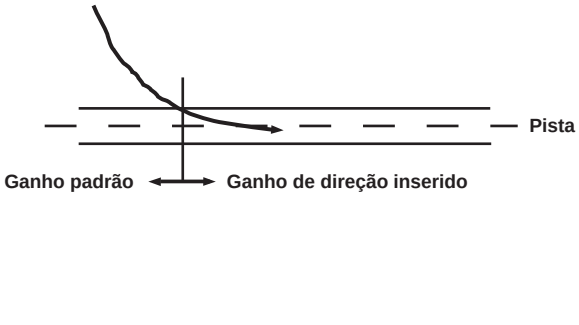


Figura A

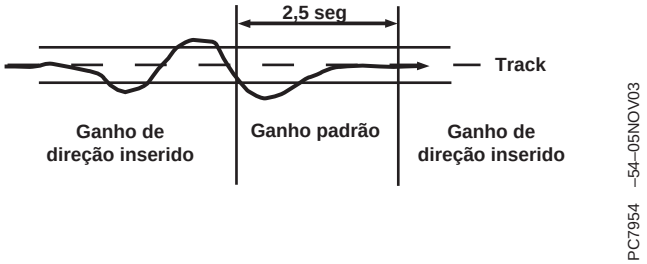


Figura B

A sensibilidade da captação é aplicada somente após a máquina estar dentro de 0,5 m (1.6 ft) da pista FIGURA A. Portanto, o ajuste da sensibilidade da direção não altera o desempenho da aquisição de linha.

A sensibilidade da direção é reduzida temporariamente se as oscilações do rumo e roda dianteira do trator ficarem muito grandes. Este caso pode ser observado quando o acessório é levantado no início ou no fim das transições de linha. Se este caso for observado quando o acessório estiver conectado, o nível de sensibilidade está muito alto (consulte Sensibilidade da Direção).

Ajuste do Nível de Sensibilidade da Direção

A sensibilidade da direção deve ser ajustada para se adaptar às condições de campo e à configuração do trator/acessório. A sensibilidade da direção deve sempre ser avaliada quando o implemento for acionado. Em geral, solos macios exigem um nível maior de sensibilidade da direção do que solos firmes e um acessório integral exigem uma sensibilidade maior do que um acessório tracionado similar. Enfim, a sensibilidade da direção não considera a condição quando as rodas dianteiras não conseguem virar o trator. Certifique-se sempre de que a carga do eixo dianteiro com o acessório acionado seja suficiente para esterçar antes de ajustar o nível de sensibilidade da direção.

Continua na próxima página

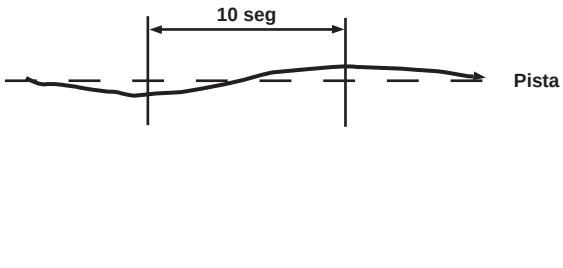


Figura A



Figura B

Muito Baixa— Se a sensibilidade estiver muito baixa, um padrão de erro de desvio lento da pista pode ser observado no monitor. Este modelo de erro de pista leva aproximadamente 10 segundos para ir de lado a lado como mostrado na FIGURA A. Se estiver ocorrendo erro excessivo de pista, aumente a sensibilidade da direção em incrementos pequenos até alcançar a precisão desejada.

NOTA: É normal ver um erro de pista temporário ao se deparar com grandes depressões, sulcos ou mudança de carga do acessório. Com a sensibilidade da direção corretamente ajustada, as aplicações em velocidades menores geralmente atingem uma precisão de pista de 6 cm (0.2 ft) ou menos.

Muito Alta— Configurar a sensibilidade da direção no nível mais alto não resultará em precisão máxima de rastreio. Se a sensibilidade da direção estiver muito alta, será observado um movimento excessivo da roda dianteira, reduzindo a precisão e fazendo com que haja um desgaste desnecessário do componente do eixo dianteiro. Em níveis extremamente altos, o movimento da máquina se tornará amplo o suficiente para fazer com a sensibilidade da direção seja momentaneamente alterada para o nível padrão. O movimento da roda que deve ser observado quando se determina se a agressividade está muito alta ocorre em um intervalo de aproximadamente 1 segundo de lado a lado como exibido na FIGURA B. Se for observado movimento excessivo da roda, abaixe a sensibilidade da direção em incrementos pequenos até alcançar o desempenho desejado.

OUO6050,0001A32 –54–20FEB06–4/4

AutoTrac Universal

SETUP - AUTOTRAC - PAGE 1

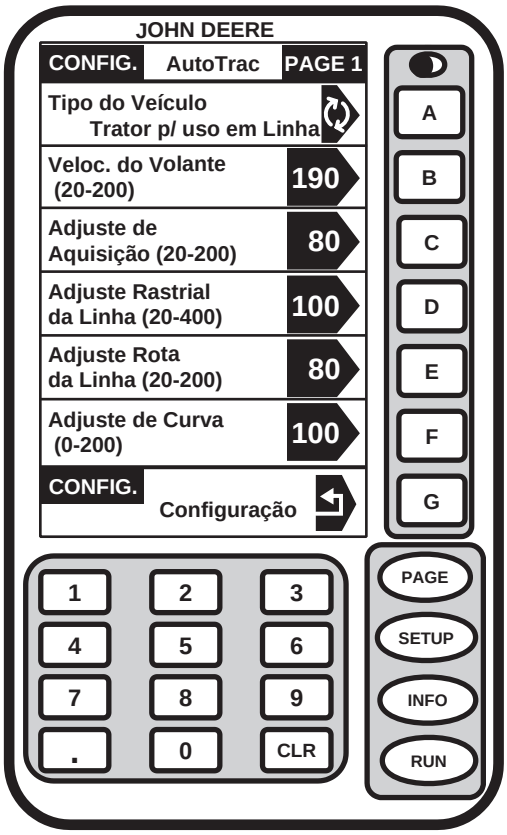
CUIDADO: O AutoTrac Universal não vira adequadamente em ré em Tratores Articulados e Enfardadeiras. O operador não deve acionar o AutoTrac em ré em Tratores Articulados e Enfardadeiras.

NOTA: Ajuste a altura do StarFire e o avanço/recuo antes de ajustar outras configurações.

Tipo do Veículo

- Trator de Cultura em Linha —Se o cliente estiver usando o AutoTrac em altas velocidades, pode escolher o pulverizador como tipo de veículo
- Trator Articulado
- Enfardadeira
- Colheitadeira
- Pulverizador
- Trator de Esteira
- Forrageira
- Colheitadeira de Algodão

Velocidade do Volante – Determina a velocidade máxima com que o volante gira para fazer as correções. Ganhos maiores girarão o volante mais rapidamente. Ganhos menores são necessários para veículos com sistemas hidráulicos mais lentos. A rotação máxima do volante aumenta com os ajustes de rotação do volante de 20 para 190. De 190 para 200, a rotação máxima do volante permanece a mesma, mas a taxa na qual o volante acelera aumenta. A rotação do volante deve ser ajustada em incrementos de 10 entre 20 e 190 e em incrementos de 2 entre 190 e 200. Ajustar a rotação do volante muito alta pode fazer com a unidade ATU desligue. **Ajuste a rotação do volante o mais alto possível sem causar desligamentos do volante.**



PC8940 –54–20MAR06

Continua na próxima página

Sensibilidade da Captação Determina com que agressividade o veículo alcançará a pista. Ganhos maiores resultarão em um esterçamento mais agressivo na captação da pista. Ganhos menores resultarão em entradas mais suaves na pista seguinte. Ajustar a sensibilidade muito alta pode causar instabilidade no veículo; o ajuste muito baixo retardará a captação. Essa regulagem afeta o desempenho somente na captação da pista

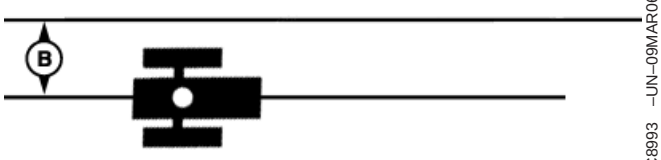
OUO6050,0001A33 –54–20FEB06–2/6

Sensibilidade da Linha– Rastreamento Determina com que agressividade a ATU responde aos erros de rastreamento enquanto o veículo está na pista. O erro de rastreamento é a distância entre o local do veículo e a pista desejada. Regular esse número mais alto fará com que a ATU responda mais agressivamente para coincidir com o local do veículo com a pista desejada. Números mais altos resultarão em movimentos mais agressivos da direção. Ganhos menores podem resultar em precisão reduzida. Essa regulagem afeta o desempenho somente na pista.

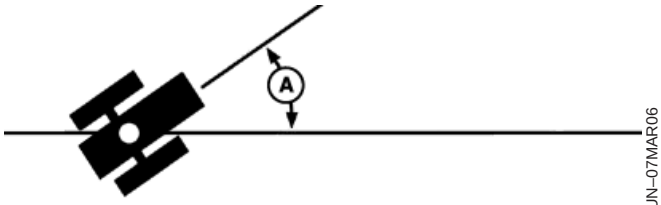
Sensibilidade da Linha– Rumo Determina com que agressividade a ATU responde aos erros de rumo enquanto o veículo está na pista. O erro de rumo é a diferença entre a direção atual do veículo e a direção da pista. Configurar esse número mais alto fará com que a ATU responda mais agressivamente para coincidir a direção atual do veículo com a direção da pista. Números mais altos resultarão em movimentos mais agressivos da direção. Números menores podem resultar em precisão reduzida. Essa regulagem afeta o desempenho somente na pista.

Sensibilidade da Curva Determina com que agressividade a ATU responde a uma curva na pista. Se o trator estiver virando dentro de uma curva, esse número deve ser ajustado mais baixo. Se o trator estiver virando fora de uma curva, esse número deve ser ajustado mais alto. Essa regulagem afeta o desempenho somente em pista curva.

SETUP - AUTOTRAC - PAGE 2



PC8993 –UN–09MAR06

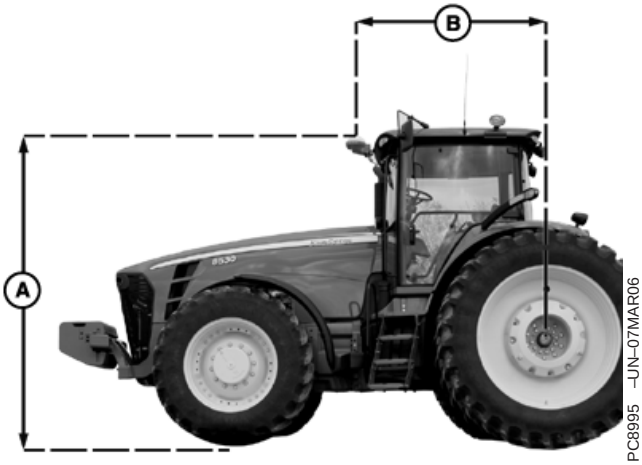


PC8994 –UN–07MAR06

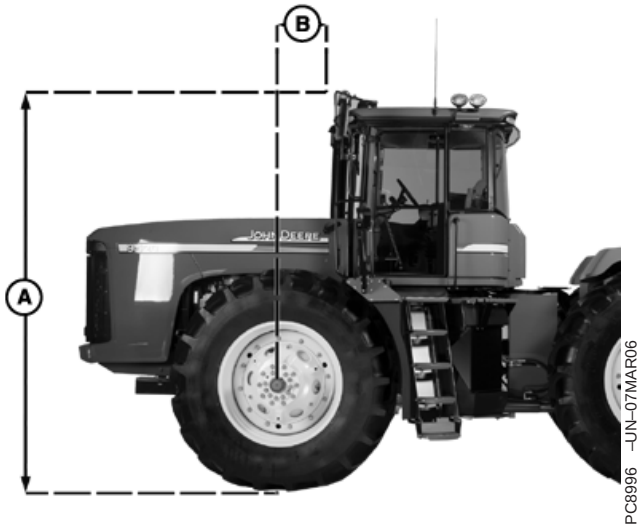
A—Erro de Rumo
B—Erro de Rastreamento

Continua na próxima página

OUO6050,0001A33 –54–20FEB06–3/6



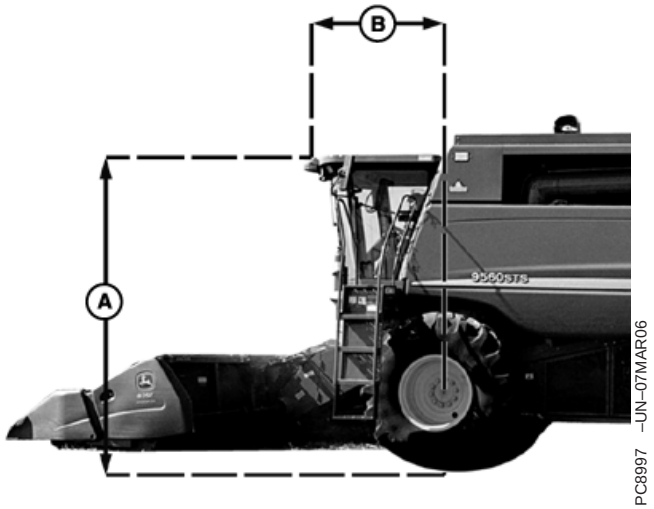
Máquinas de Eixo Fixo
(Cultura em Linha, Pulverizadores)



Máquinas Articuladas

Altura do StarFire (cm) Insira a altura do receptor StarFire. A altura é medida a partir do solo até a parte superior do teto.

Avanço-Recuo do StarFire (in) Insira a medição de avanço/recuo. Essa é a distância que o receptor está do eixo fixo do veículo. O eixo fixo é o eixo traseiro em um trator de cultura em linha e pulverizador ou o eixo dianteiro em um trator articulado, enfardadeira, colheitadeira, forrageira e colheitadeira de algodão. Para máquinas com esteira, essa medição deve ser 0. O receptor deve estar na frente deste eixo fixo em todas as máquinas, exceto tratores articulados, onde o receptor precisa estar atrás do eixo dianteiro.



Colheitadeiras, Forrageira Autopropelida, Enfardadeira, Colheitadeira de Algodão

A—Altura
B—Avanço-Recuo

Continua na próxima página OUO6050,0001A33 –54–20FEB06–4/6

Presença do Operador Selecione um interruptor do assento ou monitor de atividade do operador para detectar a presença do operador.

Força de Desligamento Determina a distância que o operador precisa deslocar o volante para desligar. Ajustes altos necessitarão de maior movimento do volante antes do desacionamento. Use um ajuste alto quando condições irregulares causarem desacionamento freqüente do AutoTrac Universal.

Folga da Direção Alguns veículos podem ter folga excessiva no sistema de direção, o que permite que o volante seja virado sem alterar a direção do veículo. Essa regulagem controlará a distância que o volante gira para compensar esse excesso de folga. Quando a ATU é colocada em uma máquina com excesso de folga, deve-se usar essa regulagem. Esse número deve ser ajustado mais alto em veículos que necessitam de movimento maior do volante antes do sistema de direção responder. Essa regulagem somente deve ser usada em veículos com folga excessiva no sistema de direção. Esse número deve ser ajustado em 0 na maioria dos veículos, exceto enfardadeiras.



PC8941 –54–21FEB06

Continua na próxima página

OUO6050,0001A33 –54–20FEB06–5/6

IMPORTANTE: Use o AutoTrac Universal somente em Veículos Aprovados – consulte o site www.StellarSupport.com para obter uma lista de veículos aprovados

É importante que o operador permaneça sentado enquanto o veículo está em movimento.

Quando o interruptor do assento é selecionado, será necessário que o interruptor externo do assento seja conectado ao chicote elétrico Universal do AutoTrac. Se o operador sair do assento por mais de 7 segundos o AutoTrac será desacionado.

Quando o monitor de atividade é selecionado, o AutoTrac Universal buscará a atividade do operador a cada sete minutos. O operador receberá uma advertência de 15 segundos antes que o AutoTrac seja desacionado. Pressionar retorno zerará o cronômetro do monitor de atividade.

OUO6050,0001A33 –54–20FEB06–6/6

Otimização do Desempenho do AutoTrac Universal

Otimização do Desempenho do AutoTrac Universal

Existem seis sensibilidades que podem ser ajustadas para otimizar o desempenho do AutoTrac Universal.

Ajustes Iniciais Recomendados				
Tipo do Veículo	Velocidade do Volante	Sensibilidade de Captação (Ajuste em Incrementos de 5)	Sensibilidade da Linha - Rastreamento (Ajuste em Incrementos de 20)	Sensibilidade da Linha - Rumo
Trator para Cultura em Linha	190	80	160	80
Trator de Esteira	190	80	160	80
Trator Articulado	100	80	160	80
Pulverizador	190	80	160	80
Colheitadeira	190	80	160	80
Enfardadeira	190	80	160	80
Forrageira	190	80	160	80
Colheitadeira de Algodão	190	80	160	80

Ao operar em curvas, comece com a sensibilidade da curva igual à sensibilidade de captação otimizada.

Esses ajustes recomendados são um bom ponto inicial para a maioria dos veículos. Cada ajuste pode ser regulado para tentar otimizar o desempenho. O operador pode precisar reajustar a sensibilidade da linha - rumo e sensibilidade da linha - rastreamento para obter resultados melhores. Aumente ou diminua os ajustes para alterar a agressividade conforme desejado. Se o sistema não estiver respondendo rápido o suficiente, aumente os ajustes de sensibilidade. Se o desempenho desejado não for atingido, consulte a seção DETECÇÃO E RESOLUÇÃO DE PROBLEMAS para obter mais detalhes.

Passo 1: Rotação Otimizada do Volante

- Regule a rotação operando em paralelo e a 1,2 m (4 ft) da Linha A-B.

Continua na próxima página

- Acione o AutoTrac Universal e observe o desempenho.
- Ajuste a rotação do volante até que o sistema não mais se desligue durante a captação de linha.
- Ao virar, ajuste em incrementos de 10 entre a rotação do volante 20 – 190 e em incrementos de 2 entre 190-200.
- Em geral, o desempenho ideal será atingido quando a rotação do volante estiver ajustada com as configurações mais altas.

OUO6050,0001A34 –54–17MAR06–2/5

PC8797 –UN–21FEB06



Sensibilidade de Captação Muito Baixa

PC8796 –UN–21FEB06



Sensibilidade de Captação Muito Alta

Passo 2: Otimização da Sensibilidade de Captação

- Regule a rotação operando em paralelo e a 1,2 m (4 ft) da Linha A-B.
- Acione o AutoTrac Universal e observe o desempenho.
- Ajuste a Sensibilidade de Captação até que a máquina capte a linha suavemente.

PC8999 –UN–08MAR06



A—Pista Desejada — Linha Rompida
B—Pista Atual — Linha Sólida

Continua na próxima página OUO6050,0001A34 –54–17MAR06–3/5



PC8794 –UN–08MAR06

Sensibilidade de Linha Muito Baixa



PC8795 –UN–08MAR06

Sensibilidade de Linha Muito Alta

Passo 3: Otimização da Sensibilidade da Linha

A: Sensibilidade da Linha — Rastreamento

- Ajuste o rastreamento da sensibilidade da linha ao operar na linha A-B.
- Se a máquina se desviar muito da linha A-B, ajuste a sensibilidade da linha – rastreamento mais alto.
- Se a máquina se tornar instável ao redor da linha A-B ajuste a sensibilidade da linha – rastreamento mais baixo.

B: Sensibilidade da Linha — Rumo

- Ajuste o rumo da sensibilidade da linha ao operar na linha A-B.
- Se a frente da máquina se desviar muito da direção da pista, ajuste a sensibilidade da linha – rumo mais alto.
- Se a máquina se tornar instável, ajuste a sensibilidade da linha – rumo mais baixo.

NOTA: As Sensibilidades da Linha funcionam juntas. – Se ambas estiverem ajustadas muito altas, o veículo pode se tornar instável. Se ambas estiverem ajustadas muito baixas o veículo desviará ao redor da linha A-B.

PC8999 –UN–08MAR06



A—Pista Desejada — Linha Rompida
B—Pista Atual — Linha Sólida

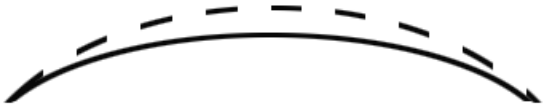
Continua na próxima página

PC8944 –UN–21FEB06



Sensibilidade da Curva Muito Baixa

PC8943 –UN–21FEB06



Sensibilidade da Curva Muito Alta

PC8999 –UN–08MAR06



A—Pista Desejada — Linha Rompida
B—Pista Atual — Linha Sólida

Sensibilidade da Curva

- Ajuste a Sensibilidade da Curva ao operar em Pista Curva
- Se o veículo virar fora da curva, ajuste a sensibilidade mais alta
- Se o veículo virar dentro da curva, ajuste a sensibilidade mais baixa.

Folga da Direção

- A Folga da Direção é usada somente para veículos com folga excessiva no sistema de direção.
- Se o desempenho geral for inaceitável devido a uma alta folga no sistema de direção, ajuste a folga da direção com a regulagem mais alta até que o efeito do sistema de direção solto seja minimizado.
- Se a Folga da Direção estiver ajustada muito alta, o sistema se tornará instável.

Encontre a combinação de valores que funciona melhor para o veículo.

OUO6050,0001A34 –54–17MAR06–5/5

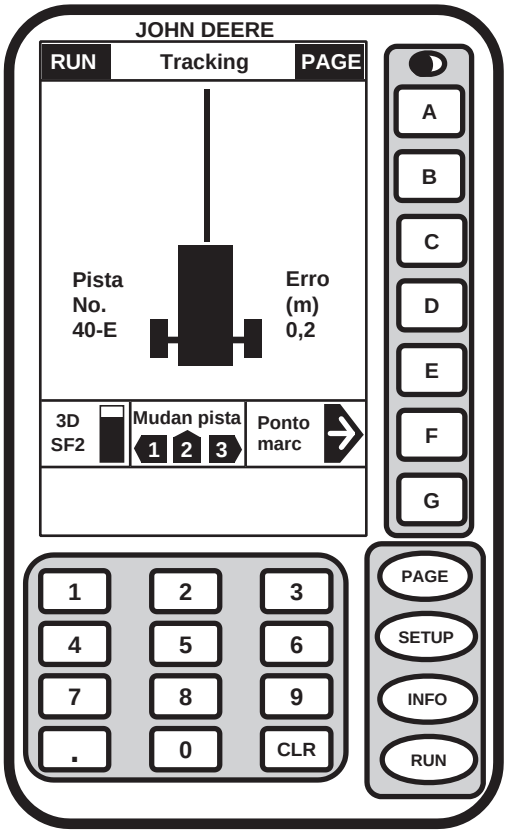
EXECUÇÃO - PAGE 1

NOTA: Se a página cheia for seleciona na tela SETUP - TRACKING -PAGE 2, todas as informações do Parallel Tracking serão exibidas na tela RUN - PAGE 3.

Ao ligar, o monitor exibirá a tela RUN - PAGE 1 se este modo estava ativo quando a máquina foi desligada.

Se o modo traseira cheia estava em uso quando a máquina foi desligada, a ser ligada, a máquina retornará ao modo traseira cheia. O usuário pode selecionar o número de seções (uma, duas, três ou página cheia) distribuído para um sistema de orientação. (Consulte a seção CONFIGURAÇÃO para alterar o tamanho do monitor).

IMPORTANTE: Os níveis de precisão do Receptor e do KeyCard (AutoTrac SF1, AutoTrac SF2) devem coincidir para se executar o AutoTrac. Um exemplo de níveis de precisão não compatíveis seria um receptor SF2 e um KeyCard SF1. (Consulte CONFIGURAÇÃO DA CORREÇÃO DO DIFERENCIAL na seção StarFire iTC ou SETUP (CONFIGURAÇÃO) - GPS - PAGE 1 na seção do Receptor StarFire Original para configurar a precisão do receptor para que corresponda à precisão do KeyCard).



PC7972 –54–04NOV03

OUO6050,0001A35 –54–20FEB06–1/1

Pista Reta

NOTA: Quando estiver operando em pista reta não é necessário seguir pistas em uma ordem específica, o monitor mostrará sempre a pista mais próxima.

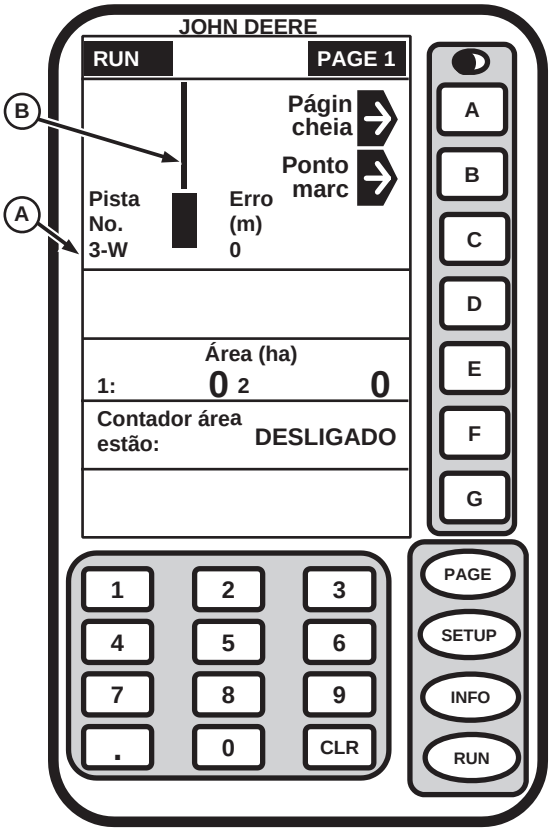
O número de pista (A) é exibido no canto esquerdo inferior do monitor Tracking (rastreio). O número de pista exibido é o número de pista mais próximo à máquina e é atualizado automaticamente pelo sistema conforme se aproxima de uma nova pista. O número da pista se altera quando a máquina está entre as duas pistas. Cada número de pista tem N, S, L ou O exibido. Isto indica ao operador que a pista atual está a norte, sul, leste ou oeste da Pista 0.

O erro de distância é exibido no canto direito inferior do monitor do Parallel Tracking. Este número mostra a distância a partir da pista mais próxima em que a máquina está. O número do erro aumentará até que a máquina atinja o ponto central entre duas pistas. Após atingir o ponto central, o número do erro diminuirá. Se a visualização de giro estiver DESLIGADA, o operador, observando o valor do erro se aproximar de 0, saberá onde virar para se alinhar com a próxima linha.

Se a pista 0 não tiver sido configurada a tela RUN - PAGE 1 exibirá NENHUMA “LINHA A—B DEFINIDA”.

Se a correção diferencial não estiver disponível, o número de pista e o número do erro serão 0 e a barra de navegação (B) estará ausente.

A barra de navegação indica a posição relativa da máquina até a pista mais próxima. A barra se moverá para a esquerda ou para a direta conforme a máquina se movimenta no campo.



PC7296 –54–14OCT02

Tela RUN - PAGE 1, Pista Reta Exibida

A—Número da Pista
B—Barra de Navegação

Continua na próxima página

Quando o veículo se move para a frente, se a barra se mover para a direita do ícone do veículo, esterça para a direita e a barra se deslocará para o centro. Se a barra se deslocar para a esquerda, esterce para a esquerda e a barra se deslocará para o centro. Quando a barra está centralizada no ícone do veículo, a máquina está percorrendo a pista mais próxima. Se o veículo estiver se movendo em reversão, quando a linha estiver à direita do ícone, vire para a direita e a linha se moverá de volta ao centro. Quando a barra está centralizada na tela, a máquina está percorrendo a pista mais próxima. Ao fazer uma curva, a tela se alterará para a visualização de giro (se a visualização de giro estiver ativa) (Consulte Visualização de Giro posteriormente nesta seção) quando a máquina estiver a 45° da pista atual. A tela voltará para a tela RUN - PAGE 1 quando a máquina estiver a 5° da linha paralela até a pista mais próxima.

Se a visualização de giro não estiver ativa, a tela não se alterará e a barra de navegação se moverá totalmente para um lado conforme se afasta da pista atual. Quando a máquina estiver no meio, entre as pistas, a barra aparecerá no lado oposto do monitor e se moverá em direção ao centro do monitor conforme a máquina se aproxima da pista mais próxima.

OUO6050,0001A36 –54–20FEB06–2/2

Identificador de Linha (somente Parallel Tracking)

NOTA: O modo de página cheia deve ser selecionado para poder usar o Ident. de Linha.

Se o botão ao lado de IDENT. DE LINHA E AJUSTE FILEIRA for pressionado com a máquina parada, o sistema restabelecerá a pista 0 com base no rumo de 0°.

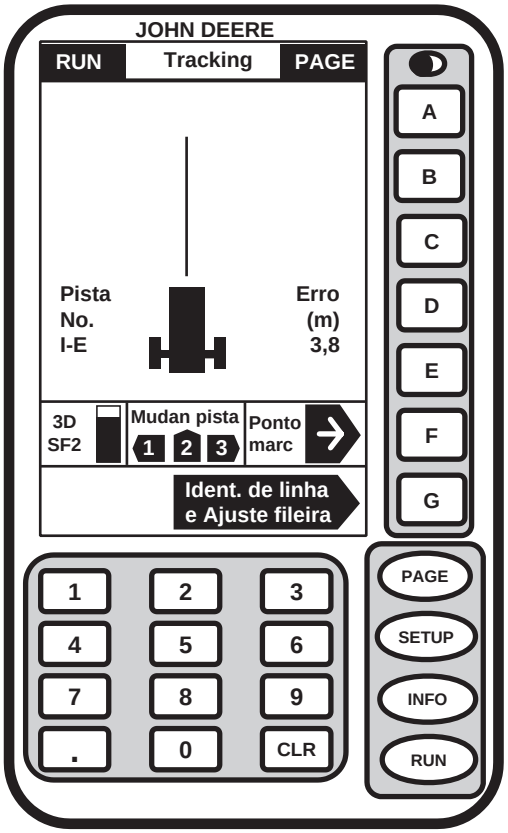
É importante que o botão alfabético ao lado de IDENT. DE LINHA E AJUSTE FILEIRA seja pressionado antes de a máquina fazer uma curva no final do passe.

Para usar o Identificador de Linha, pressione o botão alfabético ao lado de IDENT. LINHA e AJUSTE FILEIRA no final do passe antes de iniciar a curva.

A Pista 0 será restabelecida com base no espaçamento entre pistas, na posição e no rumo atuais. Após iniciar a curva, a visualização de giro guiará o operador no passe seguinte.

Se o modo só giros for selecionado (consulte IDENTIFICADOR DA LINHA DE CORTE na seção Funções de Configuração), a barra de navegação desaparece depois que a máquina tiver percorrido quatro vezes o espaçamento entre pistas a partir do ponto onde o botão alfabético ao lado de AJUSTE LINHA foi pressionado.

Se o modo contínuo for selecionado, a barra de navegação permanecerá visível no passe inteiro.



PC7970 –54–04NOV03

OUO6050,0001A37 –54–20FEB06–1/1

Pista Curva

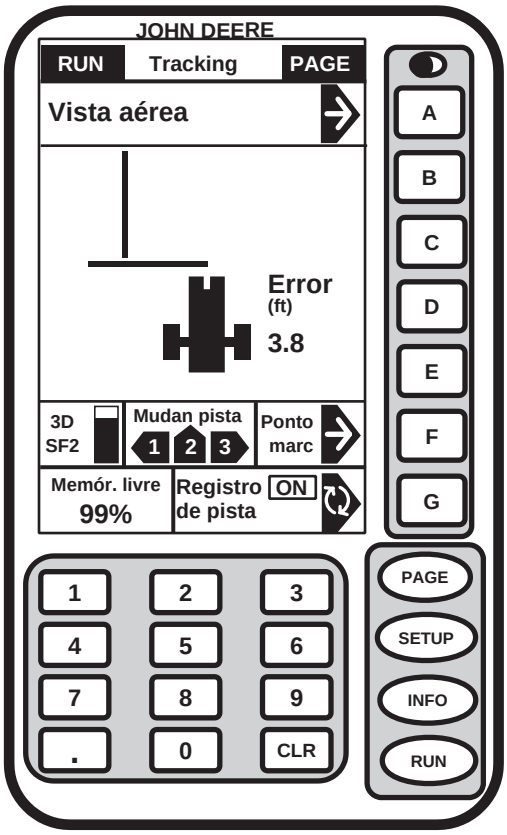
IMPORTANTE: A máquina deve estar desligada para apagar a memória da Pista Curva.

Ao operar a Pista Curva com o ACCUDEPTH, depois de o operador pressionar o botão alfabético ao lado de CLEAR CURVE TRACK STORED DATA (APAGAR DADOS ARMAZENADOS DE PISTA CURVA), o sistema pede ao usuário que desligue e ligue para apagar a memória.

NOTA: Apague a memória de Pista Curva antes de iniciar um novo campo (consulte Configuração de Pista Curva).

Todos os passes são registrados e o valor de memória restante é exibido no canto esquerdo inferior da tela RUN. Se a memória ficar cheia, ela deve ser apagada (consulte Configuração de Pista Curva).

Para começar a usar a Pista Curva, pressione o botão alfabético ao lado de TRACK RECORDING (REGISTRO DE PISTA) para começar a gravar. A gravação só precisa ser desligada se a máquina for conduzida fora do padrão de campo normal (por exemplo, reabastecer o pulverizador, etc.). A gravação pode permanecer ligada ao virar ao final de cada passe.



PC7971 –54–04NOV03

Continua na próxima página

NOTA: Ao usar a Pista Curva do AutoTrac, o veículo tentará seguir a curva anterior quando a gravação for deixada ligada durante as curvas nas extremidades. O operador precisa estar preparado para virar o veículo na etapa seguinte.

NOTA: Um pequeno atraso no surgimento do indicador de direção e navegação pode ser observado quando um grande número de segmentos de linha tiver sido registrado.

Dirija pelo passe inicial, nenhuma linha de navegação será exibida até que o final do passe seja atingido. Faça a curva no final do passe e o sistema começará a procurar na memória. Durante esta operação, o sistema busca em todos os segmentos de linha registrados para determinar o caminho a seguir. Ele então localiza um segmento de linha paralelo e dentro de 0,5 a 1,5 vezes a largura do acessório (como determinado pelo espaçamento entre pistas digitado na tela SETUP - RASTREIO - PAGE 1).

Ao funcionar com o AutoTrac, o operador pressionará retorno para começar a dirigir automaticamente ao longo do caminho adjacente ideal.

Quando o operador assume o controle da direção, a pista curva registrará o caminho que o operador guiar. Aquela seção na etapa seguinte será projetada para fora da seção dirigida manualmente.

Este método de gravação de todos os segmentos de linha permite que o operador dirija e seja guiado por vários padrões de campo: para frente e para trás da pista curva, pista rápida ou padrão caixa.

Continua na próxima página

Vista Aérea

Pressionar o botão A na tela de página cheia RUN - TRACKING (RASTREIO) permitirá que o operador acesse a tela de navegação de vista aérea.

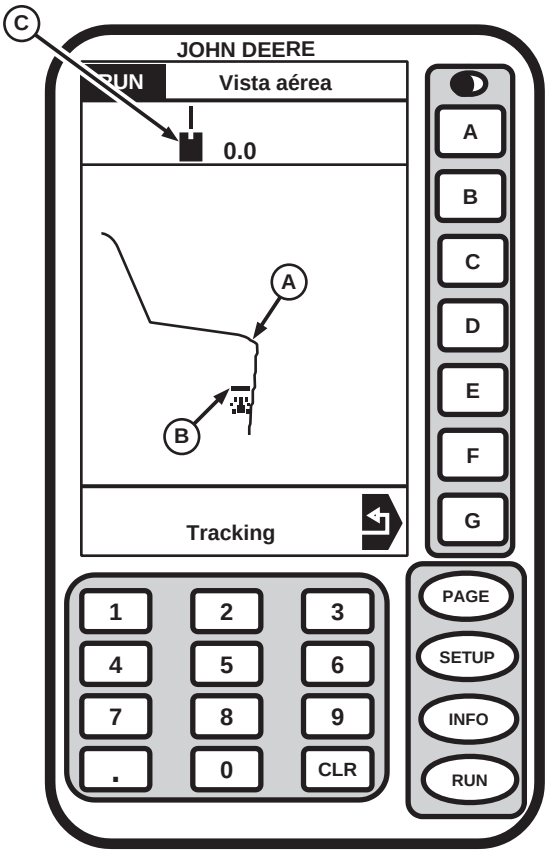
Esta tela fornecerá ao operador uma vista adicional da máquina se movendo pelo campo. A tela mostrará a barra de navegação e o erro de pista na célula A. A linha do monitor (A) exibe o caminho usado pelo sistema para guiar a máquina conforme gravado pelo sistema. A parte mais grossa da linha representa a distância à frente que o sistema enxerga como definido na tela SETUP - TRACKING - PAGE 1.

A linha (B) representa a largura do acessório conforme selecionado na tela SETUP - TRACKING - PAGE 1.

Ao pressionar de 0 a 9 no teclado numérico, o operador pode ampliar ou reduzir.

A vista aérea foi planejada como um auxílio para que o operador visualize o caminho que o sistema está seguindo. Para orientação precisa, continue a usar o ícone do veículo e a barra de navegação na célula A (C).

Pressione o botão G para voltar à página cheia RUN – TRACKING (RASTREIO). Pressionar o botão RUN o levará para a tela RUN - PAGE 1.



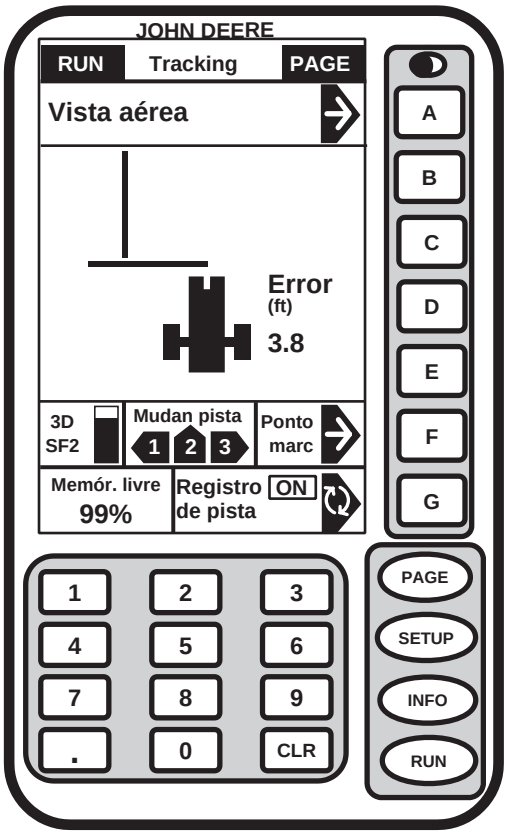
PC7287 –54–05NOV02

A—Linha de Pista Curva
B—Linha da Largura do Acessório
C—Barra de Navegação

OUO6050,0001A38 –54–20FEB06–3/3

Modo de Página Cheia

O modo de página cheia é acessado pressionando o botão alfabético ao lado de FULL PAGE (PÁGINA CHEIA) na tela RUN PAGE 1 ou selecionando-o na tela SETUP - TRACKING - PAGE 2.



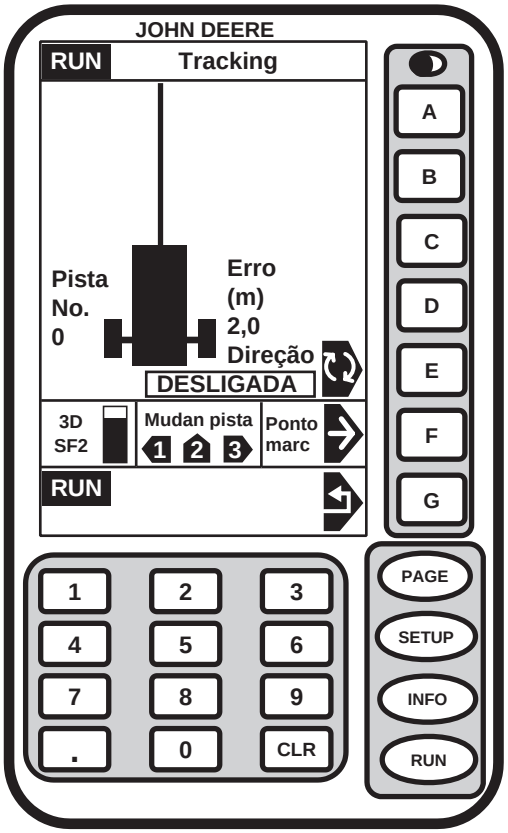
PC7971 –54–04NOV03

OUO6050,0001A39 –54–20FEB06–1/1

Pista Circular

NOTA: Quando estiver operando em pista Circular não é necessário seguir pistas em uma ordem específica, o monitor sempre exibirá a pista mais próxima. O número da pista é exibido no canto esquerdo inferior do Monitor Tracking. O número de pista exibido é o número de pista mais próximo à máquina e é atualizado automaticamente pelo sistema conforme se aproxima de uma nova pista. O número da pista se altera quando a máquina está entre as duas pistas.

O erro de distância é exibido no canto direito inferior do Monitor Tracking. Este número mostra a distância a partir da pista mais próxima em que a máquina está. O número do erro aumentará até que a máquina atinja o ponto central entre duas pistas. Após atingir o ponto central, o número do erro diminuirá. Se a visualização de giro estiver DESLIGADA, o operador, observando o valor do erro se aproximar de 0, saberá onde virar para se alinhar com o próximo Círculo.



PC7974 –54–04NOV03

Se o centro do círculo não tiver sido configurado a tela RUN - PAGE 1 exibirá NENHUMA LINHA A—B DEFINIDA.

Se a correção diferencial não estiver disponível, o número de pista e o número do erro será 0 e a barra de navegação estará ausente.

A barra de navegação indica a posição relativa da máquina até a pista mais próxima. A barra se moverá para a esquerda ou para a direta conforme a máquina se movimenta no campo.

OUO6050,0001A3A –54–20FEB06–1/1

Mudança de Pista

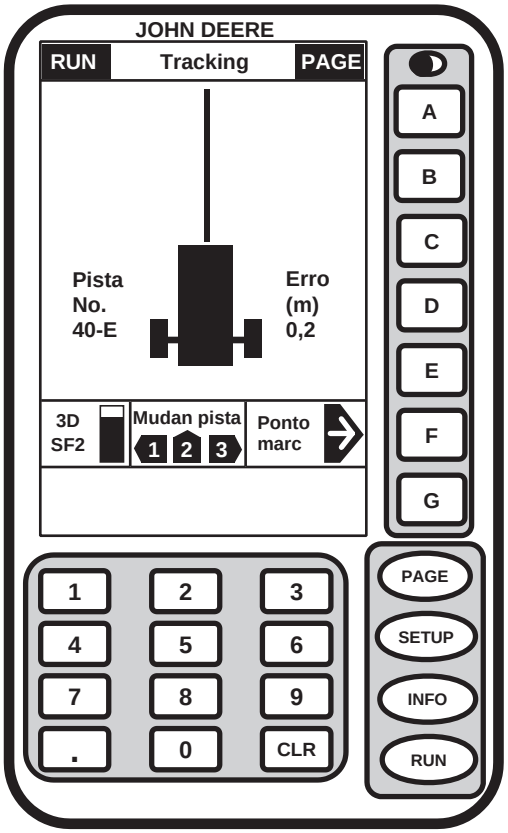
NOTA: A Mudança de Pista somente está disponível no Modo Página Cheia. Como todas as pistas se baseiam na Pista 0 original, todas as pistas serão alteradas pelo uso deste recurso.

No modo Pista Circular a Mudança de Pista não é usada para compensar uma defasagem do GPS. A Mudança de Pista aumenta ou diminui a circunferência da Pista em que o veículo está. Se o botão Mudança de Pista central for pressionado a pista será centralizada no local atual do veículo

A Mudança de Pista permite que o operador aumente ou diminua a circunferência da pista em centésimos de metro (0,03) ou décimos de pé (0,1) dependendo da seleção do padrão de unidade. O operador também pode recentralizar a linha exibida no ícone.

Para deslocar a linha para a esquerda, pressione 1 no teclado numérico. Para deslocar a linha para a direita, pressione 3 no teclado numérico. Cada vez que o botão é pressionado, a linha se move 3 centésimos (0,03) de metro ou um décimo (0.1) de pé para a esquerda ou direita. Para recentralizar a linha do local atual do veículo pressione 2 no teclado numérico.

A Mudança de Pista pode ser usada para compensar a defasagem do GPS que ocorre com o tempo.



PC7972 –54–04NOV03

Modo de Página Cheia

OUO6050,0001A3B –54–20FEB06–1/1

Página do Marcador

Pressione o botão alfabético ao lado de MARKER (MARCADOR) na tela RUN - PAGE 1 ou o botão F na tela PÁGINA CHEIA para selecionar o modo do marcador.

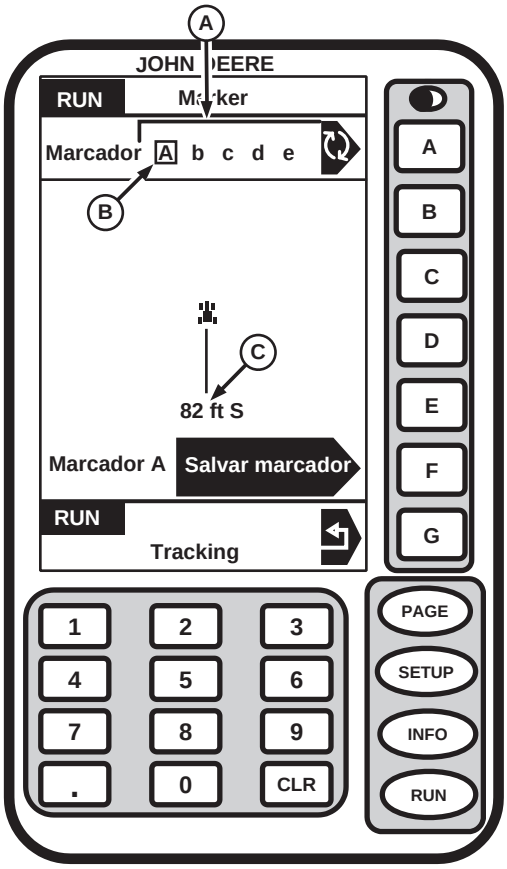
Essa página permite que o operador salve o local de até cinco pontos chamados marcadores. As letras A a E na célula (A) são usadas para identificar cada marcador. Os marcadores são independentes do número do campo. Os marcadores podem se localizar em um campo ou se dividirem entre vários campos. O usuário pode percorrer as opções pressionando o botão alfabético ao lado de MARCADOR. O marcador selecionado (B) é exibido dentro de uma caixa transparente. A distância (C) até o marcador selecionado é exibida abaixo da seção de navegação. Os marcadores serão armazenados até que sejam substituídos.

NOTA: Devido à natureza do sistema de satélites GPS, pode ocorrer defasagem de posição. Conforme o tempo passa, o marcador exibido no monitor pode ser diferente do local marcado originalmente.

O centro da página é usado para fornecer informações de navegação. A caixa no centro da tela representa a máquina. A linha aponta na direção do percurso para alcançar o marcador. Por exemplo, se o marcador estiver atrás da direção do percurso, a linha apontará para baixo. Ao dirigir em direção ao ponto marcado, a linha apontará para cima. Conforme a máquina se aproxima do marcador, a linha se encurtará até desaparecer. A distância e a direção dadas (C) são a distância e a direção que a máquina deve percorrer para retornar para o marcador selecionado. A distância será exibida em metros/pés até que a máquina atinja um ponto além de 1000 metros ou 5280 pés e então mudará para quilômetros/milhas.

A direção do percurso é precisa somente quando a máquina estiver em movimento. O sistema sempre considera que a máquina está se movendo para frente.

Pressionar o botão G retornará o monitor à tela RUN - PAGE anterior. Se o botão RUN for pressionado, o monitor voltará para a tela RUN - PAGE 1.

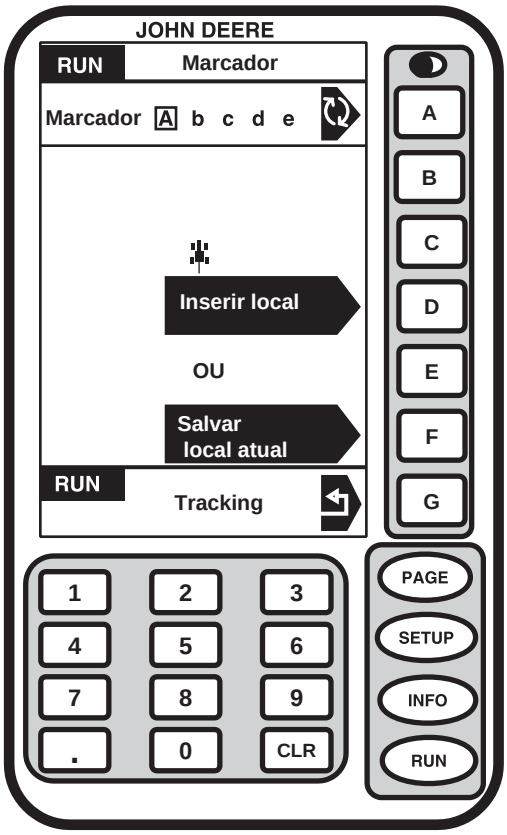


PC7292 –54–14NOV02

A—Letras do Ponto Marcado
B—Ponto Marcado Selecionado
C—Distância

Continua na próxima página

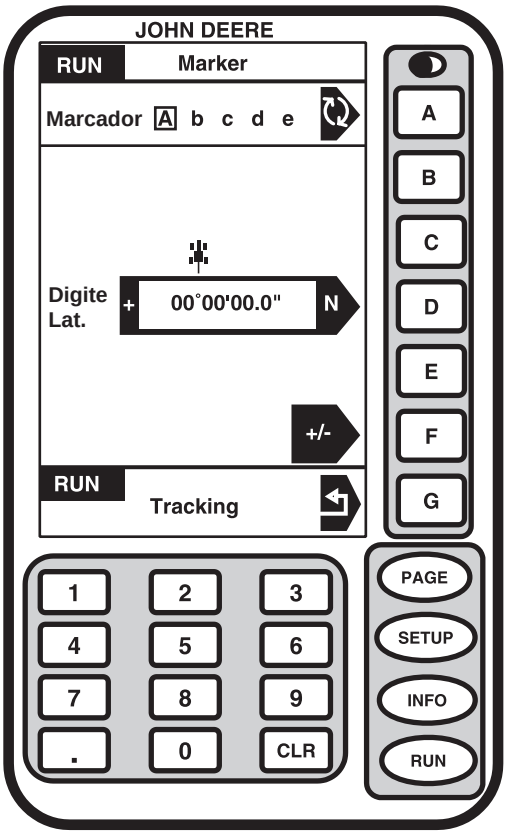
O marcador selecionado pode ser configurado para o local atual pressionando o botão alfabético ao lado de SALVAR LOCAL ATUAL ou inserindo manualmente a latitude e a longitude pressionando o botão alfabético ao lado de INSERIR LOCAL.



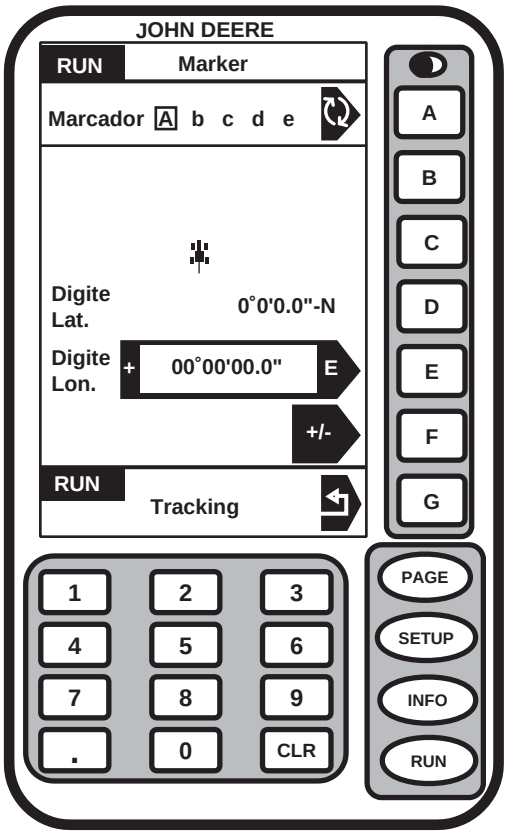
PC7301 –54–17OCT02

Continua na próxima página

OUO6050,0001A3C –54–20FEB06–2/3



PC7343 –54–17OCT02



PC7344 –54–17OCT02

NOTA: Décimos de segundos terão uma resolução de 3 m (10 ft).

O ponto da latitude deve ser inserido tendo 2 dígitos para graus, 2 dígitos para minutos e segundos decimais opcionais. O ponto da longitude deve ser inserido usando 3 dígitos para graus, 2 dígitos para minutos e segundos decimais opcionais. Pressione o botão F para alternar entre positivo ou negativo.

Os marcadores são armazenados na memória do sistema até serem substituídos por novos marcadores para aquele campo.

OUO6050,0001A3C –54–20FEB06–3/3

Visualização de Giro

A visualização de giro fornece um indicador visual da máquina em relação à pista mais próxima conforme a máquina gira. Esta visualização pode ser usada como guia ao virar para um passe. O operador pode ver a relação entre a máquina e a pista. Quando a máquina estiver quase paralela à pista, o monitor voltará automaticamente à tela RUN na qual iniciou.

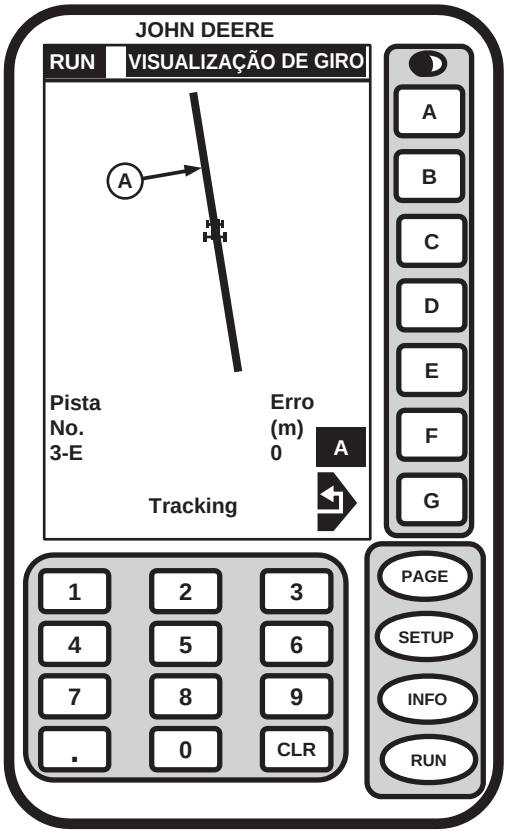
O ícone de AutoTrac ativo será exibido na célula F desta página quando o AutoTrac estiver ativo.

Quando a Visualização de Giro é acionada, o monitor automaticamente se altera para a tela de visualização de giro virando o veículo mais de 45° para o rumo da pista. (Consulte SETUP - TRACKING - PAGE 2 na seção Funções de Configuração).

Na tela visualização de giro a máquina aparece no centro. A pista mais próxima (A) é exibida como uma barra na tela. O número de pista e as indicações de erro na parte inferior da tela são idênticos àquelas da tela RUN.

Para sair da visualização do giro antes de completar uma volta, pressione o botão G.

A—Pista



PC7360 –54–23OCT02

OUO6050,0001A3D –54–20FEB06–1/1

RUN - PAGE 2

A RUN - PAGE 2 é uma continuação da tela RUN - PAGE 1. Pressione o botão PAGE para acessar esta tela.

Para ligar ou desligar o contador de distância, pressione o botão alfabético ao lado de CONTADOR DE DISTÂNCIA.



PC7872 –54–03OCT03

OUO6050,0001A3E –54–20FEB06–1/1

Previsor de Giro

Parallel Tracking

O padrão do Previsor de Giro é LIGADO. Ele pode ser desligado na tela SETUP - TRACKING - PAGE 2. DESLIGADO: será exibido na página RUN cheia. Após desligado, ele permanecerá assim durante as alternâncias liga/desliga até que seja ligado novamente manualmente pelo operador.

AutoTrac

NOTA: O Previsor de Giro sempre estará ligado para todos os veículos sem o interruptor de presença do operador na linha do CAN bus (Barramento CAN).

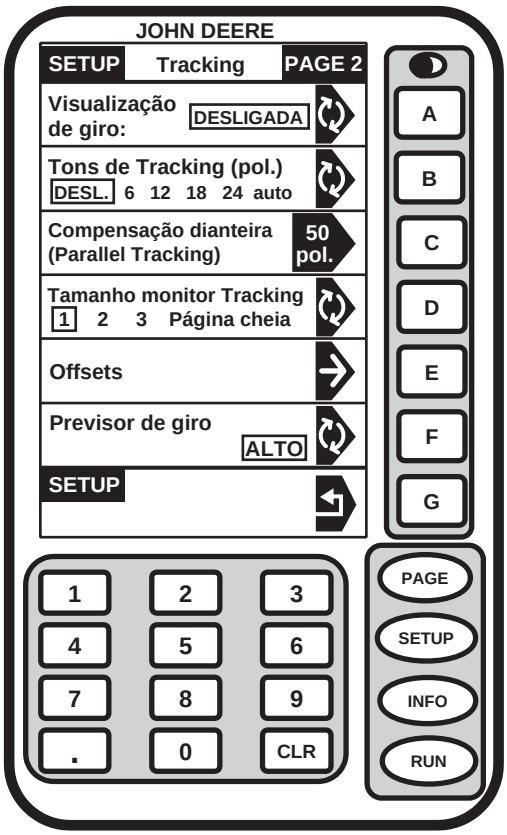
O Previsor de Giro, assumirá a condição LIGADA como padrão após cada alternância liga/desliga ou após cada tempo limite do interruptor do assento. Ele pode ser desligado na tela SETUP - TRACKING - PAGE 2. DESLIGADO: será exibido na página RUN cheia. Após desligado, ele permanecerá assim somente até a próxima alternância liga/desliga, tempo limite do interruptor do assento ou se ligado de novo manualmente pelo operador.

Sempre que o monitor restabelecer o Previsor de Giro de volta para Ligado, após um tempo limite do interruptor do assento (operador fora do assento por 7 segundos em tratores e 5 segundos em colheitadeiras e pulverizadores), ele exibirá uma mensagem para o operador indicando que o Previsor de Curva foi restabelecido para Ligado devido à saída do operador do assento. Também haverá uma opção com a mensagem de cuidado permitindo que o operador desligue novamente, diretamente a partir desta página.

Gravação de Pontos de Giro

Para gravar um novo ponto de giro para a pista atual, o veículo deve percorrer a pista por mais de 10 segundos a uma velocidade maior do que 0.5 mph. Um ponto de giro será gravado no ponto em que o AutoTrac é desativado ou no ponto em que o erro de rumo ultrapassar 45°.

Previsão de Pontos de Giro



PC8403 –54–26OCT04

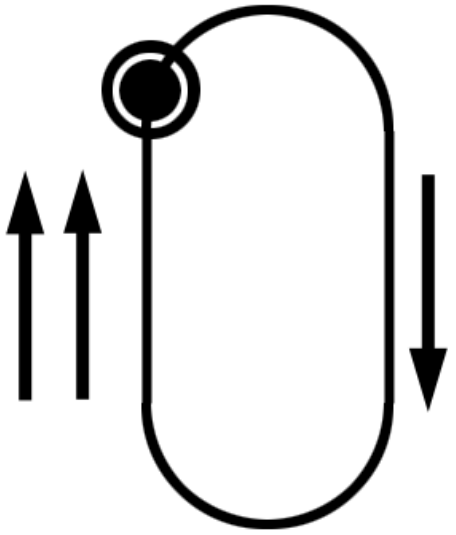
Continua na próxima página

Para prever um giro, o mostrador deve ter pelo menos um ponto de giro armazenado dentro das 8 pistas da pista atual e na mesma extremidade do campo para o qual o veículo está se movendo. DESLIGADO: XXXX ft. (m) será exibido na página RUN cheia logo que o ponto de giro previsto tiver sido calculado para uma pista recém obtida. Uma notificação adiantada, sonora (bipe) e visual (Texto GIRO piscando), anunciará aproximadamente 10 segundos antes do giro previsto real. Uma notificação de giro, sonora (dois bipes) e visual (Texto GIRO continua a piscar), deve anunciar quando a posição GPS cruza o ponto de giro previsto.

A seguir, as maneiras como o software prevê os pontos de giro:

OUO6050,0001A3F –54–20FEB06–2/6

1. O ponto final da pista atual se existir.

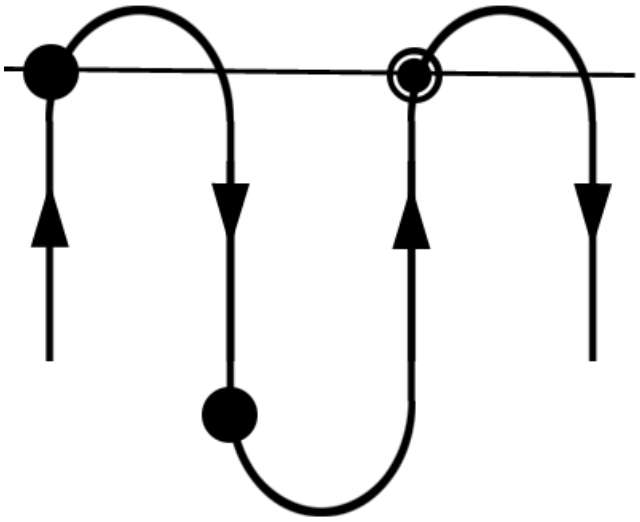


PC8216 –UN–28MAY04

Continua na próxima página

OUO6050,0001A3F –54–20FEB06–3/6

2. A intersecção da pista atual e uma linha perpendicular através do ponto de giro armazenado 1, se somente houver 1 ponto armazenado dentro das 8 pistas mais próximas.

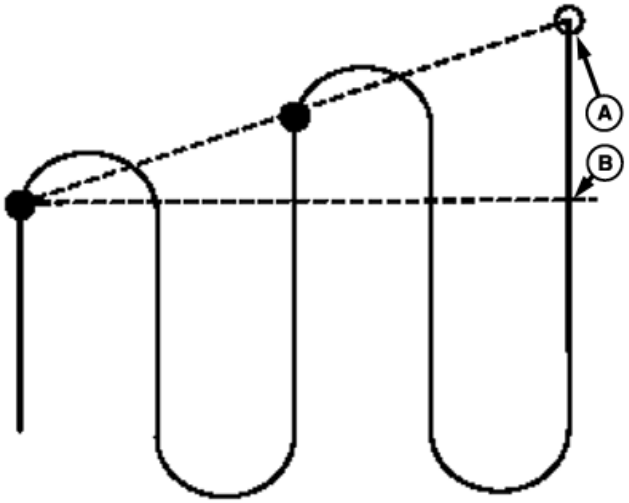


PC8217 –UN–28MAY04

OUO6050,0001A3F –54–20FEB06–4/6

3. A intersecção da pista atual e a linha através dos 2 pontos de giro armazenados mais próximos, se houver 2 ou mais pontos de giro armazenados dentro das 8 pistas mais próximas.

A—Previsão do Ponto de Giro
B—Previsão do Ponto de NÃO Giro



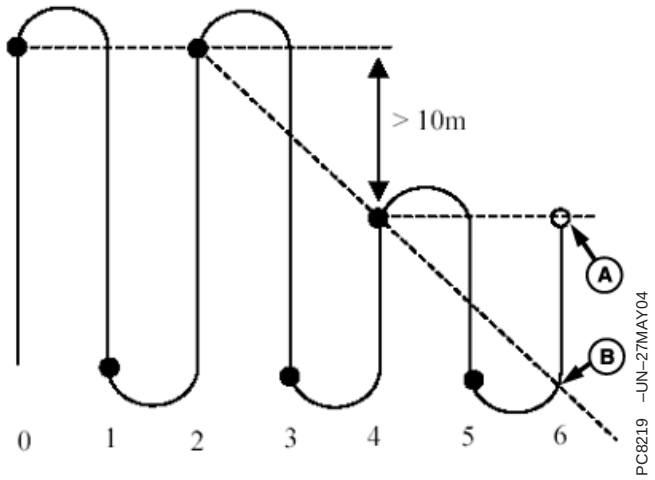
PC8218 –UN–27MAY04

Continua na próxima página

OUO6050,0001A3F –54–20FEB06–5/6

4. Se houver 3 ou mais pontos armazenados dentro das 8 pistas mais próximas, o ponto mais próximo será verificado para garantir que caia dentro de 10 metros da linha projetada através do 2º e 3º pontos mais próximos. Se o ponto mais próximo não estiver dentro desta distância, a previsão de giro se baseará somente na linha perpendicular que atravessa o ponto mais próximo.

Durante os 2 primeiros passes no campo e sempre que o veículo se mover para uma nova parte do campo que esteja a mais de 8 pistas de distância, VIRE: NENHUM será exibido na página cheia RUN pois não há pontos suficientes armazenados para fazer uma previsão de curva.



A—Previsão do Ponto de Giro
B—Previsão do Ponto de NÃO Giro

Exclusão dos Pontos de Giro Armazenados

Todos os pontos de giro serão apagados se

1. O operador alterar os campos.
2. O operador criar uma nova linha A-B.
3. A energia for desligada.

OUO6050,0001A3F –54–20FEB06–6/6

Operação de Tratores com AutoTrac Integrado

Informações Gerais

Precisão do AutoTrac

A precisão geral do sistema AutoTrac depende de muitas variáveis. A equação será: Precisão do Sistema AutoTrac = Precisão do sinal + Configuração do Veículo + Configuração do Acessório + Condições de Solo/Campo. Portanto, é muito importante que o receptor tenha passado por um período de aquecimento na partida, que o veículo que tenha sido configurado corretamente (lastreado de acordo com o manual do operador do veículo, etc.), que o acessório seja configurado para funcionar corretamente (peças desgastadas como extratores, pás e varredores estejam em boas condições) e que você entenda como as condições de campo/solo afetam o sistema (solo solto requer mais esterçamento do que solo firme, mas o solo firme pode causar cargas de esforço irregulares).

Continua na próxima página

CUIDADO: Não use o sistema AutoTrac em rodovias. Sempre desligue (Desative) o sistema AutoTrac antes de entrar em uma rodovia. Não tente ligar (Ativar) o sistema AutoTrac ao trafegar em uma rodovia.

Quando o sistema for ativado, fique alerta e preste atenção no ambiente ao seu redor. Assuma o controle da direção quando necessário para evitar perigos no campo, observadores, equipamentos ou outros obstáculos. Interrompa a operação se as condições de visibilidade prejudicarem sua capacidade de operar com segurança e virar a máquina.

IMPORTANTE: O sistema AutoTrac visa uma operação mais eficiente da máquina pelo operador. O operador sempre é responsável pela percurso da máquina e deve continuar a prestar atenção no ambiente ao seu redor enquanto estiver operando a máquina. Interrompa a operação se condições de visibilidade deficiente prejudicarem sua capacidade de identificar pessoas ou objetos no caminho da máquina.

Sempre opere a máquina no assento do operador. Se houver, use sempre o cinto de segurança.

O sistema AutoTrac depende do sistema GPS gerenciado pelo governo dos E.U.A. que é o único responsável por sua precisão e manutenção. O sistema é sujeito a alterações que podem afetar a precisão e o desempenho de todos os equipamentos GPS.

Todos os operadores devem estar familiarizados com o sistema AutoTrac e com as características de funcionamento antes da operação. A seguir, um procedimento sugerido para que o operador se familiarize com o sistema:

Continua na próxima página

1. Leia e entenda o Manual do Operador dos Sistemas de Orientação GreenStar - Parallel Tracking e Direção Assistida AutoTrac.

2. Escolha uma área aberta e sem riscos (fossos, prédios, etc).

3. Configure o Espaçamento entre Pistas para 92,0 metros (300 ft). Consulte a seção CONFIGURAÇÃO para obter os detalhes de configuração do Rastreio.

4. Configure uma Pista 0 (Linha A—B) (Consulte a seção CONFIGURAÇÃO para obter os detalhes de configuração do Rastreio).

NOTA: Opere o veículo a uma velocidade confortável. Recomenda-se menos de 8 km/h (5 mph).

5. Ative o AutoTrac no monitor LIGANDO a Direção. (Consulte Habilitação do sistema posteriormente nesta seção.)

6. Pressione o interruptor de Retorno para ativar o AutoTrac. (Consulte Ativação do sistema posteriormente nesta seção.)

7. Após dirigir por uma distância curta, vire a direção para desviar o veículo da pista para desativar o AutoTrac. (Consulte Desativação do Sistema posteriormente nesta seção.)

8. Pratique a Ativação do AutoTrac em distâncias diferentes antes e depois de ultrapassar a pista e os diferentes ângulos. Aumente e diminua a velocidade para simular diferentes condições de operação.

9. Reduza o Espaçamento entre Pistas para obter pistas múltiplas e continue a praticar a ativação do AutoTrac em ângulos diferentes e velocidades variadas para compreender como o AutoTrac se comporta em diferentes condições.

Continua na próxima página

Esteja sempre preparado para retomar o controle manual se o AutoTrac não executar as manobras esperadas ou se o curso da máquina tiver que ser alterado para evitar lesões ou danos à propriedade. O operador pode retomar a direção manual virando o volante ou Desativando o AutoTrac desligando a direção no monitor. Recomenda-se que a prática seja o mais próximo possível da pista desejada antes de ativar o AutoTrac. Isto assegurará a obtenção da pista e da direção corretas.

O sistema básico AutoTrac deve ser usado como uma ferramenta de auxílio aos marcadores mecânicos das plantadeiras. O operador deve avaliar a precisão geral do sistema para determinar as operações específicas de campo onde a direção assistida pode ser usada. Esta avaliação é necessária porque a precisão necessária para várias operações de campo podem diferir dependendo da operação agrícola. Como o AutoTrac usa a rede correção diferencial do StarFire junto com o Sistema de Posicionamento Global (GPS), podem ocorrer pequenas alterações com o tempo.

Para operar o AutoTrac, o operador deve configurar a pista 0 (similar ao parallel tracking) e todas as pistas são desenhadas paralelas à pista 0 usando o espaçamento entre pistas. (Consulte a seção CONFIGURAÇÃO para obter os detalhes de configuração e operação do Parallel Tracking).

O status de operação do sistema AutoTrac pode existir em três níveis: HABILITADO, ATIVO e INATIVO.

Após habilitar o AutoTrac (consulte Habilitação do AutoTrac), o AutoTrac é ativado pressionando o interruptor de retorno do apoio de braço (consulte Ativação do AutoTrac). Para retornar à direção manual, o operador deve desativar o sistema (consulte Desativação do Sistema).

Se necessário, a pista pode ser alterada para a esquerda, direita ou centro usando o recurso de Mudança de Pista do monitor. (Consulte Mudança de Pista).

OUO6050,0001A40 –54–20FEB06–4/4

Tela Inicial

Cada vez que uma máquina equipada com o AutoTrac é ligada, a tela inicial será exibida como um lembrete das responsabilidades do operador ao usar o sistema de direção AutoTrac. Para apagar esta tela pressione o botão alfabético ao lado de CONCORDO.

IMPORTANTE: Ao ligar a máquina com o AutoTrac instalado e esta tela inicial não aparecer, atualize o software do AutoTrac pelo site www.stellarsupport.com.



PC7963 –54–29OCT03

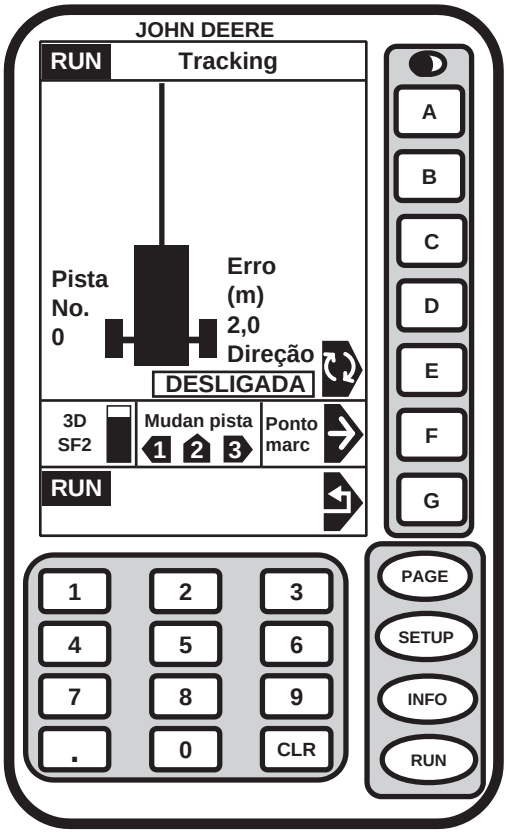
OUO6050,0001A41 –54–20MAR06–1/1

Habilitação do Sistema

O sistema está habilitado quando LIG. é exibido abaixo de DIRIJA. O sistema está desabilitado quando DESL. é exibido abaixo de DIRIJA. Pressione o botão alfabético ao lado de DIRIJA para alternar entre habilitar/desabilitar o AutoTrac.

Para habilitar o sistema, todos os critérios a seguir devem ser seguidos:

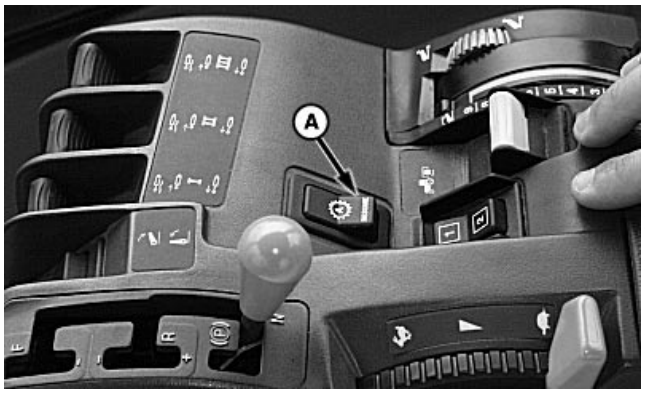
- O KeyCard do AutoTrac foi inserido no processador móvel.
- O rastreio foi configurado (consulte Configuração do Rastreio).
- O rastreio está LIGADO.
- A SSU está no modo de operação normal.
- O TCM deve estar instalado, calibrado e desligado.



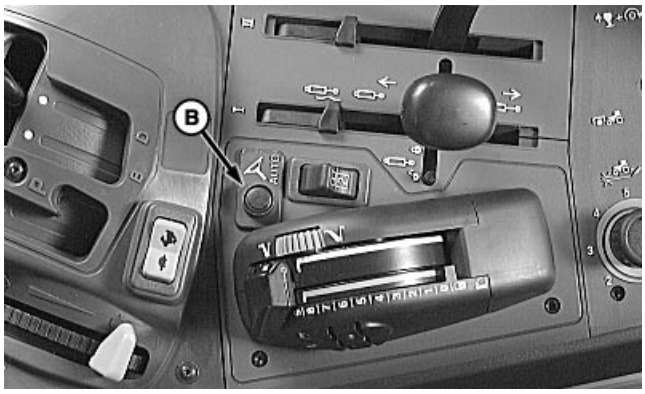
PC7973 –54–04NOV03

OUO6050,0001A42 –54–20FEB06–1/1

Ativação do Sistema



Interruptor de Retorno da Série 8000 Exibido



Interruptor AUTOMÁTICO do Trator 6020 Exibido

CUIDADO: Enquanto o AutoTrac estiver ativo, o operador é responsável por virar no final do caminho e por evitar colisões.

Após o sistema ter sido HABILITADO, o operador deve alterar o sistema manualmente para o status ATIVO quando desejar a direção assistida.

NOTA: A ativação do AutoTrac ativará o câmbio automático se ele tiver sido configurado. Nos tratores 8020T, 9020T e de roda, o câmbio automático (APS) deve ser configurado após a habilitação do AutoTrac. Se o AutoTrac for habilitado após a configuração do câmbio automático, o APS deve ser reconfigurado.

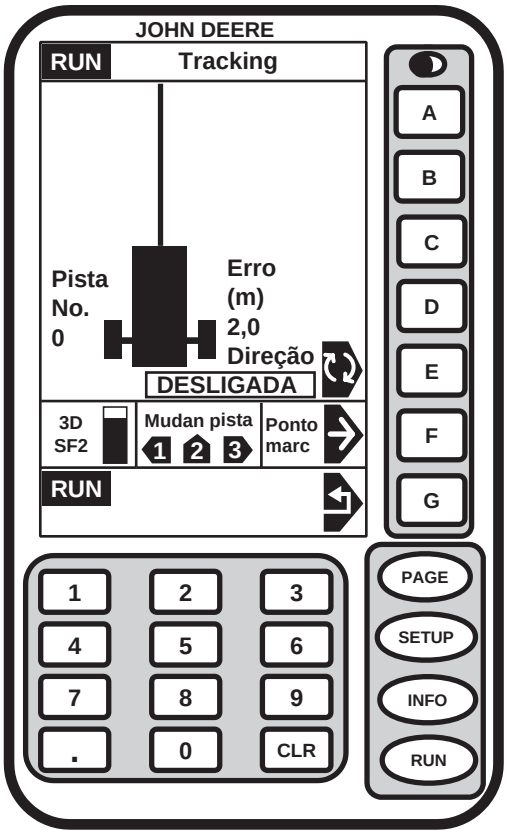
O APS pode ser configurado antes ou depois da habilitação do AutoTrac nos tratores 8010T, 8000T e 9000T.

Pressione o interruptor de retorno (A) ou o interruptor AUTO (B) para ativar o AutoTrac. Isso iniciará a direção assistida.

NOTA: O local do interruptor de retorno pode variar dependendo em que plataforma de veículo o AutoTrac está sendo operado.

Para ativar o sistema os seguintes critérios devem ser seguidos:

- A velocidade do veículo é maior que 0,5 km/h (0.3 mph).



A—Interruptor de Retorno

Continua na próxima página

- A velocidade de avanço do veículo é menor que 30 km/h (18.6 mph) ou
- A velocidade de reversão do veículo deve ser menor que 10 km/h (6.0 mph).
- O rumo do veículo está dentro de 80° da pista desejada nos tratores de esteira e dentro de 45° da pista desejada nos tratores de roda.
- Operador sentado.
- O TCM deve estar LIGADO. (Consulte Configuração do TCM para obter mais informações).
- Em reversão o AutoTrac permanece ativo por 45 segundos. Após 45 segundos a máquina deve ser colocada em uma marcha de avanço antes de se ativar a reversão novamente.

CUIDADO: Sempre desligue (Desative) o sistema AutoTrac antes de entrar em uma rodovia. Não tente ligar (Ativar) o sistema AutoTrac ao trafegar em uma rodovia. Para desligar o AutoTrac, a partir da tela RUN - RASTREIO alterne o botão DIRIJA até que apareça DESL. (Consulte Desativação do Sistema para obter os detalhes completos sobre a desativação do AutoTrac).

OUO6050,0001A43 –54–20FEB06–2/2

Desativação do Sistema

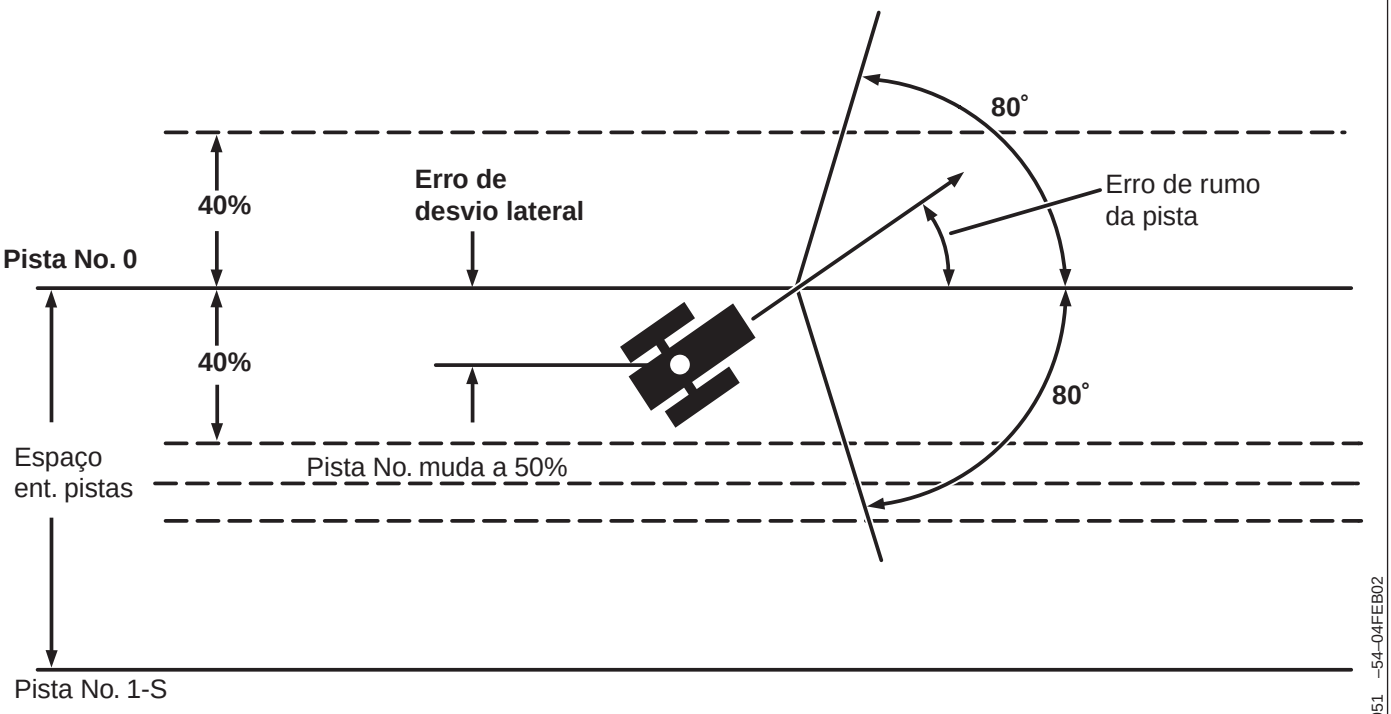
CUIDADO: Sempre desligue (Desative) o sistema AutoTrac antes de entrar em uma rodovia. Não tente ligar (Ativar) o sistema AutoTrac ao trafegar em uma rodovia.

O sistema AutoTrac pode ser DESATIVADO pelos seguintes métodos:

- Girar o volante mais de 10°.
- Reduzindo a velocidade para menos de 0,5 km/h (0.3 mph)
- Ultrapassando a velocidade de avanço de 30 km/h (18.6 mph).
- Ultrapassando a velocidade de reversão de 10 km/h (6.0 mph).
- Pressionando o botão alfabético ao lado de DIRIJA na tela RUN - PAGE 1.
- Operador fora do assento por mais de sete segundos.

OUO6050,0001A44 –54–20FEB06–1/1

Condições Necessárias para Ativação do AutoTrac



Quando o trator estiver no final da linha o operador deve mudar o sistema para o passe seguinte. Virando o volante, o AutoTrac é desativado. O operador deve mudar para a pista seguinte.

O AutoTrac pode ser ativado pressionando o interruptor de retorno somente após as condições a seguir serem atendidas:

1. O sistema está habilitado (direção LIGADA na tela RUN - PAGE 1).
2. A máquina está dentro de 40% do espaçamento entre pistas.
3. **O rumo da pista está dentro de 45° da pista nos tratores de roda e 80° da pista nos tratores de esteira.**

OUO6050,0001A45 –54–20FEB06–1/1

Mudança de Pista

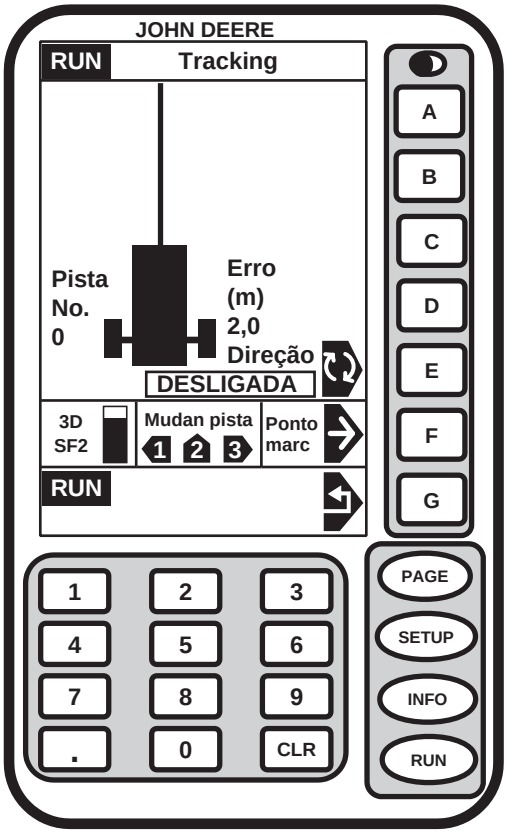
NOTA: A Mudança de Pista somente está disponível no Modo Página Cheia. Como todas as pistas se baseiam na Pista 0 original, todas as pistas serão alteradas pelo uso deste recurso.

A mudança de pista é usada para ajustar a posição da máquina à esquerda, ao centro ou à direita da pista configurada. A mudança de pista pode ser usada para compensar a defasagem do GPS. A defasagem é inerente a qualquer sistema GPS corrigido diferencialmente, baseado em satélites.

A Mudança de Pista permite que o operador mova a linha A-B para a direita ou esquerda em 3 centésimos de metro (0,03) ou um décimo de pé (0.1) dependendo da seleção do padrão de unidade. O operador também pode recentralizar a linha exibida no ícone.

Para deslocar a linha para a esquerda, pressione 1 no teclado numérico. Para deslocar a linha para a direita, pressione 3 no teclado numérico. Cada vez que o botão é pressionado, a linha se move 3 centésimos (0,03) de metro ou um décimo (0.1) de pé para a esquerda ou direita. Para recentralizar a linha do local atual do veículo pressione 2 no teclado numérico.

A Mudança de Pista pode ser usada para compensar a defasagem do GPS que ocorre com o tempo.



PC7974 –54–04NOV03

OUO6050,0001A46 –54–20FEB06–1/1

Operação de Pulverizadores com AutoTrac

Informações Gerais

Precisão do AutoTrac

A precisão geral do sistema AutoTrac depende de muitas variáveis. A equação será: Precisão do Sistema AutoTrac = Precisão do sinal do GPS + Configuração do Veículo + Configuração do Acessório + Condições de Solo/Campo. Portanto, é muito importante que o receptor passe por um período de aquecimento na partida; que o veículo esteja configurado corretamente e que você entenda como as condições de solo/campo afetam o sistema (solo solto requer mais esterçamento do que solo firme).

Continua na próxima página

CUIDADO: Não use o sistema AutoTrac em rodovias. Sempre desligue (Desative) o sistema AutoTrac antes de entrar em uma rodovia. Não tente ligar (Ativar) o sistema AutoTrac ao trafegar em uma rodovia.

Quando o sistema for ativado, fique alerta e preste atenção no ambiente ao seu redor. Assuma o controle da direção quando necessário para evitar perigos no campo, observadores, equipamentos ou outros obstáculos. Interrompa a operação se as condições de visibilidade prejudicarem sua capacidade de operar com segurança e virar a máquina.

IMPORTANTE: O sistema AutoTrac visa uma operação mais eficiente da máquina pelo operador. O operador sempre é responsável pela percurso da máquina e deve continuar a prestar atenção no ambiente ao seu redor enquanto estiver operando a máquina. Interrompa a operação se condições de visibilidade deficiente prejudicarem sua capacidade de identificar pessoas ou objetos no caminho da máquina.

Sempre opere a máquina no assento do operador. Se houver, use sempre o cinto de segurança.

O sistema AutoTrac depende do sistema GPS gerenciado pelo governo dos E.U.A. que é o único responsável por sua precisão e manutenção. O sistema é sujeito a alterações que podem afetar a precisão e o desempenho de todos os equipamentos GPS.

Todos os operadores devem estar familiarizados com o sistema AutoTrac e com as características de funcionamento antes da operação. A seguir, um procedimento sugerido para que o operador se familiarize com o sistema:

Continua na próxima página

1. Leia e entenda o Manual do Operador dos Sistemas de Orientação GreenStar - Parallel Tracking e Direção Assistida AutoTrac.

2. Escolha uma área aberta e sem riscos (fossos, prédios, etc).

3. Configure o Espaçamento entre Pistas para 92,0 metros (300 ft). Consulte a seção CONFIGURAÇÃO para obter os detalhes de configuração do Rastreio.

4. Configure uma Pista 0 (Linha A—B) (Consulte a seção CONFIGURAÇÃO para obter os detalhes de configuração do Rastreio).

NOTA: Opere o veículo a uma velocidade confortável. Recomenda-se menos de 8 km/h (5 mph).

5. Ative o AutoTrac no monitor LIGANDO a Direção. (Consulte Habilitação do sistema posteriormente nesta seção.)

6. Pressione o interruptor de Retorno para ativar o AutoTrac. (Consulte Ativação do sistema posteriormente nesta seção.)

7. Após dirigir por uma distância curta, vire a direção para desviar o veículo da pista para desativar o AutoTrac. (Consulte Desativação do Sistema posteriormente nesta seção.)

8. Pratique a Ativação do AutoTrac em distâncias diferentes antes e depois de ultrapassar a pista e os diferentes ângulos. Aumente e diminua a velocidade para simular diferentes condições de operação.

9. Reduza o Espaçamento entre Pistas para obter pistas múltiplas e continue a praticar a ativação do AutoTrac em ângulos diferentes e velocidades variadas para compreender como o AutoTrac se comporta em diferentes condições.

Continua na próxima página

Esteja sempre preparado para retomar o controle manual se o AutoTrac não executar as manobras esperadas ou se o curso da máquina tiver que ser alterado para evitar lesões ou danos à propriedade. O operador pode retomar a direção manual virando o volante ou Desativando o AutoTrac desligando a direção no monitor. Recomenda-se que a prática seja o mais próximo possível da pista desejada antes de ativar o AutoTrac. Isto assegurará a obtenção da pista e da direção corretas.

O operador deve avaliar a precisão geral do sistema para determinar as operações específicas de campo onde a direção assistida pode ser usada. Esta avaliação é necessária porque a precisão necessária para várias operações de campo podem diferir dependendo da operação agrícola. Como o AutoTrac usa a rede correção diferencial do StarFire junto com o Sistema de Posicionamento Global (GPS), podem ocorrer pequenas alterações com o tempo.

Para operar o AutoTrac, o operador deve configurar a pista 0 (similar ao parallel tracking) e todas as pistas são desenhadas paralelas à pista 0 usando o espaçamento entre pistas. (Consulte a seção CONFIGURAÇÃO para obter os detalhes de configuração e operação do Parallel Tracking).

O status de operação do sistema AutoTrac pode existir em três níveis: HABILITADO, ATIVO e INATIVO.

Após habilitar o AutoTrac (consulte Habilitação do AutoTrac), o AutoTrac é ativado pressionando o interruptor de retorno do apoio de braço (consulte Ativação do AutoTrac). Para retornar à direção manual, o operador deve desativar o sistema (consulte Desativação do Sistema).

Se necessário, a pista pode ser alterada para a esquerda, direita ou centro usando o recurso de Mudança de Pista do monitor. (Consulte Mudança de Pista).

OUO6050,0001A47 –54–20FEB06–4/4

Tela Inicial

Cada vez que uma máquina equipada com o AutoTrac é ligada, a tela inicial será exibida como um lembrete das responsabilidades do operador ao usar o sistema de direção AutoTrac. Para apagar esta tela pressione o botão alfabético ao lado de CONCORDO.

IMPORTANTE: Ao ligar a máquina com o AutoTrac instalado e esta tela inicial não aparecer, atualize o software do AutoTrac pelo site www.stellarsupport.com.



PC7963 –54–29OCT03

OUO6050,0001A48 –54–20MAR06–1/1

Habilitação do Sistema

O sistema está habilitado quando LIG. é exibido abaixo de DIRIJA. O sistema está desabilitado quando DESL. é exibido abaixo de DIRIJA. Pressione o botão alfabético ao lado de DIRIJA para alternar entre habilitar/desabilitar o AutoTrac.

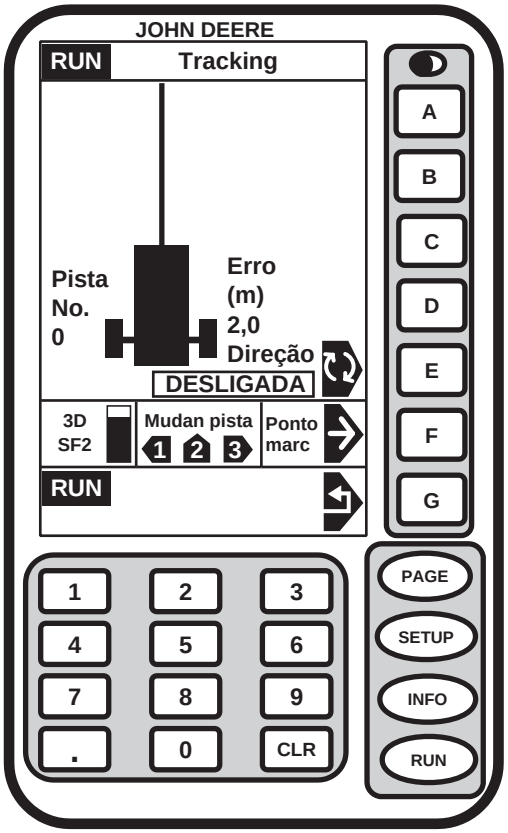
Para habilitar o sistema, todos os critérios a seguir devem ser seguidos:

- O KeyCard do AutoTrac foi inserido no processador móvel.
- O rastreio foi configurado. (Consulte Configuração do Rastreio).
- O rastreio está LIGADO.
- A SSU está no modo de operação normal.
- O Pulverizador Série 4700 está na 1ª, 2ª ou 3ª faixa. O Pulverizador Série 4900 está no Modo Campo
- O óleo hidráulico está aquecido de acordo com especificação mínima.

Especificação

Temperatura Mínima do Óleo Hidráulico—Temperatura	10 °C (50 °F)

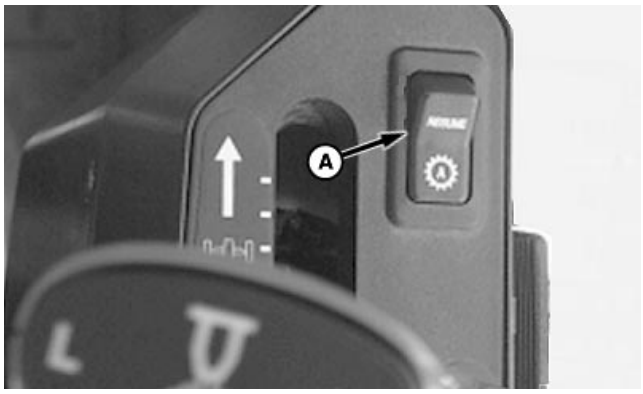
- O TCM deve estar instalado, calibrado e desligado.



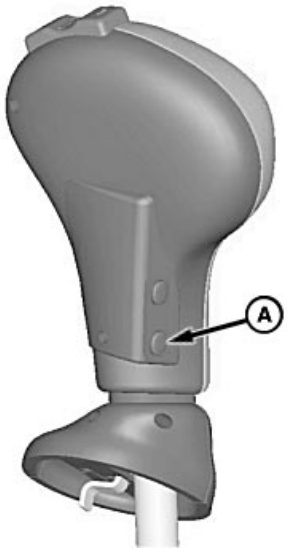
PC7973 –54–04NOV03

OUO6050,0001A49 –54–20FEB06–1/1

Ativação do Sistema



Interruptor de Retomada do Pulverizador Série 4700



Interruptor de Retomada do Pulverizador Série 4900

CUIDADO: Enquanto o AutoTrac estiver ativo, o operador é responsável por virar no final do caminho e por evitar colisões.

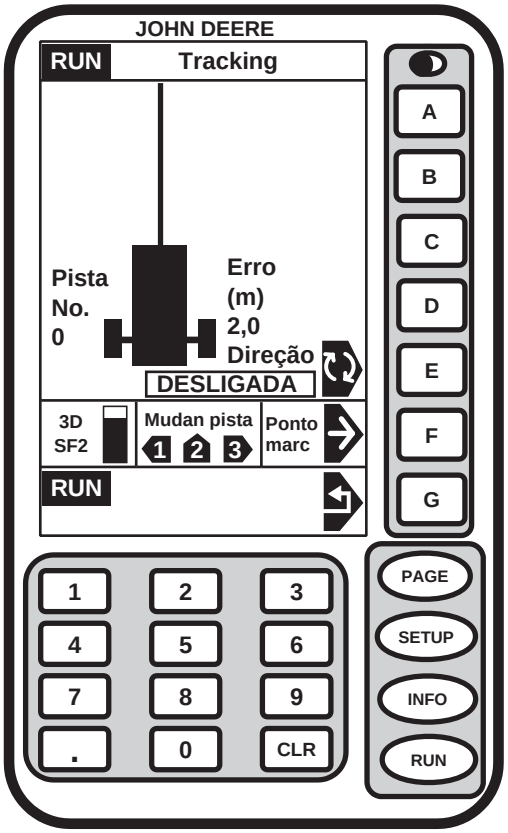
Após o sistema ter sido HABILITADO, o operador deve alterar o sistema manualmente para o status ATIVO quando desejar a direção assistida.

Pressione o interruptor de retorno (A) para ativar o AutoTrac. Isso iniciará a direção assistida.

Para ativar o sistema os seguintes critérios devem ser seguidos:

- A alavanca hidro do pulverizador está em avanço.
- O Pulverizador Série 4700 está na 1ª, 2ª ou 3ª faixa. O Pulverizador Série 4900 está no Modo Campo
- A velocidade do veículo é maior que 1,5 km/h (0.9 mph).
- A velocidade do veículo é menor que 37 km/h (23 mph).
- Rumo do veículo dentro de 45° da pista desejada.
- O erro de desvio da pista está dentro de 40 % do espaçamento entre pistas.
- Operador sentado.
- O TCM deve estar LIGADO. (Consulte Configuração do TCM para obter mais informações).

A—Interruptor de Retorno



Continua na próxima página

CUIDADO: Sempre desligue (Desative) o sistema AutoTrac antes de entrar em uma rodovia. Não tente ligar (Ativar) o sistema AutoTrac ao trafegar em uma rodovia. Para desligar o AutoTrac, a partir da tela RUN - RASTREIO alterne o botão DIRIJA até que apareça DESL. (Consulte DESATIVAÇÃO DO SISTEMA para obter os detalhes completos sobre a desativação do AutoTrac).

OUO6050,0001A4A –54–20FEB06–2/2

Desativação do Sistema

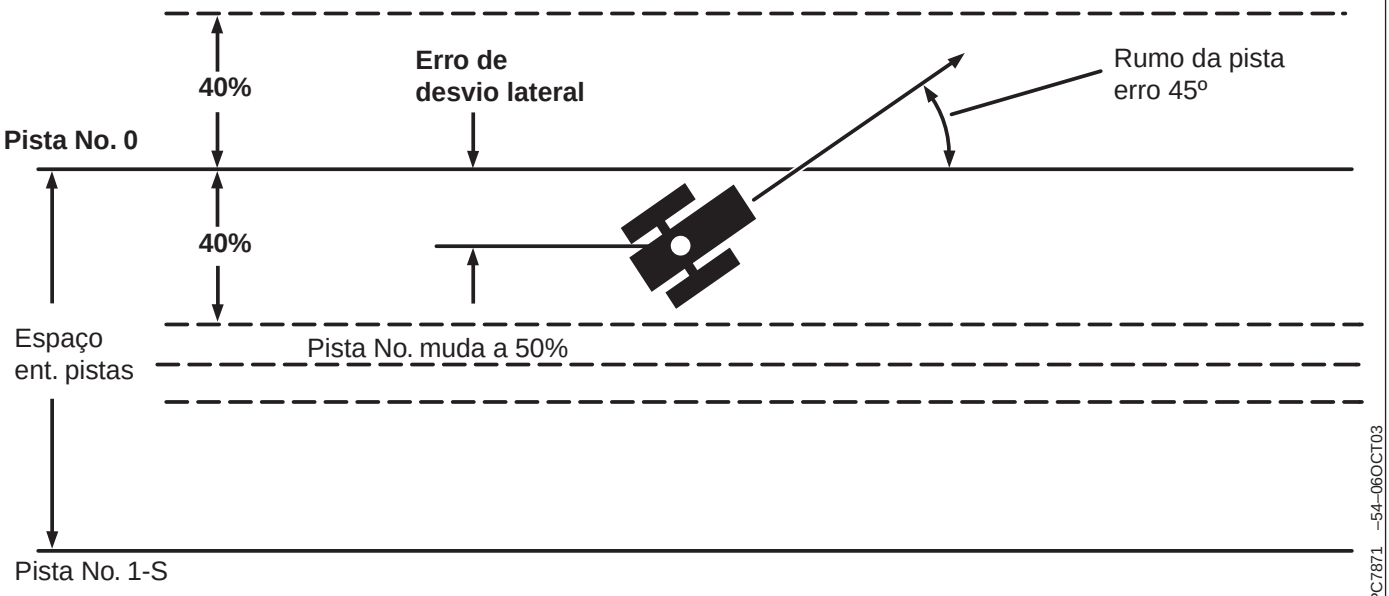
CUIDADO: Sempre desligue (Desative) o sistema AutoTrac antes de entrar em uma rodovia. Não tente ligar (Ativar) o sistema AutoTrac ao trafegar em uma rodovia.

O sistema AutoTrac pode ser DESATIVADO pelos seguintes métodos:

- Girar o volante mais de 10°.
- Colocando a alavanca hidro em neutro ou reversão.
- Reduzindo a velocidade para menos de 1km/h (0.6 mph)
- Ultrapassando a velocidade de 37 km/h (23 mph).
- Mudança da velocidade para a 4ª marcha em Pulverizadores Série 4700, mudança para o modo de transporte em Pulverizadores Série 4900.
- Pressionando o botão alfabético ao lado de DIRIJA na tela RUN - PAGE 1.
- Operador fora do assento por mais de 4 segundos.
- Alteração do número de pista.

OUO6050,0001A4B –54–20FEB06–1/1

Condições Necessárias para Ativação do AutoTrac



Quando a máquina estiver no final da linha o operador deve mudar o sistema para o passe seguinte. Virar o volante desativa o AutoTrac. O operador deve seguir para a pista seguinte.

O AutoTrac pode ser ativado pressionando o interruptor de retorno somente após as condições a seguir serem atendidas:

1. O sistema está habilitado (direção LIGADA na tela RUN - PAGE 1).
2. A máquina está dentro de 40% do espaçamento entre pistas.
3. O rumo da pista está dentro de 45° do erro da pista.

OUO6050,0001A4C –54–20FEB06–1/1

Mudança de Pista

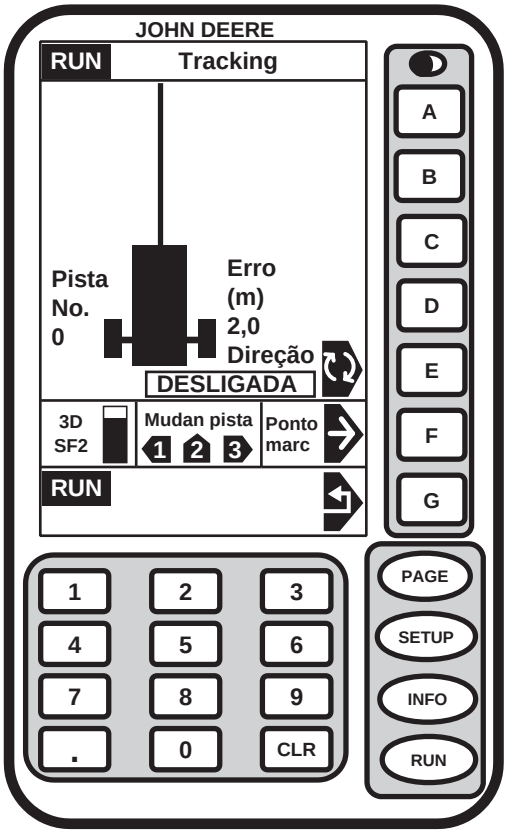
NOTA: A Mudança de Pista somente está disponível no Modo Página Cheia. Como todas as pistas se baseiam na Pista 0 original, todas as pistas serão alteradas pelo uso deste recurso.

A mudança de pista é usada para ajustar a posição da máquina à esquerda, ao centro ou à direita da pista configurada. A mudança de pista pode ser usada para compensar a defasagem do GPS. A defasagem é inerente a qualquer sistema GPS corrigido diferencialmente, baseado em satélites.

A Mudança de Pista permite que o operador mova a linha A-B para a direita ou esquerda em 3 centésimos de metro (0,03) ou um décimo de pé (0.1) dependendo da seleção do padrão de unidade. O operador também pode recentralizar a linha exibida no ícone.

Para deslocar a linha para a esquerda, pressione 1 no teclado numérico. Para deslocar a linha para a direita, pressione 3 no teclado numérico. Cada vez que o botão é pressionado, a linha se move 3 centésimos (0,03) de metro ou um décimo (0.1) de pé para a esquerda ou direita. Para recentralizar a linha do local atual do veículo pressione 2 no teclado numérico.

A Mudança de Pista pode ser usada para compensar a defasagem do GPS que ocorre com o tempo.



PC7974 –54–04NOV03

OUO6050,0001A4D –54–20FEB06–1/1

Informações Gerais

Precisão do AutoTrac

A precisão geral do sistema AutoTrac depende de muitas variáveis. A equação será: Precisão do Sistema AutoTrac = Precisão do sinal do GPS + Configuração do Veículo + Configuração do Acessório + Condições de Solo/Campo. Portanto, é muito importante que o receptor passe por um período de aquecimento na partida; que o veículo esteja configurado corretamente e que você entenda como as condições de solo/campo afetam o sistema (solo solto requer mais esterçamento do que solo firme).

Continua na próxima página

CUIDADO: Não use o sistema AutoTrac em rodovias. Sempre desligue (Desative) o sistema AutoTrac antes de entrar em uma rodovia. Não tente ligar (Ativar) o sistema AutoTrac ao trafegar em uma rodovia.

Quando o sistema for ativado, fique alerta e preste atenção no ambiente ao seu redor. Assuma o controle da direção quando necessário para evitar perigos no campo, observadores, equipamentos ou outros obstáculos. Interrompa a operação se as condições de visibilidade prejudicarem sua capacidade de operar com segurança e virar a máquina.

IMPORTANTE: O sistema AutoTrac visa uma operação mais eficiente da máquina pelo operador. O operador sempre é responsável pela percurso da máquina e deve continuar a prestar atenção no ambiente ao seu redor enquanto estiver operando a máquina. Interrompa a operação se condições de visibilidade deficiente prejudicarem sua capacidade de identificar pessoas ou objetos no caminho da máquina.

Sempre opere a máquina no assento do operador. Se houver, use sempre o cinto de segurança.

O sistema AutoTrac depende do sistema GPS gerenciado pelo governo dos E.U.A. que é o único responsável por sua precisão e manutenção. O sistema é sujeito a alterações que podem afetar a precisão e o desempenho de todos os equipamentos GPS.

Todos os operadores devem estar familiarizados com o sistema AutoTrac e com as características de funcionamento antes da operação. A seguir, um procedimento sugerido para que o operador se familiarize com o sistema:

Continua na próxima página

1. Leia e entenda o Manual do Operador dos Sistemas de Orientação GreenStar - Parallel Tracking e Direção Assistida AutoTrac.

2. Escolha uma área aberta e sem riscos (fossos, prédios, etc).

3. Configure o Espaçamento entre Pistas para 92,0 metros (300 ft). Consulte a seção CONFIGURAÇÃO para obter os detalhes de configuração do Rastreio.

4. Configure uma Pista 0 (Linha A—B) (Consulte a seção CONFIGURAÇÃO para obter os detalhes de configuração do Rastreio).

NOTA: Opere o veículo a uma velocidade confortável. Recomenda-se menos de 8 km/h (5 mph).

5. Ative o AutoTrac no monitor LIGANDO a Direção. (Consulte Habilitação do sistema posteriormente nesta seção.)

6. Pressione o botão 2 ou 3 na alavanca multifunção para ativar o AutoTrac. (Consulte Ativação do sistema posteriormente nesta seção.)

7. Após dirigir por uma distância curta, vire a direção para desviar o veículo da pista para desativar o AutoTrac. (Consulte Desativação do Sistema posteriormente nesta seção.)

8. Pratique a Ativação do AutoTrac em distâncias diferentes antes e depois de ultrapassar a pista e os diferentes ângulos. Aumente e diminua a velocidade para simular diferentes condições de operação.

9. Reduza o Espaçamento entre Pistas para obter pistas múltiplas e continue a praticar a ativação do AutoTrac em ângulos diferentes e velocidades variadas para compreender como o AutoTrac se comporta em diferentes condições.

Continua na próxima página

Esteja sempre preparado para retomar o controle manual se o AutoTrac não executar as manobras esperadas ou se o curso da máquina tiver que ser alterado para evitar lesões ou danos à propriedade. O operador pode retomar a direção manual virando o volante ou Desativando o AutoTrac desligando a direção no monitor. Recomenda-se que a prática seja o mais próximo possível da pista desejada antes de ativar o AutoTrac. Isto assegurará a obtenção da pista e da direção corretas.

O operador deve avaliar a precisão geral do sistema para determinar as operações específicas de campo onde a direção assistida pode ser usada. Esta avaliação é necessária porque a precisão necessária para várias operações de campo podem diferir dependendo da operação agrícola. Como o AutoTrac usa a rede correção diferencial do STARFIRE junto com o Sistema de Posicionamento Global (GPS), podem ocorrer pequenas alterações com o tempo.

Para operar o AutoTrac, o operador deve configurar a pista 0 (similar ao parallel tracking) e todas as pistas são desenhadas paralelas à pista 0 usando o espaçamento entre pistas. (Consulte a seção CONFIGURAÇÃO para obter os detalhes de configuração e operação do Parallel Tracking).

O status de operação do sistema AutoTrac pode existir em três níveis: HABILITADO, ATIVO e INATIVO.

Após habilitar o AutoTrac (consulte Habilitação do AutoTrac), o AutoTrac é ativado pressionando o botão 2 ou 3 na alavanca multifunção (consulte Ativação do AutoTrac). Para retornar à direção manual, o operador deve desativar o sistema (consulte Desativação do Sistema).

Se necessário, a pista pode ser alterada para a esquerda, direita ou centro usando o recurso de Mudança de Pista do monitor. (Consulte Mudança de Pista).

Tela Inicial

Cada vez que uma máquina equipada com o AutoTrac é ligada, a tela inicial será exibida como um lembrete das responsabilidades do operador ao usar o sistema de direção AutoTrac. Para apagar esta tela pressione o botão alfabético ao lado de CONCORDO.

IMPORTANTE: Ao ligar a máquina com o AutoTrac instalado e esta tela inicial não aparecer, atualize o software do AutoTrac pelo site www.stellarsupport.com.



PC7963 –54–29OCT03

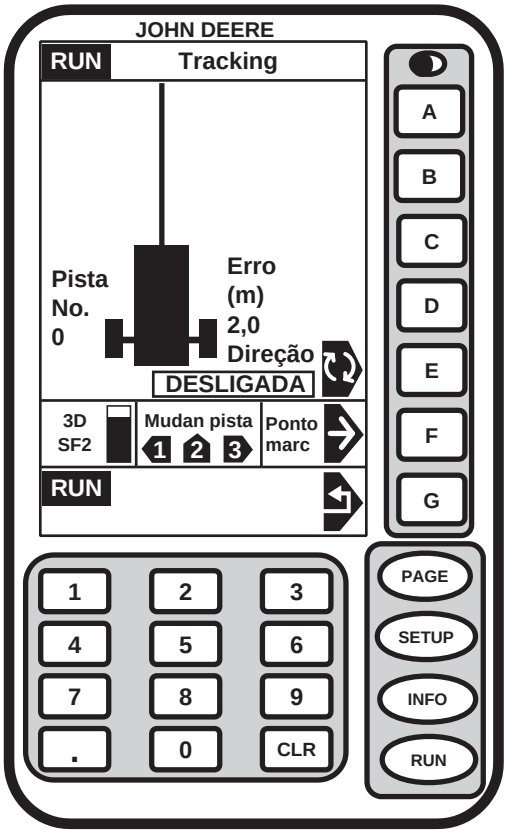
OUO6050,0001A4F –54–20MAR06–1/1

Habilitação do Sistema

O sistema está habilitado quando LIG. é exibido abaixo de DIRIJA. O sistema está desabilitado quando DESL. é exibido abaixo de DIRIJA. Pressione o botão alfabético ao lado de DIRIJA para alternar entre habilitar/desabilitar o AutoTrac.

Para habilitar o sistema, todos os critérios a seguir devem ser seguidos:

- O KeyCard do AutoTrac foi inserido no processador móvel.
- O rastreio foi configurado (consulte Configuração do Rastreio).
- O rastreio está LIGADO.
- A SSU está no modo de operação normal.
- O TCM deve estar instalado, calibrado e desligado.



PC7973 –54–04NOV03

OUO6050,0001A50 –54–20FEB06–1/1

Ativação do Sistema

CUIDADO: Enquanto o AutoTrac estiver ativo, o operador é responsável por virar no final do caminho e por evitar colisões.

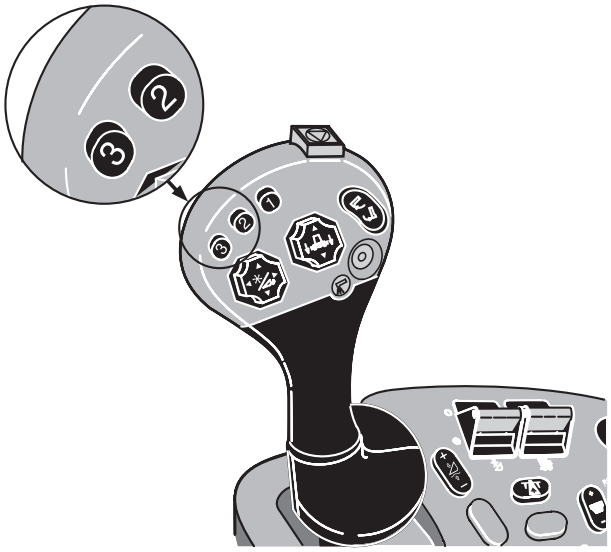
Após o sistema ter sido HABILITADO, o operador deve alterar o sistema manualmente para o status ATIVO quando desejar a direção assistida.

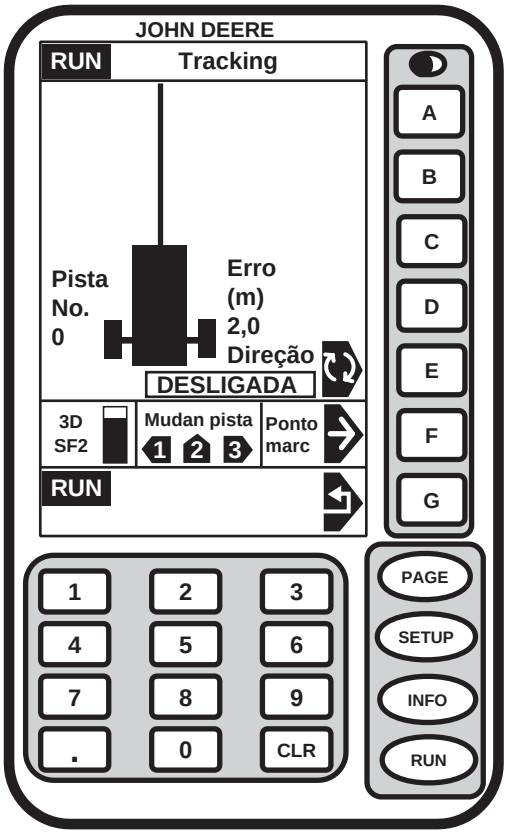
Pressione o botão 2 ou 3 na alavanca multifunção para ativar o AutoTrac. Isso iniciará a direção assistida.

Para ativar o sistema os seguintes critérios devem ser seguidos:

- O Interruptor de Transporte em Estrada está na posição de campo.
- A plataforma está acionada.
- A alavanca multifunção está em avanço.
- A velocidade do veículo é maior que 1,0 km/h (0.6 mph).
- A velocidade do veículo é menor que 20 km/h (12 mph).
- Rumo do veículo dentro de 45° da pista desejada.
- O erro de desvio da pista está dentro de 40 % do espaçamento entre pistas.
- Operador sentado.
- O TCM está ligado. (Consulte Configuração do TCM para obter mais informações).

CUIDADO: Sempre desligue (Desative) o sistema AutoTrac antes de entrar em uma rodovia. Não tente ligar (Ativar) o sistema AutoTrac ao trafegar em uma rodovia. Para desligar o AutoTrac, a partir da tela RUN - RASTREIO alterne o botão DIRIJA até que apareça DESL. (Consulte DESATIVAÇÃO DO SISTEMA para obter os detalhes completos sobre a desativação do AutoTrac).





OUO6050,0001A51 –54–20FEB06–1/1

Desativação do Sistema

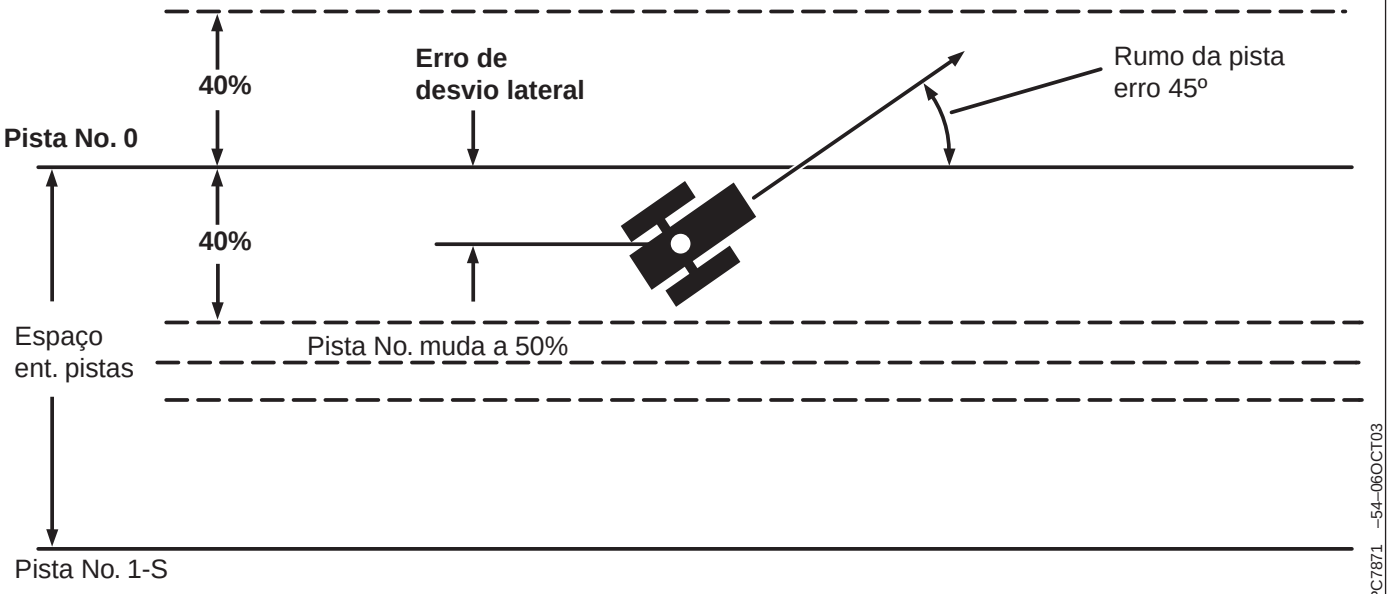
CUIDADO: Sempre desligue (Desative) o sistema AutoTrac antes de entrar em uma rodovia. Não tente ligar (Ativar) o sistema AutoTrac ao trafegar em uma rodovia.

O sistema AutoTrac pode ser DESATIVADO pelos seguintes métodos:

- Desacionando a plataforma
- Girando o volante mais de 10°
- Reduzindo a velocidade para menos de 1,0 km/h (0.6 mph)
- Ultrapassando a velocidade de 20 km/h (12 mph)
- Pressionando o botão alfabético ao lado de DIRIJA na tela RUN - PAGE 1.
- Operador fora do assento por mais de 7 segundos.
- Alteração do número de pista.

OUO6050,0001A52 –54–20FEB06–1/1

Condições Necessárias para Ativação do AutoTrac



Quando a máquina estiver no final da linha o operador deve mudar o sistema para o passe seguinte. Virando o volante, o AutoTrac é desativado. O operador deve mudar para a pista seguinte.

O AutoTrac pode ser ativado pressionando o interruptor de retorno somente após as condições a seguir serem atendidas:

1. O sistema está habilitado (direção LIGADA na tela RUN - PAGE 1).
2. A máquina está dentro de 40% do espaçamento entre pistas.
3. O rumo da pista está dentro de 45° do erro da pista.

OUO6050,0001A53 –54–20FEB06–1/1

Mudança de Pista

NOTA: A Mudança de Pista somente está disponível no Modo Página Cheia. Como todas as pistas se baseiam na Pista 0 original, todas as pistas serão alteradas pelo uso deste recurso.

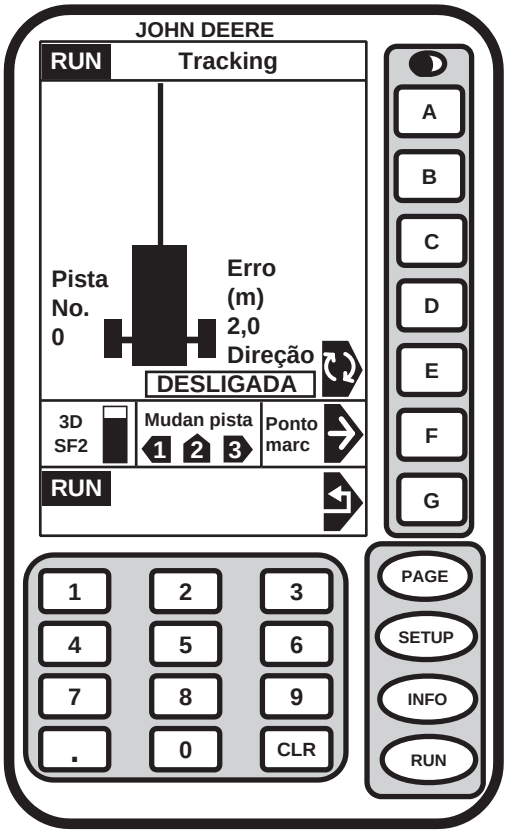
A Mudança de Pista aumenta o desempenho do sistema compensando a defasagem do GPS.

A mudança de pista é usada para ajustar a posição da máquina à esquerda, ao centro ou à direita da pista configurada. A mudança de pista pode ser usada para compensar a defasagem do GPS. A defasagem é inerente a qualquer sistema GPS corrigido diferencialmente, baseado em satélites.

A Mudança de Pista permite que o operador mova a linha A-B para a direita ou esquerda em 3 centésimos de metro (0,03) ou um décimo de pé (0.1) dependendo da seleção do padrão de unidade. O operador também pode recentralizar a linha exibida no ícone.

Para deslocar a linha para a esquerda, pressione o botão 1 no teclado numérico. Para deslocar a linha para a direita, pressione o botão 3 no teclado numérico. Cada vez que o botão é pressionado, a linha se move 3 centésimos (0,03) de metro ou um décimo (0.1) de pé para a esquerda ou direita. Para recentralizar a linha do local atual do veículo pressione o botão 2 no teclado numérico.

A Mudança de Pista pode ser usada para compensar a defasagem do GPS que ocorre com o tempo.



PC7974 –54–04NOV03

OUO6050,0001A54 –54–20FEB06–1/1

Informações Gerais

Precisão do AutoTrac

A precisão geral do sistema AutoTrac depende de muitas variáveis. A equação será: Precisão do Sistema AutoTrac = Precisão do sinal do GPS + Configuração do Veículo + Configuração do Acessório + Condições de Solo/Campo. Portanto, é muito importante que o receptor passe por um período de aquecimento na partida; que o veículo esteja configurado corretamente e que você entenda como as condições de solo/campo afetam o sistema (solo solto requer mais esterçamento do que solo firme).

Continua na próxima página

CUIDADO: Não use o sistema AutoTrac em rodovias. Sempre desligue (Desative) o sistema AutoTrac antes de entrar em uma rodovia. Não tente ligar (Ativar) o sistema AutoTrac ao trafegar em uma rodovia.

Quando o sistema for ativado, fique alerta e preste atenção no ambiente ao seu redor. Assuma o controle da direção quando necessário para evitar perigos no campo, observadores, equipamentos ou outros obstáculos. Interrompa a operação se as condições de visibilidade prejudicarem sua capacidade de operar com segurança e virar a máquina.

IMPORTANTE: O sistema AutoTrac visa uma operação mais eficiente da máquina pelo operador. O operador é sempre responsável pelo percurso da máquina e deve continuar a prestar atenção no ambiente ao seu redor enquanto estiver operando a máquina. Interrompa a operação se condições de visibilidade deficiente prejudicarem sua capacidade de identificar pessoas ou objetos no caminho da máquina.

Sempre opere a máquina no assento do operador. Se houver, use sempre o cinto de segurança.

O sistema AutoTrac depende do sistema GPS gerenciado pelo governo dos E.U.A. que é o único responsável por sua precisão e manutenção. O sistema é sujeito a alterações que podem afetar a precisão e o desempenho de todos os equipamentos GPS.

Todos os operadores devem estar familiarizados com o sistema AutoTrac e com as características de funcionamento antes da operação. A seguir, um procedimento sugerido para que o operador se familiarize com o sistema:

Continua na próxima página

1. Leia e entenda o Manual do Operador dos Sistemas de Orientação GreenStar - Parallel Tracking e Direção Assistida AutoTrac.

2. Escolha uma área aberta e sem riscos (fossos, prédios, etc).

3. Configure o Espaçamento entre Pistas para 92 m (300 ft). Consulte a seção CONFIGURAÇÃO para obter os detalhes de configuração do Rastreio.

4. Configure uma Pista 0 (Linha A—B) (Consulte a seção CONFIGURAÇÃO para obter os detalhes de configuração do Rastreio).

NOTA: Opere o veículo a uma velocidade confortável. Recomenda-se menos de 8 km/h (5 mph).

5. Ative o AutoTrac no mostrador Ligando a Direção. (Consulte Habilitação do sistema posteriormente nesta seção.)

6. Pressione o botão amarelo de carregamento na alavanca multifunção para ativar o AutoTrac. (Consulte Ativação do sistema posteriormente nesta seção.)

7. Após dirigir por uma distância curta, vire a direção para desviar o veículo da pista para desativar o AutoTrac. (Consulte Desativação do Sistema posteriormente nesta seção.)

8. Pratique a Ativação do AutoTrac em distâncias diferentes antes e depois de ultrapassar a pista e os diferentes ângulos. Aumente e diminua a velocidade para simular diferentes condições de operação.

9. Reduza o Espaçamento entre Pistas para obter pistas múltiplas e continue a praticar a ativação do AutoTrac em ângulos diferentes e velocidades variadas para compreender como o AutoTrac se comporta em diferentes condições.

Continua na próxima página

Esteja sempre preparado para retomar o controle manual se o AutoTrac não executar as manobras esperadas ou se o curso da máquina tiver que ser alterado para evitar lesões ou danos à propriedade. O operador pode retomar a direção manual virando o volante ou Desativando o AutoTrac desligando a direção no monitor. Recomenda-se que a prática seja o mais próximo possível da pista desejada antes de ativar o AutoTrac. Isto assegurará a obtenção da pista e da direção corretas.

O operador deve avaliar a precisão geral do sistema para determinar as operações específicas de campo onde a direção assistida pode ser usada. Esta avaliação é necessária porque a precisão necessária para várias operações de campo podem diferir dependendo da operação agrícola. Como o AutoTrac usa a rede correção diferencial do STARFIRE junto com o Sistema de Posicionamento Global (GPS), podem ocorrer pequenas alterações com o tempo.

Para operar o AutoTrac, o operador deve configurar a pista 0 (similar ao parallel tracking) e todas as pistas são desenhadas paralelas à pista 0 usando o espaçamento entre pistas. (Consulte a seção CONFIGURAÇÃO para obter os detalhes de configuração e operação do Parallel Tracking).

O status de operação do sistema AutoTrac pode existir em três níveis: HABILITADO, ATIVO e INATIVO.

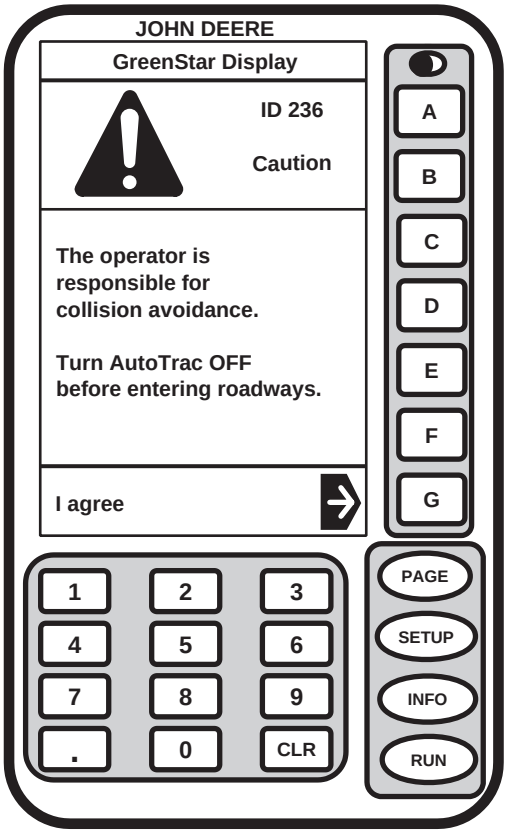
Após habilitar o AutoTrac (consulte Habilitação do AutoTrac), o AutoTrac é ativado pressionando-se o botão amarelo de carregamento na alavanca multifunção (consulte Ativação do AutoTrac). Para retornar à direção manual, o operador deve desativar o sistema (consulte Desativação do Sistema).

Se necessário, a pista pode ser alterada para a esquerda, direita ou centro usando o recurso de Mudança de Pista do mostrador. (Consulte Mudança de Pista).

Tela Inicial

Cada vez que uma máquina equipada com o AutoTrac é ligada, a tela inicial será exibida como um lembrete das responsabilidades do operador ao usar o sistema de direção AutoTrac. Para apagar esta tela pressione o botão alfabético ao lado de CONCORDO.

IMPORTANTE: Ao ligar a máquina com o AutoTrac instalado e esta tela inicial não aparecer, atualize o software do AutoTrac contatando seu concessionário John Deere.



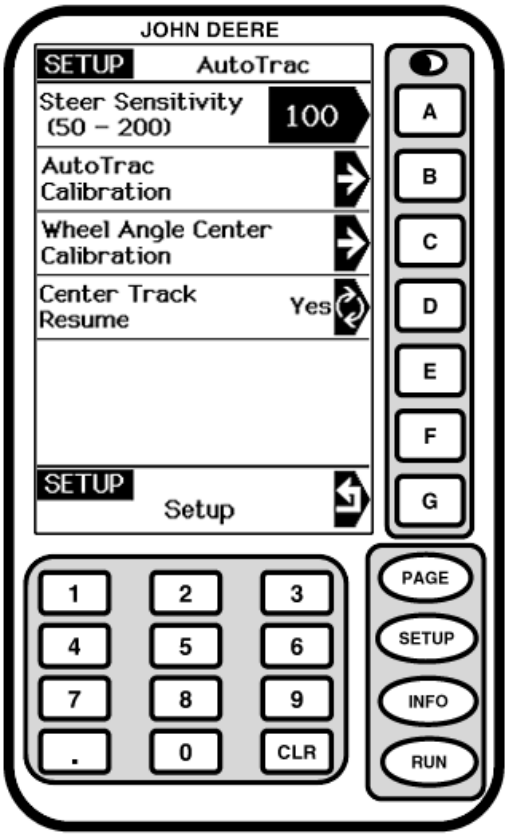
Tela Inicial

OUO6050,00023E6 –54–05JAN07–1/1

Pista Central

Habilitação da pista central no SPFH: Pressione a tecla Retornar à Pista Central “D” para exibir Sim.

A—Sensibilidade da Direção (50-200)
B—Calibração do AutoTrac
C—Calibração Central do Ângulo da Direção
D—Retorno à Pista Central
E——
F——
G—Retornar ao SETUP (CONFIGURAÇÃO)



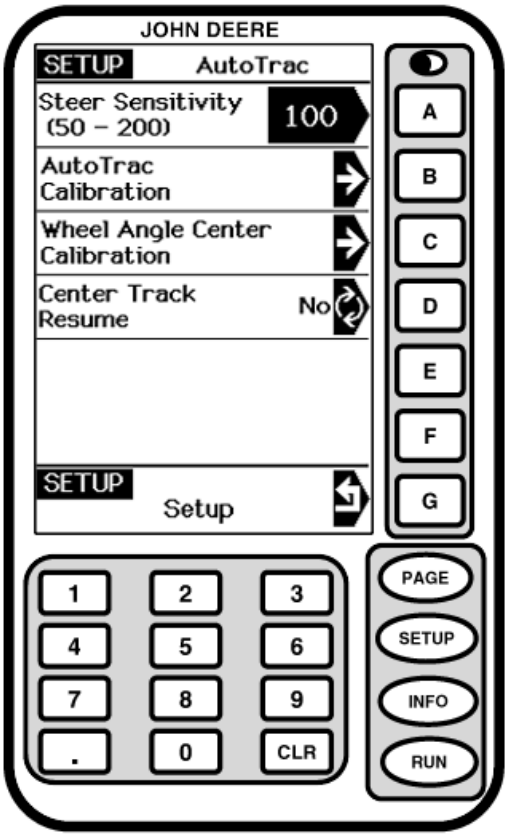
PC9763 –UN–29NOV06

SETUP (CONFIGURAÇÃO) - AUTOTRAC

Continua na próxima página

Desativação da pista central no SPFH: Pressione a tecla Retornar à Pista Central “D” para exibir NÃO.

A—Sensibilidade da Direção (50-200)
B—Calibração do AutoTrac
C—Calibração Central do Ângulo da Direção
D—Retorno à Pista Central
E——
F——
G—Retornar ao SETUP (CONFIGURAÇÃO)



PC9762 –UN–29NOV06

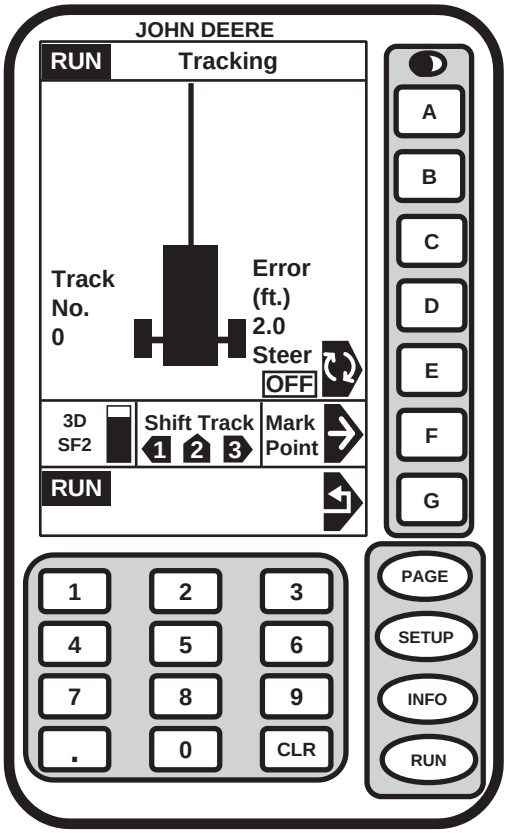
SETUP (CONFIGURAÇÃO) - AUTOTRAC

OUO6050,00023E7 –54–05JAN07–2/2

Habilitação do Sistema

O sistema está habilitado quando LIG. é exibido abaixo de DIRIJA. O sistema está desabilitado quando DESL. é exibido abaixo de DIRIJA. Pressione o botão alfabético ao lado de DIRIJA para alternar entre habilitar/desabilitar o AutoTrac.

A——
B——
C——
D—Número da Pista, Erro
E—Ligar/Desligar Direção
F—Ponto Marc
G—Retornar à Tela RUN



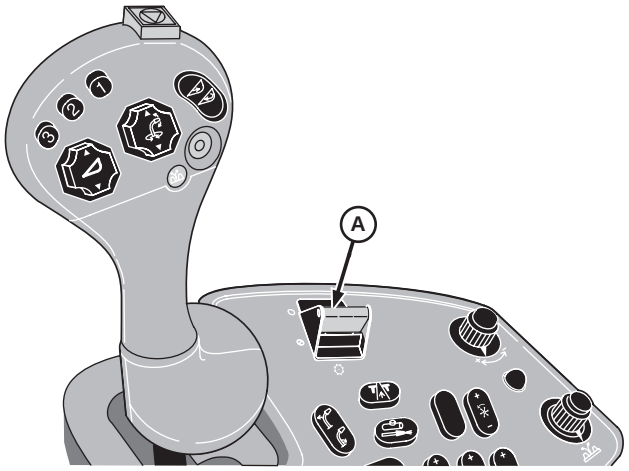
PC9769 –UN–13DEC06

Tela RUN - RASTREIO

Continua na próxima página

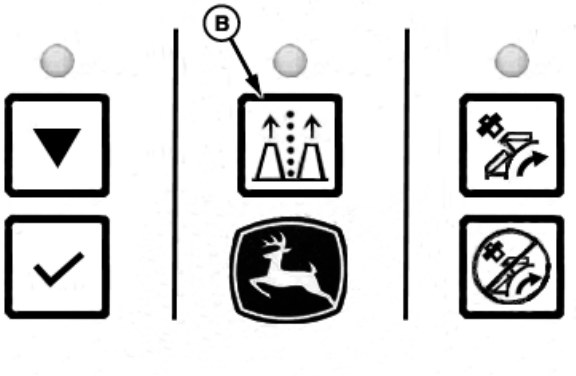
Para habilitar o sistema, todos os critérios a seguir devem ser seguidos:

- O KeyCard do AutoTrac foi inserido no processador móvel.
- O rastreio foi configurado (consulte Configuração do Rastreio).
- O rastreio está LIGADO.
- Status do sinal SF2 está presente.
- A SSU está no modo de operação normal.
- O TCM é ligado (Consulte a seção Receptor StarFire iTC para obter informações adicionais e sobre a calibração do TCM).
- O interruptor (A) da embreagem está acionado.
- O botão (B) de Orientação da Linha/AutoTrac está ligado.



PC8987 –UN–29NOV05

A—Interruptor de Acionamento da Embreagem
B—Botão de Orientação de Linha/AutoTrac



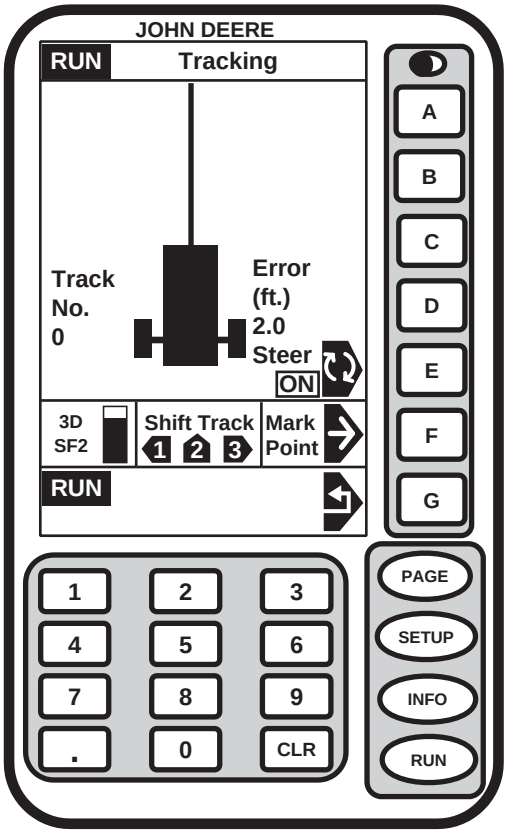
PC8989 –UN–29NOV05

OUO6050,00023E8 –54–05JAN07–2/2

Ativação do Sistema

CUIDADO: Enquanto o AutoTrac estiver ativo, o operador é responsável por virar no final do caminho e por evitar colisões.

A——
B——
C——
D—Número da Pista, Erro
E—Ligar/Desligar Direção
F—Ponto Marc
G—Retornar à Tela RUN



PC9770 –UN–13DEC06

Tela RUN - RASTREIO

Continua na próxima página

Após o sistema ter sido HABILITADO, o operador deve alterar o sistema manualmente para o status ATIVO quando desejar a direção assistida.

Pressione o interruptor de retorno (A) na alavanca multifunção para ativar o AutoTrac. Isso iniciará a direção assistida.

Clique duas vezes no interruptor de retorno (A) da alavanca multifunção para:

1. Centralizar novamente a linha no local do veículo (a pista central deve estar ativada, consulte a página SETUP AutoTrac).
2. Ativar AutoTrac Isso iniciará a direção assistida.

NOTA: O clique duplo deve ocorrer dentro de 0,5 segundos para recentralizar a linha.

Para ativar o sistema os seguintes critérios devem ser seguidos:

- O sinal SF2 está presente.
- O Interruptor de Transporte em Estrada está na posição de campo.
- O botão do RowTrak precisa ser ligado.
- A embreagem principal está acionada.
- A plataforma está acionada.
- A velocidade de avanço do veículo é maior do que 0,5 km/h (0.3 mph) ou a velocidade de ré do veículo é menor do que 10 km/h (6.0 mph).
- A velocidade de avanço do veículo deve ser menor que 22 km/h (13.2 mph).
- O rumo do veículo está dentro de 80° da pista desejada se a velocidade for menor do que 10 km/h.
- O rumo do veículo está dentro de 45° da pista desejada se a velocidade for maior do que 10 km/h.
- O erro de desvio da pista está dentro de 40% do espaçamento entre pistas.
- Operador sentado.
- O TCM é ligado (Consulte a seção Receptor StarFire iTC para obter informações adicionais e sobre a calibração do TCM).



A—Interruptor de Retorno

Continua na próxima página

CUIDADO: Sempre desligue (Desative) o sistema AutoTrac antes de entrar em uma rodovia. Não tente ligar (Ativar) o sistema AutoTrac ao trafegar em uma rodovia. Para desligar o AutoTrac, a partir da tela RUN - RASTREIO alterne o botão DIRIJA até que apareça DESL. (Consulte DESATIVAÇÃO DO SISTEMA para obter os detalhes completos sobre a desativação do AutoTrac).

OUO6050,00023E9 –54–05JAN07–3/3

Desativação do Sistema

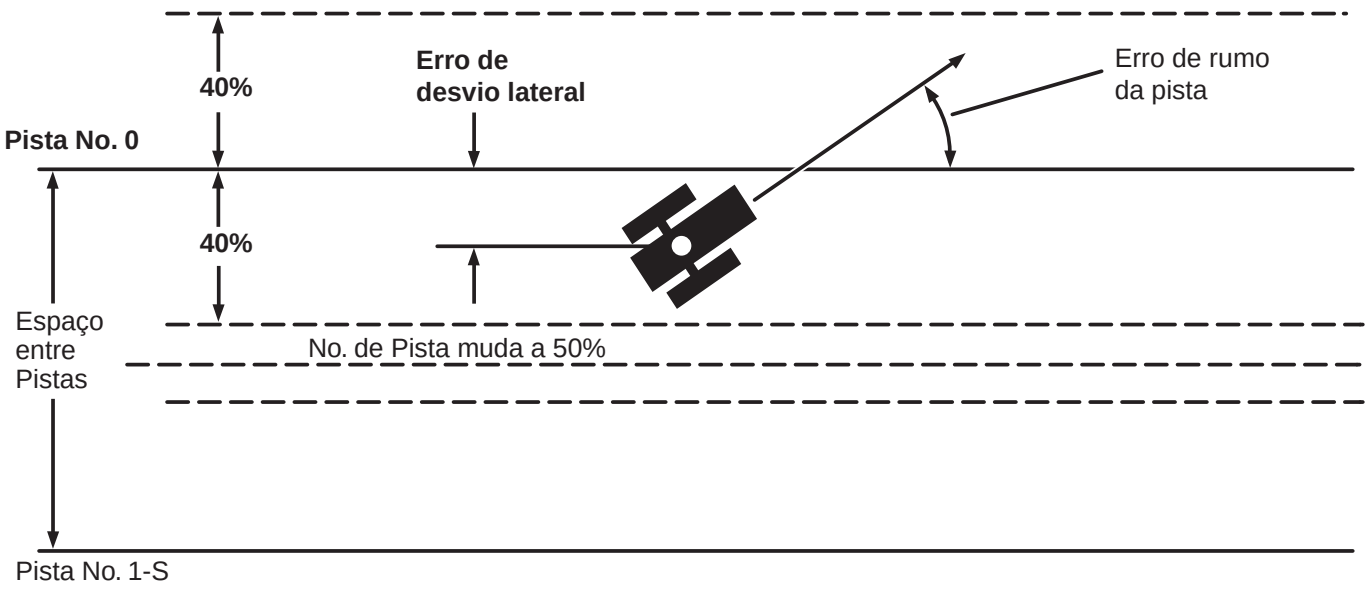
CUIDADO: Sempre desligue (Desative) o sistema AutoTrac antes de entrar em uma rodovia. Não tente ligar (Ativar) o sistema AutoTrac ao trafegar em uma rodovia.

O sistema AutoTrac pode ser DESATIVADO pelos seguintes métodos:

- Virar o volante mais do que 20 graus.
- Desacionamento da embreagem principal.
- O interruptor de Campo/Estrada está acionado no modo estrada.
- Reduzindo a velocidade para menos de 0,5 km/h (0.3 mph)
- Ultrapassando a velocidade de avanço de 22 km/h (13.2 mph) ou a velocidade de ré de 10 km/h (6 mph).
- Operação em ré detectada por mais de 45 segundos.
- Degradação do sinal de correção diferencial do mais alto nível de precisão para o mais baixo por mais de três minutos.
- Pressionando o botão alfabético ao lado de DIRIJA na tela RUN - PAGE 1.
- Operador fora do assento por mais de sete segundos.
- Alteração do número de pista.

OUO6050,00023EA –54–05JAN07–1/1

Condições Necessárias para Ativação do AutoTrac



Quando o trator estiver no final da linha o operador deve mudar o sistema para o passe seguinte. Virando o volante, o AutoTrac é desativado. O operador deve mudar para a pista seguinte.

O AutoTrac pode ser ativado pressionando o interruptor de retorno somente após as condições a seguir serem atendidas:

1. O sistema está habilitado (direção LIGADA na RUN-PAGE).
2. A máquina está dentro de 40% do espaçamento entre pistas.
3. O rumo do veículo está dentro de 80° da pista desejada, se a velocidade for menor do que 10 km/h ou o rumo do veículo está dentro de 45° da pista desejada se a velocidade for maior do que 10 km/h.

OUO6050,00023EB –54–05JAN07–1/1

Mudança de Pista

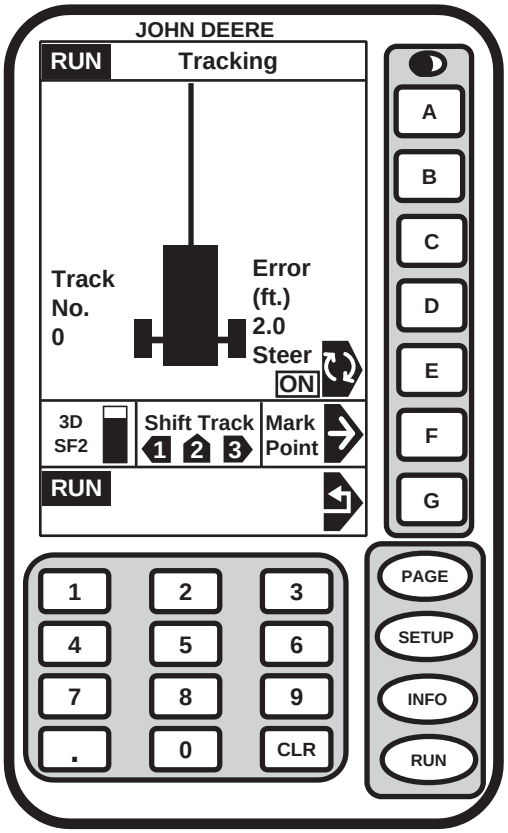
NOTA: A Mudança de Pista somente está disponível no Modo Página Cheia. Como todas as pistas se baseiam na Pista 0 original, todas as pistas serão alteradas pelo uso deste recurso.

A mudança de pista é usada para ajustar a posição da máquina à esquerda, ao centro ou à direita da pista configurada. A mudança de pista pode ser usada para compensar a defasagem do GPS. A defasagem é inerente a qualquer sistema GPS corrigido diferencialmente, baseado em satélites.

A Mudança de Pista permite que o operador desloque a linha A — B para a esquerda ou direita em passos de 3 cm ou (0.1 ft) dependendo da seleção do padrão de unidade. O operador também pode recentralizar a linha exibida no ícone.

Para deslocar a linha para a esquerda, pressione 1 no teclado numérico. Para deslocar a linha para a direita, pressione 3 no teclado numérico. Cada vez que se pressiona o botão, a linha se move 3 cm ou (0.1 ft) para a esquerda ou direita. Para recentralizar a linha do local atual do veículo pressione 2 no teclado numérico.

A Mudança de Pista pode ser usada para compensar a defasagem do GPS que ocorre com o tempo.



PC9770 –UN–13DEC06

Tela RUN - RASTREIO

A——
B——
C——
D—Número da Pista, Erro
E—Ligar/Desligar Direção
F—Ponto Marc
G—Retornar à Tela RUN

OUO6050,00023EC –54–05JAN07–1/1

Operação de Direção Universal AutoTrac

Informações Gerais

Precisão do AutoTrac

A precisão geral do sistema AutoTrac depende de muitas variáveis. A equação será: Precisão do Sistema AutoTrac = Precisão do sinal + Configuração do Veículo + Configuração do Acessório + Condições de Solo/Campo. Portanto, é muito importante que o receptor tenha passado por um período de aquecimento na partida, que o veículo que tenha sido configurado corretamente (lastreado de acordo com o manual do operador do veículo, etc.), que o acessório seja configurado para funcionar corretamente (peças desgastadas como extratores, pás e varredores estejam em boas condições) e que você entenda como as condições de campo/solo afetam o sistema (solo solto requer mais esterçamento do que solo firme, mas o solo firme pode causar cargas de esforço irregulares).

CUIDADO: Não use o sistema AutoTrac em rodovias. Sempre desligue (Desative) o sistema AutoTrac antes de entrar em uma rodovia. Não tente ligar (Ativar) o sistema AutoTrac ao trafegar em uma rodovia.

Quando o sistema for ativado, fique alerta e preste atenção no ambiente ao seu redor. Assuma o controle da direção quando necessário para evitar perigos no campo, observadores, equipamentos ou outros obstáculos. Interrompa a operação se as condições de visibilidade prejudicarem sua capacidade de operar com segurança e virar a máquina.

IMPORTANTE: O sistema AutoTrac visa uma operação mais eficiente da máquina pelo operador. O operador sempre é responsável pela percurso da máquina e deve continuar a prestar atenção no ambiente ao seu redor enquanto estiver operando a máquina. Interrompa a operação se condições de visibilidade deficiente prejudicarem sua capacidade de identificar pessoas ou objetos no caminho da máquina.

Sempre opere a máquina no assento do operador. Se houver, use sempre o cinto de segurança.

O sistema AutoTrac depende do sistema GPS gerenciado pelo governo dos E.U.A. que é o único responsável por sua precisão e manutenção. O sistema é sujeito a alterações que podem afetar a precisão e o desempenho de todos os equipamentos GPS.

O desgaste excessivo nos componentes da direção pode afetar a precisão. Certifique-se de que os componentes do sistema de direção tenham as tolerâncias adequadas. Após instalar o Kit de Direção AutoTrac Universal, verifique o desgaste e a tolerância adequada do sistema a cada 500 horas. O operador precisa apertar a porca do volante de acordo com o torque especificado pelo fabricante. Recomenda-se verificar e ajustar a cada 10 horas de uso.

Todos os operadores devem estar familiarizados com o sistema AutoTrac e com as características de funcionamento antes da operação. A seguir, um procedimento sugerido para que o operador se familiarize com o sistema:

1. Leia e entenda o Manual do Operador dos Sistemas de Orientação GreenStar - Parallel Tracking e Direção Assistida AutoTrac.

2. Escolha uma área aberta e sem riscos (fossos, prédios, etc).

Continua na próxima página

3. Configure o Espaçamento entre Pistas para 92,0 metros (300 ft). Consulte a seção CONFIGURAÇÃO para obter os detalhes de configuração do Rastreio.

4. Configure uma Pista 0 (Linha A—B) (Consulte a seção CONFIGURAÇÃO para obter os detalhes de configuração do Rastreio).

NOTA: Opere o veículo a uma velocidade confortável. Recomenda-se menos de 8 km/h (5 mph).

5. Ative o AutoTrac no monitor LIGANDO a Direção. (Consulte Habilitação do sistema posteriormente nesta seção.)

6. Pressione o interruptor de Retorno para ativar o AutoTrac. (Consulte Ativação do sistema posteriormente nesta seção.)

7. Após dirigir por uma distância curta, vire a direção para desviar o veículo da pista para desativar o AutoTrac. (Consulte Desativação do Sistema posteriormente nesta seção.)

8. Pratique a Ativação do AutoTrac em distâncias diferentes antes e depois de ultrapassar a pista e os diferentes ângulos. Aumente e diminua a velocidade para simular diferentes condições de operação.

9. Reduza o Espaçamento entre Pistas para obter pistas múltiplas e continue a praticar a ativação do AutoTrac em ângulos diferentes e velocidades variadas para compreender como o AutoTrac se comporta em diferentes condições.

Esteja sempre preparado para retomar o controle manual se o AutoTrac não executar as manobras esperadas ou se o curso da máquina tiver que ser alterado para evitar lesões ou danos à propriedade. O operador pode retomar a direção manual virando o volante ou Desativando o AutoTrac desligando a direção no monitor. Recomenda-se que a prática seja o mais próximo possível da pista desejada antes de ativar o AutoTrac. Isto assegurará a obtenção da pista e da direção corretas.

O sistema básico AutoTrac deve ser usado como uma ferramenta de auxílio aos marcadores mecânicos das plantadeiras. O operador deve avaliar a precisão geral do sistema para determinar as operações específicas de campo onde a direção assistida pode ser usada. Esta avaliação é necessária porque a precisão necessária para várias operações de campo podem diferir dependendo da operação agrícola. Como o AutoTrac usa a rede correção diferencial do StarFire junto com o Sistema de Posicionamento Global (GPS), podem ocorrer pequenas alterações com o tempo.

Para operar o AutoTrac, o operador deve configurar a pista 0 (similar ao parallel tracking) e todas as pistas são desenhadas paralelas à pista 0 usando o espaçamento entre pistas. (Consulte a seção CONFIGURAÇÃO para obter os detalhes de configuração e operação do Parallel Tracking).

O status de operação do sistema AutoTrac pode existir em três níveis: HABILITADO, ATIVO e INATIVO.

Após habilitar o AutoTrac (consulte Habilitação do AutoTrac), o AutoTrac é ativado pressionando-se o interruptor de retorno do Kit de Direção Universal AutoTrac. Para retornar à direção manual, o operador deve desativar o sistema (consulte Desativação do Sistema).

Tela Inicial

Cada vez que uma máquina equipada com o AutoTrac é ligada, a tela inicial será exibida como um lembrete das responsabilidades do operador ao usar o sistema de direção AutoTrac. Para apagar esta tela pressione o botão alfabético ao lado de CONCORDO.

IMPORTANTE: Ao ligar a máquina com o AutoTrac instalado e esta tela inicial não aparecer, atualize o software do AutoTrac pelo site www.stellarsupport.com.



PC7963 –54–29OCT03

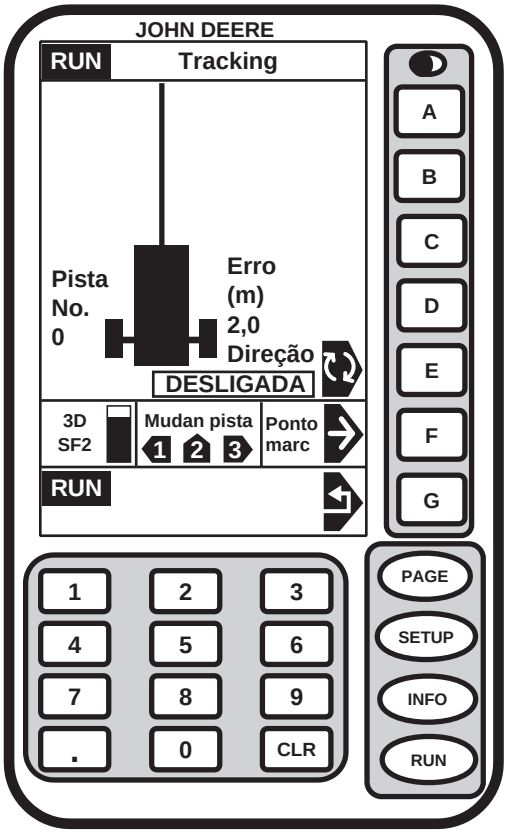
OUO6050,0001A84 –54–20MAR06–1/1

Habilitação do AutoTrac Universal

O sistema está habilitado quando LIG. é exibido próximo de DIRIJA. O sistema está desabilitado quando DESL. é exibido próximo de DIRIJA. Pressione o botão alfabético próximo a DIRIJA para alternar entre habilitar/desabilitar o AutoTrac.

Para habilitar o sistema, todos os critérios a seguir devem ser seguidos:

- KeyCard do AutoTrac no Processador Móvel para o Sistema GreenStar Original ou ativado no sistema GS2
- O rastreamento está ATIVADO e foi ajustado
- Modo de presença do operador selecionado
- TCM instalado, calibrado e ligado
- Os chicotes elétricos do Kit de Direção do AutoTrac Universal estão conectados e energizados



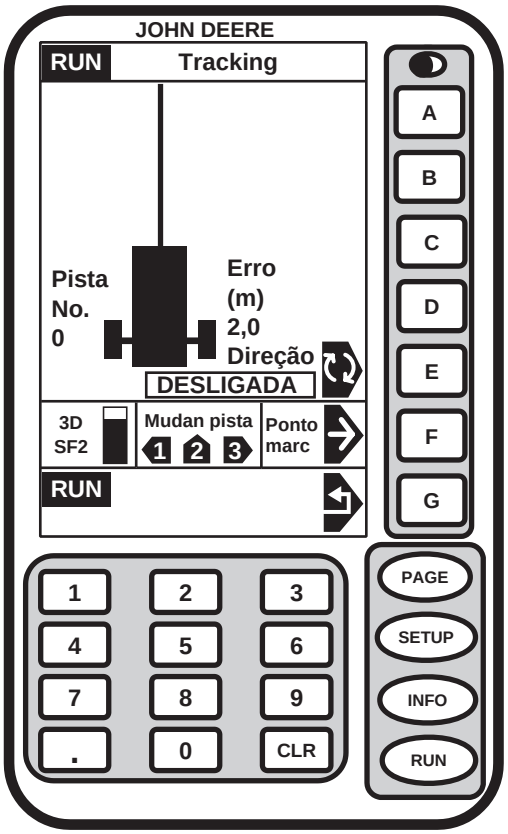
PC7973 –54–04NOV03

OUO6050,0001A85 –54–20FEB06–1/1

Ativação do Sistema



PC8700 –UN–11AUG05



PC7974 –54–04NOV03

A—Interruptor de Retorno

CUIDADO: Enquanto o AutoTrac estiver ativo, o operador é responsável por virar no final do caminho e por evitar colisões.

Após o sistema ter sido HABILITADO, o operador deve alterar o sistema manualmente para o status ATIVO quando desejar a direção assistida.

Pressione o botão de retorno (A). Isso iniciará a direção assistida.

Para ativar o sistema os seguintes critérios devem ser seguidos:

- A velocidade do veículo é maior que 0,5 km/h (0.3 mph).
- A velocidade de avanço do veículo é menor do que
  Trator - 30 km/h (18.6 mph)
  Pulverizador - 37 km/h (23 mph)
  Colheitadeira - 22 km/h (13.6 mph)
- A velocidade de reversão do veículo deve ser menor que 10 km/h (6.0 mph).
- Veículo dentro de 80° da pista desejada.
- Operador sentado.
- Em reversão o AutoTrac permanece ativo por 45 segundos. Após 45 segundos a máquina deve ser colocada em uma marcha de avanço antes de se ativar a reversão novamente.
- A máquina está dentro de 40% do espaçamento entre pistas.
- O AutoTrac reconhece a direção do percurso.

Continua na próxima página

CUIDADO: Sempre desligue (Desative) o sistema AutoTrac antes de entrar em uma rodovia. Não tente ligar (Ativar) o sistema AutoTrac ao trafegar em uma rodovia. Para desligar o AutoTrac, a partir da tela RUN - RASTREIO alterne o botão DIRIJA até que apareça DESL. (Consulte Desativação do Sistema para obter os detalhes completos sobre a desativação do AutoTrac).

OUO6050,0001A86 –54–20FEB06–2/2

Desativação do Sistema

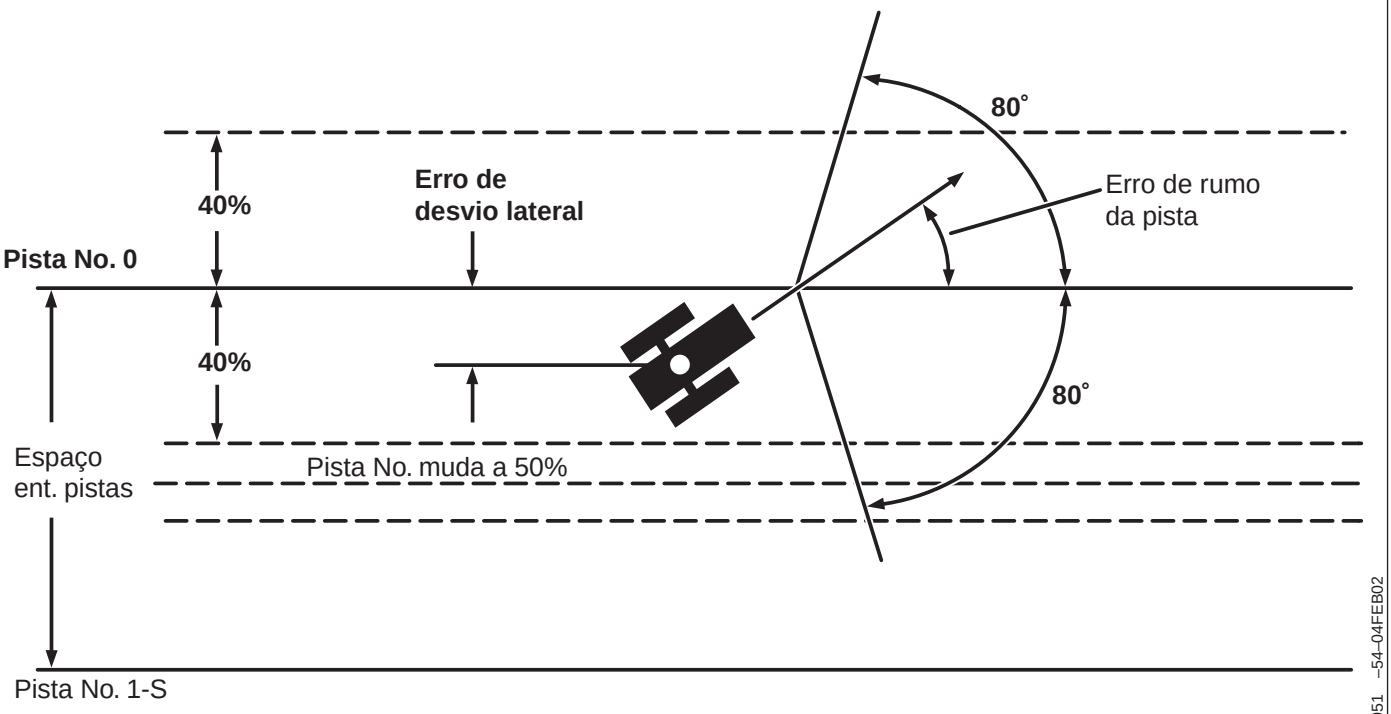
CUIDADO: Sempre desligue (Desative) o sistema AutoTrac antes de entrar em uma rodovia. Não tente ligar (Ativar) o sistema AutoTrac ao trafegar em uma rodovia.

O sistema AutoTrac pode ser DESATIVADO pelos seguintes métodos:

- Como girar o volante.
- Reduzindo a velocidade para menos de 0,5 km/h (0.3 mph) por mais de 15 segundos.
- Ultrapassando a velocidade de avanço de
  Trator - 30 km/h (18.6 mph)
  Pulverizador - 37 km/h (23 mph)
  Colheitadeira - 20 km/h (12.4 mph)
- Ultrapassando a velocidade de reversão de 10 km/h (6.0 mph).
- Pressionando o botão alfabético próximo de STEER (DIRIJA) na tela RUN (EXECUÇÃO).
- Operador fora do assento por mais de sete segundos se estiver usando o interruptor do assento ou não for detectada atividade do monitor de presença do operador por sete minutos.
- Opere em ré por mais de 45 segundos.

OUO6050,0001A87 –54–20FEB06–1/1

Condições Necessárias para Ativação do AutoTrac



Quando o trator estiver no final da linha o operador deve mudar o sistema para o passe seguinte. Virando o volante, o AutoTrac é desativado. O operador deve mudar para a pista seguinte.

O AutoTrac pode ser ativado pressionando o interruptor de retorno somente após as condições a seguir serem atendidas:

1. O sistema está habilitado (direção LIGADA na tela RUN (EXECUÇÃO)).
2. A máquina está dentro de 40% do espaçamento entre pistas.
3. O rumo da pista está dentro de 80° da pista.

OUO6050,0001A88 –54–20FEB06–1/1

Mudança de Pista

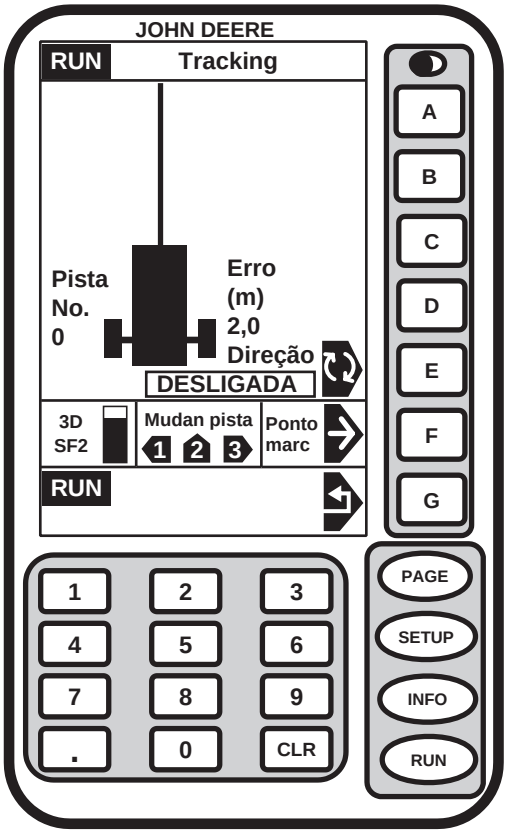
NOTA: A Mudança de Pista somente está disponível no Modo Página Cheia. Como todas as pistas se baseiam na Pista 0 original, todas as pistas serão alteradas pelo uso deste recurso.

A mudança de pista é usada para ajustar a posição da máquina à esquerda, ao centro ou à direita da pista configurada. A mudança de pista pode ser usada para compensar a defasagem do GPS. A defasagem é inerente a qualquer sistema GPS corrigido diferencialmente, baseado em satélites.

A Mudança de Pista permite que o operador mova a linha A—B para a direita ou esquerda em 3 cm ou 1/10 de pé dependendo da seleção do padrão de unidade. O operador também pode recentralizar a linha exibida no ícone.

Para deslocar a linha para a esquerda, pressione 1 no teclado numérico. Para deslocar a linha para a direita, pressione 3 no teclado numérico. Cada vez que se pressiona o botão, a linha se move 3 cm ou 1/10 de pé para a esquerda ou direita. Para recentralizar a linha do local atual do veículo pressione 2 no teclado numérico.

A Mudança de Pista pode ser usada para compensar a defasagem do GPS que ocorre com o tempo.



PC7974 –54–04NOV03

OUO6050,0001A89 –54–20FEB06–1/1

INFO

Tela: INFO

Pressione: INFO

Esta tela é usada para visualizar as informações gerais de dados no sistema.

Tracking (Rastreio)

As informações do Parallel Tracking podem ser acessadas através desta tela. Pressione o botão alfabético ao lado de TRACKING (RASTREIO) para acessar a tela.

AutoTrac

Essa seção mostra informações do Kit de Direção Universal AutoTrac e permite que o operador teste o motor da direção ATU.

Receptor StarFire

Esta seleção exibe informações sobre o receptor StarFire. (Consulte a seção RECEPTOR para obter informações detalhadas). Pressione o botão alfabético ao lado de RECEPTOR STARFIRE para selecionar a tela.

Monitor de Rendimento

Esta tela exibe informações detalhadas sobre o monitor de rendimento. Pressione o botão alfabético ao lado de MON. RENDIMENTO para selecionar a tela.

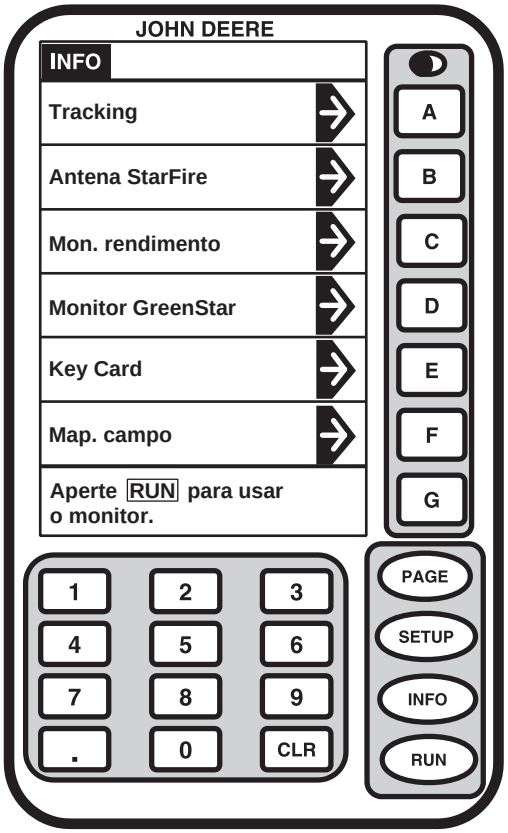
Mostrador GreenStar

As informações neste monitor são para uso da fábrica.

KeyCard

Esta seleção mostra informações sobre os programas do KeyCard. Pressione o botão alfabético ao lado de KEYCARD para selecionar a tela.

Se o software PF303140x ou mais recente estiver carregado no mostrador, o rastreio não será exibido nesta tela se um KeyCard do Parallel Tracking não estiver inserido no processador móvel.



PC7008 –54–10JAN02

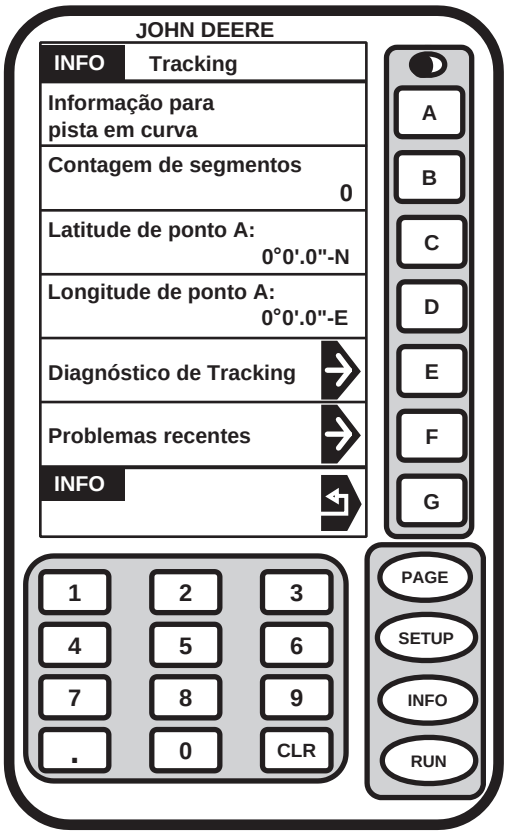
OUO6050,0001A55 –54–20FEB06–1/1

Tracking (Rastreio)

Tela: INFO - TRACKING

Pressione: INFO >> RASTREIO

Esta tela fornece informações sobre Pista Reta, Orientação da Linha de Corte ou Pista em Curva. Uma seleção de problemas recentes é fornecida para fins de diagnóstico. Pressione o botão alfabético ao lado de PROBLEMAS RECENTES para acessar. Esta seleção está disponível em todos os modos.



PC7282 –54–09OCT02

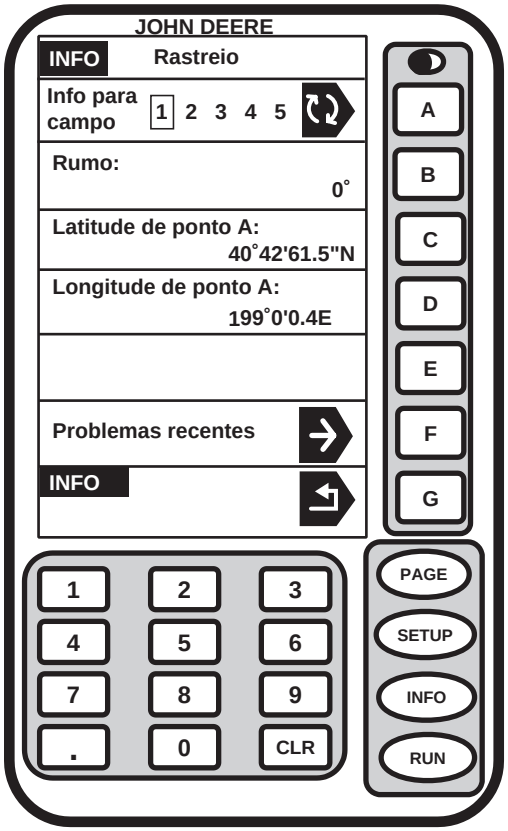
Continua na próxima página

Pista Reta

A tela INFO - RASTREIO permite que o operador visualize os dados básicos sobre a Pista 0.

NOTA: Esta é a mesma informação apresentada na tela SETUP - PAGE 1.

As informações sobre diferentes campos podem ser visualizadas pressionando o botão alfabético ao lado de INFO PARA CAMPO. Quando o número do campo é alterado na tela INFO - PAGE 1, o campo atual não é alterado nas telas RUN e SETUP. Pressione o botão alfabético ao lado de INFO PARA CAMPO para visualizar as informações sobre o rumo e a latitude e longitude do Ponto A para o campo selecionado.

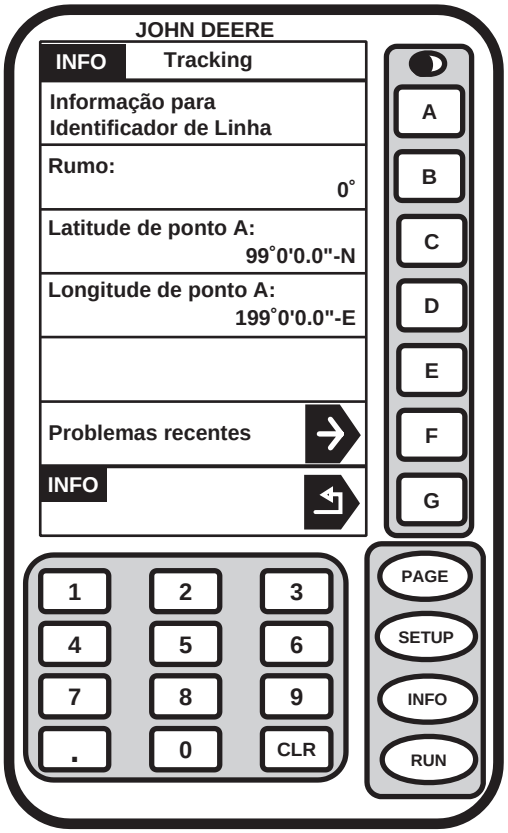


PC6988 –54–07JAN02

Continua na próxima página

Identificador de Linha

Esta página mostra o rumo atual, a latitude e a longitude do ponto A. Esta informação mostra que rumo está em uso após pressionar o botão alfabético ao lado de AJUSTE DE LINHA na tela RUN.

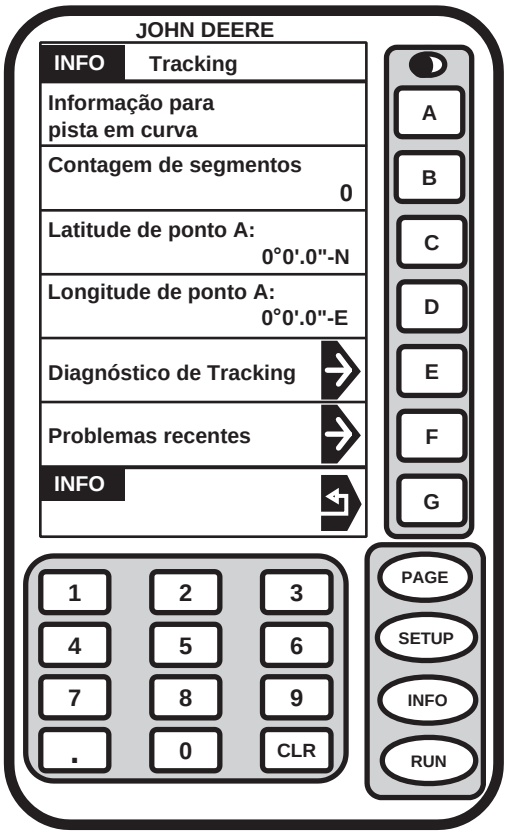


PC6989 –54–07JAN02

Continua na próxima página

Pista Curva

A célula CONTAGEM DE SEGMENTOS nesta tela mostra quantos segmentos estão sendo usados para determinar a direção e o local da Pista em Curva. Esta célula pode exibir até 32,000 segmentos de linha. A CÉLULA LATITUDE DE PONTO A mostra a latitude e a longitude atuais do ponto A.



PC7282 –54–09OCT02

Continua na próxima página

OUO6050,0001A56 –54–20FEB06–4/5

Tela: INFO – DIAGNÓSTICO DE TRACKING

Pressione: INFO >> RASTREIO >> DIAGNÓSTICO DE RASTREIO

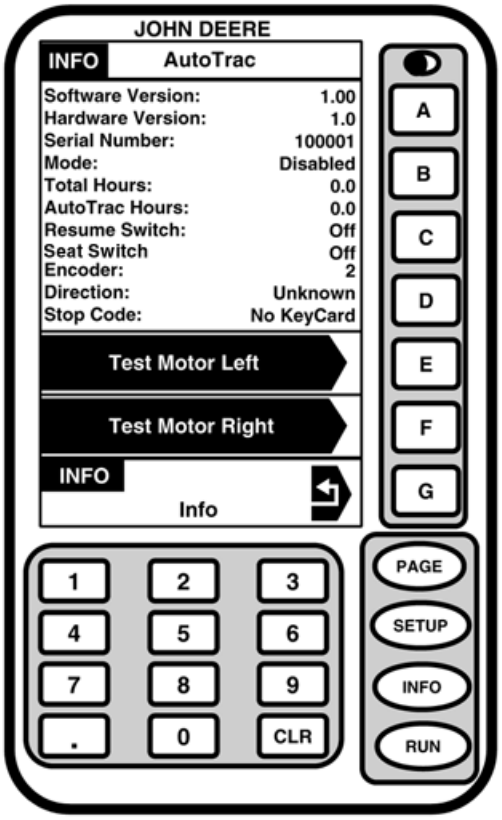
Esta tela é usada para ajudar a diagnosticar problemas na operação em modo de pista curva. Pressione o botão alfabético ao lado de NÚMERO DE SEG. DO MONITOR para alternar entre LIGADO e DESLIGADO para exibir a contagem de segmentos de linha na tela RUN - PAGE 1.



PC7283 –54–09OCT02

OUO6050,0001A56 –54–20FEB06–5/5

AutoTrac



PC8798 –54–12DEC05

- **Versão do Software** – Versão do Software do AutoTrac Universal
- **Versão do Hardware** - Número da Versão do Hardware
- **Número de Série** Número de série do AutoTrac Universal
- **Modo** Status do AutoTrac: Desabilitado, Habilitado ou Ativo
- **Horas Totais** Horas que o sistema esteve ligado
- **Horas do AutoTrac** Número de horas em que o AutoTrac esteve acionado
- **Interruptor de Retorno** Exibe o estado do Interruptor de Retorno. Ele mudará de Desligado para Ligado quando o interruptor de retorno for pressionado.
- **Interruptor do Assento** Exibe Liga/Desliga.
- **Codificador** Representa o local do volante.

IMPORTANTE: O codificador deve estar dentro de +/- 500 quando as rodas dianteiras estiverem em linha reta para se obter o desempenho adequado. Se as rodas estiverem em linha reta e o codificador estiver fora dessa faixa, o operador deve dirigir em linha reta até que o codificador esteja dentro desses ajustes.

- **Direção** Indica a direção do veículo determinada pelo AutoTrac Universal.

IMPORTANTE: O operador deve dirigir pelo menos 1 mph e virar o volante a 45° em uma direção com pelo menos um sinal SF1. A direção deve ser determinada em 3 segundos.

- **Código de parada** Indica porque o sistema não está funcionando ou porque o AutoTrac está desacionado. (Consulte CÓDIGOS DE PARADA DO AUTOTRAC UNIVERSAL na seção Detecção e Resolução de Problemas).
- **Teste da Esquerda do Motor** Pressionando o botão “E” o motor do AutoTrac Universal virará o volante para a esquerda. Usado para testar o motor para certificar-se de que está funcionando.

Continua na próxima página

- **Teste da Direita do Motor** Pressionando o botão “F” o motor do AutoTrac Universal virará o volante para a direita. Usado para testar o motor para certificar-se de que está funcionando.

OUO6050,0001A57 –54–20FEB06–2/2

Problemas Recentes

Tela: INFO - PROBLEMAS RECENTES

Pressione: INFO >> RASTREIO >> PROBLEMAS RECENTES

Essa tela exibe alguns dos últimos códigos de falha encontrados pelo processador. Pressione o botão alfabético ao lado de APAGAR para apagar os códigos ou o botão G para retornar à tela INFO - TRACKING.



PC6410 –54–01JUN00

OUO6050,0001A58 –54–20FEB06–1/1

INFO – DIAGNOSTICS (DIAGNÓSTICO) PAGE 1

Tela: INFO – DIAGNOSTICS (DIAGNÓSTICO) – PAGE 1

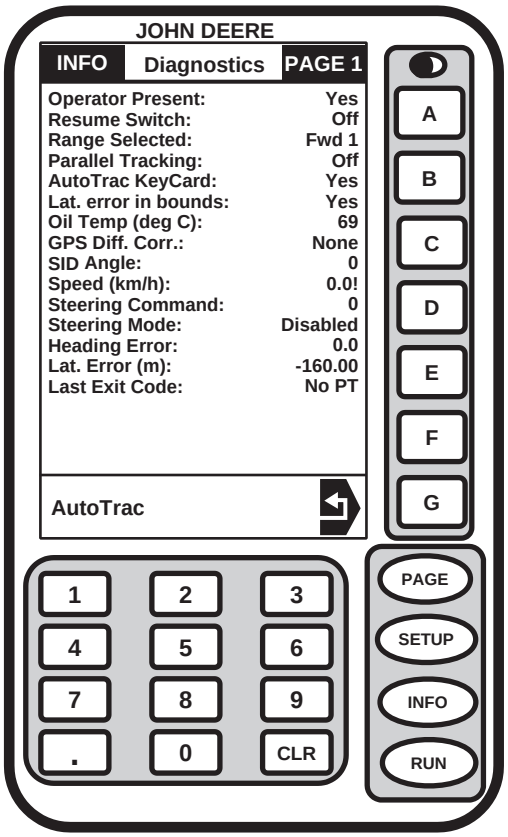
Pressione: INFO >> AUTOTRAC >> DIAGNÓSTICO

1. Gire a chave de ignição para a posição ACCESSORY/RUN (ACESSÓRIOS/FUNCIONAR), mas NÃO ligue o motor.

2. Vá para INFO – DIAGNOSTICS (DIAGNÓSTICO) – PAGE 1.

3. Verifique as seguintes funções:

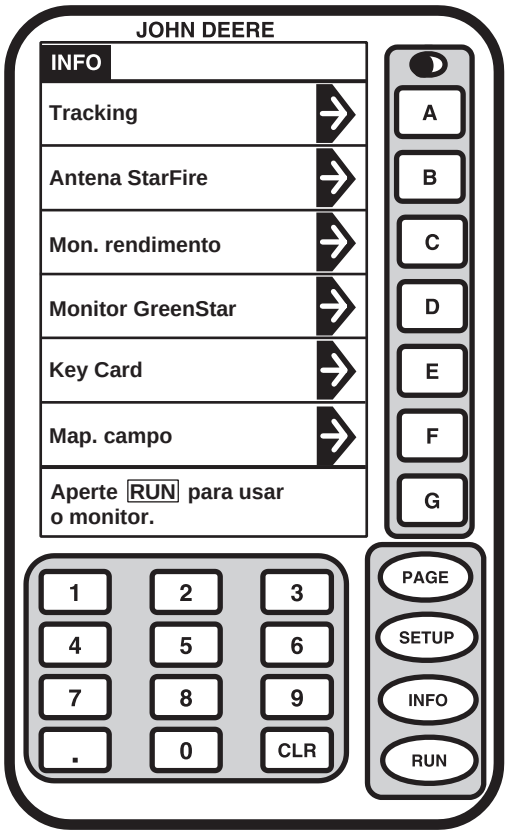
   - Insira o KeyCard no processador móvel.
   - OPERADOR PRESENTE exibe SIM e NÃO. Sente-se no assento, levante-se por 7 segundos para testar o interruptor de presença do operador.
   - O INTERRUPTOR DE RETOMADA exibe OFF e ON (Desligado e Ligado). Pressione o interruptor de retomada na frente da alavanca hidro.
   - A FAIXA SELECIONADA exibe FWD, PARK e REV. Mova a alavanca hidro da posição de avanço para estacionamento e reversão.



N63338 –54–25JUL03

OUO6050,0001A59 –54–20FEB06–1/1

Monitor de Rendimento



PC7008 –54–10JAN02



PC6425 –54–19JUN00

Tela: INFO - MON. RENDIMENTO

Pressione: INFO >> MON. RENDIMENTO

Esta tela permite que o operador acesse as telas de TOTAIS e HORAS DE SERVIÇO.

Continua na próxima página

Totais

Tela: INFO - TOTAIS MON. RENDIMENTO

Pressione: INFO >> TOTAIS DE MON. RENDIMENTO >>

Esta tela mostra a área total e a distância acumulada da máquina para os contadores 1 e 2.

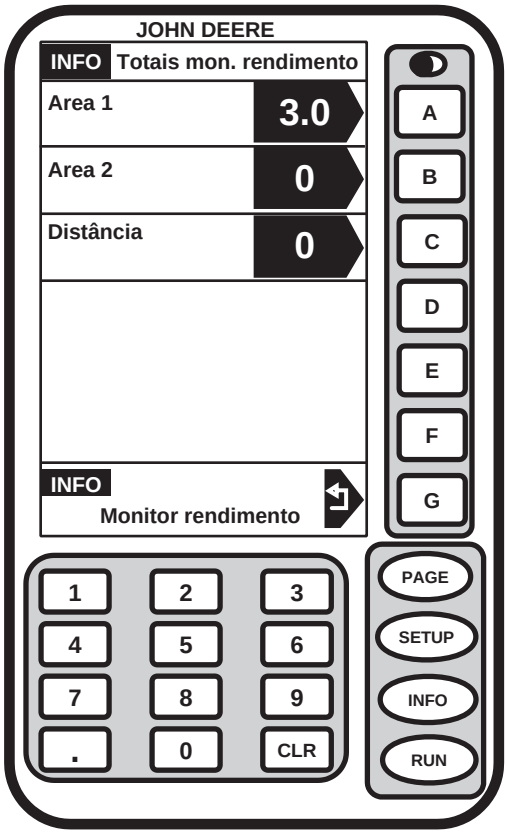
Para mudar a área total para Área 1, pressione o botão alfabético ao lado de ÁREA 1. Usando o teclado numérico, digite as informações da nova área. Pressione o botão alfabético ao lado de ÁREA 1 novamente para inserir e salvar a informação.

Para mudar a área total para Área 2, pressione o botão alfabético ao lado de ÁREA 2. Usando o teclado numérico, digite as informações da nova área. Pressione o botão alfabético ao lado de ÁREA 2 novamente para inserir e salvar a informação.

Para alterar a distância, pressione o botão alfabético ao lado de "DISTÂNCIA". Usando o teclado numérico digite as informações da nova área. Pressione o botão alfabético ao lado de DISTÂNCIA novamente para inserir e salvar a informação.

Pressione o botão G para retornar à tela INFO – MON. RENDIMENTO.

NOTA: Se estiver operando uma Colheitadeira, desligue o monitor de desempenho indo até a tela SETUP - MON. RENDIMENTO e alterne o botão LIG. para DESLIG.



PC7047 –54–22JAN02

Continua na próxima página

Horas de serviço

Tela: INFO - HORAS DE SERVIÇO

Pressione: INFO >> MON. RENDIMENTO >>HORAS DE SERVIÇO

Esta tela mostra o tempo transcorrido e o intervalo entre as manutenções da máquina.

Esta tela é usada para configurar os intervalos predeterminados de serviço da máquina. Dois intervalos de serviço podem ser inseridos.

EXEMPLO: 50 horas é o intervalo necessário entre os serviços.

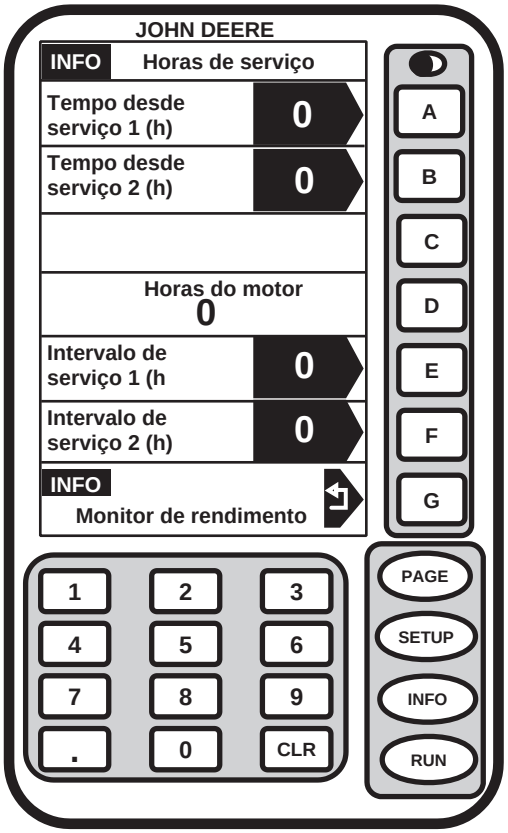
Configure o Intervalo de serviço 1 como 50 e o Tempo desde serviço 1 para 0. Conforme as horas se acumulam, o Tempo desde serviço 1 aumenta. Quando o Tempo desde serviço 1 for maior do que o Intervalo de serviço 1, será exibida um aviso de cuidado.

Para Configurar o Tempo desde serviço 1:

Pressione o botão alfabético ao lado de TEMPO DESDE SERVIÇO 1, em seguida, usando o teclado numérico insira o valor de tempo desejado. Pressione o botão alfabético ao lado de TEMPO DESDE SERVIÇO 1 novamente para inserir e salvar a informação.

Para Configurar o Tempo desde serviço 2:

Pressione o botão alfabético ao lado de TEMPO DESDE SERVIÇO 2, em seguida, usando o teclado numérico insira o valor de tempo desejado. Pressione o botão alfabético ao lado de TEMPO DESDE SERVIÇO 2 novamente para inserir e salvar a informação.



PC6427 –54–19JUN00

Continua na próxima página

Para configurar o Intervalo de Serviço 1:

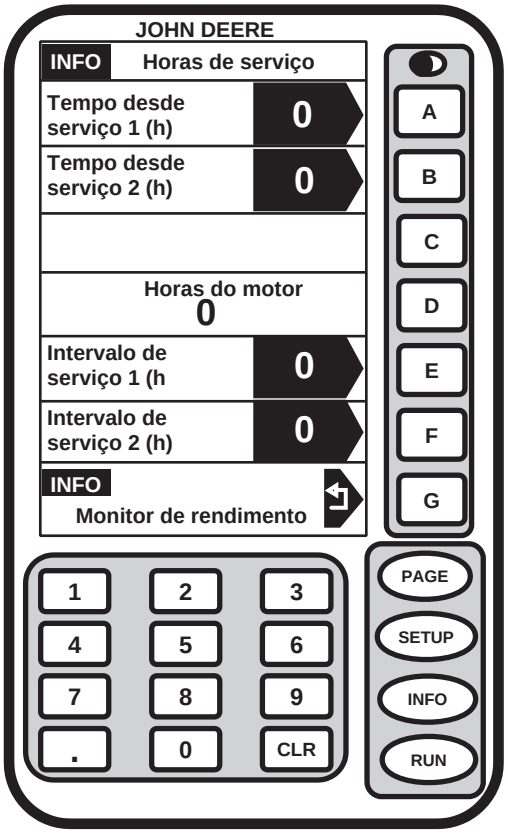
Pressione o botão alfabético ao lado de SERVICE INTERVAL (INTERVALO DE SERVIÇO) 1, em seguida, usando o teclado numérico insira o valor de tempo entre os serviços. Pressione o botão alfabético ao lado de SERVICE INTERVAL (INTERVALO DE SERVIÇO) 1 novamente para inserir e salvar a informação.

Para configurar o Intervalo de Serviço 2:

Pressione o botão alfabético ao lado de SERVICE INTERVAL (INTERVALO DE SERVIÇO) 2, em seguida, usando o teclado numérico insira o valor de tempo entre os serviços. Pressione o botão alfabético ao lado de SERVICE INTERVAL (INTERVALO DE SERVIÇO) 2 novamente para inserir e salvar a informação.

Horas do Motor

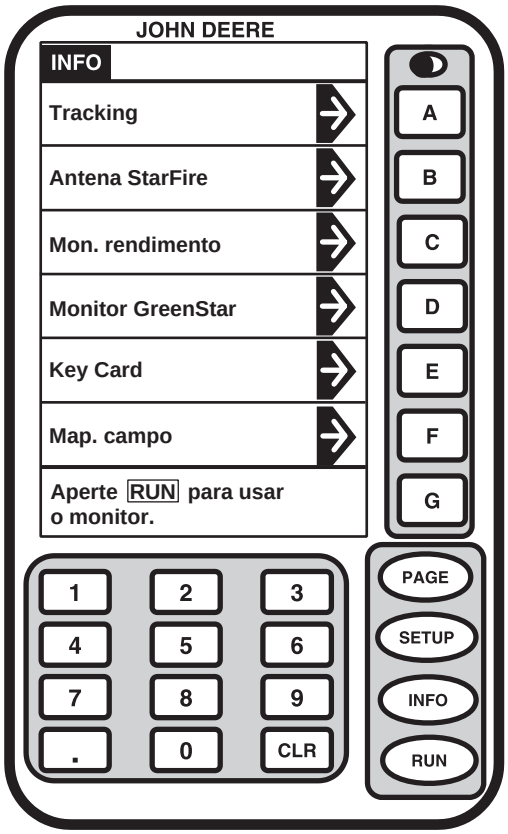
Esta seção mostra as horas acumuladas do motor da máquina conforme determinado pelo Barramento CCD.



PC6427 –54–19JUN00

OUO6050,0001A5A –54–20FEB06–4/4

KeyCard



PC7008 –54–10JAN02

Tela: INFO - KeyCard

Pressione: INFO >> KEY CARD



PC6804 –54–28AUG01

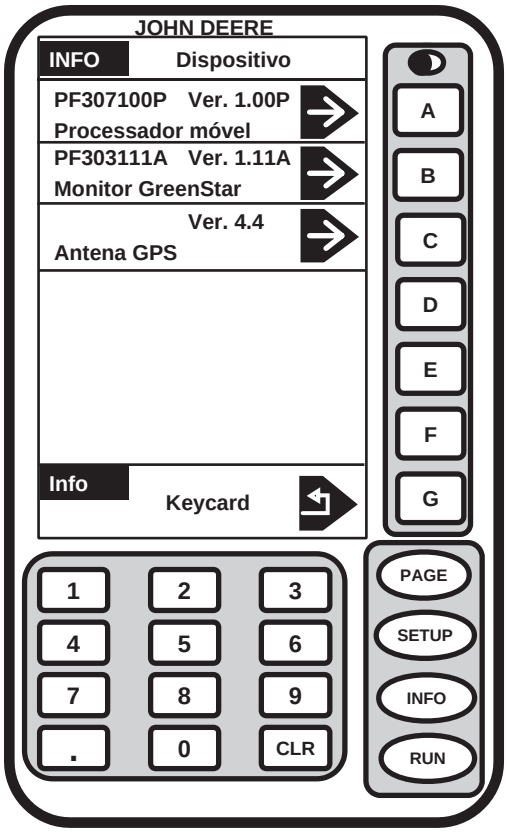
Esta tela mostra as informações gerais sobre o Key Card. Pressione o botão de seleção desejado.

OUO6050,0001A5B –54–20FEB06–1/1

Dispositivos



PC6804 –54–28AUG01



PC6442 –54–12SEP00

Tela: INFO – (DISPOSITIVOS)

Pressione: INFO >> KEY CARD >> DISPOSITIVOS NO CAN BUS (BARRAMENTO CAN)

Esta tela mostra os dispositivos conectados atualmente no CAN bus (Barramento CAN). Para acessar as informações sobre o PROCESSADOR MÓVEL, o MONITOR GREENSTAR ou o RECEPTOR GPS pressione o botão desejado.

Continua na próxima página



PC7039 –54–22JAN02



PC7040 –54–22JAN02

Processador Móvel

Tela: INFO – INFO. DO DISPOSITIVO - PAGE 1

Tela: INFO – INFO. DO DISPOSITIVO - PAGE 2

Pressione: INFO >> KEY CARD >> DISPOSITIVOS NO CAN BUS (BARRAMENTO CAN) >> PROCESSADOR MÓVEL

NOTA: Pressione o botão PAGE para alternar entre as telas.

Estas telas exibem informações detalhadas sobre o processador móvel.

Dispositivo P/N—número de peça atual do processador móvel.

Software P/N—número de peça do software atual do processador móvel.

No. versão software—versão do software atual usado pelo processador móvel.

No. versão hardware—versão do hardware atual usado pelo processador móvel.

No. vers. carregador—software do carregador atual usado pelo processador móvel.

No. de série—número de série atual do processador móvel.

No. tipo equipamento—identificador único para a aplicação e é de uso exclusivo da fábrica.

No. peça carregador—número de peça do software do carregador atual.

Ver HW Compat No.—para uso exclusivo da fábrica.

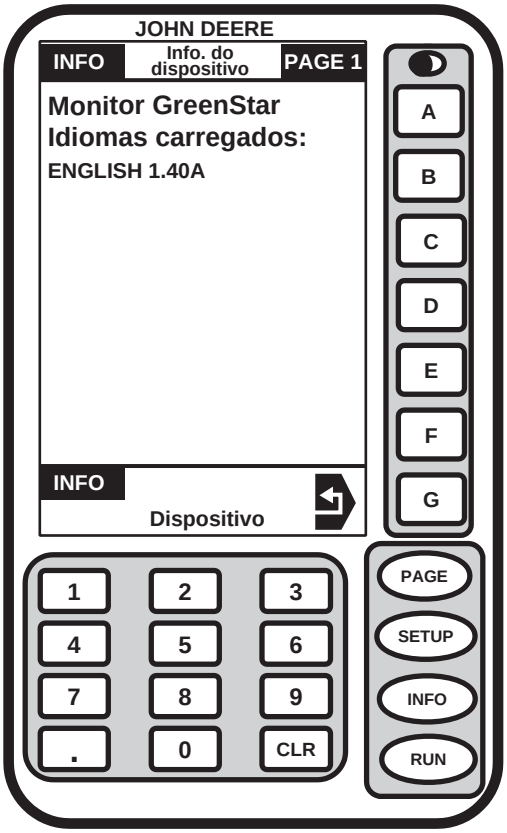
Continua na próxima página

Idiomas Carregados—idiomas e o número da versão carregada atualmente no processador.

Continua na próxima página



PC7043 –54–22JAN02



PC7044 –54–22JAN02

Mostrador

Tela: INFO – INFO. DO DISPOSITIVO - PAGE 1

Tela: INFO – INFO. DO DISPOSITIVO - PAGE 2

Pressione: INFO >> KEY CARD >> DISPOSITIVOS NO CAN BUS (BARRAMENTO CAN) >>MONITOR GREENSTAR

NOTA: Pressione o botão PAGE para alternar entre as telas.

Estas telas exibem informações detalhadas sobre o monitor GreenStar.

Dispositivo P/N—Número de peça atual do processador.

Software P/N—número de peça do software atual usado pelo monitor.

No. versão software—Versão de software atual sendo usada pelo monitor.

No. versão hardware—Versão do hardware atual sendo usado.

No. vers. carregador—Software atual do carregador sendo usado pelo monitor.

No. de série—Número de série atual do monitor.

No. tipo equipamento—Identificador único para a aplicação e é de uso exclusivo da fábrica.

No. peça carregador—Número de peça do software do carregador atual.

Ver HW Compat Versão No.—Para uso exclusivo da fábrica.

Continua na próxima página

Idiomas Carregados—Idiomas e o número da versão carregada atualmente no monitor.

Continua na próxima página



PC7041 –54–22JAN02



PC7042 –54–22JAN02

Receptor

Tela: INFO – INFO. DO DISPOSITIVO - PAGE 1

Tela: INFO – INFO. DO DISPOSITIVO - PAGE 2

Pressione: INFO >> KEY CARD >> DISPOSITIVOS NO CAN BUS (BARRAMENTO CAN) >>RECEPTOR GPS

NOTA: Pressione o botão PAGE para alternar entre as telas.

Estas telas exibem informações detalhadas sobre o receptor GPS.

Dispositivo P/N—Número de peça do receptor GPS.

Software P/N—Número de peça do software atual do receptor GPS.

No. versão software—Versão do software atual usado pelo receptor GPS.

No. versão hardware—Versão do hardware atual usado pelo receptor GPS.

No. de série—Número de série atual do receptor GPS.

No. tipo equipamento—Identificador único para a aplicação e é de uso exclusivo da fábrica.

No. peça carregador—Número de peça do software do carregador atual.

Ver HW Compat Versão No.—Para uso exclusivo da fábrica.

Idiomas carregados—idiomas e o número da versão carregada atualmente no processador.

OUO6050,0001A5C –54–20FEB06–6/6

Teclas de Produtos

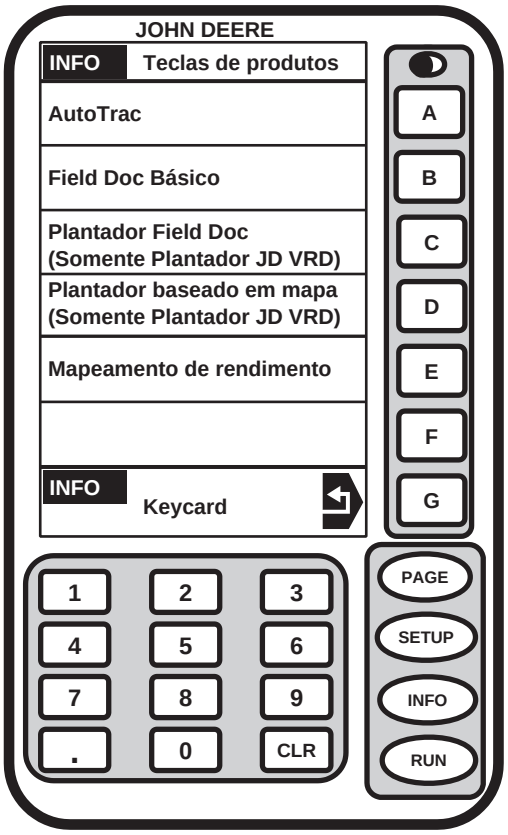


PC6804 –54–28AUG01

Tela: INFO – PRODUTOS CHAVE

Pressione: INFO >> KEY CARD >> PRODUTOS CHAVE

NOTA: O número de programas exibidos na tela programas alvo depende de quantos programas estão carregados no KeyCard.



PC7302 –54–15OCT02

Esta tela mostra os programas atuais carregados no KeyCard.

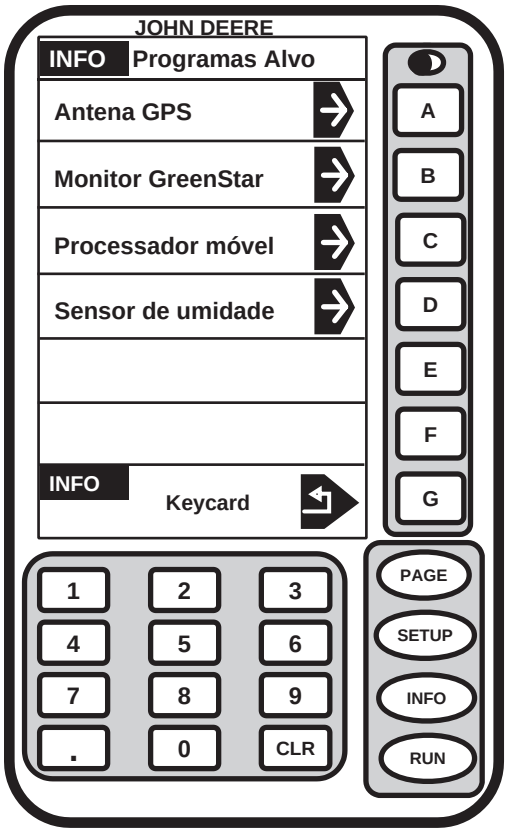
Pressione o botão G para retornar à tela INFO – KeyCard.

OUO6050,0001A5D –54–20FEB06–1/1

Idioma do Programa



PC6804 –54–28AUG01



PC7045 –54–22JAN02

Tela: INFO – PROGRAMAS ALVO

Pressione: INFO >> KEY CARD >> PROGRAMAS ALVO

NOTA: O número de programas exibidos na tela programas alvo depende de quantos programas estão carregados no KeyCard.

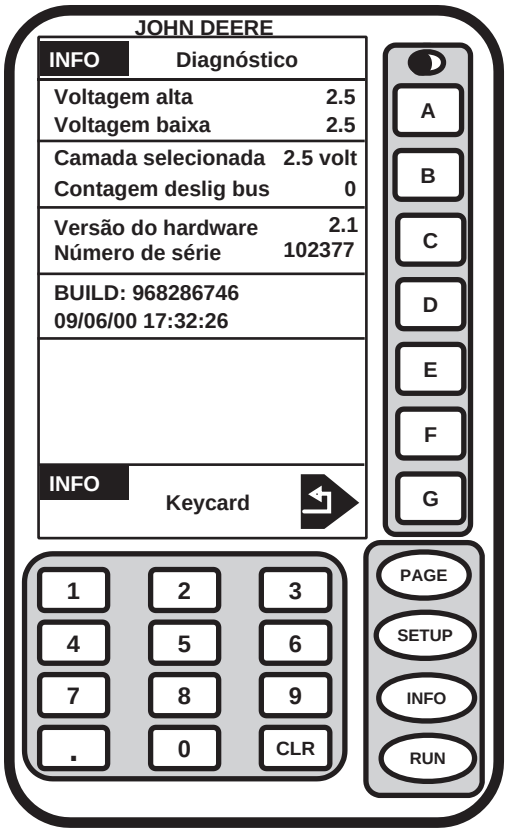
Esta tela permite que o operador atualize o software do processador móvel, do monitor, do receptor GPS ou do sensor de umidade. (Consulte a seção Reprogramação para um Sistema de Orientação para obter os detalhes).

OUO6050,0001A5E –54–20FEB06–1/1

Diagnóstico



PC6804 –54–28AUG01



PC6448 –54–12SEP00

Tela: INFO - DIAGNÓSTICOS

Pressione: INFO >> KEY CARD >> DIAGNÓSTICO

Esta tela pode ser usada para ajudar a detectar e resolver problemas no sistema.

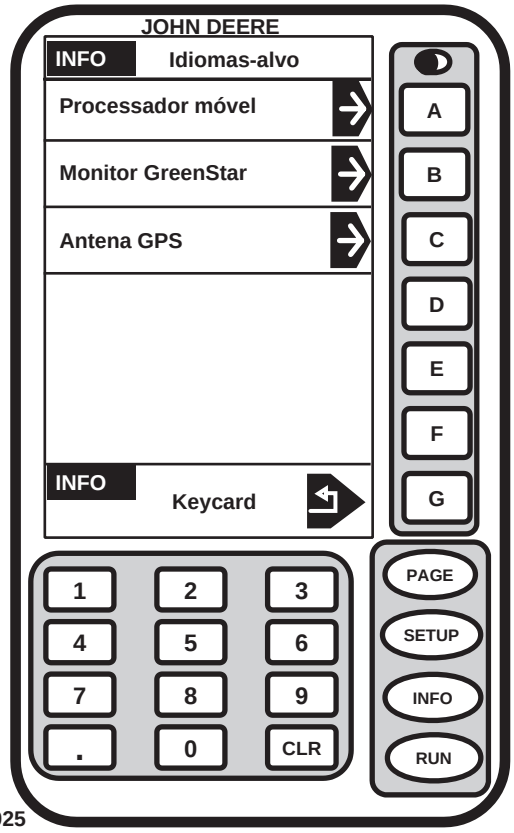
- **Alta Voltagem/Baixa Voltagem**
  Alta e baixa voltagens conforme gravado pelo CAN bus (Barramento CAN).
- **Camada Selecionada/Contagem Desligada do Barramento**
  Camada de CAN bus (Barramento CAN) selecionada.
- **Versão do Hardware/Número de Série**
  Versão do hardware atual e número de série do processador móvel.
- **Build**
  Números e data de build do software do processador móvel.

OUO6050,0001A5F –54–20FEB06–1/1

Idioma Alvo



PC6804 –54–28AUG01



ZX026925

ZX026925 –54–20DEC01

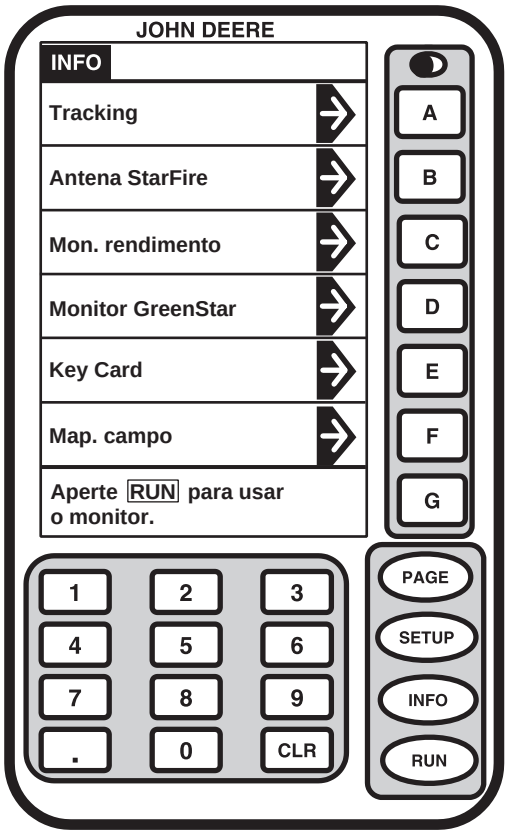
Tela: INFO - IDIOMAS ALVO

Pressione: INFO >> KEY CARD >> IDIOMAS-ALVO

Esta tela é usada para carregar idiomas adicionais no sistema. (Consulte CONFIGURAÇÃO E CARREGAR IDIOMA na seção Carregar Idioma).

OUO6050,0001A60 –54–20FEB06–1/1

Mostrador



PC7008 –54–10JAN02



PC7317 –54–14OCT02

Tela: INFO – MONITOR – PAGE 1

Pressione: INFO >> MONITOR GREENSTAR

Esta tela exibe informações detalhadas sobre o mostrador. Esta informação ajudará a detectar e resolver problemas do monitor se ocorrer um problema.

- **Hardware/Número de Série**
  Esta célula exibe o número de peça e o número de série do monitor. Ela também mostra a voltagem do CAN bus (Barramento CAN) usada pelo sistema (2.5 ou 4.5).
- **Software/Carregador**
  Número de peça do software usado pelo monitor. Esta célula também mostra a versão do programa do carregador usado pelo sistema.
- **Horas de Operação**
  Este bloco mostra o uso atual de horas do monitor.

OUO6050,0001A61 –54–20FEB06–1/1

Problemas Recentes

Tela: INFO - PROBLEMAS RECENTES

Pressione: INFO >> MONITOR GREENSTAR >> PROBLEMAS RECENTES

Esta célula mostra os problemas recentes encontrados pelo monitor.

Para visualizar a célula PROBLEMAS RECENTES:

1. Pressione o botão C para visualizar a lista de problemas recentes.
2. Aperte o botão alfabético ao lado de APAGAR para apagar todos os códigos de falhas.
3. Pressione o botão G para retornar à tela INFO – MONITOR.



H63052 –54–15MAR00

OUO6050,0001A62 –54–20FEB06–1/1

Diagóstico do Monitor

Tela: INFO - DIAGNÓSTICOS DO MONITOR

Pressione: INFO >> MONITOR GREENSTAR >> DIAGNÓSTICO DO MONITOR

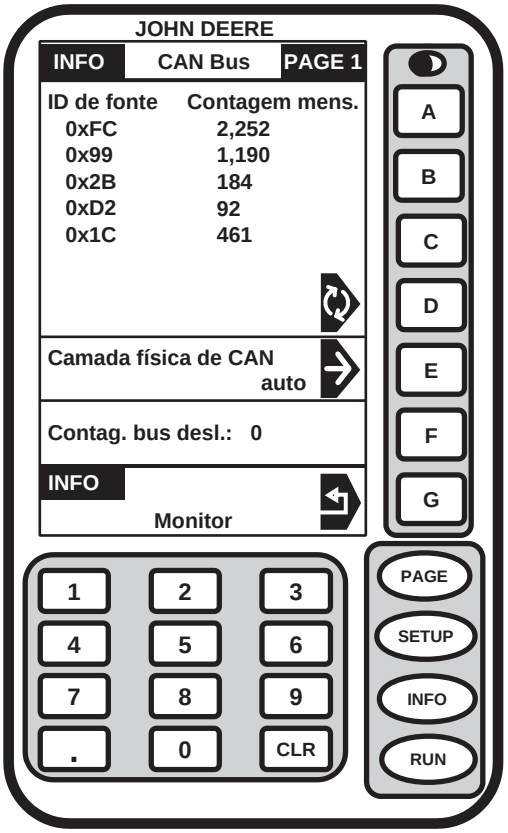
Esta tela exibe informações detalhadas sobre o sistema. Essas informações podem ser usadas para ajudar a detectar e resolver problemas no sistema.



PC6440 –54–12SEP00

OUO6050,0001A63 –54–20FEB06–1/1

Analisador de CAN bus (Barramento CAN)

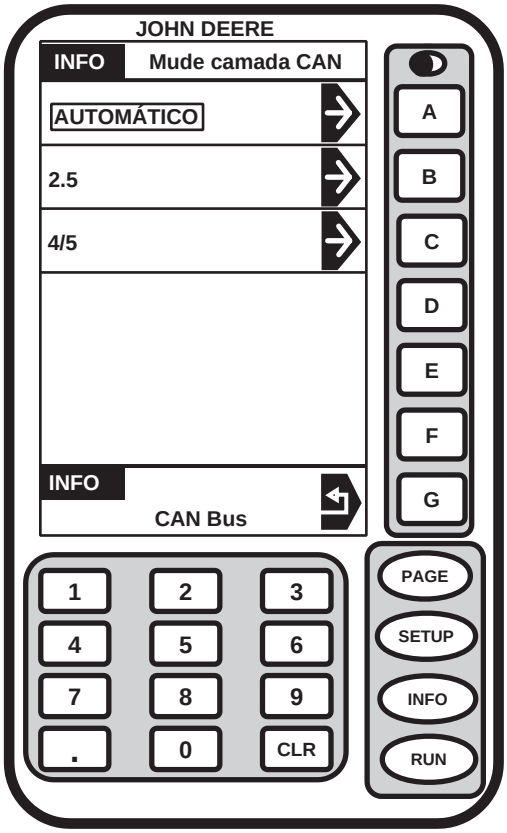


PC7293 –54–14NOV02

IMPORTANTE: Se a voltagem do CAN bus (Barramento CAN) for alterada manualmente, ela será automaticamente restabelecida para AUTO quando o sistema for ligado.

Tela: INFO - CAN BUS (BARRAMENTO CAN) - PÁGINA 1

Pressione: INFO >> MONITOR GREENSTAR >> ANALISADOR DO CAN BUS (BARRAMENTO CAN)



PC7294 –54–09OCT02

Esta tela é usada pela fábrica para auxiliar no diagnóstico do sistema.

Tela: Tela INFO - MUDE CAMADA CAN

Pressione: INFO >> MONITOR GREENSTAR >> ANALISADOR DO CAN BUS (BARRAMENTO CAN)>> CAMADA FÍSICA DE CAN

Esta tela é usada para alterar a camada do CAN bus (Barramento CAN) pressionando o botão de seleção desejado.

Continua na próxima página

Uma tela de advertência será exibida ao se mudar a camada do CAN bus (Barramento CAN). Pressione o botão alfabético ao lado de CONTINUE para prosseguir ou o botão G para cancelar.



PC7295 –54–09OCT02

OUO6050,0001A64 –54–20FEB06–2/2

Receptor StarFire iTC

O receptor localiza-se na cabine da máquina. Ele capta o sinal de correção diferencial e de posicionamento global através de um único receptor e o integra para usá-lo com o sistema.

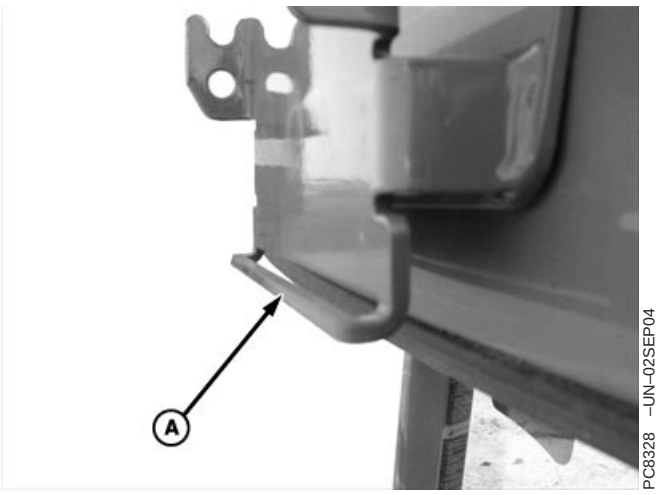
O Módulo de Compensação de Terreno (TCM) é integrado ao receptor e é um auxílio de navegação usado com o receptor para aprimorar a posição do veículo e os parâmetros de rota que o GPS fornece. O TCM corrige as propriedades dinâmicas do veículo como inclinação (direita/esquerda) em declives laterais, terrenos irregulares ou diversas condições de solo.

OUO6050,0001A65 –54–20FEB06–1/4

Instruções de Montagem do StarFire iTC

1. Verifique se a barra do suporte do receptor na lateral do veículo (A) não está dobrada para dentro ou para fora.

A—Barra do Suporte

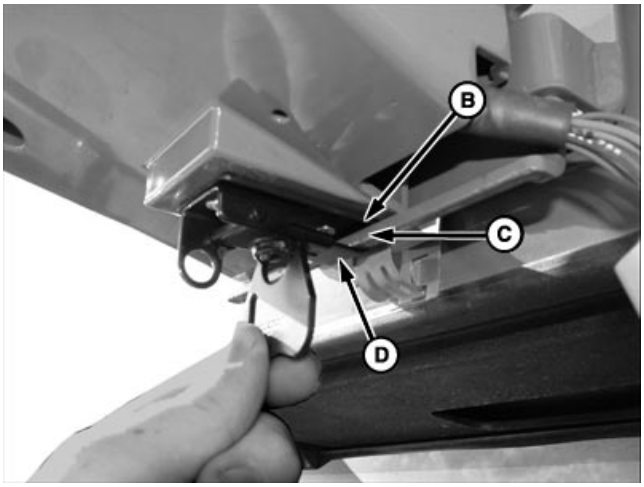


PC8328 –UN–02SEP04

Continua na próxima página

OUO6050,0001A65 –54–20FEB06–2/4



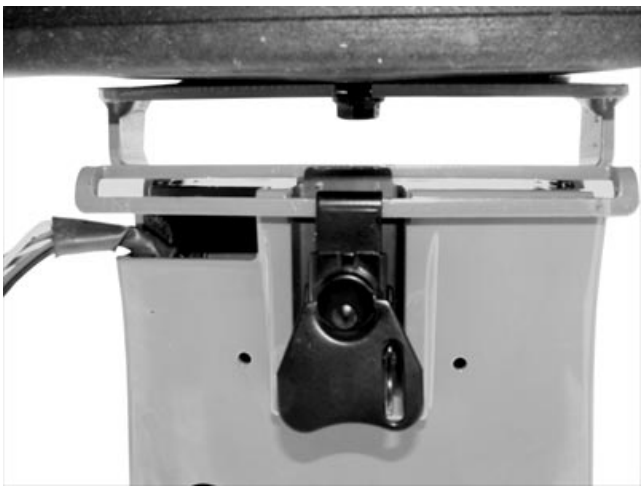


A—Lingüeta de Montagem **B—Aba de Metal** **C—Barra do Suporte** **D—Trava do Receptor**

2. Posicione o StarFire iTC no suporte. Alinhe as lingüetas de montagem (A) no receptor com os entalhes no suporte do veículo. Assegure-se de que as lingüetas estejam firmemente assentadas e a aba de metal (B) esteja acima da barra do suporte (C).
3. Posicione a trava do receptor (D) em volta da barra do suporte. Gire a alça da trava para apertá-la em volta da barra do suporte. A barra do suporte deve se comprimir levemente.

OUO6050,0001A65 –54–20FEB06–3/4

4. Dobre a aba de trava para cima até tocar o receptor.



OUO6050,0001A65 –54–20FEB06–4/4

Atualização Automática

NOTA: Para adquirir a última versão do software visite o site www.StellarSupport.com ou contate o concessionário John Deere.

Quando o KeyCard estiver instalado no processador móvel e a energia estiver LIGADA, o sistema verifica a versão do software do processador móvel, o monitor e o receptor. Se o KeyCard contiver uma versão mais antiga do software, o sistema perguntará se o operador deseja atualizar com a versão mais recente do software. Siga os procedimentos na tela para atualizar o software. (Consulte Carga Automática do Software).

OUO6050,0001A66 –54–20MAR06–1/1

Atualização Manual do Software

NOTA: Sempre que um software revisado ou novo estiver disponível, será necessário carregá-lo no sistema.

Use este procedimento se o carregamento automático do software não funcionar.

Para adquirir a última versão do software visite o site www.stellarsupport.com ou contate seu concessionário John Deere.

1. Instale o KeyCard contendo o novo software no slot superior do processador móvel.
2. Gire a chave de ignição para a posição RUN.

NOTA: Para cancelar o carregamento do novo software pressione G.

3. **Pressione:** SETUP >> KEYCARD

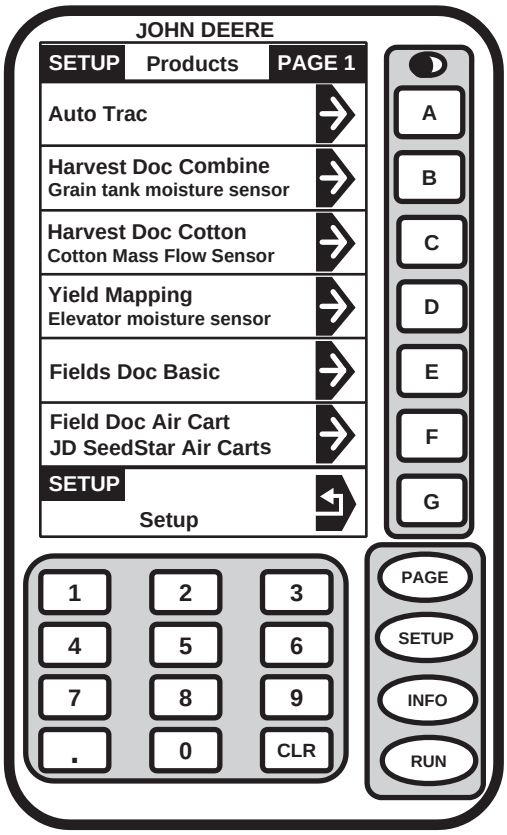
   Pressione o botão alfabético ao lado da seleção desejada na tela SETUP - PRODUTOS.

4. Aguarde até que a tela WARNING PROGRAMMING (PROGRAMAÇÃO DE ADVERTÊNCIA) seja exibida e siga as instruções.

   NÃO REMOVER A PLACA DE PC

   NÃO DESLIGAR ENERGIA

5. Pressione o botão alfabético ao lado de OK.
6. Você pode prosseguir normalmente.



PC7413 –54–11NOV02

SETUP - PRODUTOS

OUO6050,0001A67 –54–20MAR06–1/1

Receptor StarFire

IMPORTANTE: Se um sinal de correção SF2 estiver sendo usado, a exatidão do sistema pode continuar a aumentar depois de verificar o SF2 na tela. Pode haver uma pequena alteração na posição entre os dois modos. Se a máquina estava recebendo SF2 quando foi desligada, o período de aquecimento não ocorrerá a menos que ela tenha sido desligada por mais do que o tempo especificado de HORAS LIGADO APÓS DESLIG.

IMPORTANTE: A primeira vez em que se liga o StarFire iTC, o tempo necessário para que o receptor obtenha o catálogo atualizado do GPS pode ser de até 15 minutos.

OUO6050,0001A68 –54–20FEB06–1/1

SETUP - GPS - PAGE 1

Tela: SETUP - GPS

Pressione: SETUP >> STARFIRE RECEIVER (CONFIGURAÇÃO – RECEPTOR STARFIRE)

Os itens a seguir podem ser configurados em SETUP - GPS

- Renovar licença
- Config Quickstar (Partida Rápida)
- Configuração do TCM
- Configuração da Correção Diferencial
- Horas LIGADO após Desligamento

Pressione o botão correspondente para acessar a opção a ser alterada.



PC8322 –54–09AUG04

OUO6050,0001A69 –54–20FEB06–1/1

Visão geral: Ativações do SF2/RTK, Assinatura SF2

O StarFire iTC é oferecido em 2 configurações: Solução Mundial SF1 e Pronto para SF2.

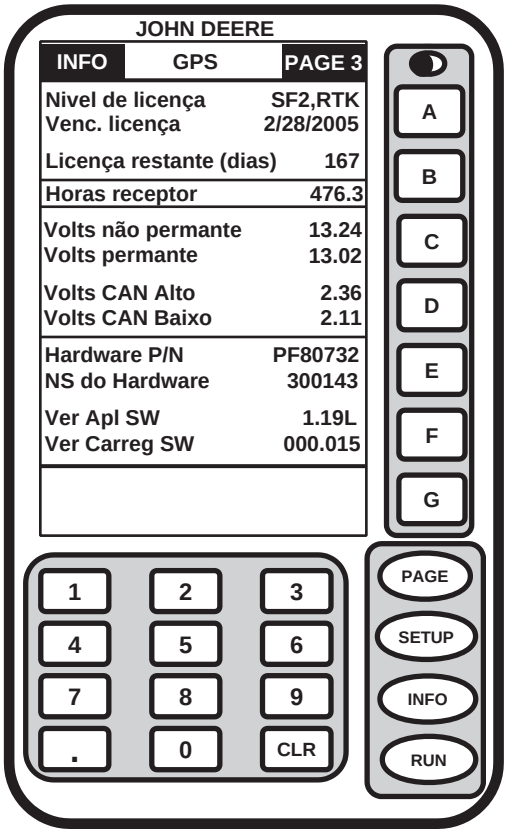
Solução Mundial SF1: O SF1 é um sinal de correção diferencial sem carga baseado em satélite oferecido exclusivamente pela John Deere, fornecendo a exatidão adequada para aplicações que não a cultura em linha. O StarFire iTC SF1 pode ser atualizado para Pronto para SF2 visitando seu concessionário John Deere, contatando o Centro de Assistência ao Cliente ou visitando a StellarSupport e adquirindo a ativação de Pronto para SF2.

NOTA: As informações de porta serial do GPS (NMEA) são produzidas somente para o SF1 quando conectado a um sistema GreenStar.

Pronto para SF2: O SF2 é um sinal de correção diferencial passe a passe de +/- 4 in. fornecido exclusivamente pela John Deere. Embora o StarFire iTC possa ser solicitado pronto para SF2 e sua ativação deve ser obtida pelo site www.StellarSupport.com (são necessários o número de série do receptor e o número do pedido COMAR) e inserindo-se manualmente no receptor. Após a ativação ser inserida, a licença SF2 pode ser adquirida por um período de 3, 6, 12, 24 ou 36 meses.

NOTA: O StarFire iTC deve ser pronto para o SF2 antes de se atualizar o receptor para RTK.

RTK: RTK é o sinal de correção de maior precisão. Ele requer o uso da estação base local e do equipamento de comunicação de rádio. Cada receptor usado no sistema RTK deve ser ativado para o RTK. Esta ativação existe por toda a vida útil do receptor e pode ser transferida.



PC8331 –54–22SEP04

INFO - GPS - PAGE 3 (INFO – GPS – PÁGINA 3)

Continua na próxima página

Obtenção e Inserção da licença SF2 e ativação RTK ou SF2

NOTA: O número de série do receptor é necessário para obter os códigos de ativação RTK ou Pronto para SF2. O Pronto para SF2 e o RTK também exigem o número de pedido COMAR correspondente se comprado do concessionário John Deere.

1. **Pressione:** INFO >> STARFIRE RECEIVER >> PAGE >> PAGE (INFO – RECEPTOR STARFIRE – PÁGINA – PÁGINA)

   Localize o número de série (N.S do Hardware).

NOTA: Um código de ativação de 24 dígitos será fornecido pelo site www.StellarSupport.com ou pelo Centro de Assistência ao Cliente por correio ou e-mail.

Somente para clientes RTK: A ativação RTK é adquirida como parte de cada estação básica RTK e pacote do veículo. Para obter o código de ativação de 24 dígitos do RTK, visite o site StellarSupport.com e forneça o número do pedido COMAR do sistema RTK e os números de série do receptor.

2. Faça login no site www.stellarsupport.com para obter o código de ativação.

Continua na próxima página

NOTA: Insira o código de ativação de 24 dígitos nas três células com oito zeros cada.

3. **Tela:** SETUP – LICENÇA STARFIRE

   Pressione: SETUP >> RECEPTOR STARFIRE >> ATIVAR/LICENÇA

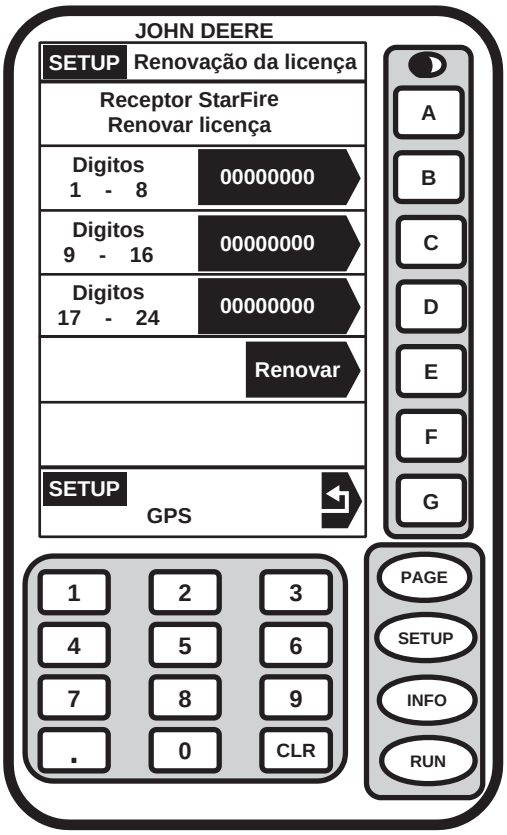
   Pressione o botão alfabético ao lado dos DÍGITOS 1—8 e digite os primeiros oito dígitos do código de ativação. Pressione o botão alfabético ao lado de DÍGITOS 1—8 novamente para inserir o valor.

4. Pressione o botão alfabético ao lado dos DÍGITOS 9—16 e digite os segundo grupo de oito dígitos do código de ativação. Pressione o botão alfabético ao lado dos DÍGITOS 9—16 novamente para inserir o valor.

5. Pressione o botão alfabético ao lado dos DÍGITOS 17—24 e digite os últimos oito dígitos do código de ativação. Pressione o botão alfabético ao lado dos DÍGITOS 17—24 novamente para inserir o valor.

6. Pressione o botão alfabético ao lado de "SUBMIT" (ENVIAR).

7. Pressione o botão alfabético ao lado de SETUP para retornar ou o botão SETUP para continuar as operações de configuração.



PC8147 –54–24AUG04

SETUP – LICENÇA STARFIRE

Advertência de Licença Vencida

NOTA: Três períodos de carência de 24 horas ficam disponíveis quando a licença atual expira. Isto é fornecido para permitir tempo suficiente para o cliente renovar a licença. O sinal do período de carência será o sinal de correção diferencial SF2.

Se a licença expirar durante a operação ou na última operação realizada, uma tela de aviso será exibida.

A tela de aviso pode ser apagada pressionando o botão alfabético ao lado de CONTINUE ou um período de carência pode ser ativado pressionando o botão alfabético ao lado de USAR 1 se necessário.

Config Quickstar (Partida Rápida)

Tela: SETUP - GPS

Pressione: SETUP >> RECEPTOR STARFIRE >> CONFIG. DO QUICKSTART

O Quickstart reduz o tempo necessário antes de se obter a precisão total. Se a Partida Rápida for ativada (modo automático) e o receptor tiver SF2 quando for desligado, uma posição é salva para a próxima Partida Rápida. Se a energia for restaurada para o receptor dentro do período definido em HORAS LIGADAS APÓS DESLIG., não será necessária uma partida rápida pois a energia do receptor não foi interrompida. Se a duração excedeu o período de HORAS LIGADO APÓS DESLIG., o QuickStar será inicializado. A posição salva será usada para ignorar o período de aquecimento da partida que geralmente é necessário. O receptor não pode ser mover durante a Partida Rápida. Podem ser necessários até 6 minutos para a conclusão da Partida Rápida. O usuário será notificado na tela quando tiver terminado.

Para ativar o modo automático, pressione o botão alfabético ao lado de CONFIGURAÇÃO DE INÍCIO RÁPIDO para alternar entre AUTOMÁTICO e DESLIGADO.



Seleção do Modo QuickStart

OUO6050,0001A6B –54–20FEB06–1/1

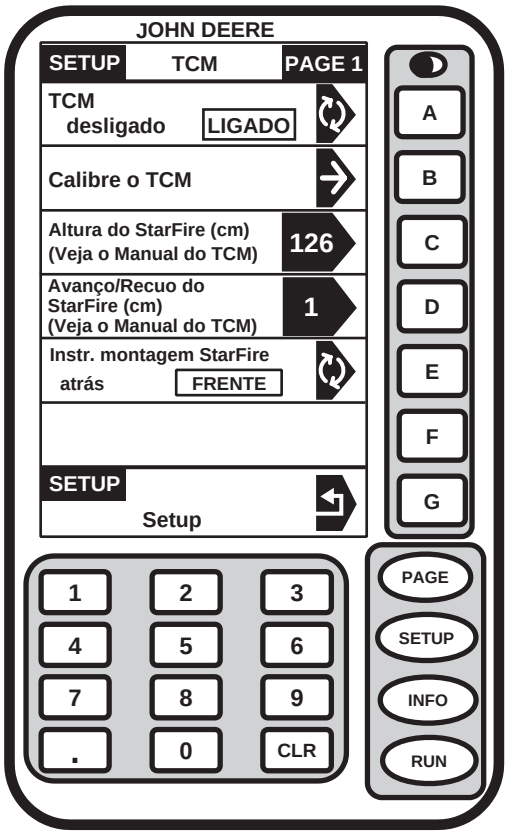
Configuração—TCM

Tela: SETUP - TCM

Pressione: SETUP >> RECEPTOR STARFIRE >> TCM

Esta tela permite que o operador:

- LIGUE/DESLIGUE o TCM
- Calibre o TCM para zero grau de ângulos de inclinação direita/esquerda.
- Insira manualmente a altura do receptor
- Insira manualmente o avanço/recuo
- Altere a instrução de montagem do receptor



PC7548 –54–27MAR03

OUO6050,0001A6C –54–20FEB06–1/1

LIGAR/DESLIGAR—TCM

NOTA: Não há indicação nas páginas RUN se o TCM está LIGADO ou DESLIGADO.

O TCM assumirá o estado LIGADO como padrão ao se desligar e ligar.

Pressione o botão alfabético A para alternar entre LIGADO e DESLIGADO, a seleção será exibida em uma caixa e em letras maiúsculas.

Quando o TCM for desligado, as mensagens do GPS StarFire não serão corrigidas para as propriedades dinâmicas do veículo ou para declives laterais.

OUO6050,0001A6D –54–20FEB06–1/1

Instrução de Montagem—TCM

NOTA: Receptores fixados nos tratores, pulverizadores e colheitadeiras ficam normalmente na posição de AVANÇO.

Receptores fixados a GATORS ficam normalmente na posição de RETROCESSO.

A instrução de montagem é a direção para a qual o receptor aponta.

Esta configuração define a orientação da montagem do receptor. O TCM usa esta configuração para determinar o sentido correto da inclinação esquerda/direita do veículo.

Um receptor StarFire que se estende para a frente a partir do suporte de fixação no sentido do percurso do veículo está no sentido de montagem de **AVANÇO**.

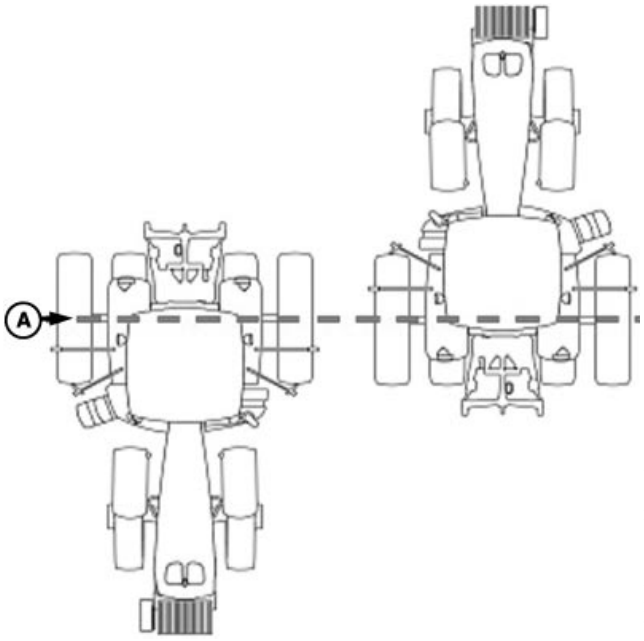
Um receptor StarFire que se estende para trás a partir do suporte de fixação na direção distante do sentido do veículo está na direção de montagem de **RETROCESSO**.

A seleção desejada será exibida em uma caixa em letras maiúsculas.

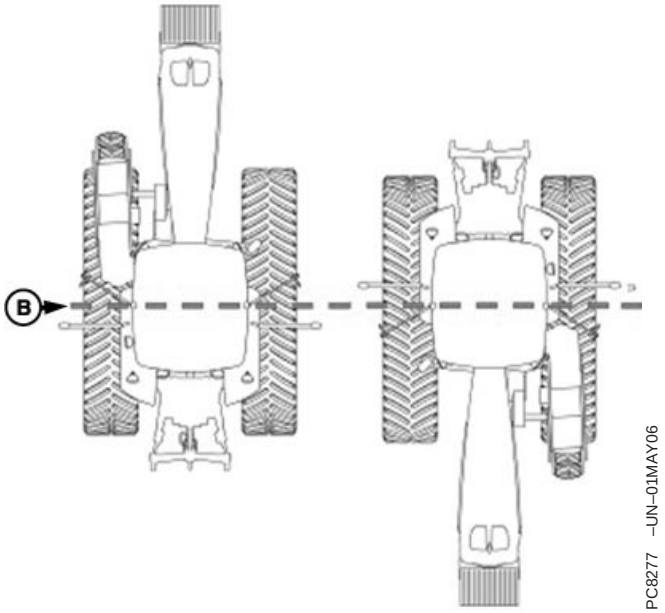
Pressione o botão alfabético ao lado de INSTR. MONTAGEM STARFIRE e selecione o sentido de montagem desejado, para a frente ou para trás.

OUO6050,0001A6E –54–20FEB06–1/1

Nível de Calibração—TCM



Veículos com Eixo Dianteiro Flutuante



Veículos com Esteiras ou Rodas com Eixo Fixo

A—Eixo Traseiro

B—Ponto Pivô do Veículo

NOTA: Calibre o receptor quando ele for fixado ou refixado à máquina. O receptor não requer calibração até ser removido da máquina e refixado.

Posicionamento da Máquina durante a Calibração

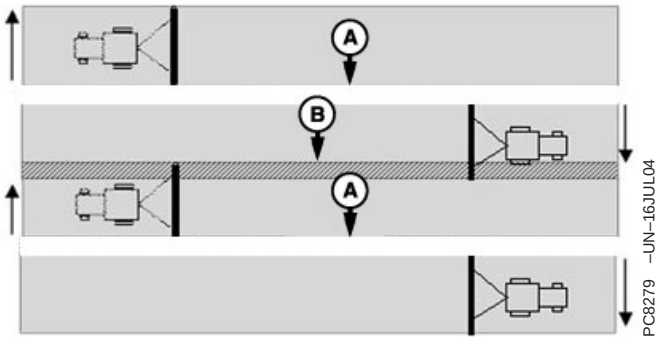
IMPORTANTE: Ao calibrar, é importante que o TCM esteja no mesmo ângulo quando estiver voltado para qualquer um dos sentidos. Se o ângulo de inclinação direita/esquerda for de 2° positivos quando estiver voltado para um sentido, o veículo precisa estar a 2° negativos quando voltado para o sentido oposto. Para posicionar o TCM com o mesmo ângulo, é importante que, ao virar o veículo em outra direção, os pneus sejam colocados no local certo. Quando o veículo estiver estacionado em uma superfície plana e rígida, anote o local dos pneus no solo. Ao fazer curvas use as instruções a seguir:

- **Veículos com Eixo Dianteiro Flutuante (TDM, ILS, TLS) — coloque as rodas/eixo traseiro no mesmo local ao executar a calibração de 2 pontos. Consulte o diagrama acima para Veículos com Eixo Dianteiro Flutuante.**
- **Veículos com Esteiras ou Rodas com Eixo Fixo (Tratores de Esteira, Tratores de Roda Série 9000 e 9020, Pulverizadores Série 4700 e 4900) —Coloque todos no mesmo local quando estiver voltado em qualquer direção. Consulte o diagrama acima para Veículos de Trilhas ou Rodas com Eixo Fixo.**

Continua na próxima página

Superfície de Calibração

IMPORTANTE: O veículo deve estar em uma superfície nivelada, plana e rígida para a calibração Se o TCM não for calibrado em uma superfície nivelada ou se o ângulo de montagem do TCM não estiver nivelado em relação ao ângulo do veículo (Suporte de montagem do StarFire ou cabine do veículo ligeiramente desviado, pressão dos pneus desigual de um lado para outro, etc.) o operador pode ver o offset durante a operação. Este offset pode parecer um salto consistente (A) ou uma sobreposição (B) em uma operação passe a passe. Para eliminar o offset, recalibre em uma superfície nivelada, dirija por um passe, vire e dirija pelo mesmo passe no sentido oposto. Se o veículo não seguir o mesmo passe, meça a distância do deslocamento e insira em um desvio do acessório em SETUP (CONFIGURAÇÃO) - TRACKING (RASTREIO) - PAGE 2 (PÁGINA 2). Consulte a seção de deslocamento do implemento. Após a calibração inicial do TCM, não é necessário calibrar novamente a menos que o ângulo do TCM em relação ao veículo tenha se alterado. Por exemplo, a pressão dos pneus foi diminuída em um lado do veículo ocasionando a alteração do ângulo do veículo em relação ao solo.



A—Salto
B—Sobreposição

Continua na próxima página



PC8151 –54–31MAR04



PC8000 –54–11NOV03

Tela: SETUP - TCM

Pressione: SETUP >> RECEPTOR STARFIRE >> TCM >>CALIBRAR NÍVEL

1. Quando o veículo estiver em uma superfície nivelada e rígida e tiver parado completamente (a cabine não estiver balançando), pressione o botão alfabético ao lado de CONTINUAR.

NOTA: Durante a calibração, o TCM fornecerá um aviso se detectar que o ângulo de inclinação esquerda/direita do veículo for maior do que 10° em relação ao eixo interno do TCM. Se o veículo estiver em uma superfície nivelada e mesmo assim o aviso for exibido, verifique a orientação de montagem do TCM e verifique se ele está alinhado dentro de 10° do eixo do veículo.

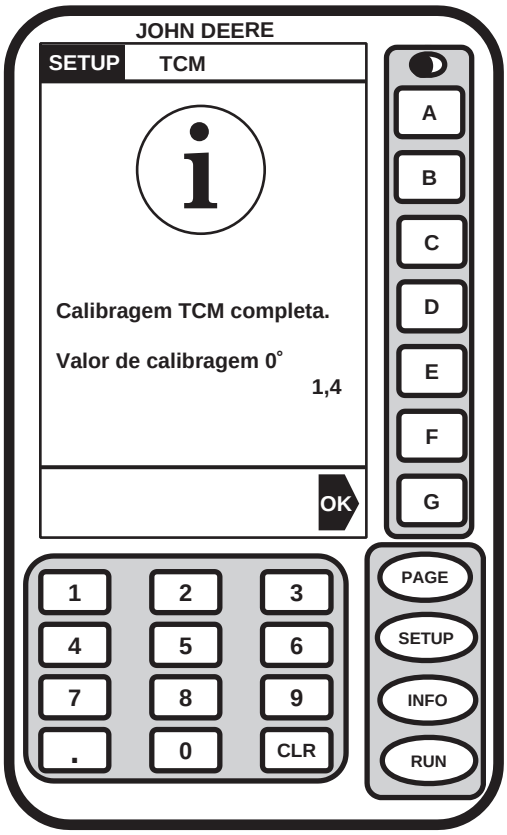
2. Vire o veículo 180° para direcionar para o sentido oposto. Certifique-se de que os pneus estejam na localização correta para o eixo dianteiro flutuante ou fixo.

3. Assegure-se de que o veículo tenha parado completamente (a cabine não esteja balançando) e pressione o botão alfabético ao lado de CONTINUAR.

Continua na próxima página OUO6050,0001A6F –54–20FEB06–3/4

4. Pressione o botão alfabético ao lado de OK.

5. Após terminar, será exibido um valor de calibração. 0O valor de calibração de 0° é a diferença entre o valor de calibração de fábrica e o valor de calibração atual recém determinado.



PC8001 –54–11NOV03

OUO6050,0001A6F –54–20FEB06–4/4

Altura—TCM

IMPORTANTE: Ocorrerá excesso ou falta de compensação dos ângulos de inclinação direita/esquerda do veículo se a altura for inserida incorretamente durante a configuração, (por exemplo, em um declive de 10° com um erro de altura do StarFire de 12 polegadas resultará em um deslocamento de posição de 2 polegadas no solo).

O ajuste padrão de fábrica é “126”. Em alguns veículos equipados com AutoTrac, o valor da altura será detectado automaticamente e inserido durante a inicialização. Como esta dimensão é crítica para a operação correta do TCM e pode variar devido à configuração do veículo e bitolas do pneu, o operador deve ainda medir a distância real a ser inserida todas as vezes que o TCM for instalado em um veículo diferente.

A altura é medida a partir do solo até a parte superior do Teto do StarFire.

NOTA: Use a tabela para ver exemplos de valores de Altura para o StarFire.

Pressione o botão alfabético ao lado de ALTURA DO STARFIRE e insira a altura usando o teclado numérico.

Pressione o botão alfabético ao lado de ALTURA DO STARFIRE novamente para salvar o número.

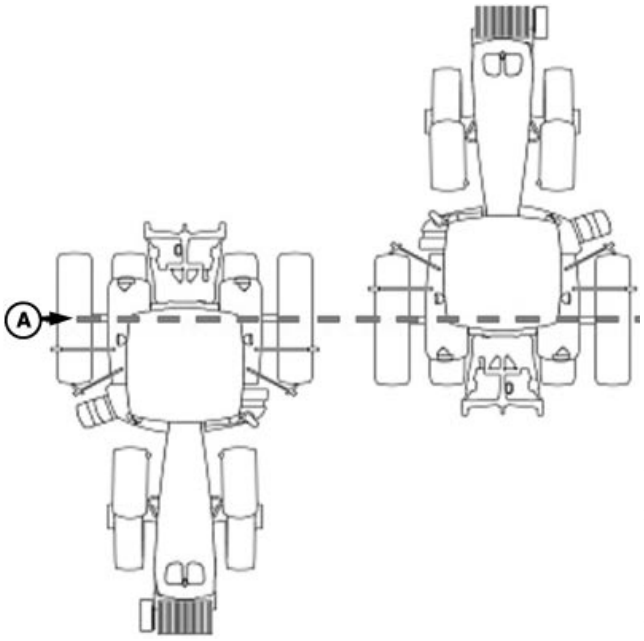
Continua na próxima página

NOTA: Os números da tabela são alturas aproximadas.

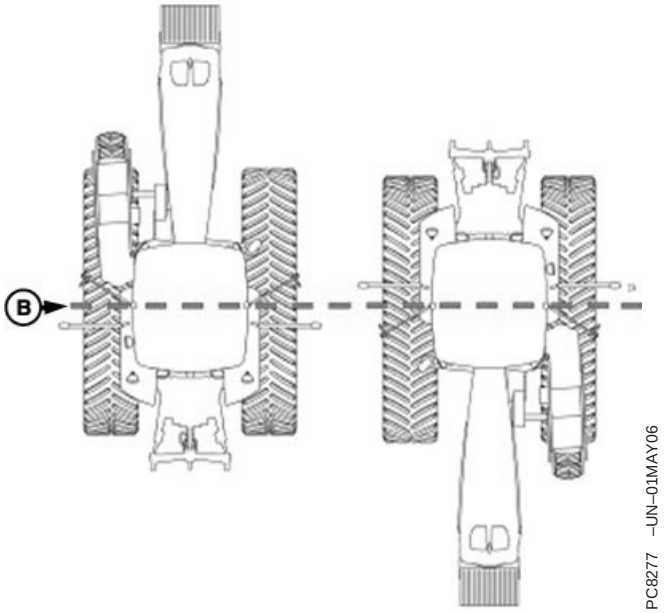
Veículo John Deere	Altura do StarFire cm (in.)
Tratores da Série 6000	280 cm (111 in.)
Tratores da Série 7000	305 cm (120 in.)
Tratores da Série 8000	320 cm (126 in.)
Tratores da Série 8000T	320 cm (126 in.)
Tratores da Série 9000	361 cm (142 in.)
Tratores da Série 9000T	356 cm (140 in.)
Pulverizadores Série 4700	389 cm (153 in.)
Pulverizadores Série 4900	396 cm (156 in.)
Colheitadeira	396 cm (156 in.)

OUO6050,0001A70 –54–20FEB06–2/2

Avanço/Recuo—TCM



Veículos com Eixo Dianteiro Flutuante



Veículos com Esteiras ou Rodas com Eixo Fixo

A—Ponto Pivô—Veículos com Eixo Dianteiro Flutuante

B—Ponto Pivô—Veículos com Esteiras ou Rodas com Eixo Fixo

O valor de Avanço/Recuo do TCM é a distância que o receptor é localizado do ponto pivô do trator.

Em alguns veículos equipados com AutoTrac, o valor de avanço/recuo será detectado automaticamente e inserido durante a inicialização.

- O valor de Avanço/Recuo é exibido **sem** a caixa de texto preta—Automaticamente detectado e não pode ser alterado.
- O valor de Avanço/Recuo é exibido **com** a caixa de texto preta—Deve ser inserido manualmente.

Siga o procedimento abaixo para selecionar e inserir manualmente o valor. Use a tabela para selecionar os valores de Avanço/Recuo do StarFire se necessário.

Se estiver usando o TCM para o Parallel Tracking em um veículo não listado na tabela, insira "1" para o ajuste de avanço/recuo.

Pressione o botão alfabético ao lado de AVANÇO/RECUO DO STARFIRE e insira o valor usando o teclado numérico.

Pressione o botão alfabético ao lado de AVANÇO/RECUO STARFIRE novamente para salvar o valor digitado.

Valores Recomendados de Avanço/Recuo do StarFire para Veículos John Deere **Veículo John Deere**	**Avanço/Recuo StarFire cm (in.)**
Tratores da Série 6000	75 cm (29 in.)
Tratores da Série 7000	75 cm (29 in.)
Tratores da Série 8000	75 cm (29 in.)
Tratores da Série 8000T	3 cm (1 in.)
Tratores da Série 9000	-51 cm (-20 in.)
Tratores da Série 9000T	3 cm (1 in.)
Pulverizadores Série 4700	203 cm (80 in.)
Pulverizadores Série 4900	257 cm (101 in.)
Colheitadeira	140 cm (55 in.)

OUO6050,0001A71 –54–20FEB06–1/1

Configuração da Correção Diferencial



PC8546 –54–18NOV05

A correção diferencial é o processo pelo qual a exatidão do GPS é aperfeiçoada. (Consulte VISÃO GERAL: ATIVAÇÕES SF1/SF2, ASSINATURA SF2 nesta seção).

Tela: SETUP – CORREÇÃO DIFERENCIAL

Pressione: SETUP >> RECEPTOR STARFIRE >>SETUP CORREÇÃO DIFERENCIAL

(Consulte a seção RTK para informa-se sobre a Configuração do RTK).

IMPORTANTE: NÃO altere a Freqüência de Correção StarFire padrão, a menos que seja instruído a fazê-lo pelo concessionário John Deere ou pelo departamento de Soluções de Gerenciamento Agrícola John Deere.

NOTA: Algumas informações serão exibidas somente quanto o receptor tiver uma licença.

Pressione o botão alfabético ao lado de FREQÜÊNCIA CORREÇÕES para alternar entre PREDEFINIDA e ABAIXO.

Quando FREQ DE CORREÇÃO STARFIRE estiver ABAIXO—pressione o botão alfabético ao lado de FREQ (MHz) e insira a freqüência.

Pressione o botão alfabético ao lado de CORREÇÃO STARFIRE para alternar entre DESLIGADO, SF1 e SF2. Se alternado para desligado, o StarFire não receberá os sinais de correção SF1 ou SF2. Se o receptor não tiver uma licença SF2 válida, o SF2 não aparecerá na tela.

Pressione o botão alfabético ao lado de WAAS para alternar entre LIGADO ou DESLIGADO. Se alternado para desligado, o StarFire não receberá os sinais de correção WAAS.

OUO6050,0001A72 –54–20FEB06–1/1

Saída serial RS232

Tela: SETUP – PORTA SERIAL

Pressione: SETUP >> STARFIRE RECEIVER >> SAÍDA SERIAL RS232

NOTA: Os dados da porta serial NMEA são produzidos somente para o SF1 quando conectada ao sistema GreenStar. Os dados da porta serial NMEA são produzidos sempre para o SF2 e RTK.

Essas configurações servem apenas para mensagens da porta serial NMEA para comunicação com **sistemas não GreenStar**.

As taxas de saída baud da porta serial são: 4800, 9600, 19200 e 38400.

Os itens a seguir podem ser configurados na tela SETUP – PORTA SERIAL:

- Taxa Baud Porta Serial
- Taxa de Saída Porta Serial
- Mensagem da porta GGA
- Mensagem da porta serial GSA
- Mensagem da Porta RMC
- Mensagem da Porta VTG
- Mensagem da porta ZDA

Pressione o botão alfabético ao lado da célula desejada para alternar para a seleção desejada.

Taxa de Saída Porta Serial

NOTA: As configurações da porta serial não afetam as aplicações GreenStar.

Pressione o botão alfabético ao lado de TAXA DE SAÍDA PORTA SERIAL para alternar/selecionar de 1 a 5 Hz.

Mensagens da Porta Serial

Pressione o botão alfabético desejado ao lado de MENSAGEM DA PORTA SERIAL para alternar/selecionar entre LIGADO e DESLIGADO.



CONFIGURAÇÃO - PORTA SERIAL

PC8155 –54–31MAR04

OUO6050,0001A73 –54–20FEB06–1/1

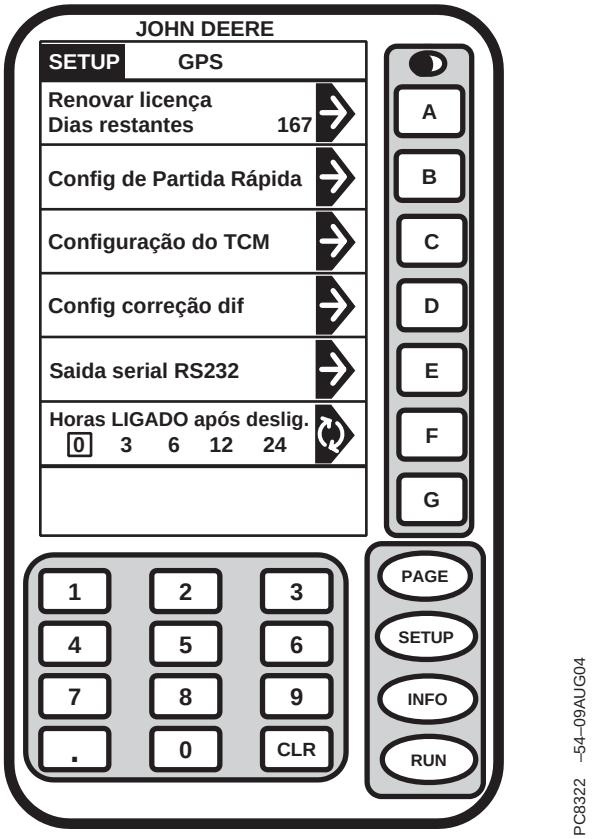
Horas Ligado Após Deslig.

Tela: SETUP - GPS

Pressione: SETUP >> STARFIRE RECEIVER (CONFIGURAÇÃO – RECEPTOR STARFIRE)

O botão ao lado de HORAS LIGADO APÓS DESLIG. define quanto tempo o receptor permaneceu ligado após a partida ser desligada (0, 3, 6, 12 ou 24 horas). Se a ignição for ligada dentro do número de horas definidas, o receptor restabelecerá a precisão total SF2 dentro de poucos segundos (considerando que o SF2 estava ligado quando a chave foi desligada).

O operador pode selecionar o tempo em horas em que o sistema permanecerá ligado. Pressione o botão alfabético ao lado de HORAS LIGADO APÓS DESLIG. para alternar entre as configurações. O ajuste de fábrica é de 3 horas.



OUO6050,0001A74 –54–20FEB06–1/1

Modo de Operação—RTK

IMPORTANTE: Antes de iniciar os procedimentos de CONFIGURAÇÃO, insira o número de ativação do RTK, consulte a seção Inserção da Ativação do RTK.

NOTA: O rádio pode funcionar em quatro modos diferentes:

- *Veículo*
- *Modo Básico de Pesquisa Rápida*
- *Modo Básico Absoluto*
- *Off (Desligado)*

Tela: SETUP - RTK

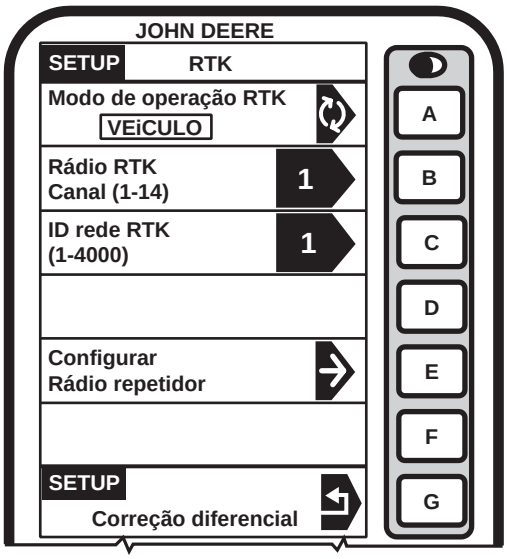
Pressione: SETUP >> RECEPTOR STARFIRE >> CONFIGURAÇÃO DA CORREÇÃO DIFERENCIAL >> CONFIGURAÇÃO DO RTK

Pressione o botão alfabético ao lado de MODO DE OPERAÇÃO RTK para alternar para a seleção desejada.

Modo de Estação Base Sugerido para Operação	
Modo Básico de Pesquisa Rápida	**Modo Básico Absoluto**
Operações Personalizadas	Fita Gotejadora
Cultivo	Aração em Faixa
Semeadura em Área Ampla	Tráfego Controlado
	Cultura em Linha

Modo Veículo: Selecione para o receptor no veículo.

Modo Repetidor do Veículo: Esse modo somente deve ser usado em situações onde os veículos RTK múltiplos estejam operando no mesmo campo e devido ao terreno, a linha de vista esteja obstruída entre um dos veículos e a estação base.



PC8337 –54–18OCT04

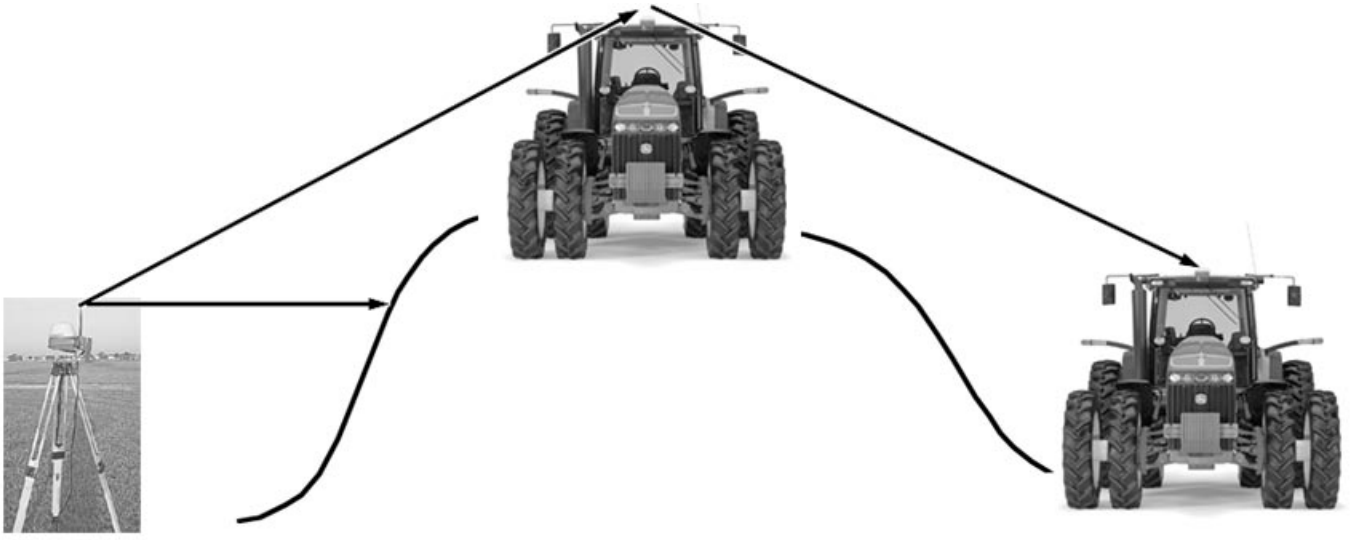
Continua na próxima página

Modo Básico de Pesquisa Rápida: Selecione se a localização exata das trilhas de orientação não precisar ser armazenada para aplicações futuras. Se o Modo Básico de Pesquisa Rápida for usado para estabelecer linhas ou caminhos que serão usados em datas futuras, a localização da Pista 0 deve ser salva usando-se a configuração de campo Atual na Configuração de Rastreio (consulte o Manual do Operador do AutoTrac). Quando o campo Atual é recuperado, será necessário o uso de uma única vez do recurso de Mudança de Pista para alinhar o veículo nas pistas anteriores. Consulte a seção Modo Básico de Pesquisa Rápida.

Modo Básico de Pesquisa Absoluta Selecione se a localização exata das pistas de orientação precisar ser armazenadas para aplicações de orientação futura sem depender de referência visual para que a posição da pista se alinhe usando-se o recurso de Mudança de Pista. A Pista 0 pode ser armazenada usando-se o campo Atual na Configuração de Rastreio para seguir as pistas usadas anteriormente. O Modo Básico Absoluto requer que a pesquisa automática de 24 horas seja executada no local antes do primeiro uso. Após a pesquisa ser concluída, a estação base transmitirá as correções. Se a estação base for movida para outra posição e em seguida retornada à posição pesquisada original, é muito importante que a estação base seja montada exatamente na mesma posição. Qualquer diferença entre a posição pesquisada original e a posição montada resultará em um desvio da posição corrigida. Por esta razão, é importante montar o receptor em uma posição fixa como em um prédio ou poste de concreto.

Modo Desligado: Este modo desativa toda a funcionalidade do RTK no receptor. O Modo de Operação RTK deve estar desligado para a operação normal do SF2 no receptor licenciado com SF2.

Repetidor do Veículo — RTK



PC9148 –UN–20APR06

Pressione: Pressione o botão >> StarFire iTC >> Configuração da Correção Diferencial (D) >> Configuração do RTK (A)

Alterne (A) o botão próximo ao Modo de Operação do RTK até que “VEHICLE REPEATER (REPETIDOR DO VEÍCULO“ apareça na célula.

O modo do repetidor do veículo é um modo de operação adicional do veículo RTK. Neste modo, o rádio do veículo RTK não apenas recebe mensagens, mas também as retransmite (similar a um repetidor RTK) para outros veículos RTK nas proximidades.

NOTA: O Repetidor do Veículo é idêntico ao modo Veículo com exceção de que o rádio retransmite as mensagens RTK.

Esse modo somente deve ser usado em situações onde os veículos RTK múltiplos estejam operando no mesmo campo e, devido ao terreno, a linha de vista esteja obstruída entre um dos veículos e a estação base. O outro veículo RTK (o veículo no Modo de Operação “Repetidor do Veículo“) deve manter a linha de vista com a estação base. Esse modo permite que os dois veículos funcionem usando o RTK apesar de um veículo estar operando fora da linha de vista da estação base.

IMPORTANTE: Somente um veículo RTK no talhão deve ser configurado para funcionar neste modo de cada vez.

Se vários veículos RTK estiverem operando próximos um do outro e configurados como Repetidores de Veículo usando o mesmo ID de rede, há uma probabilidade de que a comunicação de mensagens RTK se torne sobrecarregada. Isso fará com que o veículo RTK que está recebendo pare de processar as mensagens RTK. Um veículo RTK não deve ser operado no modo Repetidor de Veículo se estiver recebendo mensagens e transmitindo mensagens para outros veículos RTK. Seria o mesmo que ter dois repetidores ligados, o que não é aprovado ou recomendado.

OUO6050,0001BE2 –54–20APR06–1/1

Modo de Pesquisa Rápida—RTK

NOTA: O mostrador não é necessário após o receptor de a estação base ter sido configurado para operar no Modo Básico de Pesquisa Rápida e o ID da Rede/Canal do Rádio RTK tiver sido configurado.

Conecte o mostrador na estação base.

Tela: SETUP - RTK

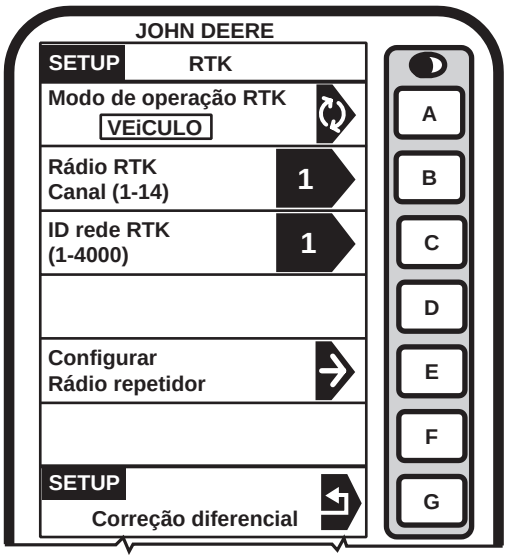
Pressione: SETUP >> RECEPTOR STARFIRE >> CONFIGURAÇÃO DA CORREÇÃO DIFERENCIAL >> CONFIGURAÇÃO DO RTK

NOTA: O Modo Básico de Pesquisa Rápida permite que a estação base transmita correções após o receptor calcular a posição do GPS.

Se a energia for removida da estação base (mas não movida), a energia pode ser restaurada e será usada a mesma posição da estação base para correções. Se a Pista 0 usada anteriormente for recuperada no Parallel Tracking/AutoTrac não será necessária nenhuma Pista de Mudança.

Se a energia for retirada e a estação base for movida, uma nova posição será calculada quando a energia for restaurada. Se a Pista 0 usada anteriormente for recuperada no Parallel Tracking/AutoTrac use a Pista de Mudança. (Consulte o Manual do Operador do AutoTrac para informar-se sobre os procedimentos de Troca de Pista).

Pressione o botão alfabético ao lado de MODO DE OPERAÇÃO RTK e alterne para MODO BASE DE PESQUISA RÁPIDA.



PC8338 –54–18OCT04

OUO6050,0001A76 –54–20FEB06–1/1

Modo Absoluto—RTK

IMPORTANTE: O Modo Básico Absoluto requer que o receptor básico seja montado em uma posição rígida. Não se recomenda Tripod.

NOTA: O mostrador não é necessário após o receptor de a estação base ter sido configurado para operar no Modo Básico de Pesquisa Absoluta e o ID da Rede/Canal do Rádio RTK tiver sido configurado.

Conecte o mostrador na estação base.

Tela: SETUP - RTK

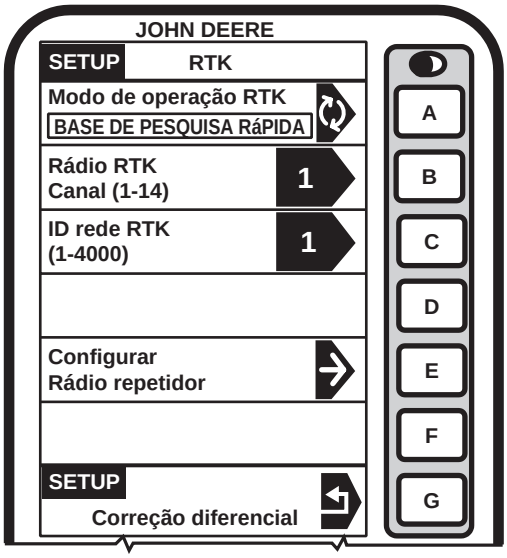
Pressione: SETUP >> RECEPTOR STARFIRE >> CONFIGURAÇÃO DA CORREÇÃO DIFERENCIAL >> CONFIGURAÇÃO DO RTK

Pressione o botão alfabético ao lado de MODO DE OPERAÇÃO DO RTK e alterne para o MODO BASE DE PESQUISA ABSOLUTA.

Pressione o botão alfabético ao lado de EDITAR LOCAIS BASE DO RTK ARMAZENADOS (1-20) e a tela SETUP - RTK será exibida.

NOTA: Insira o número de localização exclusivo cada vez que a estação base for movida para a nova localização de montagem (i.e. localização 1 = Oeste 40, localização de campo 2 = Norte 80, localização de campo 3 = oficina da Fazenda).

Pressione o botão alfabético ao lado de EDITAR LOCAIS BASE DO RTK ARMAZENADOS) (1-20) e insira o número do local desejado.



PC8339 –54–02SEP04



PC8340 –54–18OCT04

Continua na próxima página

Coordenadas desconhecidas: Pressione o botão alfabético ao lado de BUSCA LOCAL BASE DO RTK.

NOTA: Após (24 horas) a auto-pesquisa é concluída, as coordenadas da estação base serão armazenadas automaticamente e associadas ao número da localização da base (1-20). Verifique as coordenadas da estação base, consulte as Páginas RTK INFO.

Pressione o botão alfabético ao lado de APERTAR INICIAR BUSCA ABAIXO. O mostrador pode ser removido durante o andamento da pesquisa.

Após 24 horas a pesquisa é concluída, a estação base armazena automaticamente as coordenadas pesquisadas e começa a transmitir as correções. Registre manualmente as coordenadas e a elevação e guarde em local seguro. Essas coordenadas podem ser usadas para inserir a localização da estação base pesquisada anteriormente em diferentes receptores.

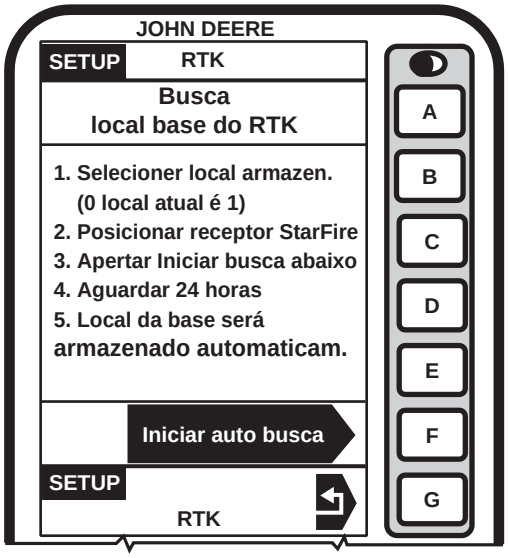
NOTA: Modo Básico Absoluto, as coordenadas podem ser inseridas manualmente se conhecidas através da pesquisa anterior.

Localização Conhecida: Pressione o botão alfabético ao lado de BASE (ALTITUDE, LONGITUDE E LATITUDE) e insira os valores para:

- Lat da base (graus)
- Lon da base (graus)
- Alt da base (ft)



PC8340 –54–18OCT04



PC8341 –54–18OCT04

OUO6050,0001A77 –54–20FEB06–2/2

Segurança do RTK da Estação Base Compartilhada

A Segurança RTK SBS é a segurança contra o acesso de usuários indesejados à Rede RTK SBS. Esse recurso de segurança impede que veículos RTK não autorizados acessem as correções RTK da estação base permitindo acesso somente a veículos RTK incluídos em uma lista de acesso.

Compatibilidade

Estação Base Esse recurso de segurança somente estará disponível nas estações base StarFire iTC. Ele não funcionará nos receptores StarFire originais sendo usados como estações base. Todas as configurações devem ser realizadas com um Monitor GreenStar Original.

Veículo RTK É compatível com receptores StarFire iTC e StarFire original sendo usados como veículos RTK. A configuração pode ser realizada em um Monitor GreenStar Original ou GSD 2100 ou 2600.

Versões do Software do Receptor StarFire Original – requer a versão do software de 7.50x ou superior. Receptor StarFire iTC – requer a versão do software 2.50x ou superior.

Teoria de Operação

O operador da Rede RTK SBS inserirá na estação base os números de série dos receptores de veículos RTK que têm acesso permitido às correções RTK daquela estação base. Os números de série do veículo RTK podem ser adicionados ou removidos a qualquer momento com um Monitor GreenStar original. Somente os números de série rover que estão na lista de acesso do receptor da estação base terão permissão para acessar as correções RTK daquela estação base.

Configuração da Estação Base (Somente Monitor GreenStar Original)

Tela: SETUP – RTK

Pressione: SETUP >> iTC STARFIRE>> DIFF CORRECTION SETUP >> RTK SETUP (CONFIGURAÇÃO – STARFIRE iTC – CONFIGURAÇÃO DA CORREÇÃO DIF. – CONFIGURAÇÃO DO RTK)

Continua na próxima página

NOTA: A estação base RTK deve estar operando no Modo Básico Absoluto ou Básico de Pesquisa Rápida.

Insira o ID da Rede RTK entre 4001 – 4090 (faixa segura do ID da Rede) na célula “C”.

REDE SEGURA RTK será exibida na célula “F”. Selecione o botão alfabético “F”.

Inserção dos números de série (rover) do veículo RTK

Pressione o botão alfabético ao lado de ROVER No. (1-99) e insira o número no local desejado para armazenar o número de série do receptor do veículo RTK. Existem 99 slots disponíveis.

Pressione o botão alfabético ao lado de "ROVER HARDWARE SN" (N.S. DO HARDWARE DO ROVER) e insira o número de série do receptor StarFire do veículo RTK.

NOTA: Monitor GreenStar Original - O número de série de seis dígitos do hardware pode ser encontrado em INFO – GPS – PÁGINA 3. Vá para o mostrador no veículo RTK: Pressione INFO >> STARFIRE iTC >>, pressione o botão PAGE (PÁGINA) até alcançar PAGE 3 (PÁGINA 3).

Monitor GreenStar 2100/2600 – O número de série do hardware de seis dígitos pode ser encontrado na guia "STARFIRE iTC ACTIVATIONS" (ATIVAÇÕES DO STARFIRE iTC). Vá para o mostrador do veículo RTK: Pressione a guia MENU >> STARFIRE iTC >> ATIVAÇÕES.

Lista de Acesso do Rover (RAL)

Tela: SETUP – RAL

Pressione: CONFIGURAÇÃO >> STARFIRE iTC >> CONFIGURAÇÃO DA CORREÇÃO DIFERENCIAL>> CONFIGURAÇÃO RTK >> REDE SEGURA RTK >> EXIBIR LISTA AUTORIZADA.

Continua na próxima página

Isso exibe o número de série do receptor do veículo RTK e a localização é armazenada. Somente os números de série na RAL poderão receber as correções RTK da estação base quando a Rede RTK estiver no modo SEGURO (consulte Modo de Segurança na seção abaixo).

Pressione o botão PAGE (PÁGINA) para visualizar as páginas subseqüentes da RAL.

Modo de Operação da Rede RTK

Tela: SETUP - RTK

Pressione: CONFIGURAÇÃO >> STARFIRE iTC >> CONFIGURAÇÃO DA CORREÇÃO DIFERENCIAL>> CONFIGURAÇÃO RTK >> REDE SEGURA RTK >> A REDE RTK ESTÁ ATUAL.

A Segurança SBS pode ser operada em modo Público ou Seguro.

- Público – Esse modo não impede os veículos RTK de receber as correções RTK contanto que eles tenham o mesmo ID de Rede da estação base. Esse modo pode ser usado ao realizar uma demonstração do RTK para clientes potenciais ou dias no campo.
- Seguro – Esse modo impede que os veículos RTK recebam as correções RTK se os números de série não forem inseridos na RAL.

Exclusão da RAL

Tela: SETUP – RTK

Pressione: CONFIGURAÇÃO >> STARFIRE iTC >> CONFIGURAÇÃO DA CORREÇÃO DIFERENCIAL>> CONFIGURAÇÃO RTK >> REDE SEGURA RTK >> EXCLUIR LISTA TODA

Os números de série do veículo RTK podem ser excluídos individualmente ou a lista inteira pode ser excluída.

Exclusão das entradas individuais:

Pressione o botão alfabético ao lado de ROVER No. (1-99). Insira o número armazenado no receptor do veículo que será excluído (1-99).

Continua na próxima página

Pressione o botão alfabético ao lado de "ROVER HARDWARE SN" (N.S. DO HARDWARE DO ROVER) Insira um número diferente de zero (exemplo: “1”) no lugar do número de série. O número de série foi removido da RAL.

NOTA: Após o número de série do veículo RTK ser excluído da RAL, levará aproximadamente 18 minutos até que o veículo RTK não seja mais capaz de operar desligado da estação base. Durante esse tempo, o veículo fará a transição para a extensão RTK.

Exclusão da lista toda

Pressione o botão alfabético ao lado de "DELETE ENTIRE LIST" (EXCLUIR LISTA TODA).

Pressione o botão alfabético ao lado de "SUBMIT" (ENVIAR). Ele mudará para "DELETED" (EXCLUÍDO) assim que a RAL tiver sido excluída.

NOTA: Verifique se a RAL foi excluída visualizando a lista RAL (Consulte Lista de Acesso Rover na seção acima).

Configuração do Veículo RTK

Monitor GreenStar Universal

Tela: SETUP – RTK StarFire iTC

Pressione: SETUP >> iTC STARFIRE>> DIFF CORRECTION SETUP >> RTK SETUP (CONFIGURAÇÃO – STARFIRE iTC – CONFIGURAÇÃO DA CORREÇÃO DIF. – CONFIGURAÇÃO DO RTK)

StarFire Original

Pressione: SETUP >> STARFIRE RECEIVER >> DIFF CORRECTION SETUP >> RTK SETUP (CONFIGURAÇÃO – RECEPTOR STARFIRE – CONFIGURAÇÃO DA CORREÇÃO DIF. – CONFIGURAÇÃO DO RTK)

Continua na próxima página

NOTA: O veículo RTK pode ser operado em Veículo ou Modo Repetidor do Veículo.

Insira o mesmo ID da Rede RTK que a estação base está configurada.

Status de Segurança do Veículo RTK

O Veículo RTK (quando operando desligado de um ID da Rede Segura) existirá em um dos três estados de autorização RTK a seguir: Desconhecido, Autorizado ou Não Autorizado.

Esses três estados são exibidos em um ou mais locais a seguir dependendo do mostrador e do receptor usado: (Exibido em INFO – GPS – PÁGINA 3 (StarFire iTC) ou PÁGINA 5 (StarFire Original) ou Célula G no GSD ou na Célula G do Monitor GreenStar Original em um mostrador GS2).

Desconhecido – O StarFire do Veículo RTK na partida está em um estado de autorização RTK “desconhecido”. Ele existirá nesse estado até que a comunicação com a estação base seja estabelecida. Nenhuma mensagem será exibida na célula G do Monitor GreenStar.

Autorizado – Na ligação do StarFire do Veículo RTK que está configurado adequadamente e na lista de autorização, a mensagem “Rede RTK: Autorizado” será exibida na célula G assim que ela estabelecer a comunicação com a estação base RTK segura e determinar que está autorizada a receber as correções RTK.

Não Autorizado – Na ligação do StarFire do Veículo RTK adequadamente configurado, mas que o número de série não foi inserido na RAL da estação base, a mensagem “ Rede RTK: Não Autorizado” será exibida na célula G assim que ela estabelecer a comunicação com a estação base RTK segura e determinar que não está autorizada a receber as correções RTK.

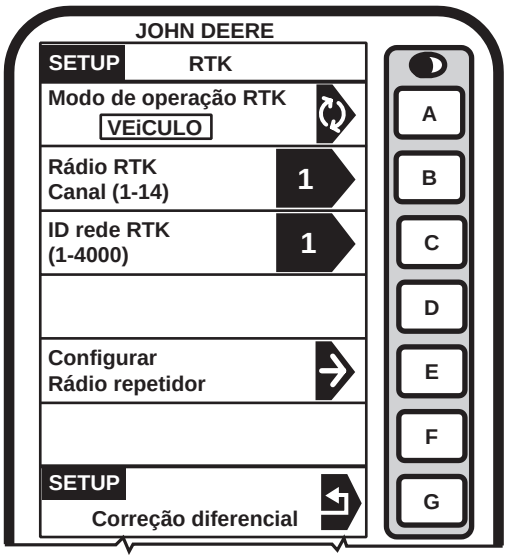
Canal de Rádio—RTK

NOTA: Há 14 canais disponíveis. O canal padrão é 1.

Tela: SETUP - RTK

Pressione: SETUP >> RECEPTOR STARFIRE >> CONFIGURAÇÃO DA CORREÇÃO DIFERENCIAL >> CONFIGURAÇÃO DO RTK

O canal de rádio pode ser alterado se outros sistemas RTK estiverem operando na área e a interferência estiver causando diminuição do desempenho da comunicação da estação base.



OUO6050,0001A78 –54–20FEB06–1/1

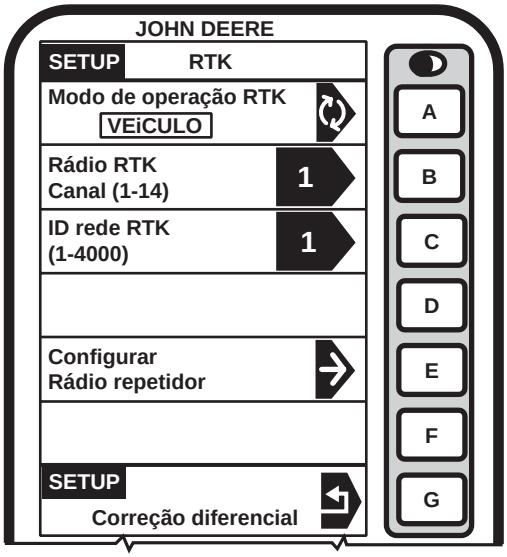
ID rede—RTK

NOTA: Há 4000 IDs de Rede disponíveis, o ID padrão é 1.

Tela: SETUP - RTK

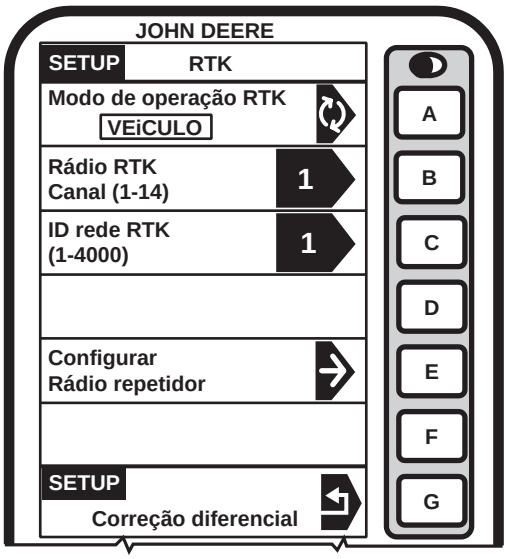
Pressione: SETUP >> RECEPTOR STARFIRE >> CONFIGURAÇÃO DA CORREÇÃO DIFERENCIAL >> CONFIGURAÇÃO DO RTK

A ID da Rede da estação base e do receptor do veículo devem ser compatíveis. Se mais de uma estação base com o mesmo número de ID de Rede estiver dentro da faixa, o veículo pode interceptar qualquer uma das estações base. Para evitar que isso aconteça certifique-se de usar um ID de rede único.



OUO6050,0001A79 –54–20FEB06–1/1

Repetidor—RTK



PC8337 –54–18OCT04

NOTA: O rádio pode ser configurado para funcionar separadamente como repetidor. É necessário um repetidor se existirem obstruções (ou seja, árvores, colinas, etc.) entre a estação base e o(s) veículo(s).

Um repetidor consiste de:

- *Rádio (configurado como um repetidor)*
- *Chicote Elétrico*
- *Suporte de Montagem*
- *Fonte de Alimentação de 12 Volts*

Para configurar o rádio como repetidor:

Tela: SETUP - RTK

Pressione: SETUP >> RECEPTOR STARFIRE >> CONFIGURAÇÃO DA CORREÇÃO DIFERENCIAL >> CONFIGURAÇÃO DO RTK

1. Conecte o rádio ao chicote do receptor do RTK do receptor.
2. Verifique se o receptor tem a posição GPS calculada.
3. Verifique se a estação base, o veículo e o repetidor têm o mesmo canal de rádio e ID de rede.
4. Pressione o botão alfabético ao lado de CONFIGURE REPEATER RADIO (CONFIGURAR RÁDIO REPETIDOR).
5. O rádio será configurado como repetidor.
6. Desconecte o repetidor do receptor e do chicote elétrico.
7. Reconecte o rádio original.

OUO6050,0001A7A –54–20FEB06–1/1

Operação do Veículo—RTK

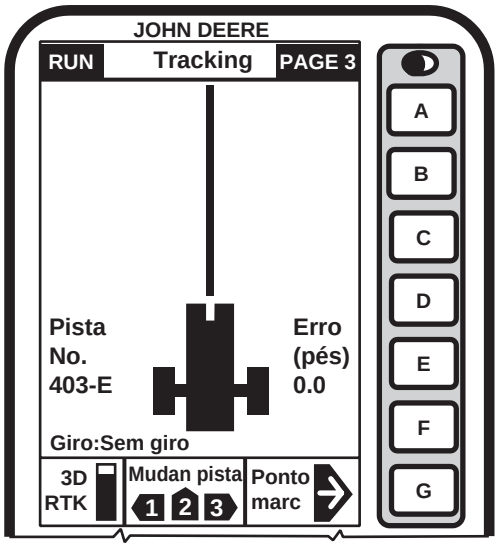
IMPORTANTE: O receptor da estação base e o receptor do veículo devem estar configurados antes de se operar o RTK. Consulte a seção Configuração informar-se sobre os procedimentos de configuração.

Quando o receptor do veículo é ligado, Sem GPS, Sem Diferencial será exibido na tela RUN - RASTREIO - PAGE até que uma posição inicial seja determinada. Quando a estação base transmite o sinal de correção, RTK 3D será exibido na tela RUN - RASTREIO - PAGE.

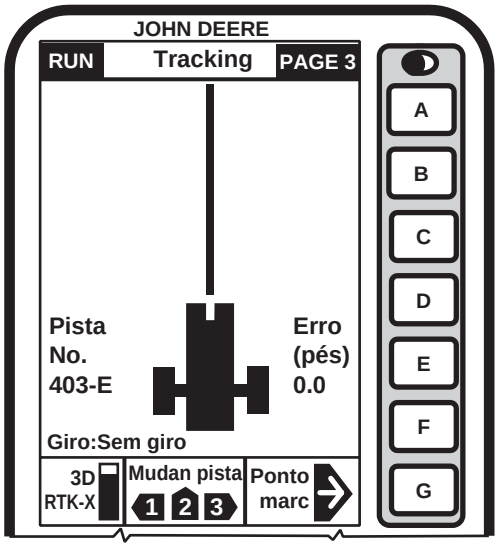
NOTA: Se a comunicação perdida estiver DENTRO das primeiras cinco horas de operação da estação base, o Modo de Extensão fornecerá a precisão do RTK por dois minutos.

Se a comunicação for perdida APÓS as primeiras horas de operação da estação base, o Modo de Extensão fornecerá a precisão do RTK por 15 minutos.

Modo de Extensão (RTK-X): Se a comunicação entre a estação base e o rádio do veículo for perdida por mais de 10 segundos, o receptor do veículo mudará automaticamente para o Modo de Extensão e manterá a precisão do RTK por um tempo. Se a estação base tiver permanecido ligada por menos de uma hora, o Modo de Extensão será disponibilizado por 2 minutos. Se o receptor da estação base tiver permanecido ligado por mais de uma hora, o Modo de Extensão será disponibilizado por 15 minutos. Se a comunicação da estação base não se restabelecer após o período de Extensão, o receptor assumirá o padrão WAAS na América do Norte ou SEM DIFERENCIAL onde o WAAS não estiver disponível.



PC7981 –54–18NOV03



PC8029 –54–18NOV03

Modo Extensão X

OUO6050,0001A7B –54–20FEB06–1/1

Páginas INFO, Estação Base—RTK



Pesquisa Rápida



Pesquisa Absoluta

Tela: INFO - GPS - PAGE 5

Esta tela permite que o operador visualize:

- **Status**
  - – OK - Estação Base está transmitindo a correção.
  - – Nenhuma Base Armazenada - A auto-pesquisa de 24 horas é necessária para a localização atual.
  - – Inicialização - O receptor está inicializando o rádio, captando o sinal do GPS.
  - – Auto-Pesquisa - auto-pesquisa de 24 horas em andamento.
- **Correções de Satélite** - Indica o número de satélites GPS para o qual a estação base está transmitindo a correção.
- **Distância** - Diferença entre a localização da estação base (posição conhecida) e a localização indicada pelo GPS não corrigido.
- **Direção** - Direção da localização da estação base (posição conhecida) até a localização indicada pelo GPS não corrigido.
- **Bateria da Base (volts)** - Voltagem da Estação Base.
- **Nível de Ruído** - Nível de ruído, interferência detectados no rádio.
- **SW** - Versão do software do rádio
- **NS** - Número de Série do rádio conectado ao receptor.

OUO6050,0001A7C –54–20FEB06–1/1

Páginas INFO, Veículo—RTK



PC8335 –54–18OCT04



PC8334 –54–18OCT04

Pesquisa Absoluta

Tela: INFO - GPS - PAGE 5

Esta tela permite que o operador visualize:

- **Status**
  - – OK - Estação Base está transmitindo a correção.
  - – Nenhuma Base Armazenada - A auto-pesquisa de 24 horas é necessária para a localização atual.
  - – Inicialização - O receptor está inicializando o rádio, captando o sinal do GPS.
  - – Auto-Pesquisa - auto-pesquisa de 24 horas em andamento na estação base.
  - – Sem Sinal - O rádio do veículo não está recebendo sinal da estação base.
- **Correções de Satélite** - Indica o número de satélites GPS para o qual a estação base está transmitindo a correção.
- **Distância** - Distância da estação base até o receptor do veículo.
- **Direção** - Direção em graus até a estação base.
- **Bateria da Base (volts)** - Voltagem da Estação Base.
- **Nível de Ruído** - Nível de ruído, interferência detectados no rádio. Pressione o botão E para atualizar o nível de ruído.

NOTA: Para Dados Recebidos (%): Valor abaixo de 100% indica uma obstrução entre o rádio da estação base e o rádio do veículo.

SOMENTE 10% SÃO NECESSÁRIOS PARA A OPERAÇÃO NORMAL.

Se a porcentagem de correção recebida for 0 e o nível de ruído for superior a 30, verifique se há possíveis fontes de interferências tais como radiotransmissores, linhas elétricas, etc.

- **(%) de Dados Recebidos** - Porcentagem de correção recebida para o veículo da estação base.
- **Conexão do Rádio** - Indica a fonte de correção. Se não houver conexão, isso alternará entre base e repetidor.
- **SW** - Versão do software do rádio.
- **NS** - Número de Série do rádio conectado ao receptor.

OUO6050,0001A7D –54–20FEB06–1/1

INFO - GPS - PAGE 1

Tela: INFO - GPS - PAGE 1

Pressione: INFO >> RECEPTOR STARFIRE

Esta tela mostra as informações e o status de entrada dos sinais de correção diferencial e GPS. Nenhuma informação nesta tela pode ser alterada. Servem apenas para visualização.

Hora e Data: Esta célula mostra a data e a hora do horário de Greenwich.

Lat: Esta célula mostra as coordenadas da latitude da localização do veículo em relação ao Equador (norte ou sul).

Lon: Esta célula mostra as coordenadas da longitude de localização do veículo em relação ao meridiano de origem (leste ou oeste).

NOTA: O botão de alternância permite que o operador altere o modo como a latitude e a longitude são exibidas entre graus, minutos, segundos e graus decimais.

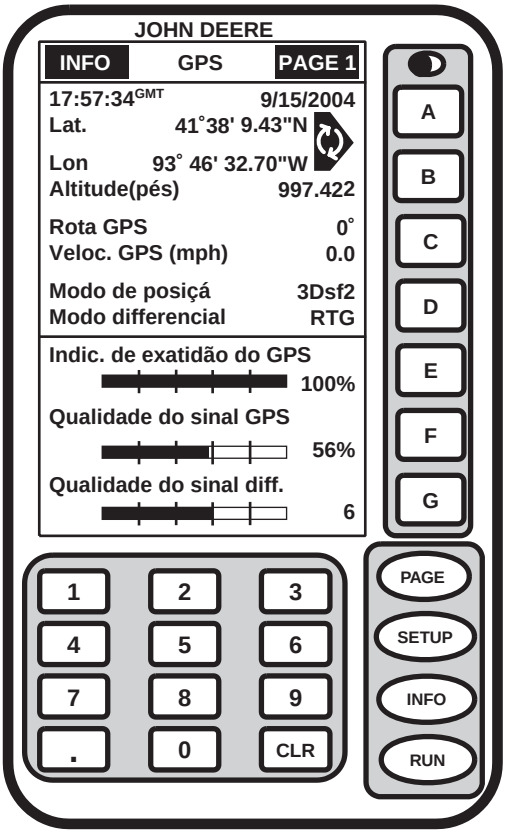
Altitude: Esta célula mostra a altura do receptor, medida da parte superior do teto, em metros (pés) acima do nível do mar.

Rota GPS: Esta célula mostra o sentido de percurso, em graus, em relação ao pólo norte geográfico (zero grau) conforme medido pelo receptor. O ângulo é medido no sentido horário.

NOTA: Percurso e velocidade geralmente exibem baixas velocidades e várias rotas mesmo quando a máquina não está em movimento.

Velocidade GPS: Esta célula mostra a velocidade de avanço da máquina em quilômetros por hora (milhas por hora) conforme medido pelo receptor.

Modo de Posição: Esta célula indica se o receptor está calculando uma posição 3D, posição 2D ou nenhuma posição (Sem Navegação) Ela também mostra o status do sinal diferencial: SF 1 (Diferencial StarFire 1), SF 2 (diferencial StarFire 2).



PC8336 –54–02SEP04

INFO - GPS - PAGE 1

Continua na próxima página

Modo Diferencial: Esta célula mostra o status do sinal GPS: 2-D (duas dimensões com latitude e longitude do veículo) ou 3-D (três dimensões com altitude, latitude e longitude do veículo).

Indicador de Exatidão do GPS: StarFire iTC inclui o Indicador de Exatidão do GPS (GPS AI). O GPS AI fornece uma indicação da exatidão da posição do GPS atingida pelo receptor e é exibida como uma porcentagem (0-100%). O GPS AI é exibido na RUN Page do Parallel Tracking (Figura 1), AutoTrac, Field Doc e na INFO – GPS – Page 1 (Figura 2).

Quando o receptor é ligado inicialmente, o GPS AI exibirá 0%. Conforme o receptor recebe os sinais dos satélites e calcula a posição, o GPS AI aumentará conforme aumenta a exatidão. O desempenho aceitável de orientação para o Parallel Tracking e para o AutoTrac é obtido quando o GPS AI exibe 80% ou mais. Isto pode levar até 20 minutos. A exatidão do GPS é afetada por vários fatores. Se a precisão de 80 % ou superior não for atingida dentro de 25 minutos, considere as seguintes possibilidades:

- Visão desobstruída do céu – árvores, prédios ou outras estruturas podem impedir o receptor de receber os sinais disponíveis de todos os satélites
- A relação de sinal e ruído (SNR) L1/L2 – interferência do radiotransmissor ou outras fontes podem causar baixo SNR
- Posição do satélite no céu – a geometria deficiente do satélite GPS pode reduzir a exatidão
- Número de satélites acima da máscara de elevação – este é o número total de satélites GPS disponíveis para seu receptor acima de 7° da máscara de elevação
- Número de satélites em atividade – este é o número total de satélites sendo usados pelo receptor para calcular uma posição.

Qualidade do sinal GPS: Esta célula mostra a qualidade dos sinais sendo recebidos pela constelação de satélites GPS.

Qualidade do Sinal Diff: Esta célula mostra a qualidade do sinal de correção diferencial sendo recebido pelo receptor.

INFO - GPS - PAGE 2

Tela: INFO - GPS - PAGE 2

Pressione: INFO >> RECEPTOR STARFIRE >> PÁGINA

Códigos de Diagnóstico de Problemas: (Consulte CÓDIGOS DE DIAGNÓSTICO DE PROBLEMAS na seção Detecção e Resolução de Problemas.)

Reg de Dados: As três páginas de registro de dados consistem em gráficos exibindo informação do GPS de até 60 minutos anteriores. Os gráficos podem ser usados para exibir ao usuário qualquer variação ocorrida nos últimos 60 minutos.

Freq (MHz): Esta célula mostra a freqüência do sinal de correção diferencial que o receptor está configurado para receber.

Idade Correções (SEG): Esta célula mostra a duração do sinal de correção diferencial para o GPS (normalmente menos de 10 segundos).

Satélite acima másc. elev. Este é o número total de satélites GPS disponíveis para seu receptor acima da máscara de elevação de 7°.

Satélites rastreados: Este é o número total de satélites GPS rastreados por seu receptor.

Satélites em solução: Esta célula mostra o número de satélites ativamente usados para calcular a posição.

PDOP: PDOP (Diluição de Posição da Precisão) é um indicador de geometria do satélite GPS como vista pelo receptor. Um PDOP inferior indica melhor geometria do satélite para cálculo da posição vertical e horizontal.

Ângulo de Balanço: É uma representação gráfica e numérica do valor da inclinação esquerda/direita que o TCM mede em relação à referência de zero grau calibrada. Um ângulo positivo de inclinação significa que o veículo está inclinado para a direita.

Taxa de Guinada: Isto fornece uma representação gráfica e um número para o valor da rotação que o TCM mede. Uma taxa de guinada positiva significa que o veículo está virando para a direita.



PC8137 –54–31MAR04

INFO - GPS - PAGE 2

OUO6050,0001A7F –54–20FEB06–1/1

Reg de Dados

Tela: INFO - GPS - PAGE 2

Pressione: INFO >> RECEPTOR STARFIRE >> PÁGINA

Pressione o botão alfabético ao lado de REG DE DADOS para acessar as três páginas de registro de dados. Essas páginas consistem em gráficos exibindo informação do GPS de até 60 minutos anteriores. Os gráficos podem ser usados para exibir ao usuário qualquer variação ocorrida nos últimos 60 minutos.



PC8137 –54–31MAR04

INFO - GPS - PAGE 2

Continua na próxima página

INFO - REG DE DADOS - PAGE 1

Tela: INFO – REG DE DADOS - PAGE 1

Pressione: INFO >> RECEPTOR STARFIRE >> PAGE >>REG. DADOS

Indicador de Exatidão do GPS: O Indicador de Exatidão do GPS é uma indicação relativa do desempenho geral do diferencial do GPS.

Qualidade do sinal GPS: A qualidade do sinal do GPS mostra a qualidade dos sinais sendo recebidos pelos satélites GPS. Ao contrário do Indicador de Precisão do GPS, a Qualidade do Sinal não inclui WAAS, SF1, SF2 ou o tempo em que o sinal é recebido.

Qualidade do Sinal Diff: A qualidade do sinal diferencial é a intensidade do sinal de rede do StarFire (SF1 ou SF2). A faixa normal é de 5 a 15, mas a indicação máxima nos indicadores é 10. O valor numérico é exibido à direita do indicador. Qualquer valor acima de 5 é normal.



PC8323 –54–02SEP04

OUO6050,0001A80 –54–20FEB06–2/4

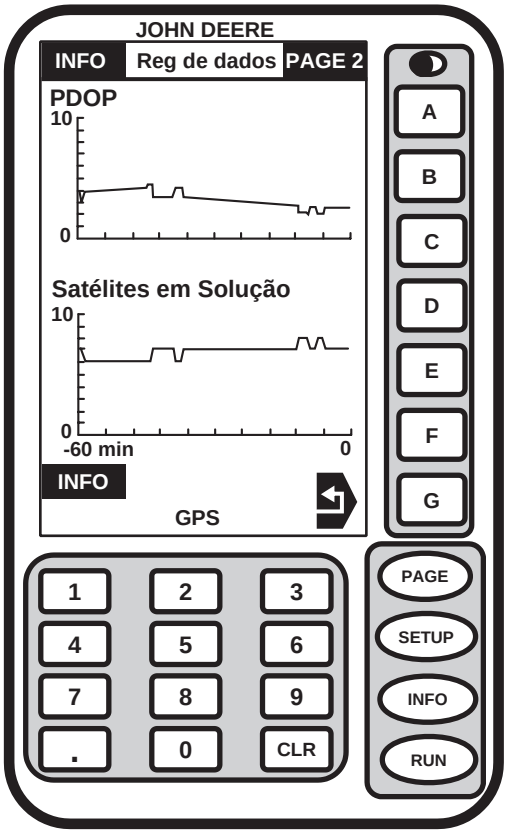
INFO - REG DE DADOS - PAGE 2

Tela: INFO - REG DE DADOS - PAGE 2

Pressione: INFO >> RECEPTOR STARFIRE >> PAGE >>REG DE DADOS >>PÁGINA

PDOP: (Diluição de Posição da Precisão) é uma combinação de erro vertical e horizontal (ou tridimensional). Um PDOP Inferior é melhor. Um valor abaixo de 2 é considerado ideal.

Satélites em solução: Número de satélites que o receptor usa na solução de posição atual. O máximo é 10. Os satélites não são usados em solução até que tenham mais de 7° de máscara de elevação para WAAS, SF1 ou SF2 (10° para RTK) e os satélites são usados até que cheguem abaixo de 7° da máscara de elevação para o WAAS, SF1, SF2 ou RTK.



PC8324 –54–23AUG04

Continua na próxima página

OUO6050,0001A80 –54–20FEB06–3/4

INFO - REG DE DADOS - PÁGINA 3

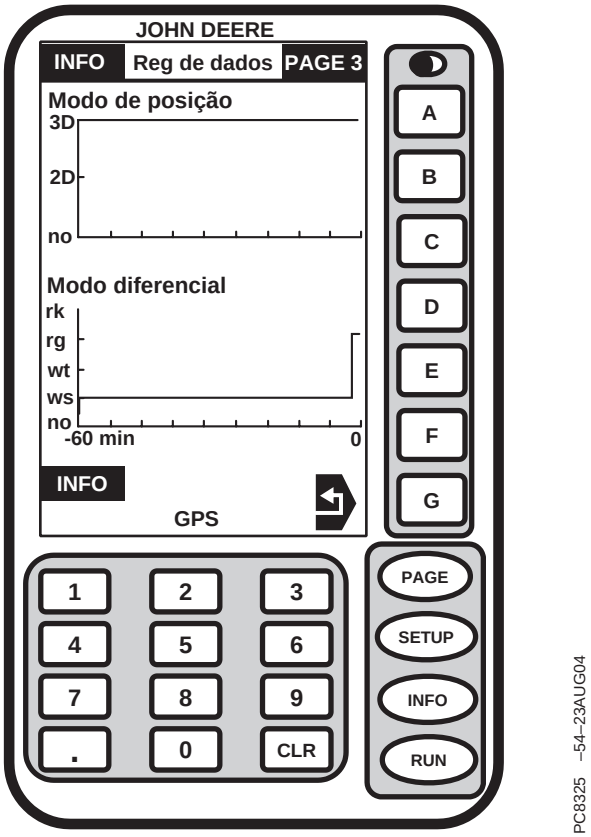
Tela: INFO - REG DE DADOS - PAGE 3

Pressione: INFO >> RECEPTOR STARFIRE >> PÁGINA >> REG DADOS >> PÁGINA >> PÁGINA

Modo de Posição: O modo de posição é representado por três tipos diferentes: Sem Nav, 2D e 3D. Isto ajuda a determinar se a posição do GPS caiu nos últimos 60 minutos.

Modo Diferencial: Isto mostra o nível do sinal diferencial recebido nos 60 minutos anteriores. O nível do sinal adquirido em seu receptor determinará o ponto mais alto do gráfico de barras que você verá.

- RK - RTK
- RG - SF2 atual
- WT - SF2 original
- WS - WAAS
- NO - nenhum



OUO6050,0001A80 –54–20FEB06–4/4

INFO - GPS - PAGE 3 (INFO – GPS – PÁGINA 3)

Tela: INFO - GPS - PAGE 3

Pressione: INFO >> STARFIRE RECEIVER >> PAGE >> PAGE (INFO – RECEPTOR STARFIRE – PÁGINA – PÁGINA)

Esta página exibe informações detalhadas sobre o receptor. Esta informação ajudará a detectar e resolver problemas do receptor se ocorrer um problema.

Ativações: Ativações exibe todos os códigos de ativação inseridos no receptor. SF1, SF2 e/ou RTK. Visite www.StellarSupport.com para obter ativações adicionais.

Licença SF2: Se o receptor tiver atualmente a licença SF2 ativa, será exibido SIM. Caso contrário, será exibido NÃO.

Data Final SF2: Data em que a licença SF2 expira.

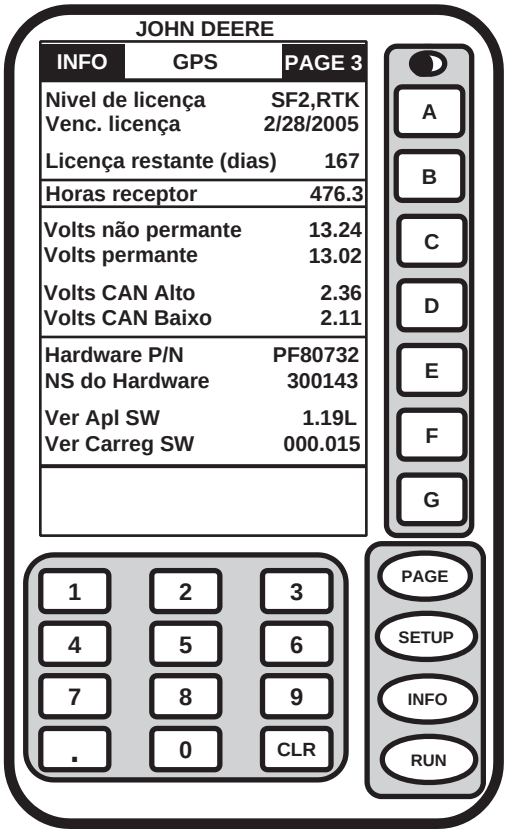
Horas do Receptor: Esta célula exibe o número de horas do receptor.

Número de Série: Esta célula mostra o número de série do receptor. Isto é exigido para se obter uma licença de sinal do StarFire.

Versão do Hardware: Esta célula exibe o número de peça do receptor.

Versão do Software: Esta célula mostra a versão do software em uso no receptor.

NOTA: Para adquirir a última versão do software visite o site www.stellarsupport.com ou contate seu concessionário John Deere.



PC8331 –54–22SEP04

INFO - GPS - PAGE 3 (INFO – GPS – PÁGINA 3)

OUO6050,0001A81 –54–20MAR06–1/1

Rastreio por satélite

Tela: INFO - GPS - PAGE 4

Pressione: INFO >> RECEPTOR STARFIRE >> PÁGINA >> PÁGINA >> PÁGINA

Esta página mostra os satélites rastreados pelo receptor GPS e as informações associadas.

SAT ID: (Número de Identificação do Satélite): Número de identificação do satélite GPS

ELV: (Elevação da Posição): Elevação em graus acima do horizonte da posição do satélite GPS

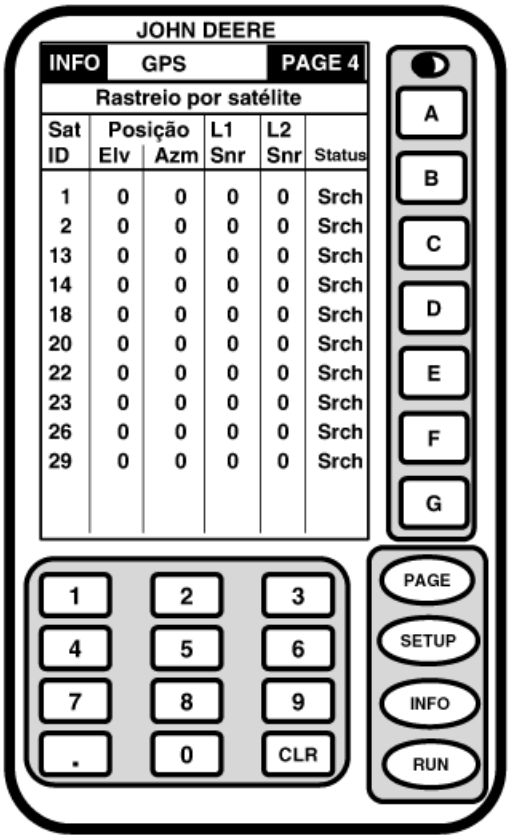
AZM: (Azimute da Posição): Azimute em graus em relação ao norte geográfico do satélite GPS

L1 SNR: (Relação Sinal-Ruído L1): Intensidade do sinal para o sinal L1 do GPS (relação sinal-ruído)

L2 SNR: (Relação Sinal-Ruído L2): Intensidade do sinal para o sinal L2 do GPS (relação sinal-ruído)

Status: (Status do Sinal GPS): Status do sinal GPS

- **Pesquisa:** pesquisa do sinal de satélite
- **Rastr:** rastreando o sinal do satélite e usando-o para o posicionamento.
- **OK:** rastreando o sinal do satélite e usando-o para o posicionamento.
- **SF1 OK:** rastreando o sinal do satélite e usando-o para o posicionamento com a freqüência do sinal STARFIRE.
- **SF2 OK:** rastreando o sinal do satélite e usando-o para o posicionamento com a freqüência dupla STARFIRE.



PC8547 –54–10MAY05

OUO6050,0001A82 –54–20FEB06–1/1

Receptor StarFire

IMPORTANTE: Se um sinal de correção SF2 estiver sendo usado, a exatidão do sistema pode continuar a aumentar depois de verificar o SF2 na tela. Quando o receptor é ligado, está no modo diferencial SF1. Pode levar alguns minutos até que o receptor se altere para o modo SF2. Pode haver uma pequena alteração na posição entre os dois modos. Se a máquina estava recebendo freqüência dupla quando foi desligada, os 10 minutos de atraso não ocorrerão a menos que ela tenha sido desligada por mais do que o tempo especificado de HORAS LIGADO APÓS DESLIGAMENTO.

OUO6050,0001A8A –54–20APR06–1/1

SETUP - GPS - PAGE 1

Tela: SETUP - GPS - PAGE 1

Pressione: SETUP >> STARFIRE RECEIVER (CONFIGURAÇÃO – RECEPTOR STARFIRE)

Os itens a seguir podem ser configurados nesta tela:

- Renovação da licença e Licença restante (dias)
- CONFIGURAÇÃO do Modo de Início rápido - AUTOMÁTICO/DESL.
- Horas LIGADO após Desligamento
- Freqüência de Correções-PREDEFINIDA/ABAIXO
- Correções StarFire-DESLIGADO, SF1, SF2

Pressione o botão correspondente para acessar a opção a ser alterada.



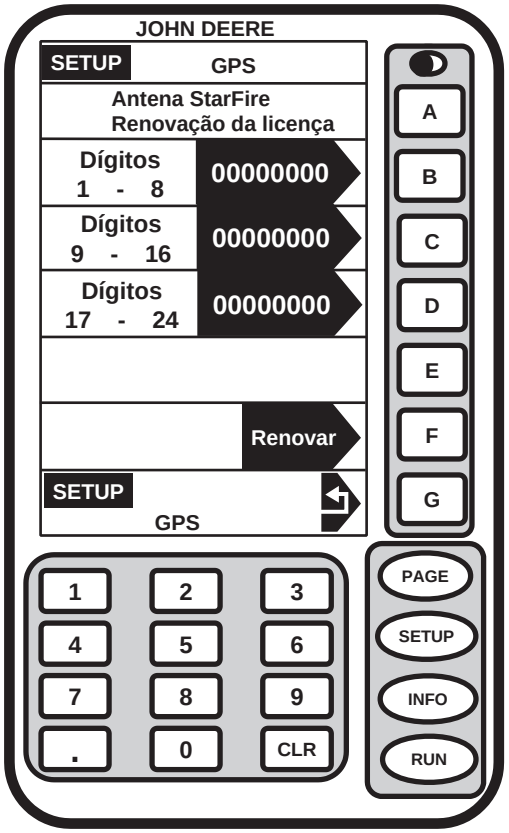
PC8548 –54–10MAY05

Continua na próxima página

OUO6050,0001A8B –54–20APR06–1/5



PC8548 –54–10MAY05



PC7942 –54–22OCT03

SETUP - GPS

Renovação da licença e Licença restante

NOTA: Para receber a licença atualizada, visite o site www.stellarsupport.com na Internet, ligue para + 49-(0) 62 18 29 44 70 ou contate seu concessionário John Deere.

Renove a licença se usar o sinal de correção diferencial do StarFire ou ative o receptor para uso com RTK.

A tela de licença à esquerda indica o número de dias restantes antes da licença do receptor precisar ser renovada.

Tela: SETUP - GPS

Pressione: SETUP >> RECEPTOR STARFIRE >> RENOVAÇÃO DA LICENÇA/LICENÇA RESTANTE (DIAS)

Esta tela permite que o operador insira manualmente a licença de 24 dígitos da assinatura do receptor de posição.

1. Pressione o botão alfabético ao lado de DÍGITOS 1-8 e digite os primeiros oito dígitos usando o teclado numérico. Pressione o botão alfabético ao lado de DÍGITOS 1-8 novamente e salve o valor inserido.

2. Pressione o botão alfabético ao lado de DÍGITOS 9-16 e digite os primeiros oito dígitos usando o teclado numérico. Pressione o botão alfabético ao lado de DÍGITOS 9-16 novamente e salve o valor inserido.

Continua na próxima página

3. Pressione o botão alfabético ao lado de DÍGITOS 17-24 e digite os primeiros oito dígitos usando o teclado numérico. Pressione o botão alfabético ao lado de DÍGITOS 17-24 novamente e salve o valor inserido.

4. Pressione o botão alfabético ao lado de RENOVAR para aceitar todos os números e enviar.

Advertência de Licença Vencida

NOTA: Dois períodos de carência de 48 horas ficam disponíveis quando a licença atual expira. Isto é fornecido para permitir tempo suficiente para o cliente renovar a licença. O sinal do período de carência será o sinal de correção diferencial SF2.

Se a licença expirar durante a operação ou na última operação realizada, uma tela de aviso será exibida.

A tela de aviso pode ser apagada pressionando o botão alfabético ao lado de CONTINUE ou um período de carência pode ser ativado pressionando o botão alfabético ao lado de USAR 1 se necessário.

Continua na próxima página



SETUP - GPS - PAGE 1



Seleção do Modo QuickStart

QuickStart

Tela: SETUP - GPS

Pressione: SETUP >> RECEPTOR STARFIRE >> CONFIG. DO QUICKSTART

Esta tela permite que o operador ative o modo automático pressionando o botão alfabético ao lado de MODO PARTIDA RÁPIDA para alternar entre AUTOMÁTICO e DESLIG.

Se o Início Rápido for ativado (modo automático) e o usuário tiver SF2 quando o receptor for desligado, uma posição é salva para o próximo Início Rápido. Se a energia for restaurada para o receptor dentro do período definido em HORAS LIGADAS APÓS DESLIG., não será necessária uma partida rápida pois a energia do receptor não foi interrompida. Entretanto, se a duração for maior do que as horas ligadas após desligamento, uma Partida Rápida será acionada. A posição salva será usada para derivar o transiente da partida (período de aquecimento) que geralmente é necessário. Entretanto, a estipulação é que o receptor não pode se mover durante o Início Rápido. Podem ser necessários até 6 minutos para a conclusão da Partida Rápida. O usuário será notificado na tela quando tiver terminado.

Continua na próxima página

Horas LIGADO Após Desligamento

Isto define quanto tempo o receptor permanece ligado após a chave ser desligada no veículo. Se a energia for restaurada dentro do número de horas definidas em horas ligado após desligar, o receptor restabelecerá a precisão total SF2 dentro de poucos segundos (considerando que o SF2 estava ligado quando a chave foi desligada).

O operador pode selecionar o tempo em horas em que o sistema permanecerá ligado. Pressione o botão alfabético ao lado de HORAS LIGADO APÓS DESLIG. para alternar entre as configurações. A configuração predefinida é de 3 horas.

Freqüência de Correções

IMPORTANTE: NÃO altere o canal padrão a menos que seja instruído a fazê-lo pelo concessionário John Deere ou pelo departamento de Soluções de Gerenciamento Agrícola John Deere.

Pressione o botão alfabético ao lado de FREQÜÊNCIA CORREÇÕES para alternar/selecionar freqüência PRREDEFINIDA ou ABAIXO.

Correções do StarFire

NOTA: Esta informação será exibida somente quando o receptor tiver uma licença.

Pressione o botão alfabético ao lado de CORREÇÕES STARFIRE para alternar/selecionar LIGADO ou DESLIGADO.

WAAS

Pressione o botão alfabético ao lado de WAAS para alternar/selecionar LIGADO ou DESLIGADO.



PC7940 –54–22OCT03

SETUP - GPS - PAGE 1

OUO6050,0001A8B –54–20APR06–5/5

SETUP - GPS - PAGE 2

Tela: SETUP - GPS - PAGE 2

Pressione: SETUP >> RECEPTOR STARFIRE >> PAGE

Os itens a seguir podem ser configurados nesta tela:

- Taxa Baud Porta Serial
- Taxa de Saída Porta Serial
- Mensagem da porta GGA
- Mensagem da porta serial GSA
- Mensagem da Porta RMC
- Mensagem da Porta VTG
- Mensagem da porta ZDA

Taxa Baud Porta Serial

NOTA: As taxas de saída são: 4800, 9600, 19200 e 38400.

O receptor STARFIRE é capaz de enviar mensagens NMEA em uma porta serial. Isto permite que o receptor seja usado para aplicações além dos sistemas GreenStar.

Pressione o botão alfabético ao lado de SERIAL PORT BAUD RATE TAXA (BAUDS PORTA SERIAL) para alternar/selecionar a taxa de bauds da porta serial.



PC7406 –54–05NOV02

Continua na próxima página

Taxa de Saída Porta Serial

NOTA: As configurações da porta serial não afetam as aplicações GreenStar.

Pressione o botão alfabético ao lado de TAXA DE SAÍDA PORTA SERIAL para alternar/selecionar de 1 a 5 Hz.

Mensagens da Porta Serial

Pressione o botão alfabético ao lado de MENSAGEM DA PORTA SERIAL desejada para alternar/selecionar entre LIGADO e DESLIGADO.



PC7406 –54–05NOV02

OUO6050,0001A8C –54–20APR06–2/2

INFO - GPS - PAGE 1

Tela: INFO - GPS - PAGE 1

Pressione:INFO >> RECEPTOR STARFIRE

Esta tela mostra as informações e o status de entrada dos sinais de correção diferencial e GPS. Nenhuma informação nesta tela pode ser alterada. Servem apenas para visualização.



PC7943 –54–22OCT03

Hora e Data

Esta célula mostra a hora e a data do horário médio de Greenwich.

Lat

Esta célula mostra as coordenadas de latitude da localização do veículo em relação ao Equador (norte ou sul).

Lon

Esta célula mostra as coordenadas de longitude da localização do veículo em relação ao meridiano de origem (leste ou oeste).

NOTA: O botão de alternância permite que o operador altere o modo como a latitude e a longitude são exibidas entre graus, minutos, segundos e graus decimais.

Altitude

Esta célula mostra a altura do receptor em metros (pés) acima do nível do mar.

Rota GPS

NOTA: Percurso e velocidade geralmente exibem baixas velocidades e várias rotas mesmo quando a máquina não está em movimento.

Esta célula mostra o sentido do percurso, em graus, em relação ao pólo norte geográfico (zero grau) conforme medido pelo receptor. O ângulo é medido no sentido horário.

Continua na próxima página

Velocidade do GPS

Esta célula mostra a velocidade de avanço da máquina em quilômetros por hora (milhas por hora) conforme medido pelo Receptor.

Modo de Posição

Esta célula mostra o status do sinal GPS: 2-D (duas dimensões com latitude e longitude do veículo) ou 3-D (três dimensões com altitude, latitude e longitude do veículo).

A célula do modo de posição também mostra o status do sinal diferencial: SF 1 (Diferencial StarFire 1), SF 2 (diferencial StarFire 2).

Idade de correções (seg)

Esta célula mostra a duração do sinal de correção diferencial para o GPS (normalmente menos de 10 segundos).

Satélites Acima da Área

Este é o número total de satélites GPS disponíveis para seu receptor StarFire acima da máscara de elevação de 7°.

Satélites em Solução

Esta célula mostra o número de satélites ativamente usados para calcular a posição.

PDOP, HDOP e VDOP

Esta célula mostra a exatidão do sinal de posição do GPS. A exatidão do sinal é afetada pela geometria do satélite em uso.

- PDOP-diluição de posição da precisão
- HDOP-diluição horizontal da precisão
- VDOP-diluição vertical da precisão

Continua na próxima página

Indicador de exatidão do GPS

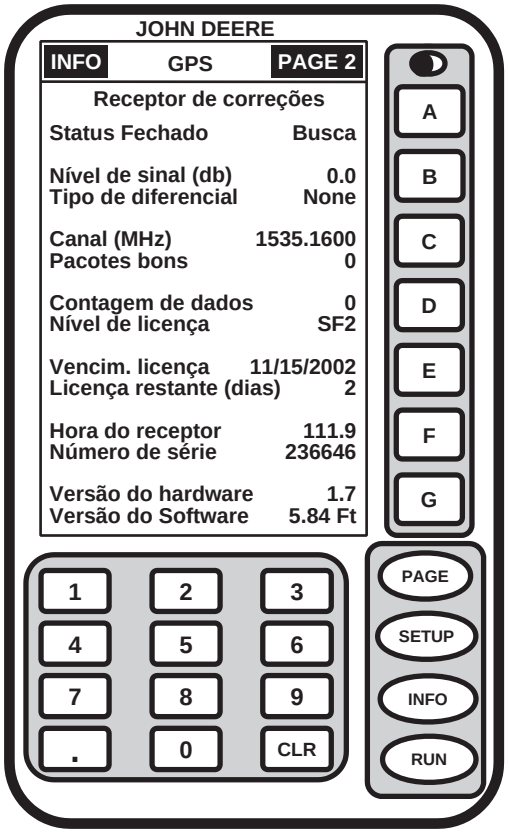
A Versão 7.00 e mais recentes do software do receptor StarFire inclui o Indicador de Precisão GPS (GPS AI). O GPS AI fornece uma indicação da precisão da posição do GPS atingida pelo receptor StarFire e é exibida como uma porcentagem (0-100%). O GPS AI é exibido na tela RUN do Parallel Tracking (Figura 1), AutoTrac, Field Doc e na INFO – GPS – Page 1 (Figura 2).

Quando o receptor StarFire é ligado inicialmente, o GPS AI exibirá 0%. Conforme o receptor recebe os sinais dos satélites e calcula a posição, o GPS AI aumentará conforme aumenta a exatidão. O desempenho aceitável de orientação para o Parallel Tracking e para o AutoTrac é obtido quando o GPS AI exibe 80% ou mais. Isto pode levar até 20 minutos. A exatidão do GPS é afetada por vários fatores. Se a precisão de 80 % ou superior não for atingida dentro de 25 minutos, considere as seguintes possibilidades:

- Visão desobstruída do céu – árvores, prédios ou outras estruturas podem impedir o StarFire de receber os sinais disponíveis de todos os satélites
- A relação de sinal e ruído (SNR) L1/L2 – interferência do radiotransmissor ou outras fontes podem causar baixo SNR
- Posição do satélite no céu – a geometria deficiente do satélite GPS pode reduzir a exatidão
- Número de satélites acima da máscara de elevação – este é o número total de satélites GPS disponíveis para seu receptor StarFire acima de 7° da máscara de elevação
- O número de satélites em Atividade – este é o número total de satélites sendo usados pelo receptor StarFire para calcular uma posição.

OUO6050,0001A8D –54–20APR06–3/3

INFO - GPS - PAGE 2
Correção do Receptor



PC7421 –54–14NOV02

Tela: INFO - GPS - PAGE 2

Pressione:INFO >> RECEPTOR STARFIRE >> PÁGINA

Esta tela exibe informações detalhadas sobre o receptor de posição. Esta informação ajudará a detectar e resolver problemas no receptor de posição.

Status bloq

Esta célula mostra o status da aquisição do sinal de correção diferencial de Banda-L (busca, bloq.).

Nível de Sinal

Esta célula mostra a intensidade do sinal de correção diferencial de Banda-L em dB. Um bom sinal tem 6 dB ou mais.

Tipo de diferencial

Esta célula mostra o tipo do sinal de correções recebido.

Canal

Esta célula mostra qual a freqüência usada pelo receptor para as correções diferenciais da Banda-L.

Bons Pacotes

Pacotes são seqüências de dados de informação recebidos do satélite diferencial. Bons pacotes contêm informações de correção diferencial.

Contagem de Dados

Esta célula exibe o número de vezes que o receptor obteve o sinal de correções diferenciais.

Nível de licença

Esta célula exibe o tipo de sinal diferencial que está sendo recebido.

Vencim. licença

Esta célula mostra a data em que a licença expira.

Continua na próxima página

Licença Restante

Esta célula mostra o número de dias restantes até que a licença de correção diferencial de Banda-L expire.

Horas do Receptor

Esta célula exibe o número de horas do receptor.

Número de Série

Esta célula mostra o número de série do receptor de posição. Isto é exigido para se obter uma licença de sinal de Banda-L.

Versão do Hardware

Esta célula exibe o número de peça do receptor de posição.

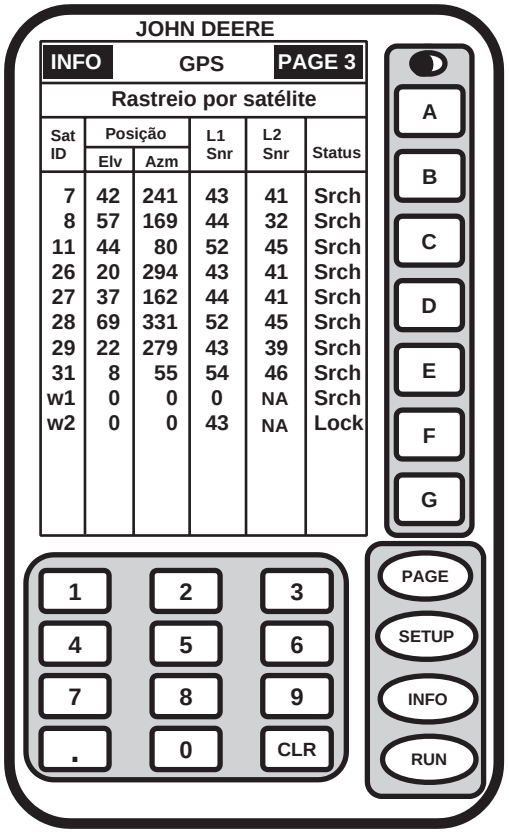
Versão do Software

NOTA: Para adquirir a última versão do software visite o site www.stellarsupport.com ou contate seu concessionário John Deere.

Esta célula mostra a versão do software em uso no receptor de posição.

OUO6050,0001A8E –54–20APR06–2/2

INFO - GPS - PAGE 3 (INFO – GPS – PÁGINA 3)
Rastreio por satélite



PC7420 –54–14NOV02

Tela: INFO - GPS - PAGE 3

Pressione: INFO >> STARFIRE RECEIVER >> PAGE >> PAGE (INFO – RECEPTOR STARFIRE – PÁGINA – PÁGINA)

Esta tela mostra os satélites rastreados pelo receptor GPS e as informações associadas.

SAT ID

Esta célula mostra o número de identificação do satélite GPS.

ELV

Esta célula mostra a elevação em graus acima do horizonte para a posição do satélite GPS.

AZM

Esta célula mostra o azimute em graus do norte geográfico para o satélite GPS.

L1 Snr

Esta célula mostra a intensidade do sinal para o sinal GPS L1 (relação de sinal e ruído)

L2 Snr

Esta célula mostra a intensidade do sinal para o sinal GPS L2 (relação de sinal e ruído)

Status

Esta célula mostra o status do sinal GPS.

- Procura-Procurando o sinal do satélite.
- Rastreio-rastreando o sinal do satélite e usando-o para o posicionamento.
- OK-Rastreando o sinal do satélite e usando-o para o posicionamento.

Continua na próxima página

- OK SF1-Rastreando o sinal do satélite e usando-o para o posicionamento com a freqüência do sinal STARFIRE.
- OK SF2-Rastreando o sinal do satélite e usando-o para o posicionamento com a freqüência dupla STARFIRE.

OUO6050,0001A8F –54–20APR06–2/2

Telas de Advertência

NOTA: Pressionar E omitirá a tela de aviso até que a energia seja ligada e desligada.

A tela de aviso ID 304 será exibida se a correção diferencial se perder.

A tela de aviso ID 305 será exibida se o sinal se perder.

Pressione o botão alfabético ao lado de NÃO REPETIR AVISO para desligar o aviso.

Pressione o botão alfabético ao lado de OK para continuar. O aviso se repetirá a cada 5—10 minutos.

A tela de advertência ID 302 é para alertar o usuário de que o receptor não está travado em um sinal diferencial e que ele deve ser travado em um outro sinal.

A tela de advertência ID 301 será exibida se o receptor não estiver recebendo mensagens de correção da rede STARFIRE (somente pacotes inativos). O receptor de posição não funcionará corretamente se não estiver recebendo as mensagens de correção da rede STARFIRE. Esta condição será corrigida assim que possível por funcionários da rede STARFIRE.

Pressione o botão alfabético ao lado de OK para continuar.

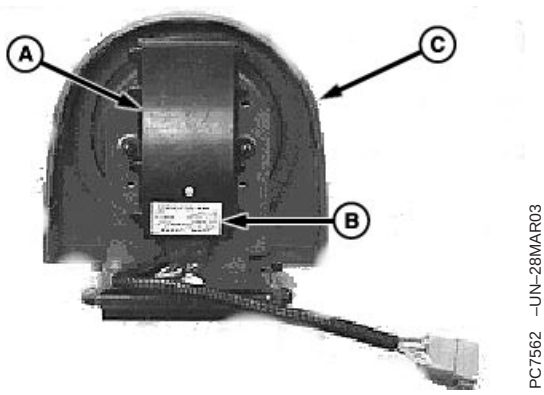
IMPORTANTE: Esta tela de aviso indica um problema com a rede de satélite STARFIRE. Não é necessária nenhuma ação do operador.

OUO6050,0001A90 –54–20APR06–1/1

TCM—no Receptor StarFire Original

Localização

A—Módulo de Compensação de Terreno (TCM)
B—Números de identificação do produto
C—Receptor



PC7562 –UN–28MAR03

OUO6050,0001A91 –54–20FEB06–1/1

TCM e Receptor de Posição

O receptor de posição localiza-se na cabine da máquina. O receptor de posição recebe o sinal de correção diferencial e de posicionamento global através de um único receptor e integra o sinal para o uso com o sistema.

O Módulo de Compensação de Terreno (TCM) é um auxílio à navegação usado com o receptor de posição StarFire para melhorar a posição do veículo e os parâmetros do curso fornecidos pelo GPS. O TCM corrige as propriedades dinâmicas do veículo como inclinação (direita/esquerda) em declives laterais, terrenos irregulares ou diversas condições de solo. O TCM é montado no receptor StarFire e se conecta entre o receptor e o restante dos componentes.

OUO6050,0001A92 –54–20FEB06–1/1

Configuração

IMPORTANTE: O TCM deve ser configurado corretamente para se obter máximo desempenho.

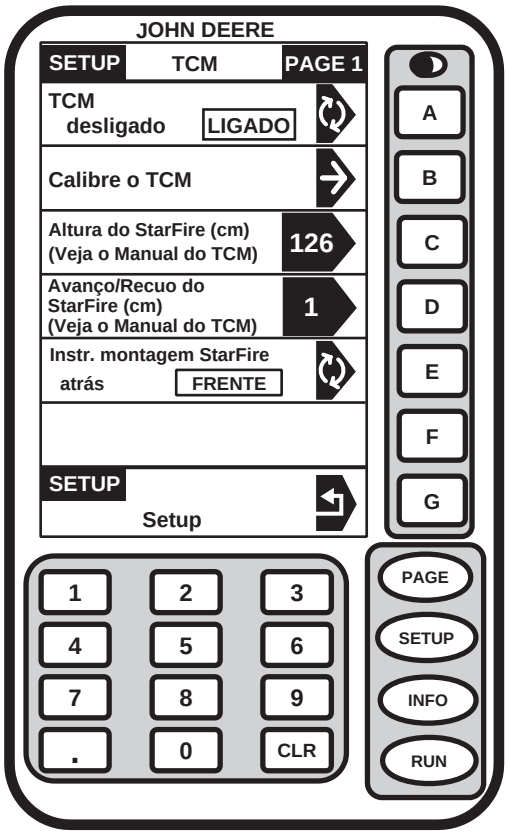
Tela: SETUP - TCM - PAGE 1

Pressione: SETUP >> TCM

NOTA: Dependendo do número de programas carregados no KeyCard, o TCM pode não aparecer na tela SETUP - PAGE 1. Pressione o botão PAGE para acessar TCM.

Esta tela permite ao operador visualizar e alterar informações específicas para o TCM (Módulo de Compensação de Terreno):

- LIGUE/DESLIGUE o TCM
- Calibre o TCM para zero grau de ângulos de inclinação direita/esquerda.
- Insira manualmente a altura do receptor StarFire (a partir do solo)
- Insira manualmente o avanço/recuo (distância do ponto pivô do veículo até o receptor)
- Altere a direção de montagem do receptor (para trás/frente)



PC7548 –54–27MAR03

OUO6050,0001A93 –54–20FEB06–1/1

LIGAR/DESLIGAR

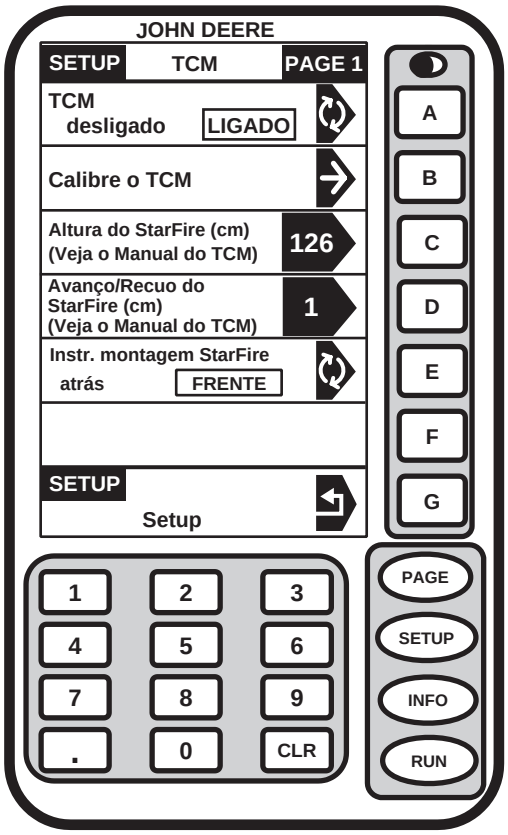
IMPORTANTE: O TCM deve estar ligado para que o AutoTrac funcione. Se o TCM estiver DESLIGADO, o AutoTrac não funcionará.

NOTA: Não há indicação nas telas RUN se o TCM está ligado ou desligado.

O TCM assumirá o estado LIGADO como padrão ao se desligar e ligar.

Pressione o botão A para alternar entre LIGADO e DESLIGADO, a seleção será exibida em uma caixa e em letras maiúsculas.

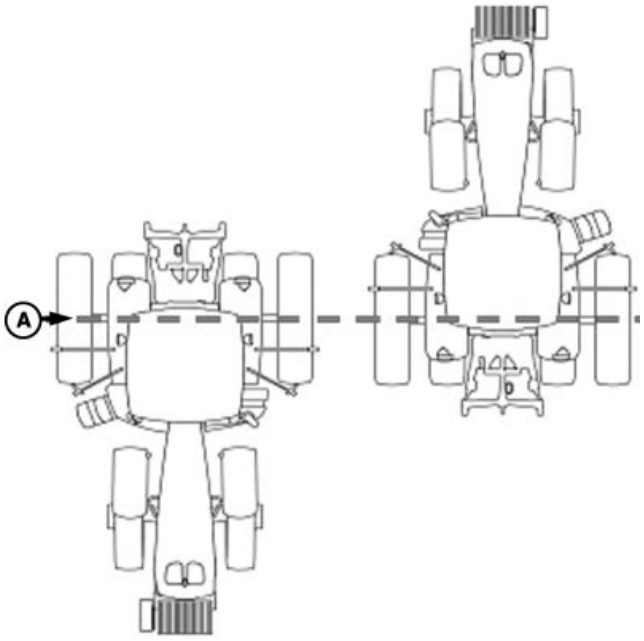
Quando o TCM for desligado, as mensagens do GPS não serão corrigidas para as propriedades dinâmicas do veículo ou para declives laterais.



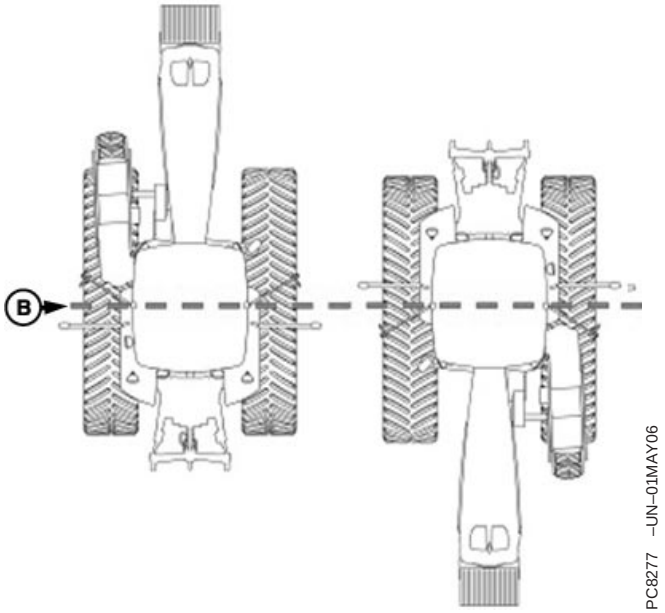
PC7548 –54–27MAR03

OUO6050,0001A94 –54–20FEB06–1/1

Calibração



Veículos com Eixo Dianteiro Flutuante



Veículos com Esteiras ou Rodas com Eixo Fixo

A—Eixo Traseiro

B—Ponto Pivô do Veículo

Posicionamento da Máquina durante a Calibração

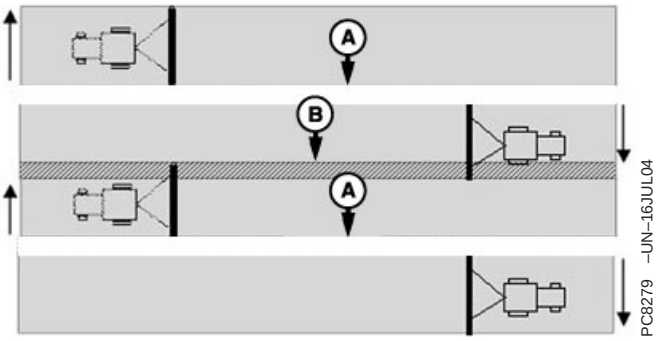
IMPORTANTE: Ao calibrar, é importante que o TCM esteja no mesmo ângulo quando estiver voltado para qualquer um dos sentidos. Se o ângulo de inclinação direita/esquerda for de 2° positivos quando estiver voltado para um sentido, o veículo precisa estar a 2° negativos quando voltado para o sentido oposto. Para posicionar o TCM com o mesmo ângulo, é importante que, ao virar o veículo em outra direção, os pneus sejam colocados no local certo. Quando o veículo estiver estacionado em uma superfície plana e rígida, anote o local dos pneus no solo. Ao fazer curvas use as instruções a seguir:

- **Veículos com Eixo Dianteiro Flutuante (TDM, ILS, TLS) — coloque as rodas/eixo traseiro no mesmo local ao executar a calibração de 2 pontos. Consulte o diagrama acima para Veículos com Eixo Dianteiro Flutuante.**
- **Veículos com Esteiras ou Rodas com Eixo Fixo (Tratores de esteira, Pulverizadores Série 4700 e 4900 e Tratores de Roda Série 9000 e 9020)—Coloque todos no mesmo local quando estiver voltado em qualquer direção. Consulte o diagrama acima para Veículos de Trilhas ou Rodas com Eixo Fixo.**

Continua na próxima página

Superfície de Calibração

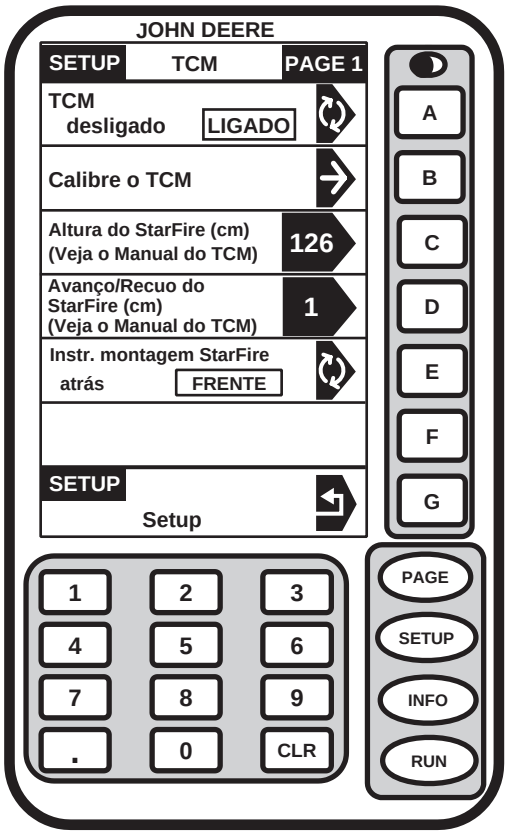
IMPORTANTE: O veículo deve estar em uma superfície nivelada, plana e rígida para a calibração Se o TCM não for calibrado em uma superfície nivelada ou se o ângulo de montagem do TCM não estiver nivelado em relação ao ângulo do veículo (Suporte de montagem do StarFire ou cabine do veículo ligeiramente deslocado, pressão dos pneus desigual de um lado para outro, etc) o operador pode ver o deslocamento durante a operação. Este offset pode parecer um salto consistente (A) ou uma sobreposição (B) em uma operação passe a passe. Para eliminar o offset, recalibre em uma superfície nivelada, dirija por um passe, vire e dirija pelo mesmo passe no sentido oposto. Se o veículo não seguir o mesmo trecho, meça a distância do deslocamento e insira em um deslocamento do acessório em SETUP - RASTREIO - PAGE 2. (Consulte SETUP - TRACKING - PAGE 2 na seção Configuração). Após a calibração inicial do TCM, não é necessário calibrar novamente a menos que o ângulo do TCM em relação ao veículo tenha se alterado. Por exemplo, a pressão dos pneus foi diminuída em um lado do veículo ocasionando a alteração do ângulo do veículo em relação ao solo.



A—Salto
B—Sobreposição

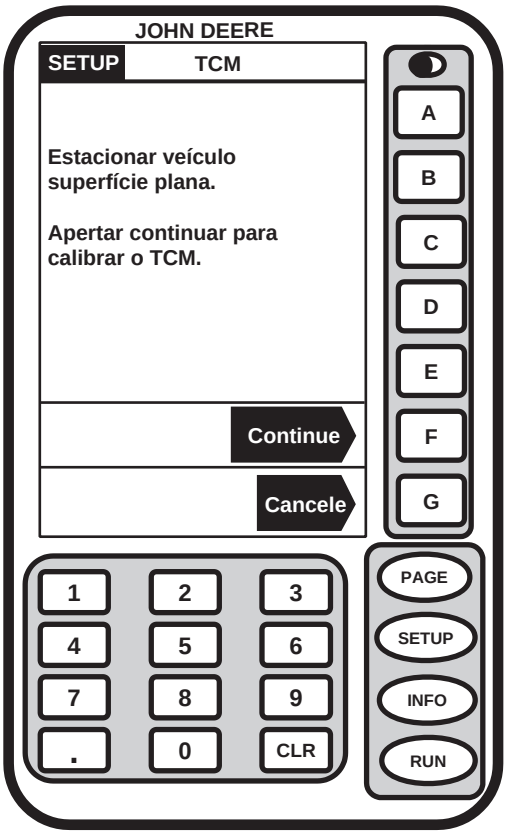
Continua na próxima página

1. Pressione o botão alfabético ao lado de CALIBRE o TCM.



PC7548 –54–27MAR03

Continua na próxima página



PC7998 –54–11NOV03



PC8000 –54–11NOV03

2. Quando o veículo estiver em uma superfície nivelada e rígida e tiver parado completamente (cabine sem balançar). Pressione o botão alfabético ao lado de CONTINUE.

NOTA: Durante a calibração, o TCM fornecerá um aviso se detectar que o ângulo de inclinação esquerda/direita do veículo for maior do que 10° em relação ao eixo interno do TCM. Se o veículo estiver em uma superfície nivelada e mesmo assim o aviso for exibido, verifique a orientação de montagem do TCM e verifique se ele está alinhado dentro de 10° do eixo do veículo.

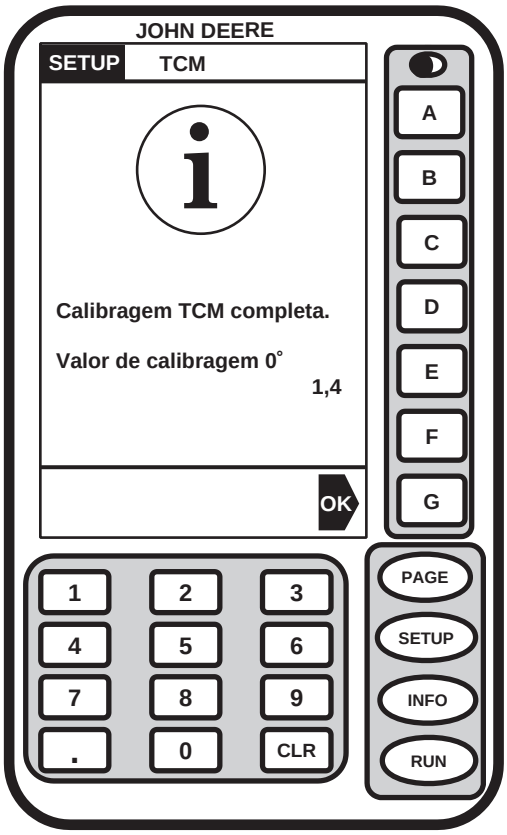
3. Vire o veículo 180° para direcionar para o sentido oposto. Assegure-se de que os pneus estejam na mesma localização.

4. Assegure-se de que o veículo tenha parado completamente (a cabine não esteja balançando). Pressione o botão alfabético ao lado de CONTINUE.

Continua na próxima página OUO6050,0001A95 –54–20FEB06–4/5

5. Pressione o botão alfabético ao lado de OK.

6. Após terminar, será exibido um valor de calibração. O valor de calibração de 0 grau é a diferença entre o valor de calibração de fábrica e o valor de calibração atual recém determinado.



PC8001 –54–11NOV03

OUO6050,0001A95 –54–20FEB06–5/5

Altura

IMPORTANTE: Ocorrerá excesso ou falta de compensação dos ângulos de inclinação direita/esquerda do veículo se a altura for inserida incorretamente durante a configuração, (por exemplo, em um declive de 10° com um erro de altura do receptor de 12 polegadas resultará em um deslocamento de posição de 2 polegadas no solo).

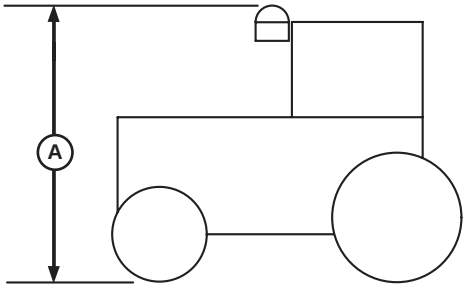
A configuração padrão de fábrica é de 126. Em alguns veículos equipados com AutoTrac, o valor da altura será detectado automaticamente e inserido durante a inicialização. Como esta dimensão é crítica para a operação correta do TCM e pode variar devido à configuração do veículo e bitolas do pneu, o operador deve ainda medir a distância real a ser inserida todas as vezes que o TCM for instalado em um veículo diferente.

A altura (A) é medida a partir do solo até a parte superior do Teto do StarFire.

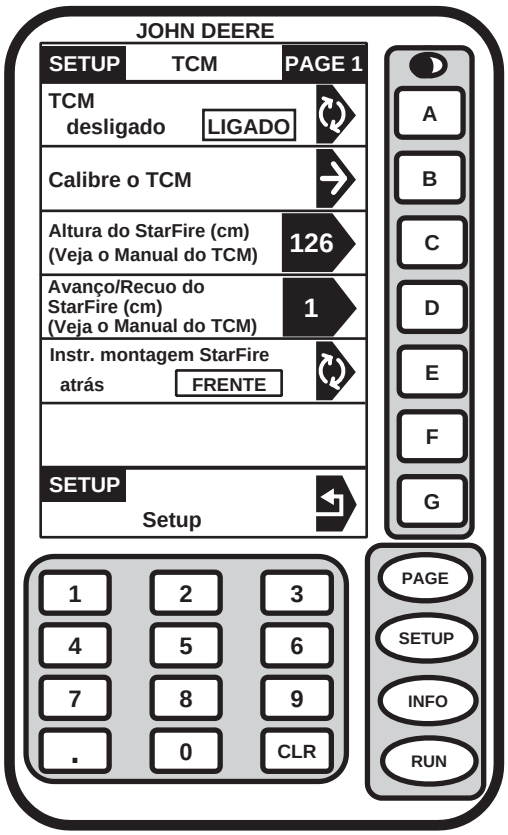
NOTA: Use a tabela abaixo para ver exemplos de valores de Altura para o StarFire.

Pressione o botão alfabético ao lado de ALTURA DO STARFIRE e insira a altura do receptor usando o teclado numérico.

Pressione o botão alfabético ao lado de ALTURA DO STARFIRE para gravar a altura inserida.



PC7673 –UN–22MAY03



PC7548 –54–27MAR03

A—Altura

Continua na próxima página

NOTA: Os números da tabela são alturas aproximadas.

Veículo John Deere	Altura do StarFire cm (in.)
Tratores da Série 6000	280 cm (111 in.)
Tratores da Série 7000	305 cm (120 in.)
Tratores da Série 8000	320 cm (126 in.)
Tratores da Série 8000T	320 cm (126 in.)
Tratores da Série 9000	361 cm (142 in.)
Tratores da Série 9000T	356 cm (140 in.)
Pulverizadores Série 4700	389 cm (153 in.)
Pulverizadores Série 4900	396 cm (156 in.)
Colheitadeira	396 cm (156 in.)

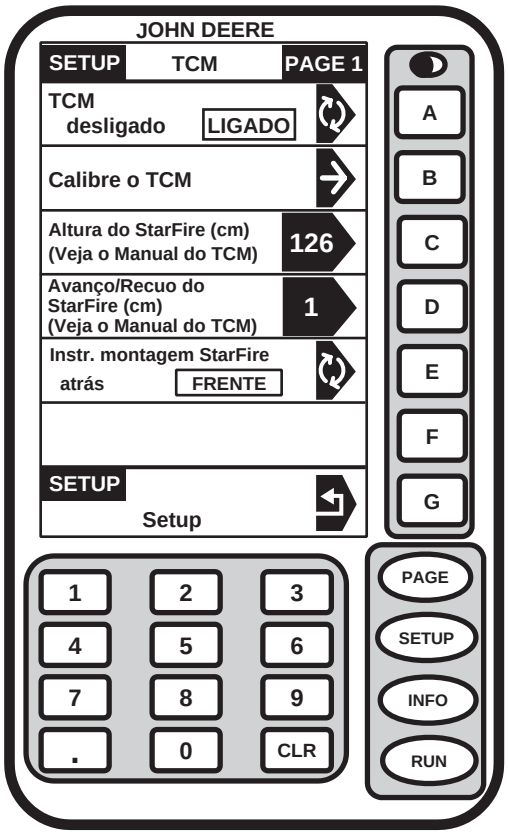
OUO6050,0001A96 –54–20FEB06–2/2

Avanço/Recuo

NOTA: Em alguns veículos equipados com AutoTrac, o valor de avanço/recuo será detectado automaticamente e inserido durante a inicialização. Se o valor de avanço/recuo for exibido **sem** *a caixa de texto preta, ele foi automaticamente detectado e não pode ser alterado.*

Se o valor for exibido **com** *a caixa de texto preta, ele deve ter sido inserido manualmente. Siga o procedimento abaixo para selecionar e inserir manualmente o valor. Use a tabela abaixo para selecionar os valores de Avanço/Recuo se necessário.*

Se estiver usando o TCM para o Parallel Tracking em um veículo não listado na tabela abaixo, insira 1 para o ajuste de avanço/recuo.



PC7548 –54–27MAR03

Pressione o botão alfabético ao lado de AVANÇO/RECUO DO STARFIRE e digite o valor de Avanço/Recuo (in.) usando o teclado numérico.

Pressione o botão alfabético ao lado de AVANÇO/RECUO STARFIRE para salvar o valor digitado.

Valores Recomendados de Avanço/Recuo do StarFire para Veículos John Deere

Veículo John Deere	Avanço/Recuo StarFire cm (in.)
Tratores da Série 6000	75 cm (29 in.)
Tratores da Série 7000	75 cm (29 in.)
Tratores da Série 8000	75 cm (29 in.)
Tratores da Série 8000T	3 cm (1 in.)
Tratores da Série 9000	-51 cm (-20 in.)
Tratores da Série 9000T	3 cm (1 in.)
Pulverizadores Série 4700	203 cm (80 in.)
Pulverizadores Série 4900	257 cm (101 in.)
Colheitadeira	140 cm (55 in.)

OUO6050,0001A97 –54–20FEB06–1/1

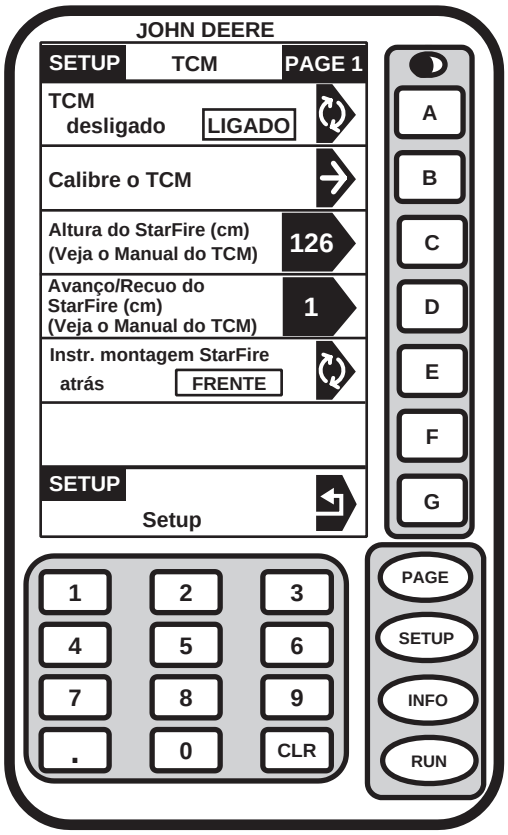
Instrução de Montagem

NOTA: A direção de montagem é a direção para a qual o receptor aponta.

Esta configuração define a orientação da montagem do receptor. O TCM usa esta configuração para determinar o sentido correto da inclinação esquerda/direita do veículo. Um receptor que se estende para frente a partir do suporte de fixação na direção do percurso do veículo está na direção de montagem de **AVANÇO**.

A seleção desejada será exibida em uma caixa em letras maiúsculas.

Pressione o botão alfabético ao lado de INSTR. MONTAGEM STARFIRE e selecione a direção de montagem desejada, para a frente ou para trás.



PC7548 –54–27MAR03

OUO6050,0001A98 –54–20FEB06–1/1

CONFIGURAÇÃO - TCM - PÁGINA 2

Pressione o botão PAGE na tela SETUP - TCM - PAGE 1 e a tela SETUP - TCM - PAGE 2 será exibida.

NOTA: Essas configurações servem apenas para mensagens da porta serial NMEA para comunicação com **sistemas não GreenStar**.

Pressione o botão alfabético ao lado do botão da célula desejada para alternar para a seleção desejada.



PC7549 –54–27MAR03

OUO6050,0001A99 –54–20FEB06–1/1

Mensagem da Porta Serial/Taxa Baud Porta Serial

NOTA: As taxas de saída baud da porta serial são: 4800, 9600, 19200 e 38400.

O TCM é capaz de enviar mensagens NMEA em uma porta serial. Isto permite que o receptor e o TCM sejam usados para aplicações além dos sistemas GreenStar. O sistemas não GreenStar usados fornecerão informações quanto às configurações necessárias.

Pressione o botão A para alterar a taxa baud serial.

Pressione o botão B e a taxa de saída se alterna entre 1 a 5 Hz.

Pressione o botão alfabético ao lado de MENSAGEM DA PORTA SERIAL para alternar entre LIGADO/DESLIGADO.



PC7549 –54–27MAR03

OUO6050,0001A9A –54–20FEB06–1/1

INFO - TCM - PAGE 1

Tela: INFO - TCM - PAGE 1

Pressione: INFO >> TCM

NOTA: As telas INFO-TCM-PAGE 1 permitem que o operador visualize somente as informações e o status do TCM.

Ângulo de Balanço: É uma representação gráfica e numérica do valor da inclinação esquerda/direita que o TCM mede em relação à referência de zero grau calibrada. Um ângulo positivo de inclinação significa que o veículo está inclinado para a direita.

Lat. bruta e Lon. bruta: Estas são a latitude e longitude que o TCM recebe do receptor.

Lat. corrigida e Lon. corrigida: Estas são a latitude e a longitude que o TCM envia para o sistema, corrigidas para a configuração da altura do receptor e o ângulo de inclinação direita/esquerda medido.

Taxa de Guinada: Isto fornece uma representação gráfica e um número para o valor da rotação que o TCM mede. Uma taxa de guinada positiva significa que o veículo está virando para a direita.

Percurso bruto e Percurso corrigido: O Percurso bruto é o rumo recebido do receptor STARFIRE. O percurso corrigido é o valor enviado para o sistema que foi corrigido para as propriedades dinâmicas dos veículos de inclinação direita/esquerda (balanço) e guinada.



PC7553 –54–27MAR03

OUO6050,0001A9B –54–20FEB06–1/1

INFO - TCM - PAGE 2

Tela: INFO - TCM - PAGE 2

Pressione: INFO >> TCM >> PAGE

Voltagem Permanente e Não Permanente: Tensões de alimentação que energizam o TCM.

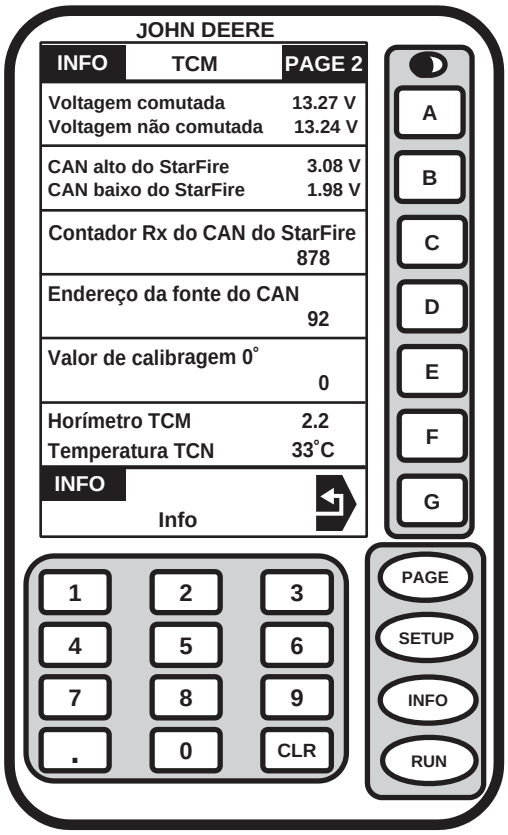
CAN alto e baixo do StarFire: Voltagens no CAN bus (Barramento CAN) entre o TCM e o receptor.

Contagem Rx CAN StarFire: Verifica a comunicação correta do receptor.

Endereço de origem CAN do TCM: Somente para uso da fábrica.

Valor de calibragem 0º: A diferença no valor de calibragem da fábrica até a última calibragem do veículo.

Horímetro do TCM e Temperatura do TCM: O Horímetro do TCM é o número de horas do TCM. A Temperatura do TCM é a temperatura interna do TCM.



PC7555 –54–27MAR03

OUO6050,0001A9C –54–20FEB06–1/1

INFO - TCM - PAGE 3

Tela: INFO - TCM - PAGE 3

Pressione: INFO >> TCM >> PAGE >> PAGE

Hardware P/N: Mostra o número de peça do TCM.

Hardware série/N: Mostra o número de série do TCM.

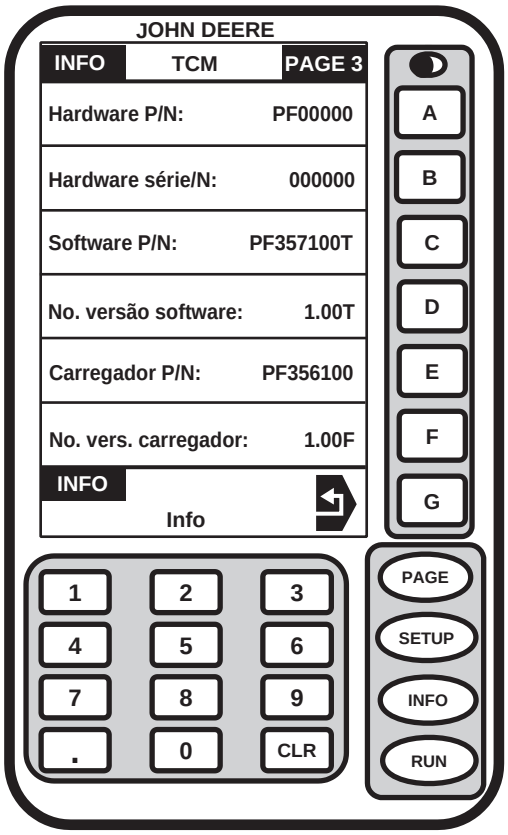
Software P/N: Mostra o número de peça do software do TCM.

No. vers. software: Mostra a versão do software carregado no TCM.

NOTA: Para adquirir a última versão do software visite o site www.stellarsupport.com ou contate seu concessionário John Deere.

Carregador P/N: Mostra o número de peça do carregador do TCM.

No. vers. carregador: Mostra a versão do carregador do TCM.



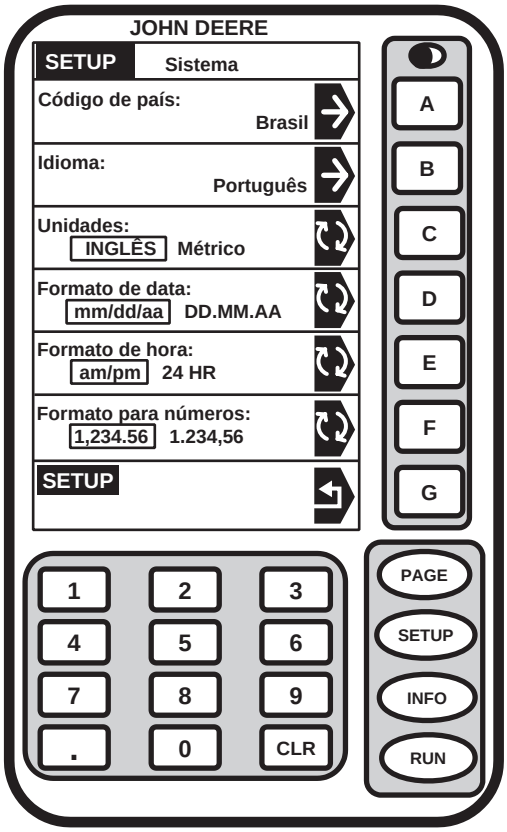
PC7556 –54–27MAR03

OUO6050,0001A9D –54–20MAR06–1/1

Código do País



PC7725 –54–01JUL03



H70321 –54–16NOV01

Tela: CONFIGURAÇÃO – SISTEMA

Pressione: SETUP >> CONFIGURAÇÃO DO SISTEMA

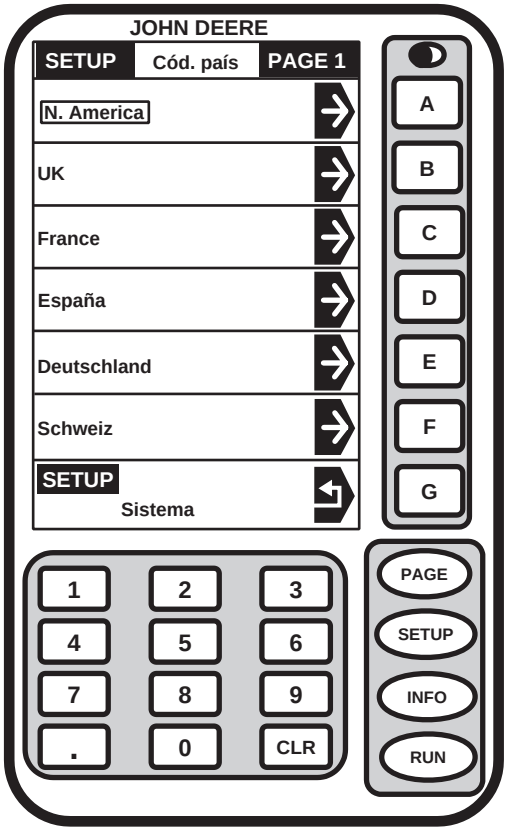
Continua na próxima página

OUO6050,0001A27 –54–20FEB06–1/2

Tela: SETUP – CÓDIGOS DE PAÍS - PAGE 1

Pressione: SETUP >> CONFIGURAÇÃO DO SISTEMA >> CÓD. PAÍS

Esta tela mostra os países a seguir disponíveis atualmente, com suas configurações padrão:



H70323 –54–15NOV01

País	Idioma	Unidades	Formato de Data	Formato de Hora	Formato de Número
EUA	Inglês	Inglês	MM/DD/AA	AM/PM	1,234.56
RU	Inglês	Métrico	DD.MM.AA	AM/PM	1,234.56
France	Francês	Métrico	DD.MM.AA	24HR	1.234,56
Espanha	Espanhol	Métrico	DD.MM.AA	24HR	1.234.56
Deutschland	Alemão	Métrico	DD.MM.AA	24STD	1.234,56
Suiça	Alemão	Métrico	DD.MM.AA	24STD	1.234,56
Áustria	Alemão	Métrico	DD.MM.AA	24STD	1.234,56

Se o país desejado não for exibido, pressione o botão PAGE para ver países adicionais.

Pressione o botão alfabético ao lado do país desejado.

Dependendo de qual país é selecionado, a tela SETUP - SISTEMA mostrará os ajustes padrão para cada célula.

OUO6050,0001A27 –54–20FEB06–2/2

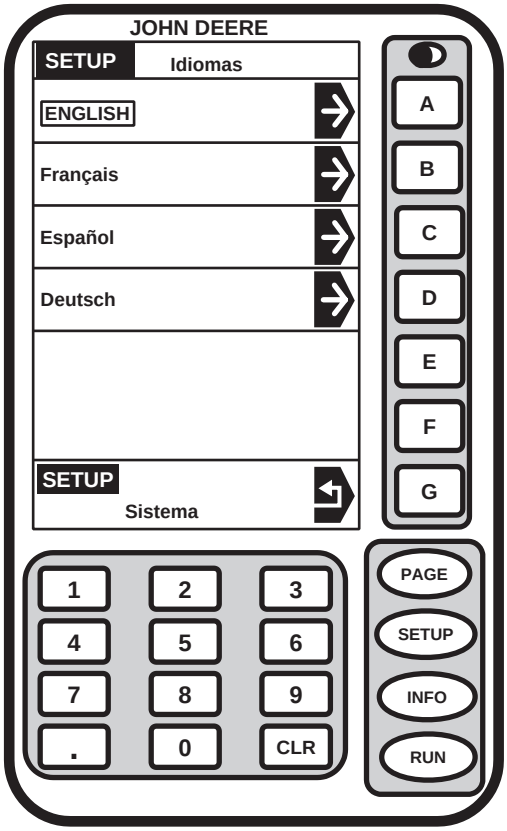
Idioma

NOTA: Para selecionar outros idiomas, eles devem primeiro ser carregados no sistema (consulte Configuração e Carregamento de Idiomas nesta seção).

Tela: SETUP - IDIOMA

Pressione: SETUP >> CONFIGURAÇÃO DO SISTEMA >> IDIOMA

Pressione o botão alfabético ao lado do idioma desejado.



H70322 –54–15NOV01

OUO6050,0001A28 –54–20FEB06–1/1

Configuração e Carregamento do Idioma

NOTA: O idioma só pode ser carregado do Harvest Doc, do Field Doc, do AutoTrac e do Parallel Tracking.

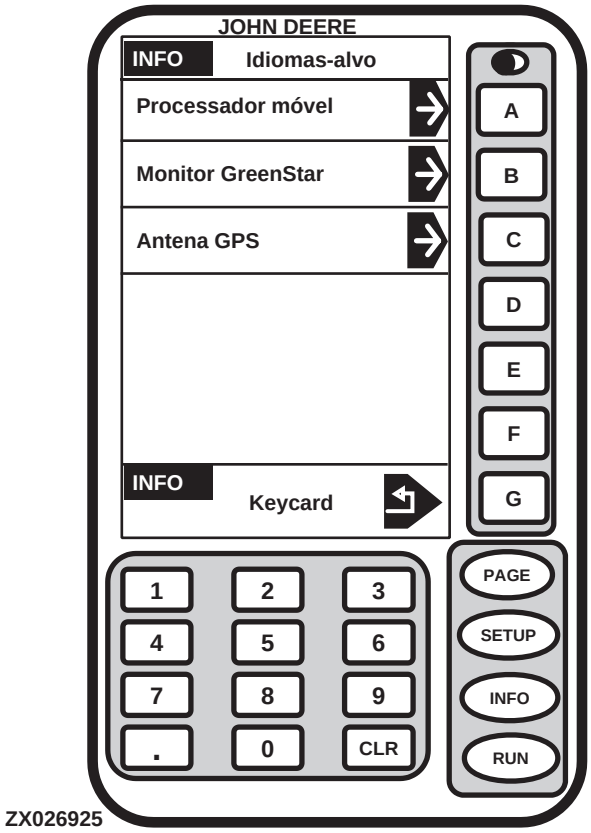
Para este exemplo são usadas as telas Field Doc, os procedimentos de seleção são os mesmos para qualquer sistema usado.

1. **Tela:** INFO - IDIOMAS ALVO

   Pressione: INFO >> KEY CARD >> IDIOMAS-ALVO

   Esta tela permite que o operador programe um idioma para um componente desejado (ex.: o processador móvel). Pressione o botão alfabético ao lado do componente para o qual deseja programar um idioma. A tela INFO – SEL. IDIOMA será exibida.

IMPORTANTE: Cada componente (processador móvel, monitor e receptor) deve ser carregado individualmente com o idioma desejado.



ZX026925 –54–20DEC01

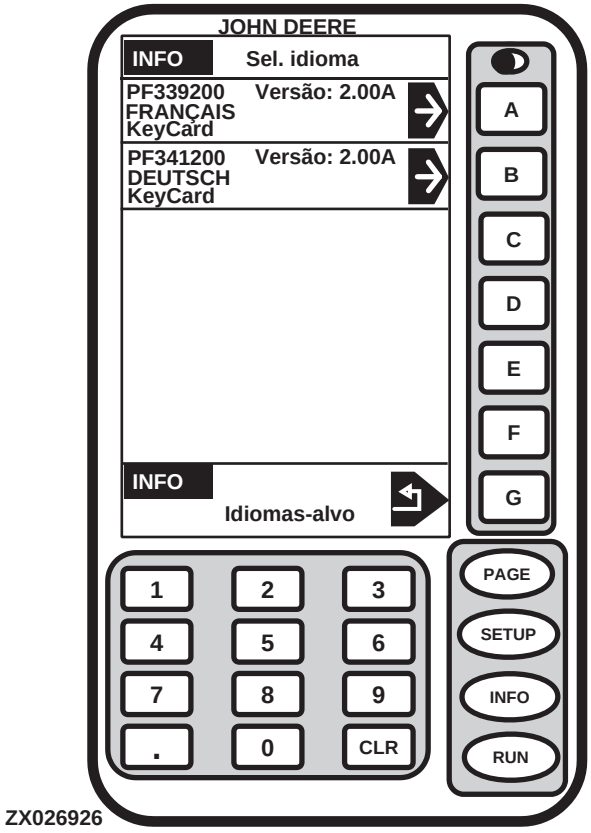
OUO6050,0001A29 –54–20FEB06–1/4

2. Selecione o(s) idioma(s) que deseja carregar (por exemplo, francês).

NOTA: A tela de aviso será exibida durante a programação de um novo idioma. NÃO REMOVER CARTÃO DE PC, NÃO DESLIGAR ENERGIA!

3. O monitor exibirá IDIOMA CARREGADO COM SUCESSO. Pressione o botão G para carregar mais de um idioma.

4. Repita as etapas 1—6 para carregar os idiomas nos componentes adicionais.



ZX026926 –54–20DEC01

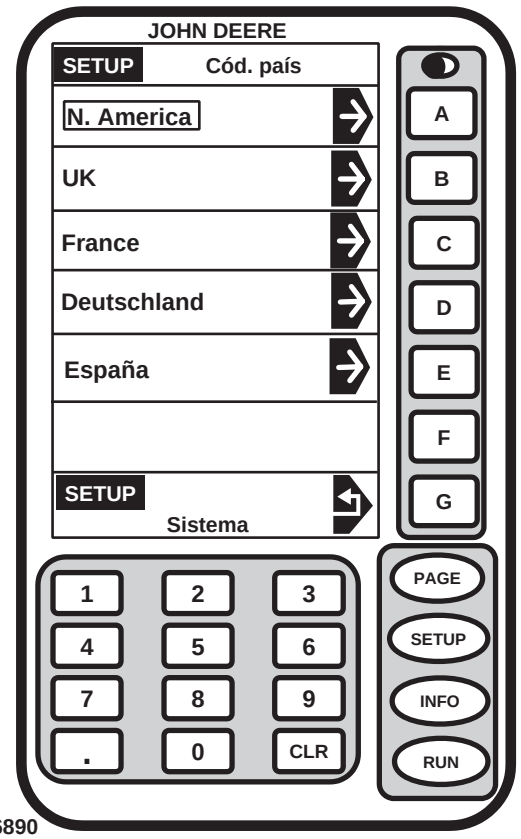
Continua na próxima página

OUO6050,0001A29 –54–20FEB06–2/4

5. **Tela:** SETUP - CÓD. PAÍS

   Pressione: SETUP >> SYSTEM SETTINGS >> COUNTRY CODE: (CONFIGURAÇÃO – CONFIG DO SISTEMA – CÓDIGO DE PAÍS)

   Pressione o botão alfabético ao lado do país desejado.



ZX026890

Continua na próxima página

OUO6050,0001A29 –54–20FEB06–3/4

NOTA: A escolha do idioma pode afetar data, hora, formatos de número e unidades.

6. **Tela:** CONFIGURAÇÃO - IDIOMAS

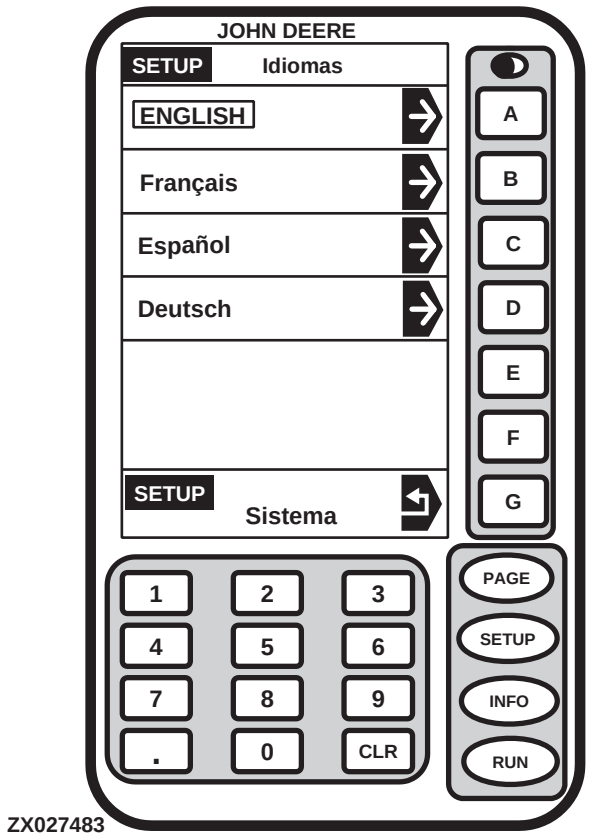
   Pressione: SETUP >> SYSTEM SETTINGS >> LANGUAGE: (CONFIGURAÇÃO DO SISTEMA - IDIOMA)

   Pressione o botão alfabético ao lado do idioma desejado.

   Se escolher um idioma que não tenha sido carregado no(s) componente(s), uma mensagem de aviso ID233 será exibida:

   OS SEGUINTES DISPOSITIVOS NÃO PERMITEM O IDIOMA SELECIONADO. ELES CONTINUARÃO A USAR O IDIOMA SELECIONADO ANTERIORMENTE

   Pressione o botão CANCELAR ESSA MENSAGEM para carregar o idioma desejado para o(s) componente(s) relevante(s) como descrito anteriormente.



ZX027483

ZX027483 –54–20DEC01

OUO6050,0001A29 –54–20FEB06–4/4

Telas de Advertência

As telas de advertência e os alarmes fornecem alerta ao operador para monitorar os problemas operacionais do sistema. Cada tela mostra um Código de Diagnóstico de Falhas (DTC) no canto direito superior (D), seqüência de palavras-chave (E) e seqüência de texto (F). (Consulte LISTAS DE CÓDIGOS DE DIAGNÓSTICO DE FALHAS para obter a ação corretiva recomendada para um problema operacional específico).

Cada código de diagnóstico de falhas tem uma prioridade. A prioridade do código de diagnóstico de problema é dada pelo ícone correspondente (A), (B) ou (C) exibido:

- O ícone (A) pertence às telas CUIDADO DE PÁGINA CHEIA. Os cuidados são exibidos na parte inferior das telas RUN ou como uma tela CHEIA se o monitor NÃO estiver em uma tela RUN. O alarme sonoro soará no nível máximo.

NOTA: Quando a tela de cuidado aparece, a ação corretiva deve ser tomada antes de continuar a operação.

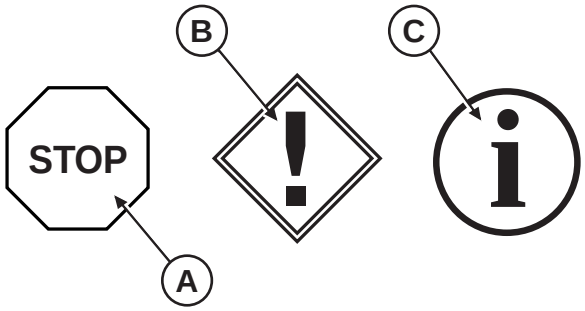
- O ícone (B) pertence às telas de AVISO DE PÁGINA CHEIA. Um aviso de página cheia substituirá qualquer outra função do monitor em andamento.

NOTA: Os botões RUN, SETUP e INFO NÃO estarão ativos durante esta exibição.

Se um alarme de CUIDADO ou ALERTA estiver em andamento quando um AVISO DE PÁGINA CHEIA for exibido, aquele alarme será interrompido e o alarme do aviso de página cheia soará.

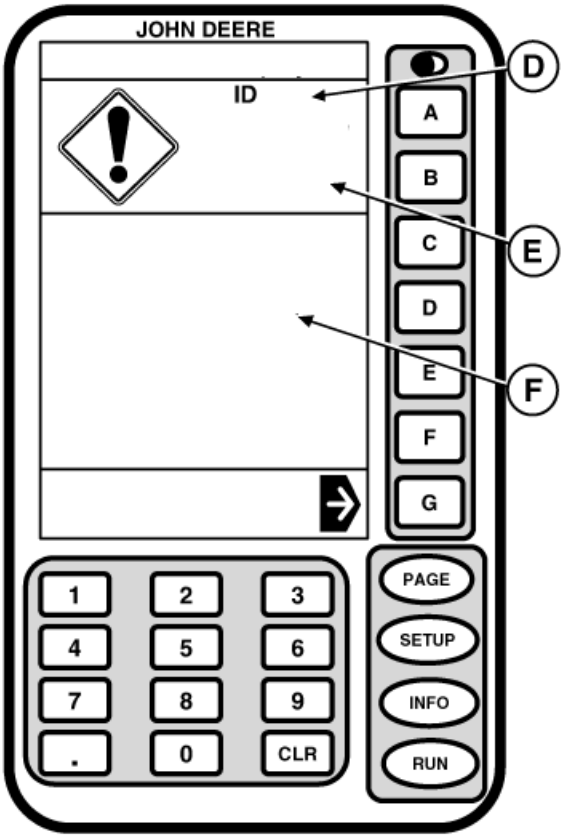
NOTA: Quando a tela de aviso aparece, a ação corretiva deve ser tomada antes de continuar a operação.

- O ícone (C) pertence às telas de INFO DE PÁGINA CHEIA.



ZX026095 –UN–19JUN01

ZX026095



PC8757 –UN–08SEP05

A—Ícone de cuidado de página cheia
B—Ícone de aviso de página cheia
C—Ícone INFO de página cheia
D—Códigos de Diagnóstico de Falhas (DTC)
E—Seqüência de Palavras-Chave
F—Seqüência de texto

OUO6050,0001A17 –54–20FEB06–1/1

Lista de Código de Diagnóstico de Falhas do Parallel Tracking

Códigos de Falha	Seqüência de Palavras-Chave	Seqüência de texto	Descrição/Motivo	Comentários
100	Erro da Placa de PC	Erro da Placa de PC. Um erro foi detectado. O código de erro é 02-02-00. Verifique a Placa de PC.	A placa de Dados de PC ou o KeyCard tem um problema	Ligue e desligue. Se o código de diagnóstico 100 for exibido novamente, contate seu concessionário
155	Aviso da Placa de PC	O KeyCard foi removido. Reinsira o KeyCard.	O KeyCard não pode ser acessado pelo Processador Móvel	Verifique a inserção do KeyCard
200	Problema no Barramento CAN	Os dispositivos a seguir não se comunicam mais com o monitor. Verifique os dispositivos indicados e a fiação do barramento CAN.	Problema de comunicação entre o monitor e um ou vários outros dispositivos.	Contate seu concessionário
201	Problema no Barramento CAN	Dois Dispositivos estão solicitando a mesma seção da tela RUN. Execute o RUN LAYOUT DA PÁGINA para corrigir o conflito.	Conflito no monitor.	Execute o LAYOUT DE PÁGINA RUN
210	Problema no Barramento CAN	Muitos dispositivos estão tentando se comunicar com o monitor. Remova 1 ou mais dispositivos.	Tentativa de login de mais de 8 dispositivos no CAN Bus.	Desconecte os dispositivos desnecessários
211	Problema no Barramento CAN	Sobrecarga de comunicação do Barramento CAN. Reinicialize o monitor ou desligue-o e ligue novamente.	Teclas do monitor pressionadas muito rapidamente.	Ligue e desligue
213	Erro interno	Uma falha foi detectada na memória interna do monitor.	Problema interno no monitor.	Ligue e desligue. Se o código de diagnóstico 213 aparecer novamente, substitua o monitor.
220	Problema no Parallel Tracking	O Parallel Tracking não está recebendo dados do receptor GPS. Verifique: 1. Conexão do Receptor de Posição 2. Chicote Elétrico	Perda de comunicação com o receptor de posição.	Siga as recomendações da tela
221	Problema no Parallel Tracking	O GPS não pode capturar um sinal de correção diferencial.	Perda do diferencial.	Ligue e desligue. Se o código de diagnóstico 221 for exibido novamente, contate seu concessionário
224	Problema no Parallel Tracking	Sem chave do Parallel Tracking no KeyCard ou sem KeyCard. Instale o KeyCard com a chave do Parallel Tracking no Processador Móvel.	Nenhum KeyCard instalado.	Siga as recomendações da tela
225	Problema no Parallel Tracking	O receptor GPS deve ser ajustado para emitir relatório com taxa de 5 Hz. Confirme: 1. Receptor StarFire 2. Nível de Licença StarFire2	Rastreio impreciso	Siga as recomendações da tela

Continua na próxima página

Códigos de Falha	Seqüência de Palavras-Chave	Seqüência de texto	Descrição/Motivo	Comentários
226	Problema no Parallel Tracking	O receptor GPS não tem sinal GPS.	Perda do GPS.	Ligue e desligue. Se o código de diagnóstico 226 for exibido novamente, contate seu concessionário
230	Alteração do Endereço do Monitor	Você está prestes a alterar o endereço do monitor. A seleção do endereço errado causará perda de comunicação com os implementos.	Alteração do endereço do dispositivo.	Certifique-se de configurar o Monitor para o endereço do monitor PRIMÁRIO
232	Problema no Barramento CAN	Nenhum Monitor GreenStar Primário Detectado. Todos os sistemas exigem um monitor primário.	Endereço Errado do Monitor utilizado (ou seja, AUX1).	Configure o Monitor para o endereço do monitor PRIMÁRIO
233	Problema com seleção de idiomas	Os seguintes dispositivos não permitem o idioma selecionado. Eles continuarão a usar o idioma selecionado anteriormente.	O sistema mostra quais componentes não têm o idioma selecionado carregado.	Carregue todos os idiomas necessários em cada componente do sistema, em seguida, selecione o idioma desejado para o sistema
259	Aviso do KeyCard	Erro de reprogramação do produto. Um arquivo PRP especificado em um arquivo BIN não está no cartão.	Erro de programa durante a programação do sistema do Parallel Tracking até o Sistema Yield Mapping usando a seqüência SETUP/KeyCard/YIELD MAPPING.	Use INFO/KeyCard/PROG. Seqüência ALVO para reprogramar o sistema para Mapeamento de Rendimento
301	Aviso	Problema na rede StarFire. Aguarde.	O receptor não está recebendo as mensagens de correção da rede StarFire.	Contate seu concessionário
302	Aviso	Receptor Não Recebendo na Freqüência Alternada.	O receptor não está travado em um sinal diferencial	Mudar para freqüência padrão
303	Aviso	Licença de Correções do GPS vencida.	A licença deve ser renovada	Renove a licença ou use os períodos de carência, se disponíveis
304	Aviso	Posição corrigida de GPS não está disponível	A correção diferencial foi perdida	Aguarde até que a correção diferencial tenha sido recuperada
305	Aviso	Posição de GPS não está disponível.	Sinal perdido	Aguarde até que o sinal seja recuperado
306	Aviso	Atualize o Software do GPS StarFire. Aguarde.	Processo de carga do novo software do StarFire	Aguarde até que a programação seja concluída

OUO6050,0001A18 –54–20FEB06–2/2

Lista de Código de Diagnóstico de Falhas do Monitor

Códigos de Falha	Problema	Descrição/Motivo	Comentários
20	Acessório desconectado.	Um acessório conectado anteriormente foi desconectado do Barramento CAN.	Verifique se todos os conectores dos componentes estão acoplados corretamente.
21	Conflito no monitor.	Um acessório tentou registrar em uma seção do monitor de página RUN não alocada previamente.	Faça um Layout de Página RUN (Execução)
30	Muitos dispositivos no Barramento CAN.	Tentativa de login de mais de 8 implementos no Barramento CAN.	Desconecte os acessórios desnecessários.
31	Sobrecarga no monitor.	Teclas do monitor pressionadas muito rapidamente.	Ligue e desligue.
33	Falha de memória.	Problema interno no monitor.	Ligue e desligue. Se o código de diagnóstico 33 aparecer novamente, substitua o monitor.
40	Sem Comunicação com o GPS	Perda de comunicação com o receptor de posição.	Verifique a conexão com o receptor de posição. Contate seu concessionário.
41	Sem Diferencial GPS	Perda do sinal diferencial.	Contate seu concessionário.
44	Nenhum KeyCard instalado	Nenhum KeyCard instalado no processador móvel	Insira um KeyCard no processador móvel.
45	Operação GPS 1 Hz	Operação GPS 1 Hz	
46	Sem Sinal GPS	O receptor de posição não está recebendo sinal GPS.	O sinal foi perdido ou o receptor de posição não está funcionando. Certifique-se de que o receptor de posição não esteja bloqueado.
47	O monitor não está funcionando	O endereço do dispositivo foi alterado.	Consulte seu concessionário.
48		Endereço do Dispositivo alterado	Configure o endereço do dispositivo para automático (auto).
49		Nenhum endereço do monitor primário no Barramento CAN.	Configure o endereço do monitor para primário.
50	Sem Comunicação SSU	Perda da Comunicação CCD até o controlador da direção	Consulte seu concessionário.
51		Verificação da vigilância do operador.	
52		Mais de um monitor com endereço primário no barramento.	Ajuste o monitor do Parallel Tracking para auxiliar.
53		Um endereço AUX detectado ativo no CCD. O CCD só deve estar ativo no monitor primário.	Consulte seu concessionário.
54		A camada auto-detectada difere da camada CAN selecionada pelo usuário.	Ajuste a camada do barramento CAN do monitor para auto.
60	Falha ao Apagar Memória Flash.	Falha ao apagar a memória de pista curva	Consulte seu concessionário.
61	Falha na gravação da memória Flash	Uma gravação de memória da pista curva falhou	Consulte seu concessionário.

Continua na próxima página

Códigos de Falha	Problema	Descrição/Motivo	Comentários
110	Problema no Barramento CAN.	Problema de comunicação com o Barramento CAN.	Verifique o chicote elétrico e os terminadores do Barramento CAN. Contate seu concessionário.
111	Problema no Barramento CCD.	Erros na fiação/hardware do barramento CCD.	Verifique a fiação CCD entre o tacômetro digital e o monitor. Contate seu concessionário
112	Conflito do monitor no Layout da Página RUN (EXECUÇÃO).	Dois ou mais dispositivos estão solicitando a mesma alocação de tela.	Faça um Layout de Página RUN (Execução)
115	Conflito no endereço do CAN bus (Barramento CAN)	Dois ou mais dispositivos estão solicitando o mesmo endereço do CAN bus (Barramento CAN).	Consulte seu concessionário.
126	AutoTrac desativado.	Uso de uma versão do código de aplicação do processador móvel que não utiliza um CAN seguro.	Consulte seu concessionário.

OUO6050,0001A19 –54–20FEB06–2/2

Mostrador

Sintoma	Problema	Solução
O monitor está em branco.	Sem energia.	Verifique as conexões do chicote no monitor.
	Sem contraste ou iluminação traseira insuficiente.	Ajuste o contraste. Altere o nível da luz traseira.
O alarme sonoro do monitor não soa.	Possível falha no alarme.	Consulte seu concessionário John Deere.
O monitor está travado em uma certa página.	Problema de comunicação.	LIGUE e DESLIGUE a chave de ignição.
O monitor duplo não funcionará corretamente.	Endereço incorreto do monitor.	Certifique-se de que o monitor do Parallel Tracking esteja ajustado para auxiliar 1 e o monitor principal esteja ajustado como primário. Se estiver usando um monitor único, certifique-se de que o endereço esteja ajustado para primário.
O sistema Parallel Tracking está lento ou ocioso.	Taxa de atualização incorreta.	Certifique-se de que o receptor esteja ajustada para 5 Hz.
O monitor não funciona corretamente.	Software incorreto do monitor.	Consulte seu concessionário John Deere sobre o kit de atualização do monitor PF90091.

OUO6050,0001A1A –54–20FEB06–1/1

Processador Móvel

Sintoma	Problema	Solução
KeyCard não encaixa no slot.	O KeyCard está do lado contrário.	Alinhe a seta no KeyCard com a seta do processador móvel.
O sistema trava durante a reprogramação.	Mensagem incorreta do monitor.	Desligue a chave de partida. Desconecte o chicote elétrico do processador móvel. Ligue a chave de ignição e reconecte o chicote elétrico no processador móvel. A reprogramação deve continuar.

OUO6050,0001A1B –54–20FEB06–1/1

Receptor de Posição

Sintoma	Problema	Solução
Sem correção diferencial.	A licença de diferencial venceu.	Contate o suporte de software do GreenStar. Para adquirir a última versão do software visite o site www.stellarsupport.com ou contate seu concessionário John Deere.
	Interferência com o rádio emissor-receptor.	Desloque a antena do radiotransmissor por pelo menos 2 metros (6.5 ft) da posição do receptor.

OUO6050,0001A1C –54–20MAR06–1/1

AutoTrac Universal

Sintoma	Problema	Solução
O trator vira para a direita ou esquerda inesperadamente quando o interruptor de retorno é pressionado e o veículo já está alinhado.	O codificador está fora de faixa quando as rodas estiverem apontando para frente	Com as rodas dianteiras apontadas para frente, o codificador deve estar a +/- 500. Dirija em frente com as rodas em linha reta até que o codificador esteja no limite.
O ATU se desaciona	Dispositivo anti-rotação muito apertado –causando desalinhamento do ATU com o eixo da direção.	Reposicione o ATU de modo que deslize facilmente no eixo da direção e ajuste o dispositivo anti-rotação
	Velocidade do volante muito alta em um veículo com alta resistência ao esterçamento.	Diminua a velocidade do volante
	Afrouxamento ou rotação no console da direção	Insira calços para eliminar a folga no console da Direção
	O volante vira com dificuldade após a instalação do ATU.	Lubrifique o Eixo da Direção onde ele atravessa o console
	Força de desacionamento ajustada muito baixa para um veículo com alta resistência ao esterçamento.	Ajuste a força de desacionamento de normal para alta.
ATU instável ao entrar na pista	Sensibilidade de captação muito alta	Diminua a sensibilidade de captação
O ATU leva muito tempo para entrar na pista seguinte	Sensibilidade de captação muito baixa	Aumente a sensibilidade de captação

Continua na próxima página

Sintoma	Problema	Solução
A ATU se entrelaça constantemente na linha	Avanço/Recuo ou Altura do StarFire não ajustado corretamente	Digite a dimensão de Avanço/Recuo e Altura do StarFire corretos
	O Receptor StarFire não está na frente nem mesmo com o Eixo Fixo (Mesmo com ou Atrás para Articulados)	Posicione o StarFire na frente ou mesmo com o Eixo Fixo (Mesmo com ou Atrás para Articulados)
	Sensibilidade da linha incorreta.	Otimize as sensibilidades da linha (Consulte OTIMIZAÇÃO DO DESEMPENHO DO AUTOTRAC UNIVERSAL na seção Configuração).
	Direção da montagem do StarFire em SETUP (CONFIGURAÇÃO) diferente da direção de montagem real	Coincida corretamente a direção de montagem do SETUP do TCM com a direção de montagem real
	Excesso de folga no mecanismo de direção	Verifique se as buchas do cilindro da direção; extremidades da haste de ligação, etc., apresentam a tolerância correta.
		Aumente a folga da direção
	O ATU não definiu a direção corretamente	Dirija para frente a uma velocidade maior do que 1 mph e vire o volante por mais de 45 graus em uma direção
	Afrouxamento ou rotação no console da direção	Insira calços para eliminar a folga no console da Direção
	Solo Solto	Adicione Lastro
O AutoTrac Universal não aciona. O AutoTrac não ativa.	Encontrado um Código de Parada	Consulte a lista de códigos de parada para encontrar o problema
O AutoTrac Universal não aparece nas telas INFO ou SETUP	O sistema não reconhece o AutoTrac Universal na linha do barramento CAN	Certifique-se de que o AutoTrac Universal esteja conectado no Chicote Elétrico do GreenStar e energizado.
		Verifique se há fusíveis queimados no chicote elétrico do ATU

Continua na próxima página

Sintoma	Problema	Solução
A direção não pode ser determinada	Software Antigo do TCM	Atualize o Software do TCM para o mais novo (Versão 1.08 ou superior)
	Sem correção diferencial.	Estabeleça a correção diferencial
	Sem GPS	Estabeleça o sinal
	O ATU não definiu a direção corretamente	Dirija para frente a uma velocidade maior do que 1 mph e vire o volante por mais de 45 graus em uma direção
O AutoTrac Universal aciona dentro da curva	Sensibilidade da Curva muito alta	Reduza a sensibilidade da curva
O AutoTrac Universal aciona fora da curva	Sensibilidade da Curva muito baixa	Aumente a sensibilidade da curva

OUO6050,0001A1D –54–17MAR06–3/3

Código de Parada do AutoTrac Universal

Código de Parada	Descrição	Solução
Nenhum	Nada foi verificado ainda	
Volante	O volante se moveu para desacionar o AutoTrac	Pressione o botão de retorno para acionar o AutoTrac novamente
Muito Lento	Velocidade do veículo muito baixa para se usar o AutoTrac	Aumente a velocidade acima de 0,5 km/h (0.3 mph)
Muito Rápido	Velocidade do veículo muito alta para se usar o AutoTrac	Reduza a velocidade abaixo do limite da plataforma Trator - 30 km/h (18.6 mph) Pulverizador - 37 km/h (23 mph) Colheitadeira - 22 km/h (13.7 mph) Forrageira - 22 km/h (13.7 mph) Colheitadeira de Algodão - 22 km/h (13.7 mph) Velocidade de ré em todas as máquinas – 10 km/h (6 mph)
Direção Desconhecida	Direção desconhecida	Dirija para frente com velocidade maior do que 1,6 km/h (1 mph) e vire o volante por mais de 45°
Pista Alterada	Número de pista alterado	Alinhe o veículo na pista desejada e pressione retorno
Perda do GPS Duplo	Sinal SF1, SF2 ou RTK perdido	Estabeleça o sinal
Erro SSU	Uma falha grave da SSU suficiente para desativar o AutoTrac	Ligue e desligue a alimentação da unidade do ATU e GSD
OK	A última atualização de estado foi bem-sucedida	
Sem GSD	Mensagens ruins de GSD.	Ligue e desligue a alimentação do GSD e tente estabelecer comunicação
PT Desligado	Rastreamento não ligado.	Ligue o rastreamento em Configuração - Rastreamento
Sem KeyCard	KeyCard do AutoTrac ou Chave do AutoTrac ausente.	Insira o KeyCard do AutoTrac
Erro de Rumo	Erro de rumo está fora da faixa.	Alinhe o trator dentro do limite de rumo (80° da pista)
Erro Lateral	Erro lateral está fora da faixa.	Alinhe o trator dentro do limite lateral (40% do espaçamento entre pistas)
Sem Operador	O interruptor de presença do operador está aberto.	Operador no assento ou pressione retorno para que o monitor de atividade zere o tempo
Sem TCM	Sem TCM presente ou TCM desligado.	Ligue ou instale o TCM
Voltagem Instável	Voltagem Muito Baixa	Verifique os chicotes elétricos
Tempo Limite de Ré	Tempo Limite de Ré (acima de 45 segundos)	Alterne a direção para frente antes de retomar a ré
Tempo Limite de Velocidade 0	Tempo Limite de Velocidade 0	Aumento da velocidade acima de 0,5 km/h (0.3 mph)
Curvatura	Raio da Pista Curva menor do que o AutoTrac permite	Dirija manualmente em curvas fechadas

Continua na próxima página

Código de Parada	Descrição	Solução
Rastreamento em Linha	O veículo está percorrendo a linha	
Captação da Linha	O veículo está captando a linha	

OUO6050,0001A1E –54–21FEB06–2/2

Detecção e Resolução de Problemas—TCM no Receptor StarFire Original

Sintoma	Problema	Solução
O sistema de orientação está impreciso ou instável.	O problema pode ser com o TCM ou com os outros componentes de orientação.	Vá para a tela SETUP - TCM para LIGAR e DESLIGAR o TCM e determinar se o problema está relacionado a ele. Se o problema estiver relacionado ao TCM, consulte abaixo outras sugestões para detecção e resolução de problemas.
A posição de navegação sempre se desloca para a esquerda ou direita.	O TCM não está calibrado para o ângulo de inclinação esquerda/direita de zero grau do veículo.	Vá para a tela SETUP-TCM para calibrar.
	O receptor não está montado na linha de centro do veículo.	Verifique o recurso de desvios. (Consulte SETUP - RASTREIO - PAGE 2 na seção Configuração).
	O implemento não está centralizado atrás do trator.	Verifique o recurso de desvios. (Consulte SETUP - RASTREIO - PAGE 2 na seção Configuração).
O ângulo de inclinação direita/esquerda medido está no sentido errado.	A direção de montagem do StarFire não está correta.	Vá para a tela SETUP - TCM e verifique se a direção de montagem do StarFire está correta. Na maioria dos veículos, o receptor é montado na posição de AVANÇO.
A posição de navegação é imprecisa em solavancos ou em terrenos com alterações rápidas.	A altura do StarFire não está ajustada corretamente.	Vá para a tela SETUP-TCM e verifique se a altura do StarFire está correta.
	O Avanço/Recuo do StarFire não está ajustado corretamente.	Vá para a tela SETUP - TCM e verifique se o Avanço/Recuo está correto para aquele veículo. Consulte a seção sobre ajuste do Avanço/Recuo no Manual do Operador.

Códigos de Falha—TCM no Receptor StarFire Original



PC7553 –54–27MAR03



PC7554 –54–27MAR03

Tela: INFO - CÓDIGOS DE FALHA

Pressione: INFO >> TCM >> CÓDIGOS DE FALHA

Esta tela exibe os códigos de falha gerados pelo TCM desde a última vez que foram apagados.

Os Códigos de Falha são usados para fins de detecção e resolução de problemas. (Consulte a seção Detecção e resolução de problemas neste manual para obter a lista completa de códigos de falha).

Pressione o botão F para apagar os códigos.

OUO6050,0001A20 –54–20FEB06–1/1

Códigos de falha

IMPORTANTE: Para determinar se as condições do código de falha ainda estão ativas, apague manualmente todos os códigos de falha e veja se algum código aparece.

Códigos de falha armazenados indicam que um problema foi detectado. Os códigos de falha armazenados permanecerão na memória até que sejam apagados pelo operador. É possível que a condição da falha não esteja mais ativa.

Continua na próxima página

Código de Falha	Descrição	Problema	Solução
523319.18	Tensão não permanente baixa	O TCM detectou tensão baixa na alimentação não permanente.	Verifique a tensão da bateria, os aterramentos e o chicote elétrico. Contate o concessionário se o problema persistir.
523792.18	Voltagem não permanente baixa	O TCM detectou tensão baixa na fonte de alimentação permanente da bateria	Verifique a tensão da bateria, os aterramentos e o chicote elétrico. Contate o concessionário se o problema persistir.
523792.1	Sem voltagem permanente	O TCM não detectou voltagem na alimentação da voltagem permanente da bateria. O TCM não pode salvar as alterações de configuração quando a chave foi desligada.	Verifique a voltagem da bateria, os aterramentos e os fusíveis. Contate seu concessionário John Deere.
2028.12	Sem Comunicação com o StarFire	O TCM perdeu a comunicação com o receptor.	Verifique o chicote elétrico do TCM para garantir uma conexão adequada entre o receptor e o TCM. Verifique as voltagens do Barramento CAN. Contate seu concessionário John Deere.
523773.3	Tensão do Barramento CAN do StarFire fora da faixa	Tensão do sinal do CAN alto do StarFire fora da faixa alta.	Verifique o chicote elétrico do TCM para garantir uma conexão adequada entre o receptor e o TCM. Verifique as voltagens do CAN do STARFIRE. Contate seu concessionário John Deere.
523773.4	Tensão do Barramento CAN do StarFire fora da faixa	Tensão do sinal do CAN alto do StarFire fora da faixa baixa.	Verifique o chicote elétrico do TCM para garantir uma conexão adequada entre o receptor e o TCM. Verifique as voltagens do Barramento CAN. Contate seu concessionário John Deere.
523774.3	Tensão do Barramento CAN do StarFire fora da faixa	Tensão do sinal do CAN Baixo do StarFire fora da faixa alta.	Verifique o chicote elétrico do TCM para garantir uma conexão adequada entre o receptor e o TCM. Verifique as voltagens do Barramento CAN. Contate o concessionário.
523774.4	Tensão do Barramento CAN do StarFire fora da faixa	Tensão do sinal do CAN Baixo do StarFire fora da faixa baixa.	Verifique o chicote elétrico do TCM para garantir uma conexão adequada entre o receptor e o TCM. Verifique a tensão do Barramento CAN. Contate seu concessionário John Deere.
956.16	Sensor de inclinação direita/esquerda fora da faixa	O sensor interno de inclinação direita/esquerda está fora da faixa de operação normal. O TCM não pode corrigir a posição dos ângulos de inclinação esquerda/direita.	Contate seu concessionário John Deere.

Continua na próxima página

2146.14	Sensor de Temperatura fora da faixa	O sensor de temperatura interna está fora da faixa de operação normal.	Contate seu concessionário John Deere.
523309.7	Sensor de guinada não respondendo	O sensor interno de guinada não está respondendo. O TCM não pode compensar as alterações de terreno.	Contate seu concessionário John Deere.
523309.16	Sensor de guinada fora da faixa	O sensor de guinada está fora da faixa de operação normal. O TCM não pode compensar as alterações de terreno.	Contate seu concessionário John Deere.
523310.2	Erro de Memória	Ocorreu um erro interno de memória.	Contate seu concessionário John Deere.
523442.31	Sem ajuste de Avanço/Recuo	O ajuste de avanço/recuo não foi inserido neste veículo. Vá para a tela SETUP – TCM (CONFIGURAÇÃO – TCM).	Consulte AVANÇO/RECUO na seção StarFire iTC ou TCM.
523441.31	Sem Ajuste de Altura do StarFire	O ajuste de altura do StarFire não foi inserido para este veículo. Vá para a tela SETUP – TCM (CONFIGURAÇÃO – TCM).	Consulte ALTURA na seção StarFire iTC ou TCM.
2146.13	TCM não calibrado	O TCM não foi calibrado para este veículo. Vá para a tela SETUP - TCM para calibrar.	Consulte CALIBRAÇÃO na seção iTC do StarFire ou TCM.
523572.31	Desligamento não seguro - parâmetros não armazenados	O TCM não pôde salvar as alterações de configuração quando a chave foi desligada. Deve haver voltagem permanente da bateria após se desligar a chave para salvar as alterações.	Verifique a voltagem da bateria no TCM com a chave desligada, verifique os chicotes elétricos. Contate o concessionário John Deere.

OUO6050,0001A21 –54–20FEB06–3/3

Telas de Advertência

Telas de Advertência

As telas de aviso e os alarmes alertam o operador sobre os problemas operacionais do sistema do monitor.

NOTA: Quando uma tela de aviso aparece, a ação corretiva deve ser tomada antes de se continuar a operação.

Os avisos e os alarmes NÃO impedirão a partida da máquina, sua operação ou o registro de dados.

Cada tela de aviso exibe um problema operacional específico e recomenda uma ação corretiva.

Telas de Advertência de Página Cheia

NOTA: As teclas RUN, SETUP e INFO não estarão ativas durante esta exibição.

Um aviso de página cheia substituirá qualquer outra função do monitor em andamento.

O alarme sonoro soará no nível máximo. Se um alarme de CUIDADO ou ALERTA estiver em andamento quando um aviso de página cheia for exibido, aquele alarme será interrompido e o alarme do aviso de página cheia soará.

Telas de Cuidado de Página Cheia

Os avisos de cuidado são exibidos na parte inferior das telas RUN ou como uma tela cheia NÃO for uma tela RUN (EXECUÇÃO).

Sintoma	Problema	Solução
Tela de advertência de erro do KeyCard.	O processador móvel não reconhece o KeyCard no slot.	Verifique se o KeyCard está firme no slot (o botão de ejetar preto deve estar "saltado").
Tela de advertência de problema de comunicação.	Problema de comunicação na rede de dados.	Ligue e desligue. Se o problema persistir, consulte seu concessionário John Deere.
Tela de advertência de programa não encontrado.	Programas não encontrados no KeyCard.	Verifique se os programas estão no diretório correto do KeyCard.

Continua na próxima página

Sintoma	Problema	Solução
Tela sem comunicação.	Problema de comunicação com o receptor de posição.	Verifique todas as conexões indicadas na tela. Ligue e desligue. Se o problema persistir, consulte seu concessionário John Deere.
Baixa voltagem da bateria.	Voltagem da bateria muito baixa no processador móvel.	Verifique a voltagem da bateria. Verifique os fusíveis da máquina. Substitua conforme necessário. Se o problema persistir, consulte seu concessionário John Deere.
Voltagem da bateria baixa no processador móvel.	A voltagem da bateria está muito baixa.	Verifique a voltagem da bateria. Verifique os fusíveis da máquina. Substitua conforme necessário. Verifique o aterramento do sistema. Se o problema persistir, consulte seu concessionário John Deere.

OUO6050,0001A22 –54–20FEB06–2/2

Códigos de falha—do StarFire iTC



INFO - CÓDIGOS DE DIAGNÓSTICO DE PROBLEMAS



INFO - TROUBLE CODE DETAIL (DETALHES DOS CÓDIGOS DE FALHAS)

Tela: INFO - TROUBLE CODE DETAIL (DETALHES DOS CÓDIGOS DE FALHAS)

Pressione: INFO >> RECEPTOR STARFIRE >> PAGE >> CÓDIGOS DE DIAGNÓSTICO DE FALHAS

NOTA: A tela INFO - CÓDIGOS DE DIAGNÓSTICOS DE FALHAS exibe os códigos de falha gerados pelo TCM e pelo receptor desde a última vez que foram apagados.

Os Códigos de falha são usados para detecção e resolução de problemas. Consulte a seção Detecção e Resolução de Problemas neste manual para obter a listagem completa dos códigos de falha.

Pressione o botão F para apagar os códigos.

IMPORTANTE: Para determinar se as condições do código de falha ainda estão ativas, apague manualmente todos os códigos de falha e veja se algum código aparece.

Códigos de falha armazenados indicam que um problema foi detectado. Os códigos de falha armazenados permanecerão na memória até que sejam apagados pelo operador. É possível que a condição da falha não esteja mais ativa.

Continua na próxima página

Código de Falha	Descrição	Problema	Solução
523319.18	Tensão não permanente baixa	Baixa voltagem no suprimento da alimentação não permanente da chave.	Verifique a tensão da bateria, os aterramentos e o chicote elétrico. Contate o concessionário se o problema persistir.
523792.18	Voltagem não permanente baixa	O TCM detectou tensão baixa na fonte de alimentação permanente da bateria	Verifique a tensão da bateria, os aterramentos e o chicote elétrico. Contate o concessionário se o problema persistir.
523792.1	Sem voltagem permanente	O TCM não detectou voltagem na alimentação da voltagem permanente da bateria. O TCM não pode salvar as alterações de configuração quando a chave foi desligada.	Verifique a voltagem da bateria, os aterramentos e os fusíveis. Contate seu concessionário John Deere.
2028.12	Sem Comunicação com o STARFIRE	O TCM perdeu a comunicação com o receptor STARFIRE	Verifique o chicote elétrico do TCM para garantir uma conexão adequada entre o Receptor STARFIRE e o TCM. Verifique as voltagens do Barramento CAN. Contate seu concessionário John Deere.
523773.3	Tensão do Barramento CAN do StarFire fora da faixa	Tensão do sinal do CAN alto do StarFire fora da faixa alta.	Verifique o chicote elétrico do TCM para garantir uma conexão adequada entre o Receptor STARFIRE e o TCM. Verifique as voltagens do CAN do STARFIRE. Contate seu concessionário John Deere.
523773.4	Tensão do Barramento CAN do StarFire fora da faixa	Tensão do sinal do CAN alto do StarFire fora da faixa baixa.	Verifique o chicote elétrico do TCM para garantir uma conexão adequada entre o receptor e o TCM. Verifique as voltagens do Barramento CAN. Contate seu concessionário John Deere.
523774.3	Tensão do Barramento CAN do StarFire fora da faixa	Tensão do sinal do CAN Baixo do StarFire fora da faixa alta.	Verifique o chicote elétrico do TCM para garantir uma conexão adequada entre o Receptor STARFIRE e o TCM. Verifique as voltagens do Barramento CAN. Contate o concessionário.
523774.4	Tensão do Barramento CAN do StarFire fora da faixa	Tensão do sinal do CAN Baixo do StarFire fora da faixa baixa.	Verifique o chicote elétrico do TCM para garantir uma conexão adequada entre o Receptor STARFIRE e o TCM. Verifique a tensão do Barramento CAN. Contate seu concessionário John Deere.
956.16	Sensor de inclinação direita/esquerda fora da faixa	O sensor interno de inclinação direita/esquerda está fora da faixa de operação normal. O TCM não pode corrigir a posição dos ângulos de inclinação esquerda/direita.	Contate seu concessionário John Deere.

Continua na próxima página

2146.14	Sensor de Temperatura fora da faixa	O sensor de temperatura interna está fora da faixa de operação normal.	Contate seu concessionário John Deere.
523309.7	Sensor de guinada não respondendo	O sensor interno de guinada não está respondendo. O TCM não pode compensar as alterações de terreno.	Contate seu concessionário John Deere.
523309.16	Sensor de guinada fora da faixa	O sensor de guinada está fora da faixa de operação normal. O TCM não pode compensar as alterações de terreno.	Contate seu concessionário John Deere.
523310.2	Erro de Memória	Ocorreu um erro interno de memória.	Contate seu concessionário John Deere.
523442.31	Sem ajuste de Avanço/Recuo do StarFire	O ajuste de avanço/recuo do StarFire não foi inserido neste veículo. Vá para SETUP TCM (CONFIGURAÇÃO DO TCM).	Consulte AVANÇO/RECUO na seção StarFire iTC ou TCM.
523441.31	Sem Ajuste de Altura do StarFire	O ajuste de altura do StarFire não foi inserido para este veículo. Vá para CONFIGURAÇÃO TCM.	Consulte ALTURA na seção StarFire iTC ou TCM.
2146.13	TCM não calibrado	O TCM não foi calibrado para este veículo. Vá para SETUP TCM (CONFIGURAÇÃO DO TCM) para calibrar.	Consulte Calibração na seção StarFire iTC ou TCM.
523572.31	Desligamento não seguro - parâmetros não armazenados	O TCM não pode salvar as alterações de SETUP (CONFIGURAÇÃO) quando a chave estiver desligada. Deve haver voltagem permanente da bateria após se desligar a chave para salvar as alterações.	Verifique a voltagem da bateria no TCM com a chave desligada, verifique os chicotes elétricos. Contate o concessionário John Deere.

OUO6050,0001A23 –54–20FEB06–3/3

Códigos de Diagnóstico de Falhas— do StarFire iTC

SPN.FMI	Nome SPN Descrição FMI	Luz de Advertência do Trator Texto Nível 1
523442.3	Localização da antena (eixo X) (523442) Não Disponível ou a Condição Existe (31)	Info Sem Conjunto de Avanço/Recuo StarFire
523441.3	Localização da antena (eixo Z) (523441) Não Disponível ou a Condição Existe (31)	Info Sem Dimensão de Altura do StarFire
523773.3	Linha CAN Alto (523773) Tensão Acima do Normal ou em Curto com a Fonte Alta (3)	Sem Lâmpada Tensão do CAN Alto muito alta
523773.4	Linha CAN Alto (523773) Tensão Abaixo do Normal ou em Curto com a Fonte Baixa (4)	Sem Lâmpada
523774.3	Linha CAN Baixo (523774) Tensão Acima do Normal ou em Curto com a Fonte Alta (3)	Sem Lâmpada Tensão do CAN Baixo muito alta
523774.4	Linha CAN Baixo (523774) Tensão Abaixo do Normal ou em Curto com a Fonte Baixa (4)	Sem Lâmpada Tensão do CAN Alto muito baixa
2854.31	Provedor de Serviços de Comunicações (2854) Não Disponível ou a Condição Existe (31)	Sem Lâmpada Perda comunicação do rádio Rover RTK
232.2	Correção Diferencial DGPS (232) Dados Irregulares, Intermitentes ou Incorretos (2)	Info Posição corrigida do GPS não-disponível
232.14	Correção Diferencial DGPS (232) Instruções Especiais (14)	NA Extensão do RTK se perderá em X minutos
523572.3	Erro de desligamento da ECU (523572) Não Disponível ou a Condição Existe (31)	Info Desligamento não seguro - parâmetros não armazenados
523792.2	Voltagem No. 1 da Fonte de Alimentação da ECU (523792) Dados Válidos mas Abaixo da Faixa de Operação Normal - Nível Moderadamente Severo (18)	Info Tensão Permanente Baixa
523319.2	Tensão No. 1 da Fonte de Alimentação da ECU, Não Permanente (523319) Dados Válidos mas Abaixo da Faixa de Operação Normal - Nível Moderadamente Severo (18)	Info Tensão Não Permanente Baixa
168.18	Potencial Elétrico (Tensão) (168) Dados Válidos mas Abaixo da Faixa de Operação Normal - Nível Moderadamente Severo (18)	NA Voltagem Baixa da Estação Base RTK
841.31	Sistema de Posicionamento Global (GPS) (841) Não Disponível ou a Condição Existe (31)	Alerta de Serviço Interferência do sinal (do jammer)
522339.3	Licença de correções diferenciais do GPS (522339) Não Disponível ou a Condição Existe (31)	Info A licença de correção do GPS venceu
522552.1	Barramento 1 de Navegação (522552) Causa Principal Desconhecida (11)	Alerta de Serviço Problema na Rede StarFire
701558.2	Dados de posição do sistema navegacional (701558) Dados Irregulares, Intermitentes ou Incorretos (2)	Info Posição do GPS não disponível
523310.2	Leitura/gravação da memória não volátil (523310) Dados Irregulares, Intermitentes ou Incorretos (2)	Info Falha de Leitura/Gravação da Memória Não Volátil
524210.2	Número de Satélites Visíveis (524210) Dados Válidos mas Acima da Faixa de Operação Normal - Nível Moderadamente Severo (16)	Sem Lâmpada Estação Base RTK não usando satélites visíveis

Continua na próxima página

SPN.FMI	Nome SPN Descrição FMI	Luz de Advertência do Trator Texto Nível 1
522338.1	Fonte de correção diferencial secundária do receptor (522338) Fora de Calibração (13)	Alerta de Serviço O receptor não está recebendo na freqüência alternada
956.16	Sensor de Capotamento (956) Dados Válidos mas Acima da Faixa de Operação Normal - Nível Moderadamente Severo (16)	Alerta de Serviço Acelerômetro de monitoramento da inclinação direita/esquerda fora de faixa
524257.1	Localização da Estação Base RTK (524257) Instruções Especiais (14)	Sem Lâmpada Pesquisa da Posição da Estação Base RTK em andamento
524257.2	Localização da Estação Base RTK (524257) Dados Válidos mas Acima da Faixa de Operação Normal - Nível Moderadamente Severo (16)	Alerta de Serviço Realocação da Estação Base RTK
524209.2	Distância em relação ao Rover RTK (524209) Dados Válidos mas Acima da Faixa de Operação Normal - Nível Moderadamente Severo (16)	Sem Lâmpada Rover RTK muito longe da Estação Base
2146.13	Endereço de Origem 146 (2146) Fora de Calibração (13)	Info TCM não calibrado
2146.14	Endereço de Origem 146 (2146) Instruções Especiais (14)	Alerta de Serviço Sensor de temperatura fora de faixa
523309.7	Giroscópio de Guinada (523309) Sistema Mecânico não Respondendo ou Fora de Ajuste (7)	Alerta de Serviço Giroscópio de guinada não respondendo
523309.2	Giroscópio de Guinada (523309) Dados Válidos mas Acima da Faixa de Operação Normal - Nível Moderadamente Severo (16)	Alerta de Serviço Giroscópio de guinada fora de faixa

OUO6050,0001A24 –54–20FEB06–2/2

TCM—StarFire iTC

Sintoma	Problema	Solução
O sistema de orientação está impreciso ou instável.	O problema pode ser com o TCM ou com os outros componentes de orientação.	Vá para SETUP TCM para LIGAR e DESLIGAR o TCM e determinar se o problema está relacionado a ele. Se o problema estiver relacionado ao TCM, consulte abaixo outras sugestões para detecção e resolução de problemas.
A posição de navegação sempre se desloca para a esquerda ou direita.	O TCM não está calibrado para o ângulo de inclinação esquerda/direita de zero grau do veículo.	Vá para a tela SETUP TCM para calibrar.
	O receptor não está montado na linha de centro do veículo.	Verifique o recurso de Desvio do Receptor. (Consulte SETUP - RASTREIO - PAGE 2 na seção Configuração).
	O implemento não está centralizado atrás do trator.	Verifique o recurso de Desvio do Acessório. (Consulte SETUP - RASTREIO - PAGE 2 na seção Configuração).
O ângulo de inclinação (direita/esquerda) medido está na direção errada.	A direção de montagem do StarFire não está correta.	Vá para SETUP TCM e verifique se a Direção de Montagem do StarFire está correta. Na maioria dos veículos, o receptor é montado na posição de AVANÇO.
A posição de navegação é imprecisa em solavancos ou em terrenos com alterações rápidas.	A altura do StarFire não está ajustada corretamente.	Vá para SETUP TCM e verifique se a altura do StarFire está correta.
	O Avanço/Recuo do StarFire não está ajustado corretamente.	Vá para SETUP TCM e verifique se o Avanço/Recuo do StarFire está correto para aquele veículo. Consulte a seção sobre ajuste do Avanço/Recuo no Manual do Operador.

OUO6050,0001A25 –54–20FEB06–1/1

Telas de Advertência— do StarFire iTC

NOTA: Pressionar E omitirá a tela de aviso até que a energia seja ligada e desligada.

A tela de aviso ID 304 será exibida se a correção diferencial se perder.

A tela de aviso ID 305 será exibida se o sinal se perder.

Pressione o botão alfabético ao lado de NÃO REPETIR AVISO para desligar o aviso.

Pressione o botão alfabético ao lado de OK para continuar. O aviso se repetirá a cada 5—10 minutos.

A tela de advertência ID 302 é para alertar o usuário de que o receptor não está travado em um sinal diferencial e que ele deve ser travado em um outro sinal.

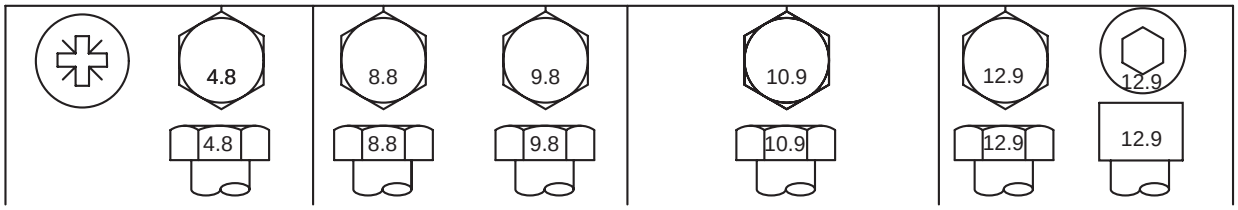
A tela de advertência ID 301 será exibida se o receptor não estiver recebendo mensagens de correção da rede STARFIRE (somente pacotes inativos). O receptor de posição não funcionará corretamente se não estiver recebendo as mensagens de correção da rede STARFIRE. Esta condição será corrigida assim que possível por funcionários da rede STARFIRE.

Pressione o botão alfabético ao lado de OK para continuar.

IMPORTANTE: Esta tela de aviso indica um problema com a rede de satélite STARFIRE. Não é necessária nenhuma ação do operador.

OUO6050,0001A26 –54–20FEB06–1/1

Valores de Torque para Parafusos Métricos



TS1670 –UN–01MAY03

Continua na próxima página

DX,TORQ2 –54–24APR03–1/2

	Classe 4.8				Classe 8.8 ou 9.8				Classe 10.9				Classe 12.9			
Parafuso	**Lubrificado [a]**		**Seco[b]**		**Lubrificado [a]**		**Seco[b]**		**Lubrificado [a]**		**Seco[b]**		**Lubrificado [a]**		**Seco[b]**	
Tamanho	**N•m**	**lb-in**	**N•m**	**lb-in**	**N•m**	**lb-in**	**N•m**	**lb-in**	**N•m**	**lb-in**	**N•m**	**lb-in**	**N•m**	**lb-in**	**N•m**	**lb-in**
M6	4,7	42	6	53	8,9	79	11,3	100	13	115	16,5	146	15,5	137	19,5	172
									N•m	**lb-ft**	**N•m**	**lb-ft**	**N•m**	**lb-ft**	**N•m**	**lb-ft**
M8	11,5	102	14,5	128	22	194	27,5	243	32	23.5	40	29.5	37	27.5	47	35
			N•m	**lb-ft**	**N•m**	**lb-ft**	**N•m**	**lb-ft**								
M10	23	204	29	21	43	32	55	40	63	46	80	59	75	55	95	70
	N•m	**lb-ft**														
M12	40	29.5	50	37	75	55	95	70	110	80	140	105	130	95	165	120
M14	63	46	80	59	120	88	150	110	175	130	220	165	205	150	260	190
M16	100	74	125	92	190	140	240	175	275	200	350	255	320	235	400	300
M18	135	100	170	125	265	195	330	245	375	275	475	350	440	325	560	410
M20	190	140	245	180	375	275	475	350	530	390	675	500	625	460	790	580
M22	265	195	330	245	510	375	650	480	725	535	920	680	850	625	1080	800
M24	330	245	425	315	650	480	820	600	920	680	1150	850	1080	800	1350	1000
M27	490	360	625	460	950	700	1200	885	1350	1000	1700	1250	1580	1160	2000	1475
M30	660	490	850	625	1290	950	1630	1200	1850	1350	2300	1700	2140	1580	2700	2000
M33	900	665	1150	850	1750	1300	2200	1625	2500	1850	3150	2325	2900	2150	3700	2730
M36	1150	850	1450	1075	2250	1650	2850	2100	3200	2350	4050	3000	3750	2770	4750	3500

Os valores de torque listados são somente para uso geral, com base nas resistências dos parafusos. NÃO utilize estes valores se for dado um valor de torque ou procedimento de aperto diferente para uma aplicação específica. Para fixadores de aço inoxidável ou para porcas de parafuso em U, consulte as instruções de aperto para a aplicação específica. Aperte o inserto plástico ou as porcas autofrenantes tipo aço ondulado girando a porca para o toque seco exibido na tabela, a menos que sejam dadas instruções diferentes para aplicações específicas.

Os parafusos fusíveis são projetados para falhar sob cargas predeterminadas. Sempre substitua os parafusos fusíveis por outros da classe de propriedade idêntica. Substitua os fixadores pela mesma classe de propriedade ou maior. Se forem utilizados fixadores de classe de propriedade maior, aperte-os de acordo com a resistência do original. Certifique-se de que as roscas dos fixadores estejam limpas e de ter iniciado devidamente o acoplamento das roscas. Quando possível, lubrifique os fixadores simples ou zincados, exceto as porcas autofrenantes, as porcas e os parafusos das rodas, a menos que sejam fornecidas instruções diferentes para aplicações específicas.

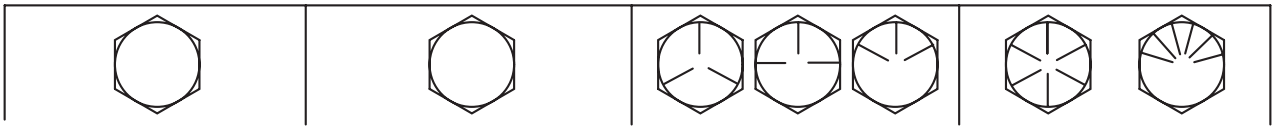
[a] "Lubrificado" significa coberto com um lubrificante tal como óleo de motor, fixadores com revestimento de fosfato e óleo ou fixadores M20 e maiores com tratamento superficial de flocos de zinco JDM F13C.

[b] "Seco" significa simples ou zincado sem qualquer lubrificação ou fixadores M6 a M18 com tratamento superficial de flocos de zinco JDM F13B.

DX,TORQ2 –54–24APR03–2/2

Valores de Torque para Parafusos Unificados em Polegadas

TS1671 –UN–01MAY03



Continua na próxima página

DX,TORQ1 –54–24APR03–1/2

	SAE Grau 1				SAE Grau 2[a]				SAE Grau 5, 5.1 ou 5.2				SAE Grau 8 ou 8.2			
Parafuso	**Lubrificado[b]**		**Seco[c]**		**Lubrificado[b]**		**Seco[c]**		**Lubrificado[b]**		**Seco[c]**		**Lubrificado[b]**		**Seco[c]**	
Tamanho	**N•m**	**lb-in**	**N•m**	**lb-in**	**N•m**	**lb-in**	**N•m**	**lb-in**	**N•m**	**lb-in**	**N•m**	**lb-in**	**N•m**	**lb-in**	**N•m**	**lb-in**
1/4	3,7	33	4,7	42	6	53	7,5	66	9,5	84	12	106	13,5	120	17	150
													N•m	**lb-ft**	**N•m**	**lb-ft**
5/16	7,7	68	9,8	86	12	106	15,5	137	19,5	172	25	221	28	20.5	35	26
									N•m	**lb-ft**	**N•m**	**lb-ft**				
3/8	13,5	120	17,5	155	22	194	27	240	35	26	44	32.5	49	36	63	46
			N•m	**lb-ft**	**N•m**	**lb-ft**	**N•m**	**lb-ft**								
7/16	22	194	28	20.5	35	26	44	32.5	56	41	70	52	80	59	100	74
	N•m	**lb-ft**														
1/2	34	25	42	31	53	39	67	49	85	63	110	80	120	88	155	115
9/16	48	35.5	60	45	76	56	95	70	125	92	155	115	175	130	220	165
5/8	67	49	85	63	105	77	135	100	170	125	215	160	240	175	305	225
3/4	120	88	150	110	190	140	240	175	300	220	380	280	425	315	540	400
7/8	190	140	240	175	190	140	240	175	490	360	615	455	690	510	870	640
1	285	210	360	265	285	210	360	265	730	540	920	680	1030	760	1300	960
1-1/8	400	300	510	375	400	300	510	375	910	670	1150	850	1450	1075	1850	1350
1-1/4	570	420	725	535	570	420	725	535	1280	945	1630	1200	2050	1500	2600	1920
1-3/8	750	550	950	700	750	550	950	700	1700	1250	2140	1580	2700	2000	3400	2500
1-1/2	990	730	1250	930	990	730	1250	930	2250	1650	2850	2100	3600	2650	4550	3350

Os valores de torque listados são somente para uso geral, com base nas resistências dos parafusos. NÃO utilize estes valores se for dado um valor de torque ou procedimento de aperto diferente para uma aplicação específica. Para inserto plástico ou porcas autofrenantes tipo aço ondulado, para fixadores de aço inoxidável ou para porcas de parafusos em U, consulte as instruções de aperto para a aplicação específica. Os parafusos fusíveis são projetados para falhar sob cargas predeterminadas. Sempre substitua os parafusos fusíveis por outros de grau idêntico.

Substitua os fixadores pela mesma classe ou grau maior. Se forem utilizados fixadores de grau maior, aperte-os de acordo com a resistência do original. Certifique-se de que as roscas dos fixadores estejam limpas e de ter iniciado devidamente o acoplamento das roscas. Quando possível, lubrifique os fixadores simples ou zincados, exceto as porcas autofrenantes, as porcas e os parafusos das rodas, a menos que sejam fornecidas instruções diferentes para aplicações específicas.

[a]O Grau 2 se aplica aos parafusos sextavados com especificações (não sextavados comuns) de até 6 in. (152 mm) de comprimento. O Grau 1 aplica-se aos parafusos sextavados acima de 6 in. (152 mm) de comprimento e a todos os outros tipos de parafusos de qualquer comprimento.

[b]"Lubrificado" significa revestido com um lubrificante como, por ex. óleo de motor, os fixadores com revestimentos de fosfato e óleo, ou os fixadores de 7/8 in ou maiores com revestimento de flocos de zinco JDM F13C.

[c]"Seco" significa simples ou zincado sem nenhuma lubrificação, ou fixadores de 1/4 a 3/4 in com revestimento de flocos de zinco JDM F13B.

Guarde os Certificados de Propriedade

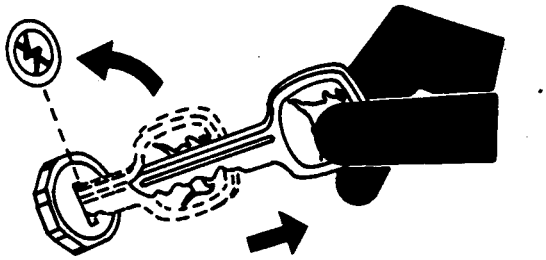
1. Mantenha em um local seguro um inventário atualizado de todos os números de série de componentes e produtos.
2. Verifique regularmente se as placas de identificação não foram retiradas. Relate qualquer indício de falsificação à polícia e encomende novas placas com o mesmo número.
3. Outras precauções que você pode tomar:
   - Marque sua máquina com seu próprio sistema de numeração
   - Tire fotos coloridas em diversos ângulos de cada máquina



DX,SECURE1 –54–18NOV03–1/1

Mantenha as Máquinas em Segurança

1. Instale dispositivos à prova de vandalismo.
2. Quando a máquina estiver guardada:
   - Abaixe o equipamento até o solo
   - Coloque as rodas na posição mais larga, para tornar o carregamento mais difícil
   - Remova todas as chaves e baterias
3. Ao estacionar em locais fechados, coloque equipamentos grandes na frente das saídas e tranque o prédio.
4. Ao estacionar em locais externos, coloque em uma área cercada e bem iluminada.
5. Observe atividades suspeitas e relate qualquer roubo imediatamente à polícia.
6. Notifique seu concessionário John Deere sobre qualquer perda.



DX,SECURE2 –54–18NOV03–1/1

Índice alfabético

Página

A

Altitude 60-38, 65-9
Altura 60-16
  Receptor 70-9
Ângulo de Balanço 60-40, 70-15
Assinatura
  SF2 60-6
Ativação
  Licença 60-5
  RTK 60-6
  SF2 60-6
  WAAS 60-19
Atualização do Software 60-3
AutoTrac 10-3
  Colheitadeira
    Ativação do Sistema 45-7
    Condições para Ativação 40-9, 45-9
    Desativação do Sistema 45-8
    Habilitação do Sistema 45-6
    Informações Gerais 45-1
    Mudança de Pista 45-10
    Tela Inicial 35-5, 40-5, 45-5, 50-3
  Forrageira Autopropelida
    Ativação do Sistema 47-10
    Condições para Ativação 47-13
    Desativação do Sistema 47-12
    Habilitação do Sistema 47-8
    Mudança de Pista 47-14
    Tela Inicial 47-5
  Forrageiras Autopropelidas
    Informações Gerais 47-1
  Opere o sistema de direção com segurança 05-5
  Pulverizador
    Ativação do Sistema 40-7
    Desativação do Sistema 40-8
    Habilitação do Sistema 40-6
    Informações Gerais 40-1
    Mudança de Pista 40-10
  Trator
    Ativação do Sistema 35-7, 50-5
    Condições para Ativação 35-10, 50-7
    Desativação do Sistema 35-9, 50-6
    Habilitação do Sistema 35-6, 50-4
    Informações Gerais 35-1, 50-1
    Mudança de Pista 35-11, 50-8
AutoTrac Universal
  Detecção e Resolução de Problemas 80-8
Avanço/Recuo 60-18
  Receptor 70-11
Azimute 60-45

Página

B

Botão de Contraste 15-6

C

Calibração
  TCM 60-12, 70-4
    Posição da Máquina 60-12
Campo Atual 25-1
  Configuração 25-3
CAN 10-1
CAN Alto 70-16
CAN bus (Barramento CAN) 10-1
Canal de Rádio
  RTK
    Configuração 60-33
Canal Padrão 60-19
Carregamento do Software, Automático
  Sistema de Orientação 20-6
Cartão de PC 10-1, 10-4
Código do País 75-1
Códigos de Diagnósticos de Falhas
  iTC StarFire 80-23
  Mostrador 80-4
  Parallel Tracking 80-2
Códigos de falha 80-15
  iTC StarFire 80-20
  TCM 80-14
Códigos de Falhas
  iTC StarFire 80-23
Colheitadeira
  AutoTrac
    Ativação do Sistema 45-7
    Condições para Ativação 40-9, 45-9
    Desativação do Sistema 45-8
    Habilitação do Sistema 45-6
    Informações Gerais 45-1
    Mudança de Pista 45-10
    Tela Inicial 35-5, 40-5, 45-5, 50-3
Compensação Dianteira 25-20
Compensação Dianteira de Rastreio 10-1, 25-20
Configuração
  Campo Atual 25-1, 25-3
  Código do País 75-1
  Correção Diferencial 60-5
  Desvio do acessório 25-22
  Espaço entre Pistas 25-1, 25-2
  Identificador de Linha 25-1, 25-7
  Idioma 75-3, 75-4

Página

Linha A-B 25-1
Modo de Operação RTK 60-22
Parallel Tracking 25-1
Pista Curva 23-1, 25-1, 25-8
Pista Reta 25-1, 25-2
Pista 0 25-1
QuickStart 60-5, 60-9
Receptor 65-2
RTK 60-19
Canal de Rádio 60-33
ID da Rede 60-33
Repetidor 60-34
TCM 60-5, 60-10, 70-2
Tela 15-2
CONFIGURAÇÃO - TCM - PÁGINA 2 70-13
Contador Rx do CAN 70-16
Coordenadas de Campo
Salvando, Atual 25-3
Correção Diferencial 10-1
Configuração 60-5
Correções
DESLIGAR/LIGAR 60-19
Curso 60-38
Bruto 70-15
Corrigido 70-15

D

Data 60-38
Desvio do Acessório 10-6, 25-22
Detecção e Resolução de Problemas
AutoTrac Universal 80-8
Códigos de falha 80-15
Mostrador 80-6
Códigos de Diagnósticos de Falhas 80-4
Parallel Tracking
Códigos de Diagnósticos de Falhas 80-2
Processador Móvel 80-7
Receptor 80-7
TCM 80-13
Telas de Advertência 80-1, 80-18
Diagnóstico
INFO - DIAGNÓSTICO 55-23
Dispositivos
INFO - DISPOSITIVOS 55-15
Duração da Correção 60-40, 65-10

E

Elevação 60-45

Página

Satélites 60-45
Endereço de Origem do CAN 70-16
Espaço entre Pistas
Configuração 25-2
EXECUÇÃO - PAGE 1 30-1

F

Fixação 60-1
Forrageira Autopropelida
AutoTrac
Ativação do Sistema 47-10
Condições para Ativação 47-13
Desativação do Sistema 47-12
Habilitação do Sistema 47-8
Mudança de Pista 47-14
Tela Inicial 47-5
Forrageiras Autopropelidas
AutoTrac
Informações Gerais 47-1
Freqüência Prredefinida
Receptor 65-6

G

GPS 10-1
Curso 65-9

H

Hardware série No.
TCM 70-17
Hora 60-38
Horas de serviço
INFO - MON. RENDIMENTO 55-12
Horas do Receptor 60-44
Horas Ligado Após Deslig 60-21
Receptor 65-6
Horímetro 70-16

I

ID da Rede
RTK
Configuração 60-33
Identificador de Linha 10-6, 25-1, 30-4

Página

- Configuração. 25-7
- INFO - TRACKING 55-4

Idioma 75-3
- Carga 75-4
- Configuração. 75-4

Idiomas
- INFO - IDIOMA ALVO. 55-24

Idiomas do Programa
- INFO – PROGRAMAS ALVO 55-22

Indicador de Exatidão. 60-38, 60-42

INFO 55-1
- KeyCard 55-1
- Monitor de Rendimento. 55-1
- Receptor. 55-1
- Tela 15-4

INFO – PROGRAMAS ALVO 55-22

INFO – TECLAS DE PRODUTOS 55-21

INFO - DIAGNÓSTICO. 55-23

INFO - DISPOSITIVOS 55-15
- Mostrador 55-18
- Processador Móvel 55-16
- Receptor. 55-20

INFO - GPS - PAGE 1 65-9
- Altitude 65-9
- Correção. 65-10
- Curso 65-9
- Data 65-9
- Exatidão 65-11
- Hora 65-9
- Latitude. 65-9
- Longitude 65-9
- Modo de Posição 65-10
- Rotação 65-10
- Satélites 65-10

INFO - GPS - PAGE 2
- Bons Pacotes 65-12
- Contagem de Dados. 65-12
- Correção do Receptor. 65-12
- Horas 65-13
- Licença
  - Ativação 65-12
  - Vencimento 65-12
- Número de Série. 65-13
- Sinal
  - Aquisição. 65-12
  - Correções 65-12
  - Freqüência 65-12
  - Nível 65-12
- Versão do Hardware. 65-13
- Versão do Software 65-13

INFO - GPS - PAGE 3 (INFO – GPS – PÁGINA 3)
- Azimute. 65-14
- Intensidade do Sinal
  - L1 65-14
  - L2 65-14
- Rastreio por satélite 65-14
- Satélite
  - Elevação 65-14
  - ID 65-14
- Status do Sinal 65-14

INFO - IDIOMA ALVO 55-24

INFO - KEY CARD. 55-14

INFO - MON. RENDIMENTO 55-10
- Horas de serviço. 55-12
- Totais 55-11

INFO - MONITOR. 55-25

INFO - PROBLEMAS RECENTES 55-8

INFO - TCM - PAGE 1
- Ângulo de Balanço 70-15
- Curso
  - Bruto 70-15
  - Corrigido 70-15
- Latitude
  - Bruto 70-15
  - Corrigido 70-15
- Longitude
  - Bruto 70-15
  - Corrigido 70-15
- Taxa de Guinada 70-15

INFO - TCM - PAGE 2
- CAN Alto. 70-16
- CAN Baixo 70-16
- Contador Rx do CAN 70-16
- Endereço de Origem do CAN 70-16
- Horímetro 70-16
- Temperatura 70-16
- Valor de Calibragem 0º: 70-16
- Voltagem Não Permanente. 70-16
- Voltagem Permanente. 70-16

INFO - TCM - PAGE 3
- Hardware série No. 70-17
- No. Peça do Hardware 70-17
- No. Peça do Software. 70-17
- Número de Peça do Carregador 70-17
- Versão do Carregador. 70-17
- Versão do Software 70-17

INFO - TRACKING. 55-2
- Identificador de Linha 55-4
- Pista Curva. 55-5
- Pista Reta. 55-3

Informações Gerais
- AutoTrac. 20-1
  - Colheitadeira. 45-1
  - Forrageiras Autopropelidas 47-1

Página

Pulverizador 40-1
Trator 35-1, 50-1
Início Rápido
Receptor 65-5
Instalação 60-1
Instrução de Montagem
Receptor 70-12
TCM 60-11
iTC StarFire
Códigos de Diagnósticos de Falhas 80-23
Códigos de falha 80-20
Códigos de Falhas 80-23
Telas de Advertência 80-26

K

KeyCard 10-1, 10-4
INFO 55-1
INFO - KEY CARD 55-14

L

Latitude 60-38, 65-9
Bruto 70-15
Corrigido 70-15
Licença
Ativação 60-5, 65-12
Aviso de Vencimento 60-8
Receptor 65-3, 65-4
SF2 60-6
Vencimento 65-12
Linha A-B 10-1, 25-1
Localização 60-1
Longitude 60-38, 65-9
Bruto 70-15
Corrigido 70-15
Luz de Fundo para Dia 15-5
Luz de Fundo para Noite 15-5

M

Mapeamento de rendimento
Reprogramação para o Sistema de Orientação 20-2
Máscara de Elevação 60-40
Mensagens da Porta Serial 70-14

Página

Modo Básico de Pesquisa Absoluta
RTK 60-22, 60-26
Modo Básico de Pesquisa Rápida
RTK 60-22, 60-25
Modo de Página Cheia 30-8
Modo de Posição 60-38, 65-10
Reg de Dados 60-43
Modo Desligado
RTK 60-22
Modo Diferencial
Reg de Dados 60-43
Modo Veículo
RTK 60-22
Módulo de Compensação de Terreno 10-1
Monitor de Rendimento
INFO 55-1
Montagem 60-1
Mostrador 10-3
Códigos de Diagnósticos de Falhas 80-4
Contraste 15-6
Detecção e Resolução de Problemas 80-6
Endereço
Mudança 20-8
INFO - DISPOSITIVOS 55-18
Luz de Fundo para Dia 15-5
Luz de Fundo para Noite 15-5
Opção da Luz Traseira 15-5
Pista Reta
Configuração 25-2
Programação
Segundo Monitor 20-8
Mudança de Pista 10-1, 10-6, 30-10
AutoTrac
Colheitadeira 45-10
Forrageira Autopropelida 47-14
Pulverizador 40-10
Trator 35-11, 50-8

N

No. Peça do Hardware
TCM 70-17
No. Peça do Software
TCM 70-17
Número de Peça do Carregador
TCM 70-17
Número de Série 60-44
Receptor 65-13
Versão do Hardware 65-13

Página

O

Opção da Luz Traseira 15-5
Operação
  RTK
    Veículo 60-35

P

Páginas INFO
  RTK 60-36, 60-37
Parallel Tracking. 10-3, 25-1
  Códigos de Diagnósticos de Falhas 80-2
PDOP. 60-40, 60-42
Pista Curva. 10-6, 23-12, 25-1, 30-5
  Configuração. 23-1, 25-8
  INFO - TRACKING 55-5
  Vista Aérea 23-18, 30-7
Pista Reta 10-6, 25-1
  Configuração. 25-2
  INFO - TRACKING 55-3
  Tela RUN (EXECUÇÃO). 30-2
Pista 0 . . . . . 10-1, 25-1, 25-6
Ponto Marc. 10-1, 10-6
  RUN – TRACKING 30-11
Porta Serial
  Saída 60-5, 60-20
  Taxa de Bauds 65-7
  Taxa de Saída 65-8
Precisão Estática 10-1
Previsor de Giro
  Configuração. 25-27
  Run (Executar) 30-16
Problemas Recentes
  INFO - TRACKING 55-8
Processador Móvel. 10-1, 10-4
  Detecção e Resolução de Problemas 80-7
  INFO - DISPOSITIVOS. 55-16
Programação
  Informações Gerais. 20-1
Pulverizador
  AutoTrac
    Ativação do Sistema 40-7
    Desativação do Sistema 40-8
    Habilitação do Sistema 40-6
    Informações Gerais 40-1
    Mudança de Pista 40-10

Q

Qualidade do Sinal. 60-38, 60-42
QuickStart
  Configuração. 60-5, 60-9

R

Rastreio por satélite 65-14
Receptor. 10-5
  Altitude 65-9
  Altura 70-9
  Avanço/Recuo. 70-11
  Configuração. 65-2
  Correção. 65-10
  Curso 65-9
  Data 65-9
  Detecção e Resolução de Problemas 80-7
  Exatidão 65-11
  Freqüência Prredefinida 65-6
  Hora 65-9
  Horas 65-13
  Horas Ligado Após Deslig. 65-6
  INFO. 55-1
  INFO - DISPOSITIVOS. 55-20
  INFO - GPS - PAGE 1 65-9
  INFO - GPS - PAGE 2 65-12
  INFO - GPS - PAGE 3 (INFO – GPS – PÁGINA 3). 65-14
  Início Rápido. 65-5
  Instrução de Montagem 70-12
  Latitude. 65-9
  Licença 65-3, 65-4
    Ativação 65-12
    Vencimento 65-12
  LIGA/DESLIGA 65-6
  Longitude 65-9
  Modo de Posição 65-10
  Número de Série. 65-13
  Porta Serial
    Mensagens 65-8
    Taxa de Bauds 65-7
    Taxa de Saída. 65-8
  Rotação 65-10
  Satélite
    Elevação 65-14
    ID 65-14
  Satélites 65-10
  SETUP - GPS - PAGE 1. 65-2
  SETUP - GPS - PAGE 2. 65-7
  SF2
    Sinal de Correção 65-1

Página

Sinal
Aquisição. 65-12
Correções 65-12
Freqüência 65-12
Nível 65-12
Sinal WAAS 65-6
TCM 70-1
Telas de Advertência 65-15
Versão do Hardware 65-13
Versão do Software 65-13
Receptor StarFire
Sinal de Correção SF2 60-5
Receptor StarFire 1 10-1
Receptor StarFire 2 10-1
Reg de Dados
Indicador de Exatidão 60-42
Modo de Posição 60-43
Modo Diferencial 60-43
PDOP 60-42
Qualidade do Sinal 60-42
Satélites Usados 60-42
Relação Sinal Ruído (SNR) 60-45
Repetidor
RTK
Configuração 60-34
Rotação 60-38, 65-10
RS232
Saída 60-5, 60-20
RTK
Ativação 60-6
Canal de Rádio
Configuração 60-33
Configuração. 60-19
Configuração do Modo de Operação 60-22
ID da Rede
Configuração 60-33
Modo Básico de Pesquisa Absoluta 60-22, 60-26
Modo Básico de Pesquisa Rápida . . .60-22, 60-25
Modo Desligado 60-22
Modo Veículo 60-22
Páginas INFO 60-36, 60-37
Repetidor
Configuração 60-34
Veículo
Operação 60-35
RUN – TRACKING
Ponto Marc 30-11
RUN - PAGE 2 30-15
RUN - Rastreio, Visualização de Giro. 30-14
RUN (EXECUÇÃO)
Tela 15-3

Página

S

Saída
Serial RS232. 60-5
Satélite
Elevação 65-14
ID 65-14
Satélites 65-10
Acima da Máscara de Elevação 60-40
Azimute. 60-45
Elevação 60-45
Em Solução 60-40
ID 60-45
Número Usado
Reg de Dados 60-42
Rastreados 60-40
Relação Sinal Ruído (SNR) 60-45
Status 60-45
Tracking (Rastreio) 60-45
Segundo Monitor
Reprogramar. 20-8
SETUP - GPS - PAGE 1 65-2
Freqüência 65-6
Horas Ligado Após Deslig. 65-6
Licença
Ativação 65-3
Vencimento 65-4
QuickStart 65-5
Sinal WAAS 65-6
SETUP - GPS - PAGE 2 65-7
Porta Serial
Taxa de Bauds 65-7
Taxa de Saída. 65-8
SETUP - TRACKING - PAGE 1
Campo Atual. 25-1
Espaço entre Pistas 25-1
Identificador de Linha 25-1
Parallel Tracking 25-1
Pista Curva 25-1
Pista Reta 25-1
SETUP - TRACKING - PAGE 2 25-16
Desvio do Acessório 25-22
SF1 10-1
Solução Mundial 60-6
SF2 10-1
Assinatura. 60-6
Ativação 60-6
Licença 60-6
Sinal de Correção 65-1
Sinal
Aquisição 65-12
Correção 65-1

Página

Correções 65-12
Freqüência 65-12
Intensidade
L1 65-14
L2 65-14
Nível 65-12
Status 65-14
WAAS 65-6
Sinal de Correção 65-1
SF2 60-5
Sinal WAAS 65-6
Sistema de Aumento de Área Ampla (WAAS) . . 10-1
Sistema de Orientação 10-1
Carga Automática do Software 20-6
Reprogramação do Sistema de Mapeamento 20-2
Sistema de Posicionamento Global 10-1
Software
Carga
Automática 60-3
Manual 60-4
Status
Satélites 60-45

T

Tamanho do Monitor 25-21
Taxa Baud Porta Serial 70-14
Taxa de Bauds
Saída serial RS232 60-20
Taxa de Guinada 60-40, 70-15
TCM 10-1, 70-16
Altura 60-16
Ângulo de Balanço 70-15
Avanço/Recuo 60-18
Calibração 60-12, 70-4
Posição da Máquina 60-12
Superfície 60-13
CAN Alto 70-16
CAN Baixo 70-16
Códigos de falha 80-14
Configuração 60-5, 60-10, 70-2
Contador Rx do CAN 70-16
Curso
Bruto 70-15
Corrigido 70-15
Detecção e Resolução de Problemas 80-13
Endereço de Origem do CAN 70-16
Hardware série No. 70-17
Horímetro 70-16

Página

INFO - TCM - PAGE 1 70-15
INFO - TCM - PAGE 2 70-16
INFO - TCM - PAGE 3 70-17
Instrução de Montagem 60-11
Latitude
Bruto 70-15
Corrigido 70-15
LIGA/DESLIGA 60-10
LIGAR/DESLIGAR 70-3
Localização 70-1
Longitude
Bruto 70-15
Corrigido 70-15
No. Peça do Hardware 70-17
No. Peça do Software 70-17
Número de Peça do Carregador 70-17
Receptor 70-1
Taxa de Guinada 70-15
Temperatura 70-16
Valor de Calibragem 0º: 70-16
Versão do Carregador 70-17
Versão do Software 70-17
Voltagem Não Permanente 70-16
Voltagem Permanente 70-16
Teclas de produtos
INFO – TECLAS DE PRODUTOS 55-21
Tela Inicial
AutoTrac
Colheitadeira 35-5, 40-5, 45-5, 50-3
Forrageira Autopropelida 47-5
Tela RUN (EXECUÇÃO)
Pista Reta 30-2
Telas de Advertência 65-15
Detecção e Resolução de Problemas 80-1, 80-18
iTC StarFire 80-26
Temperatura 70-16
Tons de Rastreio 25-18
Tons de Tracking Ajustáveis 10-6
Totais
INFO - MON. RENDIMENTO 55-11
Tracking (Rastreio) 60-45
Desligamento 25-15
INFO 55-1
Tamanho do Monitor 25-21
Trator
AutoTrac
Ativação do Sistema 35-7, 50-5
Condições para Ativação 35-10, 50-7
Desativação do Sistema 35-9, 50-6
Habilitação do Sistema 35-6, 50-4
Informações Gerais 35-1, 50-1

Página

Mudança de Pista 35-11, 50-8

V

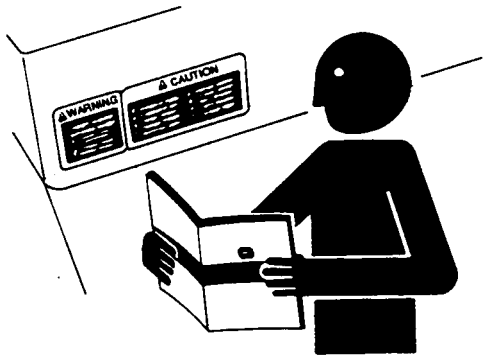
Valor de Calibragem 0º: 70-16
Veículo
  RTK
    Operação 60-35
Versão do Carregador
  TCM 70-17
Versão do Hardware 60-44
Versão do Software 60-44
  Receptor 65-13
  TCM 70-17
Vista Aérea. 10-6
  Pista Curva 23-18, 30-7
Visualização de Giro 10-6, 25-17
Visualização de Giro, RUN - Rastreio. 30-14
Voltagem Não Permanente 70-16
Voltagem Permanente 70-16

W

WAAS 10-1
  Ativação 60-19

O Serviço de Manutenção da John Deere

A John Deere Está à Sua Disposição



TS201 –UN–23AUG88

A SATISFAÇÃO DO CLIENTE é vital para a John Deere.

Nossos concessionários esforçam-se para fornecer-lhe peças e serviços com eficiência e rapidez:

–Peças de serviços e manutenção para dar suporte ao seu equipamento.

–Técnicos de serviço treinados e as ferramentas diagnóstico e reparo necessárias para a execução de serviços em seu equipamento.

PROCESSO DE RESOLUÇÃO DE PROBLEMAS PARA SATISFAÇÃO DO CLIENTE

Seu concessionário John Deere está comprometido em dar suporte a seu equipamento e solucionar qualquer problema que você possa enfrentar.

1. Ao contatar seu concessionário, tenha em mãos as seguintes informações:

–Modelo da máquina e número de identificação do produto

–Data da compra

–Natureza do problema

2. Discuta o problema com o gerente de serviços do concessionário.

3. Se não puder resolver, explique o problema ao gerente do concessionário e peça auxílio.

4. Se tiver um problema persistente que seu concessionário não puder resolver, peça a ele para contatar a John Deere para obter auxílio. Ou contate o Centro de Assistência ao Cliente Agrícola pelo telefone 1-866-99DEERE (866-993-3373) ou envie-nos um e-mail através do site www.deere.com/en_US/ag/contactus/.

DX,IBC,2 –54–01MAR06–1/1