### SRD960 Posicionador universal

Estas instruções devem ser utilizadas como um guia rápido para partida. Para informações mais detalhadas, consultar os documentos padrão "Master Instructions" e "Product Specification Sheet". Eles poderão ser encontrados em nossa página da Internet www.foxboro-eckardt.com.

### 1. MONTAGEM AO ATUADOR Adaptadores de Montagem

Assegure-se de utilizar o adaptador correto

### Opção N para:

Montagem NAMUR, conforme IEC 534-6 Montagem direta em atuadores FoxPak e FoxTop Atuadores rotativos, conforme VDI/VDE 3845

### Opção R para:

Atuadores rotativos, conforme VDI/VDE 3845

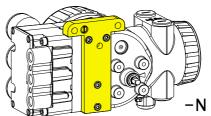
### Opção T para:

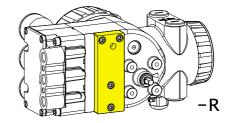
Montagem integral com conexões de ar na parte traseira

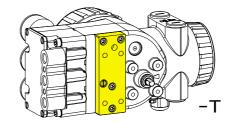
Atuadores rotativos, conforme VDI/VDE 3845

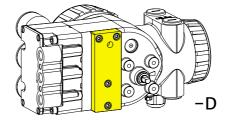
### Opção D para:

Montagem NAMUR, conforme VDI/VDE 3847 Atuadores rotativos, conforme VDI/VDE 3845



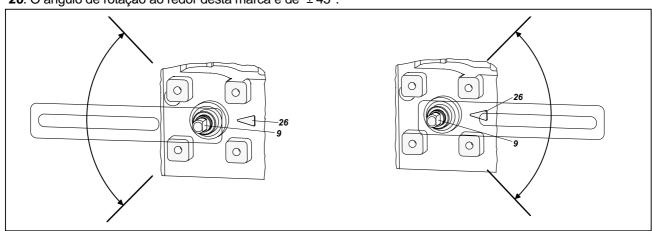






### Coloque na posição central

Durante a operação o lado do chanfro do eixo **9** na traseira do posicionador deve sempre estar apontado para a seta **26**. O angulo de rotação ao redor desta marca é de ± 45°.

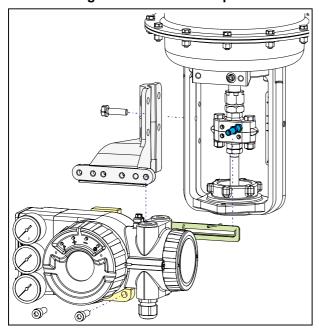




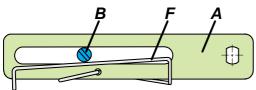
2 SRD960 QG EVE0109 A-(de)

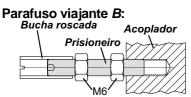
### **MONTAGEM EM ATUADORES LINEARES**

### Montagem Namur - Lado esquerdo -

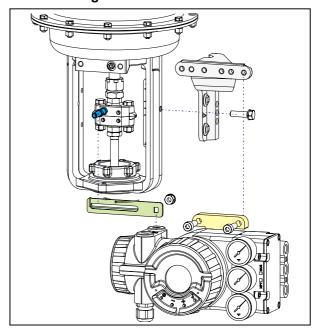


# **Alavanca de realimentação para atuadores lineares**O parafuso viajante **B** se encaixa no rasgo da alavanca **A** e a mola de compensação **F**fica encostada no parafuso viajante

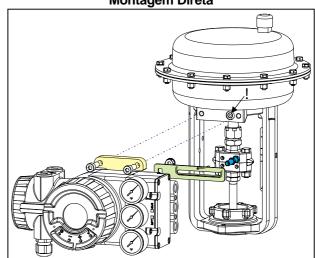




### Montagem Namur - Lado direito -

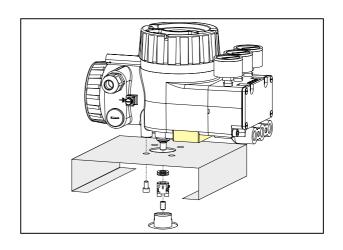


### **Montagem Direta**



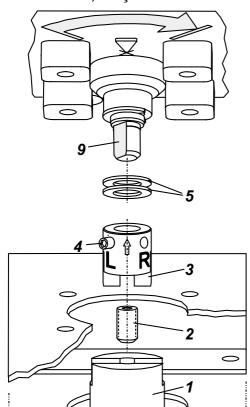
### **MONTAGEM EM ATUADORES ROTATIVOS**

- Não aperte o parafuso de trava 4 contra a rosca do eixo 9!
- Durante a operação, o lado do chanfro do eixo 9 deve mover-se (0 a 100%) defronte a seta 26.
- Quando a temperatura do processo aumenta, o eixo de movimento 1 se dilata, aumentando o seu comprimento. Portanto, o adaptador rotativo 3 deve ser montado com uma folga aproximada de 1 mm (0.04") entre o eixo de movimento 1 e o adaptador rotativo 3. Isto é obtido pela colocação da quantidade necessária de arruelas 5, no eixo de realimentação 9, antes da colocação do adaptador rotativo. Duas arruelas devem ser suficientes para obter-se a folga de 1 mm.

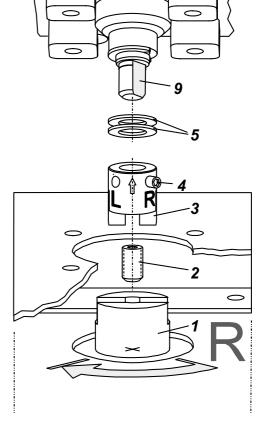


SRD960 3

### Atuador, rotação anti-horária



### Atuador, rotação horário

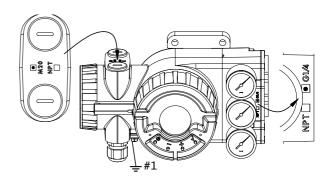


### 2. CONEXÕES

Antes da montagem dos conectores e prensa-cabos, verifique o correto alinhamento das roscas, caso contrário o invólucro poderá ser danificado. O tipo de rosca utilizado está gravado no invólucro

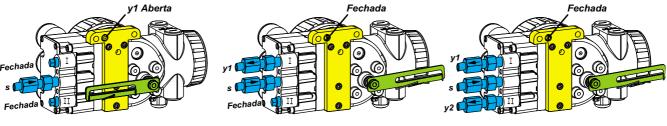
### Aterramento

Conecte o cabo de aterramento ao parafuso #1 (ou ao parafuso #2 no compartimento de conexões elétricas – vide próxima página)



### **CONEXÕES PNEUMÁTICAS**

Alimentação de ar (s): De 1.4 até 6 bar (sempre inferior à máxima pressão suportada pelo atuador), isento de óleo, pó e água!



Montagem Direta (Simples Ação)

Simples Ação

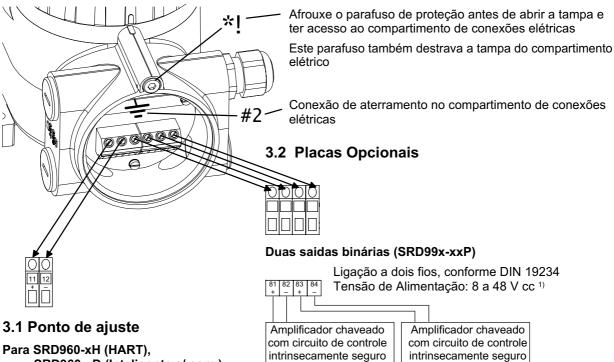
Dupla Ação

4  $_{\mathtt{SRD960}}$ 

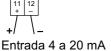
QG EVE0109 A-(de)

### **CONEXÕES ELÉTRICAS**

Deverão ser rigorosamente observados.



Para SRD960-xH (HART), SRD960-xD (Inteligente s/ com.) SRD960-xA (Analógico)



### Para SRD960-xF (FoxCom digital)



Tensão de alimentação 13 a 48 V cc 1)

### Para SRD960-xP (PROFIBUS-PA) e SRD960-xQ (FOUNDATION F. H1)



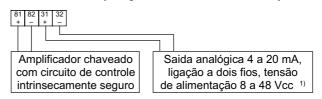
Conexão à rede conforme IEC 1158-2 Tensão de alimentação 9 a 32 V cc <sup>1)</sup>

### Duas entradas binárias (SRD960-xxB)



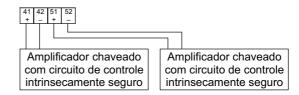
Entradas binárias com alimentação interna para conexão a sensores ou chaves. (Chave fechada para uma operação normal)

#### Transmissor de posição 4 a 20 mA e 1 Alarme (SRD960-xxQ)



### Chave fim-de-curso indutiva (SRD960-xxT ou -xxU)

Sensor de proximidade a dois fios, conforme DIN 19234 ou NAMUR Tensão de Alimentação: 8 V cc.



Para circuitos com segurança intrínseca, verificar o certificado/plaqueta de identificação para a máxima alimentação elétrica, etc.

# SRD960

### 4 PARTIDA (Ajustes por meio dos botões locais e LCD ou LEDs)

Após a montagem do posicionador ao atuador e executadas as ligações elétricas e pneumáticas, você poderá PARTIR o SRD.

Atenção:

Não toque a parte traseira do posicionador enquanto estiver operando os botões! RISCO DE FERIMENTOS!

### Descrição do indicador \*)

Variável do processo

87.5 % Posição válvula

Variável do processo e diagnóstico

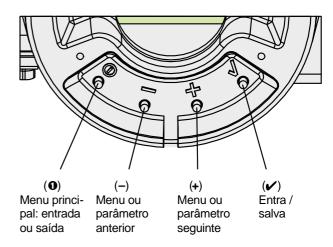
87.5 % Posição válvula Err dif controle

Menu principal durante a configuração

Menu principal 1 Montagem 2 Autostart 3 Ação válvula

Durante a configuração, o item selecionado aparece sobre fundo escuro. Mais menus com o botão (+).

### **Chaves locais**



### Configuração e operação com chaves locais e LCD:

Um posicionador já configurado anteriormente poderá mostrar uma tela como esta:

87.5 % Valve position

Para configuração, pressione (**1**) e o menu principal aparece.

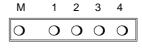
Se o SRD ainda não foi configurado, o menu principal aparece automaticamente após a energização.: \*)

SRD Main Menu 1 Mounting 2 Autostart 3 Valve Action

No menu 1 você pode selecionar o tipo de montagem.

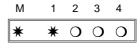
### e LEDs:

Um posicionador já configurado, após a energização, estará EM OPERAÇÃO e com todos os LEDs apagados.



Para configuração, pressione (**①**) - os LEDs "M/F" e "1" piscarão (= menu 1 apresentado).

Se o SRD ainda não foi configurado, o menu 1 é automaticamente apresentado após a energização:



No menu 1 você pode selecionar o tipo de montagem.

\*) A linguagem do menu do indicador sai de fábrica em inglês. A linguagem do menu pode ser mudada para outro idioma (se assim o tiver sido adquirido ou baixado da Internet). Selecione o menu 9.8.2. e confirme com (🗸). Saia da configuração pressionando (1) diversas vezes.

#### ... e LCD:

Pressione o botão (✔) para entrar no menu "Tipo de montagem". Selecione o "Tipo de montagem" com os botões (+) ou (-) .



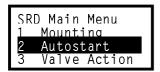
(Mais menus com o botão (+).)

Pressione ( ) para confirmar e salvar.

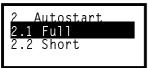
O SRD retorna ao nível 1 do menu e estará no menu principal novamente.



Para entrar no próximo menu (= menu 2, Autostart) pressione o botãol (+) uma vez.



Pressione o botão (✔) para entrar no menu "Autostart". Selecione "Autostart" completo ou parcial com os botões (+) ou (-) .



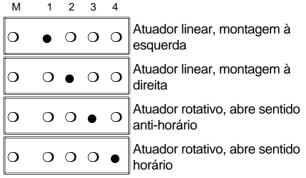
Pressione ( ) para confirmar e iniciar o Autostart.

A adaptação automática à válvula é composta de uma série de passos que é mostrada no indicador.

Após o último passo, o posicionador estará EM OPERAÇÃO. –

### ... e LEDs:

Pressione o botão (✔) para entrar no menu "Tipo de montagem". Selecione o "Tipo de montagem" com os botões (+) ou (-) .



Pressione (✔) para confirmar e salvar.

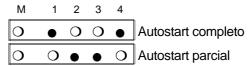
O SRD retorna ao nível 1 do menu e estará no menu principal novamente.

M	1	2	3	4
*	*	0	0	0

Para entrar no próximo menu (= menu 2, Autostart) pressione o botão (+) uma vez e os LEDs "M/F" e "2" piscarão.



Pressione o botão (✔) para entrar no menu "Autostart". Selecione "Autostart" completo ou parcial com os botões (+) ou (-).



Pressione (✔) para confirmar e iniciar o Autostart.

A adaptação automática à válvula é composta de 4 passos (mostrada pelo acendimento sequencial dos LEDs "1" a "4").

Após o último passo, os LEDs se apagam e o posicionador estará EM OPERAÇÃO.-

## SRD960

### Estrutura do menu para SRD991/SRD960 com indicador LCD

Menu principal	Configuração de Fábrica	Descrição			
1 Montagem					
1.1 Lin esquerda	✓	Atuador linear, montagem à esquerda ou montagem direta			
1.2 Lin direita		Atuador linear, montagem à direita			
1.3 Rot antihor		Atuador rotativo, abertura em sentido anti-horário			
1.4 Rot. horário		Atuador rotativo, abertura em sentido horário			
2 Autostart					
2.1 Completo		Autostart para adaptação completa / Partida			
2.2 Curto		Autostart para adaptação curta/ Determinação somente dos extremos do curso			
3 Ação válvula					
3.1 Direta	✓	Válvula abre com aumento do sinal			
3.2 Inversa	·	Válvula fecha com aumento do sinal			
U.Z. IIIVCISA		Valvula leella com aumento do sinai			
4 Curva caract.					
4.1 Linear	✓	Característica Linear			
<u>4.2 lg</u> ual %		Característica Igual Porcentagem 1:50			
4.3 Ab. Rápida		Característica Abertura Rápida			
4.4 Especial		Definição pelo usuário			
5.1: 11. / 1		N° '' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' '			
5 Limites/alarm	00/	Não disponíveis localmente quando utilizada comunicação Profibus e FF			
5.1 Limite in.	0%	Limite de fechamento			
5.2 Cutoff baixa	0%	0% - Ponto de corte do sinal de entrada			
5.3 Cutoff alta	100%	100% - Ponto de corte do sinal de entrada			
5.4 Limite sup.	100%	Limite de abertura			
5.5 Split r.0%	4mA	Split range 0%: valor de sinal correspondente a 0%			
5.6 Split r.100%	20mA	Split range 100%: valor de sinal correspondente a 100%			
5.7 Alarme baixa	-10%	Alarme de baixa na saida 1			
5.8 Alarme alta	110%	Alarme de alta na saida 2			
5.9 Valvula 0%	4mA	Configuração do curso em 0% - 4 mA			
5.10 Valvula 100%	20mA	Configuração do curso em 100% - 20 mA			
5 - Não disponível para PROFIBUS-PA / FOUNDATION Fieldbus H1					
6 Parâmetros					
6.1 P Ganho fecha	15	P: Banda proporcional - válvula fechando			
6.2 P Ganho abre	2	p: Banda proporcional - válvula abrindo			
		l: Ação integral - válvula fechando			
6.3 Int fecha					
6.4 Int abre	2,4	I: Ação integral - válvula abrindo			
6.5 Deriv fecha	0,35	T63: Ação Derivativa - válvula fechando			
6.6 Deriv abre	0,35	T63: Ação Derivativa - válvula abrindo			
6.7 Banda morta	0,12	Zona neutra admissível para diferença de controle			
7 Saida pneum.		Ajuste manual do módulo I/P para teste da saida pneumática			
8 Setpoint		Ajuste manual da posição da válvula			
9 Reset calibr.					
		Datama à configuración original de fébrica			
9.1 Reset Config		Retorna à configuração original da fábrica			
9.2 Calib. 4 mA		Aceita o sinal de entrada como 4 mA			
9.3 Calib. 20 mA		Aceita o sinal de entrada como 20 mA			
9.4 Calib45°		Aceita o valor da posição de medição como -45°			
9.5 Calib. +45°		Aceita o valor da posição de medição como +45°			
9.6 Reset ttl 1		Retorna a configuração e calibração (!) para ajuste de fábrica - saida <b>simples ação</b>			
9.7 Reset ttl 2		Retorna a configuração e calibração (!) para ajuste de fábrica - saida <b>dupla ação</b>			
9.8 Idioma menu					
9.8.1 English	✓	Standard			
9.8.2 Deutsch		Standard			
9.8.3 Português		Pré-selecionado / Livremente definível			
9.9 Orient. LCD					
9.9.1 Normal	✓	Orientação normal para leitura do indicador			
9.9.2 Rotacionado	)	Orientação rotacionada (180°) para leitura do indicador			
10 - Não disponível para HART					
10 Endereço bus - Profibus PA					
10.1 Ender LSB		Razão de DEC.0 / HEX 00 para DEC.15 / HEX 0F			
10.2 Ender MSB		Razão de DEC.0 / HEX 00 para DEC.112 / HEX 70			
10.3 Endereço	126	Indicação do endereço de rede de DEC. 01 a 127 (HEX 00 to 7F)			
		,,, <u></u>			
10 Simulação - FOUNDATION Fieldbus H1					
10.1 Desabilit.	✓	Simulação desabilitada			
10.2 Habilitado		Simulação habilitada			

SRD960 QG EVE0109 A-(de)

### Documentação Adicional para este Produto:

### Informação Técnica Sobre Conjuntos de Montagem para Posicionadores

TI EVE0011 A – Visão geral dos conjuntos de montagem para todos os posicionadores em atuadores/

válvulas de diferentes fabricantes

Guia Rápido (Quick Guide)

QG EVE0109 A – Resumo das principais instruções contidas no Manual de Instruções (MI), para

simplicidade de uso, fácil compreensão e rápida partida do posicionador

Este documento ressalta as mais importantes

Manual de Instruções

MI EVE0109 A - SRD960 - HART e FoxCom

MI EVE0109 D – SRD960 – PROFIBUS PA e FOUNDATION Fieldbus H1

Informação Técnica para Comunicação Fieldbus

TI EVE0109 P – SRD991/SRD960 – PROFIBUS PA

TI EVE0109 Q - SRD991/SRD960 - FOUNDATION Fieldbus H1

Manual de Instruções para Comunicação HART

MI EVE0109 B – HART com programador portátil

Manual de Instruções para Configuração e Operação - PC20 e Integração ao Sistema I/A Foxboro

MI 020-495 – HART / FoxCom / Profibus PA e IRCOM através de PC com PC20/IFDC

B 0193 VH – Sistema Série I/A

### Documentação Adicional para outros Produtos:

### Especificação do Produto

PSS EVE0105 A-(en) Posicionador Inteligente SRD991
PSS EVE0106 A-(en) Posicionador Digital SRD992
PSS EVE0107 A-(en) Posicionador Analógico SRI990

PSS EVE0102 A-(en) Posicionador eletro-pneumárico SRI986

PSS EVE0103 A-(en) Posicionador eletro-pneumático SRI983 – à prova de explosão ou Ex-d

PSS EVE0101 A-(en) Posicionador Pneumático SRP981

PSS EMO0100 A-(en) Acessórios para dispositivos com protocolo HART

Sujeito a alterações - proibida a reimpressão, cópia ou tradução. Os produtos e publicações aqui mencionados, são normalmente feitos sem referências quanto a existência de patentes, modelos ou marcas registradas. A falta de qualquer uma de tais referências não justifica a suposição de que o produto ou símbolo seja gratuito.

FOXBORO ECKARDT GmbH Postfach 50 03 47 D-70333 Stuttgart Tel. # 49(0)711 502-0 Fax # 49(0)711 502-597 http://www.foxboro-eckardt.com

